

IN 408
Analyse d'algorithmes

Polycopié sans trous

Chapitre 1

Introduction

1.1 prérequis mathématiques

1.1.1 outils à connaître

- $2^k \approx 10^{3 \frac{k}{10}}$
- $\sum_{i=1}^n i = \frac{n(n+1)}{2}$
- $\log(a^b) = b \times \log(a)$
- $2^{\log(n)} = n$
- $\sum_{i=1}^n \frac{1}{i} \approx \log(n)$ au sens des équivalents (formule d'Euler)

1.1.2 fonctions numériques

le cadre général

de \mathbb{N} dans \mathbb{R} , de \mathbb{N} dans \mathbb{N} ; partie entière

des fonctions particulières

les fonctions exponentielle, log, factorielle et constante

log : terre lune : 385000km disons 4×10^{12} dixièmes de mm
 $4 \times 10^{12} = 4 \times (10^3)^4 \approx 4 \times (2^{10})^4 = 4 \times 2^{40} = 2^{42}$

classes de fonctions : exemples

les fonctions linéaires, les fonctions quadratiques

1.1.3 pourquoi est-il important de mesurer l'efficacité ?

soit une machine de cycle de base 10^{-9} secondes, et un programme travaillant sur un tableau de n éléments, et dont le nombre d'opérations soit une fonction Φ de n

– temps d'exécution en fonction de la taille **à la louche**

n	Φ	$\log(n)$	n^2	n^3	2^n
10^3		4×10^{-9} seconde	1 mili seconde	1 seconde	4×10^4 milliards d'années
10^5		6 10^{-9}	10 sec.	11,5 jours	
10^6		8 10^{-9}	16,6 mn.	31,7 années	

– taille maximum d'un problème soluble en un temps donné sur la même machine

Durée	Φ	$\log(n)$	n^2	n^3	2^n
1 minute		∞	$2,4 \times 10^5$	$3,9 \times 10^3$	31
1 heure		∞	$< 2 \times 10^6$	$< 15 \times 10^3$	37
1 jour		∞	$< 10^7$	$< 45 \times 10^4$	43

– évolution de la taille maximum quand la vitesse est multipliée

par	$\log(n)$	n^2	n^3	2^n
10^2		$\times 10^{30}$	$\times 4,64$	$+6,64$
10^3		$\times 10^{300}$	$\times 10$	$+9,97$

1.2 Prérequis de programmation

1.2.1 Types utilisés de données

int, char, float, pointeur

1.2.2 structures utilisées de données

tableaux l'indice du premier élément sera noté **1**.
en TP C++, c'est **0**

liste chaînée liste chaînée avec pointeur sur le dernier élément, liste doublement chaînée

1.3 classes de fonctions : formalisation

1.3.1 notation \mathcal{O}

définition

Si f et g sont deux fonctions de \mathbb{N} dans \mathbb{N} (ou \mathbb{R}), $f \in \mathcal{O}(g)$ si et seulement si $\exists n_0 \in \mathbb{N}$ et $\exists c \in \mathbb{N}$ tels que $\forall n \in \mathbb{N} \ n > n_0 \Rightarrow f(n) < c \times g(n)$

exemples

- les exemples suivants $\in \mathcal{O}(n)$? $\in \mathcal{O}(n^2)$? $\in \mathcal{O}(n^3)$? $\in \mathcal{O}(n^4)$?¹
- $f(n) = 5n^3 + 3n^2 + 1 \in \mathcal{O}(n^3)$
 - $f(n) = 1 + 10^{-100}2^n \notin \mathcal{O}(n^4)$
 - $f(n) =$ si n est pair $10^{30} \times n^2$ sinon $10^{-30} \times n^3 \in \mathcal{O}(n^3)$

classes de fonctions particulières et inclusions de classes de \mathcal{O}

$\mathcal{O}(n \log(n))$, $\mathcal{O}(1)$, $\mathcal{O}(\log(n))$, $\mathcal{O}(n)$, $\mathcal{O}(n^2)$, $\mathcal{O}(2^n)$

1.3.2 notation Θ

définition

$$(f \in \Theta(g)) \iff (f \in \mathcal{O}(g)) \wedge (g \in \mathcal{O}(f))$$

intérêt et inconvénient par rapport à \mathcal{O}

intérêt : ω

inconvénient : plus difficile

1.4 taille des instances (données)

1.4.1 taille d'une donnée élémentaire

soit d une donnée et $t(d)$ la taille de cette donnée, d est une donnée élémentaire si et seulement si $t(d) \in \Theta(1)$

1.4.2 taille d'une structure de n données

chaque donnée est élémentaire

si S est une structure de n données élémentaires et $t(S)$ la taille de cette donnée $t(S) \in \Theta(n)$

chaque donnée est elle même une structure

si S est une structure de n données structurées, et $t(d)$ la taille d'une de ces données structurées, $t(S) \in \Theta(n \times t(d))$

1. noter l'abus de notation qui consiste à noter $n \log(n)$ la fonction qui à n fait correspondre $n \log(n)$

