

$$a \oplus b = a \cdot b + t \cdot a = a^t \in R, a, b \in V$$

①

③ טיפוס לזכור $\alpha \oplus \beta = \alpha \cdot \beta$ וטענה R - \mathbb{R} מסתדר

② קומוטטיביות, $\alpha \oplus \beta = \alpha \cdot \beta$ וטענה $\beta \oplus \alpha = \beta \cdot \alpha$ ואכן $\alpha \cdot \beta = \beta \cdot \alpha$ כי R קומוטטיבית, ולכן

$$(\alpha \oplus \beta) \oplus \gamma = \alpha \oplus (\beta \oplus \gamma) : \underline{\alpha \cdot \beta \cdot \gamma}$$

$$\downarrow \quad \downarrow$$

$$\alpha \cdot \beta \cdot \gamma = \alpha \cdot \beta \cdot \gamma \quad \checkmark$$

$$(\alpha \oplus \beta) \oplus \gamma = \alpha \oplus (\beta \oplus \gamma)$$

4 אינדוקציה נכונה, $\vec{0} \in V$ וטענה $\alpha = \alpha + \vec{0} = \vec{0} + \alpha = \alpha$

$$\alpha \oplus \vec{0} = \alpha \Rightarrow \vec{0} = 1$$

$$\alpha \cdot \vec{0} = \alpha \quad / \cdot \frac{1}{\alpha}$$

$$\vec{0} = 1$$

אינדוקציה נכונה, $\alpha = 0 - \epsilon$ (כאן ϵ זעיר) $0 \cdot 1 = 0$

5 קיינו אינדוקציה נכונה, $\alpha \in V$ וטענה $\alpha \cdot (-\alpha) = 1$

$$\alpha \cdot (-\alpha) = 1$$

אינדוקציה נכונה, $\alpha \cdot (-\alpha) = 1$ וטענה $\alpha \cdot (-\alpha) = 1$

$$\alpha \cdot (-\alpha) = 1 \Rightarrow -\alpha = \frac{1}{\alpha}$$

$$\alpha \oplus \frac{1}{\alpha} = \alpha \cdot \frac{1}{\alpha} = 1$$

חוקי חשבון

6 סתירה, $\alpha \in V$ וטענה $\alpha \cdot \alpha = \alpha$ ואכן $\alpha \cdot \alpha = \alpha$ וטענה $\alpha \cdot \alpha = \alpha$ וטענה $\alpha \cdot \alpha = \alpha$

$$(t \cdot s) \cdot \alpha = t \cdot (s \cdot \alpha) \quad t, s \in R$$

$$(t \cdot s) \cdot \alpha = \alpha \cdot t \cdot s \Rightarrow t \cdot (s \cdot \alpha) = t \cdot (s \cdot \alpha) = t \cdot (s \cdot \alpha)$$

$$\alpha \cdot t \cdot s = \alpha \cdot t \cdot s = \alpha \cdot t \cdot s$$

האינדוקציה נכונה, $\alpha \cdot t \cdot s = \alpha \cdot t \cdot s$ וטענה $\alpha \cdot t \cdot s = \alpha \cdot t \cdot s$

$$t \cdot (\alpha + \beta) = t(\alpha + \beta) = (\alpha + \beta)^t \quad t(\alpha + \beta) = t\alpha + t\beta \quad (7)$$

$$t\alpha + t\beta = \alpha^t + \beta^t = (\alpha + \beta)^t$$

ע"מ

$$? (t \cdot s)\alpha = t(s \cdot \alpha) \quad t, s \in R \quad \text{יחי} \quad 8$$

$$\downarrow$$

$$\alpha^{ts} = t(\alpha^s) = \alpha^{s^t} = \alpha^{ts}$$

$$1 \cdot \alpha = \alpha \quad \text{כל } \alpha \text{ באלגברה} \quad 9$$

$$\alpha = x \cdot \alpha = \alpha x \quad x \in R \quad \text{כל } x$$

$$x\alpha = \alpha x$$

$$\alpha x = \alpha \Rightarrow x = 1$$

הוכחה נכונה
כל אלמנט באלגברה הוא יחיד

$$(2) \quad \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \text{ נמצא } \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in F$$

