

时间序列分析单元二练习

Phlins

2024 年 5 月 13 日

题目 1. 2.4. 令 e_t 为零均值白噪声过程, 假设观测到的过程是 $Y_t = e_t + \theta e_{t-1}$, 其中 $\theta = 3$ or $\frac{1}{3}$

- (a) 求出 $\theta = 3$ or $\frac{1}{3}$ 时 Y_t 的自相关函数
- (b) 无论 θ 的值是多少, Y_t 都平稳. 简单起见 Y_t 均值是 0, 方差是 1, 观察 Y_t 序列在 $t = 1, 2, \dots, n$ 的值, 假设可以得到对 ρ_k 较好的估计, 这时根据该估计, 能否确定 θ 的值? 判断理由?

解答.

$$E[Y_t] = E[e_t + \theta e_{t-1}] = E[e_t] + \theta E[e_{t-1}] = 0 + 0 = 0$$

$$V[Y_t] = V[e_t + \theta e_{t-1}] = V[e_t] + \theta^2 V[e_{t-1}] = \sigma_e^2 + \theta^2 \sigma_e^2 = \sigma_e^2(1 + \theta^2)$$

$k = 1$ 时

$$\begin{aligned}
 & C[e_t + \theta e_{t-1}, e_{t-1} + \theta e_{t-2}] = \\
 & C[e_t, e_{t-1}] + C[e_t, \theta e_{t-2}] + C[\theta e_{t-1}, e_{t-1}] + C[\theta e_{t-1}, \theta e_{t-2}] = \\
 & 0 + 0 + \theta V[e_{t-1}] + 0 = \theta \sigma_e^2, \\
 & \text{Corr}[Y_t, Y_{t-k}] = \frac{\theta \sigma_e^2}{\sqrt{(\sigma_e^2(1 + \theta^2))^2}} = \frac{\theta}{1 + \theta^2}
 \end{aligned}$$

$k = 0$ 时

$$\text{Corr}[Y_t, Y_{t-k}] = \text{Corr}[Y_t, Y_t] = 1$$

$k > 0$ 时

$$\begin{aligned}
 & C[e_t + \theta e_{t-1}, e_{t-k} + \theta e_{t-k-1}] = \\
 & C[e_t, e_{t-k}] + C[e_t, e_{t-k-1}] + C[\theta e_{t-1}, e_{t-k}] + C[\theta e_{t-1}, \theta e_{t-k-1}] = 0
 \end{aligned}$$

考虑所有项都是独立的：

$$\text{Corr}[Y_t, Y_{t-k}] = \begin{cases} 1 & k = 0 \\ \frac{\theta}{1+\theta^2} & k = 1 \\ 0 & k > 1 \end{cases} .$$

即

$$\text{Corr}[Y_t, Y_{t-k}] = \begin{cases} \frac{3}{1+3^2} = \frac{3}{10} & \theta = 3 \\ \frac{1/3}{1+(1/3)^2} = \frac{1}{10/3} = \frac{3}{10} & \theta = 1/3 \end{cases} .$$

对于 (b) 无法确定 θ ，因为 ρ 已经被标准化，无论 k 的取值如何，我们都无法观察到方差的任何差异。即 ρ_k 无法推断出 θ 的大小。

题目 2. 2.5. 假设 $Y_t = 5 + 2t + X_t$, 其中 X_t 是一个均值为 0 平稳序列, 具有自协方差函数 γ_k 。

- (a) 求 Y_t 的均值函数
- (b) 求 Y_t 的自协方差函数
- (c) Y_t 是平稳序列吗? 请证明你的结论。

解答.

(a)

$$\mu_t = E[Y_t] = E[5 + 2t + X_t] = 5 + 2E[t] + E[X_t] = 5 + 2t + 0 = 2t + 5$$

(b)

$$\gamma_k = \text{Cov}[Y_t, Y_{t-k}] = \text{Cov}[5 + 2t + X_t, 5 + 2(t-k) + X_{t-k}] = \text{Cov}[X_t, X_{t-k}] = \gamma_{|t-k|}$$

(c) 不平稳。因为均值函数和 t 有关。

题目 2 的注记.

题目 3. 2.6. 设 X_t 是平稳时间序列, 并且定义

$$Y_t = \begin{cases} X_t & \text{当 } t \text{ 是奇数时} \\ X_t + 3 & \text{当 } t \text{ 是偶数时} \end{cases}$$

- (a) 证明对所有的滞后 k , $\text{Cov}(Y_t, Y_{t-k})$ 与 t 无关
- (b) Y_t 平稳吗? 请证明你的结论。

解答.

