

OPTIMISATION MATHÉMATIQUE : INTRODUCTION ET APPLICATION À LA GESTION DE L'EAU

UCA – Master Hydroprotech

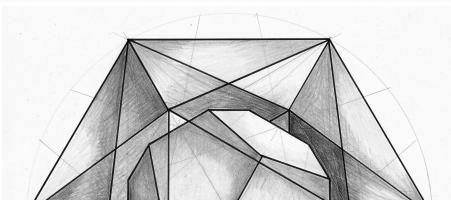
Sophie Demassey (CMA, Mines Paris – PSL)
sophie.demassey@minesparis.psl.eu <http://sofdem.github.io/hydroprotech/>

PROGRAMME

décision, optimisation

optimisation combinatoire

1



DÉCISION, OPTIMISATION

DÉCISION = OPTIMISATION

sélectionner la **meilleure** des alternatives **possibles** – les **solutions** –
au regard d'un critère quantitatif – l'**objectif**.

2

3

EXEMPLE 1

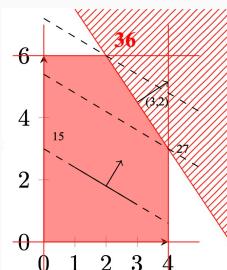
$$\max 3x_1 + 5x_2$$

$$\text{s.t. } x_1 \leq 40$$

$$x_2 \leq 60$$

$$3x_1 + 2x_2 \leq 180$$

$$x_1, x_2 \geq 0$$



- contrainte linéaire = **demi-plan** de \mathbb{R}^n , solutions réalisables = **polyèdre**
- les solutions (x_1, x_2) de score p = le plan (ligne pointillée) $3x_1 + 5x_2 = p$
- solution optimale = **sommet** du polyèdre sur la ligne pointillée la plus haute : $(x_1 = 20, x_2 = 60)$ avec $p = 360$
- **algorithme du simplexe** : parcourt les sommets du polyèdre en suivant les arêtes améliorantes. Complexité théorique exponentielle, mais rapide en pratique.

8

EXERCICE 2 : MODÉLISER

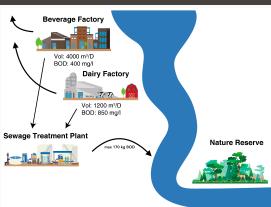
la **Demande Biochimique en O₂** mesure la pollution de l'eau en masse d'O₂ requise pour biodégrader la matière organique présente dans l'eau

traitement de l'eau [Zhou, Sustainability 2019]

Par jour, deux usines produisent resp. $1200m^3$ ($DBO = 850mg/L$) et $4000m^3$ ($DBO = 400mg/L$) d'eaux usées. Les systèmes de traitement respectifs ramènent 1 tonne DBO à 100kg et 50kg pour un coût de 400 et 500 euros. La part traitée est rejetée dans la rivière dans la limite autorisée de $DBO = 170kg$. La part non traitée a un coût d'évacuation de 0.56 et 0.25 euro par m^3 . Est-il possible de respecter la limite environnemental dans un budget journalier de 1250 euros?

9

GESTION DE LA QUALITÉ DE L'EAU



- dairy : traitée : 1 tonne $\rightarrow 100kg DBO = 400$ euros, évacuée : 0.56 euros/ m^3
- beverage : traitée : 1 tonne $\rightarrow 50kg DBO = 500$ euros, évacuée : 0.25 euros/ m^3
- quel volume d'eau traiter pour minimiser DBO dans un budget de 1250 euros?
- x_1, x_2 : volumes traités (en m^3)
- eau usée évacués : volumes (en m^3)? coût (en euros)?
- volumes : $y_1 = (1200 - x_1)$, $y_2 = (4000 - x_2)$, coût : $0.56 * y_1 + 0.25 * y_2$
- eau traitée : DBO avant (en kg)? après (en kg)? coût (en euros)?
- avant : $r_1 = 850 * x_1 * 10^{-3}$, $r_2 = 400 * x_2 * 10^{-3}$, après : $10\%r_1 + 5\%r_2$
- coût : $0.4 * r_1 + 0.5 * r_2$

