Algorithmique Probabiliste

Philippe Duchon

LaBRI - ENSEIRB-Matméca - Université de Bordeaux

2014-15

Le problème de Sélection

- ▶ **Entrée** : une liste $L = (x_1 ..., x_n)$ de nombres, un entier $k \le n$
- ▶ **Problème :** trouver le k-ème plus petit des x_i (k = 1 : le minimum ; k = n : le maximum ; $k = \lfloor n/2 \rfloor$: le médian)

Le problème de Sélection

- ▶ **Entrée** : une liste $L = (x_1 ..., x_n)$ de nombres, un entier $k \le n$
- ▶ **Problème :** trouver le k-ème plus petit des x_i (k = 1 : le minimum ; k = n : le maximum ; $k = \lfloor n/2 \rfloor$: le médian)
- Ce n'est pas un problème très dur : on peut toujours trier L en temps O(n log n), puis retourner le k-ème élément de la liste triée

Le problème de Sélection

- ▶ **Entrée** : une liste $L = (x_1 ..., x_n)$ de nombres, un entier $k \le n$
- ▶ **Problème :** trouver le k-ème plus petit des x_i (k = 1 : le minimum ; k = n : le maximum ; $k = \lfloor n/2 \rfloor$: le médian)
- Ce n'est pas un problème très dur : on peut toujours trier L en temps O(n log n), puis retourner le k-ème élément de la liste triée
- Inversement, pour n'importe quel k, même si on nous "donne gratuitement" la réponse il faut au moins n-1 comparaisons pour la vérifier, donc $\Omega(n)$

▶ Il existe des algorithmes déterministes, en O(n) comparaisons

- ▶ Il existe des algorithmes déterministes, en O(n) comparaisons
- Les meilleurs connus (assez complexes) atteignent 2.95n + o(n)

- ▶ Il existe des algorithmes déterministes, en O(n) comparaisons
- Les meilleurs connus (assez complexes) atteignent 2.95n + o(n)
- ▶ Il existe un **théorème de borne inférieure (Dor et Zwick, 1996)** : il existe un certain $\epsilon > 0$ tel qu'aucun algorithme déterministe ne trouve (dans le cas le pire!) le médian d'une liste en moins de $(2 + \epsilon)n$ comparaisons.

- ▶ Il existe des algorithmes déterministes, en O(n) comparaisons
- Les meilleurs connus (assez complexes) atteignent 2.95n + o(n)
- ▶ Il existe un **théorème de borne inférieure (Dor et Zwick, 1996)**: il existe un certain $\epsilon > 0$ tel qu'aucun algorithme déterministe ne trouve (dans le cas le pire!) le médian d'une liste en moins de $(2 + \epsilon)n$ comparaisons.
- C'est un cas rare où on est capable d'exhiber un algorithme probabiliste pour lequel on prouve que **tout** algorithme déterministe fait **strictement moins bien** (**LazySelect**: 2n + o(n) en moyenne et avec probabilité proche de 1)

- ► Algorithme diviser-pour-régner pour la sélection :
 - ▶ On découpe la liste en n/7 sous-listes de taille 7

- ► Algorithme diviser-pour-régner pour la sélection :
 - ▶ On découpe la liste en *n*/7 sous-listes de taille 7
 - ▶ On trie chaque sous-liste, p. ex. en 13 comparaisons (pas super facile, mais faisable; 12 impossible car $7! > 2^{12}$)

- ▶ Algorithme diviser-pour-régner pour la sélection :
 - ▶ On découpe la liste en *n*/7 sous-listes de taille 7
 - ▶ On trie chaque sous-liste, p. ex. en 13 comparaisons (pas super facile, mais faisable; 12 impossible car $7! > 2^{12}$)
 - Récursivement, on trouve le médian M des n/7 médians de sous-listes

- ► Algorithme diviser-pour-régner pour la sélection :
 - ▶ On découpe la liste en n/7 sous-listes de taille 7
 - ▶ On trie chaque sous-liste, p. ex. en 13 comparaisons (pas super facile, mais faisable; 12 impossible car $7! > 2^{12}$)
 - Récursivement, on trouve le médian M des n/7 médians de sous-listes
 - Non a déjà 2n/7 éléments connus pour être plus petits que M, et 2n/7 connus pour être plus grands que M; en 3n/7 comparaisons supplémentaires, on trouve le rang de M et on partitionne la liste de départ en l'ensemble des plus grands et des plus petits que M

