Міністерство освіти і науки України Національний університет «Запорізька Політехніка»

Кафедра програмних засобів

3BIT

з лабораторної роботи №5
з дисципліни «Методи Оптимізації та Дослідження Операцій» на тему:
«Порівняння методів одновимірного пошуку»

Виконав

Студент групи КНТ-122

О. А. Онищенко

Прийняли

Викладач

Л. Ю. Дейнега

ПОРІВНЯННЯ МЕТОДІВ ОДНОВИМІРНОГО ПОШУКУ

Мета роботи

Опанувати методику проведення й аналізу чисельних

експериментів з метою вибору ефективних стратегій пошуку оптимуму

Постановка задачі

- Провести аналіз ефективності заданих методів пошуку для

рішення завдання мінімізації досліджуваної функції.

- Для оцінки ефективності порівнюваних методів оптимізації

використати наступні характеристики:

- час, витрачений на одержання рішення;

- кількість обчислень функції (або її похідній), необхідних для

досягнення кінцевого результату;

- точність рішення, що вимірюється як відносна (у відсотках)

помилка оцінювання координати точки істинного мінімуму;

- чутливість досліджуваних методів до змін параметрів збіжності

Функція:

 $(x-2)^2$

Інтервал: [−1,3]

Результати виконання

Код програми

from rich.console import Console from rich.traceback import install

```
install()
console = Console()
import time
def f(x):
    return (x - 2) ** 2
def df(f, x, step=0.0001):
    return (f(x + step) - f(x)) / step
def golden(f, a, b, epsilon, step=0.1, calls=0):
    ratio = (5**0.5 - 1) / 2
    c = b - ratio * (b - a)
    d = a + ratio * (b - a)
    while abs(c - d) > epsilon:
        if f(c) < f(d):
           b = d
        else:
            a = c
        calls += 2
        c = b - ratio * (b - a)
        d = a + ratio * (b - a)
    return (a + b) / 2, calls
def bisection(f, a, b, epsilon, step=0.1, calls=0):
    L = b - a
    while L > epsilon:
        x1 = a + L / 4
        xm = (a + b) / 2
        x2 = b - L / 4
        if f(x1) > f(xm):
            calls += 4
            if f(xm) < f(x2):
                a = x1
                b = x2
            else:
                a = xm
        else:
           b = xm
        L = b - a
    return (a + b) / 2, calls
```

```
def powell(f, a, b, epsilon, step=0.1, calls=0):
    def quadraticApproximation(p1, p2, p3, f):
        v1, v2, v3 = f(p1), f(p2), f(p3)
        return (
            0.5
            * ((v2 - v1) * (p3**2 - p1**2) - (v3 - v1) * (p2**2 - p1**2))
            /((v2 - v1) * (p3 - p1) - (v3 - v1) * (p2 - p1))
        )
    while True:
        p2 = a + step
        v1, v2 = f(a), f(p2)
        calls += 2
        p3 = a + 2 * step if v1 > v2 else a - step
        v3 = f(p3)
        calls += 1
        vMin, pMin = min((v1, a), (v2, p2), (v3, p3))
        pPrime = quadraticApproximation(a, p2, p3, f)
        calls += 4
        if abs(vMin - f(pPrime)) < epsilon and abs(pMin - pPrime) <</pre>
epsilon:
            return pMin, calls
        a, p2, p3 = sorted(
            [pMin, pPrime, pMin + step if pMin == pPrime else pMin -
step]
        )
def derivative(f=f, x=0, step=0.0001):
    return (f(x + step) - f(x)) / step
def newton(f, a, b, epsilon, step=0.1, calls=0):
    X_N = a
    while 1:
        F_Prime = derivative(f, X_N)
        F_Double_Prime = derivative(lambda x: derivative(f, x), X_N)
        calls += 2
        if abs(F_Prime) < epsilon:</pre>
            break
        if F_Double_Prime == 0:
            break
        X_N1 = X_N - F_Prime / F_Double_Prime
        if abs(X_N1 - X_N) < epsilon:
            break
        X_N = X_{N1}
    return X_N, calls
```

```
def bolzani(f, a=-1, b=3, epsilon=1e-6, step=0.1, calls=0):
    Midpoint = (a + b) / 2
    while (b - a) > epsilon:
        Midpoint = (a + b) / 2
        Left_Derivative = derivative(f, a)
        Right_Derivative = derivative(f, b)
        Mid_Derivative = derivative(f, Midpoint)
        calls += 3
        if abs(Mid_Derivative) < epsilon:</pre>
            return Midpoint, calls
        if Left_Derivative > 0 and Mid_Derivative < 0:</pre>
            b = Midpoint
        elif Mid_Derivative > 0 and Right_Derivative < 0:</pre>
            a = Midpoint
        else:
            if abs(Left_Derivative) < abs(Right_Derivative):</pre>
                b = Midpoint
            else:
                a = Midpoint
    return Midpoint, calls
def hordination(f, a, b, epsilon, step=0.1, calls=0):
    xn = (a + b) / 2
    while abs(f(xn)) > epsilon:
        calls += 1
        der = df(f, xn)
        calls += 1
        if der == 0:
            break
        xn = xn - f(xn) / der
        calls += 1
    return xn, calls
def cube(f, a, b, epsilon, step=0.1, calls=0):
    import numpy as np
    x_values = np.array([a, b])
    y_values = np.array([f(a), f(b)])
    derivative_at_a = derivative(f, a)
    calls += 5
    A = np.array([[a**2, a, 1], [b**2, b, 1], [2 * a, 1, 0]])
    b = np.array([f(a), f(b), derivative_at_a])
```

```
calls += 4
    coeffs = np.linalg.solve(A, b)
    calls += 1
    a, b, = coeffs
    vertex_x = -b / (2 * a)
    if a <= vertex_x <= b:</pre>
        x_star = vertex_x
    else:
        x_star = a if f(a) < f(b) else b
        calls += 2
    return x_star, calls
methods = [
   {
        "name": "golden",
        "function": golden,
        "result": None,
        "time": 0,
        "calls": 0,
        "accuracy": 0,
        "sensitivity": 0,
   },
        "name": "bisection",
        "function": bisection,
        "result": None,
        "time": 0,
        "calls": 0,
        "accuracy": 0,
        "sensitivity": 0,
    },
        "name": "powell",
        "function": powell,
        "result": None,
        "time": 0,
        "calls": 0,
        "accuracy": 0,
        "sensitivity": 0,
   },
        "name": "newton",
        "function": newton,
        "result": None,
```

```
"time": 0,
        "calls": 0,
        "accuracy": 0,
        "sensitivity": 0,
    },
        "name": "bolzani",
        "function": bolzani,
        "result": None,
        "time": 0,
        "calls": 0,
        "accuracy": 0,
        "sensitivity": 0,
    },
        "name": "hordination",
        "function": hordination,
        "result": None,
        "time": 0,
        "calls": 0,
        "accuracy": 0,
        "sensitivity": 0,
    },
        "name": "cube",
        "function": cube,
        "result": None,
        "time": 0,
        "calls": 0,
        "accuracy": 0,
        "sensitivity": 0,
    },
a = -1
b = 3
epsilon = 1e-6
step = 0.1
for method in methods:
    perfectRes = 2.0
    start = time.perf_counter()
    method["result"], functionCalls = method["function"](f, a, b,
epsilon)
    end = time.perf_counter()
    method["time"] = end - start
    method["calls"] = functionCalls
```

