

Universidad de Granada Máster en Física y Matemática Departamento de Matemática Aplicada

Title

Bartolomé Ortiz Viso

Septiembre 2018

Abstract

Agradecimientos

I would like to express my gratitude to:

• My sister and my parents. Thank you for being there every time I need you.

And also: To all my professors, for the education they give me. Specially:

■ My supervisor: Óscar Sánchez .

Thank you for guiding and helping me at my first steps in applied mathematical research.

'A mathematician, like a painter or a poet, is a maker of patterns. If his patterns are more permanent than theirs, it is because they are made with ideas.'

 $G.\ H.\ Hardy$

Índice general

Αl	ostra	$\operatorname{\mathbf{ct}}$	Ι
Αş	$\operatorname{grad}\epsilon$	ecimientos	III
1.	Intr	oducción	1
	1.1.	Motivación y objetivos	1
	1.2.	Sistema de señalización de Shh	3
		1.2.1. Descripción bioquímica del proceso	4
		1.2.2. Interacción entre Ptc y Shh	5
		1.2.3. Señal de transcripcion	7
		1.2.4. Dinámica de Gli3 y Gli3R	7
	1.3.	Modelado BEWARE	9
2.	Mod	delo clásico	12
	2.1.	Introducción	12
	2.2.	Modelado BEWARE	12
	2.3.	Sistema final	14
	2.4.	Estados estacionarios	15
	2.5.	Simulaciones	17

		2.5.1. Parámetros	17
		2.5.2. Variación del operador BEWARE (promoter y basal)	18
		2.5.3. Evolución temporal	19
		2.5.4. Análisis numérico de los estados estacionarios	21
		2.5.5. Diagramas de bifurcación	22
	2.6.	Críticas	25
3.	Mod	delo alternativo	26
	3.1.	Introducción	26
	3.2.	Modelado BEWARE	27
		3.2.1. Calculo del operador	28
	3.3.	Sistema final	30
	3.4.	Estados estacionarios	31
	3.5.	Simulaciones	33
		3.5.1. Variación del operador BEWARE	33
		3.5.2. Evolución temporal	33
		3.5.3. Análisis numérico de los estados estacionarios	33
4.	Aná	ilisis cualitativo	36
	4.1.	Notas provisionales	36
	4.2.	Parámetros	36
5.	Con	aclusiones	38
	5.1.	Conclusiones y trabajo futuro	38
Bi	bliog	grafía	38

Índice de cuadros

2.1.	Tabla de parámetros de [Lai et al., 2004] .	 18
4.1.	Tabla de parámetros, operador BEWARE	 37

Índice de figuras

1.1.	Representación esquemática de la proteina de Shh. Fuente: [Wikipedia contributors, 2018]	2
1.2.	Representación esquemática de la proteinas Gli1, Gli3 y Smo. Fuente: [Hornbeck PV, 2015]	4
1.3.	Representación esquemática de la red de transcripciónn. Fuente: [Lai et al., 2004]	(
2.1.	Variacion del Operador Promoter bajo la variacion de Gli3R	19
2.2.	Variación del Operador Basal bajo la variación de Gli3R	20
2.3.	Comparación numérica de las formas de reducidas de Promoter y Basal (en negro discontinuo) frente a las formas de [Lai et al., 2004]	21
2.4.	Evolución del modelo [Lai et al., 2004] con $Shh/k_{Shh}=0,1$	22
2.5.	Evolución del modelo [Lai et al., 2004] con $Shh/k_{Shh}=1,5$	23
2.6.	Diagrama de Bifurcación de [Lai et al., 2004] con Gli frente a r_{g3b}	24
3.1.	Variación del nuevo operador BEWARE	34
3.2.	Variación del nuevo operador BEWARE en más rango	34
3.3.	Evolución temporal del nuevo operador BEWARE	35

Capítulo 1

Introducción

1.1. Motivación y objetivos

[Cambon and Sanchez, ,Cambon, 2017, Lai et al., 2004, Saha and Schaffer, 2006, Bintu et al., 2005b, Parker et al., 2011, Meijer et al., 2012]

Durante el desarrollo humano, las células están expuestas a una compleja red de señales reguladoras las cuales deben interpretar correctamente para desarrollar las funcionalidades necesarias requeridas por el organismo. Por tanto, se pueden entender la transducción de señales y las cascadas de regulación genética como mecanismos de procesamiento de la información que traducen la información extracelular en decisiones intracelulares.

El presente trabajo pretende mostrar las diferencias en cuanto a comportamiento cualitativo que se pueden encontrar modelando estos complejos sistemas de regulación biológicos mediante distintos acercamientos teóricos.

En particular, nos centraremos en el estudio del sistema de señalizacion del Sonic Hedgehog (en adelante Shh). El Shh es una proteina que conforma uno de los factores de señalización canónicos, secretados para regular la función celular y, por tanto, el desarrollo en numerosos sistemas.

Por ejemplo, la importancia del Shh se pone de manifiesto teniendo en cuenta algunos de sus muchos roles durante el desarrollo:

Modela la diferenciación del tejido de la médula espinal.

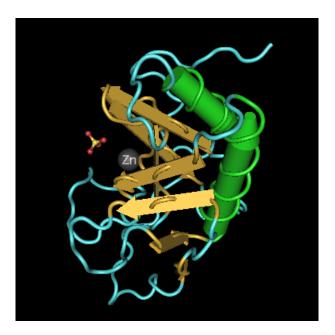


Figura 1.1: Representación esquemática de la proteina de Shh. Fuente: [Wikipedia contributors, 2018]

- Modela la diferenciación del tejido de la la yema del miembro.
- Controla la diferenciación neuronal del mesencéfalo.
- Controla la diferenciación neuronal del prosencéfalo ventral.

todo: add references

Una de las caracteristicas más importantes es que el Shh puede modelar distintos tejidos durante el desarrollo formando un gradiente de concentración. Debido a este gradiente las células detectan su posición dentro del mismo y se diferencian en distintos fenotipos ¹ según la concentración.

Aparte, como se destaca en [Lai et al., 2004] el Shh también controla la proliferación de numerosas poblaciones de células durante el desarrollo, incluidas las células granulares del cerebelo. Esto implica que las mutaciones dentro del sistema de señalizacion/regulación del Shh se han asociado con la proliferación de tumores (cáncer) en numerosos tejidos, como en el reciente articulo [Clement et al., 2007].

Con esta breve introducción ponemos de manifiesto la importancia de conocer el comportamiento de estas redes de señalización. Nuestro interés principal será conocer como afecta de manera

¹Denominamos fenotipo a la expresión del genotipo, es decir, la expresión de los genes, en función de un determinado ambiente.

cualitativa, un cambio en el procedimiento teorico de modelar los mecanismo bioquimicos involucrados en la expresion genéticas. Centrándonos en redes de regulacion/expresion que relacionan las proteinas *Ptc*, *Gli* y *Shh*.

Acotando aún más el sujeto de estudio, los factores de transcripción dentro de la familia *Gli* desempeñan papeles críticos en la mediación e interpretación de las señales de Shh [i Altaba, 1999]. Elucidar cómo funcionan nuestrass redes de regulacion y las proteínas *Gli* nos permitirá ampliar nuestro conocimiento de cómo las células proliferan, diferencian o sobreviven en respuesta a señales de *Shh*, procesos con importancia capital en una gran cantidad de aspectos como por ejemplo [Dahmane et al., 1997]. En especial es importante conocer de qué manera afectan estos cambios a la aparición/desaparición y/o existencia/inexistencia de estados estables. Y, por supuesto, de como están relacionados y como podemos llegar de unos a otros.

Nuestro trabajo recoge un estudio completo del modelo clásico propuesto en [Lai et al., 2004], aportando nueva información dentro del mismo, y un conjunto de experimientos numéricos relacionando nuevos desarrollos teóricos con el modelo clásico.

Además, al contrario que los artículos originales, todos los códigos se encuentran online y libres para su uso y reproducibilidad, via archivos y via *Jupyter Notebooks*.

Por otra parte, presentamos un estudio teórico y numérico de una nueva forma de modelar desde el enfoque termodinámico este proceso, propuesta en [Cambon and Sanchez,] para comparar las diferencias cualitativas entre ambos, y avanzar qué posibles resultados podríamos obtener de este nuevo modelo.

1.2. Sistema de señalización de Shh

En esta sección pretendemos ofrecer una visión general de la red de regulación de Shh que se observa en la célula. Todos los modelos usados dentro de este trabajo poseen puntos de vista compartidos, por lo que todas aquellas características que comparten ambos modelos se pueden encontrar aquí.

Asi pues, se puede encontrar en esta sección la descripcion bioquimica del sistema de señalización de Shh y las ecuaciones estándar empleadas en los procesos e interacciones bioquimicas que poseen ambos modelos.

