

Teoria Współbieżności

Współbieżna eliminacja Gaussa z wykorzystaniem Teorii Śladów

Aga Patro

1. Cel ćwiczenia.....	2
2. Opis zadań.....	2
2.1 Część teoretyczna.....	2
2.2 Część implementacyjna.....	2
3. Sposób realizacji zadań.....	2
3.1 Część teoretyczna.....	2
3.2 Część implementacyjna.....	2
4. Rozwiązanie teoretyczne.....	3
5. Otrzymane wyniki.....	4
5.1 Macierz o rozmiarze $n=2$	4
5.1.1 Część teoretyczna.....	4
5.1.2 Testy części implementacyjnej.....	4
5.2 Macierz o rozmiarze $n=3$	5
5.2.1 Część teoretyczna.....	5
5.2.2 Testy części implementacyjnej.....	6
5.3 Macierz o rozmiarze $n=4$	7
5.3.1 Część teoretyczna.....	7
5.3.2 Testy części implementacyjnej.....	7

1. Cel ćwiczenia

Celem ćwiczenia było zapoznanie studentów z zastosowaniem teorii śladów do szeregowania wątków z zastosowaniem w klasycznych algorytmach algebry liniowej. Jako przykład omawiany był algorytm współbieżnej eliminacji Gaussa.

2. Opis zadań

2.1 Część teoretyczna

W tej części należało dla zadanej wielkości macierzy N :

1. Zlokalizować niepodzielne czynności wykonywane przez algorytm, nazwać je oraz zbudować alfabet w sensie teorii śladów.
2. Wyznaczyć relacje zależności dla alfabetu D opisującego algorytm eliminacji Gaussa.
3. Przedstawić algorytm eliminacji Gaussa w postaci ciągu symboli alfabetu.
4. Wygenerować graf zależności Diekerta
5. Przedstawić ciąg symboli opisujący algorytm jako postać normalną Foaty.

2.2 Część implementacyjna

Natomiast w tej części należało:

1. Zaprojektować i zaimplementować współbieżny algorytm eliminacji Gaussa.
2. Zweryfikować poprawność algorytmu.

3. Sposób realizacji zadań

3.1 Część teoretyczna

W celu realizacji zadania napisałam odpowiednie funkcje i klasy w języku Python 3.10. By narysować reprezentację grafu Diekerta użyłam modułu *Digraph* z biblioteki *graphviz*. Wyniki poszczególnych zagadnień zapisywane są do pliku *theory_result.txt* po zakończeniu działania programu, natomiast rysunki grafów zapisywane są do odpowiednich plików .png i .pdf w katalogu *graphs*.

Ponadto, by “skomunikować” część teoretyczną z częścią implementacyjną, postać normalną FNF oraz wczytane wartości elementów macierzy zapisuję do pliku .json, który “odbiera” część implementacyjna.

3.2 Część implementacyjna

By zrealizować część implementacyjną, napisałam odpowiednie klasy i metody w języku Java 19. W celu weryfikacji poprawności mojego rozwiązania, stworzyłam randomowe macierze o rozmiarach 2, 3, 4 (ich zapis znajduje się w katalogu *examples*), oraz przeprowadziłam dla nich eksperymenty. Otrzymane wyniki porównałam z macierzami otrzymanymi przez kalkulatory dostępne online.

4. Rozwiązanie teoretyczne

Mamy zadany układ równań w postaci:

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

Wyrażmy dany układ postacią:

$$\left[\begin{array}{ccccc|c} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} & a_{1(n+1)} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} & a_{2(n+1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \dots & a_{nn} & a_{n(n+1)} \end{array} \right]$$

gdzie $a_{i(n+1)} = b_i$.

Algorytm eliminacji Gaussa polega na:

1. $A_{i,k}$ – znalezieniu mnożnika dla wiersza i , do odejmowania go od k -tego wiersza,

$$m_{k,i} = M_{k,i} / M_{i,i}$$

2. $B_{i,j,k}$ – pomnożeniu j -tego elementu wiersza i przez mnożnik - do odejmowania od k -tego wiersza,

$$n_{k,i} = M_{i,j} * m_{k,i}$$

3. $C_{i,j,k}$ – odjęcie j -tego elementu wiersza i od wiersza k ,

$$M_{k,j} = M_{k,j} - n_{k,i}$$

Alfabet możemy zdefiniować jako:

$$\Sigma = \{A_{i,k}, B_{i,j,k}, C_{i,j,k}\}$$

gdzie: $i = \{1, 2, \dots, N\}$, $k = \{i + 1, \dots, N\}$, $j = \{i + 1, \dots, N + 1\}$, N – rozmiar macierzy

