## Lichtstrahlenspiel-Struktogramme

## Marius Spix

## 31. Januar 2014

## Abbildungsverzeichnis

1	Solver: Grundalgorithmus
2	Solver: Einzelschritte, Methode step()
3	Strategie: LonelyFieldStrategy
4	Solver: IntersectionStrategy
5	Solver: IntersectionStrategy Teil 2
6	Solver: TryAndErrorStrategy
7	Hook: TryAndErrorStrategy

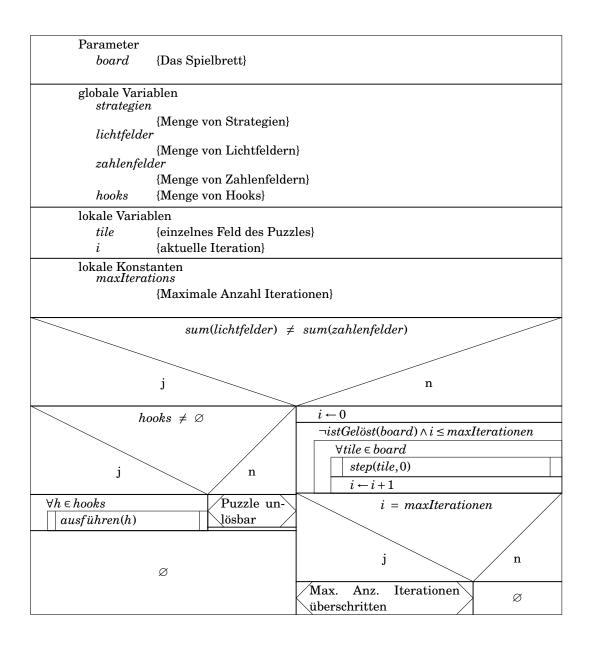


Abbildung 1: Solver: Grundalgorithmus

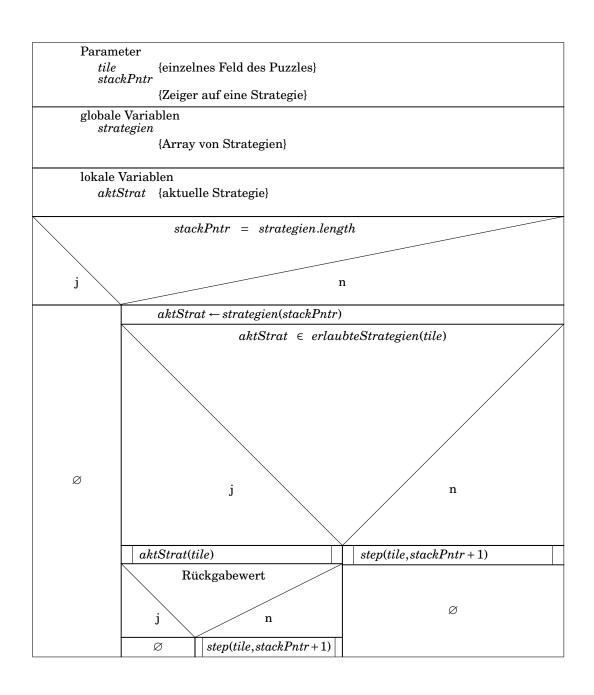


Abbildung 2: Solver: Einzelschritte, Methode step()

