Arduinoøving 1 IELET1002 - Datateknikk

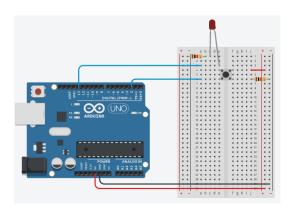
Gunnar Myhre, BIELEKTRO

18. november 2021

1 Oppgåve 1

- a) Pull-down-knapp
 - $\bullet\,$ brytar åpen \to LED på
 - $\bullet\,$ brytar lukka \to LED av

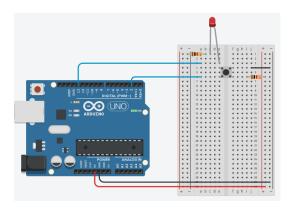
```
1 const int buttonPin = 2;
2 const int ledPin = 13;
3 const int delayTimeMs = 10;
4
5 bool buttonState = 0;
6
7 void setup() {
8    pinMode(ledPin, OUTPUT);
9    pinMode(buttonPin, INPUT);
10 }
11
12 void loop() {
13    buttonState = digitalRead(buttonPin);
14    if (buttonState == 0) {
15        digitalWrite(ledPin, LOW);
16    } else {
17        digitalWrite(ledPin, HIGH);
18    }
19    delay(delayTimeMs);
20 }
```



b) Pull-up-knapp

- $\bullet\,$ brytar åpen \to LED av
- $\bullet\,$ brytar lukka \to LED på

```
1 const int buttonPin = 2;
2 const int ledPin = 13;
3 const int delayTimeMs = 10;
4
5 bool buttonState = 0;
6 
7 void setup() {
8    pinMode(ledPin, OUTPUT);
9    pinMode(buttonPin, INPUT);
10 }
11
12 void loop() {
13    buttonState = digitalRead(buttonPin);
14    if (buttonState = 1) {
15        digitalWrite(ledPin, LOW);
16    } else {
17        digitalWrite(ledPin, HIGH);
18    }
19        delay(delayTimeMs);
20 }
```



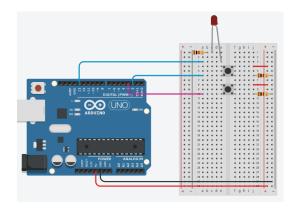
- c) Pull-down-knapp med blinkande LED
 - \bullet brytar åpen \to LED på
 - brytar lukka \rightarrow LED blinker

```
1 const int buttonPin = 2;
2 const int ledPin = 13;
3 const int delayTimeMs = 10;
4
5 bool buttonState = 0;
6 bool ledState = 0;
7
8 void setup() {
9 pinMode(ledPin, OUTPUT);
10 pinMode(buttonPin, INPUT);
11 }
12
13 void loop() {
14 buttonState = digitalRead(buttonPin);
15 if (buttonState = 0) {
16 // Blink LED
17 digitalWrite(ledPin, ledState);
18
19 // Toggle ledState
20 ledState = !ledState;
21
22 delay(100);
23 } else {
24 digitalWrite(ledPin, HIGH);
25 }
26 delay(delayTimeMs);
27 }
```

- d) Pull-down-knapp med blinkande LED
 - \bullet brytar åpen \to LED på
 - brytar lukka \rightarrow LED blinker
 - brytar åpen igjen \rightarrow LED av

```
1 const int buttonPin = 2;
2 const int ledPin = 13;
3 const int delayTimeMs = 10;
4
5 bool buttonState = 0;
6 bool buttonInhibit = 0;
7 bool ledState = 0;
8
9 void setup() {
10 pinMode(ledPin, OUTPUT);
11 pinMode(buttonPin, INPUT);
12 }
13
14 void loop() {
15 buttonState = digitalRead(buttonPin);
16 if (buttonState == 1) {
17 buttonInhibit = 1;
18 // Blink LED
19 digitalWrite(ledPin, ledState);
20
21 // Toggle ledState
22 ledState = !ledState;
23
24 delay(100);
25 } else {
26 if (buttonInhibit) {
27 digitalWrite(ledPin, LOW);
28 } else {
29 digitalWrite(ledPin, HIGH);
30 }
31 }
32 delay(delayTimeMs);
33 }
```

- e) Pull-down-knapp med blinkande LED
 - brytar 1 åpen \rightarrow LED på
 - $\bullet\,$ brytar 1 lukka \to LED blinker
 - ullet brytar 1 åpen igjen ightarrow LED av
 - brytar 2 lukka \rightarrow LED på igjen