- ▶ Algorithme diviser-pour-régner pour la sélection :
 - ▶ On découpe la liste en *n*/7 sous-listes de taille 7
 - ▶ On trie chaque sous-liste, p. ex. en 13 comparaisons (pas super facile, mais faisable; 12 impossible car $7! > 2^{12}$)
 - Récursivement, on trouve le médian M des n/7 médians de sous-listes
 - Non a déjà 2n/7 éléments connus pour être plus petits que M, et 2n/7 connus pour être plus grands que M; en 3n/7 comparaisons supplémentaires, on trouve le rang de M et on partitionne la liste de départ en l'ensemble des plus grands et des plus petits que M
 - ▶ Récursivement, on se ramène à une sélection dans un ensemble de taille au plus 5n/7

- ► Algorithme diviser-pour-régner pour la sélection :
 - ▶ On découpe la liste en n/7 sous-listes de taille 7
 - ▶ On trie chaque sous-liste, p. ex. en 13 comparaisons (pas super facile, mais faisable; 12 impossible car $7! > 2^{12}$)
 - ▶ Récursivement, on trouve le médian *M* des *n*/7 médians de sous-listes
 - ➤ On a déjà 2n/7 éléments connus pour être plus petits que M, et 2n/7 connus pour être plus grands que M; en 3n/7 comparaisons supplémentaires, on trouve le rang de M et on partitionne la liste de départ en l'ensemble des plus grands et des plus petits que M
 - ▶ Récursivement, on se ramène à une sélection dans un ensemble de taille au plus 5n/7
- ▶ Récurrence sur la complexité dans le cas le pire :

$$C_n \le \frac{13n}{7} + \frac{3n}{7} + C_{n/7} + C_{5n/7}$$

- ► Algorithme diviser-pour-régner pour la sélection :
 - ▶ On découpe la liste en *n*/7 sous-listes de taille 7
 - ▶ On trie chaque sous-liste, p. ex. en 13 comparaisons (pas super facile, mais faisable; 12 impossible car $7! > 2^{12}$)
 - ▶ Récursivement, on trouve le médian *M* des *n*/7 médians de sous-listes
 - ➤ On a déjà 2n/7 éléments connus pour être plus petits que M, et 2n/7 connus pour être plus grands que M; en 3n/7 comparaisons supplémentaires, on trouve le rang de M et on partitionne la liste de départ en l'ensemble des plus grands et des plus petits que M
 - Récursivement, on se ramène à une sélection dans un ensemble de taille au plus 5n/7
- Récurrence sur la complexité dans le cas le pire :

$$C_n \leq \frac{13n}{7} + \frac{3n}{7} + C_{n/7} + C_{5n/7}$$

➤ On vérifie que la solution est O(n) (ici, la constante est mauvaise!)



Solutions probabilistes de faible complexité

▶ RandQuickSelect : une solution inspirée et adaptée de RandQuickSort; $(2 + 2 \ln(2))n + o(n)$ en moyenne, pour k = n/2

Solutions probabilistes de faible complexité

- ▶ RandQuickSelect : une solution inspirée et adaptée de RandQuickSort ; $(2 + 2 \ln(2))n + o(n)$ en moyenne, pour k = n/2
- ▶ LazySelect : algorithme basé sur le principe de l'échantillonnage; 2n + o(n) en moyenne et avec probabilité asymptotique 1

```
RandQuickSelect(L,k,a,b):
 i=Uniforme(a,b)
 j=Partitionne(L,a,b,i)
 Si i=k:
    Retourner L[i]
 Si i < k:
    Retourner RandQuickSelect (L, k, a, j-1)
 Si i>k:
    Retourner RandQuickSelect(L, k, j+1, b)
Partitionne (L,d,f,p):
  [Partitionne les elements de L d'indice ]
  [entre d et f par rapport au pivot initialement
  [en position p]
```