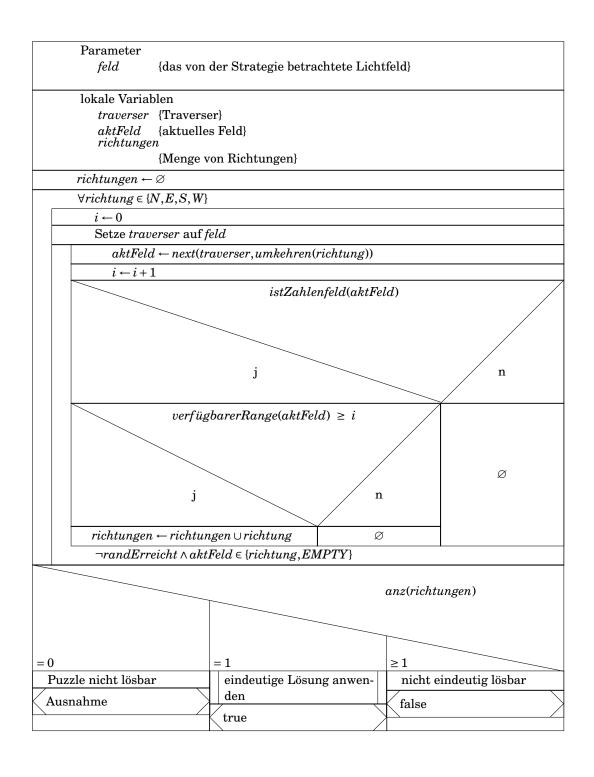


Abbildung 3: Strategie: LonelyFieldStrategy

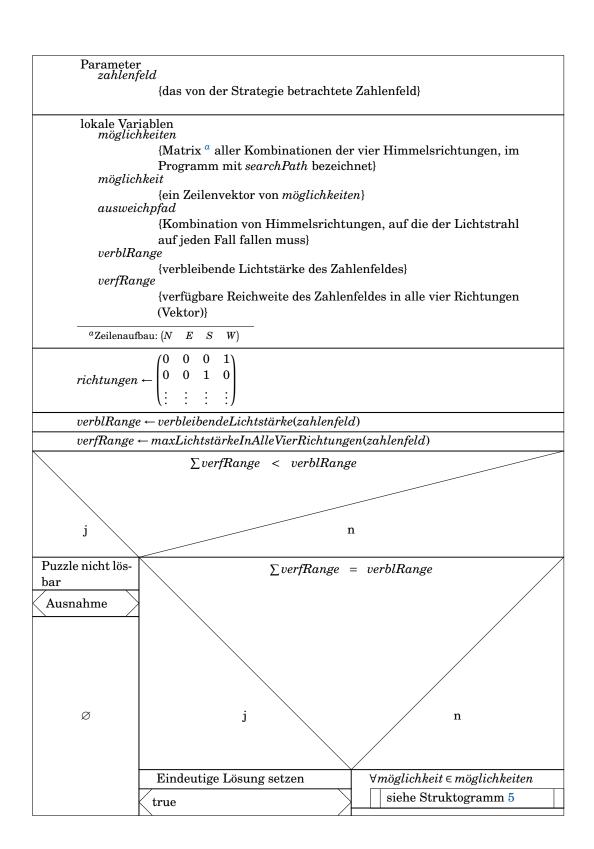


Abbildung 4: Solver: IntersectionStrategy

```
zusätzliche lokale Variablen
                    {Maximale Anzahl Lichtfelder, die in die Richtungen von
                    möglichkeit verteilt werden können}
         vertRange
                    {bereits von diesem Algorithmus verteilte Leuchtkraft}
         rangeZuVert
                    {noch zu verteilende Leuchtkraft}
         andereRichtungen
                    {Umkehrung von möglichkeit}
      summe \leftarrow m\"{o}glichkeiten \cdot verfRange
                           summe < verblRange
       j
                                                    n
Es kann ma-
ximal summe
Leuchtkraft auf
die Richtungen
verteilt werden.
Daher
         muss
der Rest in
die
       anderen
Richtungen
verteilt werden.
andereRichtungen \leftarrow
(0 \ 0 \ 0 \ 1) -
                                                    Ø
m\"{o}glichkeit
rangeZuVert \leftarrow
verblRange
summe
vertRange
Verteile
range Zu Vert
auf die Rich-
tungen
           aus
andereRichtunger
 true
```

Abbildung 5: Solver: IntersectionStrategy Teil 2

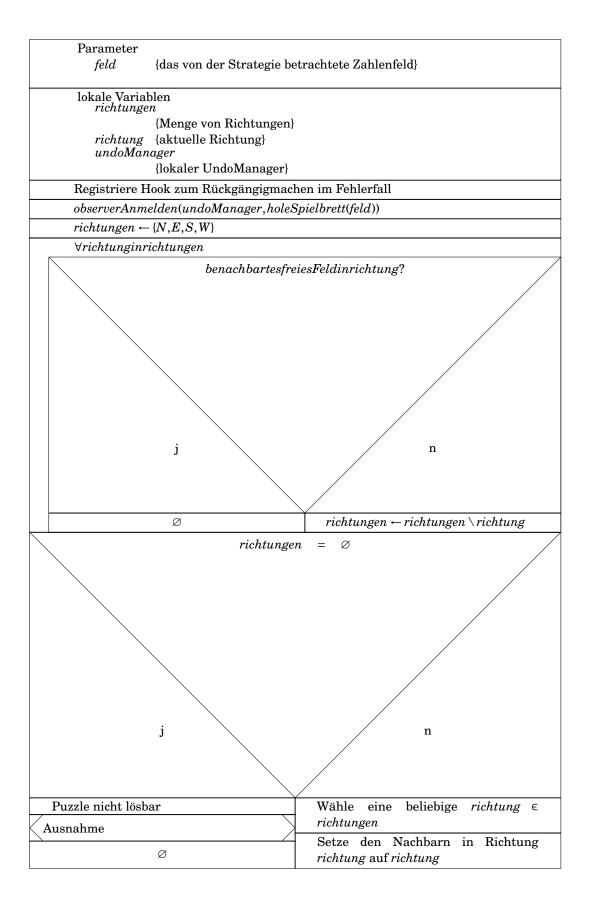


Abbildung 6: Solver: TryAndErrorStrategy

lokale Variablen
richtungen
{Menge von Richtungen}
undoManager
{lokaler UndoManager}

rückgängigIstMöglich(undoManager)

rückgängig(undoManager)

richtungen ← richtungen \ richtung

 $Abbildung\ 7:\ Hook:\ Try And Error Strategy$