Algorytm sekwencyjny możemy zapisać jako:

$$t = A_{m,k}, B_{m,m,k}, C_{m,m,k}, \dots, B_{m,i,k}, C_{m,i,k}, \dots, B_{m,(n+1),k}, C_{m,(n+1),k}$$

gdzie: $k = \{2, 3, \dots, N\}$, $m = \{1, 2, \dots, k - 1\}$

Możemy zauważyć, że występują poniższe zależności pomiędzy operacjami:

- $A_{i,k}$ jest zależne od $C_{i-1,i,i}$ oraz $C_{i-1,i,k}$
- $B_{i,j,k}$ jest zależne od $A_{i,k}$ oraz $C_{i-1,j,k-1}$
- $C_{i,j,k}$ jest zależne od $B_{i,j,k}$ oraz $C_{i-1,j,k}$

Dlatego **relację zależności** możemy przedstawić jako:

$$D = \text{sym}\{(A_{i,k}, C_{i-1,i,k}), (A_{i,k}, C_{i-1,i,k}), (B_{i,j,k}, A_{i,k}), (B_{i,j,k}, C_{i-1,j,k-1}), (C_{i,j,k}, B_{i,j,k}), (C_{i,j,k}, C_{i-1,j,k})\} \\ \cup I_{\Sigma}$$

gdzie: $i = \{1, 2, \dots, N\}$, $k = \{i + 1, \dots, N\}$, $j = \{i + 1, \dots, N + 1\}$, N – rozmiar macierzy

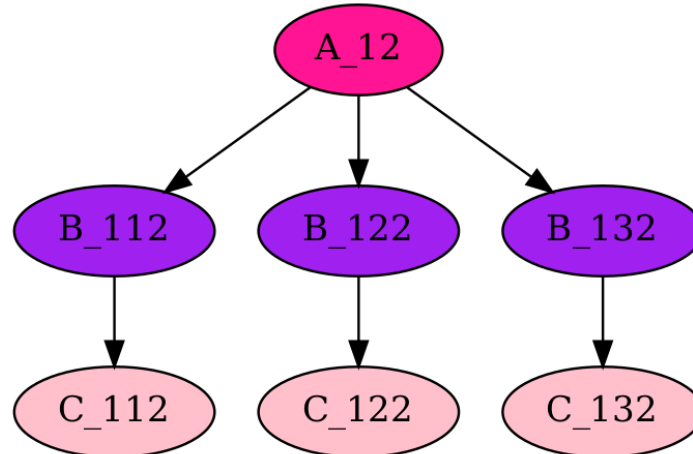
Do wyznaczenia **grafu Diekerta** oraz **postaci normalnej Foaty** użyłam programów z zadania domowego 2.

5. Otrzymane wyniki

5.1 Macierz o rozmiarze $n = 2$

5.1.1 Część teoretyczna

- Alfabet $A = \{A_{12}, B_{112}, B_{122}, B_{132}, C_{112}, C_{122}, C_{132}\}$
- Algorytm sekwencyjny $\{A_{12}, B_{112}, C_{112}, B_{122}, C_{122}, B_{132}, C_{132}\}$
- Relacja zależności D :
 $\{(B_{112}, A_{12}), (C_{122}, B_{122}), (C_{132}, B_{132}), (B_{132}, A_{12}), (B_{122}, A_{12}), (C_{112}, B_{112})\}$
- $FNF: (A_{12})(B_{112}, B_{122}, B_{132})(C_{112}, C_{122}, C_{132})$



Rysunek 5.1.1.1 Graf zależności w postaci minimalnej dla $n = 2$

5.1.2 Testy części implementacyjnej

W celu przetestowania wygenerowałam macierz 2x3:

$$\begin{bmatrix} 2.0 & 2.0 & 6.0 \\ 1.0 & 8.0 & 10.0 \end{bmatrix}$$

Macierz po eliminacji:

$$\begin{array}{c|cc|c} 2.0 & 2.0 & 6.0 & \\ \hline 0.0 & 7.0 & 7.0 & \end{array}$$

