

# Tema 1 Algoritmi Fundamentali

Moroianu Theodor

October 22, 2020

## Exercitiu 1

**Lema 1.** Fie  $(A, E)$  un graf aciclic conex (un arbore), si  $u, v \in A$ .  
Daca  $(u, v) \notin E$ , atunci  $(A, E \cup (u, v))$  contine un ciclu.

*Proof.*  $(A, E)$  este conex, deci exista un lant simplu de la  $u$  la  $v$ :

$$\exists(a_0, a_1, \dots, a_k) \quad \text{a.i.} \quad (a_i, a_{i+1}) \in E \quad \forall i \in [1 \dots (k-1)]$$

Asadar, daca este adaugata muchia  $(u, v)$  se formeaza ciclul  $(a_0, a_1 \dots a_k)$ . □

## Demonstratia Exercitiului

Fie  $G = (V, E)$  un graf neorientat aciclic.

Fie  $K$  numarul de componente conexe ale lui  $G$ , si  $M = |E|$ .

**Lema 2.**  $K + M$  este un invariant la adaugarea unei muchii care pastreaza aciclitatea grafului.

*Proof.* Fie muchia adaugata muchia  $(u, v)$ .

Apar doua cazuri:

- $u$  si  $v$  ambele fac parte din aceeasi componenta conexa.  
Folosind lema demonstrata mai sus, inseamna ca s-a format un ciclu, ceea ce contrazice ipoteza ca nu se formeaza ciclul.
- $u$  si  $v$  se afla in componente contexe diferite.  
Asadar, dupa adaugarea muchiei  $(u, v)$ ,  $K$  scade cu 1 si  $M$  creste cu 1, pastrand suma constanta. □

Scotand toate muchiile, putem observa ca valoarea invariantului  $K + M$  este  $|V| + 0 = |V|$ .  
Numarul de componente conexe este cel putin 1, asadar  $M$  nu poate depasi  $|V| - 1$  fara a adauga ciclul in graf. *Qed*

## Exercitiu 2

Observam, ca orice stare a cubului rubik poate fi descrisa ca un sir  $s$  de lungime 48 si valori in multimea  $1, 2, 3, 4, 5, 6$ .

Asadar, ne construim un graf  $G = (V, E)$  in felul urmator:

- Pentru fiecare stare  $s = (s_1, s_2, \dots, s_{48})$  a cubului rubik ne construim un nod (care poate de exemplu sa fie numarul al carui cifre sunt  $s$  in reprezentarea in baza 6).
- Pentru fiecare rotatie posibila a cubului rubik (rotatia unei fete sau a intregului cub rubik) se adauga o muchie.

			1	2	3			
			4	U	5			
			6	7	8			
9	10	11	17	18	19	25	26	27
12	L	13	20	F	21	28	R	29
14	15	16	22	23	24	30	31	32
			41	42	43			
			44	D	45			
			46	47	48			
						33	34	35
						36	B	37
						38	39	40

Figure 1: Representarea unui cub rubik

Observam ca oricare mutare este inversabila, asadar matricea de adiacenta este una simetrica, si graful  $G$  este neorientat.

Un algoritm eficient pentru rezolvarea cubului rubik ar putea fi:

- Aplicam algoritmi clasici de rezolvare a cubului rubik.  
Avantajul acestor algoritmi este eficienta computationala, dar acesti algoritmi nu ne garanteaza minimalitatea numarului de pasi.
- Parcurgem graful plecand din nodul care modeleaza starea initiala a cubului, folosind algoritmi precum  $BFS$  sau  $A^*$  (desi nu stiu care euristici ar functiona pentru  $A^*$ ).
- Folosim tehnica avansata de programare "Meet In The Middle", plecand de la ipoteza ca numarul minim necesar de pasi este mic.

### Exercitiu 3

Pentru rezolvarea acestui exercitiu se presupune cunoscut algoritmul  $BFS$ .

**Lema 3.** Numarul de muchii din  $G'$  nu poate fi mai mic de  $|V| - 1$  fara a deconecta nodul 1 de cel putin un alt nod (altfel spus, nu exista arbori cu  $N$  noduri si mai putin de  $N - 1$  muchii).