➤ X_{i,j} = 1 si la i-ème et la j-ème clés (dans l'ordre trié) sont comparées, 0 sinon

- ➤ X_{i,j} = 1 si la i-ème et la j-ème clés (dans l'ordre trié) sont comparées, 0 sinon
- $ightharpoonup C = \sum_{i < j} X_{i,j}$

- ► $X_{i,j} = 1$ si la *i*-ème et la *j*-ème clés (dans l'ordre trié) sont comparées, 0 sinon
- $ightharpoonup C = \sum_{i < j} X_{i,j}$
- ▶ $\mathbf{E}(C) = \sum_{i < j} p_{i,j}$, où $p_{i,j}$ désigne la probabilité de comparer les i-ème et j-ème clés

- ▶ $X_{i,j} = 1$ si la i-ème et la j-ème clés (dans l'ordre trié) sont comparées, 0 sinon
- $ightharpoonup C = \sum_{i < j} X_{i,j}$
- ▶ $\mathbf{E}(C) = \sum_{i < j} p_{i,j}$, où $p_{i,j}$ désigne la probabilité de comparer les i-ème et j-ème clés
- $ightharpoonup p_{i,j}=\ldots$

- X_{i,j} = 1 si la i-ème et la j-ème clés (dans l'ordre trié) sont comparées, 0 sinon
- $ightharpoonup C = \sum_{i < j} X_{i,j}$
- ▶ $\mathbf{E}(C) = \sum_{i < j} p_{i,j}$, où $p_{i,j}$ désigne la probabilité de comparer les i-ème et j-ème clés
- $\triangleright p_{i,j} = \dots$
 - On compare les deux clés si l'une des deux est prise comme pivot, dans un tableau qui contient encore la k-ème clé

- X_{i,j} = 1 si la i-ème et la j-ème clés (dans l'ordre trié) sont comparées, 0 sinon
- $ightharpoonup C = \sum_{i < j} X_{i,j}$
- ▶ $\mathbf{E}(C) = \sum_{i < j} p_{i,j}$, où $p_{i,j}$ désigne la probabilité de comparer les i-ème et j-ème clés
- $\triangleright p_{i,j} = \dots$
 - ➤ On compare les deux clés si l'une des deux est prise comme pivot, dans un tableau qui contient encore la k-ème clé
 - ▶ Si on prend un pivot entre *i* et *j*, "c'est mort"

- X_{i,j} = 1 si la i-ème et la j-ème clés (dans l'ordre trié) sont comparées, 0 sinon
- $ightharpoonup C = \sum_{i < j} X_{i,j}$
- ▶ $\mathbf{E}(C) = \sum_{i < j} p_{i,j}$, où $p_{i,j}$ désigne la probabilité de comparer les i-ème et j-ème clés
- $\triangleright p_{i,j} = \dots$
 - ➤ On compare les deux clés si l'une des deux est prise comme pivot, dans un tableau qui contient encore la k-ème clé
 - Si on prend un pivot entre i et j, "c'est mort"
 - (différence avec RandQuickSort) Si on prend un pivot qui sépare les deux clés i et j de la k-ème, c'est mort aussi (i < j < p < k par exemple)</p>

- ➤ X_{i,j} = 1 si la i-ème et la j-ème clés (dans l'ordre trié) sont comparées, 0 sinon
- $ightharpoonup C = \sum_{i < j} X_{i,j}$
- ▶ $\mathbf{E}(C) = \sum_{i < j} p_{i,j}$, où $p_{i,j}$ désigne la probabilité de comparer les i-ème et j-ème clés
- $\triangleright p_{i,j} = \dots$
 - ➤ On compare les deux clés si l'une des deux est prise comme pivot, dans un tableau qui contient encore la k-ème clé
 - ▶ Si on prend un pivot entre *i* et *j*, "c'est mort"
 - (différence avec RandQuickSort) Si on prend un pivot qui sépare les deux clés i et j de la k-ème, c'est mort aussi (i < j < p < k par exemple)</p>
 - Au total, les deux clés sont comparées si on prend l'une des deux comme premier pivot dans l'intervalle [min(k, i), max(k, j)]