2 Oppgåve 2

- a) Fotoresistor med indikator-LED for to terskelverdiar
 - $lysverdi < terskel_1 \rightarrow LED$ av
 - $\bullet \ terskel_1 < lysverdi < terskel_2 \rightarrow \text{LED}$ på
 - $lysverdi > terskel_2 \rightarrow \text{LED blinker}$

```
const int photoresistorPin = A0;
const int ledPin = 13;
const int blinkDelayMs = 200;

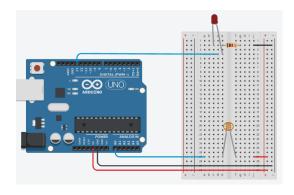
float treshold_1 = 1000;
float treshold_2 = 1500;
float treshold_2 = 1500;
float lightSensorReading = 0;
int ledState = 0;

void setup() {
   pinMode(ledPin, OUTPUT);
   pinMode(photoresistorPin, INPUT);
   pinMode(photoresistorPin, INPUT);

float loop() {
   lightSensorReading = analogRead(photoresistorPin);

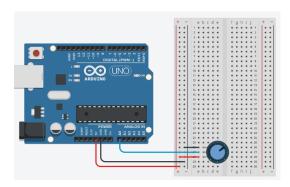
   if (lightSensorReading >= treshold_1) {
      if (lightSensorReading >= treshold_2) {
        //If sensor value is above treshold 2, blink the LED ledState = !ledState;
        digitalWrite(ledPin, ledState);

   }
   else {
      //If sensor value is between treshold 1 and 2, LED on digitalWrite(ledPin, HIGH);
   }
   else {
      //If sensor value is under treshold 1, LED off digitalWrite(ledPin, LOW);
   }
   delay(blinkDelayMs);
}
```

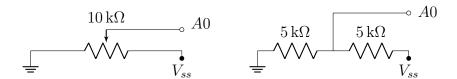


b) Potensiometerkrets

```
1  // Deklarerer variablar
2  const int potMeterPin = A0;
3  int potMeterReading;
4
5  void setup() {
6     //Deklarerer modus for potmeter-pinnen
7     pinMode(potMeterPin, INPUT);
8
9     //Initialiserer seriellmonitoren over 9600 baud
10     Serial.begin(9600);
11 }
12
13  void loop() {
14     //Gjer ei måling på potmeter-pinnen
15     potMeterReading = analogRead(potMeterPin);
16
17     //Printer målingsverdien over seriellmonitoren
18     Serial.println(potMeterReading);
19
10     //Venter eitt millisekund
21     delay(1);
```



Når programmet køyrer vert verdiar avlest frå A0 kontinuerleg printa til seriellmonitoren. Eg observerer at verdiane går ifrå 0 på jordsida til 1023 på kildesida. Dette er eit verdispenn på 1024, altså 2^{10} . Dette kan skyldast måten Arduino UNO sin ADC (analog-til-digital-konverterar) er implementert.



Kretsteikningane over viser eit potmeter og ein spenningsdelar. Desse to kretsane er ekvivalente dersom eit $10k\Omega$ -potensiometer står i 50%-posisjon. Eg gjennomfører testen frå oppgåveteksten.

• Kopler av kilden, nå står R_{pot} mellom GND og A0. Det skal ikkje gå nokon straum igjennom R_{pot} og spenninga skal då vere 0V = GND. Dette ser vi også i seriellmonitoren som printer 0.

• Kopler av GND. Nå står R_{pot} mellom A0 og 5V. Det skal ikkje gå nokon straum inn i ADC-en, og derfor vil spenningsfallet vere 0. Spenninga som står i A0 skal derfor vere 5V. Verdien som skrivast til seriellmonitoren er 1023.