1.2.1. Descripción bioquímica del proceso

La red de señalización de Shh comprende la actividad de varias proteínas 1.2 y genes :

- Sonic Hedgehog (Shh). Gen: shh²
- Smothened (Smo): Receptor de la superficie celular.
- Patched (Ptc): Receptor de la superficie celular. Gen: ptc
- Factores de transcripción Gli:
 - Gli: Engloba a Gli1 y Gli2, puesto que sus funciones son similares. Genes: gli1, gli2
 - **Gli3**: Gen: *gli3*
 - Gli3R: Resultado de la proteólisis³ de Gli3

Además, según la estrategia al modelar, del efecto de la *ARN polimerasa*.

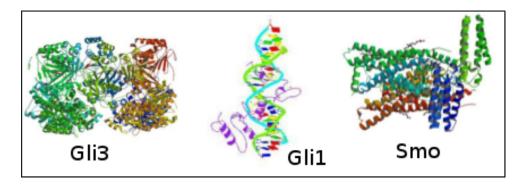


Figura 1.2: Representación esquemática de la proteinas Gli1, Gli3 y Smo. Fuente: [Hornbeck PV, 2015]

Presentamos el proceso de forma esquemática siguiendo las indicaciones de [Lai et al., 2004]:

- 1. El Shh interactúa con un receptor de superficie celular denominado $Patched\ (Ptc)$.
- 2. El Ptc inhibe la actividad de señalización de una segunda proteína de la superficie celular: Smoothened (Smo).

 $^{^2}$ De forma convencional los genes que codifican una determinada proteína vienen expresados con el mismo nombre, pero en minúscula

³La proteólisis es la degradación de proteínas ya sea mediante enzimas específicas, llamadas peptidasas, o por medio de digestión intracelular.

- 3. La unión de Shh y Ptc neutraliza el efecto inhibidor de Ptc sobre Smo.
- 4. Cuando Smo no está inhibido afecta a la actividad de la familia de factores de transcripcion Gli
- 5. En ausencia de *Shh*, *Gli3* es transformado mediante la proteolisis en *Gli3R* (represor de la transcripción génica)
- 6. Tras la señalización de Shh y Smo, la proteolisis se bloquea, lo que lleva a la acumulación de Gli3
- 7. El Gli3 (activador de la transcripcion génica) activa la transcripcion de los genes gli1, qli2,ptc, shh.
- 8. La activación de la transcripción de estos genes provoca la creacion de Gli y Ptc, lo cual a su vez, favorece la generación de Gli y Ptc.

El valor añadido de incluir la ARN polimerasa en el modelo vendrá explicado en la seccion [?] . En la figura 1.3 se puede encontrar un dibujo esquemático del proceso.

1.2.2. Interacción entre Ptc y Shh

Shh y Ptc se unen de forma reversible con una constante de disociación k_{shh} mediante el siguiente esquema:

$$[Shh] + [Ptc] \stackrel{k_{Shh}}{\longleftrightarrow} [Shh \cdot Ptc]$$
 (1.1)

Además, asumimos que las uniones entre Ptc y Shh llegan rapidamente a un estado estacionario si tomamos la escala temporal de transcripcion genetica y sisntesis de proteinas. Para conocer cual es, utilizamos la ecuación de Scatchard.

La ecuación de Scatchard es una ecuación utilizada en bioquímica y biología molecular para calcular la constante de afinidad de un ligando con una proteína, propuesta por primera ver en [Scatchard, 1949].

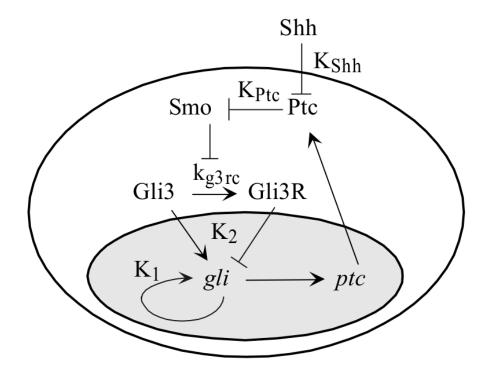


Figura 1.3: Representación esquemática de la red de transcripciónn. Fuente: [Lai et al., 2004]

Sea una reaccion como 1.1 tenemos que:

$$k_{Shh} = \frac{[Shh.Ptc]}{[Shh][Ptc]}$$

de donde

$$[Shh.Ptc] = k_{Shh}[Shh][Ptc]$$

Sea ahora ν representando los moles de ligando unido por mol de proteina, en primer lugar tenemos:

$$\nu = \frac{[Shh.Ptc]}{[Ptc_{Total}]} \tag{1.2}$$

Ahora bien, si operamos:

$$\nu = \frac{[Shh.Ptc]}{[Ptc_{Total}]} = \frac{[Shh.Ptc]}{[Ptc.Shh] + [Ptc]} = \frac{k_{Shh}[Shh][Ptc]}{[Ptc] + k_{Shh}[Shh][Ptc]} = \frac{K_{Shh}[Shh]}{1 + k_{Shh}[Shh]}$$

Como las constantes de asociacion y disociacion son la misma:

$$\nu = \frac{[Shh]}{[Shh] + K_{Shh}} \tag{1.3}$$

En este caso, uniendo 1.3 y 1.2 expresión:

$$[Shh.Ptc] = \frac{[Shh][Ptc_{Total}]}{k_{Shh} + [Shh]}$$
(1.4)

1.2.3. Señal de transcripcion

Vamos a considerar el término **Señal** como la fracción de **Smo** liberada de la inhibicion del **Ptc**. Aunque Ptc y Smo no interactúan fisicamente [Lai et al., 2004] propone modelarlo de manera similar a la union de Shh y Ptc, puesto que la cantidad de Smo libre puede interpretarse como la cantidad que no esta interactuando de forma eficiente con el Ptc. En este caso, tenemos:

$$[Shh.Ptc] = \frac{[Ptc_{libre}][Smo_{Total}]}{k_{Ptc} + [Ptc_{libre}]}$$
(1.5)

Donde Ptc_{libre} hace referencia al Ptc que no está interactuando con Shh y k_{Ptc} es la mitad de la concentración de Ptc necesaria para inhibir la actividad de Smo. Tal y como comentamos, definimos la $se\tilde{n}al$ (en adelante Signal) como:

$$Signal = \frac{[Smo_{libre}]}{[Smo_{Total}]} = \frac{[Smo_{total}] - [Smo.Ptc]}{[Smo_{Total}]}$$
(1.6)

Finalmente, usando 1.5 y 1.4 en 1.6 nos queda:

$$Signal = \frac{[Smo_{libre}]}{[Smo_{Total}]} = \frac{\frac{Shh}{k_{shh}} + 1}{\frac{Shh}{k_{shh}} + 1 + \frac{Ptc}{k_{ptc}}}$$
(1.7)

1.2.4. Dinámica de Gli3 y Gli3R

Dinámica de Gli3

En ausencia de señalización Shh, Gli3 se escinde proteolíticamente en un fragmento que funciona como un represor transcripcional. En [Wang et al., 2000] muestran que el grado de proteólisis

disminuye con el aumento de Shh. En este caso, imponemos que la tasa de proteólisis varíe inversamente con el nivel de señalización Shh en el sistema.

Así, nuestra la cantidad de Gli3 disminuye con una tasa k_{g3rc} que se modifica por la cantidad de Signal en el sistema y un parámetro de saturación K_g3rc .

A su vez, se ha demostrado que a medida que se activa la red de regulación génica, gli3 es transcripcionalmente reprimido [Wang et al., 2000]. Dos lecturas del grado de activación de nuestra red son Ptc y Gli.

Esto es importante, puesto que, aunque Ptc ofrece tambien una lectura del grado de activación, los resultados pueden variar en gran cantidad dependiendo de cual elijamos.

Por lo tanto, asumimos una relación inversa entre la transcripcion de gli3 y la concentración de Gli en las ecuaciones para Gli3, partiendo de una tasa basal de generacion de Gli3 que viene dada por la constante r_{q3b} .

Finalmente, con toda la información podemos entender como modelar matemáticamente la evolución de Gli3:

$$\frac{dGli_3}{dt} = \frac{r_{g3b}}{Gli} - k_{deg}Gli_3 - \left(\frac{k_{g3rc}}{K_{g3rc} + Signal}\right)Gli_3,\tag{1.8}$$

Dinámica de Gli3R

La existencia de esta molecula es completamente dependiente a la existencia de Gli3.

En su dinámica vamos a encontrar un término positivo exactamente igual a la rapidez en la que Gli3 es separado de forma proteolitica y, además, un término de degradación (cuya constate de degradación es igual a la constante de degradación de Gli3).

Esto nos deja con la expresión:

$$\frac{dGli3R}{dt} = \left(\frac{k_{g3rc}}{K_{g3rc} + Signal}\right)Gli_3 - k_{deg}Gli3R,\tag{1.9}$$

1.3. Modelado BEWARE

[Ay and Arnosti, 2011] [Bintu et al., 2005b] [Bintu et al., 2005a] [Fakhouri et al., 2010] [He et al., 2010] [Segal et al., 2008] Rellenar los huecos con estas referencias

Enfoques en el modelado de la regulación génica

El análisis detallado de las redes transcripcionales es clave para comprender los procesos biológicos centrales. Modelar correctamente la regulación de genes es fundamental para tal fin, puesto que la expresión génica está en el nexo de muchos procesos biológicos, y los cambios en los niveles de proteínas reguladoras o enlaces pueden ser la base de, por ejemplo, enfermedades de gran impacto como el cáncer.

