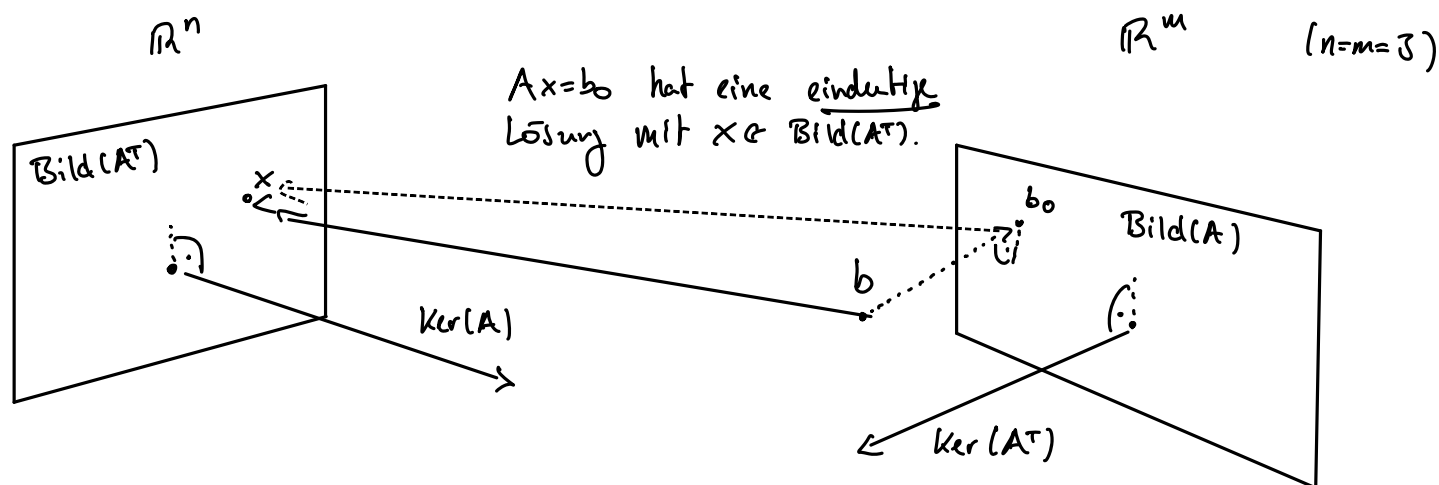


## Vorlesung 2: Lineare Algebra cont.

$$A \in \mathbb{R}^{m \times n}, \quad A = (a_{ij}) \quad 1 \leq i \leq m, \quad 1 \leq j \leq n$$
$$= \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$$A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, \quad x \mapsto Ax, \quad x \in \mathbb{R}^n, \quad Ax \in \mathbb{R}^m$$



$$\text{Bild}(A^T) = \{ A^T y \mid y \in \mathbb{R}^m \}$$

Die Pseudoinverse  $A^+$ :  $A^+ b = x$ ,  $A^+ \in \mathbb{R}^{n \times m}$

$$\text{mit } Ax=b_0, \quad b_0 = \arg\min_{y \in \text{Bild}(A)} \|b - y\|$$

### Proposition 1.7

Sei  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ .

Rang von  $A$

- 1) Falls  $r(A) = n$ , so gilt:  $A^+ = (A^T A)^{-1} A^T$  und  $A^+ A = 1_n$
- 2) Falls  $r(A) = m$ , so gilt:  $A^+ = A^T (A A^T)^{-1}$  und  $A A^+ = 1_m$ .

### Beweis

Sei  $A^+ b = x$  für  $b \in \mathbb{R}^m$ ,  $x \in \mathbb{R}^n$ . Dann gilt:

$$Ax = b_0 = \underset{y \in \text{Bild}(A)}{\text{argmin}} \|b_0 - b\|$$

Nach Lemma 1.4:  $A^T b = A^T b_0$ .

$$\Rightarrow A^T A x = A^T b$$

Da  $r(A) = n$  und  $A^T A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,  $\rightarrow r(A^T A) = n \rightarrow A^T A$  ist invertierbar.

$$\rightarrow x = (A^T A)^{-1} A^T b.$$

$$\Rightarrow A^+ = (A^T A)^{-1} A^T$$

Teil (2) in der Übung.

Als nächstes wollen wir eine wichtige Basiswahl für  $\mathbb{R}^n$  und  $\mathbb{R}^m$  thematisieren. Sei  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$

Die Matrix  $A^T A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  ist symmetrisch und positiv-semidefinit.

( $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$  ist symmetrisch positiv-semidefinit, falls:

- $v^T B v \geq 0$  für alle  $v \in \mathbb{R}^n$
- $B$  hat nur nicht-negative Eigenwerte)

$$\begin{aligned} \text{Beachte } v^T A^T A v &= (Av)^T (Av) = \omega_1^2 + \dots + \omega_m^2 \geq 0, \quad \omega = Av. \\ &= \langle Av, Av \rangle \end{aligned}$$

D.h.  $A^T A$  hat eine orthogonale Basis  $\{v_1, \dots, v_n\}$  aus Eigenvektoren,

d.h.  $\langle v_i, v_j \rangle = \delta_{ij}$ . (weil  $A^T A$  symmetrisch ist  $\rightarrow$  "Spektraltheorem").

