

# Problèmes à satisfaction de contraintes

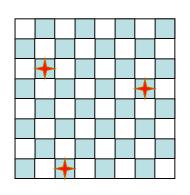


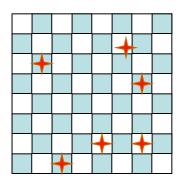
#### Aperçu

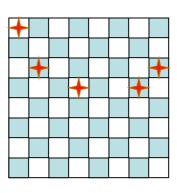
- Exemple introductif
- Problèmes à satisfaction de contraintes (PSC)
- · PSC comme problème de recherche
- Algorithme de "backtracking"
- Heuristiques générales

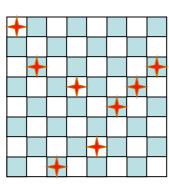


#### Exemple introductif: 8-reines - 1ère formulation







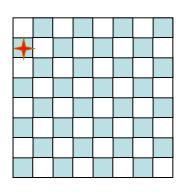


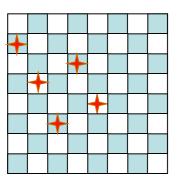
- Etats: tous les arrangements de 0, 1, 2, ..., ou 8 reines sur le damier
- État initial : 0 reine sur le damier
- Fonction successeur: chacun des successeurs est obtenu en ajoutant une reine sur une case vide
- Coût d'un arc: sans importance
- Test-solution: 8 reines sur le damier, sans attaque mutuelle

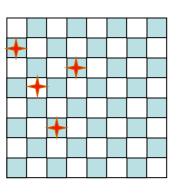
 $\rightarrow$  64×63×...×53 ~ 3×10<sup>14</sup> états

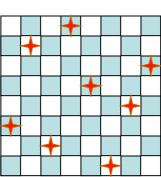


### Exemple introductif: 8-reines - 2ème formulation









→ 2,057 états

- Etats: tous les arrangements de k = 0, 1, 2, ..., ou 8 reines dans les k colonnes de gauche sans attaque mutuelle
- Etat initial: 0 reine sur le damier
- Fonction successeur: chaque successeur est obtenu en ajoutant une reine dans une case vide de la 1ère colonne de gauche disponible sans attaque mutuelle
- Coût d'un arc: sans importance
- Test-solution: 8 reines placées sur le damier



#### De quoi a-t-on besoin?

- · Fonctions "successeur" et le test-solution ne suffisent plus
- Il faut aussi:
  - le moyen de propager les contraintes imposées par la position d'une reine sur les positions possibles des autres
  - un test d'échec anticipé
- → Représentation explicite des contraintes
- → Algorithmes de propagation de contraintes



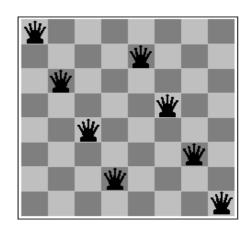
#### Problème à satisfaction de contraintes

- · Un problème à satisfaction de contraintes (PSC) est constitué:
  - d'un ensemble de variables  $\{X_1, X_2, ..., X_n\}$ 
    - $\cdot$  chaque variable  $X_i$  ayant un domaine  $D_i$  de valeurs possibles
      - en général Di est discret et fini
  - d'un ensemble de contraintes  $\{C_1, C_2, ..., C_p\}$ 
    - $\cdot$  chaque contrainte  $C_k$  concerne un sous-ensemble de variables et spécifie les combinaisons de valeurs permises pour ces variables
- Objectif: assigner une valeur à chaque variable de sorte que toutes les contraintes soient satisfaites.
- <u>Exemples</u>: 8-reines, arithmétique cryptée, coloration de cartes, disposition des éléments sur un circuit VLSI, ordonnancement, ...



#### 8-reines: formulation

- 64 variables  $X_{ij}$ , i = 1 à 8 et j = 1 à 8
- Domaine de chaque variable: { 1, 0 }



· Contraintes de la forme:

$$-X_{ij} = 1 \Rightarrow X_{ik} = 0 \quad \forall k = 1 à 8, k \neq j$$

$$\begin{cases} -X_{ij} = 1 \Rightarrow X_{kj} = 0 \quad \forall k = 1 å 8, k \neq i \end{cases}$$

- Contraintes semblables pour les diagonales

- 
$$\sum_{i,j \in [1,8]} X_{ij} = 8$$

Contraintes binaires (chaque contrainte lie seulement 2 variables)



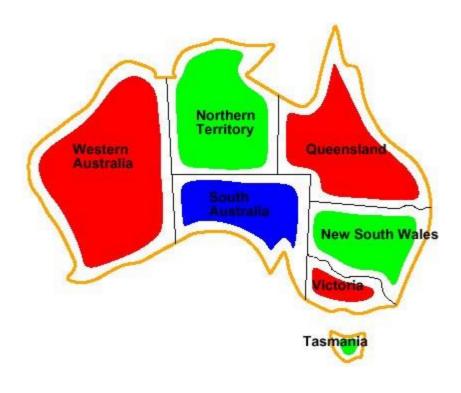
#### Exemple: coloration de carte



- 7 variables: {WA, NT, SA, Q, NSW, V, T}
- · Chaque variable a le même domaine { rouge, vert, bleu }
- · Contraintes: 2 régions adjacentes doivent être de couleurs différentes
  - WA+NT, WA+SA, NT+SA, NT+Q, SA+Q, SA+NSW, SA+V,Q+NSW, NSW+V
  - ou: (WA, NT) ∈ {(rouge, vert), (rouge, bleu), (vert, rouge), (vert, bleu) ...}



#### Exemple: coloration de carte



 Les solutions sont des affectations satisfaisant toutes les contraintes, exemple:

{ WA=rouge, NT=vert, Q=rouge, NSW=vert, V=rouge, SA=bleu, T=vert}



#### PSC fini et infini

- Chaque variable a un domaine fini de valeurs  $\rightarrow$  PSC fini
- Quelques (toutes) variables ont des domaines infinis  $\rightarrow$  PSC infini (cas particulier: programmation linéaire)

ex., problèmes de programmation linéaire sur des nombres réels:

