

Temat: Rozwiązywanie UARL metodami bezpośrednimi (2)			
Wykonał: Marcin Fabrykowski	Wydział: FiIS	Kierunek Inf. Stos.	Grupa: grupa 3

1. Metoda LU

Mając równanie $Ax=b$,
gdzie:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \quad (1)$$

możemy zapisać powyższe jako iloczyn dwóch macierzy: $A = L * U$,
przy czym macierze L i U mają postać:

$$L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ l_{21} & 1 & 0 \\ l_{31} & l_{32} & 1 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$U = \begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ 0 & u_{22} & u_{23} \\ 0 & 0 & u_{33} \end{bmatrix} \quad (3)$$

Wytępuje tutaj zależność:

$$\det(A) = \det(L \cdot U) = \det(L) \cdot \det(U) \quad (4)$$

następnie wyliczamy kolejno, pierwszy wiersz macierzy U , pierwszą kolumnę macierzy L , drugi wiersz macierzy U , drugą kolumnę macierzy L

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ l_{21} & 1 & 0 \\ l_{31} & l_{32} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ 0 & u_{22} & u_{23} \\ 0 & 0 & u_{33} \end{bmatrix} \quad (5)$$

pierwszy wiersz macierzy U :

$$\begin{aligned} a_{11} &= 1 \cdot u_{11} + 0 \cdot 0 + 0 \cdot 0 \\ a_{12} &= 1 \cdot u_{12} + 0 \cdot u_{22} + 0 \cdot 0 \\ a_{13} &= 1 \cdot u_{13} + 0 \cdot u_{23} + 0 \cdot u_{33} \end{aligned}$$

pierwsza kolumna macierzy L :

$$\begin{aligned}a_{21} &= l_{21} \cdot u_{11} + 1 \cdot 0 + 0 \cdot 0 \\a_{31} &= l_{31} \cdot u_{11} + l_{32} \cdot 0 + l_{33} \cdot 0\end{aligned}$$

Powyższa procedura powtarzamy dla wszystkich elementów macierzy.

2. Wykonanie ćwiczenia

Mając macierz:

$$A = \begin{bmatrix} 2q \cdot 10^{-4} & 1 & 6 & 9 & 10 \\ 2 \cdot 10^{-4} & 1 & 6 & 9 & 10 \\ 1 & 6 & 6 & 8 & 6 \\ 5 & 9 & 10 & 7 & 10 \\ 3 & 4 & 9 & 7 & 9 \end{bmatrix} \quad (6)$$

wyznaczyć zależność wyznacznika $\det(A)$ od parametru q .

W tym celu dokonujemy dekompozycji macierzy A na macierze L i U . Używając biblioteki *nrutil*, wykorzystujemy funkcję *ludcmp*. Następnie mając macierze L i U , wyliczamy ich wyznaczniki wykorzystując właściwości macierzy trójkątnych - mnożymy wartości na diagonalach. Następnie mnożymy tak wyliczony wyznaczniki L i U i otrzymujemy wyznacznik macierzy A .

Oczekiwaną zależność od parametru a przedstawia rys. 1

3. Wnioski

Metoda LU pozwala w prosty sposób obliczyć wyznacznik macierzy. Proces dekompozycji wymaga wykonania mniejszej ilości operacji, niż wyliczanie wyznacznika innymi metodami co pokazuje zasadność używania tej metody

Rysunek 1: Plot1