1.4.3 exemples importants

à quelle classe Θ appartient la taille

1. d'un tableau de n int ? $\in \Theta(\mathbf{n})$
2. d'un tableau de n booléens ? $\in \Theta(\mathbf{n})$
3. d'un tableau de $n \times n$ booléens ? $\in \Theta(\mathbf{n}^2)$
4. une liste chaînée de n int ? $\in \Theta(\mathbf{n})$
5. d'un tableau de n listes chaînées d'entiers L_1, L_2, \dots, L_n , sachant que la liste chaînée L_i est de taille d_i et que $\sum_{i=1}^n d_i = m$? $\in \Theta(\mathbf{m} + \mathbf{n})$

1.5 Efficacité des programmes

1.5.1 introduction

- mesure

mémoire	temps
bit	seconde
- abstraction

programme \rightarrow algo
 mesure du temps

en secondes pour une donnée particulière \rightarrow

en nombre d'opérations élémentaires en fonction de la taille des données

- intérêt : évolution dans le temps

1.5.2 opération élémentaire

qu'est-ce qu'une opération élémentaire ?

temps d'exécution dans $\mathcal{O}(1)$ (ne dépend pas de la taille de la donnée)

exemples d'opération élémentaire et d'opération non élémentaire

opération	élémentaire ou non
affectation, lecture ou écriture d'une donnée élémentaire	oui
opération arithmétique : addition, soustraction, multiplication, division	oui
opération arithmétique : puissance	non
comparaison de deux données élémentaires	oui
accès à un élément (indiqué par son indice) d'un tableau	oui
recherche dans un tableau de l'indice d'un élément donné par sa valeur	non
rajouter dans une liste chaînée un élément derrière un élément donné par son adresse	oui
supprimer dans une liste chaînée le premier élément d'une valeur donnée	non
comparer deux listes chaînées	non
comparer deux tableaux	non

1.5.3 évaluation d'un algorithme

Pour étudier l'efficacité d'un algo, on étudie à quelle classe appartient la fonction qui mesure, en fonction de la taille de la donnée (l'instance), le nombre d'opérations élémentaires de cette algorithme.

pourquoi s'intéresser à la classe au sens Θ ?

- données de grande taille
- constantes multiplicatives ignorées

pourquoi s'intéresser à la classe au sens \mathcal{O} ?

exemple *ROT* : rotation d'une case vers la droite d'un bloc d'un tableau

Données: un tableau T de dimension d , deux indices valides de T , k et n tels que $k \leq n$

Résultat: le sous tableau des cases de T entre l'indice k et l'indice n a effectué une rotation de une case (vers la droite).

exemple : $n = 7$, $d = 8$, $k = 4$

<i>avant</i>	1	3	5	7	2	4	6	8
<i>après</i>	1	3	5	6	7	2	4	8

$temp \leftarrow T[n];$

pour i décroissant de $n - 1$ à k **faire** $T[i + 1] \leftarrow T[i];$

$T[i] \leftarrow temp;$

- taille de la donnée : $d \in \mathcal{O}(d)$
- opération élémentaire : l'affectation
 - d'une case du tableau
 - de l'indice
- nombre d'opérations élémentaires : $n - k + 2$ pour les affectations de case, $n - k$ pour les indices. Les deux sont dans $\mathcal{O}(d)$
Attention k et n sont des données, mais n'affectent pas la taille de la donnée.
C'est pour ça qu'on ne parle pas de $\mathcal{O}(n - k)$

1.5.4 analyse dans le pire des cas et en moyenne : appartenance d'un élément à un tableau

recherche linéaire

recherche dichotomique itérative dans un tableau trié

Données: un entier e , un tableau trié T de n cases

Résultat: un booléen indiquant si $e \in T$

$deb \leftarrow 1; \quad fin \leftarrow n;$

tant que $deb \leq fin$ **faire**

$mil \leftarrow (deb + fin) \text{ div } 2;$

si $T[mil] = e$ **alors retourner** *vrai* ;

si $T[mil] < e$ **alors**

$deb \leftarrow 1 + mil;$

sinon

$fin \leftarrow mil - 1;$

fin

fin

retourner *faux*

Pourquoi ne peut-on pas faire une telle recherche dichotomique itérative dans une liste chaînée triée ?

recherche d'un élément v dans un tableau T : analyse en moyenne

Les éléments de T de taille n sont des nombres entiers distribués de façon équiprobable entre 1 et k (une constante).