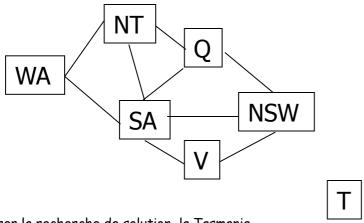


On ne traitera que des PSC finis



#### Graphe de contraintes

- PSC binaire: chaque contrainte concerne au plus deux variables
- Graphe de contraintes
  - les nœuds représentent les variables
  - les arcs représentent les contraintes



- Pour accélérer la recherche de solution, la Tasmanie sera considérée comme un sous-problème indépendant
- 2 variables sont adjacentes (ou voisines) si elles sont reliées par un arc
- · les algorithmes généraux de PSC utilisent les structures de graphes



#### Types de contraintes

- · <u>Unaire</u>: ne concerne qu'une seule variable
  - exemple: SA ≠ vert
- · Binaire: concerne des paires de variables
  - exemple:  $SA \neq WA$
- · Ordre supérieur: concerne 3 variables ou plus
  - exemple: arithmétique cryptée
- Préférence (contrainte "molle"):
   exemple: rouge est meilleur que vert
   souvent représentée par un coût associé à chaque affectation
   possible
  - → problème d'optimisation de contraintes



#### Exemples de PSC réels

- Problèmes d'affectation
  - <u>ex</u>: qui enseigne quel cours?
- · Problèmes d'horaires
  - ex: où et quand un enseignant donne-t-il ses cours?
- Configuration matérielle
- · Organisation de transport (chemins de fer, compagnies aériennes)
- Ordonnancement de production (atelier)
- Occupation d'espace (architecture)
- Beaucoup de problèmes du monde réel impliquent des variables à valeurs réelles (continues)



#### PSC comme un problème de recherche

- n variables  $X_1, ..., X_n$
- Affectation valide :

$$\{X_1\leftarrow v_1,...,X_k\leftarrow v_k\},\ 0\le k\le n,$$
 telles que les valeurs  $v_1,...,v_k$  satisfassent toutes les contraintes liant les variables  $X_1,...,X_k$ 

- Affectation complète: une pour qui k = n
  [Si tous les domaines de variables sont de taille d, il y a O(d<sup>n</sup>) affectations complètes]
- Etats: affectations valides
- Etat initial: affectation vide { } , càd k = 0
- Successeur d'un état:

$$\{X_1 \leftarrow V_1, ..., X_k \leftarrow V_k\} \rightarrow \{X_1 \leftarrow V_1, ..., X_k \leftarrow V_k, X_{k+1} \leftarrow V_{k+1}\}$$

Test-solution: k = n



- 4 variables X<sub>1</sub>, ..., X<sub>4</sub>
- Soit l'assignement valable de N:  $A = \{X_1 \leftarrow v_1, X_3 \leftarrow v_3\}$
- (par exemple) choisir la variable X<sub>4</sub>
- Soit  $\{v_{4,1}, v_{4,2}, v_{4,3}\}$  le domaine de  $X_4$
- Les successeurs de A sont tous les assignements valables parmi:

$$\begin{aligned} & \{X_1 \in v_1, \ X_3 \in v_3 \ , \ X_4 \in v_{4,1} \} \\ & \{X_1 \in v_1, \ X_3 \in v_3 \ , \ X_4 \in v_{4,2} \} \\ & \{X_1 \in v_1, \ X_3 \in v_3 \ , \ X_4 \in v_{4,3} \} \end{aligned}$$



#### Propriété des PSC: commutativité

- L'ordre dans lequel les valeurs sont assignées aux variables est sans importance pour la solution finale
  - [WA=rouge suivi de NT=vert] identique à [NT=vert suivi de WA=rouge]

#### Donc:

- On peut produire les successeurs d'un nœud N en sélectionnant une variable X absente de l'assignement A associé à N et en assignant chaque valeur v du domaine de X
  - [ → importante réduction du facteur de branchement]
- 2. Il n'est pas nécessaire de mémoriser le chemin menant à un nœud donné
  - → Algorithme de recherche par "Backtracking"



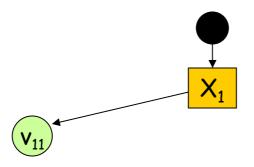
#### Recherche « Backtracking »

- La recherche en profondeur pour des PSC avec affectation d'une seule variable à la fois est appelée recherche "backtracking"
  - c'est l'algorithme non heuristique de base pour les PSC
  - capable de résoudre le problème des n-reines pour n ≈ 25
- C'est essentiellement une version simplifiée de l'algorithme de recherche en profondeur utilisant la récursivité



