

Determinanten

Def $\det: \mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R} \mid \mathbb{C}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{C}$, so dass (nur quadratische Matrizen!)

(D1) $\det I = 1$

(D2) \det wechselt das Vorzeichen, wenn zwei Zeilen/Spalten vertauscht werden (Antisymmetrie)

(D3) \det ist linear in jeder Zeile/Spalte

$$\det \begin{bmatrix} t a & t b \\ c & d \end{bmatrix} = t \cdot \det \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$

$$\det \begin{bmatrix} a+a' & b+b' \\ c & d \end{bmatrix} = \det \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} + \det \begin{bmatrix} a' & b' \\ c & d \end{bmatrix}$$

$$\det(\lambda \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}) = \lambda^2 \cdot \det \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$

Aus (D1), (D2) und (D3) folgt:

(D4) Zwei Spalten/Zeilen sind gleich $\Rightarrow \det = 0$

(D5) $A = LR \Rightarrow \det A = \det R$

$PA = LR \Rightarrow \det A = \det R \cdot (-1)^{\# \text{Permutationen}}$

(D6) Nullzeile/Nullspalte $\Rightarrow \det = 0$

(D7) A Dreiecksmatrix $\Rightarrow \det A = \text{Produkt Diagonalelemente}$

(D8) A singular \Rightarrow GEV liefert Nullzeile $\Rightarrow \det = 0$

(D9) $\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B)$

$$\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$$

(D10) $\det(A^T) = \det(A)$

Determinanten berechnen

2x2

$$\det \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = ad - bc$$

3x3

• GEV \rightarrow Produkt der Diagonalelemente von R

• $\det \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix} = aei + bfg + cdh - gec - hfa - idb$ (Regel von Sarrus)

$$\cdot \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix}$$

Zeile
Spalte
in denen
der Faktor liegt
(werden "gestrichen")
Vorzeichen: $(-1)^{i+j}$

$$\begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow +a(ei - hf) - d(bi - hc) + g(bf - ce)$$

$$+a(ei - hf) - b(di - gf) + c(dh - eg)$$

Rekursives Verfahren, geht für jede Grösse. Einfach für dünnbesetzte Matrizen mit Nullen, z.B. an a, b, c, d, g

4x4

• GEV \rightarrow Produkt der Diagonalelemente von R

• Rekursives Verfahren von oben oder auch rekursiv und dann Sarrus

• Falls Blockmatrix in folgender Form $M = \begin{bmatrix} A & B \\ 0 & C \end{bmatrix}$ $\det M = \det A \cdot \det C$

⚠ Sarrus erweitern geht nicht!

\hookrightarrow gilt auch für grössere Matrizen