Слайд 1

Тема моей работы: производственные системы с маршрутизацией, зависящей от состояния. В работе рассматривается сеть массового обслуживания с зависимой от состояния маршрутизацией как модель гибкой производственной системы.

Практическое значение этого направления определяется широким использованием сетей массового обслуживания в качестве математических моделей гибких производственных систем, необходимостью исследования производственных систем и оптимизации.

Слайд 2

Целью работы является исследование и анализ производственных систем с маршрутизацией, зависящей от состояния. Задачами являются: разработка алгоритма метода анализа данных производственных систем, программная реализация алгоритма и проведение численных экспериментов с разработанной программой.

Слайд 3

В работе рассматривается гибкая производственная система, основные компоненты которой следующие:

- 1. Множество рабочих станций C_i . Каждая рабочая станция C_i производит обработку деталей разных типов t=1,2,...,T и может выполнять соответствующие типы производственных операций (например, сверление, фрезерование и пр.). Пусть $I_t \subseteq I$ набор рабочих станций, на которых производится обработка деталей типа t.
- 2. На станции C_i есть κ_i параллельно работающих приборов и локальное хранилище, где детали могут ожидать своей обработки.
- 3. В ГПС существует система транспортировки, обозначаемая как станция C_0 , которая состоит из центрального хранилища и κ_0 транспортеров (это могут быть, например, конвейеры), которые осуществляют транспортировку деталей из центрального хранилища на рабочие станции и обратно. Переход деталей между рабочими станциями напрямую запрещен.
- 4. Максимальное число деталей типа t на станции C_i ограничены емкостью рабочей станции s_{it} . Определим матрицу числа приборов в рабочих станциях и матрицу емкостей рабочих станций.
 - 5. Общее число деталей типа t в производственной системе постоянно

и равно N_t . Определим вектор числа деталей $\mathbf{N} = (N_t), t = 1, ..., T$.

- 6. Длительность обработки детали типа t на станции C_i , $i \in I_t$, имеет экспоненциальное распределение с параметром μ_{it} .
- 7. Дисциплина обработки на всех станциях $C_i, i = 0, ..., L, -RANDOM$ (то есть детали выбираются для обработки случайным образом).

Слайд 4

Схема гибкой производственной системы представлена на рисунке.

Всякий раз, когда обработанная деталь покидает рабочую станцию, другая деталь того же типа сразу же поступает в нее. Рабочие станции или машины могут быть свободны (простаивать), но они никогда не блокируются, так как имеется механизм, который постоянно забирает из рабочих станций обработанные детали и доставляет их обратно в центральное хранилище (предполагается, что в центральном хранилище достаточно мест для размещения всех деталей в случае необходимости).

Данная гибкая производственная система с введенными выше предположениями описывается неоднородной замкнутой экспоненциальной сетью массового обслуживания.

Слайд 5

Определим состояние сети, соответствующей рассмотренной выше гибкой производственной системе.

Сформулируем маршрутизацию в кратчайшую очередь (PSQ-маршрутизацию) следующим образом. Вероятности перехода требований класса t из системы C_0 в систему C_i , $i \in I_t$, зависят от n_{0t} и от n_{it} — числа требований класса t в двух системах, и принимают форму

Несложно заметить следующие особенности этой схемы маршрутизации:

- маршрутные вероятности выше для систем с бо́льшим числом свободных приборов;
- требования класса t никогда (т.е. с вероятностью ноль) не направляются в систему, в которой все места в очереди для ожидания требованиями этого класса заняты.

Слайд 6

Стационарное решение для сети Γ как модели гибкой производственной системы можно теперь обобщить следующим образом.

Теорема 1. Марковский процесс $\overline{\eta}(\tau)$, определенный в пространстве состояний S и управляемый PSQ-маршрутизацией, как определено в (??), является обратимым относительно времени и имеет следующую мультипликативную форму стационарного распределения вероятностей: (...).

Слайд 7

Рассмотрим неоднородную замкнутую экспоненциальную сеть массового обслуживания L системами (включая систему транспортировки материалов, которая теперь обозначается как любая C_i) и N требованиями.

Не теряя общности, предположим, что требуется получить предельное частное распределение вероятностей для системы C_L сети Γ' .

Определим векторы размерности T: (...). Пусть $G(m, \mathbf{N})$ — нормализующая константа. Кроме того, определим (...). Обозначим через $\pi_m(\mathbf{n}, \mathbf{N})$ предельную вероятность того, что общее число требований в системе m будет равно \mathbf{n} , когда общее число требований всей сети равно \mathbf{N} . Тогда справедливо следующее следствие (...).