- ➤ X_{i,j} = 1 si la i-ème et la j-ème clés (dans l'ordre trié) sont comparées, 0 sinon
- $ightharpoonup C = \sum_{i < j} X_{i,j}$
- ▶ $\mathbf{E}(C) = \sum_{i < j} p_{i,j}$, où $p_{i,j}$ désigne la probabilité de comparer les i-ème et j-ème clés
- $\triangleright p_{i,j} = \dots$
 - On compare les deux clés si l'une des deux est prise comme pivot, dans un tableau qui contient encore la k-ème clé
 - ▶ Si on prend un pivot entre *i* et *j*, "c'est mort"
 - (différence avec RandQuickSort) Si on prend un pivot qui sépare les deux clés i et j de la k-ème, c'est mort aussi (i < j < p < k par exemple)
 - Au total, les deux clés sont comparées si on prend l'une des deux comme premier pivot dans l'intervalle [min(k, i), max(k, j)]
 - $[\min(k, i), \max(k, j)]$ $p_{i,j} = \frac{2}{1 + \max(k, j) \min(k, i)}$

- $X_{i,j} = 1$ si la *i*-ème et la *j*-ème clés (dans l'ordre trié) sont comparées, 0 sinon
- $ightharpoonup C = \sum_{i < i} X_{i,i}$
- ▶ $\mathbf{E}(C) = \sum_{i < i} p_{i,j}$, où $p_{i,j}$ désigne la probabilité de comparer les i-ème et j-ème clés
- ▶ $p_{i,i} = ...$
 - On compare les deux clés si l'une des deux est prise comme pivot, dans un tableau qui contient encore la k-ème clé
 - ▶ Si on prend un pivot entre i et j, "c'est mort"
 - ▶ (différence avec RandQuickSort) Si on prend un pivot qui sépare les deux clés i et i de la k-ème, c'est mort aussi (i < j < p < k par exemple)
 - ▶ Au total, les deux clés sont comparées si on prend l'une des deux comme premier pivot dans l'intervalle $[\min(k, i), \max(k, j)]$ $p_{i,j} = \frac{2}{1 + \max(k, j) - \min(k, i)}$

 - est-ce que la différence est assez importante pour passer de $n\log(n) \ge O(n)$?



▶ Calculer le rang d'un élément dans un ensemble de taille m, ça coûte m-1 comparaisons

- ▶ Calculer le rang d'un élément dans un ensemble de taille m, ça coûte m-1 comparaisons
- ▶ Si un ensemble est "petit" (par exemple, n^{α} avec $\alpha < 1$), on peut le trier en temps o(n)

- ▶ Calculer le rang d'un élément dans un ensemble de taille m, ça coûte m-1 comparaisons
- ▶ Si un ensemble est "petit" (par exemple, n^{α} avec $\alpha < 1$), on peut le trier en temps o(n)
- ▶ Si on est capable d'identifier un "petit" ensemble qui contient "presque sûrement" l'élément qu'on cherche, on a le droit de trier intégralement cet ensemble

- ▶ Calculer le rang d'un élément dans un ensemble de taille m, ça coûte m-1 comparaisons
- ▶ Si un ensemble est "petit" (par exemple, n^{α} avec $\alpha < 1$), on peut le trier en temps o(n)
- ► Si on est capable d'identifier un "petit" ensemble qui contient "presque sûrement" l'élément qu'on cherche, on a le droit de trier intégralement cet ensemble
- ► Si on choisit des éléments aléatoires de la liste, pour peu qu'on en prenne "assez", leurs rangs devraient être répartis assez uniformément

L'algorithme

- $m = n^{3/4}$, $\ell = k/n^{1/4}$, $x = \ell \sqrt{n}$, $y = \ell + \sqrt{n}$
- ▶ Tirer *m* éléments aléatoires uniformes de *L* pour former *S*
- ► Trier S
- ▶ (Si x > 0) Prendre pour a, le x-ème élément de S
- ▶ (Si $y \le m$) Prendre pour b, le y-ème élément de S
- ► Comparer a et b à chaque élément de L et calculer
 - ▶ le rang r de a dans L
 - ▶ l'ensemble *T* des éléments de *L* compris entre *a* et *b*
- Si |T| > 4m, ou si r > k, ou si r + |T| < k, recommencer (l'algorithme échoue)
- ▶ Sinon, trier T et en retourner le k r-ème élément de T