A la hora de profundizar y aportar nuevo conocimiento en este área, las matemáticas se han desarrollado por diversos caminos, resaltando unas u otras características. Como se destaca en [Ay and Arnosti, 2011] dentro de este actual abanico de técnicas tenemos dos grandes estrategias iniciales: *Enfoque analítico o estadístico*.

Durante nuestro trabajo nos hemos centrado en el primero. Dentro del cual podemos encontrar tres grandes ramas: modelos termodinámicos, booleanos y de ecuaciones diferenciales. Cada una de los cuales debe ser tomada con cautela para obtener el máximo beneficio en cuanto al conocimiento del comportamiento cualitativo y cuantitativo de las soluciones.

Lo más habitual presentado en el grado y en el máster son los modelos basados en ecuaciones diferenciales, ya sean ordinarias o en derivadas parciales. Estos modelos surgen de la necesidad de crear sistemas dinamicos con muchas componentes que evoluciones a lo largo del tiempo. Como hemos visto en la sección anterior, esta técnica ha sido empleada por los dos modelos estudiados, en aquellos comportamientos dependientes de proteinas que modelaban la asociación y disociación de compuestos.

Sin embargo, a la hora de modelar el proceso de transcripción génetica, tanto para Gli como para Ptc, el modelado va a seguir **el enfoque termodinámico**.

Este enfoque de modelado, como apunta [Ay and Arnosti, 2011], busca extraer información sobre la regulación génica a partir de las secuencias de las regiones reguladoras y la unión medida o inferida de los factores de transcripción específicos.

Es decir, supongamos que tenemos un promotor y algunos factores de transcripción que reprimen o promueven esta transcripción. En este caso, nuestro modelado quiere predecir cómo se activará o reprimirá la transcripcion de un gen según estos factores y sus cantidades.

La clave fundamental modelando termodinamicamente es el calculo de cómo las diferentes combinaciones de distintos lugares y numeros de union en una región reguladora funcionan juntos para producir la expresión a lo largo del tiempo de un gen.

A grandes rasgos suponemos que la actividad del gen es proporcional al nivel de activadores unidos e inversamente proporcional al nivel de represores.

Procedimiento

Sea cual sea la estrategia a seguir, modelado termodinámico sigue dos pasos comunes a todos los modelos de esta rama:

- En primer luga,: se enumeran todos los estados posibles del potenciador, en función de las posibles interacciones entre el factor de transcripción y el ADN, con un peso estadístico asignado a cada estado.
- El segundo lugar calculamos el resultado de la expresión génica de cada estado. Los estados con alta ocupación de activadores son más proclives a inducir una expresión alta, mientras que la ocupación del represor puede dar como resultado una baja expresión.

Durante el primer paso es indispensable el calculo de la probabilidad de que un gen se ponga en funcionamiento, para ello calculamos la fracción de los estados con una cantidad de activadores unidos destacable frente a represores.

Esto por si solo ya genera una gran cantidad de estados a tener en cuenta, pensemos en nuestro caso: nuestra región regulatoria tiene tres lugares de unión, por tanto habrá nueve estados posibles, vinculados y no vinculados. Si queremos añadir nueva información (por ejemplo si nos interesamos por elementos con ceinco lugares de unión) el numero de estados aumenta considerablemente (en nuestro caso hipotético 25 entre vinculados y no vinculados).

Otro de los factores a tener en cuenta es el calculo del peso estadístico para un estado. Para ello usamos la concentración de factores de transcripción y la afinidad de estos factores por sus

sitios en el ADN. Para una unión abundante de proteínas a sitios de alta afinidad, el peso será mucho mayor que en los casos en que la transcripción el factor es escaso o el sitio de unión es débil. La probabilidad de cada estado se puede calcular por dividiendo el peso estadístico del estado por la suma del peso estadístico de todos los posibles estados.

Este proceso de cálculo puede incorporar propiedades que afectan la transcripción. por ejemplo, interacciones cooperativas y competitivas entre factores de transcripción y los efectos inhibidores de los represores sobre los activadores se pueden agregar explícitamente al modelo asignando pesos más altos o más bajos.

Como podemos observar, estamos ante una forma de modelado que nos da bastante juego a la hora de modificar distintos parámetros y procedimientos. En particular, vamos a resaltar la mayor diferencia entre los distintos modelados que se han empleado en este trabajo:

- [Lai et al., 2004] modela la expresión génica como cantidad proporcional a la suma ponderada de los factores de transcripción.
- Por otra parte, [Cambon, 2017] proponen que la expresión génica sea proporcional a la probabilidad de unión del ARN-polimerasa (enfoque recruitment), la cual viene modificada por los factores de transcripción.

discutido a continuación, uno puede modelar la producción de expresión génica como proporcional a la unión probabilidad de la ARN polimerasa o suma ponderada de los factores de transcripción (

Críticas recibidas

Finalmente, como último apunte, aunque partimos un de una forma de modelado con amplios resultados queremos resaltar algunas de las criticas que ha recibido esta forma de modelar.

La implementación actual ignora procesos adicionales como la estructura y modificación de la cromatina, o la metilación del ADN, y no trata de forma independiente el reclutamiento de cofactores o la maquinaria general de transcripción.

Se supone que estos saltos teoricos no aportan gran información al sistema. (añadir referencias de esto a parte de [Ay and Arnosti, 2011])

Capítulo 2

Modelo clásico

2.1. Introducción

El modelo que planteamos en esta sección pertenece a el modelado considerado clásico realizado en [Lai et al., 2004].

Como tenemos gran parte de la dinámica ya planteada, en esta sección, tal y como avanzamos al principio, vamos a presentar la forma en la que se modela la generación de Gli y Ptc (la transcripción génetica) aplicando un enfoque de métodos de termodinámica estadística.

2.2. Modelado BEWARE

Partimos de dos resultados experimentales que muestran que gli1, gli2 y ptc están regulados transcripcionalmente por la señalización de Shh.

Definimos K_1 como la constante de enlace de disociación de equilibrio de Gli y K_2 como la constante de enlace de disociación de equilibrio de Gli3 (tanto activador como represor, Gli3R). Los dominios de unión a ADN de todas las formas de Gli están altamente conservados, lo que sugiere que estas las afinidades son similares.

Ante la decisión de que cantidad de enlaces tomar, [Lai et al., 2004], para simplificar, suponen que hay el mismo número de posibles enlaces Gli dentro de los promotores para Gli y Ptc.

El promotor puede existir en numerosos estados posibles (promotor vacío, dos Gli y un Gli3 y el resto de combinaciones de 3 elementos). Ademas la probabilidad de cada estado de unión está determinada por las concentraciones relativas de las tres especies (Gli,Gli3, Gli3R) y sus afinidades de unión al ADN.

Nuestro objetivo es desarrollar el modelo de acuerdo a procedimiento BEWARE, por tanto, para modelar el nivel de activación transcripcional del promotor, calculamos la suma de la probabilidad de cada posible estado del promotor multiplicado por la activación de transcripción de genes que la combinación particular induce.

Sin embargo, para ello debemos determinar correctamente el nivel de activación para un estado dado, con este fin [Lai et al., 2004, Saha and Schaffer, 2006] aplican varias reglas: En primer lugar la unión del número máximo de activadores transcripcionales (una combinación de Gli y Gli3) produjo un estado con la máxima tasa transcripcional posible, igual a $(v_{max,G} + r_{bas})$ para el promotor gli.

Aquí donde $v_m ax$ es la tasa de transcripción inducida máxima y $r_b as$ es igual a la tasa basal de transcripción que se obtendría para un promotor completamente independiente.

Implícita en esta expresión está la suposición de que [Lai et al., 2004] no tiene en cuenta la dinámica del ARNm, es decir, suponen que cada molécula de ARNm produce un número fijo de proteínas.

A continuación, se permite la posibilidad de unión cooperativa de proteínas al promotor, de forma que el promotor con uno o más factores unidos tuviera una afinidad incrementada por el siguiente factor. A este factor lo denominamos factor de cooperatividad de unión= c que habitualmente viene igualado a la unidad (c = 1).

Además, para cada número de activadores unidos menores que el número máximo de uniones posibles, la velocidad inducida $v_{max,G}$ se multiplica por un factor e < 1 para poner de manifiesto de una activación transcripcional menor que la máxima.

Además, para cada represor transcripcional Gli3R unido, la suma $(v_{max,G} + r_b as)$ se multiplica por el factor de represión r < 1.

Con ambos elementos, multiplicamos la probabilidad de cada estado por la tasa de transcripción de cada estado, sumando los elementos resultantes entre sí y simplificando con ayuda de [Meurer et al., 2017].

