МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ

НОВОСИБИРСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

Факультет информационных технологий Кафедра параллельных вычислений

ОТЧЕТ О ВЫПОЛНЕНИИ ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЫ

«Параллельная реализация метода Якоби в трехмерной области»

Студента 2 курса, 21211 группы

Петрова Сергея Евгеньевича

Направление 09.03.01 – «Информатика и вычислительная техника»

Преподаватель:

Антон Юрьевич Кудинов

СОДЕРЖАНИЕ

СОДЕРЖАНИЕ	2
ЦЕЛЬ	3
ЗАДАНИЕ	3
ИСХОДНЫЕ ДАННЫЕ	4
ОПИСАНИЕ РАБОТЫ	5
Описание выполненной работы	5
Команды для компиляции и запуска	5
Результаты измерения	7
Профилирование 1-ой версии программы	9
Профилирование 2-ой версии программы	12
ЗАКЛЮЧЕНИЕ	15
ПРИЛОЖЕНИЕ (ЛИСТИНГ ПРОГРАММЫ)	16
mpi_jacobi_1.c	16
mpi_jacobi_2.c	23
run.sh	31

ЦЕЛЬ

Освоить методы распараллеливания численных алгоритмов на регулярных сетках на примере реализации метода Якоби в трехмерной области;

ЗАДАНИЕ

- 1. Написать параллельную программу на языке C/C++c использованием MPI, реализующую решение уравнения $\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} a\varphi = \rho$ методом Якоби в трехмерной области в случае одномерной декомпозиции области. Уделить внимание тому, чтобы обмены граничными значениями подобластей выполнялись на фоне счета.
- 2. Измерить время работы программы при использовании различного числа процессорных ядер: 1, 2, 4, 8, 16. Размеры сетки и порог сходимости подобрать таким образом, чтобы решение задачи на одном ядре занимало не менее 30 секунд.
- 3. Построить графики зависимости времени работы программы, ускорения и эффективности распараллеливания от числа используемых ядер.
- 4. Выполнить профилирование программы с помощью MPE при использовании 16 ядер. По профилю убедиться, что коммуникации происходят на фоне счета.

ИСХОДНЫЕ ДАННЫЕ

Исходные данные для тестирования реализаций представленного метода и выполнения лабораторной работы взяты следующие:

- Область моделирования: [-1;1] × [-1;1] × [-1;1];
- Искомая функция: $\varphi(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$;
- Правая часть уравнения: $\rho(x, y, z) = 6 \phi(x, y, z)$;
- Параметр уравнения: $a = 10^5$;
- Порог сходимости: $\varepsilon = 10^{-8}$;
- Начальное приближение: $\phi_{i,j,k}^0 = 0$.

ОПИСАНИЕ РАБОТЫ

Описание выполненной работы

- 1. Написал параллельную программу, реализующую решение уравнения $\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} \alpha \phi = \rho \text{ методом Якоби в трехмерной области в случае одномерной декомпозиции области;}$
- 2. Написал 2-ую версию программы, использующую асинхронный сбор максимальной разности между значениями вычисленных функций на предыдущей и текущей итерации при помощи MPI_Iallreduce (при этом выполняется вычисление значений функции на 1 итерацию вперёд);
- 3. Запустил программы при использовании 1, 2, 4, 8, 16 ядер со следующими параметрами: $\varepsilon=10^{-3}$, $N_x=400$, $N_y=400$, $N_z=400$;
- 4. Составил графики зависимости времени работы, ускорения работы и эффективности распараллеливания программы от количества MPI процессов. Также добавил график зависимости времени работы 2-ой версии программы без учета лишней итерации от количества MPI процессов;
- 5. Выполнил профилирование программ с помощью МРЕ при использовании 16 ядер;

Команды для компиляции и запуска

Команда для компиляции МРІ программы

hpcuser265@clu:~> mpicc
--std=c99
-o mpi_multiply
mpi_multiply.c
-lm

Команда для компиляции МРІ программы с использованием МРЕ

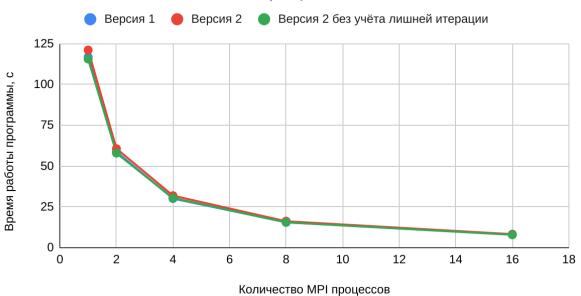
```
hpcuser265@clu:~> mpecc
-mpilog
--std=c99
-o mpe_multiply
mpi_multiply.c
-lm
```

Результаты измерения

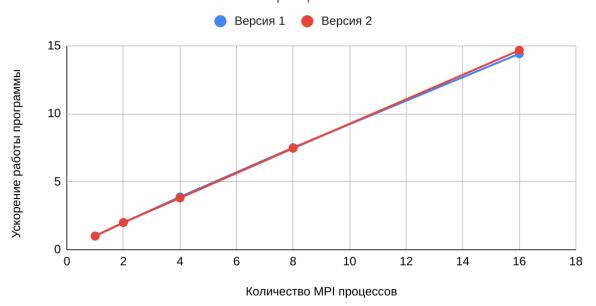
Таблица с результатами измерений

Количество МРІ процессов	Время работы программы		Ускорение работы программы		Эффективность распараллеливания программы		
	Версия 1	Версия 2	Версия 2 без учёта лишней итерации	Версия 1	Версия 2	Версия 1	Версия 2
1	116,866122	121,106482	115,6016419	1	1	100	100
2	58,775767	60,688081	57,92953186	1,98833852	1,99555629	99,41692637	99,7778146
4	30,091582	31,867197	30,41868805	3,88368155	3,80034936	97,0920389	95,0087342
8	15,576002	16,244372	15,50599145	7,50296013	7,45528863	93,78700163	93,1911079
16	8,112851	8,259677	7,884237136	14,4050620	14,6623750	90,03163777	91,6398440