Analyse de LAZYSELECT

▶ Si l'algorithme n'échoue pas, il retourne bien le *k*-ème plus petit élément du tableau

Analyse de LAZYSELECT

- ▶ Si l'algorithme n'échoue pas, il retourne bien le *k*-ème plus petit élément du tableau
- ► Chaque tentative a un coût $2n + O(n^{3/4} \log(n))$, et une probabilité d'échec p(n)

Analyse de LAZYSELECT

- ▶ Si l'algorithme n'échoue pas, il retourne bien le *k*-ème plus petit élément du tableau
- ► Chaque tentative a un coût $2n + O(n^{3/4} \log(n))$, et une probabilité d'échec p(n)
- Le nombre moyen de tentatives jusqu'au premier succès est donc géométrique, de paramètre 1 p(n), donc a pour espérance 1/(1 p(n))

Analyse de LAZYSELECT

- ▶ Si l'algorithme n'échoue pas, il retourne bien le *k*-ème plus petit élément du tableau
- ► Chaque tentative a un coût $2n + O(n^{3/4} \log(n))$, et une probabilité d'échec p(n)
- Le nombre moyen de tentatives jusqu'au premier succès est donc géométrique, de paramètre 1-p(n), donc a pour espérance 1/(1-p(n))
- ▶ Donc le coût moyen de l'algorithme est $(2n + O(n^{3/4} \log(n)))/(1 p(n))$

Analyse de LAZYSELECT

- ▶ Si l'algorithme n'échoue pas, il retourne bien le *k*-ème plus petit élément du tableau
- ► Chaque tentative a un coût $2n + O(n^{3/4} \log(n))$, et une probabilité d'échec p(n)
- Le nombre moyen de tentatives jusqu'au premier succès est donc géométrique, de paramètre 1-p(n), donc a pour espérance 1/(1-p(n))
- ▶ Donc le coût moyen de l'algorithme est $(2n + O(n^{3/4} \log(n)))/(1 p(n))$
- Pour peu que p(n) tende vers 0, on a 1/(1-p(n))=1+p(n)+o(p(n)) et la complexité moyenne est bien 2n+o(n) comme annoncé.

Pour que l'algorithme échoue (et recommence), il faut au moins qu'un des quatre événements suivants se produise :

▶ A : le rang r de a dans L, est supérieur à k; autrement dit, S contient moins de x éléments qui sont parmi les k plus petits de L.

Pour que l'algorithme échoue (et recommence), il faut au moins qu'un des quatre événements suivants se produise :

- A: le rang r de a dans L, est supérieur à k; autrement dit, S contient moins de x éléments qui sont parmi les k plus petits de L.
- ▶ B : le rang s de b dans L, est inférieur à k; autrement dit, S contient moins de y éléments qui sont parmi les k plus petits de L

Pour que l'algorithme échoue (et recommence), il faut au moins qu'un des quatre événements suivants se produise :

- A: le rang r de a dans L, est supérieur à k; autrement dit, S contient moins de x éléments qui sont parmi les k plus petits de L.
- B : le rang s de b dans L, est inférieur à k; autrement dit, S contient moins de y éléments qui sont parmi les k plus petits de L
- ▶ C: le rang r de a dans L, est inférieur à $k-2m^{3/4}$; autrement dit, S contient **plus de** x éléments qui sont parmi les $k-2m^{3/4}$ plus petits de L

Pour que l'algorithme échoue (et recommence), il faut au moins qu'un des quatre événements suivants se produise :

- A: le rang r de a dans L, est supérieur à k; autrement dit, S contient moins de x éléments qui sont parmi les k plus petits de L.
- B : le rang s de b dans L, est inférieur à k; autrement dit, S contient moins de y éléments qui sont parmi les k plus petits de L
- ▶ C: le rang r de a dans L, est inférieur à $k-2m^{3/4}$; autrement dit, S contient **plus de** x éléments qui sont parmi les $k-2m^{3/4}$ plus petits de L
- ▶ D: le rang s de b dans L, est supérieur à $k+2m^{3/4}$; autrement dit, S contient **moins de** y éléments qui sont parmi les $k+2m^{3/4}$ plus petits de L.

