

Soluții pentru problema *Puzzle Bila*

Lotul Național de Informatică, Craiova 2025

Subtask 1 ($1 \leq N, M \leq 40$)

Vom folosi programare dinamică pentru a rezolva problema. Fie $dp_{i,j}$ numărul minim de shift-uri pe care trebuie să le facem pentru a ajunge din $(0, 0)$ în (i, j) . Să considerăm că avem deja calculată dinamica pentru linia i din matrice și vrem acum să trecem la linia $i + 1$. Vom încerca un drum de la celula (i, l) la celula $(i + 1, r)$, unde $l \leq r$. Pentru a face asta, vrem să dăm shift liniei $i + 1$, astfel încât segmentul de pe linia $i + 1$ de la poziția l până la poziția r să conțină doar zerouri. Fie această valoare $cost(i + 1, l, r)$.

În cazul acestui subtask, putem doar să fixăm fiecare secvență de lungime $r - l + 1$ plină de zerouri de pe linia $i + 1$ și să calculăm distanța până la intervalul $[l, r]$.

Formula de recurență este, deci

$$dp_{i+1,r} = \min(dp_{i,l} + cost(i + 1, l, r)),$$

iar complexitatea timp este $O(NM^3)$.

Subtask 2 ($1 \leq N, M \leq 500$)

Pentru al doilea subtask, putem să reducем complexitatea calculării funcției $cost$. Este suficient să precalculem pentru fiecare linie o structură care ne spune, pentru fiecare poziție j , unde găsim capătul celei mai apropiate secvențe de lungime len . Putem precalcula această structură în $O(NM^2)$. Prin urmare, putem să calculăm $cost(i + 1, l, r)$ în $O(1)$, iar complexitatea finală devine $O(NM^2)$.

Subtask 3 ($1 \leq N, M \leq 50000$)

Vom încerca să optimizăm soluția de mai sus. Mai exact, când calculăm $dp_{i+1,r}$, vrem să găsim mai rapid l -ul de pe linia i care relaxează cel mai mult dinamica.

O primă observație este că, dacă ne uităm la secvențele compacte de zerouri de pe o linie, vom avea cel mult $O(\sqrt{M})$ lungimi distincte ale acestora.

Așadar, vom încerca să calculăm, pentru fiecare triplet de forma $(i + 1, r, len)$, care este l -ul optim de pe linia i dacă știm că vrem să calculăm $dp_{i+1,r}$ aducând un bloc de lungime exact len peste poziția r . Bineînțeles, ne vom uita doar la cel mai apropiat bloc de lungime len din dreapta poziției r și la cel mai apropiat bloc de lungime len din stânga poziției r .

Să considerăm că aducem blocul din stânga și că acesta se termină la poziția k . Atunci, vom putea relaxa dinamica după următoarea formulă:

$$dp_{i+1,r} = k - r + \min(dp_{i,j}),$$

unde $r - len + 1 \leq j \leq r$.

Să considerăm acum că aducem blocul din dreapta și că acesta se termină la poziția k . Atunci, putem să relaxăm dinamica după următoarea formulă:

$$dp_{i+1,r} = \min(\min(dp_{i,j}), \min(dp_{i,j'} + k - r + 1 - j')) ,$$

unde $k - len + 1 \leq j \leq r$, iar $r - len + 1 \leq j' \leq \min(r, k - len)$.

Toate cele de mai sus se pot calcula în $O(1)$, după o precalculare în $O(M \log M)$ pentru fiecare linie, folosind *sparse tables*.

Prin urmare, complexitatea finală devine $O(NM\sqrt{M} + NM \log M)$.