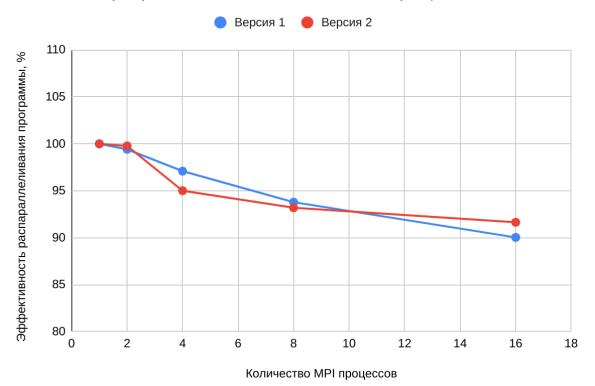
Зависимость времени работы программы от количества MPI процессов



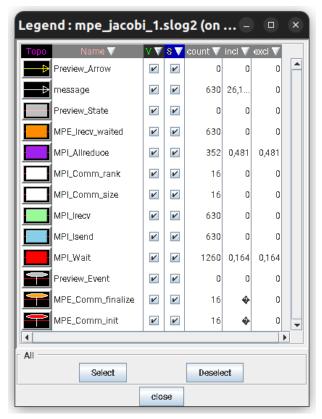
Зависимость ускорения работы программы от количества MPI процессов

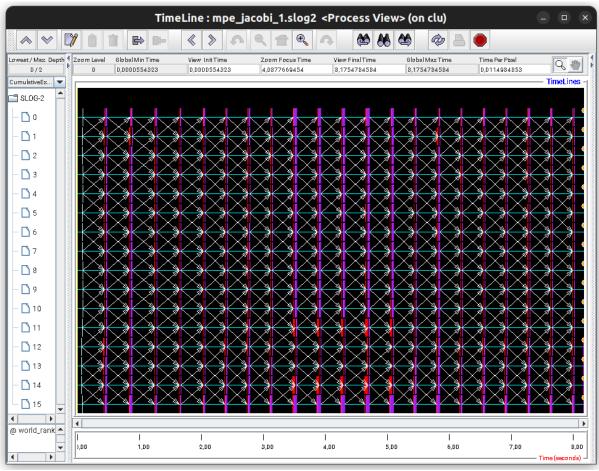


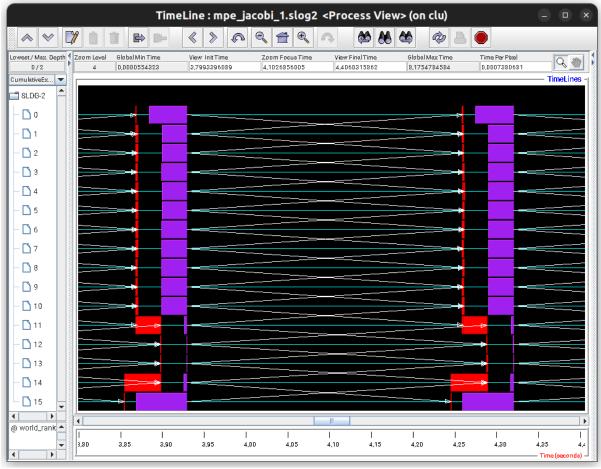
Зависимость эффективности распараллеливания программы от количества MPI процессов