▶ Chacun des 4 événements A, B, C et D s'exprime sous la forme : une certaine variable binomiale, de paramètres $n^{3/4}$ et p (variable), est plus grande ou plus petite que son espérance d'au moins $n^{1/2}$:

- ▶ Chacun des 4 événements A, B, C et D s'exprime sous la forme : une certaine variable binomiale, de paramètres $n^{3/4}$ et p (variable), est plus grande ou plus petite que son espérance d'au moins $n^{1/2}$;
- ▶ or une telle variable binomiale, a une variance qui est inférieure à $n^{3/4}/4$, donc un écart-type σ qui est au plus $n^{3/8}/2$;

- ▶ Chacun des 4 événements A, B, C et D s'exprime sous la forme : une certaine variable binomiale, de paramètres $n^{3/4}$ et p (variable), est plus grande ou plus petite que son espérance d'au moins $n^{1/2}$;
- ▶ or une telle variable binomiale, a une variance qui est inférieure à $n^{3/4}/4$, donc un écart-type σ qui est au plus $n^{3/8}/2$;
- ▶ donc, un écart à la moyenne de $n^{1/2}$, représente au moins $2n^{1/8}$ fois l'écart-type;

- ▶ Chacun des 4 événements A, B, C et D s'exprime sous la forme : une certaine variable binomiale, de paramètres $n^{3/4}$ et p (variable), est plus grande ou plus petite que son espérance d'au moins $n^{1/2}$;
- ▶ or une telle variable binomiale, a une variance qui est inférieure à $n^{3/4}/4$, donc un écart-type σ qui est au plus $n^{3/8}/2$;
- ▶ donc, un écart à la moyenne de $n^{1/2}$, représente au moins $2n^{1/8}$ fois l'écart-type;
- ▶ donc, par l'inégalité de Tchebycheff, chacun des 4 événements a une probabilité inférieure à $1/4n^{1/4}$;

- ▶ Chacun des 4 événements A, B, C et D s'exprime sous la forme : une certaine variable binomiale, de paramètres $n^{3/4}$ et p (variable), est plus grande ou plus petite que son espérance d'au moins $n^{1/2}$;
- ▶ or une telle variable binomiale, a une variance qui est inférieure à $n^{3/4}/4$, donc un écart-type σ qui est au plus $n^{3/8}/2$;
- b donc, un écart à la moyenne de $n^{1/2}$, représente au moins $2n^{1/8}$ fois l'écart-type;
- ▶ donc, par l'inégalité de Tchebycheff, chacun des 4 événements a une probabilité inférieure à $1/4n^{1/4}$;
- ▶ donc, la probabilité d'échec p(n) est au plus de $n^{-1/4}$, qui tend bien vers 0.

Comparaison des deux algorithmes

► RANDQUICKSELECT : en moyenne, $n(2 + 2 \log(k/n))$ comparaisons, 3.4n pour k = n/2

Comparaison des deux algorithmes

- ► RANDQUICKSELECT : en moyenne, $n(2 + 2 \log(k/n))$ comparaisons, 3.4n pour k = n/2
- ▶ LAZYSELECT : en moyenne, 2n + o(n) comparaisons

Comparaison des deux algorithmes

- ► RANDQUICKSELECT : en moyenne, $n(2 + 2 \log(k/n))$ comparaisons, 3.4n pour k = n/2
- ▶ LAZYSELECT : en moyenne, 2n + o(n) comparaisons
- ▶ En pratique, le o(n) de LAZYSELECT cache des termes en $n^{3/4}\log(n)$, qui ne sont réellement négligeables devant n que pour de très grands n

(Un bel exemple où un algorithme probabiliste simple fait asymptotiquement mieux que tous les algorithmes déterministes)

▶ **Donnée**: un arbre binaire complet, de hauteur h = 2k (donc $n = 2^{2k}$ feuilles)

- ▶ **Donnée :** un arbre binaire complet, de hauteur h = 2k (donc $n = 2^{2k}$ feuilles)
- ▶ chaque feuille est valuée : 0 ou 1