Rysunek 5.1.2.1 Wynik eliminacji gaussa
otrzymany przez mój program

$$\left(\begin{array}{cc|c} 2 & 2 & 6 \\ 0 & 7 & 7 \end{array} \right)$$

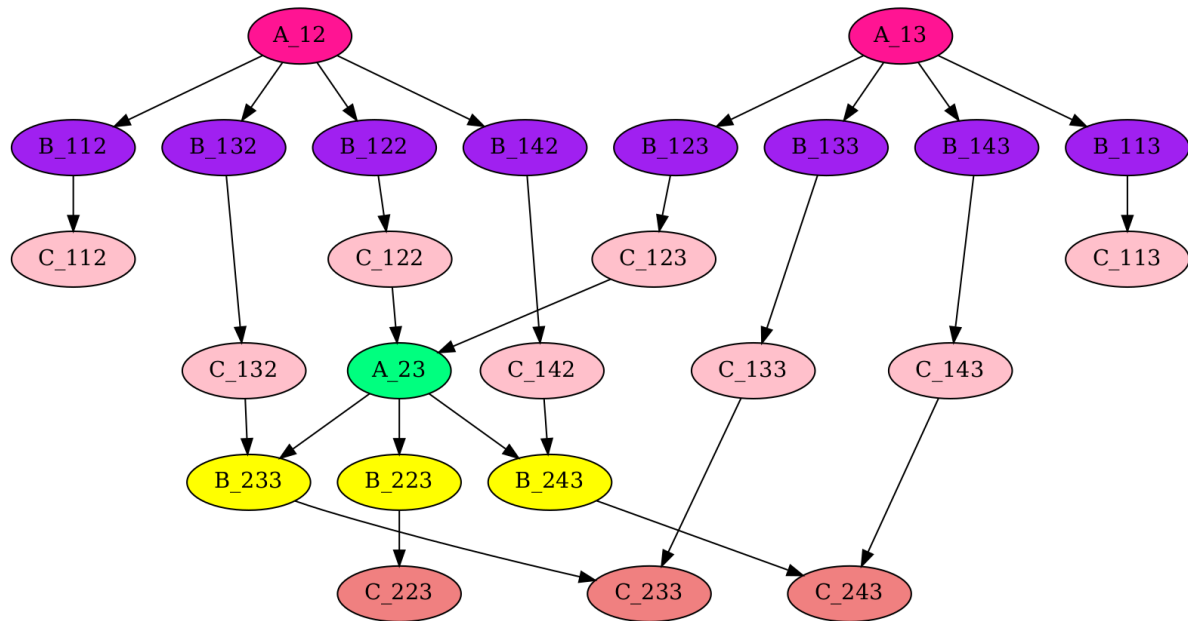
Rysunek 5.1.2.2 Wynik eliminacji gaussa
otrzymany przez kalkulator online

Jak widać na powyższych rysunkach, dla $n = 2$ program działa prawidłowo.

5.2 Macierz o rozmiarze $n = 3$

5.2.1 Część teoretyczna

- Alfabet $A = \{A_{12}, A_{13}, A_{23}, B_{112}, B_{113}, B_{122}, B_{123}, B_{132}, B_{133}, B_{142}, B_{143}, B_{223}, B_{233}, B_{243}, C_{112}, C_{113}, C_{122}, C_{123}, C_{132}, C_{133}, C_{142}, C_{143}, C_{223}, C_{233}, C_{243}\}$
- Algorytm sekwencyjny: $\{A_{12}, B_{112}, C_{112}, B_{122}, C_{122}, B_{132}, C_{132}, B_{142}, C_{142}, A_{13}, B_{113}, C_{113}, B_{123}, C_{123}, B_{133}, C_{133}, B_{143}, C_{143}, A_{23}, B_{223}, C_{223}, B_{233}, C_{233}, B_{243}, C_{243}\}$
- Relacja zależności D :
 $\{(B_{233}, A_{23}), (C_{243}, C_{143}), (B_{112}, A_{12}), (C_{223}, B_{223}), (B_{133}, A_{13}), (B_{233}, C_{132}), (C_{113}, B_{113}), (C_{223}, C_{123}), (C_{233}, B_{233}), (C_{122}, B_{122}), (C_{112}, B_{112}), (B_{113}, A_{13}), (B_{132}, A_{12}), (B_{243}, A_{23}), (B_{243}, C_{142}), (B_{223}, C_{122}), (B_{223}, A_{23}), (A_{23}, C_{123}), (A_{23}, C_{122}), (C_{142}, B_{142}), (C_{133}, B_{133}), (B_{123}, A_{13}), (C_{143}, B_{143}), (C_{233}, C_{133}), (C_{243}, B_{243}), (C_{123}, B_{123}), (C_{132}, B_{132}), (B_{122}, A_{12}), (B_{142}, A_{12}), (B_{143}, A_{13})\}$
- FNF :
 $(A_{12}, A_{13})(B_{112}, B_{122}, B_{132}, B_{142}, B_{113}, B_{123}, B_{133}, B_{143})$
 $(C_{112}, C_{122}, C_{132}, C_{142}, C_{113}, C_{123}, C_{133}, C_{143})(A_{23})$
 $(B_{223}, B_{233}, B_{243})(C_{223}, C_{233}, C_{243})$

