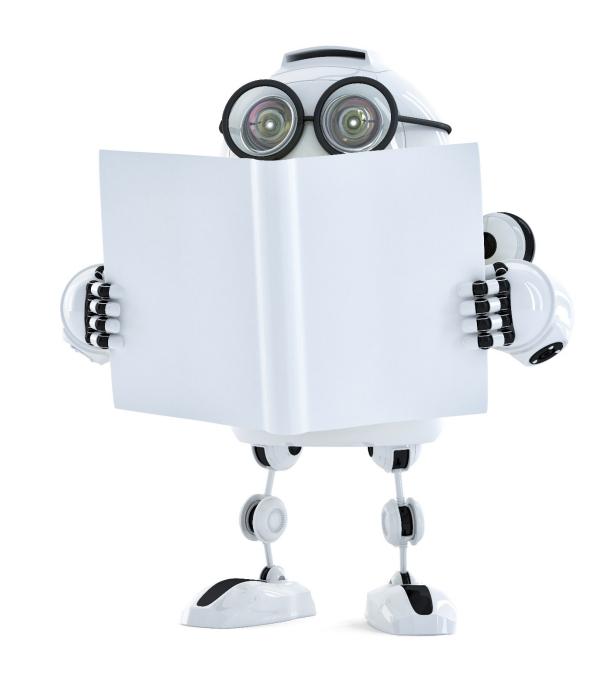
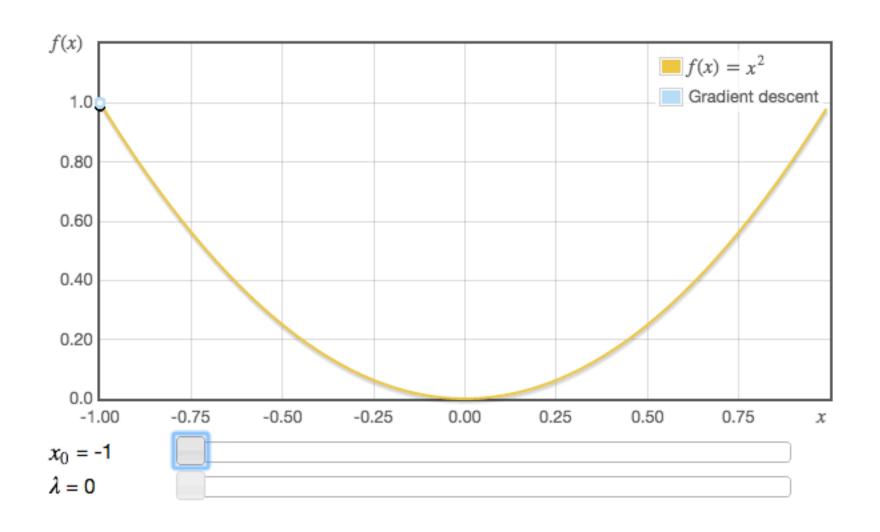
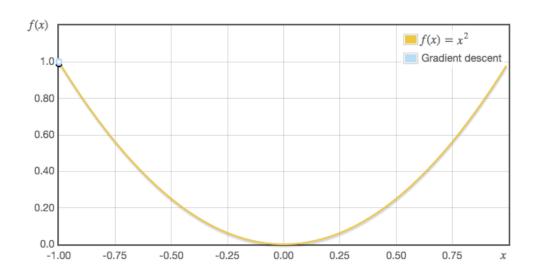
Linear Regression

Director of TEAMLAB Sungchul Choi

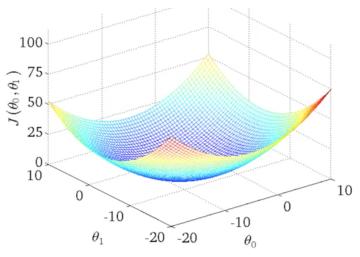








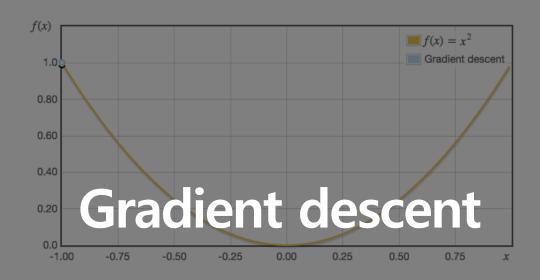
$$x_{new} = x_{old} - \alpha \times (2x_{old})$$



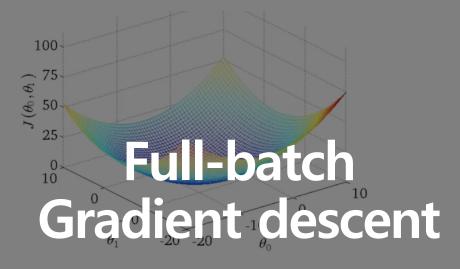
$$\theta_j := \theta_j - \alpha \frac{\partial}{\partial \theta_j} J(\theta_0, \theta_1)$$

$$\frac{\partial J}{\partial w_0} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (w_1 x^{(i)} + w_0 - y^{(i)})$$

$$\frac{\partial J}{\partial w_1} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (w_1 x^{(i)} + w_0 - y^{(i)}) x^{(i)}$$