$$\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \alpha_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$a = \alpha_1 + 3\alpha_2 + \alpha_3$$

$$b = \alpha_1 + \alpha_2 - \alpha_3$$

$$c = 2\alpha_1 + \alpha_2 - 3\alpha_3$$

מערכת משוואות

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & a \\ 1 & 1 & -1 & b \\ 2 & 1 & 3 & c \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{R_2 = R_2 - R_1 \\ R_3 = R_3 - 2R_1}} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & a \\ 0 & -2 & -2 & b-a \\ 0 & -5 & -5 & c-2a \end{array} \right) \xrightarrow{R_2 = R_2 \cdot \frac{1}{-2}}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & a \\ 0 & 1 & 1 & \frac{b-a}{-2} \\ 0 & -5 & -5 & c-2a \end{array} \right) \xrightarrow{R_3 = R_3 + 5R_2} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 1 & a \\ 0 & 1 & 1 & \frac{b-a}{-2} \\ 0 & 0 & 0 & c-2a-5 \cdot \frac{b-a}{-2} \end{array} \right)$$

$$c - 2a + (5 \cdot -0.5 (b-a)) = 0 \quad \text{נשוו}$$

כלומר $0 = c - 2a + \frac{5(b-a)}{2}$

$$c - 2a + \frac{5(b-a)}{2} = c - 2a - \frac{5b}{2} + \frac{5a}{2} = c - \frac{3a}{2} - \frac{5b}{2} = 0 \quad | \cdot 2$$

$$c = \frac{3a}{2} + \frac{5b}{2}$$

$\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4$ G $(1, 1, 1, 1)$ $(1, 1, 1, 1)$ $(1, 1, 1, 1)$ $(1, 1, 1, 1)$

$b-1$ $a-2$ $a-2$ $a-2$ $a-2$ $a-2$

$(1, 1, 1, 1)$ $(1, 1, 1, 1)$ $(1, 1, 1, 1)$ $(1, 1, 1, 1)$ $(1, 1, 1, 1)$ $(1, 1, 1, 1)$

$\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4 \in F$ (3)

$\alpha_1(1+x+x^2) + \alpha_2(-1+2x+x^3) + \alpha_3(2+x^2+x^3) + \alpha_4(1-x+2x^2+x^3)$
 $= ax^3 + bx^2 + cx + d$

$(1, 1, 1, 1)$

$a = \alpha_2 + \alpha_3 + \alpha_4$ x^3 $(1, 1, 1, 1)$
 $b = \alpha_1 + \alpha_3 + 2\alpha_4$ x^2 $(1, 1, 1, 1)$
 $c = \alpha_1 + 2\alpha_2 + \alpha_4$ x $(1, 1, 1, 1)$
 $d = \alpha_1 - \alpha_2 + 2\alpha_3 + \alpha_4$ $(1, 1, 1, 1)$