El resultado son dos expresiones relativas al proceso promotor y el proceso de transcripción basal:

$$Promoter = \frac{(GliK_{2} + Gli_{3}K_{1})\left(3K_{1}^{2}K_{2}^{2}e^{2} + 3K_{1}K_{2}ce\left(GliK_{2} + Gli_{3}K_{1} + 2Gli3RK_{1}er\right) + c^{2}\left(Gli^{2}K_{2}^{2} + 3GliGli3RK_{1} + 3Gli_{3}RK_{1} + K_{2}\left(3Gli + K_{1}\right)\right) + 3K_{1}K_{2}c\left(GliK_{2} + Gli_{3}K_{1} + 3Gli_{3}RK_{1} + K_{2}\left(3Gli + K_{1}\right)\right) + 3K_{1}K_{2}c\left(GliK_{2} + Gli_{3}K_{1} +$$

$$Basal = \frac{K_1^2 K_2^2 \left(3GliK_2 + 3Gli_3K_1 + K_1 \left(3Gli3Rr + K_2\right)\right) + 3K_1 K_2 c \left(GliK_2 + Gli_3K_1 + Gli3RK_1r\right)^2 + c^2 K_1^2 K_2^2 \left(3Gli_3K_1 + 3Gli3RK_1 + K_2 \left(3Gli + K_1\right)\right) + 3K_1 K_2 c \left(GliK_2 + Gli_3K_1 + Gli3RK_1\right)^2 + c^2 K_1^2 K_2^2 \left(3Gli_3K_1 + 3Gli3RK_1 + K_2 \left(3Gli + K_1\right)\right) + 3K_1 K_2 c \left(GliK_2 + Gli_3K_1 + Gli3RK_1\right)^2 + c^2 K_1^2 K_2^2 \left(3Gli_3K_1 + 3Gli3RK_1 + K_2 \left(3Gli + K_1\right)\right) + 3K_1 K_2 c \left(GliK_2 + Gli_3K_1 + Gli3RK_1\right)^2 + c^2 K_1^2 K_2^2 \left(3Gli_3K_1 + 3Gli3RK_1\right)^2 + c^2 K_1^2 K_$$

2.3. Sistema final

Con los operadores BEWARE finalmente calculados podemos ya disponer de el sistema dinámico final que modeliza el sistema de señalización de Shh:

$$\frac{dGli}{dt} = v_{max,G}Promoter + r_{bas,G}Basal - k_{deg}Gli, \qquad (2.3)$$

$$\frac{dGli_3}{dt} = \frac{r_{g3b}}{Ptc} - Gli_3 \left(k_{deg} + \frac{k_{g3rc}}{K_{g3rc} + Signal} \right), \tag{2.4}$$

$$\frac{dGli3R}{dt} = Gli_3 \left(\frac{k_{g3rc}}{K_{g3rc} + Signal} \right) - k_{deg}Gli3R, \tag{2.5}$$

$$\frac{dPtc}{dt} = v_{max,P}Promoter + r_{bas,P}Basal - k_{degp}Ptc.$$
 (2.6)

2.4. Estados estacionarios

Siguiendo con el estudio estandar que se lleva a cabo en los modelos matemáticos procedemos con un estudio sobre los estados estacionarios que podemos encontrar en nuestro modelo. En primer lugar procedemos afrontando el problema desde una perspectiva analítica.

Sean las ecuaciones 2.32.42.52.6, si suponemos que éstas se encuentran en un estado estacionario entonces sus cantidades son constantes. Esto implica que su derivada temporal es igual a cero.

Dado que las ecuaciones continen términos complejos, nos interesamos por agruparlas, de manera que los cálculos no sean más sencillo en un primer intento de extraer información:

Por un lado de 2.3 y 2.6:

$$\begin{cases} 0 = v_{max,G} Promoter + r_{bas,G} Basal - k_{deg} Gli, \\ 0 = v_{max,P} Promoter + r_{bas,P} Basal - k_{degp} Ptc. \end{cases}$$

Teniendo en cuenta:

$$r_{bas,G} = \frac{v_{max,G}}{100}, r_{bas,P} = \frac{v_{max,P}}{100}$$

Si igualamos ambas ecuaciones nos queda:

$$\frac{k_{deg}}{v_{max,G}}Gli = Promoter + \frac{1}{100}Basal = \frac{k_{degp}}{v_{max,P}}Ptc \implies \frac{v_{max,P}k_{deg}}{v_{max,G}k_{degp}}Gli = Ptc$$

En particular si llamamos $k_{cc} = \frac{v_{max,P}k_{deg}}{v_{max,G}k_{degp}}$:

$$k_{cc}Gli = Ptc (2.7)$$

Por otra parte, de 2.4 y 2.5:

$$\begin{cases} 0 = \frac{r_{g3b}}{Gli} - Gli_3 \left(k_{deg} + \frac{k_{g3rc}}{K_{g3rc} + Signal} \right), \\ 0 = Gli_3 \left(\frac{k_{g3rc}}{K_{g3rc} + Signal} \right) - k_{deg}Gli3R. \end{cases}$$

Sumando, obtenemos:

$$0 = \frac{r_{g3b}}{Gli} - Gli_3 k_{deg} - k_{deg}Gli3R \implies \frac{r_{g3b}}{Gli} = Gli_3 k_{deg} + k_{deg}Gli3R \implies \frac{r_{g3b}}{Gli_3 k_{deg} + k_{deg}Gli3R} = Gli$$

$$(2.8)$$

Con estas cuentas, podemos obtener, en primer lugar, una función de Signal3.15 modificada gracias a 2.7, la llamaremos $Signal_{modificada}$:

$$Signal_{modificada} = \frac{\frac{Shh}{k_{shh}} + 1}{\frac{Shh}{k_{shh}} + 1 + \frac{k_{cc}}{k_{ptc}Gli}}.$$
 (2.9)

Ahora, sustituimos los valores que tenemos de manera que podamos expresar todas las concentraciones en función de Gli.

Nuestro obejtivo es intentar hallar los estados estacionarios mediante los puntos fijos entre dos expresiones de Gli. Con ello, usando 2.8 nos quedaría:

$$\frac{r_{g3b}}{Gli} = Gli_3 k_{deg} + k_{deg}Gli_3R \implies Gli_3 = \frac{r_{g3b}(K_{g3rc} + Signal_{modificada})}{k_{deg}(K_{g3rc} + Signal_{modificada})Gli}$$
(2.10)

Y de nuevo, por 2.8:

$$Gli3R = \frac{r_{g3b}}{k_{deg}Gli} - Gli_3 \tag{2.11}$$

Debido a la capacidad de expresar Gli3R y Gli_3 con respecto a Gli, podemos obtener la variación de Promoter y Basal directamente con Gli, substituyendo en ellos el valor de

2.5. Simulaciones 17

Gli3R y Gli_3 Con ello, finalmente obtenemos una igualdad cuyos puntos fijos nos darán los posibles estados estacionarios. De 2.3 igualado a cero :

$$Gli = \frac{v_{max,G}}{k_{deg}} Promoter_{modificado}(Gli) + \frac{1}{100} Basal_{modificado}(Gli)$$
 (2.12)

2.5. Simulaciones

En esta sección vamos a desarrollar todas las simulaciones numéricas llevadas a cabo en el estudio cualitativo del modelo de [Lai et al., 2004]. Para estudiar este modelo y reproducir algunos resultados, seguimos el siguiente esquema:

- Recolección y contraste de los parámetros usados
- Estudio y comparación de la variabilidad del operador BEWARE. Dentro de este apartado comparamos numéricamente las reducciones desarrolladas en [Cambon and Sanchez,] con el fin de asegurar la exactitud de las mismas y, finalmente, usar la forma reducidad para obtener programas más eficientes.
- Analisis numérico de las soluciones estacionarias: Desarrollamos la formula analítica para obtener un código que nos permita rastrear cambios en el comportamiento cualitativo ante grandes variaciones en los parámetros.
- En aquellos parámetros con especial interés por la reproducibilidad o la novedad en su estudio, computamos un diagrama de bifurcaciónn.

2.5.1. Parámetros

A menos que se especifique lo contrario, para las simulaciones hemos tomado como valores de parametros:

Tabla de parámetros de [Lai et al., 2004]			
Parámetro	Valor	Descripción	Fuente
Shh	0 - 30	Cantidad de Shh	[Cambon, 2017]
k_{Shh}	0,58 - 2,0nM	Constante de disociación de los enlaces Ptc-Shh	[Cambon, 2017]
k_{Ptc}	$8,3 \times 10^{-11}M$	Mitad de la máxima con- centración de Ptc que in- hibe la señal de Smo	[Cambon, 2017]
k_{deg}	$0,009min^{-1}$	Constante de degradacion de todas las moleculas Gli	[Cambon, 2017]
k_{g3rc}	$0.012min^{-1}$	Constante deconversion de Gli3 en Gli3R	[Lai et al., 2004]
r_{g3b}	$1.6 \times 10^{-19} M^2 / min$	Tasa basal de sintesis de Gli3	[Lai et al., 2004]
K_{g3rc}	0,1	Constante de sensibilidad de la conversioon a fuerza de la señal	[Lai et al., 2004]
k_{deg_p}	$0.09min^{-1}$	constante de degradacion de Ptc	[Cambon, 2017]

Cuadro 2.1: Tabla de parámetros de [Lai et al., 2004]

2.5.2. Variación del operador BEWARE (promoter y basal)

En primer lugar antes de comenzar la simulación completa comprobamos la reproducibilidad de los operadores que conforma el modelado BEWARE.