10

EXERCICE 2 : MODÈLE PL

- Quel volume d'eau traiter pour minimiser DBO dans un budget de 1250 euros? La valeur DBO est-elle $\leq 170kg$?
- x_1, x_2 : volumes traités (m^3)

$$\min 0.1r_1 + 0.05r_2$$

$$\text{s.t. } 0.4r_1 + 0.5r_2 + 0.56(1200 - x_1) + 0.25(4000 - x_2) \leq 1250$$

$$r_1 = 0.85 * x_1$$

$$r_2 = 0.4 * x_2$$

$$0 \leq x_1 \leq 1200$$

$$0 \leq x_2 \leq 4000$$

11

PRÉCISION & APPROXIMATION

prendre une décision



résoudre un modèle

$$\min z = \sum_{i=1}^n \sum_{\substack{j=1 \\ i \neq j}}^n d_{ij} x_{ij}$$

$$\sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n x_{ij} = 1, \quad \forall i \in N$$

$$\sum_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n x_{ij} = 1, \quad \forall j \in N$$

problème concret \rightarrow modèle abstrait $\xrightarrow{\text{solve}}$ solution théorique \rightarrow décision pratique

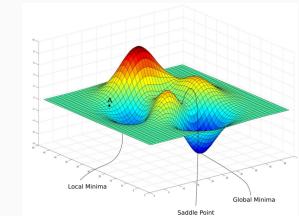
réoudre un modèle \neq résoudre un problème

12

RÉSOUDRE : THÉORIE VS PRATIQUE

modèle \neq problème

- données incertaines (prédiction) et imprécises (tronquées)
 - dynamiques/fonctions simplifiées
 - objectif conceptuel
- résoudre** $\min f(x) : g(x) \leq 0$?
- tolérance de faisabilité : $g(x) \leq \epsilon$
 - tolérance d'optimalité : $f(x) \leq \min f + \epsilon$
 - optimum local vs global
 - garantie théorique vs pratique : forte complexité, convergence lente, temps limité



algorithmes variés pour des besoins variés

13

ALGORITHMES D'OPTIMISATION

simulation : évalue la faisabilité et le score d'une solution

heuristique : parcourt et évalue progressivement quelques solutions

optimisation : parcourt et évalue (**implicitement**) toutes les solutions

2 principes

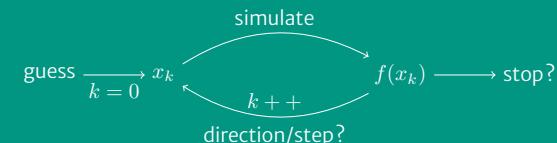
- generate & test
- divide & conquer

14

GENERATE & TEST

méthodes numériques et black-box

1. évalue un candidat, 2. choix du prochain candidat



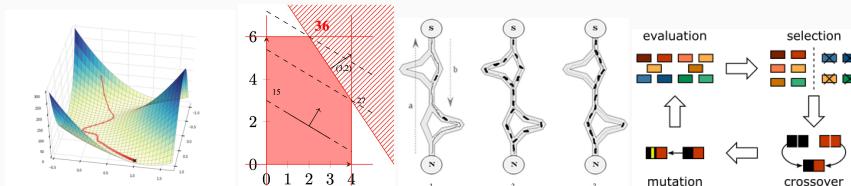
stratégies de choix : aléatoire, énumération, proximité, direction de descente,...

15

GENERATE & TEST : EXEMPLES

stratégies de choix : aléatoire, énumération, proximité, direction de descente,...

- **méthodes du 1er ordre** (*gradient, simplex*) : direction de descente $f'(x) < 0$
- **recherche locale** : choix du meilleur voisin
- **algorithmes particulaires** (*fourmis*) : mémoire collective
- **algorithmes évolutionnaires** (*génétique*) : reproduction d'une population

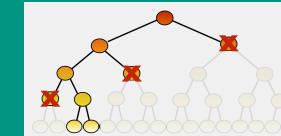


16

DIVIDE & CONQUER

principe

- séparer l'espace de recherche
- résoudre une relaxation / estimer borne
- backtracker ou continuer

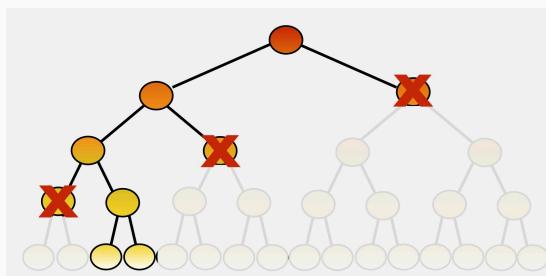


Pour un problème de minimisation :