1

```
method["accuracy"] = abs(method["result"] - perfectRes)

# Change precision for sensitivity
Changed_Precision = 1e-7
   resChanged, calls = method["function"](f, a, b, Changed_Precision, step)
   method["sensitivity"] = abs(method["result"] - resChanged)

for method in methods:
   console.print(
        f"{method['name']}: {method['result']:.7f}, time:
{method['time']:.7f}, calls: {method['calls']}, accuracy:
{method['accuracy']:.7f}, sensitivity: {method['sensitivity']:.7f}"
   )
```

Результати роботи програми

```
golden: 2.0000001, time: 0.0000297, calls: 58, accuracy: 0.0000001, sensitivity: 0.0000001 bisection: 2.0000000, time: 0.0000234, calls: 88, accuracy: 0.0000000, sensitivity: 0.0000000 powell: 2.0000000, time: 0.0000927, calls: 203, accuracy: 0.0000000, sensitivity: 0.0000000 newton: 1.9999506, time: 0.0000070, calls: 4, accuracy: 0.0000494, sensitivity: 0.0000006 bolzani: 1.9999504, time: 0.0000364, calls: 60, accuracy: 0.0000496, sensitivity: 0.0000004 hordination: 1.9990743, time: 0.0000149, calls: 30, accuracy: 0.0009257, sensitivity: 0.0007357 cube: 0.9999750, time: 0.0695145, calls: 12, accuracy: 1.0000250, sensitivity: 0.0000000
```

Рисунок 1.1 – Результати розрахунку мінімумів по завершенню роботи програми

Висновки

Таким чином, ми опанували методику проведення й аналізу чисельних експериментів з метою вибору ефективних стратегій пошуку оптимуму

Контрольні питання

Властивості функцій однієї змінної

Функції однієї змінної мають декілька властивостей. Вони можуть бути сталими, зростаючими або спадаючими. Вони також можуть бути неперервними або переривчастими, диференційованими або недиференційованими. Поняття функції включає в себе арифметичні операції над функціями, межі, односторонні межі та монотонні функції.

Критерії оптимальності в одновимірних оптимізаційних задачах

Одновимірна оптимізація передбачає пошук максимуму або мінімуму функції. Методи розв'язання цих задач включають метод виключення, метод інтерполяції та метод прямого пошуку коренів. Мета полягає в тому, щоб знайти точку, яка мінімізує або максимізує функцію в заданому інтервалі.

Ідентифікація оптимумів у випадку функції однієї змінної. Пошук глобального оптимуму

Оптимуми функції можна визначити як точки, в яких похідна функції дорівнює нулю або не існує. Ці точки можуть бути локальними (мінімум або максимум в певній області) або глобальними (мінімум або максимум у всій області визначення функції). Глобальна оптимізація передбачає перебір всього вхідного простору для пошуку глобального оптимуму.