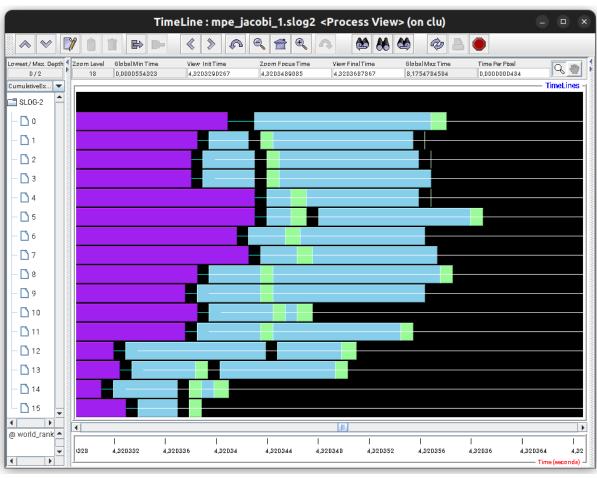


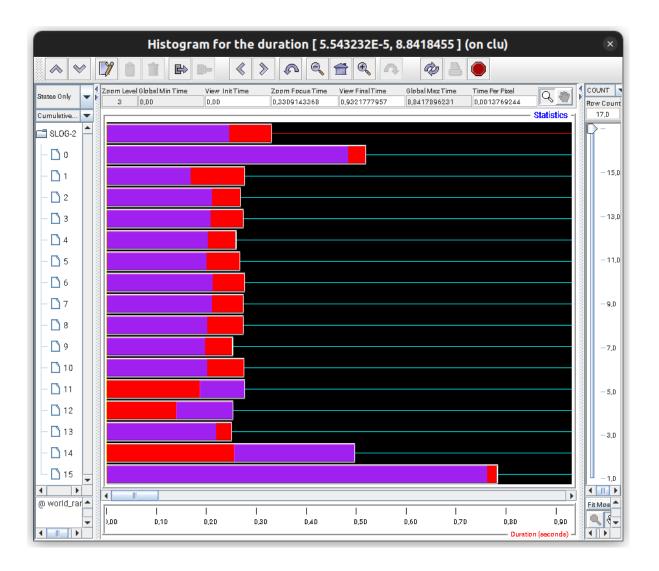
Профилирование 1-ой версии программы



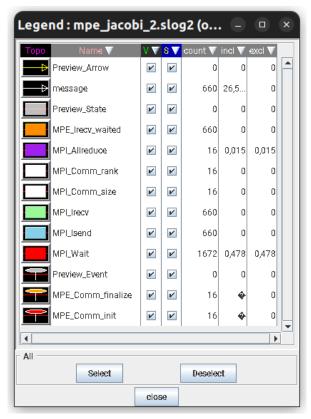


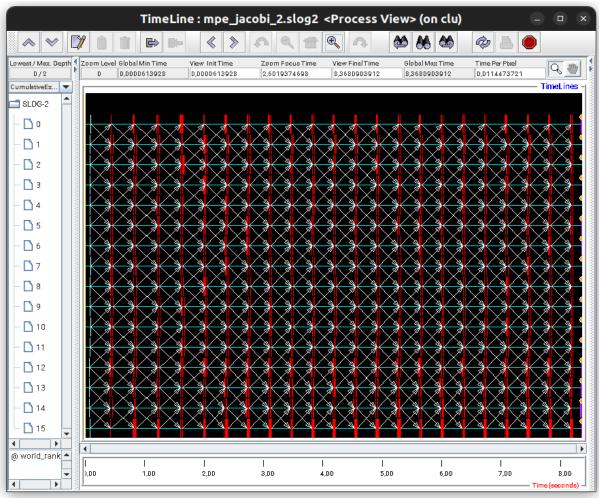


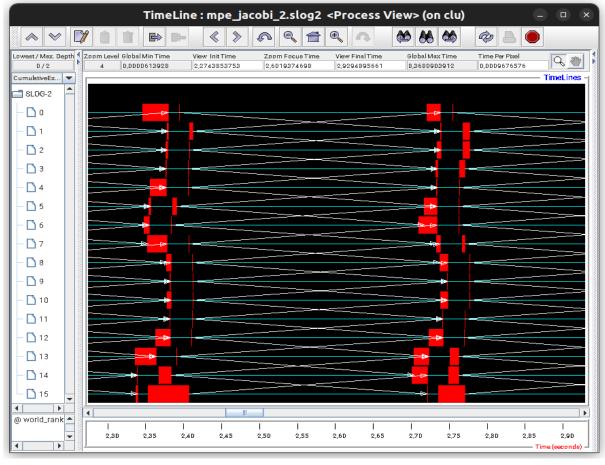


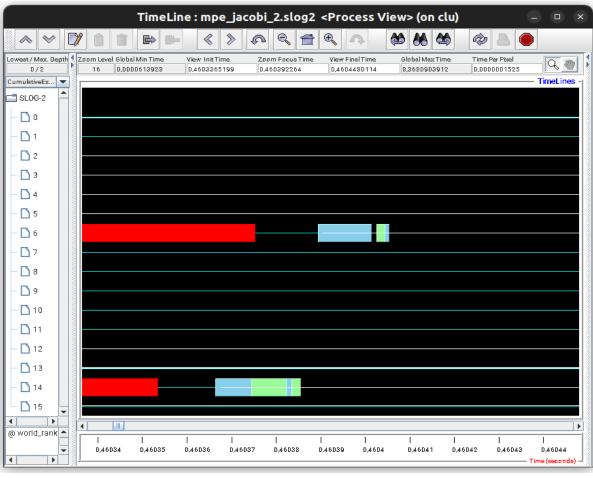


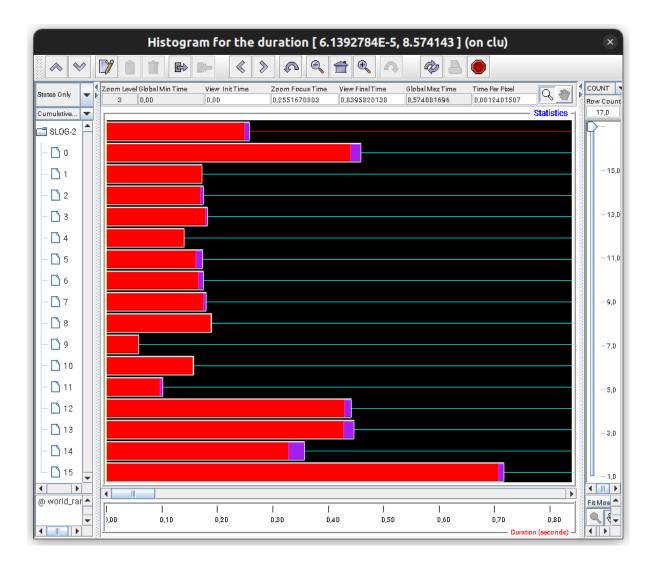
Профилирование 2-ой версии программы











ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В ходе выполнения лабораторной работы:

- Освоил методы распараллеливания численных алгоритмов на регулярных сетках на примере реализации метода Якоби в трехмерной области;
- Реализовал 2 версии программы и сравнил их;

Анализируя результаты исследований, можно сделать следующие выводы:

- Обмены граничными значениями подобластей выполняются на фоне вычислений внутренних значений функции;
- Программы хорошо масштабируется;
- Без учета лишней итерации 2-ая версия программы работает быстрее. Связано это с тем, что операция MPI_Allreduce блокирует все процессы и достаточно много времени. Выполняя сбор данных на фоне счёта, уменьшается влияние функции на время программы.