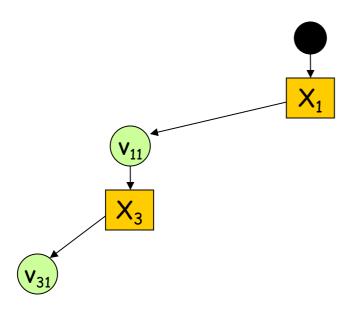
Assignement = {}





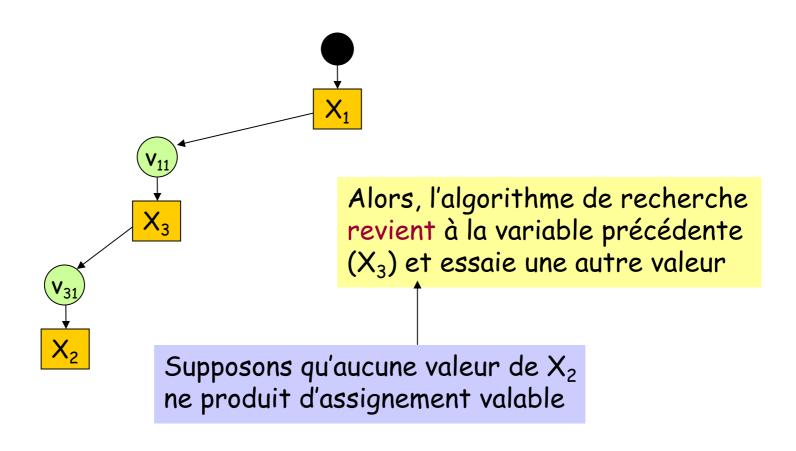
Assignement =  $\{(X_1, V_{11})\}$ 





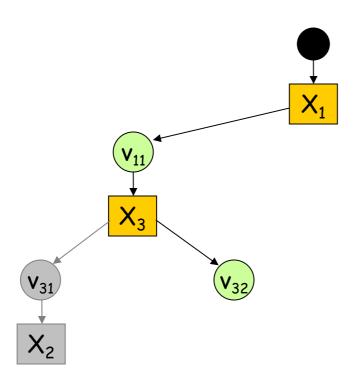
Assignement =  $\{(X_1, v_{11}), (X_3, v_{31})\}$ 





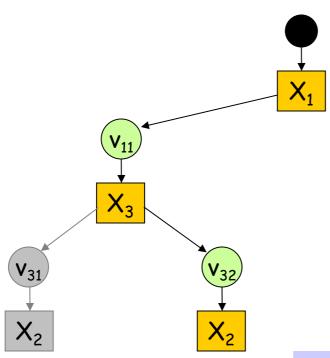
Assignement =  $\{(X_1, V_{11}), (X_3, V_{31})\}$ 





Assignement =  $\{(X_1, V_{11}), (X_3, V_{32})\}$ 



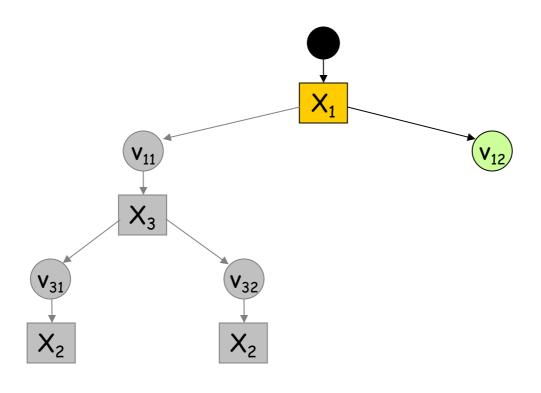


L'algorithme de recherche revient à la variable précédente  $(X_3)$  et essaie une autre valeur. Mais supposons que  $X_3$  n'a que deux valeurs possibles. Alors l'algorithme revient à  $X_1$ 

Supposons à nouveau qu'aucune valeur de X<sub>2</sub> ne produit d'assignement valable

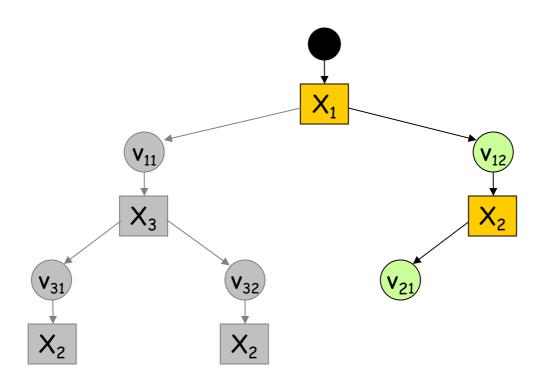
Assignement =  $\{(X_1, v_{11}), (X_3, v_{32})\}$ 





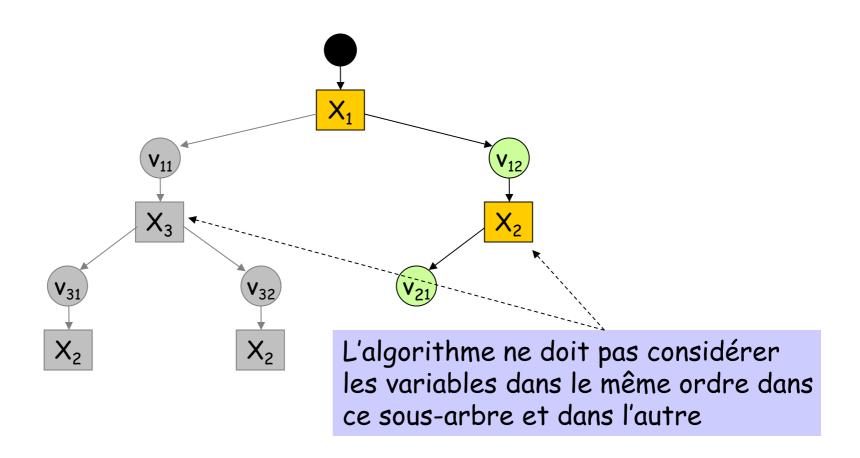
Assignement =  $\{(X_1, v_{12})\}$ 





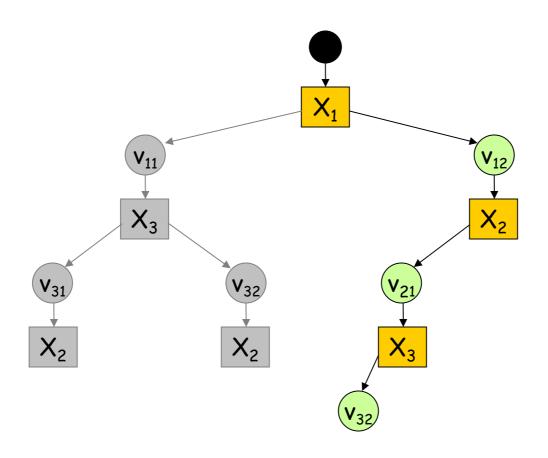
Assignement =  $\{(X_1, v_{12}), (X_2, v_{21})\}$ 