- **Donnée :** un arbre binaire complet, de hauteur h = 2k (donc $n = 2^{2k}$ feuilles)
- ▶ chaque feuille est valuée : 0 ou 1
- ▶ les noeuds internes sont étiquetés OU (la racine, et les noeuds à profondeur paire) ou ET (les noeuds à profondeur impaire)

- **Donnée :** un arbre binaire complet, de hauteur h = 2k (donc $n = 2^{2k}$ feuilles)
- chaque feuille est valuée : 0 ou 1
- ▶ les noeuds internes sont étiquetés OU (la racine, et les noeuds à profondeur paire) ou ET (les noeuds à profondeur impaire)
- le but est de déterminer la valeur de la racine

- **Donnée :** un arbre binaire complet, de hauteur h = 2k (donc $n = 2^{2k}$ feuilles)
- chaque feuille est valuée : 0 ou 1
- ▶ les noeuds internes sont étiquetés OU (la racine, et les noeuds à profondeur paire) ou ET (les noeuds à profondeur impaire)
- le but est de déterminer la valeur de la racine
- ► (Idée : l'arbre représente un jeu où deux joueurs choisissent alternativement un fils du noeud courant, jusqu'à atteindre une feuille ; le premier joueur "gagne" si on termine sur une feuille 1 ; la question est de savoir si le premier joueur a une stratégie gagnante)

Complexité des algorithmes déterministes

Proposition

Pour tout algorithme déterministe de calcul de la valeur d'un arbre Et/Ou, et pour toute hauteur, il existe un arbre de cette hauteur pour lequel l'algorithme examine la valeur de chacune des n feuilles.

Complexité des algorithmes déterministes

Proposition

Pour tout algorithme déterministe de calcul de la valeur d'un arbre Et/Ou, et pour toute hauteur, il existe un arbre de cette hauteur pour lequel l'algorithme examine la valeur de chacune des n feuilles.

Idée de preuve : chaque fois que la valeur d'un noeud est examinée ou calculée, si le noeud frère n'a pas été évalué ou examiné, cela ne suffit pas à déterminer la valeur du père.

Un algorithme probabiliste simplissime

▶ Récursivement : pour évaluer un noeud (autre qu'une feuille), on choisit aléatoirement un de ses fils, qu'on évalue; et on évalue l'autre fils seulement si la valeur du premier ne permet pas de conclure.

Un algorithme probabiliste simplissime

- ▶ Récursivement : pour évaluer un noeud (autre qu'une feuille), on choisit aléatoirement un de ses fils, qu'on évalue; et on évalue l'autre fils seulement si la valeur du premier ne permet pas de conclure.
- ightharpoonup L'analyse, telle quelle, demande de distinguer selon l'étiquette ${\rm ET/OU}$ du noeud, et les valeurs des fils; il est plus simple de se ramener à un arbre ${
 m NonEt}$

Un algorithme probabiliste simplissime

- ▶ Récursivement : pour évaluer un noeud (autre qu'une feuille), on choisit aléatoirement un de ses fils, qu'on évalue; et on évalue l'autre fils seulement si la valeur du premier ne permet pas de conclure.
- L'analyse, telle quelle, demande de distinguer selon l'étiquette $\rm ET/OU$ du noeud, et les valeurs des fils; il est plus simple de se ramener à un arbre $\rm NonEt$
- ► Si, conservant les valeurs des feuilles, on remplace toutes les étiquettes des noeuds internes par l'opération NoNET, on change les valeurs de tous les noeuds à profondeur impaire, et on conserve celles des noeuds à profondeur paire (l'arbre est de hauteur paire).

➤ On définit Z_h comme le maximum, sur tous les arbres NoNET de hauteur h dont la racine vaut 0, du nombre moyen de feuilles examinées.

- On définit Z_h comme le maximum, sur tous les arbres NoNET de hauteur h dont la racine vaut 0, du nombre moyen de feuilles examinées.
- ▶ De même, U_h désigne le maximum, sur tous les arbres NoNET de hauteur h et dont la racine vaut 1, du nombre moyen de feuilles examinées.

