Lineare Algebra

Inhalt

- 1. Lineare Algebra
- 2. LR/QR-Zerlegung
- 3. Projektionen
- 4. Ausgleichsrechnung
- 5. Lineare Unabhängigkeit
- 6. Bild/Kern einer Matrix
- 7. Vektorräume
- 8. Basiswechsel und Lineare Abbildungen
- 9. Normen und Skalarprodukte
- 10. Determinanten
- 11. Eigenwerte/Diagonalisierung
- 12. Schur-Zerlegung
- 13. Singulärwertzerlegung (SVD)

Abkürzungen:

LGS	Lineares Gleichungssystem
GEV	Gauss-Eliminationsverfahren
КВ	Kompatibilitätsbedingung
DGL	Differentialgleichung
ONB	Orthonormalbasis
GV	Gram-Schmidt-Verfahren

Facts

- Matrix mal Vektor ist die lin. Kombination von Spalten einer Matrix mit Koeffizienten aus dem Vektor
- \underline{b} muss im Spaltenraum von A liegen, damit das LGS $\underline{Ax} = \underline{b}$ eine Lösung hat.
- Bei Matrizen, die nicht vollen Rang haben: ∞ Lösungen, falls die Kompatibilitätsbedingung (KB) erfüllt ist. Es gibt jeweils m-r KB, die erfüllt sein müssen.
- Die zu freien Variablen gehörenden Spalten sind lineare Kombinationen von Pivotspalten.
- Die letzten m-r Zeilen sind lineare Kombinationen der ersten r Zeilen.
- Um die Matrix darzustellen, reichen Pivotspalten.
- GEV liefert Rang (Anzahl Pivots), freie Variablen, Zeilenstufenform sowie Determinante
- Transponierte Matrix: Zeilen und Spalten vertauschen: $a_{ij} \Rightarrow a_{ji}$
- Hermite transponierte Matrix: Transponiert und Einträge komplex konjugiert: $a_{ij} \Rightarrow \overline{a_{ii}}$
- $(AB)^T = B^T A^T$
- A (quadratisch!) hat eine Inverse gdw. Rang(A) = n (voller Rang) bzw. $\det A \neq 0$
- Eine invertierbare Matrix heisst regulär, sonst singulär (-> keine bzw. ∞Lösungen).
- Die Inverse ist eindeutig und auch das LGS Ax = b ist für jedes x eindeutig lösbar.
- $AA^{-1} = A^{-1}A = I$
- A, B invertierbar: $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$
- A^T invertierbar und $(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$
- AA^T invertierbar $\Leftrightarrow Rang(A) = n$
- Orthogonale Matrizen verändern die Längen und Winkel nicht.
- A orthogonal (unitär) ⇒A regulär
- A, B orthogonal, dann: A invertierbar und $A^{-1} = A^T$, A^T orthogonal, AB orthogonal
- Vektoren orthogonal ⇒Vektoren linear unabhängig

Eigenschaften von Matrizen:

- A symmetrisch: $A = A^T$ (A zwingend quadratisch!)
- A antisymmetrisch: $A^T = -A$
- A Hermite-symmetrisch: $A = A^H$
- A orthogonal: $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ und alle Spalten von A sind paarweise orthogonal und normiert, so dass $A^T A = I$
- A unit $\ddot{a}r: A \in \mathbb{C}^{n \times n}$, falls $A^H A = I$