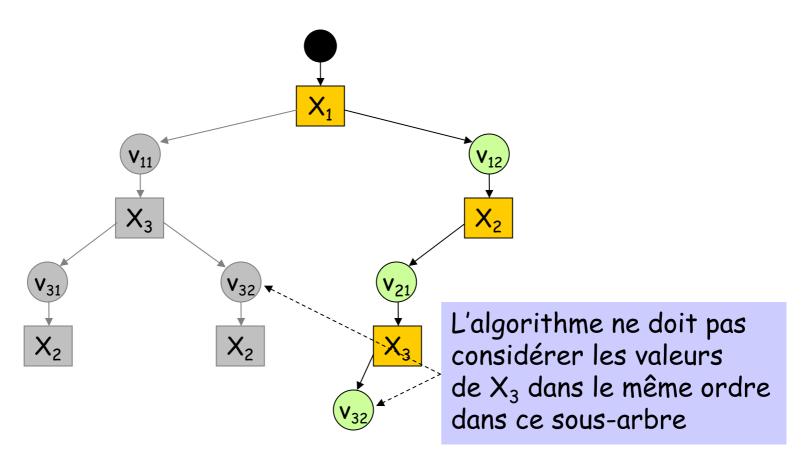
Assignement =  $\{(X_1, v_{12}), (X_2, v_{21})\}$ 





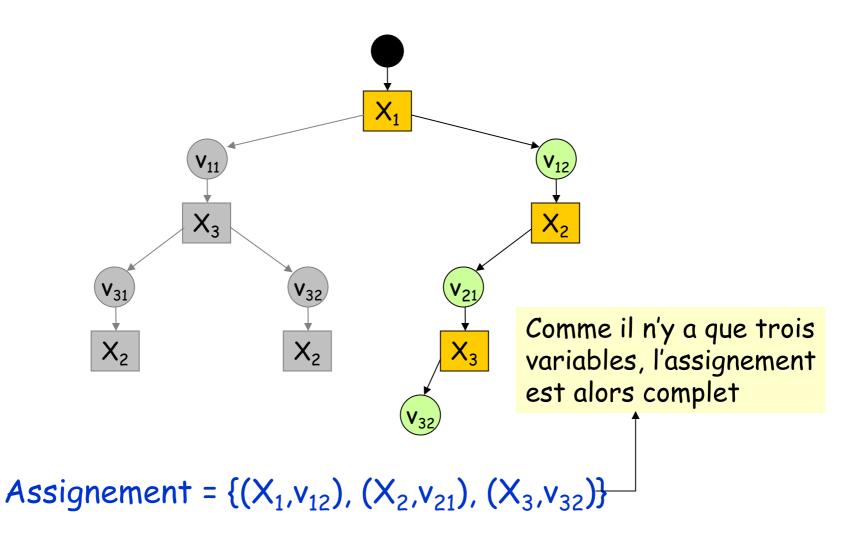
Assignement =  $\{(X_1, v_{12}), (X_2, v_{21}), (X_3, v_{32})\}$ 





Assignement =  $\{(X_1, v_{12}), (X_2, v_{21}), (X_3, v_{32})\}$ 







#### Algorithme de « backtracking »

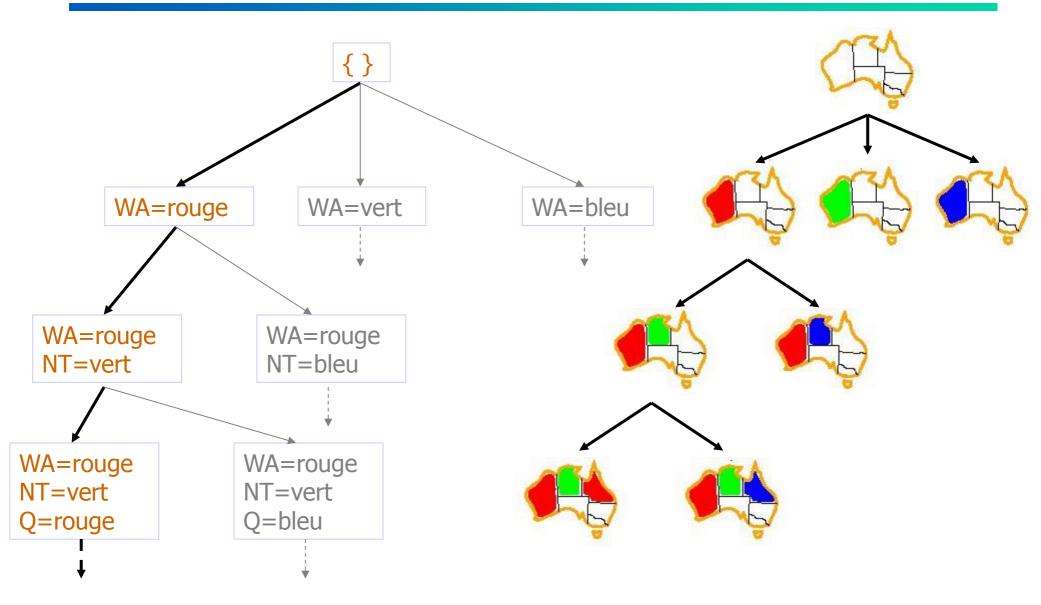
#### PSC-BACKTRACKING(A)

- 1. Si assignement A est complet alors retourner A
- 3. D ← sélectionner un ordre sur le domaine de X
- 4. Pour chaque valeur v dans D faire
  - a. Add (X←v) à A
  - b. Si A est valide alors
    - i. résultat ← PSC-BACKTRACKING(A)
    - ii. Si résultat ≠ échec alors retourner résultat
- 5. Retourner échec

#### Appel: PSC-BACKTRACKING({})



#### Exemple: coloration de carte





#### PSC-BACKTRACKING(A)

- 1. Si assignement A est complet alors retourner A
- 2. X ← sélectionner une variable absente de A
- 3. D ← sélectionner un ordre sur le domaine de X
- 4. Pour chaque valeur v dans D faire
  - a. Add (X←v) à A
  - b. Si A est valide alors
    - i. résultat ← PSC-BACKTRACKING(A)
    - ii. Si résultat ≠ échec alors retourner résultat
- 5. Retourner échec



1) Quelle prochaine variable X doit recevoir une valeur?