Considérons l'algorithme de recherche ci-dessous qui cherche une valeur v dans T .

pour $i \leftarrow 0$ **to** n **faire**

si $T[i] = v$ **alors retourner**

fin

retourner *Faux*

– complexité dans le pire des cas qui est $\mathbf{v \notin T} : \in \Theta(n)$

– complexité en moyenne

– nombre de tableaux différents : $\mathbf{k^n}$

– nombre de tableau n'ayant pas la valeur v : $\mathbf{(k-1)^n}$

nombre de passages dans la répétitive nécessaires pour chacun \mathbf{n}

– nombre de tableaux dont la première occurrence de v est dans la case i : $\mathbf{(k-1)^{i-1} \times k^{n-i}}$

: chacun de ces tableaux nécessite \mathbf{i} passages dans la répétitive

– nombre moyen de passages dans la répétitive = $\frac{\text{nombre total de passages dans la répétitive si on traite tous les tableaux}}{\text{nombre total de tableaux}}$

$$= \frac{n \times (k-1)^n + \sum_{i=1}^{i=n} i \times (k-1)^{i-1} \times k^{n-i}}{k^n}$$

– après des gros calculs = $\mathbf{k \times (1 - (1 - \frac{1}{k})^n)}$

1.6 Limites de la théorie

des limites pratiques

- *plus mauvais cas très rare*
- *coefficient multiplicatif*
- *prix occupation mémoire*
- *prix maintenance (simplicité code)*
- *utilité du programme*

des limites théoriques Comparons les deux algo qui reçoivent tous deux en entrée un entier n et renvoient tous deux un entier Res

Gauss

$Res \leftarrow 0;$
pour k de 1 à n **faire** $Res \leftarrow Res + k;$

Fibonacci

$i \leftarrow 1; Res \leftarrow 0;$
pour k de 1 à n **faire** $Res \leftarrow Res + i; i \leftarrow Res - i;$

les additions sont en temps constant pour des entiers $< 2^{32}$ (pour des mots de 32 bits).
C'est raisonnable pour Gauss, ça ne l'est plus pour Fibo dès que $n = 47$ pour considérer comme élémentaire l'addition, pour $n = 2^{32}$, il faudrait des mots de **45496** bits !

grain de sel $n^{\log \log n} \leq n^{10}$ tant que $n \leq 10^{300}$ or $\Theta(n^{10}) \subset \Theta(n^{\log(\log(n))})$

Chapitre 2

Outils de calcul de la classe de complexité d'un algorithme

2.1 prérequis mathématiques : classes de fonction et opération sur les fonctions

2.1.1 les résultats

1. $\forall \lambda$ constant $\Theta(\lambda f) = \Theta(f)$
2. $O(f) \subseteq O(g) \Rightarrow \Theta(f + g) = \Theta(g)$
3. $\Theta(\max(f, g)) = \Theta(f + g)$
4. $\{\Theta(f') = \Theta(f)\} \wedge \{\Theta(g') = \Theta(g)\} \Rightarrow \{\Theta(f' \times g') = \Theta(f \times g)\}$

2.1.2 utilisation

$$f(n) = 3^n + n^4, g(n) = n^2 + n + 1 \Rightarrow f(n) \times g(n) \in \Theta(n^2 3^n)$$

2.2 calcul de la complexité d'un algorithme

2.2.1 problème indécidable

$f(n) =$ si n pair alors $\frac{n}{2}$ sinon si $n = 1$ alors 1 sinon $3n+1$
on croit que $\forall n f(n) = 1$ mais on n'est pas sûr que dans certains cas ça ne boucle pas !

2.2.2 itération

exemples

1. nombre d'occurrences d'un entier donné v dans un tableau donné T de dimension d ? avec une boucle pour $\in \Theta(d)$
Res $\leftarrow 0$;
pour i de 1 à n faire si $v = T[i]$ alors Res \leftarrow Res + 1;
retourner Res

2. *un tableau contient-il deux éléments identiques ?* avec un **return** dans la boucle pour interne $\in \Theta(d^2)$
pour i de 1 à n faire pour j de $i+1$ à n faire si $T[i]=T[j]$ alors retourner *vrai*;
retourner *faux*

2.2.3 séquence

exemple donnée : 3 tableaux T_1, T_2, T_3 de même taille n

résultat : un tableau T_R somme des 3 donnés

avec une seule boucle et à chaque fois une addition ternaire, avec une seule boucle et à chaque fois deux additions, avec deux boucles et à chaque fois une addition

pour i de 1 à n faire $T_R[i] = T_1[i] + T_2[i] + T_3[i]$

pour i de 1 à n faire $T_R[i] = T_1[i] + T_2[i]; T_R[i] = T_R[i] + T_3[i]$

pour i de 1 à n faire $T_R[i] = T_1[i] + T_2[i];$

pour i de 1 à n faire $T_R[i] = T_R[i] + T_3[i];$

2.2.4 exercices

1. *imprimer une chaîne de caractères qui indique si un nombre donné appartient à un tableau donné*
2. *données : un tableau de nombres pairs P de taille n_P , un tableau de nombres impairs I de taille n_I , et un nombre n*
résultat : savoir si n est dans l'un des deux tableaux (en utilisant le nombre d'occurrences) sans test (nb occurrences dans P plus nb occurrences dans I) ou avec test (n pair ou impair)
3. *donnée : 3 tableaux T_1, T_2, T_3 de tailles n_1, n_2, n_3 un entier d*
Résultat : si $d \in T_1$ son nombre d'occurrences dans T_2 sinon son nombre d'occurrences dans T_3

