# Projeto de Laboratório de Programação II - Fase 4 Karina Suemi, Vinícius Silva, Renato Cordeiro

..... MANUAL DO USUÁRIO ......

## JOGO

O jogo consiste em programar uma série de robôs para batalharem, num estilo de RTS 2x2. Para tanto, os robôs devem ter suas ações programadas. Eles irão executá-las até que o jogo acabe ou sejam destruídos.

Nesta fase do desenvolvimento, a programação deve ser feita em uma linguagem desenvolvida especificamente para esse jogo.

Os programas devem ser criados com extensão \*.pos\*. Exemplos estão disponíveis no diretório 'test/' junto ao código-fonte.

## INSTALAÇÃO

#### - 1º PASSO -

Antes de mais nada, verifique se seu computador possui o Ant instalado, caso não possua, faça o seguinte:

- 1. Abra o terminal
- 2. Digite: sudo apt-get install ant

#### $-2^{\circ}$ PASSO -

Instalação do ivy:

- 1. Abra o terminal
- $2.\,$  Entre na pasta (MAC0242-PROJECT)
- 3. Digite: sudo bash install\_ivy.bash para uma instalação de sistema ou bash install\_ivy.bash para a instalação de usuário.

#### $-3^{\circ}$ PASSO -

Para compilar o jogo:

- 1. Ainda com o terminal aberto
- 2. Entre na pasta onde está localizado o arquivo do jogo (MAC0242-PROJECT)
- 3. Digite ant

#### $-4^{\circ}$ PASSO -

E para iniciar o jogo:

- 1. Continuar no terminal
- 2. Digite: java -jar dist/MAC0242-Project.jar programa1.asm programa2.asm programa3.asm

Observação: Na pasta "behaviors"você pode encontrar exemplos de programas de robô para testar. Eles são "Carrier.asm", "Protector.asm", "ScouDU.asm"e "ScoutUD.asm".

## Guia de Linguagem

Se não quiser utilizar os programas já feitos que estão sendo disponibilizados na pasta "test", você pode programar seus próprios robôs utilizando uma linguagem um tanto quanto simples que é baseada no estilo das linguagens de programação mais populares.

Para isso, aprenda como essa linguagem funciona:

#### • Final de um comando:

```
No fim de um comando, deve-se colocar ; . Ex.: variavel = 2 ;
```

#### • Cometários :

```
Uma linha de comentário é seguida de //.
Ex.:
// Esse é o comentário!
```

#### • Declaração de variáveis :

Para uma variável ser inicializada, deve-se sempre colocar um my, para variáveis locais ou our, para variáveis globais, antes de seu nome.

```
Ex.: my variavel;
Ex.: our variavel = 2;
```

#### • Atribuição:

Quando queremos atribuir algum valor a determinada variável, basta fazer usar =. Também pode-se atribuir um valor a uma variável em sua declaração.

```
Ex.: variável = 42;
```

#### • Imprimir - PRINT :

Para imprimir, é necessário usar o comando print e colocar o que se deseja imprimir entre parênteses. Você pode imprimir uma "String"ou o valor de uma variável.

```
Ex.: print(variavel) ;
Ex.: print("Hello World!") ;
```

#### • Imprimir - SAY:

Para imprimir, é necessário usar o comando say e colocar o que se deseja imprimir entre parênteses. Você pode imprimir uma "String"ou o valor de uma variável. A diferença entre SAY e PRINT é que SAY pula uma linha no fim e PRINT não.

```
Ex.: say(variavel);
Ex.: say("Hello World!");
```

#### • IF | ELSE | ELSIF :

Para uma condição inicial, usamos if, para uma segunda condição, caso a primeira não ocorra, usamos elsif e quando nenhuma das ações ocorra usamos else.

```
Ex.:
if(a>b)
{
    say("a é maior");
}
elsif(a == b)
{
    say("a é igual a b");
}
else
{
    say("a é menor a b");
}
```

#### • WHILE:

O while é utilzado normalmente, quando se deseja ter um laço, o usamos com a condição entre parêntesis.

```
Ex.:  \begin{aligned} &\text{while}(a{<}5) \\ &\{ &\\ &\text{say}(\text{"Hello!!"}); \qquad a=a{+}1; \\ &\} \end{aligned}
```

#### • BREAK:

Break é um auxiliar do While usado quando se deseja parar o loop.

```
\begin{split} & \text{Ex.:} \\ & \text{while}(k {<} 5) \\ & \{ \\ & \text{if}(k == 1) \\ & \{ \\ & \text{break} ; \\ & \} \\ & \} \end{split}
```