*Proof.* Adaugarea unei muchii scade cu cel mult 1 numarul de componente conexe. Asadar, adaugand mai putin de  $|V| - 1$  muchii nu se poate ajunge la o singura componenta conexa.  $\square$

### Demonstratia Exercitiului

Fie  $E'$  multimea muchiilor obtinute prin rulara algoritmului de  $BFS$  plecand din nodul 1, si  $G' = (V, E')$ .

**Teorema 1.**  $G'$  este subgraful cu numar minim de muchii al lui  $G$  care pastreaza distanta dintre  $i$  si 1,  $\forall i \in [2 \dots |V|]$ .

*Proof.* Stim ca:

- $G'$  pastreaza distantele  
Din functionearea algoritmului  $BFS$ , distanta minima dintre nodul 1 si nodul  $i$  poate fi obtinuta printr-un lant de muchii aflate in  $V'$ ,  $\forall i \in (2 \dots |V|)$ . Asadar,  $G'$  pastreaza distantele.

- $G'$  are numărul minim de muchii

Din funcționarea algoritmului  $BFS$ ,  $|E'| = |V| - 1$ . Din lema enunțată mai sus, nu este posibilă obținerea unui graf conex cu mai puține muchii. Asadar,  $E'$  este de cardinalitate minimă.

Asadar, numărul maxim de muchii care pot fi scoase din  $G$  este  $|E| - |V| + 1$ . □

## Exercitiu 4

Fie  $V = \{(a, b) \mid a, b \in [0, 1 \dots (d-1)]\}$

Fie  $E = \{((a_1, b_1), (a_2, b_2)) \mid a_{1,2}, b_{1,2} \in N \text{ si } |a_1 - a_2| + |b_1 - b_2| = 1\}$

Fie  $G = (V, E)$ .

Altfel spus, ne uităm la graful care are câte un varf pentru fiecare punct laticial pozitiv din planul 2d cu coordonate până în  $d$ .

Graful este neorientat, din simetria condiției de existență a muchiilor.

Un algoritm care rezolvă problema din enunț cu ajutorul acestui graf este un  $BFS$  prin graful acesta plecând de la  $(0, 0)$  și oprirea la primul nod  $(x, y)$  astfel încât  $a * x + b * y$  este divizibil cu  $d$ .

Cum fiecare muchie crește sau scade cu exact 1 suma  $x + y$ , avem garanția că prima soluție găsită de  $BFS$  o să fie cea optimă.

## Exercitiu 5

Știm că muchiile ne-luate de parcurgerea DFS nu au voie să fie între doi subarbori diferiți.

Folosind această ipoteză, vom arăta care este numărul maxim de muchii pe care le poate avea un graf cu parcurgerea DFS dată, precum și ordinea în care trebuie procesate.

Dăm muchiile prin liste de adiacență, care conțin toate muchiile mai puțin cele enunțate mai sus:

- $Adiacenta_1 = \{3, 2, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11\}$
- $Adiacenta_2 = \{1, 3, 4, 5\}$
- $Adiacenta_3 = \{4, 1, 2, 5, 8, 11\}$
- $Adiacenta_4 = \{1, 2, 3, 5, 8\}$
- $Adiacenta_5 = \{1, 2, 3, 4\}$
- $Adiacenta_6 = \{1, 7, 9, 10\}$
- $Adiacenta_7 = \{1, 6, 10, 9\}$
- $Adiacenta_8 = \{1, 3, 4\}$
- $Adiacenta_9 = \{1, 6, 7\}$
- $Adiacenta_{10} = \{1, 6, 7\}$
- $Adiacenta_{11} = \{1, 3\}$

Prin tehnica de numărare a muchiilor putem deduce că sunt maxim 24 de muchii. Ordinea în care trebuie parcurși vecinii unui nod este cea dată de vectorii de adiacență.

*Proof.* Am verificat manual că adăugarea oricărei alte muchii ne generează un arbore  $DFS$  diferit. □

## Bonus

Pentru un arbore arbitrar, tragem muchie de la fiecare nod la tot stramosii sai. Astfel, raspunsul este suma adancimilor nodurilor.

