Слайд 1. Титульный лист

Тема моей работы: исследование производственных систем с маршрутизацией, зависящей от состояния.

Практическое значение этого направления определяется широким использованием сетей массового обслуживания в качестве математических моделей гибких производственных систем, необходимостью исследования производственных систем и оптимизации.

Слайд 2. Цели и задачи работы

Целью работы является исследование и анализ производственных систем с маршрутизацией, зависящей от состояния. Основными задачами являются: разработка алгоритма метода анализа данных производственных систем, программная реализация алгоритма и проведение численных экспериментов с разработанной программой.

Слайд 3. Гибкие производственные системы

В работе рассматривается гибкая производственная система, основные компоненты которой следующие:

- 1. Множество рабочих станций C_i .
- 2. Каждая рабочая станция производит обработку деталей разных типов t. Пусть I_t множество рабочих станций, на которых производится обработка деталей типа t.
- 3. На станции C_i есть κ_i параллельно работающих приборов и локальное хранилище, где детали могут находиться в ожидании обработки.
- 4. Существует система транспортировки, обозначаемая как станция C_0 , которая состоит из центрального хранилища и κ_0 транспортеров (это могут быть, например, конвейеры), которые осуществляют транспортировку деталей из центрального хранилища на рабочие станции. Переход деталей между рабочими станциями напрямую запрещен.
- 5. Общее число деталей в системе в любой момент времени постоянно и равно N, а число деталей типа t равно N_t .
- 6. Максимально допустимое число деталей типа t на станции C_i ограничено емкостью рабочей станции s_{it} .
- 7. Длительность обработки детали типа t на станции C_i , имеет экспоненциальное распределение с параметром μ_{it} , то есть μ_{it} это интенсивность обработки детали типа t на станции C_i .

- 8. Дисциплина обработки на всех станциях $C_i RANDOM$ (то есть детали выбираются для обработки случайным образом).
 - 9. Определим состояние ГПС как вектор $\bar{\eta}$.

Слайд 4. Гибкие производственные системы

Схема гибкой производственной системы представлена на рисунке.

Как только обработанная деталь покидает рабочую станцию, другая деталь того же типа сразу же поступает в нее. Рабочие станции или приборы могут быть свободны (простаивать), но они никогда не блокируются, так как имеется механизм, который постоянно забирает из рабочих станций обработанные детали и доставляет их обратно в центральное хранилище (предполагается, что в центральном хранилище достаточно мест для размещения всех деталей в случае необходимости).

Данная гибкая производственная система описывается неоднородной замкнутой экспоненциальной сетью массового обслуживания.

Слайд 5. PSQ-маршрутизация

Производственная система имеет маршрутизацию в кратчайшую очередь (PSQ-маршрутизацию). Вероятности перехода требований класса t из системы C_0 в систему C_i зависят от числа требований класса t в двух системах, и принимают форму, представленную в формуле (1).

Можно заметить следующие особенности этой схемы маршрутизации:

- маршрутные вероятности выше для систем с бо́льшим числом свободных приборов;
- требования класса t никогда (т.е. с вероятностью ноль) не направляются в систему, в которой все места в очереди для ожидания требованиями этого класса заняты.

Слайд 6. Стационарное решение

Стационарное решение для СеМО как модели гибкой производственной системы можно обобщить следующим образом.

Теорема 1. Марковский процесс $\overline{\eta}(\tau)$, определенный в пространстве состояний S и управляемый PSQ-маршрутизацией, как определено в (1), является обратимым относительно времени и имеет мультипликативную форму стационарного распределения вероятностей, как показано в формуле (2).

Слайд 7. Структура алгоритма

Алгоритм метода анализа сети массового обслуживания с PSQмаршрутизацией имеет следующую последовательность шагов.

На первом шаге работы алгоритма вводятся параметры сети массового обслуживания.

На шаге 2 положим i = 1.

На шаге 3 перестанавливаем текущую СМО с последней путем перестановки индексов.

Слайд 8. Структура алгоритма

На 4 шаге происходит вычисление стационарного распределения вероятностей состояний текущей системы.

На 5 шаге перестанавливаем обратно текущую СМО.

Если i < L, то положить i = i + 1 и перейти на **шаг 3**, иначе перейти к **шагу 7**.

На 7 шаге происходит вычисление стационарных характеристик СеМО и далее вывод результатов.

Слайд 9. Интерфейс программы

Для анализа производственных систем с маршрутизацией, зависящей от состояния, была разработана программа.

Программа позволяет вычислить стационарное распределение и основные характеристики рассмотренных CeMO. Вычисления могут производится как для однородной, так и для неоднородной CeMO.

Разработанная программа имеет графический интерфейс. Входные данные считываются с формы или из файла, проверяются на корректность, и в соответствии с проверкой либо производится анализ, либо выдается сообщение об ошибке.

Слайд 10. Интерфейс программы

При нажатии кнопки "Получить результаты" открывается окно с подсчитанными в ходе анализа основными характеристиками СМО и стационарным распределением. Здесь существует возможность сохранить результаты анализа в файл.

Слайд 11. Аспекты практического применения

С помощью разработанной программы было проведено несколько экспериментов. Приведем один из них. Начальные данные представлены на слайде (...), ниже в таблице приведены полученные результаты анализа.

Слайд 12. Результаты работы

Результаты работы следующие:

- рассмотрены производственные системы с маршрутизацией, зависящей от состояния;
- приведена теорема, согласно которой соответствующая CeMO имеет стационарное распределение;
- разработан алгоритм метода анализа данных производственных систем;
- разработана программа, вычисляющая основные стационарные характеристики;
- проведены численные эксперименты с разработанной программой и приведены соответствующие результаты.