Sidan den simulerte arduinoen i Tinkercad opererer ideelt (den er m.a. i stand til å forsyne kretsen med 125kW) vil ikkje verdiane i testen avvike frå verdiane når potmeteret er kopla mellom GND og 5V. På ein faktisk arduino kan verdiane avvike pga arduinoens straumforsyning som må forsyne tilstrekkelig effekt.

$$P = \frac{v^2}{R} = \frac{(5V)^2}{10k\Omega} = 2,5\text{mW}$$
 (1)

c)

For å måle faktiske spenningsverdiar mellom 0V og 5V må vi ta hensyn til at målingas verdispenn er 1024.

$$1023k = 5 \Rightarrow k = \frac{5}{1023} = 0,004887586 \tag{2}$$

I arduino vert dette

- 1 //Rekner ut spenning i A0 og printer til Serial
- 2 pinVoltage = potMeterReading * 0.004887586;
- 3 Serial. println (pinVoltage);

Det vi måler her er spenningsfallet over den delen av R_{pot} som til ein kvar tid befinner seg mellom A0 og 5V.

d)

For å finne motstandsverdiane kan vi bruke formel for spenningsdeling

$$v_{A0} = \frac{R_1}{R_{not}} v_s \to R_1 = \frac{v_f R_{pot}}{v_s} \tag{3}$$

Dette er motstanden mellom A0 og GND. Vi subtraherer frå R_{pot} for å finne verdien mellom A0 og 5V. I arduino kan vi skrive det slik:

- 1 //Rekner ut motstand mellom A0 og Vss og printer til Serial
- 2 potMeterResistance = 10000 (pinVoltage * 10000) / 5;
- 3 Serial.println(potMeterResistance);

Heile koden for c) og d) ser slik ut: 1 // Deklarerer variablar 2 const int potMeterPin = A0; 3 int potMeterReading;

33 }

```
3 int potMeterReading;
 4 float pinVoltage;
 5 float potMeterResistance;
 7 void setup() {
     //Deklarerer modus for potmeter-pinnen
9
     pinMode(potMeterPin, INPUT);
10
11
     //Initialiserer seriellmonitoren over 9600 baud
12
     Serial. begin (9600);
13 }
14
15 void loop() {
16
     //Gjer ei måling på potmeter-pinnen
17
     potMeterReading = analogRead(potMeterPin);
18
19
     //Rekner ut spenning i A0
20
     pinVoltage = potMeterReading * 0.004887586;
21
22
     //Rekner ut motstanden mellom A0 og Vss
23
     potMeterResistance = 10000 - (pinVoltage * 10000) / 5;
24
     //Printer målingsverdiane over seriemonitoren
25
26
     Serial.print("voltage:_");
     Serial.print(pinVoltage);
27
28
     Serial.print("_resistance:_");
29
     Serial.println(potMeterResistance);
30
31
     //Venter eitt millisekund
32
     delay(1);
```

3 Oppgåve 3

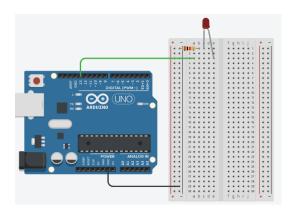
a) Blinkekrets med stadig aukande frekvens, $1-x^2$. Krav: ingen while-løkke (skjønt arduinos loop er ei while-løkke).

```
1 //Constants
 2 \text{ const} \text{ int } \text{ledPin} = 13;
 4 //Variables
 5 \text{ int } ledState = 0;
 6 int blinkInterval;
 7 int blinkIterator;
 8 \text{ float } \max \text{Delay} = 1000;
 9 \text{ int } \min \text{Delay} = 50;
10 \text{ int } \text{stepSize} = 1;
11
12 void setup() {
     pinMode(ledPin , OUTPUT);
13
14 }
15
16 void loop() {
      //If delay interval passes minDelay, reset it and the iterator
17
      if (blinkInterval < minDelay) {
18
        blinkInterval = maxDelay;
19
20
        blinkIterator = 0;
     }
21
22
23
      //Quadratic function: 1 - x**2
      blinkInterval = maxDelay - pow(blinkIterator, 2);
24
25
26
     //Blink the LED
      digitalWrite(ledPin, HIGH);
27
      delay(blinkInterval);
28
29
      digitalWrite(ledPin, LOW);
30
      delay (blinkInterval);
31
32
      //Increment the iterator
33
      blinkIterator += stepSize;
34 }
```

b) Blinkekrets med stadig lengre oppholdsintervall, x^2 . Her er det enkelt å bytte om på grensene og starte grafen frå null i staden for 1 s. Eg bytter óg plass på dei to blokkene slik at eit potensielt kjempehøgt oppholdsintervall vert luka ut i if-setninga.

```
//Quadratic function: x**2
blinkInterval = pow(blinkIterator, 2);

//If delay surpasses maxDelay, reset it and the iterator
if (blinkInterval > maxDelay) {
blinkInterval = minDelay;
blinkIterator = 0;
}
```



Oppkopling av arduino for oppg. 3.