# 기초 컴퓨터 그래픽스 - 프로그래밍 숙제 3 (Ver. 1.0)

OpenGL API를 사용한 3D 뷰잉 연습

담당교수: 임 인 성 2019년 5월 6일

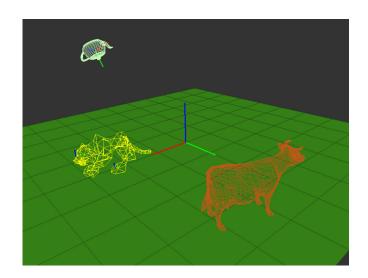
**마감:** 5월 20(월) 오후 8시 정각

**제출물:** 요구기능 항목 별로 자신의 구현 여부 및 내용을 기술하는 README 파일 (HW3-S\*\*\*\*\*\*.{txt,hwp,doc})

+ 조교가 컴파일한 후 실행하는데 필요한 모든 것(원시 코드 및 데이터 포함) + 기타

제출 방법: 조교가 과목 게시판에 자세한 제출물 및 제출 방법 공지

- 1. [목적] 이번 숙제의 목적은 다음과 같다.
  - (a) 수업 시간에 배운 3D 렌더링의 뷰잉 과정에 대한 이해도를 높이기 위하여, OpenGL 렌더링 파이프라인의 3D 뷰잉 부분을 구현하여 본다.
  - (b) 가상의 세상에 (계층적인 구조를 가지는) 물체들을 배치한 후, 적절한 기하 변환을 통하여 움직여 본다.
  - (c) 가상의 카메라의 여러 움직임을 구현해본다.



- 2. [요구 기능] 먼저 x-y 평면 상에 세상 좌표계 프레임을 중심으로 하는 충분히 큰 사각형 바닥을 그린 후, 다음과 같은 요구사항을 만족시키는 OpenGL 프로그램을 작성하라.
  - (a) 물체의 배치 및 움직임 구현
    - i. 움직이는 호랑이 (파일 12개로 구성)을 적절한 모델링 변환을 적용하여 세상에 돌아다니도 록 하라. [20-40점 (단순히 원점 둘레로 원을 따라 돌면 20점/그 보다 복잡한 경로를 따라 움직이면 40점까지)]

- ii. 계층적 모델링 방식의 자동차가 세상에서 돌아다니도록 하라. (움직임은 단순히 원을 따라 회전해도 됨) [20-40점(바퀴가 회전하지 않으면 20점/전후진 방향과 좌우 회전 방향에 맞게 바퀴가 회전하면 40점까지)]
- iii. (위의 두 물체를 제외한) <u>최대 5개까지</u>의 서로 다른 3D 모델을 적절한 모델링 변환을 통하여 세상에 배치하라. [**기본 물체 개당 20점**]
- iv. 위의 기본 물체 중 <u>최대 3개까지</u>의 물체는 키보드 또는 마우스 동작을 통하여 움직임과 멈춤을 조절할 수가 있었야 한다. (물체의 움직임을 표현할 때 뉴턴의 운동의 법칙을 적용할수 있는지 생각해보자) [**움직임의 복잡도에 따라 물체 개당 20-40점 추가**]

### (b) 카메라의 배치 및 움직임 구현

#### i. 주 카메라

- A. 가상의 세상을 적절히 내려다 볼 수 있도록 주 카메라를 배치하라: 주 카메라는 적절히 떨어진 위치에서 세상 좌표계의 원점을 바라보도록 설정할 것. [20점]
- B. SHIFT 키를 누르고 왼쪽 마우스 버튼을 누른 상태에서 마우스를 <u>좌-우로 움직이면</u> 화면의 내용이 그에 반응하여 줌인/줌아웃이 되도록 하라. [30점]
- C. 왼쪽, 오른쪽, 아래쪽, 그리고 위쪽 화살표 키를 누를 때마다 주 카메라가 세상 좌표계의 원점을 둘레로 적절한 양만큼 <u>직관적으로 자연스러운 방향으로</u> 움직이도록 하라: 초기 주 카메라의 인자를 설정하였을 때, 세상 좌표계의 원점을 중심으로 카메라 프레임의 기준점을 포함하는 구를 생각할 수 있는때, 이 카메라 기능을 구현할 때 카메라 프레임 의 기준점은 항상 이 구 표면상에서 움직이며 또한 세상 좌표계의 원점을 바라보도록 설정하여야 함. (힌트: 미적분 시간에 배운 극좌표를 생각해보자) [40점]

## ii. 부 카메라

- A. 특정 키를 누를 때마다 전체 윈도우의 특정 위치에 부윈도우가 토글이 된다. 이 부윈도우에는 주 카메라와 아닌 또 다른 카메라, 즉 부 카메라가 가상의 세상에서 사용자인터액션에 의해 돌아다니면서 바라보는 세상이 도시되어야 한다: 부 카메라의  $\mathbf{v}$  벡터 방향은 항상 (0,0,1)이 유지 되도록 구현할 것 (즉 카메라의 윗쪽 방향과 세상 좌표계의  $\mathbf{z}_w$  방향이 항상 일치하여야 함). [20점]
- B. (부 카메라 디스플레이 모드에서) 이 카메라는 마우스 또는 키보드를 사용하여, 앞뒤로 (즉 카메라 프레임의 -n 벡터 방향을 따라), 좌우로 (즉 카메라 프레임의  $\mathbf u$  벡터 방향을 따라), 그리고 위아래로 (즉 카메라 프레임의  $\mathbf v$  벡터 방향을 따라) 이동 할 수 있어야한다. [각 방향 20점 총 60점]
- C. (부 카메라 디스플레이 모드에서) 이 카메라는 마우스 또는 키보드를 사용하여, 좌우로 (즉 카메라 프레임의 v 벡터 둘레로) 회전할 수 있어야 한다. [20점]
- D. (부 카메라 디스플레이 모드에서) 이 카메라는 마우스 또는 키보드를 사용하여, 줌인/ 줌아웃 할 수 있어야 한다. [20점]
- iii. 움직이는 자동차 운전석에 고정된 카메라: 특정 키를 누를 때마다 전체 윈도우의 특정 위치에 부윈도우가 토글이 된다. 이 부윈도우에는 자동차의 운전석에서 바라본 세상이 도시되어야 한다. [30점]
- iv. 움직이는 호랑이 눈에 고정된 카메라: 특정 키를 누를 때마다 전체 윈도우의 특정 위치에 부윈도우가 토글이 된다. 이 부윈도우에는 호랑이의 눈에서 바라본 세상이 도시되어야 한다. (힌트: (0.0, -88.0,62.0)) [50점]

#### [참고]

- [사용법 설명서] 위에서 기술한 각 기능의 구현 여부를 순서대로 (해당 번호를 사용하여) 명시한 후, 자신이 구현한 프로그램 기능 사용법을 이해하기 쉽게 기술하여 README 파일에 기술하라. 조교는 이 문서를 기반으로 채점을 할 것이므로 정확하고 명확하게 기술할 것.
- [부정행위 관련] 다른 사람의 프로그램을 복사한 경우 <u>복사한 사람</u>과 <u>복사 당한 사람</u> 모두에게 본 과목의 최종 합산 점수에서 상당한 양의 감점이 있을 예정임.