1) Dans quel ordre les valeurs de X doivent-elles être assignées?



1) Quelle prochaine variable X doit recevoir une valeur?

L'assignement courant peut ne pas mener à une quelconque solution, mais l'algorithme ne le sait pas encore. Sélectionner la bonne variable X peut aider à trouver la contradiction plus rapidement

1) Dans quel ordre les valeurs de X doivent-elles être assignées?



1) Quelle prochaine variable X doit recevoir une valeur?

L'assignement courant peut ne pas mener à une quelconque solution, mais l'algorithme ne le sait pas encore. Sélectionner la bonne variable X peut aider à trouver la contradiction plus rapidement

1) Dans quel ordre les valeurs de X doivent-elles être assignées?

L'assignement peut faire partie de la solution. Sélectionner la bonne valeur à assigner à X peut aider à trouver la solution plus rapidement

## Geneva

#### Questions

1) Quelle prochaine variable X doit recevoir une valeur?

L'assignement courant peut ne pas mener à une quelconque solution, mais l'algorithme ne le sait pas encore. Sélectionner la bonne variable à assigner peut aider à trouver la contradiction plus rapidement

1) Dans quel ordre les valeurs de X doivent-elles être assignées?

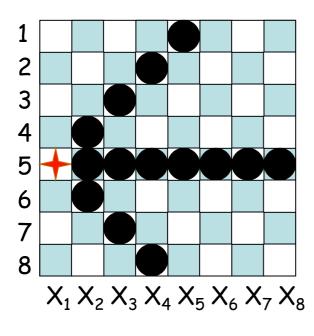
L'assignement peut faire partie de la solution. Sélectionner la bonne valeur à assigner à X peut aider à trouver la solution plus rapidement

Plus sur ces questions prochainement ...



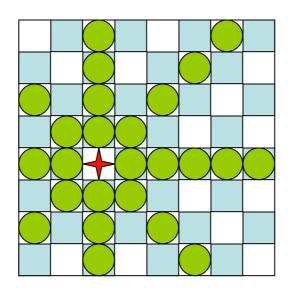
## Forward checking

Une technique simple de propagation de contraintes:



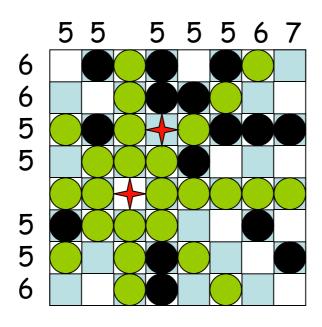
Assigner la valeur  $5 \text{ à } X_1$  implique éliminer des valeurs des domaines de  $X_2, X_3, ..., X_8$ 





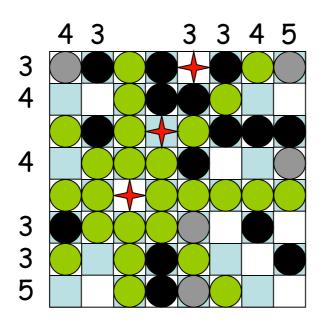
- Placer une reine dans une case
- · Éliminer les cases attaquées pour de futures considérations





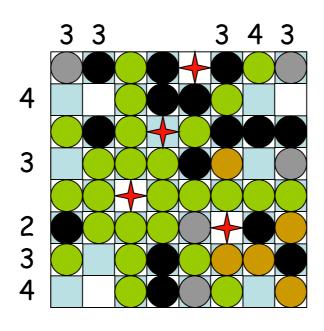
- Compter le nombre de cases libres d'attaques dans chaque ligne et colonne
- Placer une reine dans une ligne ou une colonne ayant le plus petit nombre
- · Éliminer les cases attaquées pour de futures considérations