$$\begin{pmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 & \alpha_3 & \alpha_4 & | & a \\ 0 & 1 & 1 & 1 & | & a \\ 1 & 0 & 1 & 2 & | & b \\ 1 & 2 & 0 & 1 & | & c \\ 1 & -1 & 2 & 1 & | & d \end{pmatrix} \xrightarrow{R_1 \leftrightarrow R_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 & | & b \\ 0 & 1 & 1 & 1 & | & a \\ 1 & 2 & 0 & 1 & | & c \\ 1 & -1 & 2 & 1 & | & d \end{pmatrix} \begin{matrix} R_3 = R_3 - R_1 \\ R_4 = R_4 - R_1 \end{matrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 & | & b \\ 0 & 1 & 1 & 1 & | & a \\ 0 & 2 & -1 & -1 & | & c-b \\ 0 & -1 & 1 & 1 & | & d-b \end{pmatrix} \begin{matrix} R_3 = R_3 - 2R_2 \\ R_4 = R_4 + R_2 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 & | & b \\ 0 & 1 & 1 & 1 & | & a \\ 0 & 0 & -3 & -3 & | & c-b-2a \\ 0 & 0 & 2 & 0 & | & d-b+a \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 & | & b \\ 0 & 1 & 1 & 1 & | & a \\ 0 & 0 & 2 & 0 & | & d-b+a \\ 0 & 0 & -3 & -3 & | & c-b-2a \end{pmatrix} \begin{matrix} R_3 = R_3 \cdot \frac{1}{2} \\ R_4 = R_4 \cdot \frac{1}{3} \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 & | & b \\ 0 & 1 & 1 & 1 & | & a \\ 0 & 0 & 1 & 0 & | & \frac{d-b+a}{2} \\ 0 & 0 & -3 & -3 & | & c-b-2a \end{pmatrix} \begin{matrix} R_1 = R_1 - R_3 \\ R_4 = R_4 - 3R_3 \end{matrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 & | & b - \frac{d-b+a}{2} \\ 0 & 1 & 0 & 0 & | & a - \frac{d-b+a}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & | & \frac{d-b+a}{2} \\ 0 & 0 & 0 & -3 & | & \frac{c-b-2a}{3} + 3 \left(\frac{d-b+a}{2} \right) \end{pmatrix} \begin{matrix} R_4 = R_4 \cdot \frac{1}{3} \end{matrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 & | & b - \frac{d-b+a}{2} \\ 0 & 1 & 0 & 0 & | & a - \frac{d-b+a}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & | & \frac{d-b+a}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & \frac{c-b-2a}{3} + 3 \left(\frac{d-b+a}{2} \right) \end{pmatrix}$$

$$R_2: R_1 - 2R_4 \rightarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & b - \left(\frac{d-b+a}{2} \right) + \frac{2}{3} \left(c-b-2a+3 \left(\frac{d-b+a}{2} \right) \right) \\ 0 & 1 & 0 & 0 & a - \left(\frac{d-b+a}{2} \right) \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \frac{d-b+a}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & - \left(c-b-2a+3 \left(\frac{d-b+a}{2} \right) \right) \end{array} \right)$$

הצגת המערכת בצורה מטריצית

$$\alpha_1 = b - \left(\frac{d-b+a}{2} \right) + \frac{2}{3} \left(c-b-2a+3 \left(\frac{d-b+a}{2} \right) \right)$$

$$\alpha_1 = b - \frac{d}{2} + \frac{b}{2} - \frac{a}{2} + \frac{2c}{3} - \frac{2b}{3} - \frac{4a}{3} + \frac{d-b+a}{2}$$

$$\Rightarrow \alpha_1 = -\frac{5}{6}a - \frac{1}{6}b + \frac{2}{3}c + \frac{1}{2}d$$

$$\alpha_2 = a - \frac{d}{2} + \frac{b}{2} - \frac{a}{2} \Rightarrow \alpha_2 = \frac{1}{2}a + \frac{b}{2} - \frac{d}{2}$$

$$\alpha_3 = \frac{d-b+a}{2} + 0 \cdot c$$

$$\alpha_4 = - \left(c-b-2a+3 \left(\frac{d-b+a}{2} \right) - \frac{3b}{2} + \frac{3a}{2} \right)$$

$$\alpha_4 = -c + b + 2a - \frac{3d}{2} + \frac{3b}{2} - \frac{3a}{2}$$

$$\alpha_4 = \frac{1}{2}a + \frac{5}{2}b - c - \frac{3d}{2}$$

הצגת המערכת בצורה מטריצית

הצגת המערכת בצורה מטריצית

הצגת המערכת בצורה מטריצית

$$a, b, c, d \in \mathbb{R} \quad \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \in \mathbb{R}$$

(4)

הצגת המערכת בצורה מטריצית

$$\alpha_1 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \\ 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix}$$