ПРИЛОЖЕНИЕ (ЛИСТИНГ ПРОГРАММЫ)

mpi jacobi 1.c

```
* @file mpi jacobi.c
* @author ptrvsrg (s.petrov1@g.nsu.ru)
* @brief The solution of equation by the Jacobi method in a 3D domain in the case
          of a 1D decomposition of the domain
* @version 1.0
#include <math.h>
#include <mpi.h>
#include <stdbool.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
// Initial coordinates
\#define X 0 (double) -1.0
\#define Y 0 (double)-1.0
#define Z 0 (double) -1.0
// Dimension size
#define D X (double) 2.0
#define D Y (double) 2.0
#define D Z (double) 2.0
// Grid size
#define N X 400
#define N_Y 400
#define N Z 400
// Step size
\#define H X (D X / (N X - 1))
\#define H Y (D Y / (N Y - 1))
\#define H Z (D Z / (N Z - 1))
// Square of step size
\#define H_X_2 (H_X * H_X)
#define H_Y_2 (H_Y * H_Y)
#define H Z 2 (H Z * H Z)
// Parameters
#define A (double) 1.0E5
#define EPSILON (double) 1.0E-3
double phi(double x, double y, double z);
double rho(double x, double y, double z);
int get index(int x, int y, int z);
double get x(int i);
double get y(int j);
double get z(int k);
void divide_area_into_layers(int *layer heights, int *offsets, int proc count);
void init_layers(double *prev_func, double *curr_func,
                 int layer_height, int offset);
void swap func(double **prev func, double **curr func);
```

```
double calc center(const double *prev func, double *curr func,
                   int layer_height, int offset);
double calc_border(const double *prev_func, double *curr_func,
                   const double *up_border_layer, const double *down border layer,
                   int layer height, int offset, int proc rank, int proc count);
double calc max diff(const double *func, int layer height, int offset);
int main(int argc, char **argv) {
   int proc_rank = 0;
    int proc_count = 0;
    double start time = 0.0;
    double finish time = 0.0;
    double max diff = 0.0;
   int *layer heights = NULL;
   int *offsets = NULL;
   double *up border layer = NULL;
   double *down border layer = NULL;
   double *prev_func = NULL;
   double *curr_func = NULL;
   MPI Request send up req;
   MPI Request send down req;
    MPI Request recv up req;
    MPI_Request recv_down_req;
    // Check grid size
    if (N X < 3 | | N Y < 3 | | N Z < 3) {
       fprintf(stderr, "Incorrect grid size\n");
       return EXIT FAILURE;
    MPI Init(&argc, &argv);
    MPI Comm size (MPI COMM WORLD, &proc count);
    MPI Comm rank (MPI COMM WORLD, &proc rank);
    // Divide area
    layer heights = malloc(sizeof(int) * proc count);
    offsets = malloc(sizeof(int) * proc count);
    divide area into layers (layer heights, offsets, proc count);
    // Init layers
    prev func = malloc(sizeof(double) * layer heights[proc rank] * N Y * N Z);
    curr func = malloc(sizeof(double) * layer heights[proc rank] * N Y * N Z);
    init layers(prev func, curr func, layer heights[proc rank], offsets[proc rank]);
    up border layer = malloc(sizeof(double) * N Y * N Z);
    down border layer = malloc(sizeof(double) * N Y * N Z);
    start time = MPI Wtime();
    do {
        double tmp max diff = 0.0;
        double proc_max_diff = 0.0;
        // Swap functions
        swap func(&prev func, &curr func);
        // Start sending and receiving border
        if (proc rank != 0) {
```

```
double *prev_up_border = prev_func;
        MPI_Isend(prev_up_border, N_Y * N_Z, MPI_DOUBLE, proc rank - 1,
                  proc rank, MPI COMM WORLD, &send up req);
        MPI Irecv(up border layer, N Y * N Z, MPI DOUBLE, proc rank - 1,
                  proc rank - 1, MPI COMM WORLD, &recv up req);
    }
    if (proc_rank != proc_count - 1) {
        double *prev_down border =
            prev_func + (layer_heights[proc_rank] - 1) * N_Y * N_Z;
        MPI Isend(prev down border, N Y * N Z, MPI DOUBLE, proc rank + 1,
                  proc rank, MPI COMM WORLD, &send down req);
        MPI Irecv(down border layer, N Y * N Z, MPI DOUBLE, proc rank + 1,
                  proc rank + 1, MPI COMM WORLD, &recv down req);
    }
    // Calculate center
    tmp max diff = calc center(prev func, curr func, layer heights[proc rank],
                               offsets[proc rank]);
    // Finish sending and receiving border
    if (proc rank != 0) {
        MPI Wait (&send up req, MPI STATUS IGNORE);
        MPI Wait(&recv up req, MPI STATUS IGNORE);
    if (proc rank != proc count - 1) {
        MPI Wait(&send down req, MPI STATUS IGNORE);
        MPI Wait(&recv down req, MPI STATUS IGNORE);
    // Calculate border
    proc max diff = calc_border(prev_func, curr_func, up_border_layer,
                                down border layer, layer heights[proc rank],
                                offsets[proc rank], proc rank, proc count);
   proc max diff = fmax(tmp max diff, proc max diff);
    // Calculate the differences of the previous and current calculated
    MPI Allreduce (&proc max diff, &max diff, 1, MPI DOUBLE, MPI MAX,
                  MPI COMM WORLD);
} while (max diff >= EPSILON);
// Calculate the differences of the calculated and theoretical functions
max diff = calc max diff(curr func, layer heights[proc rank],
                         offsets[proc_rank]);
finish time = MPI Wtime();
if (proc rank == 0) {
   printf("Time: %lf\n", finish time - start time);
   printf("Max difference: %lf\n", max diff);
free (offsets);
free(layer heights);
free (prev func);
free(curr func);
free(up border layer);
```

```
free(down border layer);
    MPI Finalize();
   return EXIT SUCCESS;
}
double rho(double x, double y, double z) {
   return 6 - A * phi(x, y, z);
double phi(double x, double y, double z) {
   return x * x + y * y + z * z;
/**
* @brief Gets array index by coordinates of a point in a 3D area
* @param x X-axis coordinate
* @param y Y-axis coordinate
* @param z Z-axis coordinate
* @return Array index
*/
int get index(int x, int y, int z) {
   return x * N Y * N Z + y * N Z + z;
^{\star} @brief Gets coordinate of a point by node index for X axis
* @param i Node index
* @return X-axis coordinate
double get x(int i) {
   return X 0 + i * H X;
}
/**
* @brief Gets coordinate of a point by node index for Y axis
* @param j Node index
* @return Y-axis coordinate
double get_y(int j) {
   return Y 0 + j * H Y;
}
/**
* @brief Gets coordinate of a point by node index for Z axis
* @param k Node index
* @return Z-axis coordinate
double get_z(int k) {
   return Z 0 + k * H Z;
* @brief Divides area into layers
```

```
* @param layer heights Address of array of layer heights
 * @param offsets Address of array of layer offsets
 * @param proc count Count of processes
void divide area into layers(int *layer heights, int *offsets, int proc count) {
    int offset = 0;
    for (int i = 0; i < proc count; ++i) {</pre>
        layer_heights[i] = N_X / proc_count;
        // Distribute the remainder of the processes
        if (i < N X % proc count)</pre>
            layer heights[i]++;
        offsets[i] = offset;
        offset += layer heights[i];
}
* @brief Initializes the layers
 * @param prev func Address of array of values of the previous calculated function