Алгоритм метода анализа сети массового обслуживания Γ с маршрутизацией, зависящей от состояния, имеет следующую структуру:

Блок 1. Ввод исходных данных

На начальном этапе работы алгоритма вводятся параметры сети массового обслуживания Γ :

L — число СМО в СеМО;

 ${f N}=(N_t)$ — вектор начального числа требований в СеМО, t=1,...,T;

 $\kappa = (\kappa_i)$ — вектор числа приборов в системах обслуживания СеМО, i = 0, ..., L;

 $s = (s_{it})$ — матрица емкостей систем в СеМО, $i = 0, ..., L, \ t = 1, ..., T$;

 $\mu=(\mu_{it})$ — матрица интенсивностей обслуживания требований системами СеМО, $i=0,...,L,\ t=1,...,T.$

Блок 2. Перестановка СМО C_i и C_L

Во втором блоке для вычисления стационарного распределения вероятностей состояний системы C_i , i=1,...,L, происходит перестановка системы C_i с последней системой C_L . Это осуществляется путем перестановки соответствующих элементов векторов.

Блок 3. Вычисление стационарного распределения вероятностей со-

стояний СМО C_i

Блок 5. Вычисление стационарных характеристик СеМО

На данном этапе происходит вычисление следующих стационарных характеристик CeMO:

- м. о. числа t-требований в СМО;
- м. о. числа занятых t-требованиями приборов в СМО;
- интенсивность входящего потока *t*-требований в СМО;
- коэффициенты использования обслуживающих приборов СМО t требованиями.

Эти характеристики вычисляются по формулам (...).

Блок 6. Вывод результатов

В данном блоке происходит вывод (на экран или в файл) стационарного распределения и стационарных характеристик, полученных в блоке 4 и 5.

1 Описание и назначение программы

Была разработана программа на языке Java, предназначенная для анализа производственных систем с маршрутизацией, зависящей от состояния.

Программа позволяет вычислить стационарное распределение и основные характеристики производственных систем с маршрутизацией, зависящей от состояния. Вычисления могут производится как для однородной, так и для неоднородной сети массового обслуживания.

Разработанная программа имеет графический интерфейс. Входные данные считываются с формы, проверяются на корректность, и в соответствии с проверкой либо производится анализ, либо выдается сообщение об ошибке. Для рассматриваемой сети входными данными являются: число систем, число классов требований, вектор числа требований определенного класса, вектор числа обслуживающих приборов, емкости систем и интенсивности обслуживания. Выходными данными являются стационарное распределение и основные стационарные характеристики систем, а именно: м. о. числа требований, интенсивности потока требований и коэффициенты использования обслуживающих приборов.

При запуске программы появляется окно, изображенное на рисунке (...). Для удобства существует возможность открыть файл с заданными в нем входными данными.

Для анализа при заданных входных данных служит кнопка «Получить результаты». При ее нажатии открывается окно с подсчитанными в ходе анализа основными характеристиками СМО и стационарным распределением (слайд ...).

2 Аспекты практического применения

Было проведено несколько серий экспериментов с использованием разработанной программы анализа производственных систем с маршрутизацией, зависящей от состояния.

Эксперимент 1

Рассмотрим производственную систему с 18 машинами, которые сгруппированы по 9 рабочим станциям. Число приборов, интенсивность обработки детали одним прибором и емкость локального хранилища на каждой станции соответственно равны: (...)

Математическое ожидание числа деталей (\bar{n}_i), пропускная способность (λ_i) и коэффициенты использования приборов (ψ_i) для каждой станции приведены в таблице (...).

Эксперимент 2

Возьмем гибкую производственную систему из примера 3 и посмотрим, как будут изменяться характеристики рабочих станций C_i , i=1,2, с изменением числа приборов, емкостей рабочих станций и интенсивностей обработки деталей (эти данные предполагаются одинаковыми для обеих рабочих станций). Результаты представлены на рисунках (...).

Слайд?

Результаты работы следующие:

- рассмотрены производственные системы с маршрутизацией, зависящей от состояния;
- приведена теорема, согласно которой соответствующая CeMO имеет стационарное распределение;
- разработан алгоритм метода анализа производственных систем с маршрутизацией, зависящей от состояния;
- разработана программа, вычисляющая основные стационарные характеристики;
- проведены численные эксперименты с разработанной программой и приведены соответствующие результаты.