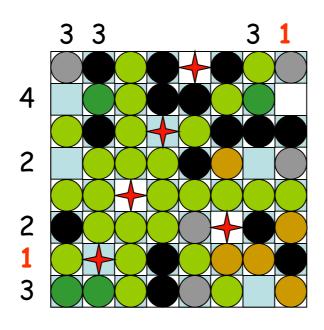


Répéter

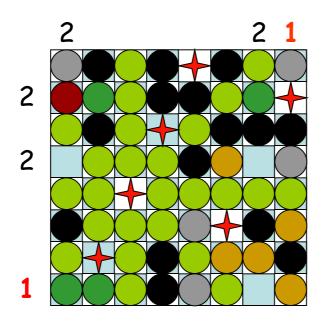




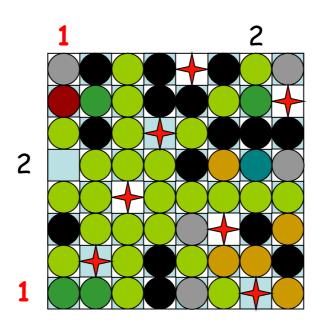




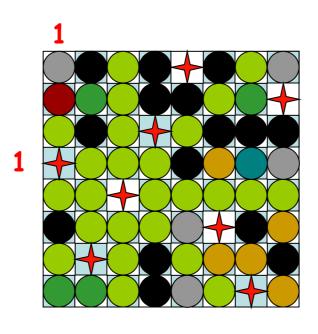




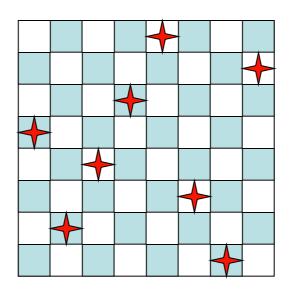




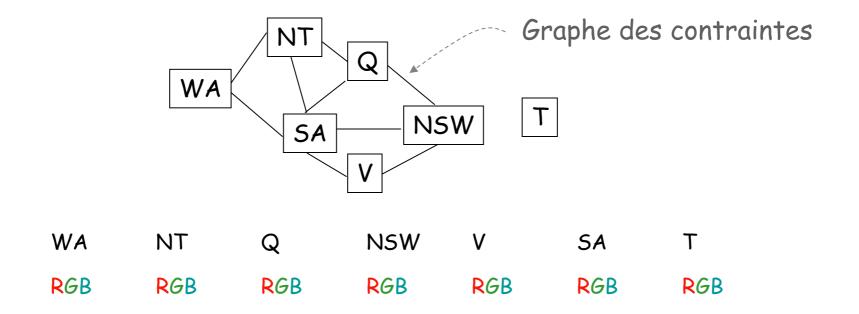




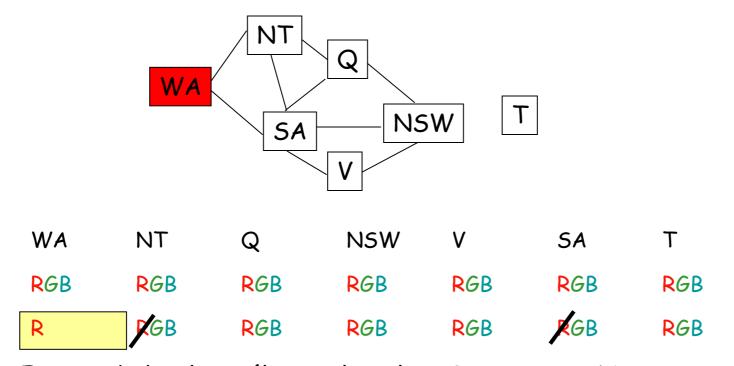






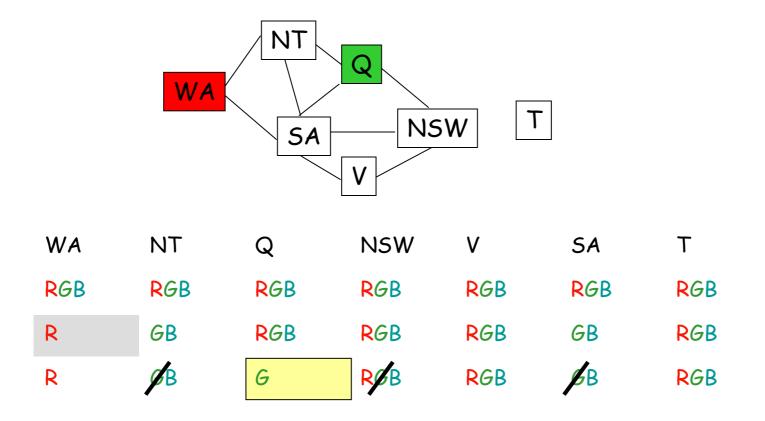




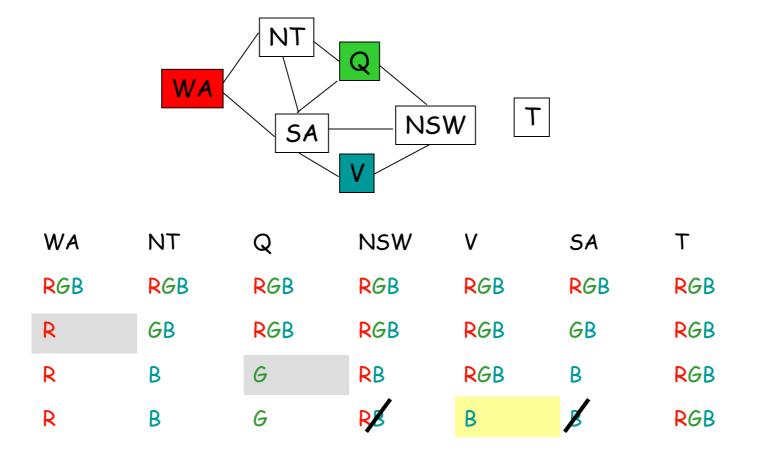


Forward checking élimine la valeur Rouge pour NT et pour SA

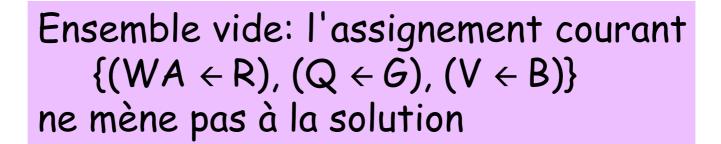
















# Forward checking - forme générale

Chaque fois qu'une paire  $(X \leftarrow v)$  est ajoutée à un assignement A faire:

Pour chaque variable Y absente de A faire:

Pour chaque contrainte C liant Y aux variables de A faire:

Eliminer toutes les valeurs des domaines de Y qui ne satisfont pas C



## PSC-BACKTRACKING(A, var-domaines)

- 1. Si assignement A est complet alors retourner A
- 2. X ← sélectionner une variable absente de A
- 3. D ← sélectionner un ordre sur le domaine de X
- 4. Pour chaque valeur v dans D faire
  - a. Add (X←v) à A
  - b. var-domaines ← forward checking(var-domaines, X, v, A)
  - c. Si aucune variable a un domaine vide alors
    - i. résultat  $\leftarrow$  PSC-BACKTRACKING(A, var-domaines)
    - ii. Si résultat ≠ échec alors retourner résultat
  - d. Enlever  $(X \leftarrow v)$  de A
- 5. Retourner échec



## PSC-BACKTRACKING(A, var-domaines)

- 1. Si assignement A est complet alors retourner A
- 2. X ← sélectionner une variable absente de A
- 3. D ← sélectionner un ordre sur le domaine de X
- 4. Pour chaque valeur v dans D faire
  - a. Add  $(X \leftarrow v)$  à  $A = - - - \rightarrow$  Plus besoin de vérifier que A est valide
  - b. var-domaines ← forward checking(var-domaines, X, v, A)
  - c. Si aucune variable a un domaine vide alors
    - i. résultat  $\leftarrow$  PSC-BACKTRACKING(A, var-domaines)
    - ii. Si résultat ≠ échec alors retourner résultat
  - d. Enlever  $(X \leftarrow v)$  de A
- 5. Retourner échec