Sei  $A^T A v_i = \lambda_i v_i$ . Dann ist  $\lambda_i \geq 0$ .

Wir nehmen an, dass  $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \dots \geq \lambda_r > \lambda_{r+1} = \dots = \lambda_n = 0$ ,  $r = r(A)$ .

Wir setzen nun:

$$u_i := \frac{1}{\sqrt{\lambda_i}} A v_i \in \mathbb{R}^m, \quad 1 \leq i \leq r.$$

Es gilt dann:

$$\begin{aligned} \langle u_i, u_j \rangle &= u_i^T u_j = \frac{1}{\sqrt{\lambda_i \lambda_j}} v_i^T A^T A v_j \\ &= \frac{1}{\sqrt{\lambda_i \lambda_j}} v_i^T (\lambda_j v_j) \\ &= \frac{\lambda_j}{\sqrt{\lambda_i \lambda_j}} v_i^T v_j = \delta_{ij} \end{aligned}$$

$\Rightarrow \{u_1, \dots, u_r\}$  bilden eine orthonormale Basis von  $\text{Bild}(A)$ .

$\{v_1, \dots, v_r\}$  bilden eine orthonormale Basis von  $\ker(A)^\perp = \text{Bild}(A^T)$ .

Es gilt

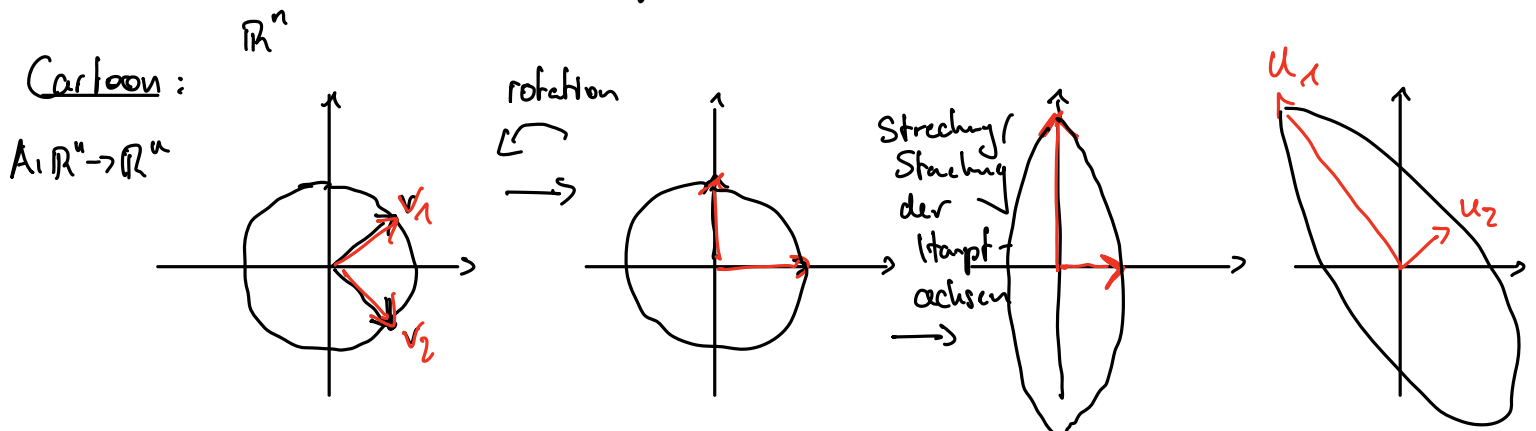
$$\begin{aligned} A v_i &= \sigma_i u_i, & \sigma_i &= \sqrt{\lambda_i}, & 1 \leq i \leq r \\ A v_j &= 0 & & & r+1 \leq j \leq n. \end{aligned}$$

Daher:

$$A = U \Sigma V^T, \quad (*)$$

$$\begin{aligned} U &= [u_1, \dots, u_r], & V &= [v_1, \dots, v_r], & \Sigma &= \text{diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_r) \\ &\in \mathbb{R}^{m \times r} & &\in \mathbb{R}^{n \times r} & &\in \mathbb{R}^{r \times r}. \end{aligned}$$

\*) heißt Singulärwertzerlegung von  $A$ . Die  $\sigma_i$  heißen Singulärwerte.



### Theorem 1.8

Sei  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  und  $r = r(A)$ . Dann existieren Matrizen  $U = [u_1, \dots, u_r] \in \mathbb{R}^{m \times r}$  und  $V = [v_1, \dots, v_r] \in \mathbb{R}^{n \times r}$  mit  $U^T U = V^T V = \mathbb{1}_r$ .

und: eindeutig bestimmte Werte  $\sigma_1 \geq \dots \geq \sigma_r > 0$   
 $A = U \Sigma V^T, \quad \Sigma = \text{diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_r)$

Es gilt:  $\text{Bild}(A) = \text{Bild}(U)$  und  $\text{Bild}(A^T) = \text{Bild}(V)$ .