2.2.5 appels de fonction

exemples

1. *fonctions appelées*

Stupide

Données: un entier n

Résultat: un entier Res

$Res \leftarrow 0;$

pour i de 1 à n faire $Res \leftarrow Res + i;$

retourner $2 \times Res - n$

renvoie n^2 (demo par récurrence sur n) $\in \Theta(n)$

Intelligent

Données: *un entier n*

Résultat: *un entier*

retourner $n \times n$

$\in \Theta(1)$

2. appels

PlusStupide

Données: *un entier n*

Résultat: *un tableau $TRes$ des n premiers carrés*

$TRes \leftarrow$ *un tableau vide;*

pour i *de 1 à n* **faire** $TRes[i] \leftarrow$ **Stupide** $[i]$;

retourner $Tres$

PlusIntelligent

Données: *un entier n*

Résultat: *un tableau $TRes$ des n premiers carrés*

$TRes \leftarrow$ *un tableau vide;*

pour i *de 1 à n* **faire** $TRes[i] \leftarrow i \times i$;

retourner $Tres$

$\in \Theta(n)$

Et ça ?

Données: *un entier n*

Résultat: *un tableau $TRes$ des n premiers carrés*

$TRes \leftarrow$ *un tableau vide;* $TRes[1] \leftarrow 1$;

pour i *de 2 à n* **faire** $TRes[i] \leftarrow TRes[i-1] + 2 \times i$;

retourner $Tres$

$\in \Theta(n)$

l'accès à une case d'un tableau est une opération élémentaire.

2.3 appels récursifs

2.3.1 quelques exemples sur les listes

1. ajouteEnFin

Données: un élément e une liste L

Résultat: une liste identique à L , sauf que e a été ajouté en fin

si *estVide* $[L]$ **alors**

$[e]$

sinon

$\text{cons}(\text{first}(L), \text{ajouteEnFin}(e, \text{succ}(L)))$;

fin

Démonstration correction par ... récurrence.

- opérations élémentaires : **cons**, **first**, **succ** et appel de fonction (et fabrication d'une liste à un élément)
- équation de récurrence :
si $f(n)$ est la complexité du calcul de $ajouteEnFin(e, L)$ quand L a n éléments :
 - $f(0)=1$
 - $f(n+1)=f(n) + a$ (une constante indépendante de n)
- solution
 - on va voir que $f(n) \in \Theta(n)$
 - si l'équation de récurrence était $f(n+1)=2+f(n)$ avec $f(0)=1$ on vérifierait $f(n) = 2n + 1 \in \Theta(n)$
 - si l'équation de récurrence est $f(n+1)=a+f(n)$ avec $f(0)=b$ on vérifie $f(n) = an + b \in \Theta(n)$
- 2. **dernier** $\in \Theta(n)$
 - si L a un seul élément alors retourner le seul élément de L ;
 - retourner **dernier**(**cdr**(L));
- 3. **concatener** $\in \Theta(n_1)$
 - si L_1 est vide alors retourner L_2 ;
 - retourner **cons**(**first**(L_1), **concatener**(**succ**(L_1), L_2));
- 4. **concatenerStupide**
 - Données: L_1, L_2
 - Résultat: $L = L_1 L_2$
 - si **EstVide**(L_2) alors
 - L_1
 - sinon
 - ajouteEnFin**(**first**(L_2), **concatenerStupide**(L_1 , **succ**(L_2)));
 - fin

renvoie la concaténation de L_1 et L_2 équation de récurrence :

$$f(n_2) = \lambda(n_1 + n_2 - 1) + f(n_2 - 1)$$

$$= \lambda n_2 + f(n_2 - 1) + \mu \text{ avec } \mu = \lambda(n_1 - 1)$$

$$f(0) = 1$$

on va voir que $f(n_2) \in \Theta(n_2^2)$

2.3.2 solution d'équations récursives

preuve par récurrence pour l'appartenance à \mathcal{O}
il faut montrer, pour la réciproque (appartenance à $\Theta(\phi)$), que ϕ vérifie l'équation de récurrence.

1. $f(n) = f(n-1) + a \Rightarrow f(n) = f(0) + an \in \Theta(n)$
Démonstration par récurrence sur n
 - $\mathcal{P}_n f(n) = f(0) + an$
 - initialisation : $n = 0$ trivial
 - récurrence : supposons \mathcal{P}_n et prouvons \mathcal{P}_{n+1}
 $f(n+1) = f(n) + a$ par l'équation récursive
 $= f(0) + an + a$ par hypothese recurrence $= f(0) + a(n+1)$ CQFD