*Proof.* Optimalitatea solutiei decurge natural din:

- Muchiile dintre doi subarbori diferiti ne genereaza un arbore *DFS* diferit: Stim ca in arborele *DFS*, nu exista decat muchii de la noduri la stramosi, deci o muchie dintre doi subarbori ne forteaza arborele *DFS* sa se modifice.
- Muchiile dintre un stramos si un descendent nu strica arborele *DFS* daca stramosul proceseaza descendentul dupa ce proceseaza fiul. Motivul este ca procesarea unui nod deja vizitat nu are side-effects.

□

## Exercitiu 6

Stim ca BFS calculeaza arborele care minimizeaza adancimea fiecarui nod, si ca DFS incearca sa coboare cat poate in fiecare nod. Astfel, este evident ca:

- Daca inecam arborele *DFS* in graful original, nu o sa apara cross-edges, adica muchii care sa nu fie de tipul nod-stramos. Asta se intampla pentru ca existenta unei muchii dintre doi subarbori diferiti ar presupune ca *DFS*-ul nu s-a dus pe o muchie posibila.
- Daca inecam arborele *BFS* in graful original, nu o sa apara muchii intre doua noduri la o diferenta de nivel mai mare ca 1. Asta se intampla pentru ca existenta unei astfel de muchii ar implica existenta unui arbore cu adancimile nodurilor mai mici.

Astfel, pentru ca cele doua parcurgeri (*DFS* si *BFS*) sa ne dea acelasi arbore partial, trebuie ca:

1. Daca adaugam toate muchiile neluate in arborele *DFS/BFS*, nu apar muchii intre doi subarbori diferiti.
2. Daca adaugam toate muchiile neluate, nu apar nici muchii dintre noduri pe nivele cu diferenta mai mare ca 1.

Observatia cheie este ca oricare muchie neluata in arborele *DFS/BFS* este de tipul 1 sau 2, deci pentru ca cele doua parcurgeri sa coincidă, trebuie ca graful sa fie un arbore.

### Observatie:

In demonstratia de mai sus, am presupus ca graful este conex.

Daca graful nu este conex, este suficient ca *componenta conexa din care face parte nodul 1* sa respecte restrictiile de mai sus.

## Exercitiu 7

Fie  $V = \{1 \dots n\} \cup \{S, D\}$ .

Fie  $E$  multimea definita in modul urmator:

$$E = \{(S, i, 0) | 1 \leq i \leq n\} \cup \{(i, D, b_i - a_i) | 1 \leq i \leq n\} \cup \{(i, j, b_i - a_i) | 1 \leq i, j \leq n \wedge b_i \leq a_j\}$$

Altfel spus,  $E$  contine muchiile urmatoare:

- Muchiile dintre  $S$  si  $i$ , unde  $i$  este indicele unui interval, de cost 0.

- Muchiile dintre  $i$  si  $D$  de cost egal cu lungimea intervalului  $i$ .
- Muchiile dintre nodurile  $i$  si  $j$ , daca intervalul  $i$  poate fi ales in acelasi timp ca intervalul  $j$ , si se afla in stanga acestuia, de cost egal cu lungimea intervalului  $i$ .

**Teorema 2.** *Suma maximala a intervalelor care pot fi luate simultan fara sa se suprapuna (exceptand capetele) este lungimea celui mai lung drum din graful  $G = (V, E)$  care incepe in  $S$  si se termina in  $D$ .*

*Proof.* Este usor de verificat ca orice alegere valida de indici  $A = \{a_1 \dots a_k\}$  ii corespunde unui drum in reprezentarea noastra ca un graf.

Presupunem ca indicii din  $A$  sunt ordonati crescator (permutarea acestora nu schimba solutia). Observam asadar ca exista urmatoarele muchii:

- Muchia dintre  $S$  si  $a_1$ , de cost 0.
- Muchia dintre  $a_i$  si  $a_{i+1}$ ,  $\forall 1 \leq i \leq k-1$ , de cost egal cu lungimea intervalului  $i$ . Aceasta muchie exista pentru ca intervalele  $a_i$  si  $a_{i+1}$  nu se suprapun (daca s-ar suprapune nu ar putea fi in solutie).
- Muchia dintre  $a_k$  si  $D$  de cost egal cu lungimea intervalului  $a_k$ .