Falls die  $\sigma_i$  paarweise verschieden sind, sind die  $u_i$  und  $v_i$  bis auf Vorzeichen eindeutig bestimmt.

### Beweis

Existenz und dass  $\text{Bild}(A) = \text{Bild}(U)$  und  $\text{Bild}(A^T) = \text{Bild}(V)$  folgen aus der obigen Diskussion.

(1) Eindeutigkeit der Singulärwerte:

Angenommen

$$A = U \Sigma V^T = \tilde{U} \tilde{\Sigma} \tilde{V}^T, \quad \tilde{\Sigma} = \text{diag}(\tilde{\sigma}_1, \dots, \tilde{\sigma}_r)$$

Dann:

$$\tilde{U} = [\tilde{u}_1, \dots, \tilde{u}_r]$$

$$\tilde{V} = [\tilde{v}_1, \dots, \tilde{v}_r]$$

$$A A^T = U \Sigma V^T V \Sigma U^T$$

$$= U \Sigma^2 U^T, \quad \text{da } V^T V = \mathbb{1}_r.$$

und

$$A A^T = \tilde{U} \tilde{\Sigma}^2 \tilde{U}^T \quad \text{aus dem gleichen Grund.}$$

$$\begin{aligned} \text{D.h. } A A^T u_i &= U \Sigma^2 U^T u_i = U \Sigma^2 e_i, \quad e_i = (0, \dots, \underset{i}{1}, \dots, 0) \\ &= \sigma_i^2 U e_i \\ &= \sigma_i^2 u_i \end{aligned}$$

und

$$A A^T \tilde{u}_i = \tilde{\sigma}_i^2 \tilde{u}_i.$$

Da  $r(A A^T) = r$ :  $\{\sigma_1^2, \dots, \sigma_r^2\}$  sind die nicht-null Eigenwerte von  $A A^T$

$$\{\tilde{\sigma}_1^2, \dots, \tilde{\sigma}_r^2\}$$

-11-

Da Eigenwerte eindeutig bestimmt sind haben wir:

$$\{\sigma_1^2, \dots, \sigma_r^2\} = \{\tilde{\sigma}_1^2, \dots, \tilde{\sigma}_r^2\}$$

Da  $\sigma_1^2 = \dots = \sigma_r^2$  und  $\tilde{\sigma}_1^2 = \dots = \tilde{\sigma}_r^2$  folgt:  $\sigma_i = \tilde{\sigma}_i \Rightarrow \Sigma = \tilde{\Sigma}$   
 $\rightarrow$  Singularwerte sind eindeutig bestimmt!

2) Eindeutigkeit der  $u_i$  und  $v_j$

Falls  $\sigma_1 > \dots > \sigma_r > 0$ , dann gilt auch:  $\sigma_1^2 > \dots > \sigma_r^2 > 0$ .

Da  $u_i$  Eigenvektor von  $AA^T$  zum Eigenwert  $\sigma_i^2$  ist und  $\sigma_i^2$  ein einfacher Eigenwert von  $AA^T$  ist, ist  $u_i$  eindeutig bis auf Vorzeichen.

Für die  $v_j$  wiederholen wir das Argument mit  $A^T A$ . □

Lemma 1.9

Sei  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  und  $A = U \Sigma V^T$  eine/die SVD von  $A$  wie in Thm 1.8. ↙ ("Singularwertzerlegung")

Dann gilt:

$$A^+ = V \Sigma^{-1} U^T$$

Beweis

Übung.

Die SVD ("Singular value decomposition") von Thm. 1.8 lässt wie folgt darstellen:

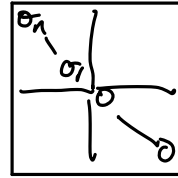
$$A = U \Sigma V^T = \boxed{U} \boxed{\begin{matrix} \sigma_1 & \dots & \sigma_r \\ \hline \Sigma \end{matrix}} \boxed{V^T} \quad (\text{compact SVD})$$

Eine alternative Definition der SVD ist

$$m \leq n$$

$$A = U S V^T =$$

$$U \in \mathbb{R}^{m \times m}$$



$$S \in \mathbb{R}^{m \times m}$$

$$V \in \mathbb{R}^{m \times n}$$

Der Unterschied zwischen compact und non-compact (non-compact SVD) ist, dass wir in der non-compact Version in  $U$  eine orth. Basis vom ganzen  $\mathbb{R}^m$  haben, und nicht nur von  $\text{Bild}(A)$  (und entsprechend für  $V$ ).

Beide Alternativen haben ihre Berechtigung. Die Art wie man über die SVD denken sollte, ist nicht ob compact oder non-compact, sondern dass in beiden Fällen die SVD eine Zerlegung ist, die grundlegende Eigenschaften und Informationen über  $A$  sichtbar macht.