## PSC-BACKTRACKING(A, var-domaines)

- 1. Si assignement A est complet alors retourner A
- 2. X ← sélectionner une variable absente de A
- 3. D ← sélectionner un ordre sur le domaine de X
- 4. Pour chaque valeur v dans D faire
  - a. Add (X←v) à A
  - b. var-domaines ← forward checking(var-domaines, X, v, A)
  - c. Si aucune variable a un domaine vide alors
    - i. résultat  $\leftarrow$  PSC-BACKTRACKING(A, var-domaines)
    - ii. Si résultat ≠ échec alors retournér résultat
- 5. Retourner échec

d. Enlever (X←v) d Besoin de transmettre les domaines de variables modifiés



## PSC-BACKTRACKING(A, var-domaines)

- 1. Si assignement A est complet alors retourner A
- 2. X ← sélectionner une variable absente de A
- 3. D ← sélectionner un ordre sur le domaine de X
- 4. Pour chaque valeur v dans D faire
  - a. Add (X←v) à A
  - b. var-domaines ← forward checking(var-domaines, X, v, A)
  - c. Si aucune variable a un domaine vide alors
    - i. résultat  $\leftarrow$  PSC-BACKTRACKING(A, var-domaines)
    - ii. Si résultat ≠ échec alors retourner résultat
  - d. Enlever  $(X \leftarrow v)$  de A
- 5. Retourner échec



- 1) Quelle variable suivant X<sub>i</sub> devrait recevoir une valeur?
  - > heuristique de la variable la plus contrainte
  - > heuristique de la variable la plus contraignante
- 1) Dans quel ordre ses valeurs doivent-elles être assignées?
  - > heuristique de la valeur la moins contraignante

Ces heuristiques peuvent être déroutantes

Mais garder à l'esprit que toutes les variables finiront par recevoir une valeur, alors que une seule valeur d'un domaine doit être assignée à chaque variable



## Heuristique de la variable la plus contrainte

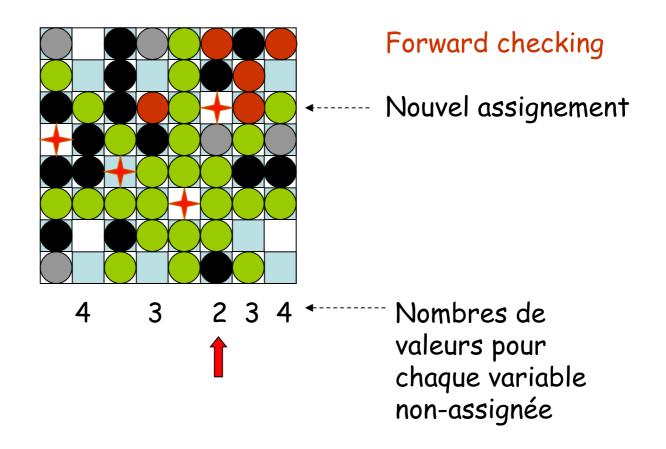
1) Quelle variable suivant X<sub>i</sub> devrait recevoir une valeur?

sélectionner la variable ayant le plus petit domaine restant

[Objectif: minimiser le facteur de branchement]

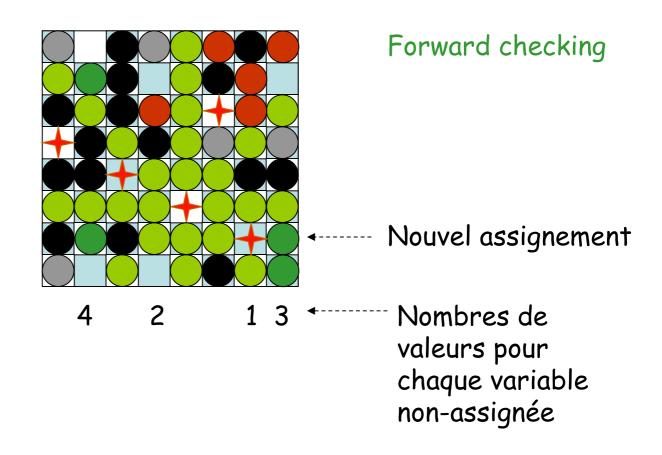


#### 8-reines



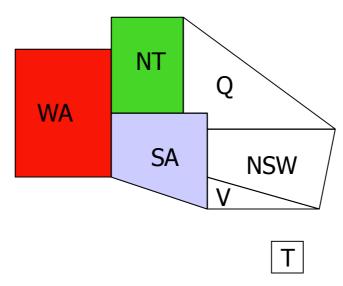


#### 8-reines





#### Coloration de cartes

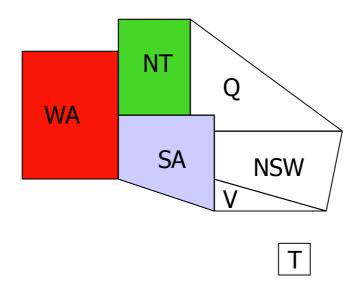


#### Problèmes analogues :

- Affecter des fréquences différentes à des cellules voisines dans un réseau de téléphone mobile GSM
- Problème d'incompatibilité. Comment faire cohabiter des personnes ou des animaux en tenant compte de leur incompatibilité?
- La résolution du Sudoku peut se ramener à un problème de coloration de graphe



## Heuristique de la variable la plus contrainte



- Taille du domaine restant de SA = 1 (valeur Bleu)
- Taille du domaine restant de Q = 2
- Tailles des domaines de NSW, V et T = 3
- → Sélectionner SA



# Heuristique de la variable la plus contraignante

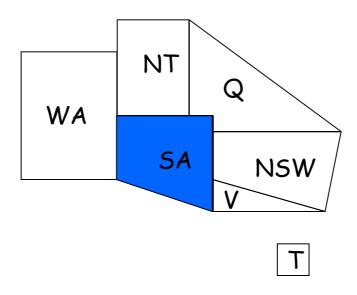
1) Quelle variable suivant  $X_i$  devrait recevoir une valeur?