הצגת המערכת בצורה מטריצית

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & 1 & a \\ 1 & 3 & 3 & b \\ 2 & 1 & 0 & c \\ 4 & 0 & 6 & d \end{array} \right) \xrightarrow{R_1 \leftrightarrow R_2} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 3 & b \\ 0 & 2 & 1 & a \\ 2 & 1 & 0 & c \\ 4 & 0 & 6 & d \end{array} \right) \xrightarrow{\begin{array}{l} R_3 = R_3 + 5R_1 \\ R_4 = R_4 + 3R_1 \end{array}}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 3 & b \\ 0 & 2 & 1 & a \\ 0 & 2 & 1 & c+5b \\ 0 & 2 & 1 & d+3b \end{array} \right) \xrightarrow{\begin{array}{l} R_3 = R_3 + 6R_2 \\ R_4 = R_4 + 6R_2 \end{array}} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 3 & b \\ 0 & 2 & 1 & a \\ 0 & 0 & 0 & c+5b+6a \\ 0 & 0 & 0 & d+3b+5a \end{array} \right)$$

$$c+5b+6a=0 \quad \text{מעט}$$

למעשה שבתוך ולקט

$$d+3b+5a=0$$

$$c = -6a - 5b$$

$$d = -3b - 5a$$

לפי זה $c = -6a - 5b$ ו- $d = -3b - 5a$ כלומר a, b חופשיים

אם נבחר $a=1, b=0$ נקבל $c=-6, d=-5$

אם נבחר $a=0, b=1$ נקבל $c=-5, d=-3$

$$a-b=49$$

יש 49 פתרונות

(5) יהי $\beta_1, \beta_2, \beta_3 \in F$ ונציב $a, b, c \in F$ (הכנס)

$$\beta_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta_2 \begin{pmatrix} 1 \\ \lambda \\ 2 \end{pmatrix} + \beta_3 \begin{pmatrix} 1 \\ \lambda \\ \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$

המשוואה היא מערכת של 3 משוואות ב-3 נקודות

$$\begin{pmatrix} 1 \\ \lambda \\ c \end{pmatrix}$$

$\beta_1, \beta_2, \beta_3 \in F$ משוואות (הנניח)

(כמה מה משוואות הן זהות)

המשוואה היא מערכת של 3 משוואות ב-3 נקודות

אם $a, b, c \in F$ ו- $\beta_1, \beta_2, \beta_3 \in F$ אז

המשוואה היא מערכת של 3 משוואות ב-3 נקודות

\neq

$$\beta_1 = \beta_2 + \beta_3 \quad a$$

$$\beta_2 \lambda = \beta_3 \lambda \quad b$$

$$\beta_2 2 = \beta_3 \lambda \quad c$$

202
הצגת המטרה

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & \lambda & \lambda \\ 0 & 2 & \lambda \end{vmatrix} \xrightarrow[\text{מחזור 1}]{\text{החלפת שורות}} 1 \begin{vmatrix} \lambda & \lambda \\ 2 & \lambda \end{vmatrix} = 1 \cdot (\lambda^2 - 2\lambda) = 0$$

$$\lambda^2 - 2\lambda = 0 \quad 1 \cdot \lambda(\lambda - 2) = 0$$

אם $\lambda \neq 0, 2$ אז $\lambda(\lambda - 2) \neq 0$ וההצגה תהיה מתנה

$\lambda \neq 0, 2$ נשקף

$\alpha_3, \alpha_2, \alpha_1$ ב \mathbb{C} (אולי) $\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ (הוקדו) f_k

③ $\alpha \in V$ יית' $\beta_1 \in B$

$$\alpha = \alpha_1 \beta_1 + \alpha_2 \beta_2 + \dots + \alpha_n \beta_n$$

$$\alpha = \alpha_1 \beta_1 + \alpha_2 \beta_2 + \dots + \alpha_n \beta_n$$

$$\alpha = \alpha_1 \beta_1 \Leftrightarrow \beta_1 = \log \alpha_1 \alpha \leftarrow \text{מתר}$$

(2) נניח $2 \leq i \leq n$ G $\beta_i = 0$ נניח V

$$\alpha = \alpha_1 \log \alpha_1 \alpha \cdot \alpha_2^0 \cdot \alpha_3^0 \dots \Rightarrow$$

$$\alpha = \alpha \cdot 1 \cdot 1 \cdot 1 \Rightarrow \alpha = \alpha$$

$\alpha \in \{\alpha_1, \alpha_2\}$ ב \mathbb{C} (אולי) α - α נשקף?