## بسم الله الرحمن الرحيم

## دانشگاه علم و صنعت ایران

تابستان ۱۴۰۰

تحویل: چهارشنبه ۲ تیر

تمرین سری دوازدهم

یادگیری عمیق

• در این سوال با مطالعه مقاله زیر، با یک معماری شبکه عصبی جدید برای یادگیری تقویتی model-free آشنا می شوید. معماری Dueling بدون تخمین تأثیر عمل عامل، برای هر حالت تعیین می کند که کدام یک از حالات ارزشمند هستند. این معماری زمانی مناسب است که یک سری اعمال تأثیر مرتبطی بر روی محیط ندارند. در شکل دوم مقاله این امر را می توان مشاهده نمود.

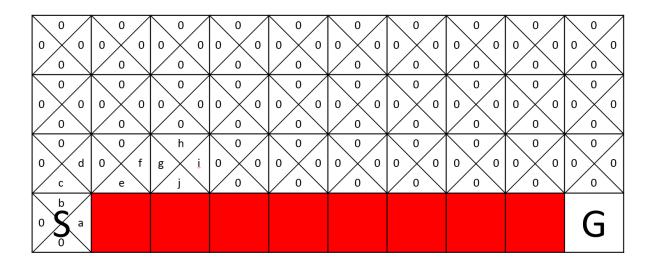
با مطالعه بخش سوم مقاله، جزییات این معماری، تابع Advantage و تابع value را شرح دهید. همچنین ذکر کنید که چرا از رابطه ۹ در مقاله استفاده شده است.

Wang, Ziyu, et al. "<u>Dueling network architectures for deep reinforcement learning</u>." *International conference on machine learning*. PMLR, 2016.

۲. فرض کنید در مسئله زیر قرار است عامل هوشمند یاد بگیرد که نقطه S به نقطه G برود (مقادیر نوشته شده مربوط به ارزش هر state و state و action هستند). سیستم پاداش مسئله به این صورت است که اگر به G برسد پاداش 100+ دریافت می کند و اگر در هر کدام از خانههای قرمز قرار بگیرد پاداش 100- دریافت کرده و در هر دو صورت یک episode به پایان می رسد. از آنجائیکه رسیدن سریعتر به G مهم است، هر گام دارای پاداش 1- است.

حال فرض کنید در یک episode به ترتیب عملهای زیر انجام شده است: بالا، راست، راست، پائین.

اگر مقادیر مشخص شده در جدول برابر باشند با: episode را برای دو روش SARSA و Q-Learning محاسبه کنید.



الگوریتم Monte Carlo دارای دو نسخه متفاوت every-visit و every-visit برای به روز رسانی Monte Carlo دارای دو نسخه استفاده کرده و به سوال زیر پاسخ
۱ بار در یک episode مشاهده می شوند. از این لینک برای مطالعه تفاوتهای این دو نسخه استفاده کرده و به سوال زیر پاسخ
دهید.

Start s=1	s=2	s=3	s=4	s =5
s=6	s=7	s=8	s=9	s=10
s=11	s=12		s=13	s=14
s=15	s=16		s=17	s=18
s=19	s=20	R=-5 s=21	s=22	R=+10 s=23 Goal

به هدف از این سوال، پیاده سازی مفاهیمی است که در رابطه با مدل Deep Q-Learning در کلاس درس فرا گرفته اید. برای این منظور، لازم است که ابتدا با محیط gym آشنا شوید. gym یک ابزار برای توسعه و مقایسه الگوریتمهای یادگیری تقویتی است. این ابزار شامل تعدادی محیطهای شبیهسازی شده برای یادگیری و ارزیابی عامل است. برای مطالعه و آشنایی بیشتر با این ابزار به این لینک مراجعه نمایید. در این سوال قصد داریم با پیاده سازی الگوریتم Deep Q-Learning یک عامل را در محیط که SpaceInvaders-v0 آموزش دهیم و عملکرد آن را با رسم نمودار میانگین پاداشهای دریافتی ارزیابی نماییم. و posilon را به انتخاب خود با ذکر دلیل تعیین کنید. همچنین برای replay memory را نیز پیادهسازی replay memory را نیز پیادهسازی نمایید. در این سوال نیاز است که برای حذف همبستگی میان تجربیات، replay memory را نیز پیادهسازی نمایید. برای پیادهسازی از ipynb نمایید. برای پیادهسازی از ipynb استفاده نمایید. برای پیادهسازی از ipynb نمایید. برای پیادهسازی نمایید.

## نكات تكميلي

- ۱) لطفاً پاسخ سوالات (تئوری و توضیحات پیادهسازی) را به طور گویا و به زبان فارسی و در صورت امکان تایپ همراه با سورس کدهای نوشته شده، در یک فایل فشرده شده به شکل HW12\_YourStudentID.zip قرار داده و بارگذاری نمایید.
  - ۲) منابع استفاده شده را به طور دقیق ذکر کنید.
- ۳) برای سهولت در پیادهسازیها و منابع بیشتر، زبان پایتون پیشنهاد می شود. لطفا کدهای مربوطه را به طور جداگانه در فرمت py. یا ipynb. ارسال نمایید.
  - ۴) ارزیابی تمرینها براساس صحیح بودن راه حلها، گزارش مناسب، بهینه بودن کدها و کپی نبودن میباشد.
- ۵) در مجموع تمام تمرینها، تنها ۷۲ ساعت تاخیر در ارسال پاسخها مجاز است اما پس از آن به صورت خطی از نمره کسر خواهد شد (معادل با روزی ۵۰ درصد).
  - ۶) در رابطه با پرسش و پاسخ در رابطه با تمرینها می توانید در گروه مربوطه مطرح کنید.

موفق باشيد.