2. $f(0) = 0$ et $\forall n > 0 \exists n_1, n_2 \in \{0 \dots n-1\}$ non nuls tels que $n = n_1 + n_2 + 1$ et $f(n) = k + f(n_1) + f(n_2) \Rightarrow f(n) = kn \in \Theta(n)$
Démonstration par récurrence sur n
 - $\mathcal{P}_n : \forall n' \in \{0 \dots n\} f(n') = kn'$
 - **initialisation** : $n = 0$
 - **récurrence** : supposons \mathcal{P}_n et $n+1 = n'_1 + n'_2 + 1$ tels que $f(n+1) = f(n'_1) + f(n'_2) + k$
 $= kn'_1 + kn'_2 + k$ par hypothèse de récurrence
 $= k(n'_1 + n'_2 + 1) = k(n+1)$ CQFD
3. $f(n) = f(n-1) + a(n-1) + b \Rightarrow f(n) = a \frac{n(n-1)}{2} + nb + f(0) \in \Theta(n^2)$
Démonstration par récurrence sur n
 - $\mathcal{P}_n : f(n) = a \frac{n(n-1)}{2} + nb + f(0)$
 - **initialisation** : $n = 0$
 - **récurrence** : supposons \mathcal{P}_n
 $f(n+1) = f(n) + an + b$ par définition
 $= a \frac{n(n-1)}{2} + nb + f(0) + an + b$ par Hypothèse récurrence
 $= a \frac{(n+1)n}{2} + (n+1)b + f(0)$ CQFD
4. pour $n \geq 1 : f(n) = f(n \text{ div } 2) + a \Rightarrow f(n) = a \log_2(n) + f(1) \in \Theta(\log_2(n))$
Démonstration par récurrence sur k tel que $n < 2^k$
 - $\mathcal{P}_k : \forall n$ tel que $1 \leq n < 2^k : f(n) = a \log_2(n) + f(1)$
 - **initialisation** : $k = 1$
on a alors $n = 1$ et $\log_2(1) = 0$
 - **récurrence** : supposons \mathcal{P}_k
on a $\forall n \in \{2^k \dots 2^{k+1} - 1\} f(n) = a + f(n \text{ div } 2)$ or comme $n \text{ div } 2$ plus petit que 2^k
 $\forall n \in \{2^k \dots 2^{k+1} - 1\} f(n) = a + a \log_2(n \text{ div } 2) + f(1) = a \log_2(n) + f(1)$ CQFD
5. $f(n) = af(n-1) \Rightarrow f(n) = a^n f(0)$
Démonstration par récurrence sur n

2.3.3 exemple d'utilisation : recherche de la valeur la plus forte d'une branche maximale (au sens de l'inclusion) dans un arbre binaire : BVPF

Données: un arbre binaire A

Résultat: un entier

si Vide(A) alors retourner 0;

retourner racine(A) + max (BVPF(SAG(A)), BVPF(SAD(A)));

- complexité en fonction de la hauteur de l'arbre $\Theta(h)$
- complexité en fonction du nombre de sommets de l'arbre $\Theta(n)$
- rapport entre la hauteur et le nombre de sommets de l'arbre ; arbre équilibré

1. division entière

Chapitre 3

graphes et arborescences binaires

3.1 Rappels sur les définitions

Graphe orienté $G = (X, E)$

- X est un ensemble donné de **sommets**
- $E \subseteq \mathbf{X} \times \mathbf{X}$

arborescences binaires $A = (X, r, E)$ c'est un graphe tel que

- r n'est **fil** d'**aucun** **sommet**
- le degré entrant de tout sommet $x \in X - \{r\}$, $d^-(x) = 1$
- le degré sortant de tout sommet $x \in X$, $d^+(x) \leq 2$

3.2 représentations en machine

3.2.1 d'un graphe G de n sommets

1. par une matrice de $\mathbf{n} \times \mathbf{n}$ **booleens**
la taille de $G \in \Theta(\mathbf{n}^2)$
2. par un tableau de \mathbf{n} **listes chaînées**
si G a m arcs, la taille de $G \in \Theta(\mathbf{n} + \mathbf{m})$

3.2.2 d'une arborescence A de n sommets

```
struct Sommet;
```

```
typedef Sommet* AB;
```

```
struct Sommet {  
    Valeur racine;  
    AB Pere, SAG, SAD;
```

la taille de $A \in \Theta(\mathbf{n})$

3.3 Algorithmes

3.3.1 addition d'un arc dans un graphe

représenté par

1. *une matrice* : $\in \Theta(1)$
2. *un tableau de listes chaînées* : $\in \Theta(1)$ ou $\in \Theta(n)$ suivant que l'on teste ou non si l'arc y est déjà

3.3.2 suppression d'un arc dans un graphe

représenté par

1. *une matrice* : $\in \Theta(1)$
2. *un tableau de listes chaînées* : $\in \Theta(n)$ où $d \leq n$ est le degré du sommet dont est issu l'arc qu'on supprime

3.3.3 rajout de sous arborescence dans une arborescence

`void GrefferSAG(AB g); void GrefferSAD(AB d);`

$\in \Theta(1)$

3.3.4 suppression de sous arborescence dans une arborescence

`void SupprimerSAG(); void SupprimerSAD();`

$\in \Theta(1)$

3.3.5 Traversées en profondeur d'arborescence binaire

transparent cours2 traversée arborescence binaire
Traversee(A)