(a) 对于常数 a 和 b ,

$$\text{Cov}[a + X_t, b + X_{t-k}] = \text{Cov}[X_t, X_{t-k}],$$

对于所有 k 都不随 t 而变, 因为 X_t 平稳。或对应检验:

$$\text{Cov}[Y_t, Y_{t-k}] = \begin{cases} \text{Cov}[X_t, X_{t-k} + 3] & t, k \text{ 奇} \\ \text{Cov}[X_t, X_{t-k}] & t \text{ 奇 } k \text{ 偶} \\ \text{Cov}[X_t + 3, X_{t-k}] & t \text{ 偶 } k \text{ 奇} \\ \text{Cov}[X_t + 3, X_{t-k} + 3] & t, k \text{ 偶} \end{cases} = \gamma_k, \text{ 与 } t \text{ 无关}$$

(b)

$$\mu_t = E[Y_t] = \begin{cases} E[X_t] = \mu & t \text{ 奇} \\ 3 + E[X_t] = \mu + 3 & t \text{ 偶} \end{cases}.$$

μ_t 随 t 变化, 所以 Y_t 不平稳。

题目 4. 2.7. 假设 Y_t 平稳, 且有自协方差函数 γ_k

(a) 通过求 W_t 的均值和自协方差函数, 证明 $W_t = \nabla Y_t = Y_t - Y_{t-1}$ 平稳

(b) 证明: $U_t = \nabla^2 Y_t = \nabla[Y_t - Y_{t-1}] = Y_t - 2Y_{t-1} + Y_{t-2}$ 平稳

解答.

(a)

$$\mu_t = E[W_t] = E[Y_t - Y_{t-1}] = E[Y_t] - E[Y_{t-1}] = 0$$

因为 Y_t 稳定

$$\begin{aligned}\text{Var}[W_t] &= \text{Cov}[W_t, W_t] = \text{Cov}[Y_t - Y_{t-1}, Y_t - Y_{t-1}] \\ &= \text{Cov}[Y_t, Y_t] - \text{Cov}[Y_{t-1}, Y_{t-1}] - \text{Cov}[Y_t, Y_{t-1}] - \text{Cov}[Y_{t-1}, Y_t] \\ &= 2(\gamma_0 - \gamma_1).\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\text{Cov}[W_t, W_{t-k}] &= \text{Cov}[Y_t - Y_{t-1}, Y_{t-k} - Y_{t-k-1}] \\ &= \text{Cov}[Y_t, Y_{t-k}] + \text{Cov}[Y_t, Y_{t-k-1}] + \text{Cov}[-Y_{t-1}, Y_{t-k}] + \text{Cov}[-Y_{t-1}, Y_{t-k-1}] \\ &= \gamma_k - \gamma_{k+1} - \gamma_{k-1} + \gamma_k = 2\gamma_k - \gamma_{k+1} - \gamma_{k-1}.\end{aligned}$$

(b) 在 (a) 中, 我们发现了两个平稳过程之间的差异, 即 ∇Y_t 本身平稳。

由此可知, 这些差异中的两个差异之间的差异 $\nabla^2 Y_t$ 也平稳。

题目 5. 2.8. 假设 Y_t 平稳, 自协方差函数是 γ_k , 证明对任意固定的整数 n 及任意常数 c_1, c_2, \dots, c_n . 如下定义的过程 $W_t = c_1 Y_t + c_2 Y_{t-1} + \dots + c_n Y_{t-n+1}$ 是平稳的

解答.

$$\begin{aligned}E[W_t] &= c_1 E[Y_t] + c_2 E[Y_t] + \dots + c_n E[Y_t] \\ &= E[Y_t](c_1 + c_2 + \dots + c_n),\end{aligned}$$

因此期望值恒定。此外,

$$\begin{aligned}\text{Cov}[W_t] &= \text{Cov}[c_1 Y_t + c_2 Y_{t-1} + \dots + c_n Y_{t-k}, c_1 Y_{t-k} + c_2 Y_{t-k-1} + \dots + c_n Y_{t-k-n}] \\ &= \sum_{i=0}^n \sum_{j=0}^n c_i c_j \text{Cov}[Y_{t-j} Y_{t-i-k}] \\ &= \sum_{i=0}^n \sum_{j=0}^n c_i c_j \gamma_{j-k-i},\end{aligned}$$