Además, pretendíamos tener una base para comparar posteriormente estos comportamientos con el nuevo operador.

Dentro las figuras se puede apreciar una línea discontinua. Esta línea marca el comportamiento asintótico del nuevo operador BEWARE a modo de adelanto de la siguiente seccion. Para repetir las simulaciones hemos simulado la variación de Promoter 2.1 y Basal 2.2 con Gli3 = 0 y un cambio en la cantidad de Gli3R. Este método es el utilizado en [Lai et al., 2004] y posteriormente también es el mismo utilizado para observar el comportamiento del nuevo operador BEWARE.

Reducción de la complejidad del operador

En los siguientes apartados tendremos que hacer grandes volumenes de cuentas para estudiar variaciones en el comportemiento cualitativo del modelo. Por este motivo cualquier 2.5. Simulaciones 19

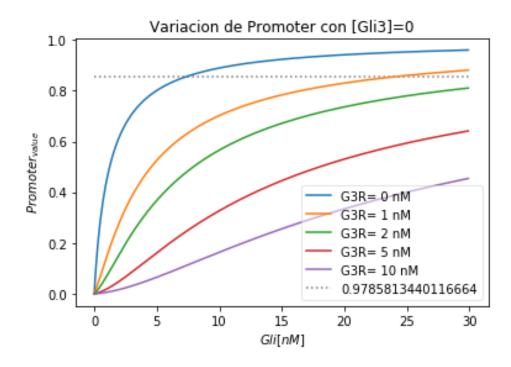


Figura 2.1: Variacion del Operador Promoter bajo la variacion de Gli3R

simplificación u optimización es altemente bienvenida a la hora de programar.

En nuestro caso, basándonos en los resultados de [Cambon and Sanchez,] tuvimos acceso a una simplificación de los operadores promoter y basal. Antes de realizar el estudio, sin embargo, quisimos comprobar numéricamente la viabilidad frente a multiples variaciones de las dos expresiones.

Prueba de ello es la figura 2.3, donde mostramos como ambas expresiones son equivalentes cualesquiera variaciones hagamos. Dentro de esta tenemos en color la expresión clásica de los operadores y en líneas discontinuas mostramos la nueva expresion. Como se ve, la coincidencia es perfecta.

2.5.3. Evolución temporal

Una vez computamos los operadores en su forma reducida, procedimos a simular la evolución temporal del sistema.

Para ello utilizamos el módulo de calculo numérico de Python y el algoritmo Isode que

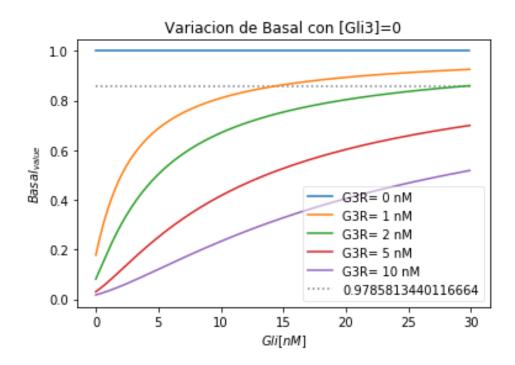


Figura 2.2: Variación del Operador Basal bajo la variación de Gli3R

es robusto frente a comportamientos stiff. (Estos calculos ademas han sido validados y reproducidos con Octave)

En particular corrimos simulaciones con distintas condiciones iniciales y distintos valores de Shh:

• lista de las condiciones (4)

Dentro de estas simulaciones preliminares, en cuanto al estudio cualitativo, observamos dos interesantes comportamientos según varía la cantidad de $Shh/k_{Shh} = 0.1$ en 2.4, $Shh/k_{Shh} = 1.5$ en 2.5. Esto nos confirma la multiestabilidad del sistema que se afirma en el articulo original. Pero, como veremos más adelante, esta debe ser tomada con precaución.

Los estados estacionarios sirvieron tambien de punto de partida para nuevas simulaciones, sin embargo, hay resultados de [Lai et al., 2004] que hemos concluido irreproducibles, destacando la dinámica del sistema con un cambio brusco de la cantidad de Shh¹.

¹Figura 2(A) de [Lai et al., 2004].

2.5. Simulaciones 21

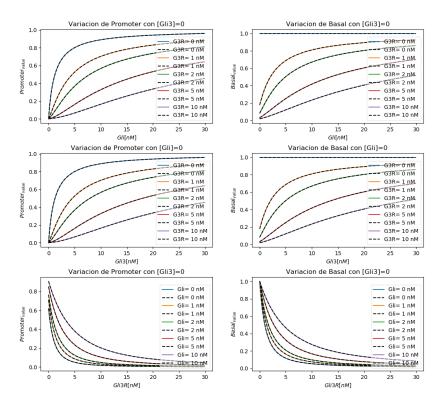


Figura 2.3: Comparación numérica de las formas de reducidas de Promoter y Basal (en negro discontinuo) frente a las formas de [Lai et al., 2004]

2.5.4. Análisis numérico de los estados estacionarios

Para el análisis numérico de los estados estacionarios seguimos dos estrategias. En primer lugar programamos las expresiones analíticas obtenidas en el apartado 2.4. Con ellas podemos representar la funcion y la recta y = Gli.

Esta representación nos permite observar los puntos de corte de ambas funciones y, con ello inferir los estados estacionarios. Más aun, nos permite observar el comportamiento de la curva más claramente según varían los parámetros para decidir como alterarlos de manera que se produzcan puntos de corte (lo que nos dió una primera intuición sobre r_{q3b}).

(insertar foto de los dos progrmas)

Con esta primera parte, para analizar grandes volumenes de variaciones de parametros cambiamos el enfoque. Dado que calculamos de forma discreta, escribimos un programa que computaba la resta de ambas funciones y nos devuelve el numero de veces que la resta

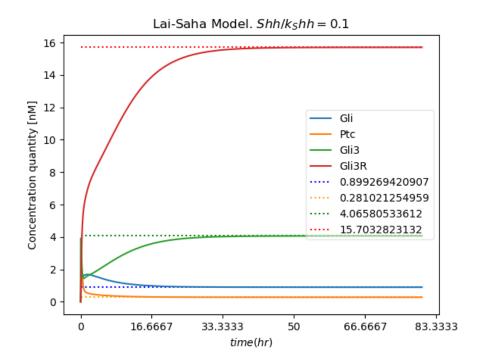


Figura 2.4: Evolución del modelo [Lai et al., 2004] con $Shh/k_{Shh} = 0.1$

cambia de signo (es decir, el punto i-esimo es mayor que cero y el i-esimo +1 es menor, o vicecersa).

(isertar extracto del log que localiza los ceros en Shh yr_{a3b}).

Con ello, obtivumos intuicion sobre que diagramas de bifurcación computar, y obtuvimos el codigo base para explorar el nuevo modelo.

2.5.5. Diagramas de bifurcación

Durante el estudio de este modelo procedimos tambien a realizar diagramas de bifurcación² con aquellos parámetros que el análisis numérico nos mostró como relevantes. Además, procedimos a evaluar la reproducibilidad del artículo en los diagramas que presentan.

La herramienta escogida para tal fin fue AUTO, un motor para el cálculo de diagrama de bifurcaciones. En particular utilizamos XppAut, un interprete de AUTO que nos permite

²Un diagrama de bifurcación de un sistema dinámico es una estratificación de su espacio de parámetros inducida por la equivalencia topológica, junto con los retratos de fase representativos de cada estrato.

2.5. Simulaciones 23

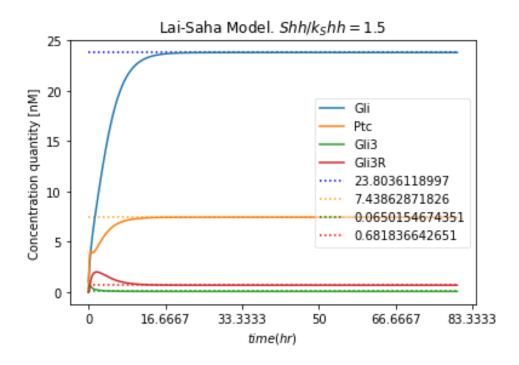


Figura 2.5: Evolución del modelo [Lai et al., 2004] con $Shh/k_{Shh} = 1.5$

realizar continuacion, cambios de ramas y diagramas de bifurcación completos, así como el cálculo de la estabilidad de los puntos fijos.

Para una mayor profundización en el analisis numérico de bifurcaciones puede consultarse [Meijer et al., 2012]. Además, en mi trabajo de fin de grado [Ortiz, 2017] puede encontrarse una guía básica de AUTO para interpretar los resultados que imprime por pantalla (se maneja desde la terminal) y como pasarlos a un diagrama.