Données: *une arborescence binaire A*

si A *n'est pas vide* **alors**

visite préfixe de A;

Traversee(SAG(A));

visite infixe de A;

Traversee(SAD(A));

visite suffixe de A;

fin

Chapitre 4

Hashing

4.1 Introduction

4.1.1 Le problème

*combien d'images différentes 1000×1000 ? : $10^3 * 10^3 * 64$*

4.1.2 Les fonctions de hachage

de quoi s'agit-il ?

un exemple avec comme fonction $h(x) = x \bmod 13$

rôle

exemple : Cours7Hashing1Mod

hashing uniforme

sensibilité : Cours7Hashing2AutreFonctionHashing

le problème des collisions

et l'anniversaire

de mauvaises fonction de hachage

Cours7Hashing3Mauvaise fonctionhashing rapidité

4.2 Les différents hashings

Cours7Hashing4HashingCoalescent clustering cookie monster effect

Cours7Hashing5Chainage

Cours7Hashing6DoubleHashing

Cours7Hashing7HashingContinu

dans le hachage continu dans un tableau de taille m on dispose de m fonction de hachage indépendantes

4.3 le problème de la suppression

4.4 Complexité

en moyenne
 λ facteur de charge
distinguer le nombre de tentatives en cas de recherche infructueuse $e(\lambda)$ (le même à un près qu'en cas d'insertion) et en cas de recherche couronnée de succès $s(\lambda)$
indépendance des insertions
équiprobabilité des clés donc des indices (uniforme)

4.4.1 Les résultats

1. hachage chaîné
longueur de la chaîne moyenne : λ
$$e(\lambda) = 2 + \lambda \quad s(\lambda) = 2 + \frac{\lambda}{2}$$

quand la clé recherchée a été insérée, tout se passe comme si elle avait été insérée au milieu de la séquence d'insertion
attention le nombre moyen de recherche n'est pas (en cas de succès) la moitié de la longueur de la chaîne moyenne
2. hachage coalescent
$$e(\lambda) = \frac{1 + \frac{1}{(1-\lambda)^2}}{2} \quad s(\lambda) = \frac{1 + \frac{1}{1-\lambda}}{2}$$
3. double hachage quand $\lambda < 0.319$
$$e(\lambda) = \frac{1}{1-\lambda} \quad s(\lambda) = \frac{\ln(\frac{1}{1-\lambda})}{\lambda}$$
4. hachage uniforme $e(\lambda) = \frac{1}{1-\lambda} \quad s(\lambda) = \frac{\ln(\frac{1}{1-\lambda})}{\lambda}$

Chapitre 5

Les Tris

Problème classique (par exemple pour faire des recherches dichotomiques qui sont optimales). On supposera toujours que les éléments sont disjoints pour effectuer l'analyse. Comme on utilise des algorithmes basés sur les comparaisons, on peut supposer que le tableau ne comporte que des éléments de 1 à n (la taille du tableau).

5.1 Tri par insertion

ROT

rotation d'une case vers la droite d'un bloc d'un tableau

Données: un tableau T de dimension d , deux indices valides de T , k et n tels que $k \leq n$

Résultat: le sous tableau des cases de T entre l'indice k et l'indice n a effectué une rotation de une case (vers la droite).

$temp \leftarrow T[n]$

pour i décroissant de $n - 1$ à k **faire** $T[i + 1] \leftarrow T[i]$;

$T[i] \leftarrow temp$;

INSERT

Données: un entier n , un tableau T de $d > n$ cases dont les n premières cases sont triées

Résultat: le tableau T est trié sur les $n + 1$ premières cases, les autres cases n'ont pas changé

$k \leftarrow n + 1$;

tant que $T[k - 1] > T[n + 1]$ **et** $k > 1$ **faire** $k \leftarrow k - 1$;

les cases de T d'indices dans $[k, n]$ contiennent des éléments supérieurs à toutes les cases entre 1 et n qui sont triées;

ROT($T, k, n + 1$);

TRI-INSERTION

Données: un tableau non trié T de dimension d

Résultat: T est trié

pour n *de 2 à d* **faire**

T est trié sur les $n - 1$ premières cases;

INSERT($n - 1, T$);

fin

complexité $\Theta(n^2)$

5.2 Tri par selection

pour i *de 1 à n* **faire** $j \leftarrow \text{indicePlusPetiteValeur}(T, i)$; **Echanger**(T, j, i);

complexité $\in \Theta(n^2)$

5.3 Tri fusion

FUSION-ORDONNEE

Données: un tableau T et trois indices valides d, m et f de ce tableau avec $d \leq m < f$

T est trié

– d’une part entre les indices (inclus) d et m

– d’autre part entre les indices inclus $m + 1$ et f

Résultat: T est trié entre d et f (inclus)

T_1 est alloué comme un tableau de dimensions $(m - d + 1) + 1$ et T_2 comme un tableau de dimensions $(f - (m + 1) + 1) + 1$;

pour i *de 1 à $m - d + 1$* **faire** $T_1[i] \leftarrow T[d + i - 1]$;

pour i *de 1 à $f - m + 1$* **faire** $T_2[i] \leftarrow T[f - m + i - 1]$;