上式与 t 无关; 因此, W_t 平稳。

题目 6. 2.9. 假设 $Y_t = \beta_0 + \beta_1 t + X_t$, 其中 X_t 是一个零均值平稳序列, 具有自协方差函数 γ_k , 并且 β_0, β_1 是常数。

- (a) 证明 Y_t 不平稳, 但是 $W_t = \nabla Y_t = Y_t - Y_{t-1}$ 平稳
- (b) 一般地, 证明: 如果 $Y_t = \mu_t + X_t$, 其中 Y_t 是零均值平稳序列, μ_t 是 t 的 d 阶多项式, 那么当 $m \geq d$ 时, $\nabla^m Y_t = \nabla(\nabla^{m-1} Y_t)$ 是平稳的, 而当 $0 \leq m < d$ 时非平稳。

解答.

(a)

$$E[Y_t] = \beta_0 + \beta_1 t + E[X_t] = \beta_0 + \beta_1 t + \mu_{t_x},$$

仍和 t 有关, 因此 Y_t 不平稳。

$$\begin{aligned} E[W_t] &= E[Y_t - Y_{t-1}] = E[\beta_0 + \beta_1 t + X_t - (\beta_0 + \beta_1(t-1) + X_{t-1})] \\ &= \beta_0 + \beta_1 t - \beta_0 - \beta_1 t + \beta_1 = \beta_1, \end{aligned}$$

$E[W_t]$ 与 t 无关, 此外:

$$\begin{aligned} \text{Var}[W_t] &= \text{Var}[X_t, X_{t-1}] = \text{Cov}[X_t - X_{t-1}, X_t - X_{t-1}] \\ &= \text{Cov}[Y_t, Y_t] - \text{Cov}[Y_{t-1}, Y_{t-1}] - \text{Cov}[Y_t, Y_{t-1}] - \text{Cov}[Y_{t-1}, Y_t] \\ &= 2(\gamma_0 - \gamma_1), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Cov}[W_t, W_{t-k}] &= \text{Cov}[\beta_1 + X_t - X_{t-1}, \beta_1 + X_{t-k} - X_{t-1-k}] \\ &= 2\gamma_k - \gamma_{k+1} - \gamma_{k-1}. \end{aligned}$$

也与 t 无关, 从而证明了 W_t 平稳。

(b)

$$\mu_t = a_0 + a_1 t + \cdots + a_d t^d$$

$$\nabla Y_t = Y_t - Y_{t-1} = (\mu_t - \mu_{t-1}) + (X_t - X_{t-1})$$

$$\nabla \mu_t = \mu_t - \mu_{t-1} = a_1 + \partial a_2 t + \cdots + d a_d t^{d-1} + \text{低阶项}$$

如上，一阶差分将多项数阶数降低一阶，则 m 阶差分：

$$\nabla^m \mu_t = a_1 + \partial a_2 t + \cdots + d a_d t^{d-m+1} + \text{低阶项} = \begin{cases} a_1 & d = m \\ 0 & d < m \end{cases}$$

$d \leq m$ 时，

$\therefore \nabla^m \mu_t$ 是常数 $\therefore X_t$ 平稳.

\therefore 差分平稳序列仍平稳

$\therefore \nabla^m X_t$ 平稳

$\therefore \nabla^m Y_t = \nabla^m X_t + \nabla^m \mu_t$ 平稳

$d > m$ 时，

$\therefore \nabla^m \mu_t$ 是 $d - m$ 阶多项式，

$\therefore \nabla^m \mu_t = b_0 + b_1 t + b_{d-m} t^{d-m}$

$\therefore E[\nabla^m \mu_t]$ 与 t 有关

$\therefore \nabla^m \mu_t$ 不平稳

$\therefore \nabla^m Y_t = \nabla^m X_t + \nabla^m \mu_t$ 不平稳

题目 7. 2.10. 设 X_t 是零均值、单位方差的平稳过程，具有自相关系数 ρ_1 ，假设 μ_t 为非常数函数， σ_t 是取值为正的非常数函数，观测序列形如 $Y_t = \mu_t + \sigma_t X_t$

- (a) 求过程 Y_t 的均值和自协方差函数
- (b) 证明过程 Y_t 的自相关函数只依赖于时滞，过程 Y_t 平稳吗？
- (c) 是否存在时间序列，其均值为常数， $\text{Corr}(Y_t, Y_{t-k})$ 与 t 无关。而是 Y_t 非平稳的？

解答.