Bifurcación bajo Shh/K_{Shh}

falta añadir la imagen del diagrama

Debido a las diferencias que pudimos encontrar durante el desarrollo del modelo, nos pareció interesante intentar reproducir el comportamiento de Gli frente a la variación de Shh/K_{Shh} . En la figura ?? se puede encontrar el diagrama hallado.

En este caso, frente a los resultados del paper, obtenemos un comportamiento de interruptor bi estable, sin embargo este no es reversible si no irreversible.

Estos resultados, aunque muestran una dinámica similar, difieren cualitativamente de [Lai et al., 2004]. Sin embargo una revisión bibliográfica nos mostró como se relacionan con los posteriores trabajos del equipo, en concreto [Saha and Schaffer, 2006].

Bifurcación bajo r_{q3b}

Durante el desarrollo de los estados estacionarios, pudimos observar como las variciones en la tasa de sintetizacion basal del gli3 afectaban dramáticamente a los puntos de corte.

Con ello, teniendo como referencia los códigos del apartado ?? desarrollamos el diagrama de bifurcaciones de Gli frente al a variación de este parámetro 2.6, algo que no tenemos constancia de que se hubiese llevado a cabo.

En general, concluimos que la tasa de generacion de Gli3 juega un papel fundamental en la dinámica de este modelo, tanto por su posible alteración escogiendo como elemento delimitante Gli o Ptc como por por la variación de este en si misma.

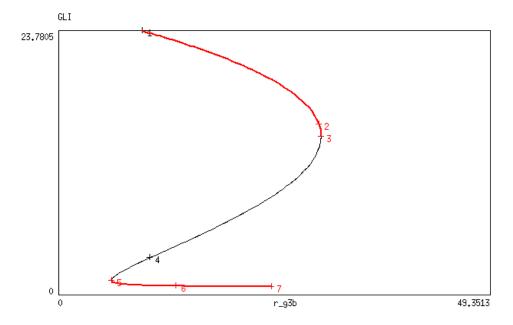


Figura 2.6: Diagrama de Bifurcaciónde [Lai et al., 2004] con Gli frente a r_{q3b}

<u>2.6. Críticas</u> <u>25</u>

2.6. Críticas

Redactando:

- erratas en el paper
- \blacksquare algunas simplificaciones del modelo

Capítulo 3

Modelo alternativo

3.1. Introducción

Como adelantábamos en la sección 1.3 si nos centramos en el modelado BEWARE de la transcripción génica esencialmente tenemos dos enfoques: modelar la expresión génica como una cantidad proporcional a la suma ponderada de los factores de transcripción o hacerlo proporcional a la probabilidad de unión del ARN polimerasa, que va modificada por los factores de transcripción.

Tras extenso estudio que se ha hecho del modelo [Lai et al., 2004], la multiestabilidad está más que demostrada para conjuntos de valores de parámetros esperables, así como para un conjunto de condiciones iniciales que tambien podrían esperarse en situaciones biologicas.

Sin embargo, debido a esto (la multiestabilidad que se pone de manifiesto en el estudio del modelo) sabemos que este modelo debe ser modificado, puesto no tiene un soporte experimental biológico contrastado.

Es decir, en experimentos biológicos no observamos este tipo de multiestabilidad. Por tanto si queremos que nuestro modelo de transcripción represente fielmente el comportamiento de la transcripción genetica debemos modificarlo o cambiarlo.

Así, antes de cambiar grandes características de nuestro modelo, nace la idea de modificar nuestra forma de crear el operador BEWARE usando el segundo enfoque que tiene en cuenta el ARN polimerasa.

Tras el esquema de modelado, vamos a presentar los experimentos numéricos que nos llevan a pensar que podemos estar ante un comportamiento más fiel a lo observado en biología con sólo un estado estable.

3.2. Modelado BEWARE

Comenzamos aplicando las ideas del método termodinámico a nuestros dos genes, gli y ptc, los cuales suponemos controlados por tres factores de transcripción $\{Gli, Gli_3, Gli_3R\}$ que son activador, activador y represor, respectivamente.

Consideraciones inciales

- Destacamos de nuevo, antes de comenzar el resto del calculo del operador, que la expresión de la evolución de la cantidad de las proteínas generadas por gli y ptc, Gli y Ptc, vendrá disminuida por la degradación natural de estas moléculas con dos constantes de degradación.
- En el modelo, además, las reacciones de unión de los factores de transcripccón y del ARN polimerasa son mucho más rápidos que la síntesis de la proteína Gli o Ptc, por lo tanto, consideramos en equilibrio termodinámico dado por la Ley de Acción de Masas.
- Por otra parte en este trabajo se considera una versión del operador con cooperatividad total/ausencia de cooperatividad entre factores de transcripción. Podríamos estudiar cómo afecta la hipótesis de tener una cooperatividad parcial en futuros desarrollos del mismo, siguiendo las indicaciones de [Cambon, 2017].

Todos los pasos siguen el esquema general presentado en [Cambon, 2017]:

3.2.1. Calculo del operador

Espacio de todas las configuraciones

Todas las formas posibles de obtener una concentración de equilibrio con j_{Gli} , j_{Gli3} , j_{Gli3R} , j_P activadores, represores y ARN polimerasas son dados por :

$$Z^{(3)}(j_{Gli}, j_{Gli3}, j_{Gli3R}, j_P = 1; C) =$$

$$= C(C) \frac{n!}{j_{Gli}! j_{Gli3}! j_{Gli3R}! j_0!} [B] \frac{[RNAP]}{K_{RP}} (\frac{a_{gli}[Gli]}{K_{Gli}})^{j_{gli}} (\frac{a_{gli3}[Gli_3]}{K_{Gli3}})^{j_{gli3}} (\frac{r_{gli3R}[Gli3R]}{K_{Gli3R}})^{j_{gli3R}}$$

$$(3.1)$$

$$Z^{(3)}(j_{Gli}, j_{Gli3}, j_{Gli3R}, j_P = 0; C) =$$

$$= C(C) \frac{n!}{j_{Gli}! j_{Gli3}! j_{Gli3R}! j_0!} [B] \frac{[RNAP]}{K_{RP}} (\frac{[Gli]}{K_{Gli}})^{j_{gli}} (\frac{[Gli_3]}{K_{Gli_3}})^{j_{gli_3}} (\frac{[Gli3R]}{K_{Gli3R}})^{j_{gli3R}}$$
(3.2)

donde $j_P = 1$ significa que hay una ARN polimerasa unida y $j_P = 0$ no hay ninguna. Por otra parte, por definición : $j_0 = n - j_{Gli} - j_{Gli_3} - j_{Gli_3R} \ge 0$, y la variable C describe la relación de cooperatividad entre los factores de transcripción. Específicamente, al usar (3) y (4), la función de cooperatividad C toma los valores

$$C(C = \{Gli, Gli_3, Gli_3R\}_c) = c^{(j_{Gli} + j_{Gli_3} + j_{Gli_3R} - 1)_+}$$
(3.3)

У

$$C(C = \{Gli, Gli_3, Gli_3R\}_c) = c^{(j_{Gli} + j_{Gli_3} + j_{Gli_3R} - 1)_+}$$
(3.4)

Esto nos permite describir todo el espacio muestral, es decir, el espacio de todas las posibles configuraciones, como:

$$\Omega = \{(j_{Gli}, j_{Gli_3}, j_{Gli3R}, j_P); j_{Gli}, j_{Gli_3}, j_{Gli3R} \ge 0; j_{Gli} + j_{Gli_3} + j_{Gli3R} \le n, j_p = 0, 1\} \quad (3.5)$$

Definicion de la probabilidad de cada configuración

Una vez que hemos descrito todas las configuraciones posibles en términos de las concentraciones de activador Gli y Gli3, del represor Gli3R y ARN polimerasa, obtenemos fácilmente la probabilidad de encontrar el promotor en una configuración particular de j_P ARN polimerasa y de factores de transcripcion $j_{Gli}, j_{Gli3}, j_{Gli3R}$ relacionados por una cooperatividad c.

$$P^{(3)}(j_{Gli}, j_{Gli_3}, j_{Gli_3R}, j_P; C) = \frac{Z^{(3)}(j_{Gli}, j_{Gli_3}, j_{Gli_3R}, j_P; C)}{\sum_{\{j'_{Gli}, j'_{Gli_3}, j'_{Gli_3R}, j'_P\} \in \Omega} Z^{(3)}(j'_{Gli}, j'_{Gli_3}, j'_{Gli_3R}, j'_P; C)}$$
(3.6)

 $con (j_{Gli}, j_{Gli_3}, j_{Gli_3R}, j_P) \in \Omega$

Resultado final del operador BEWARE

$$BEWARE([Gli][Gli_3][Gli_3R][ARNP]; C) =$$

$$= C_B \sum_{j_{Gli}, j_{Gli_3}, j_{Gli_3R} \ge 0}^{j_{Gli}, j_{Gli_3}} P^{(n)}(j_{Gli}, j_{Gli_3}, j_{Gli_3R}, j_P = 1; C)$$
(3.7)

Al dividir el denominador en dos sumas, segun la ARN polimerasa este ligada o no a la configuración, esta expresión puede reescribirse en términos de la función del factor de regulación, F_reg :

$$a$$
 (3.8)

Realizando los calculos indicados en [Cambon, 2017], vía el paquete [Meurer et al., 2017], este factor de regulación se puede reducir para facilitar el comprensión del proceso general. Se obtiene así, la expresion:

$$a$$
 (3.9)

donde $S^{(3)}(x,y,z;C)$ viene dad por la cooperatividad total que hemos asumido:

$$a (3.10)$$

Concluimos así el calculo del modelado del operador BEWARE con un enfoque estimulated. Con este operador y las ecuaciones definidas en el capítulo 1 podemos disponer ya de nuestro modelo completo.