Rysunek 5.2.1.1 Graf zależności w postaci minimalnej dla $n = 3$

5.2.2 Testy części implementacyjnej

W celu przetestowania wygenerowałam macierz 3x4:

$$\begin{bmatrix} 2.0 & 3.0 & 4.0 & 7.0 \\ 6.0 & 8.0 & 9.0 & 5.0 \\ 5.0 & 8.0 & 9.0 & 9.0 \end{bmatrix}$$

```
Macierz po eliminacji:
| 2.0 | 3.0 | 4.0 | 7.0 |
| 0.0 | -1.0 | -3.0 | -16.0 |
| 0.0 | 0.0 | -2.5 | -16.5 |
```

Rysunek 5.2.2.1 Wynik eliminacji gaussa
otrzymany przez mój program

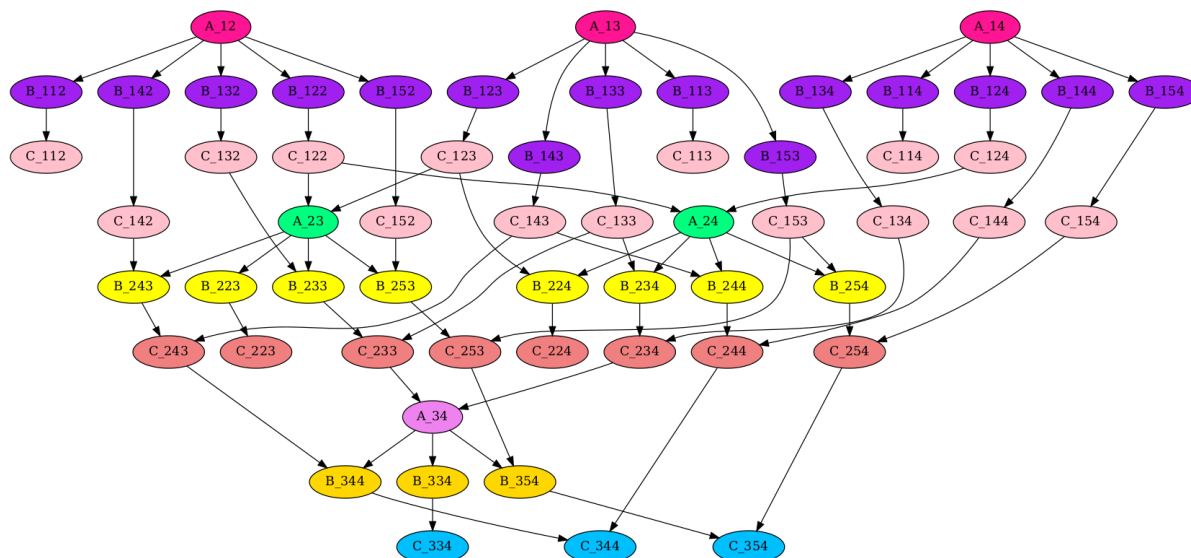
$$\left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 3 & 4 & 7 \\ 0 & -1 & -3 & -16 \\ 0 & 0 & -2.5 & -16.5 \end{array} \right)$$

Rysunek 5.2.2.2 Wynik eliminacji gaussa
otrzymany przez kalkulator online

Jak widać na powyższych rysunkach, dla $n = 3$ program działa prawidłowo.

5.3 Macierz o rozmiarze $n = 4$

5.3.1 Część teoretyczna



Rysunek 5.3.1.1 Graf zależności w postaci minimalnej dla $n = 4$

5.3.2 Testy części implementacyjnej

W celu przetestowania wygenerowałam macierz 4x5:

$$\begin{bmatrix} 5.0 & 8.0 & 9.0 & 0.0 & 7.0 \\ 7.0 & 5.0 & 4.0 & 3.0 & 9.0 \\ 56.0 & 7.0 & 87.0 & 8.0 & 90.0 \\ 6.0 & 5.0 & 4.0 & 3.0 & 8.0 \end{bmatrix}$$

Macierz po eliminacji:

```
| 5.0 | 8.0 | 9.0 | 0.0 | 7.0 |
| 0.0 | -6.2 | -8.599999 | 3.0 | -0.8000002 |
| 0.0 | 0.0 | 100.774185 | -31.967743 | 22.258064 |
| 0.0 | 0.0 | 0.0 | 0.6411649 | 0.28617123 |
```

Rysunek 5.2.3.1 Wynik eliminacji gaussa otrzymany przez mój program

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 5 & 8 & 9 & 0 & 7 \\ 0 & -6.2 & -8.6 & 3 & -0.8 \\ 0 & 0 & 100.774 & -31.968 & 22.258 \\ 0 & 0 & 0 & 0.641 & 0.286 \end{array} \right)$$

Rysunek 5.3.2.2 Wynik eliminacji gaussa otrzymany przez kalkulator online

Jak widać na powyższych rysunkach, dla $n = 4$ program działa prawidłowo.