

☆チーム紹介

琉球大学情報工学科の講義の一貫で参加しています。
ETロボコン経験者2人も含めた5人チームです。

☆組込み、そしてモデリングの未来へ一言

今後も更に需要の高まるであろう組み込み開発、その技術を学んでいくことは学生の私達にとっても実り多いものです。将来の便利な日本の為に頑張りたい！

☆コンテストにかける意気込み、アピール

今年から完全にEV3に移行したこともあり、私達のチームはETロボコン経験者にとっても未経験者にとっても1からのスタートとなりました。
多くの苦難がありましたが、頑張ってます！

☆モデルの概要

P1.要求モデル

マインドマップや要求図を用いて、機能要件と非機能要件を検討しています

P2.分析モデル

難所について分析を行い、攻略方法を模索しています

P3.制御モデル

分析モデルを踏まえ、制御戦略と攻略に用いる要素技術の説明をしています。

P4,5.設計モデル

どのようにしてロボットが動作するのかの振る舞いをシーケンス等で説明しています。

☆設計思想

両方のコースで完走するために、それぞれのコースごとに設計し、開発しています。

☆モデルのここに注目！

要求->分析->制御->設計のステップをしっかり踏み、実装を行いました。