Asadar, vedem ca se poate forma lantul  $S \rightarrow a_1 \rightarrow a_2 \dots \rightarrow a_k \rightarrow D$ , care are lungimea egala cu suma lungimilor intervalelor din  $A$ . Pe de alta parte, fie  $X = (S, x_1, x_2 \dots x_l, D)$ . Observam ca lungimea acestui lant este suma lungimilor intervalelor  $x_1, x_2, \dots, x_l$ , si aceste intervale nu se intersecteaza. Asadar formeaza o solutie valida.  $\square$

## Bonus

Rezolvarea acestei probleme este binecunoscuta ca fiind una  $NP$ . Este echivalenta cu gasirea unui set independent de cost maxim intr-un graf.

## Exercitiu 8

O sa rezolvam problema prin crearea unui algoritm adversarial care isi forteaza oponentul sa faca cel putin  $\frac{N*(N-1)}{2}$  queryuri.

Descrierea algoritmului:

1. Isi seteaza matricea  $(Q_{ij})_{i,j < N}$  cu valorile *False*.
2. Cand primeste o intrebarea asupra unei muchii  $(u, v)$ , raspunde cu 0 (adica spune ca nu exista muchia), si seteaza  $Q_{u,v} = Q_{v,u} = \text{True}$ .
3. Daca a ramas cel putin o valoare de *False* in matricea  $Q$  si oponentul pretinde ca a gasit care este graful  $G = (V, E)$ , scoatem sau punem una din muchiile  $(u, v)$  cu  $Q_{u,v} = \text{False}$ , astfel incat sa se modifice graful, si spunem ca acesta era defapt graful la care ne gandeam.

## O demonstratie mai formala, folosind teoria informatiei

Stim ca:

- Fiecare intrebare primeste un raspuns dintr-un spatiu de doua elemente.
- Numarul total de grafuri posibile este  $2^{\frac{N*(N-1)}{2}}$

Asadar, cu mai putin de  $\frac{N*(N-1)}{2}$  intrebari nu poate fi acoperit tot spatiul de posibilitati (cel putin doua grafuri o sa se afle in aceeasi frunza in arborele de decizie al algoritmului).

## Exercitiu 9

**Lema 4.** Fie  $G = (V, E)$  un graf cu costuri pozitive pe muchii.

Atunci, lungimea unui ciclu hamiltonian o sa fie cel putin la fel de mare ca suma lungimilor muchiilor unui APM al acestui graf.

*Proof.* Presupunem prin absurd ca exista un ciclu hamiltonian de lungime mai mica ca lungimea oricarui APM.

Scoatem oricare muchie din ciclul hamiltonian, obtinand astfel un arbore partial, cu suma costurilor mai mica decat cea a unui APM. Contradictie.  $\square$

### Rezolvarea Exercitiului

Fie  $G = (\{1 \dots n\}, \{(i, j, d_{ij}) \mid i, j \in \{1 \dots n\}\})$

unde  $d_{ij} = \sqrt{(x_i - x_j)^2 + (y_i - y_j)^2}$ .

Observam ca acest graf complet reprezinta corect problema, muchia de la  $u$  la  $v$  avand costul fix distanta dintre  $(x_u, y_u)$  si  $(x_v, y_v)$ .

Observam de asemenea ca drumul optim este un ciclu hamiltonian de cost minim al grafului.

Fie  $G' = (V, E')$  un arbore partial de cost minim al lui  $G$ .

Observam ca parcurgerea in ordinea *DFS* (cu intrare / iesire din nod) al arborelui  $G'$  are lungimea totala  $2 * lungime(G')$ , care conform lemei de mai sus este mai mica sau egala decat lungimea oricarui ciclu hamiltonian.

Astfel, un itinerariu cu distanta totala cu cel mult de doua ori mai mare decat distanta optima este cel dat de parcurgerea in ordine *DFS* al unui APM al grafului.

Gasirea APM-ului poate fi facuta cu Prim's Algorithm in  $\Theta(N^2)$ , sau cu vrajeli cu Ainturi 2d intr-o complexitate pe care nu o stiu.