 * @param curr func Address of array of values of the current calculated function
* @param layer height Height of the layer
* @param offset Offset of the layer
void init layers (double *prev func, double *curr func, int layer height, int offset)
    for (int i = 0; i < layer height; ++i)</pre>
        for (int j = 0; j < N Y; j++)
            for (int k = 0; k < N Z; k++) {
                bool isBorder = (offset + i == 0) || (j == 0) || (k == 0) ||
                                 (offset + i == N X - 1) || (j == N Y - 1) ||
                                 (k == N Z - 1);
                if (isBorder) {
                    prev func[get_index(i, j, k)] =
                        phi(get_x(offset + i), get_y(j), get_z(k));
                    curr func[get index(i, j, k)] =
                        phi(get_x(offset + i), get_y(j), get_z(k));
                } else {
                    prev func[get_index(i, j, k)] = 0;
                    curr func[get index(i, j, k)] = 0;
                }
            }
}
  Obrief Swaps the address of the array of values of the previous calculated
          function and the address of the array of values of the current calculated
          function
 * @param prev_func Address of address of array of values of the previous calculated
                    function
 ^{\star} @param curr func Address of address of array of values of the current calculated
                    function
 * /
void swap func(double **prev func, double **curr func) {
    double *tmp = *prev func;
```

```
*prev func = *curr func;
    *curr func = tmp;
}
/**
 * @brief Calculate function values in internal nodes
 * @param prev func Address of array of values of the previous calculated function
* @param curr func Address of array of values of the current calculated function
* @param layer_height Height of the layer
 * @param offset Offset of the layer
 * @return Maximum differences of the previous and current calculated functions
 */
double calc center (const double *prev func, double *curr func, int layer height,
                    int offset) {
    double f i = 0.0;
    double f_j = 0.0;
    double f_k = 0.0;
    double tmp_max_diff = 0.0;
    double max diff = 0.0;
    for (int i = 1; i < layer height - 1; ++i)
        for (int j = 1; j < N Y - 1; ++j)
            for (int k = 1; k < N Z - 1; ++k) {
                f i = (prev_func[get_index(i + 1, j, k)] +
                prev_func[get_index(i - 1, j, k)]) / H_X_2;
f_j = (prev_func[get_index(i, j + 1, k)] +
                      prev_func[get_index(i, j - 1, k)]) / H_Y_2;
                f k = (prev func[get index(i, j, k + 1)] +
                       prev func[get_index(i, j, k - 1)]) / H_Z_2;
                curr func[get_index(i, j, k)] =
                     (f_i + f_j + f_k - rho(get_x(offset + i), get_y(j), get_z(k))) /
(2 / H_X_2 + 2 / H_Y_2 + 2 / H_Z_2 + A);
                 // Update max difference
                tmp max diff = fabs(curr func[get index(i, j, k)] -
                                     prev func[get index(i, j, k)]);
                if (tmp max diff > max diff)
                    max_diff = tmp_max_diff;
   return max diff;
}
/**
* @brief
* @param prev func Address of array of values of the previous calculated function
* @param curr func Address of array of values of the current calculated function
* @param up_border_layer Address of array of values of the upper border
* @param down_border_layer Address of array of values of the lower border
 * @param layer_height Height of the layer
 * @param offset Offset of the layer
 * @param proc rank Rank of process
 * @param proc count Count of processes
 * @return Maximum differences of the previous and current calculated functions
 * /
double calc border (const double *prev func, double *curr func,
```

```
const double *up_border_layer, const double *down_border_layer,
                   int layer height, int offset, int proc rank, int proc count) {
   double f i = 0.0;
   double f j = 0.0;
   double f k = 0.0;
   double tmp max diff = 0.0;
   double max diff = 0.0;
   for (int j = 1; j < N_Y - 1; ++j)
        for (int k = 1; k < N Z - 1; ++k) {
            // Calculate the upper border
            if (proc rank != 0) {
                f i = (prev func[get index(1, j, k)] +
                      up border layer[get index(0, j, k)]) / H X 2;
                f j = (prev func[get index(0, j + 1, k)] +
                      prev_func[get_index(0, j - 1, k)]) / H_Y_2;
                f_k = (prev_func[get_index(0, j, k + 1)] +
                      prev_func[get_index(0, j, k - 1)]) / H_Z_2;
                curr func[get_index(0, j, k)] =
                    (f i + f j + f k - rho(get x(offset), get y(j), get z(k))) /
                    (2 / H X 2 + 2 / H Y 2 + 2 / H Z 2 + A);
                // Update max difference
                tmp max diff = fabs(curr func[get index(0, j, k)] -
                                    prev_func[get_index(0, j, k)]);
                if (tmp max diff > max diff)
                   max diff = tmp max diff;
            // Calculate the lower border
            if (proc_rank != proc_count - 1) {
                f i = (prev func[get_index(layer_height - 2, j, k)] +
                      down border layer[get index(0, j, k)]) / H X 2;
                f j = (prev func[get_index(layer_height - 1, j + 1, k)] +
                     prev_func[get_index(layer_height - 1, j - 1, k)]) / H_Y_2;
                f k = (prev func[get index(layer height - 1, j, k + 1)] +
                      prev func[get index(layer height - 1, j, k - 1)]) / H Z 2;
                curr_func[get_index(layer_height - 1, j, k)] =
                    (fi+fj+fk-
                    rho(get x(offset + layer height - 1), get y(j), get z(k))) /
                    (2 / H X 2 + 2 / H Y 2 + 2 / H Z 2 + A);
                // Check for calculation end
                tmp max diff = fabs(curr func[get index(layer height - 1, j, k)] -
                                    prev func[get index(layer height - 1, j, k)]);
                if (tmp max diff > max diff)
                   max diff = tmp max diff;
        }
   return max_diff;
}
* @brief Calculate the maximum differences of the calculated and theoretical
functions
```

```
* @param curr func Address of array of values of the current calculated function
 * @param layer_height Height of the layer
 * @param offset Offset of the layer
^{\star} @return Maximum differences of the calculated and theoretical functions
double calc max diff(const double *curr func, int layer height, int offset) {
   double tmp max delta = 0.0;
    double max_proc_delta = 0.0;
   double max delta = 0.0;
    for (int i = 0; i < layer height; ++i)</pre>
        for (int j = 0; j < N_Y; ++j)
            for (int k = 0; k < N Z; ++k) {
                tmp max delta = fabs(curr func[get index(i, j, k)] -
                                      phi(get x(offset + i), get y(j), get z(k)));
                if (tmp max delta > max proc delta)
                    max_proc_delta = tmp_max_delta;
   MPI Allreduce (&max proc delta, &max delta, 1, MPI DOUBLE, MPI MAX,
                  MPI COMM WORLD);
   return max delta;
}
```