3.3. Sistema final

La mayoría de cuentas del apartado se han generado con la ayuda de [Meurer et al., 2017].

$$\frac{dGli}{dt} = BEWARE(Gli, Gli_3, Gli_3R) - k_{deg}Gli, \tag{3.11}$$

$$\frac{dGli_3}{dt} = \frac{r_{g3b}}{Ptc} - Gli_3 \left(k_{deg} + \frac{k_{g3rc}}{K_{g3rc} + Signal} \right), \tag{3.12}$$

$$\frac{dGli3R}{dt} = Gli_3 \left(\frac{k_{g3rc}}{K_{g3rc} + Signal} \right) - k_{deg}Gli3R, \tag{3.13}$$

$$\frac{dPtc}{dt} = BEWARE(Gli, Gli_3, Gli_3R) - k_{degp}Ptc. \tag{3.14}$$

Donde tenemos, por definición:

$$Signal = \frac{\frac{Shh}{k_{shh}} + 1}{\frac{Shh}{k_{shh}} + 1 + \frac{Ptc}{k_{ntc}}},$$
(3.15)

$$BEWARE(Gli, Gli_3, Gli_3R) = \frac{c_b}{1 + \frac{k_{RNAP}}{F_{reg}(Gli, Gli_3, Gli_3R)RNAP}},$$
(3.16)

donde solo nos queda describir F_{reg} . En el caso de de gradientes opuestos y no/total cooperatividad de los factores de transcripción nos queda:

$$F_{reg} = \frac{1 + \frac{1}{c} \left(\frac{Glia_{Gli}}{k_{Gli}} c + \frac{Gli_3a_{Gli3}}{k_{Gli3R}} c + \frac{Gli_3Rc}{k_{Gli3R}} r_{Gli3R} + 1 \right)^3 - \frac{1}{c}}{1 + \frac{1}{c} \left(\frac{Glic}{k_{Gli}} + \frac{Gli_3c}{k_{Gli3R}} + \frac{Gli_3Rc}{k_{Gli3R}} + 1 \right)^3 - \frac{1}{c}}$$
(3.17)

Podemos desarrollar las funciones en cada uno de los términos, quedándonos las siguientes expresiones:

$$\frac{dGli}{dt} = -Glik_{deg} + \frac{c_b}{1 + \frac{k_{RNAP} \left(1 + \frac{1}{c} \left(\frac{Glic}{k_{Gli}} + \frac{Gli3c}{k_{Gli3R}} + \frac{Gli3Rc}{k_{Gli3R}} + 1\right)^3 - \frac{1}{c}\right)}}{1 + \frac{k_{RNAP} \left(1 + \frac{1}{c} \left(\frac{GliaGli}{k_{Gli}} c + \frac{Gli3aGli3}{k_{Gli3R}} c + \frac{Gli3Rc}{k_{Gli3R}} r_{Gli3R} + 1\right)^3 - \frac{1}{c}\right)}}$$
(3.18)

$$\frac{dGli_3}{dt} = -Gli_3 \left(k_{deg} + \frac{k_{g3rc}}{K_{g3rc} + \frac{\frac{Shh}{k_{shh}} + 1}{\frac{Shh}{k_{shh}} + 1 + \frac{ptc}{k_{ptc}}}} \right) + \frac{r_{g3b}}{ptc}.$$
(3.19)

$$\frac{dGli3R}{dt} = Gli_3 \left(-Gli3Rk_{deg} + \frac{k_{g3rc}}{K_{g3rc} + \frac{\frac{Shh}{k_{shh}} + 1}{\frac{Shh}{k_{shh}} + 1 + \frac{ptc}{k_{ptc}}}} \right).$$
(3.20)

$$\frac{dPtc}{dt} = \frac{c_b}{1 + \frac{k_{RNAP} \left(1 + \frac{1}{c} \left(\frac{Glic}{k_{Gli}} + \frac{Gli_3c}{k_{Gli3R}} + \frac{Gli_3Rc}{k_{Gli3R}} + 1\right)^3 - \frac{1}{c}\right)}}{RNAP \left(1 + \frac{1}{c} \left(\frac{Glia_{Gli}}{k_{Gli}} c + \frac{Gli_3a_{Gli3}}{k_{Gli3R}} c + \frac{Gli_3Rc}{k_{Gli3R}} r_{Gli3R} + 1\right)^3 - \frac{1}{c}\right)} - k_{degp}Ptc.$$
(3.21)

3.4. Estados estacionarios

Siguiendo con el estudio estandar que se lleva a cabo en los modelos matemáticos procedemos con un estudio sobre los estados estacionarios que podemos encontrar en nuestro

modelo.

Frente a los modelos poropuestos anteriormente en [Saha and Schaffer, 2006, Lai et al., 2004] nos interesa la posibilidad de no encontrar un interruptor biestable en el comportamiento cualitativo de nuestro modelo. En primer lougar procedemos aforntando el problema desde una perspectiva analítica.

Sean las ecuaciones 3.113.123.133.14, si suponemos que éstas se encuentran en un estado estacionario entonces sus cantidades son constantes. Esto implica que su derivada temporal es igual a cero.

Dado que las ecuaciones continen términos complejos, nos interesamos por agruparlas, de manera que los cálculos no sean más sencillo en un primer intento de extraer información:

Por un lado de 3.11 y 3.14:

$$\begin{cases} 0 = BEWARE(Gli, Gli_3, Gli3R) - k_{deg}Gli, \\ 0 = BEWARE(Gli, Gli_3, Gli3R) - k_{degp}Ptc. \end{cases}$$

Si igualamos ambas ecuaciones nos queda:

$$k_{deg}Gli = k_{degp}Ptc \implies \frac{k_{deg}}{k_{degp}}Gli = Ptc$$
 (3.22)

Por otra parte, de 3.12 y 3.13:

$$\begin{cases} 0 = \frac{r_{g3b}}{Ptc} - Gli_3 \left(k_{deg} + \frac{k_{g3rc}}{K_{g3rc} + Signal} \right), \\ 0 = Gli_3 \left(\frac{k_{g3rc}}{K_{g3rc} + Signal} \right) - k_{deg}Gli3R. \end{cases}$$

Sumando, obtenemos:

$$0 = \frac{r_{g3b}}{Ptc} - Gli_3k_{deg} - k_{deg}Gli3R \implies \frac{r_{g3b}}{Ptc} = Gli_3k_{deg} + k_{deg}Gli3R \implies \frac{r_{g3b}}{Gli_3k_{deg} + k_{deg}Gli3R} = Ptc$$

$$(3.23)$$

3.5. Simulaciones 33

Con estas cuentas, podemos obtener una función de Signal3.15 modificada, la llamaremos $Signal_{modificada}$:

$$Signal_{modificada} = \frac{\frac{Shh}{k_{shh}} + 1}{\frac{Shh}{k_{shh}} + 1 + \frac{r_{g3b}}{k_{ptc}(Gli3k_{deg} + k_{deg}Gli3R)}}.$$
 (3.24)

Ahora, sustituimos los valores que tenemos para intentar hallar los estados estacionarios. Haciéndolo, 3.12 nos quedaría:

$$0 = Gli_3k_{deg} + k_{deg}Gli3R - Gli_3\left(k_{deg} + \frac{k_{g3rc}}{K_{g3rc} + Signal_{modificado}}\right),$$
(3.25)

y 3.13:

$$0 = Gli_3 \left(\frac{k_{g3rc}}{K_{g3rc}} + Signal_{modificada} \right) - k_{deg}Gli3R.$$
 (3.26)

Esto nos deja un sistema de dos ecucaciones con dos incógnitas que resolvemos:

3.5. Simulaciones

3.5.1. Variación del operador BEWARE

3.5.2. Evolución temporal

3.5.3. Análisis numérico de los estados estacionarios

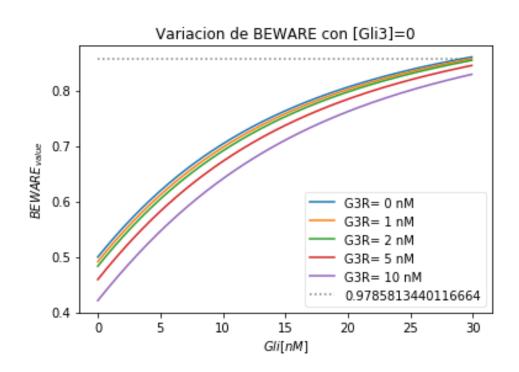


Figura 3.1: Variación del nuevo operador BEWARE

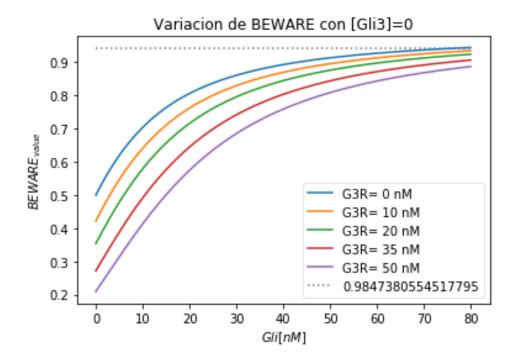


Figura 3.2: Variación del nuevo operador BEWARE en más rango

3.5. Simulaciones 35

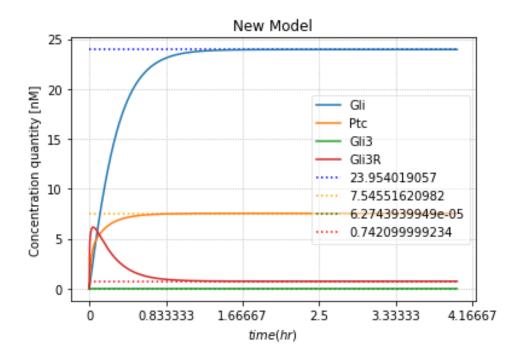


Figura 3.3: Evolución temporal del nuevo operador BEWARE

Capítulo 4

Análisis cualitativo

4.1. Notas provisionales

- Por ahora apenas hay sensibilidad del modelo ha la variacion de la cantidad de Shh
- Se observa que la intensidad de la activación transcripcional $(a_{Gli,Gli3})$ si que provoca cambios significativos en el comportamiento cualitativo
- la cantidad de ARNP tambien tiene un impacto importante. Su disminucion provoca un cambio disminutivo en el punto fijo
- cambio en el comportamiento del crecimiento de Gli en las cercanias de 0.07 ARNP
- el mayor cambio se observa al modificar la constante del beware. Sobre 0.27 obtenemos un estado estacionario de Gli como el que se obtiene en [Lai et al., 2004]

4.2. Parámetros

4.2. Parámetros 37

Tabla de parámetros, operador BEWARE			
Parámetro	Valor	Descripción	Fuente
c	1	Constante positiva (valor 1 implica cooperatividad total)	[Cambon, 2017]
a_{Gli}	4.35	Intensidad de represion transcripcional de Gli	[Cambon, 2017]
a_{Gli3}	4,35	Intensidad de represion transcripcional de Gli3	[Cambon, 2017]
r_{Gli3R}	5×10^{-5}	Intensidad de represion transcripcional de Gli	[Cambon, 2017]
k_{Gli}	9×10^1	Constante de disociacion de los activadores para los potenciadores geneticos	[Cambon, 2017]
k_{Gli3}	9×10^1	Constante de disociacion de los activadores para los potenciadores geneticos	[Cambon, 2017]
k_{Gli3R}	9×10^{1}	Constante de disociacion de los represores para los potenciadores geneticos	[Cambon, 2017]
k_{RNAP}	1	Afinidad de unión de RNA polimerasa	[Cambon, 2017]
RNAP	1	Concentración de RNA po- limerasa	[Cambon, 2017]
c_b	$1 nMmin^{-1}$	Constante del operador	[Cambon, 2017]

Cuadro 4.1: Tabla de parámetros, operador $BEW\!ARE$

Capítulo 5

Conclusiones

5.1. Conclusiones y trabajo futuro

Bibliografía

- [Ay and Arnosti, 2011] Ay, A. and Arnosti, D. N. (2011). Mathematical modeling of gene expression: a guide for the perplexed biologist. *Critical reviews in biochemistry and molecular biology*, 46(2):137–151.
- [Bintu et al., 2005a] Bintu, L., Buchler, N. E., Garcia, H. G., Gerland, U., Hwa, T., Kondev, J., Kuhlman, T., and Phillips, R. (2005a). Transcriptional regulation by the numbers: applications. *Current opinion in genetics & development*, 15(2):125–135.
- [Bintu et al., 2005b] Bintu, L., Buchler, N. E., Garcia, H. G., Gerland, U., Hwa, T., Kondev, J., and Phillips, R. (2005b). Transcriptional regulation by the numbers: models. Current opinion in genetics & development, 15(2):116–124.
- [Cambon, 2017] Cambon, M. (2017). Analysis of biochemical mechanisms provoking differential spatial expression in Hh target genes. *ArXiv e-prints*.
- [Cambon and Sanchez,] Cambon, M. and Sanchez, O. Beware modules with multiple competitivo transcription factors. Work in progress.
- [Clement et al., 2007] Clement, V., Sanchez, P., De Tribolet, N., Radovanovic, I., and i Altaba, A. R. (2007). Hedgehog-gli1 signaling regulates human glioma growth, cancer stem cell self-renewal, and tumorigenicity. *Current biology*, 17(2):165–172.
- [Dahmane et al., 1997] Dahmane, N., Lee, J., Robins, P., Heller, P., and i Altaba, A. R. (1997). Activation of the transcription factor gli1 and the sonic hedgehog signalling pathway in skin tumours. *Nature*, 389(6653):876.

40 BIBLIOGRAFÍA

[Fakhouri et al., 2010] Fakhouri, W. D., Ay, A., Sayal, R., Dresch, J., Dayringer, E., and Arnosti, D. N. (2010). Deciphering a transcriptional regulatory code: modeling short-range repression in the drosophila embryo. *Molecular systems biology*, 6(1):341.

- [He et al., 2010] He, X., Samee, M. A. H., Blatti, C., and Sinha, S. (2010). Thermodynamics-based models of transcriptional regulation by enhancers: the roles of synergistic activation, cooperative binding and short-range repression. *PLoS computational biology*, 6(9):e1000935.
- [Hornbeck PV, 2015] Hornbeck PV, Zhang B, M. B. K. J. L. V. S. E. (2015). Phosphositeplus, 2014: mutations, ptms and recalibrations. nucleic acids res. 43:D512-20.
- [i Altaba, 1999] i Altaba, A. R. (1999). Gli proteins and hedgehog signaling: development and cancer. *Trends in genetics*, 15(10):418–425.
- [Lai et al., 2004] Lai, K., Robertson, M. J., and Schaffer, D. V. (2004). The sonic hed-gehog signaling system as a bistable genetic switch. *Biophysical Journal*, 86(5):2748–2757.
- [Meijer et al., 2012] Meijer, H., Dercole, F., and Oldeman, B. (2012). Numerical bifurcation analysis. In *Mathematics of Complexity and Dynamical Systems*, pages 1172–1194. Springer.
- [Meurer et al., 2017] Meurer, A., Smith, C. P., Paprocki, M., Čertík, O., Kirpichev, S. B., Rocklin, M., Kumar, A., Ivanov, S., Moore, J. K., Singh, S., Rathnayake, T., Vig, S., Granger, B. E., Muller, R. P., Bonazzi, F., Gupta, H., Vats, S., Johansson, F., Pedregosa, F., Curry, M. J., Terrel, A. R., Roučka, v., Saboo, A., Fernando, I., Kulal, S., Cimrman, R., and Scopatz, A. (2017). Sympy: symbolic computing in python. PeerJ Computer Science, 3:e103.
- [Ortiz, 2017] Ortiz, B. (2017). Análisis cualitativo de sistemas dinámicos con origen biológico. Mathematics bachelor's degree thesis, Universidad de Granada.
- [Parker et al., 2011] Parker, D. S., White, M. A., Ramos, A. I., Cohen, B. A., and Barolo, S. (2011). The cis-regulatory logic of hedgehog gradient responses: key roles for gli binding affinity, competition, and cooperativity. *Sci. Signal.*, 4(176):ra38–ra38.

BIBLIOGRAFÍA 41

[Saha and Schaffer, 2006] Saha, K. and Schaffer, D. V. (2006). Signal dynamics in sonic hedgehog tissue patterning. *Development*, 133(5):889–900.

- [Scatchard, 1949] Scatchard, G. (1949). The attractions of proteins for small molecules and ions. Annals of the New York Academy of Sciences, 51(4):660–672.
- [Segal et al., 2008] Segal, E., Raveh-Sadka, T., Schroeder, M., Unnerstall, U., and Gaul, U. (2008). Predicting expression patterns from regulatory sequence in drosophila segmentation. *Nature*, 451(7178):535.
- [Wang et al., 2000] Wang, B., Fallon, J. F., and Beachy, P. A. (2000). Hedgehog-regulated processing of gli3 produces an anterior/posterior repressor gradient in the developing vertebrate limb. *Cell*, 100(4):423–434.
- [Wikipedia contributors, 2018] Wikipedia contributors (2018). Sonic hedgehog Wikipedia, the free encyclopedia. [Online; accessed 16-July-2018].