- On définit Z_h comme le maximum, sur tous les arbres NoNET de hauteur h dont la racine vaut 0, du nombre moyen de feuilles examinées.
- ▶ De même, U_h désigne le maximum, sur tous les arbres NoNET de hauteur h et dont la racine vaut 1, du nombre moyen de feuilles examinées.
- ► Clairement $U_0 = Z_0 = 1$, $Z_1 = 2$, $U_1 = 3/2$

- On définit Z_h comme le maximum, sur tous les arbres NoNET de hauteur h dont la racine vaut 0, du nombre moyen de feuilles examinées.
- ▶ De même, U_h désigne le maximum, sur tous les arbres NoNET de hauteur h et dont la racine vaut 1, du nombre moyen de feuilles examinées.
- ► Clairement $U_0 = Z_0 = 1$, $Z_1 = 2$, $U_1 = 3/2$
- On montre facilement les récurrences :

- On définit Z_h comme le maximum, sur tous les arbres NoNET de hauteur h dont la racine vaut 0, du nombre moyen de feuilles examinées.
- De même, U_h désigne le maximum, sur tous les arbres NONET de hauteur h et dont la racine vaut 1, du nombre moyen de feuilles examinées.
- ► Clairement $U_0 = Z_0 = 1$, $Z_1 = 2$, $U_1 = 3/2$
- On montre facilement les récurrences :
 - ► $Z_h = 2U_{h-1}$

- On définit Z_h comme le maximum, sur tous les arbres NoNET de hauteur h dont la racine vaut 0, du nombre moyen de feuilles examinées.
- De même, U_h désigne le maximum, sur tous les arbres NONET de hauteur h et dont la racine vaut 1, du nombre moyen de feuilles examinées.
- ► Clairement $U_0 = Z_0 = 1$, $Z_1 = 2$, $U_1 = 3/2$
- On montre facilement les récurrences :
 - ► $Z_h = 2U_{h-1}$
 - $U_h = \max(Z_{h-1}, Z_{h-1} + \frac{1}{2}U_{h-1})$

- On définit Z_h comme le maximum, sur tous les arbres NoNET de hauteur h dont la racine vaut 0, du nombre moyen de feuilles examinées.
- De même, U_h désigne le maximum, sur tous les arbres NONET de hauteur h et dont la racine vaut 1, du nombre moyen de feuilles examinées.
- ► Clairement $U_0 = Z_0 = 1$, $Z_1 = 2$, $U_1 = 3/2$
- On montre facilement les récurrences :
 - ► $Z_h = 2U_{h-1}$
 - $U_h = \max(Z_{h-1}, Z_{h-1} + \frac{1}{2}U_{h-1})$
- ▶ Donc $U_h = \frac{1}{2}U_{h-1} + 2U_{h-2}$

- ➤ On définit Z_h comme le maximum, sur tous les arbres NoNET de hauteur h dont la racine vaut 0, du nombre moyen de feuilles examinées.
- De même, U_h désigne le maximum, sur tous les arbres NONET de hauteur h et dont la racine vaut 1, du nombre moyen de feuilles examinées.
- ► Clairement $U_0 = Z_0 = 1$, $Z_1 = 2$, $U_1 = 3/2$
- On montre facilement les récurrences :
 - ► $Z_h = 2U_{h-1}$
 - $U_h = \max(Z_{h-1}, Z_{h-1} + \frac{1}{2}U_{h-1})$
- ▶ Donc $U_h = \frac{1}{2}U_{h-1} + 2U_{h-2}$
- L'équation caractéristique $X^2-X/2-2$ a deux racines $x=\frac{1\pm\sqrt{33}}{4}$; $U_h=\Theta(1.686^h)$, idem pour Z_h .

Récapitulons...

► Tout algorithme déterministe peut avoir, dans le pire des cas, à examiner $n = 2^{2k}$ feuilles

Récapitulons...

- ► Tout algorithme déterministe peut avoir, dans le pire des cas, à examiner $n = 2^{2k}$ feuilles
- ▶ Pour tout arbre, l'algorithme probabiliste examinera en moyenne, au plus $1.686^{2k} \simeq n^{0.754}$ feuilles