#### • CONTINUE:

Continue também é um auxiliar do while que é usado quando se deseja pular tudo o que vem depois do continue e continuar com o laço.

```
Ex.:
while(k<5)
{
    if(k == 1)
    {
        break;
    }
}</pre>
```

#### • FUNÇÕES:

Nas linguagens de programação usuais, vemos a presença de funções. Não sendo diferente delas, essa linguagem também utiliza funções para facilitar o modo de programação. Poré possui as seguintes restrições:

- Para declarar a função, usamos def, tipo de retorno, nome da função e (tipo de parâmetros)
   Ex.:
   def number square(number);
- 2. Para chamá-la usamos o nome da função e seus parâmetros entre parênteses, em ordem.

```
hSquared = square(catA);
```

3. Para contruí-las basta usar o tipo de retorno + o nome da função e entre parênteses os nomes dos parâmetros acompanhados de seus respectivos tipos. Tudo isso seguido da ação que ela irá realizar entre chaves .

Não esquecendo de dar return nas funções que retornam algum tipo de dado.

```
\begin{split} & Ex.: \\ & number \ square(number \ x) \\ & \{ \\ & my \ j = x; \\ & return \ x^*j; \\ & \} \end{split}
```

#### • toCOORD:

Transforma dois números I e J em coordenadas

#### • toNumberI:

Pega uma coordenada e devolve o número relacionado a posição I

```
Ex.:
toNumberI(c);
sendo c uma coordenada.
```

#### • toNumberJ:

```
Pega uma coordenada e devolve o número relacionado a posição J
Ex.:
```

```
toNumberJ(c); sendo c uma coordenada.
```

#### • ASK

Para saber onde determinado robô se localiza ele deve usar a função ask que retornará a sua posição na forma Coordenate.

```
Ξx.:
```

```
my c = toCoord(ask("position"));
```

#### • HIT

Para atacar um outro robô é necessário usar o comando hit, ele recebe como parâmetro a direção em que se deseja atacar. Essa direção deve ser da forma Direction. Devolvendo 1 quando conseguiu atacar o alvo naquela direção e 0 caso o ataque não tenha sido bem sucedido.

```
Ex.:
```

```
hit(-> NW)
```

#### • MOVE

Para mover um robô de lugar, usa-se o comando move, sendo que este recebe como parâmetro a direção em forma de Direction e retorna 1 caso tenha andado e 0 caso contrário.

```
Ex.:
```

```
move(->E)
```

#### • FIRE

A função fire funciona no mesmo estilo de HIT, porém essa é para os robôs que tem mais alcance. Ao executar essa função, você estará atacando um alvo em determinada coordenada, caso o seu alcance permita. Ele funciona como um tiro normal, caso haja algum obstaculo no meio, este será atingido.

Essa função recebe como parâmetro a coordenada em que se deseja atacar e devolve 1 caso o ataque tenha sido realizado com sucesso e 0 caso contrário, lembrando que se o alcance do robô não permitir tal ataque, a função retornará 0 e o ataque não será executado.

#### Ex.

```
fire([12,15]);
```

#### • LOOK

Essa função procura por algum item (como por exemplo o cristal). Quando usamos look, precisamos de um parâmetro do tipo Item que se refere ao tipo de objeto que estejamos procurando. Em seu retorno, obtemos a coordenada do objeto encontrado.

```
Ex.:
```

```
x = look(
```

#### • DRAG

Para coletar algo do mapa, deve-se utilizar drag, essa função irá retornar 1 se o objeto foi coletado e 0 caso contrário. E como parâmetro é passada a direção em forma de Direction;

#### Ex.:

```
drag(->NW);
```

#### • DROP

Para soltar algo no mapa, deve-se utilizar a função drop, ela irá retornar 1 se o objeto for solto com e 0 caso isso não tenha dado certo. E deve receber como parâmetro uma direção em forma de Direction.

```
Ex.:
```

```
drop(->E);
```

## Tipos de Variáveis

### Temos os tipos:

• Item: Itens como rocha e cristal

% item

Ex.: %stone

• Number: Números

- número normal -

Ex.: 4242

• String: Variáveis texto

"mensagem"

Ex.: "Hello"

• Direction: Direções como leste, oeste, nordeste, entre outros.

->direção

 $\mathbf{E}\mathbf{x}.\colon -{>} \mathbf{N}\mathbf{E}$ 

• Coordinate: Coordenas da representação quadrada da matriz diagonal.

[I,J]

Ex.: [4,2]

 $\begin{array}{c} DOCUMENTA \tilde{QAO} \\ A \ documentação \ do \ código-fonte \ está \ disponível \ no \ formato \ Javadoc \ e \ no \ formato \ de \ relatório \ Latex \ para \ compreendimento \ do \ código. \end{array}$