Parmi les variables ayant les domaines le plus petits, choisir celle qui apparait dans le plus grand nombre de contraintes sur des variables non encore assignées

[Objectif: augmenter le nombre d'éliminations futures de valeurs pour réduire le facteur de branchement]



#### Coloration de cartes



- Avant toute assignation de valeurs, toutes les variables ont des domaines de taille 3, mais SA est impliquée dans plus de contraintes (5) que n'importe quelle autre variable
- → Sélectionner SA et lui assigner une valeur (e.g., Bleu)



## Heuristique de la valeur la moins contraignante

1) Dans quel ordre les valeurs de X doivent-elles être assignées?

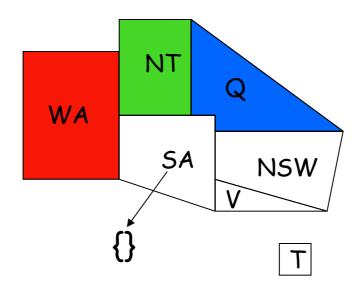
Sélectionner la valeur de X qui élimine le plus petit nombre de valeurs des domaines des variables non encore assignées

[Argument: comme une seule valeur doit être assignée à X, choisir en premier la moins contraignante, car elle est celle qui peut le plus probablement produire un assignement valide]

[Note: utiliser cette heuristique demande de faire un "forwardchecking" pour chaque valeur, pas seulement pour la valeur sélectionnée]



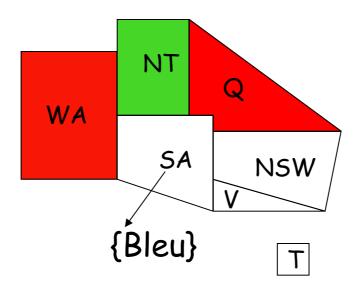
#### Coloration de cartes



- Le domaine de Q a 2 valeurs restantes: Bleu et Rouge
- Assigner Bleu à Q laisserait 0 valeur pour SA, alors qu'assigner Rouge laisserait 1 valeur



#### Coloration de cartes

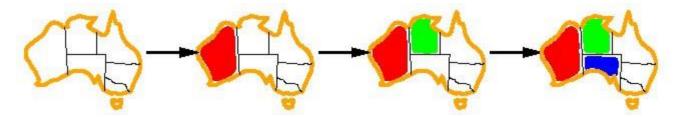


- Le domaine de Q a 2 valeurs restantes: Bleu et Rouge
- Assigner Bleu à Q laisserait 0 valeur pour SA, alors qu'assigner Rouge laisserait 1 valeur
  - → Donc assigner Rouge à Q



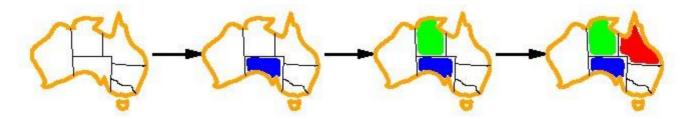
## Résumé

- · Heuristique de la variable la plus contrainte
  - sélectionner la variable avec le plus petit nombre de valeurs possibles



but: réduire le facteur de branchement

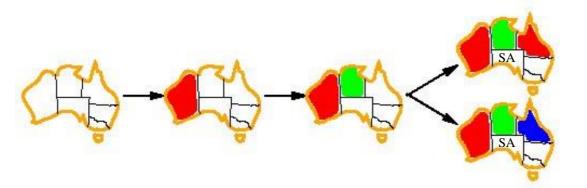
- Heuristique de la variable la plus contraignante
  - sélectionner la variable qui est impliquée dans le plus grand nombre de contraintes sur les variables non encore assignées



but: minimiser le nombre de valeurs restantes possibles

## Résumé

- · Heuristique de la valeur la moins contraignante
  - préférer la valeur qui laisse le plus de valeurs possibles pour les autres variables non encore assignées



autorise 1 valeur pour SA (bleu)

autorise 0 valeur pour SA

 Une combinaison de ces différentes heuristiques rend le problème des 1000-reines praticable



#### PSC-BACKTRACKING(A, var-domaines)

- 1. Si assignement A est complet alors retourner A
- 2.  $X \leftarrow$  sélectionner une variable absente de A
- 3. D ← sélectionner un ordre sur le domaine de X
- 4. Pour chaque valeur v dans D faire
- 1) Heuristique variable-plus-contrainte
- 2) Heuristique variable-plus-contraignante
- 1) Heuristique valeur-moins-contraignante

- ´a. ∕Add (X←v) à A
- b. var-domaines ← forward checking(var-domaines, X, v, A)
- c. Si aucune variable a une domaine vide alors
  - i. résultat ← PSC-BACKTRACKING(A, vardomaines)
  - ii. Si résultat ≠ échec alors retourner résultat
- 5. Retourner échec
- 1) Sélectionner la variable ayant le plus petit domaine restant
- 2) Sélectionner la variable apparaissant dans le plus grand nombre de contraintes sur des variables absentes de l'assignement courant



## **Applications**

- Les techniques des PSC permettent de résoudre des problèmes complexes et sont largement utilisées
- · De nombreuses applications telles que:
  - attribution d'équipages à des lignes aériennes
  - gestion d'une flotte de transport
  - horaires de trains, d'avions, etc ...
  - ordonnancement et gestion des tâches dans un port marchand
  - conception (en tous genres)
  - procédures/opérations chirurgicales (radiochirurgie)
  - etc ...

# Geneva

#### Références

- Surveys
  - Kumar, AAAI Mag., 1992
  - Dechter et Frost, AAAI Mag. 1999
- Ouvrages
  - Marriott and Stuckey, 1998
  - AIMA, Russell and Norvig, 2nd ed.
- Applications
  - Freuder and Mackworth, 1994
- · Conférence
  - Principles and Practice of Constraint Programming (CP)
- Journal
  - Constraints (Kluwer Academic Publishers)
- Internet
  - Constraints Archive http://www.cs.unh.edu/ccc/archive