- **relaxation** : modèle simplifié, rapide à optimiser, donne une **borne inférieure**
- une solution réalisable donne une **borne supérieure**
- certificat d'optimalité si les bornes coïncident

DIVIDE & CONQUER : EXEMPLES

- **heuristique gloutonne** : pas de backtrack
- **algorithmes de graphe, programmation dynamique**
- **méthodes arborescentes**
- **branch-and-bound** en optimisation combinatoire



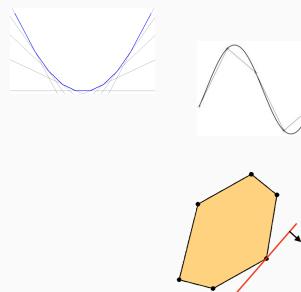
18

OPTIMISATION COMBINATOIRE

INTÉRÊT DE LA PROGRAMMATION LINÉAIRE

- nombreuses applications :**
modèle direct de problèmes pratiques,
approximation de problèmes convexes,
base de problèmes non convexes ou logiques
(associés à des variables à valeur dans \mathbb{Z})

- facile à résoudre :**
complexité polynomiale,
propriétés fortes (dualité),
algorithmes exacts efficaces,
implémentations disponibles



19

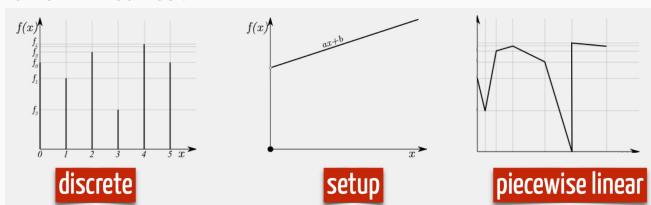
MODÈLE D'OPTIMISATION LINÉAIRE EN NOMBRES ENTIERS

définition: programme linéaire en nombres entiers (PLNE)

$$\begin{aligned} \min \quad & \sum_{j=1}^n c_j x_j \\ \text{s.t.} \quad & \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \geq b_i, \quad \forall i = 1, \dots, m \\ & x_j \in \mathbb{R} \quad \forall j = 1, \dots, p \\ & x_j \in \mathbb{Z} \quad \forall j = p+1, \dots, n \end{aligned}$$

MODÉLISER AVEC DES VARIABLES DISCRÈTES

- décisions **discrètes**: on/off $x \in \{0, 1\}$, niveau $z \in \{0, 1, \dots, N\}$
- conditions logiques : $z \leq N(1 - x) \dots$ si $x = 1$ alors $z = 0$
- fonctions non-linéaires :



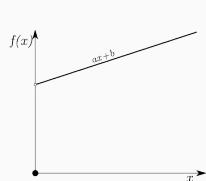
21

MODÉLISER DES CONDITIONS LOGIQUES

condition	exemple	linéarisation
exclusion	c faux ou vrai	$y \in \{0, 1\}$
exclusion	soit c_1 soit c_2	$y_1 + y_2 = 1$
disjonction	c_1 ou c_2	$y_1 + y_2 \geq 1$
implication	Si c_1 alors c_2	$y_2 \geq y_1$
alternative	1 parmi n	$\sum_{i=1}^n y_i = 1$
compteur	k parmi n	$\sum_{i=1}^n y_i = k$
borne	au moins k parmi n	$\sum_{i=1}^n y_i \geq k$
borne	au plus k parmi n	$\sum_{i=1}^n y_i \leq k$

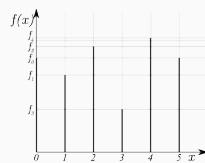
22

MODÉLISER DES FONCTIONS NON-LINÉAIRES



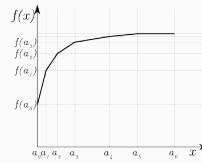
set-up:

$$\begin{aligned}f(x) &= ax + by \\ \epsilon y &\leq x \leq Uy \\ y &\in \{0, 1\}\end{aligned}$$



discret:

$$\begin{aligned}f(x) &= \sum_i y_i f_i \\ \sum_i iy_i &= x \\ \sum_i y_i &= 1 \\ y_i \in \{0, 1\} \quad &i = 0.\end{aligned}$$



morceaux

$$\begin{aligned}f(x) &= \sum_i \lambda_i f(a_i) \\ \sum_i a_i \lambda_i &= x \\ \sum_i \lambda_i &= 1 \\ \lambda_i &\in [0, 1] \quad i = 0..n \\ SOS2(\lambda_i) &\end{aligned}$$