(a)

$$\begin{aligned}\mu_t &= E[Y_t] = E[\mu_t + \sigma_t X_t] = \mu_t + \sigma_t E[X_t] = \mu_t + \sigma_t \times 0 = \mu_t \\ \gamma_{t,t-k} &= \text{Cov}[Y_t] = \text{Cov}[\mu_t + \sigma_t X_t, \mu_{t-k} + \sigma_{t-k} X_{t-k}] = \sigma_t \sigma_{t-k} \text{Cov}[X_t, X_{t-k}] = \sigma_t \sigma_{t-k} \rho_k\end{aligned}$$

(b) 首先，我们有

$$\text{Var}[Y_t] = \text{Var}[\mu_t + \sigma_t X_t] = 0 + \sigma_t^2 \text{Var}[X_t] = \sigma_t^2 \times 1 = \sigma_t^2$$

因为 X_t 的方差为单位方差。此外，

$$\text{Corr}[Y_t, Y_{t-k}] = \frac{\sigma_t \sigma_{t-k} \rho_k}{\sqrt{\text{Var}[Y_t] \text{Var}[Y_{t-k}]} } = \frac{\sigma_t \sigma_{t-k} \rho_k}{\sigma_t \sigma_{t-k}} = \rho_k,$$

只取决于时滞 k 。然而， Y_t 不一定平稳，因为 μ_t 可能与 t 有关。

- (c) 存在这样的时间序列， ρ_k 可能与 t 无关，但如果 σ_t 不是与 t 无关的话，将得到一条非平稳时间序列，其自相关性与 t 无关且均值恒定。

题目 8. 2.11. 假设 $\text{Cov}(X_t, X_{t-k}) = \gamma_k$ 与 t 无关，而 $E(X_t) = 3t$

(a) X_t 平稳吗？

(b) 令 $Y_t = 7 - 3t + X_t$ ， Y_t 平稳吗？

解答.

(a)

$$\text{Cov}[X_t, X_{t-k}] = \gamma_k$$

$$E[X_t] = 3t$$

X_t 不平稳, 因为 μ_t 随 t 变化。

(b)

$$E[Y_t] = 3 - 3t + E[X_t] = 7 - 3t - 3t = 7$$

$$\text{Cov}[Y_t, Y_{t-k}] = \text{Cov}[7 - 3t + X_t, 7 - 3(t-k) + X_{t-k}] = \text{Cov}[X_t, X_{t-k}] = \gamma_k$$

由于 Y_t 的均值函数是常数 7, 且其自协方差不随 t 变化, 所以 Y_t 平稳。

题目 9. 2.12. 假设 $Y_t = e_t - e_{t-12}$, 证明: Y_t 平稳, 并且 $k > 0$ 时, 其自相关函数只在滞后 $k = 12$ 时非零。

解答.

$$E[Y_t] = E[e_t - e_{t-12}] = E[e_t] - E[e_{t-12}] = 0$$

$$\text{Var}[Y_t] = \text{Cov}[Y_t, Y_{t-k}] = \text{Cov}[e_t - e_{t-12}, e_{t-k} - e_{t-12-k}] =$$

$$\text{Cov}[e_t, e_{t-k}] - \text{Cov}[e_t, e_{t-12-k}] - \text{Cov}[e_{t-12}, e_{t-k}] + \text{Cov}[e_{t-12}, e_{t-12-k}]$$

$$\text{Cov}[Y_t, Y_{t-k}] = \begin{cases} \text{Cov}[e_t, e_{t-12}] - \text{Cov}[e_t, e_t] - \\ \text{Cov}[e_{t-12}, e_{t-12}] + \text{Cov}[e_{t-12}, e_t] = \\ \text{Var}[e_t] - \text{Var}[e_{t-12}] \neq 0 & k = 12\text{时} \\ \\ \text{Cov}[e_t, e_{t-k}] - \text{Cov}[e_t, e_{t-12-k}] - \\ \text{Cov}[e_{t-12}, e_{t-k}] + \text{Cov}[e_{t-12}, e_{t-12-k}] = \\ 0 + 0 + 0 + 0 = 0 & k \neq 12\text{时} \end{cases}$$