$T_1[m - d + 2] \leftarrow 1$; $i_2 \leftarrow 1$;

sentinelles

$i_1 \leftarrow 1$; $i_2 \leftarrow 1$;

pour i *de d à f* **faire**

si $T_1[i_1] > T_2[i_2]$ **alors**

$T[i] \leftarrow T_2[i_2]$; $i_2 \leftarrow 1 + i_2$;

sinon

$T[i] \leftarrow T_1[i_1]$; $i_1 \leftarrow 1 + i_1$;

fin

fin

TRI-FUSION

Données: un tableau T et deux indices valides d et f de ce tableau avec $d \leq f$

Résultat: T est trié entre d et f (inclus)

si $d \neq f$ **alors**

$mil \leftarrow \lceil \frac{d+f-1}{2} \rceil$;

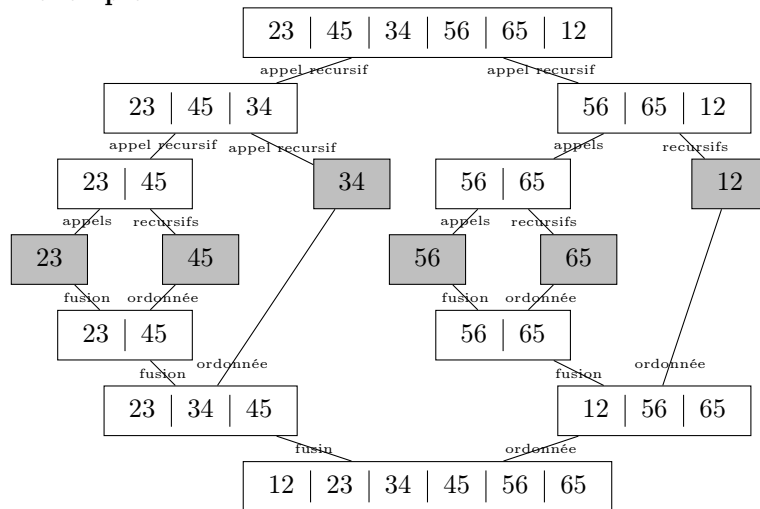
TriFusion(T, d, mil);

TriFusion($T, mil + 1, f$);

FusionOrdonnee(T, d, mil, f);

fin

Un exemple



complexité $\in \Theta(n \log n)$

5.4 Tri rapide

algorithme :

Pour trier¹ un ensemble S de n éléments avec $n > 1$:

- on choisit un élément x (appelé le pivot) de S (a priori au hasard, en pratique le premier élément du tableau)*
- on construit l'ensemble S_1 des éléments de S **plus petits que x***
- on construit l'ensemble S_2 des éléments de S **plus grands que x***
- $\text{tri}(S) = \text{tri}(S_1), x, \text{tri}(S_2)$ (la concaténation)*

Complexité en moyenne du tri rapide :

REVOIR ET EXPLICITER PIRE CAS

1. équation de récurrence

- si p est l'indice où on place le pivot d'un tableau de n éléments, $p - 1$ et $n - p$ sont les tailles des deux sous tableaux à traiter, et si $f(n)$ est la complexité de traitement, alors $f(n) = \lambda n + \mu + f(n - p) + f(p - 1)$*
- si tous les indices peuvent être choisis de façon équiprobable pour le pivot, avec à chaque fois une probabilité de $\frac{1}{n}$, alors*

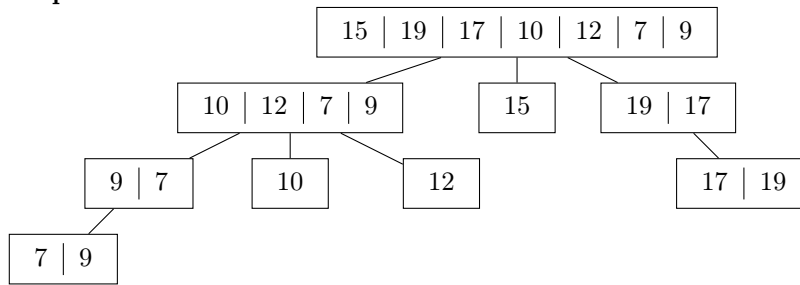
$$f(n) = \lambda n + \mu + \sum_{p=2}^{p=n-1} \frac{f(n-p) + f(p-1)}{n} + \frac{2f(n-1)}{n} = \lambda n + \mu + 2 \frac{\sum_{p=1}^{p=n-1} f(p)}{n}$$

2. solution : $f(n) \in \mathcal{O}(n \log(n))$

Dans le pire des cas, le pivot est toujours le plus petit élément ou le plus grand et la complexité devient du $\Theta(n^2)$

1. cet algorithme sera approfondi en TD

exemple :



5.5 On ne peut pas faire mieux

5.5.1 Le tri par panier, un algorithme en $O(n)$

5.5.2 preuve qu'on ne peut pas faire mieux que $\Theta(n \log n)$

for comparison-based sorting algorithms we can construct a model that corresponds to the entire class of algorithms : a decision tree.