mpi_jacobi_2.c

```
* @file mpi jacobi.c
* @author ptrvsrg (s.petrov1@g.nsu.ru)
* @brief The solution of equation by the Jacobi method in a 3D domain in the case
          of a 1D decomposition of the domain
* @version 2.0
#include <math.h>
#include <mpi.h>
#include <stdbool.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
// Initial coordinates
\#define X_0 (double)-1.0
\#define Y_0 (double)-1.0
#define Z 0 (double)-1.0
// Dimension size
#define D X (double) 2.0
#define D Y (double) 2.0
#define D Z (double) 2.0
// Grid size
#define N X 400
#define N Y 400
#define N Z 400
// Step size
```

```
\#define H X (D X / (N X - 1))
\#define H_Y (D_Y / (N_Y - 1))
\#define H Z (D Z / (N Z - 1))
// Square of step size
#define H X 2 (H X * H X)
#define H Y 2 (H Y * H Y)
\#define H_Z_2 (H_Z * H_Z)
// Parameters
#define A (double) 1.0E5
#define EPSILON (double) 1.0E-3
double phi(double x, double y, double z);
double rho(double x, double y, double z);
int get index(int x, int y, int z);
double get_x(int i);
double get_y(int j);
double get z(int k);
void divide area into layers(int *layer heights, int *offsets, int proc count);
void init layers (double *prev func, double *curr func, int layer height,
                 int offset);
void swap func(double **prev func, double **curr func);
double calc center (const double *prev func, double *curr func, int layer height,
                   int offset);
double calc border (const double *prev func, double *curr func,
                   double *up border layer, double *down border layer,
                   int layer height, int offset, int proc rank, int proc count);
double calc max diff(const double *func, int layer height, int offset);
int main(int argc, char **argv) {
    int proc rank = 0;
    int proc count = 0;
    double start time = 0.0;
    double finish time = 0.0;
    double prev_proc_max_diff = EPSILON;
    double max diff = 0.0;
    int *layer heights = NULL;
    int *offsets = NULL;
    double *up border layer = NULL;
    double *down_border_layer = NULL;
    double *prev func = NULL;
    double *curr_func = NULL;
    MPI Request send up req;
    MPI Request send down req;
    MPI Request recv up req;
    MPI Request recv down req;
    MPI Request reduce max diff req;
    // Check grid size
    if (N X < 3 | | N Y < 3 | | N Z < 3) {
        fprintf(stderr, "Incorrect grid size\n");
        return EXIT_FAILURE;
    }
    MPI Init(&argc, &argv);
    MPI Comm size (MPI COMM WORLD, &proc count);
```

```
MPI Comm rank (MPI COMM WORLD, &proc rank);
// Divide area
layer heights = malloc(sizeof(int) * proc count);
offsets = malloc(sizeof(int) * proc count);
divide area into layers(layer heights, offsets, proc count);
// Init layers
prev_func = malloc(sizeof(double) * layer_heights[proc_rank] * N_Y * N_Z);
curr_func = malloc(sizeof(double) * layer_heights[proc_rank] * N_Y * N_Z);
init layers (prev func, curr func, layer heights [proc rank], offsets [proc rank]);
up border layer = malloc(sizeof(double) * N Y * N Z);
down border layer = malloc(sizeof(double) * N Y * N Z);
start time = MPI Wtime();
do {
    double tmp max diff 1 = 0.0;
    double tmp_max_diff 2 = 0.0;
    // Start calculating the differences of the previous and current calculated
    // functions for previous iterations
   MPI Iallreduce(&prev proc max diff, &max diff, 1, MPI DOUBLE, MPI MAX,
                   MPI_COMM_WORLD, &reduce_max_diff req);
    // Swap functions
    swap func(&prev func, &curr func);
    // Start sending and receiving border
    if (proc rank != 0) {
        double *prev_up_border = prev_func;
        MPI_Isend(prev_up_border, N_Y * N_Z, MPI_DOUBLE, proc_rank - 1,
                  proc rank, MPI COMM WORLD, &send up req);
        MPI_Irecv(up_border_layer, N Y * N Z, MPI DOUBLE, proc rank - 1,
                  proc_rank - 1, MPI_COMM_WORLD, &recv up req);
    if (proc rank != proc count - 1) {
        double *prev down border =
            prev func + (layer heights[proc rank] - 1) * N Y * N Z;
        MPI Isend (prev down border, N Y * N Z, MPI DOUBLE, proc rank + 1,
                  proc rank, MPI COMM WORLD, &send down req);
        MPI_Irecv(down_border_layer, N_Y * N_Z, MPI DOUBLE, proc rank + 1,
                  proc rank + 1, MPI COMM WORLD, &recv down req);
    }
    // Calculate center
    tmp max diff 1 = calc center(prev func, curr func, layer heights[proc rank],
                                 offsets[proc_rank]);
    // Finish sending and receiving border
    if (proc rank != 0) {
        MPI_Wait(&send_up_req, MPI_STATUS_IGNORE);
        MPI_Wait(&recv_up_req, MPI_STATUS_IGNORE);
    }
    if (proc rank != proc count - 1) {
        MPI Wait (&send down req, MPI STATUS IGNORE);
```

```
MPI Wait (&recv down req, MPI STATUS IGNORE);
        }
        // Calculate border
        tmp max diff 2 = calc border(prev func, curr func, up border layer,
                                     down border layer, layer heights[proc rank],
                                     offsets[proc rank], proc rank, proc count);