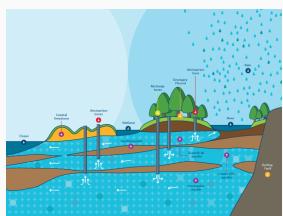


extraction d'eau

décider de l'emplacement de pompes (toutes identiques) parmi un ensemble fini J de candidats pour minimiser le coût total, étant donné :

- le coût d'installation c_j et le débit moyen q_j d'une pompe à l'emplacement $j \in J$
 - les limites minimale Q_{min} et maximale Q_{max} du débit moyen total d'extraction
 - la limite maximale de 3 pompes installées
 - l'interdiction de placer 2 pompes simultanément aux emplacement j_1 et j_2 .

EXERCICE 3 : EXTRACTION DE L'EAU



- 

• coût c_j , débit q_j à l'emplacement $j \in J$

• débit min $Qmin$ et max $Qmax$

• nombre max 3 pompes

• exclusion j_1 et j_2

• $x_j \in \{0, 1\}$: pompe installée en $j \in J$?

• minimisation du coût : $\sum_{j \in J} c_j x_j$

• limites de débit : $Qmin \leq \sum_{j \in J} q_j x_j \leq Qmax$

• nombre max : $\sum_{j \in J} x_j \leq 3$

• exclusion : $x_1 + x_2 \leq 1$

EXERCICE 3 : MODÈLE PLNE

$$\begin{aligned}
& \min \sum_{j \in J} c_j x_j \\
\text{s.t. } & \sum_{j \in J} q_j x_j \geq Q_{min} \\
& \sum_{j \in J} q_j x_j \leq Q_{max} \\
& \sum_{j \in J} x_j \leq 3 \\
& x_1 + x_2 \leq 1 \\
& x_j \in \{0, 1\}, \quad \forall j \in J
\end{aligned}$$

EXERCICE 4 : MODÉLISER

extraction d'eau (variante avec pompes individuelles)

les pompes sont maintenant choisies parmi un ensemble fini K et :

- le coût d'investissement c_k dépend uniquement de la pompe $k \in K$
- le débit moyen q_{jk} dépend de la pompe $k \in K$ et de l'emplacement $j \in J$

$x_{jk} \in \{0, 1\}$: pompe $k \in K$ installée en $j \in J$?

27

EXERCICE 4 : MODÈLE PLNE

$x_{jk} \in \{0, 1\}$: pompe $k \in K$ installée en $j \in J$?

$$\begin{aligned} & \min \sum_{j \in J} \sum_{k \in K} c_k x_{jk} \\ \text{s.t. } & Q_{min} \leq \sum_{j \in J} \sum_{k \in K} q_{jk} x_{jk} \leq Q_{max} \\ & \sum_{j \in J} x_{jk} \leq 1, \quad \forall k \in K \\ & \sum_{k \in K} x_{jk} \leq 1, \quad \forall j \in J \\ & \sum_{k \in K} (x_{1k} + x_{2k}) \leq 1 \\ & x_{jk} \in \{0, 1\}, \quad \forall j \in J, k \in K. \end{aligned}$$

28

EXERCICE NOTÉ

En solo ou en binôme, implémentez :

- soit le programme linéaire de l'exercice 2 (traitement) en le résolvant plusieurs fois pour différentes valeurs de budget
- soit le programme linéaire en nombres entiers de l'exercice 3 (extraction) en générant les données de manière aléatoire comme par exemple ci-dessous :

```
import random
import matplotlib.pyplot as plt
```

▼ Données du problème

```
[7] random.seed(1)

nplaces = 10 # nombre d'emplacements potentiels
cost = [random.randint(5,25) for _ in range(nplaces)] # cout d'investissement
flow = [random.randint(100,300) for _ in range(nplaces)] # debit moyen
flowmin = 500
flowmax = 600
nmax = 3
```

29