The root of the decision tree corresponds to the state of the input of the sorting problem (e.g. an unsorted sequence of values). Each internal node of the decision tree represents such a state, as well as two possible decisions that can be made as a result of examining that state, leading to two new states. The leaf nodes are the final states of the algorithm, which in this case correspond to states where the input list is determined to be sorted. The worst-case running time of an algorithm modelled by a decision tree is the height or depth of that tree.

A sorting algorithm can be thought of as generating some permutation of its input. Since the input can be in any order, every permutation is a possible output. In order for a sorting algorithm to be correct in the general case, it must be possible for that algorithm to generate every possible output. Therefore, in the decision tree representing such an algorithm, there must be one leaf for every one of $n!$ permutations of n input values.

Since each comparison results in one of two responses, the decision tree is a binary tree. A binary tree with $n!$ leaves must have a minimum depth of $\log_2(n!)$. But $\log_2(n!)$ has a lower bound of $\Theta(n \log n)$. Thus any general sorting algorithm has the same lower bound.

<http://planetmath.org/encyclopedia/LowerBoundForSorting.html>

Chapitre 6

Les Tas

6.1 les arbres binaires parfaits

6.1.1 Arbres binaires complets

- seules les feuilles ne sont pas de degré 2
- toutes les feuilles sont à la même profondeur

6.1.2 arbres binaires parfaits

- seules les feuilles et au plus un seul sommet interne ne sont pas de degré 2
- les feuilles sont uniquement sur les deux derniers niveaux
- au dernier niveau, les feuilles sont toutes regroupées à gauche

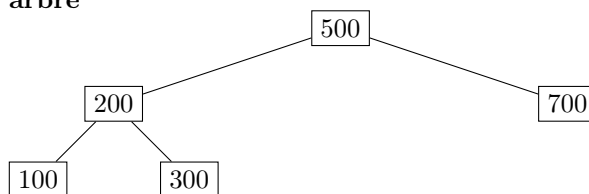
6.1.3 Représentation par un tableau et intérêt algorithmique

définition formelle

Pour un tableau T de dimension $n \geq 1$, $T[1]$ représente la racine, et $\forall k$ tel que $2k \leq n$, $T[2k]$ est le fils gauche de $T[k]$, et $\forall k$ tel que $2k + 1 \leq n$, $T[2k + 1]$ est le fils droit de $T[k]$

Un exemple

L'arbre



le tableau utile correspondant

500	200	700	100	300
1	2	3	4	5

intérêt algorithmique

accès au père et aux fils, reconnaissance des feuilles en $\mathcal{O}(1)$

6.2 les tas

<http://discala.univ-tours.fr/LesChapitres.html/Cours4/TArbrechap4.6.htm>

6.2.1 Définition

(ou file de ppriorité) trouve le plus petit en $\mathcal{O}(1)$ ajout et retrait pas cher (sans précision)

6.2.2 Représentation d'un tas par un arbre parfait et intérêt algorithmique

descendre

Données:

- le tableau T représentant l'arbre
- l'indice S représentant le sommet à faire descendre

si $!Feuille(S)$ alors

$F \leftarrow PlusPetitFils(S, T);$

si $PlusPetit(T, F, S)$ alors $Echanger(T, F, S); Descendre(T, F);$

fin

monter

Données:

- le tableau T représentant l'arbre
- l'indice S représentant le sommet à faire monter

si $!Racine(S)$ alors

$P \leftarrow Pere(S, T);$

si $PlusGrand(T, S, P)$ alors $Echanger(T, P, S); Monter(T, P);$

fin

fabrication du tas

Données: un tableau Tab de valeurs, de dimension n

Résultat: un tas $TRes$ contenant exactement les valeurs de T

solution naïve

$TRes \leftarrow$ tas vide ;

pour i de 1 à n **faire** $insérer(Tres, T[i]);$

Complexité : au pas i , l'insertion se fait dans le pire des cas (quand $T[i]$ est supérieur à toutes les valeurs déjà insérées) en $\log(i)$, donc la complexité totale dans le pire des cas (quand T est trié dans le mauvais sens) est en $\sum_{i=1}^n \log(i) \in \Theta(n \log(n))$

bonne solution

On utilise directement T et on prend comme algorithme

pour i décroissant de n à 1 **faire** $descendre(T, i)$

Complexité : en appelant h la hauteur de l'arbre, $\sum_{k=h-1}^1 2^k \log(h-k) \in \Theta(h)$

Il y a beaucoup de sommets qu'on descend un tout petit peu

Cela change quelque chose quand $h = \lceil \log(n) \rceil$ c'est à dire quand l'arbre est équilibré.

6.2.3 Tri par tas

1. on crée d'abord le tas à partir du tableau
2. puis on le parcourt en profondeur gauche droite