        // Start calculating the differences of the previous and current calculated
        // functions for previous iterations
       MPI Wait (&reduce max diff req, MPI STATUS IGNORE);
        prev proc max diff = fmax(tmp max diff 1, tmp max diff 2);
    } while (max diff >= EPSILON);
    // Swap functions as extra iteration is made
    swap func(&prev func, &curr func);
    // Calculate the differences of the calculated and theoretical functions
    max diff = calc max diff(curr func, layer heights[proc rank],
                             offsets[proc rank]);
    finish time = MPI Wtime();
    if (proc rank == 0) {
       printf("Time: %lf\n", finish time - start time);
        printf("Max difference: %lf\n", max diff);
    free (offsets);
    free(layer heights);
   free (prev_func);
    free(curr func);
    free(up border layer);
    free(down border layer);
   MPI Finalize();
   return EXIT SUCCESS;
}
double rho(double x, double y, double z) {
   return 6 - A * phi(x, y, z);
double phi(double x, double y, double z) {
   return x * x + y * y + z * z;
}
* @brief Gets array index by coordinates of a point in a 3D area
* @param x X-axis coordinate
* @param y Y-axis coordinate
* @param z Z-axis coordinate
* @return Array index
*/
int get index(int x, int y, int z) {
   return x * N Y * N Z + y * N Z + z;
```

```
/**
* @brief Gets coordinate of a point by node index for X axis
* @param i Node index
* @return X-axis coordinate
* /
double get_x(int i) {
   return X_0 + i * H_X;
}
/**
* @brief Gets coordinate of a point by node index for Y axis
 * @param j Node index
* @return Y-axis coordinate
double get_y(int j) {
   return Y 0 + j * H Y;
}
/**
* @brief Gets coordinate of a point by node index for Z axis
* @param k Node index
* @return Z-axis coordinate
double get z(int k) {
   return Z 0 + k * H Z;
}
/**
* @brief Divides area into layers
* @param layer heights Address of array of layer heights
* @param offsets Address of array of layer offsets
* @param proc_count Count of processes
void divide_area_into_layers(int *layer_heights, int *offsets, int proc_count) {
    int offset = 0;
    for (int i = 0; i < proc_count; ++i) {</pre>
        layer heights[i] = N X / proc count;
        // Distribute the remainder of the processes
        if (i < N X % proc_count)</pre>
            layer heights[i]++;
        offsets[i] = offset;
        offset += layer_heights[i];
}
* @brief Initializes the layers
 * @param prev func Address of array of values of the previous calculated function
 * @param curr func Address of array of values of the current calculated function
 * @param layer height Height of the layer
```

```
* @param offset Offset of the layer
void init layers (double *prev func, double *curr func, int layer height, int offset)
    for (int i = 0; i < layer height; ++i)</pre>
        for (int j = 0; j < N Y; j++)
            for (int k = 0; k < N Z; k++) {
                bool isBorder = (offset + i == 0) | | (j == 0) | | (k == 0) | |
                                 (offset + i == N X - 1) || (j == N Y - 1) ||
                                 (k == N Z - 1);
                if (isBorder) {
                    prev func[get index(i, j, k)] =
                        phi(get x(offset + i), get y(j), get z(k));
                    curr func[get index(i, j, k)] =
                        phi(get x(offset + i), get y(j), get z(k));
                } else {
                    prev func[get index(i, j, k)] = 0;
                    curr_func[get_index(i, j, k)] = 0;
                }
            }
}
/**
 * @brief Swaps the address of the array of values of the previous calculated
          function and the address of the array of values of the current calculated
          function
 * @param prev func Address of address of array of values of the previous calculated
                    function
^{\star} @param curr_func Address of address of array of values of the current calculated
                    function
 */
void swap func(double **prev func, double **curr func) {
    double *tmp = *prev func;
    *prev func = *curr func;
    *curr func = tmp;
}
/**
 * @brief Calculate function values in internal nodes
 * @param prev func Address of array of values of the previous calculated function
* @param curr func Address of array of values of the current calculated function
* @param layer height Height of the layer
 * @param offset Offset of the layer
 * @return Maximum differences of the previous and current calculated functions
 */
double calc center(const double *prev func, double *curr func, int layer height,
                   int offset) {
    double f i = 0.0;
    double f_j = 0.0;
    double f k = 0.0;
    double tmp_max_diff = 0.0;
    double max diff = 0.0;
    for (int i = 1; i < layer height - 1; ++i)
        for (int j = 1; j < N_Y - 1; ++j)
            for (int k = 1; k < N Z - 1; ++k) {
                f_i = (prev_func[get_index(i + 1, j, k)] +
```

```
prev_func[get_index(i - 1, j, k)]) / H_X_2;
                f_j = (prev_func[get_index(i, j + 1, k)] +
