

# Uni Algodat Notes

Notes for the Algodat (algorithms and data structures) course at HdM Stuttgart

---

Felicitas Pojtinger

2022-02-01

# Introduction

---

These study materials are heavily based on professor Toenniessen's "Algorithmen und Datenstrukturen" lecture at HdM Stuttgart.

**Found an error or have a suggestion?** Please open an issue on GitHub ([github.com/pojntfx/uni-algodat-notes](https://github.com/pojntfx/uni-algodat-notes)):



Abbildung 1: QR code to source repository



**Abbildung 2:** AGPL-3.0 license badge

Uni Algodat Notes (c) 2021 Felicitas Pojtinger and contributors

SPDX-License-Identifier: AGPL-3.0

## Cheatsheet

---

I created a hand-written cheatsheet which contains the most important points; you can print it (use a printer with at least 2400 DPI) for use in the exam: Cheatsheet

## Themen

---

- Einleitung
  - Zyklus der Informationsverarbeitung
  - Grundbegriffe zu Algodat
  - Eigenschaften von Algorithmen
- Zeitkomplexität
  - Problemgröße des Inputs
  - Schrittzahlfunktionen
  - Testfunktionen
  - Best Case & Worst Case
  - Beispiele
    - Suche im Binärbaum
    - Fibonacci-Sequenz
    - Bubble-Sort
- Applikative Algorithmen
  - Definition Algorithmus
  - Schritte des Auswertung
  - Rekursion



## Paradigm Conversion

---

# Paradigm Conversion

I'm too stupid to write proper functional code, so most of the times I "convert" my imperative solutions to functional ones using the following schema I found on the web:

1. Isolate the loop in its own function. Make sure that all captured variables (i.e., variables that are used in the loop, but not declared in the loop) are passed in as parameters.
2. If the loop declares its own counter (e.g., in a for-loop), remove that declaration and make the loop counter another parameter.
3. Replace the loop construct itself:
  - 3.1 Replace the loop condition check with an if statement (or if expression, if that's what your language has).
  - 3.2 In the failure branch, return.
  - 3.3 Move the rest of the loop code into the success branch.
  - 3.4 At the end of the success branch, add a recursive call which passes the modified values of the loop counter and all captured variables; this is equivalent to the jump back to the top of the original loop

## Begriffe

---

- **Algorithmus:** Präzise, endliche Beschreibung eines allgemeinen Verfahrens unter Verwendung ausführbarer, elementarer Schritte
- **Daten:** Von Maschinen verarbeitbare Form von Infos
- **Datenstruktur:** Von Maschinen verarbeitbarer struktureller Rahmen für die Darstellung von Daten
- **Programm:** Formulierung eines oder mehrerer Algorithmen und Datenstrukturen durch Programmiersprache

# Eigenschaften von Algorithmen

---

- **Terminierend:** Bricht bei jeder (erlaubten) Eingabe nach endlich vielen Schritten ab
- **Determiniertes Ergebnis:** Liefert bei selber (erlaubter) Eingabe immer dasselbe Ergebnis
- **Determinierter Ablauf:** Führt bei selber (erlaubter) Eingabe immer die Schritte in derselben Reihenfolge aus
- **Deterministisch:** Determiniertes Ergebnis & determinierter Ablauf
- **Zeitkomplexität:** Wachstumsverhalten der benötigten Anzahl von Schritten, wenn Problemgröße gegen unendlich strebt

# Zeitkomplexität

---

1. Ausgangspunkt: Algorithmus  $A$
2. Finde ein Maß für die Problemgröße des Inputs
  - **Sortieren einer Liste:**  $N = \text{Anzahl Elemente der Liste}$
  - **Bäume:**  $N = \text{Anzahl Knoten}$
  - **Textsuche:**  $N = \text{Anzahl Zeichen im Text}$
3. Finde die Anzahl der signifikanten Schritte von  $A$  bei Problemgröße  $N$ .
4. Bestimme das Wachstumsverhalten der Funktion für  $N \rightarrow \infty$
5. Vergleiche Funktion mit  $t(N)$  und finde *richtiges* Wachstumsverhalten.



- Bäume:  $O(\log(n))$
- Binary Search:  $O(\log(n))$
- Merge Sort:  $O(\log(n))$  (Out-of-Place)
- Quicksort:  $O(\log(n))$  (In-Place)
- Bubble Sort:  $O(n^2)$

- **In-Place:** Es wird (nahezu) kein weiterer Speicher bei der Ausführung gebraucht (i.e. Quicksort)
- **Out-of-Place:** Es wird zusätzlicher Speicher bei der Ausführung gebraucht (i.e. Merge Sort)

ADTs

---

- Abstrakte Datentypen als Vorläufer der Klassen in OOP
- ADT: Mehrfach instanzitierbares Software-Modul
- Jede Instanz hat ein Interface
- Syntax für Operatoren:  
    <op\_name>: <arg1> [x arg2 ...] -> <return\_type>

- type  $Stack(T)$
- sorts:  $T, bool$
- operations
  - new:  $\rightarrow Stack(T)$
  - push:  $Stack(T) \times T \rightarrow Stack(T)$
  - pop:  $Stack(T) \rightarrow Stack(T)$
  - top:  $Stack(T) \rightarrow T$
  - empty:  $Stack(T) \rightarrow bool$
- axioms
  - $pop(push(s, t)) = s$
  - $top(push(s, t)) = t$
  - $empty(new(())) = true$
  - $empty(push(s, t)) = false$

# Queue

- type  $Queue(T)$
- sorts  $T, bool$
- operations
  - $new: \rightarrow Queue(T)$
  - $enter: Queue(T) \times T \rightarrow Queue(T)$
  - $leave: Queue(T) \rightarrow Queue(T)$
  - $head: Queue(T) \rightarrow T$
  - $empty: Queue(T) \rightarrow bool$
- axioms
  - $empty(new()) = true$
  - $head(enter(new(), t)) = t$
  - $leave(enter(new(), t)) = new()$
  - $leave(new()) = new()$
  - $head(enter(enter(q, s), t)) = head(enter(q, s))$
  - $leave(enter(enter(q, s), t)) = enter(leave(enter(q, s)), t)$

- type  $BinTree(T)$
- sort  $T, bool$
- operations
  - new:  $\rightarrow BinTree(T)$
  - bin:  $BinTree(T) \times T \times BinTree(T) \rightarrow BinTree(T)$
  - left:  $BinTree(T) \rightarrow BinTree(T)$
  - right:  $BinTree(T) \rightarrow BinTree(T)$
  - root:  $BinTree(T) \rightarrow T$
  - empty:  $BinTree(T) \rightarrow bool$
- axioms
  - $left(bin(x, t, y)) = x$
  - $right(bin(x, t, y)) = y$
  - $root(bin(x, t, y)) = t$
  - $empty(new()) = true$
  - $empty(bin(x, t, y)) = false$