                      prev_func[get_index(i, j - 1, k)]) / H_Y_2;
                f k = (prev_func[get_index(i, j, k + 1)] +
                      prev func[get index(i, j, k - 1)]) / H Z 2;
                curr func[get index(i, j, k)] =
                    \overline{(f i + f_{\overline{j}} + f_{k} - rho(get_x(offset + i), get_y(j), get_z(k)))} /
                    (2 / H_X_2 + 2 / H_Y_2 + 2 / H_Z_2 + A);
                // Update max difference
                tmp max diff = fabs(curr func[get index(i, j, k)] -
                                    prev func[get index(i, j, k)]);
                if (tmp max diff > max diff)
                    max diff = tmp max diff;
            }
   return max diff;
}
/**
* @brief
* @param prev func Address of array of values of the previous calculated function
* @param curr func Address of array of values of the current calculated function
* @param up_border_layer Address of array of values of the upper border
* @param down_border_layer Address of array of values of the lower border
* @param layer height Height of the layer
* @param offset Offset of the layer
* @param proc_rank Rank of process
* @param proc count Count of processes
* @return Maximum differences of the previous and current calculated functions
double calc border (const double *prev func, double *curr func,
                   const double *up border layer, const double *down border layer,
                   int layer height, int offset, int proc rank, int proc count) {
    double f i = 0.0;
    double f j = 0.0;
    double f k = 0.0;
    double tmp max diff = 0.0;
    double max diff = 0.0;
    for (int j = 1; j < N_Y - 1; ++j)
        for (int k = 1; k < N Z - 1; ++k) {
            // Calculate the upper border
            if (proc rank != 0) {
                f i = (prev func[qet index(1, j, k)] +
                      up border layer[get index(0, j, k)]) / H X 2;
                f j = (prev func[get index(0, j + 1, k)] +
                      prev_func[get_index(0, j - 1, k)]) / H_Y_2;
                f_k = (prev_func[get_index(0, j, k + 1)] +
                      prev_func[get_index(0, j, k - 1)]) / H_Z_2;
                curr_func[get_index(0, j, k)] =
                    (f_i + f_j + f_k - rho(get_x(offset), get_y(j), get_z(k))) /
                    (2 / H X 2 + 2 / H Y 2 + 2 / H Z 2 + A);
                // Update max difference
                tmp max diff = fabs(curr func[get index(0, j, k)] -
```

```
prev func[get index(0, j, k)]);
                if (tmp max diff > max_diff)
                    max diff = tmp max diff;
            }
            // Calculate the lower border
            if (proc rank != proc count - 1) {
                f_i = (prev_func[get_index(layer_height - 2, j, k)] +
                      down_border_layer[get_index(0, j, k)]) / H_X_2;
                f j = (prev_func[get_index(layer_height - 1, j + 1, k)] +
                      prev_func[get_index(layer_height - 1, j - 1, k)]) / H_Y_2;
                f k = (prev func[get index(layer_height - 1, j, k + 1)] +
                      prev func[get index(layer height - 1, j, k - 1)]) / H Z 2;
                curr func[get index(layer height - 1, j, k)] =
                    (fi+fj+fk-
                    rho(get x(offset + layer height - 1), get y(j), get z(k))) /
                    (2 / H_X_2 + 2 / H_Y_2 + 2 / H_Z_2 + A);
                // Check for calculation end
                tmp max diff = fabs(curr func[get index(layer height - 1, j, k)] -
                                    prev func[get index(layer height - 1, j, k)]);
                if (tmp max diff > max diff)
                    max diff = tmp max diff;
            }
        }
   return max diff;
}
 * @brief Calculate the maximum differences of the calculated and theoretical
functions
 * @param curr func Address of array of values of the current calculated function
* @param layer height Height of the layer
 * @param offset Offset of the layer
 * @return Maximum differences of the calculated and theoretical functions
double calc_max_diff(const double *curr_func, int layer_height, int offset) {
    double tmp max delta = 0.0;
    double max proc delta = 0.0;
    double max delta = 0.0;
    for (int i = 0; i < layer height; ++i)</pre>
        for (int j = 0; j < N Y; ++j)
            for (int k = 0; k < N Z; ++k) {
                tmp max delta = fabs(curr func[get index(i, j, k)] -
                                     phi(get x(offset + i), get y(j), get z(k)));
                if (tmp max delta > max proc delta)
                    max proc delta = tmp max delta;
    MPI Allreduce(&max proc delta, &max delta, 1, MPI DOUBLE, MPI MAX,
                  MPI COMM WORLD);
    return max delta;
}
```

run.sh

```
#!/bin/bash

#PBS -l walltime=00:05:00
#PBS -l select=<nodes>:ncpus=<cpus>:mpiprocs=<processes>
#PBS -m n

cd $PBS_O_WORKDIR

MPI_NP=$(wc -l $PBS_NODEFILE | awk '{ print $1 }')
echo "Number of MPI process: $MPI_NP"

echo 'File $PBS_NODEFILE:'
cat $PBS_NODEFILE:'
cat $PBS_NODEFILE
echo

mpirun -hostfile $PBS_NODEFILE -np $MPI_NP <program> <args>
```