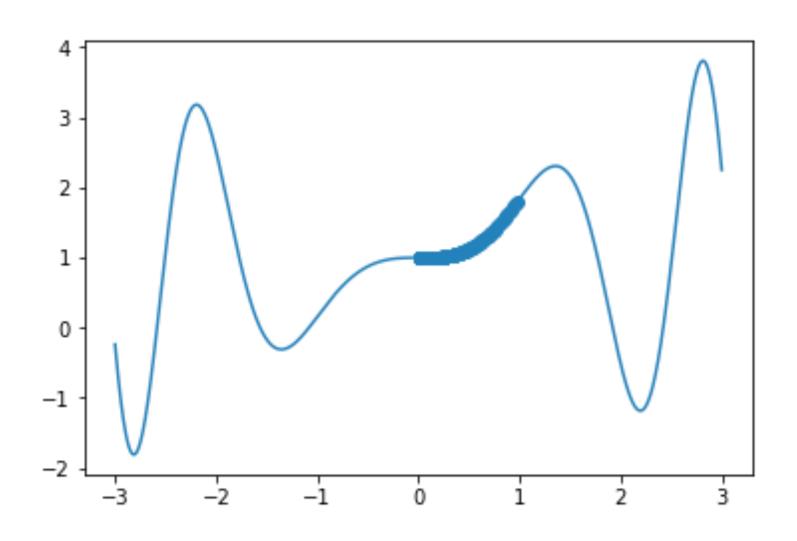
$$x_{new} = x_{old} - \alpha \times (2x_{old})$$



$$\theta_j := \theta_j - \alpha \frac{\partial}{\partial \theta_j} J(\theta_0, \theta_1)$$

$$\frac{\partial J}{\partial w_0} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (w_1 x^{(i)} + w_0 - y^{(i)})$$

$$\frac{\partial J}{\partial w_1} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (w_1 x^{(i)} + w_0 - y^{(i)}) x^{(i)}$$



$$\theta_j := \theta_j - \alpha \frac{\partial}{\partial \theta_j} J(\theta_0, \theta_1)$$

$$\frac{\partial J}{\partial w_n} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (\mathbf{w}^T \mathbf{x}^{(i)} - y^{(i)}) \cdot x_n$$

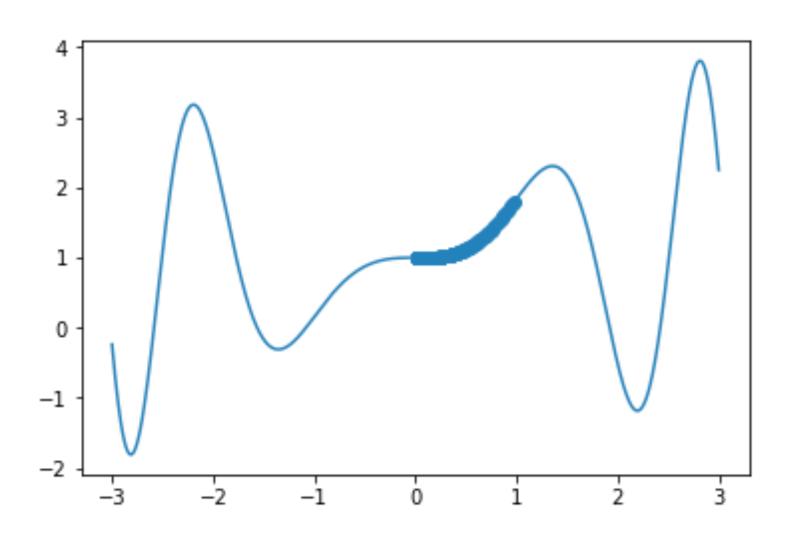
- GD는 1개의 데이터를 기준으로 미분
- 그러나 일반적으로 GD = (full) batch GD라고 가정
- 모든 데이터 셋으로 학습 $\frac{\partial J}{\partial w_n} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (\mathbf{w}^T \mathbf{x}^{(i)} y^{(i)}) \cdot x_n$

- 업데이트 감소 → 계산상 효율적(속도) 가능
- 안정적인 Cost 함수 수렴

- 지역 최적화 가능
- 메모리 문제 (ex 30억개의 데이터를 한번에?)
- 대규모 dataset → 모델/파라메터 업데이트가 느려짐

- 업데이트 감소 → 계산상 효율적(속도) 가능
- 안정적인 Cost 함수 수렴

- 지역 최적화 가능
- 메모리 문제 (ex 30억개의 데이터를 한번에?)
- 대규모 dataset → 모델/파라메터 업데이트가 느려짐



- 원래 의미는 dataset에서 random하게 training sample을 뽑은 후 학습할 때 사용함

- Data를 넣기 전에 Shuffle

```
1: procedure SGD

2: shuffle(X) \triangleright Randomly shuffle data

3: for i in number of X do

4: \theta_j := \theta_j - \alpha(\hat{y}^{(i)} - y^{(i)})x_j^{(i)} \triangleright Only one example

5: end for

6: end procedure
```

- 빈번한 업데이트 모델 성능 및 개선 속도 확인 가능
- 일부 문제에 대해 더 빨리 수렴
- 지역 최적화 회피
- 대용량 데이터시 시간이 오래걸림
- 더 이상 cost가 줄어들지 않는 시점의 발견이 어려움

Mini-batch (stochastic) gradient descent

Mini-batch SGD

- 한번의 일정량의 데이터를 램덤하게 뽑아서 학습
- SGD와 Batch GD를 혼합한 기법
- 가장 일반적으로 많이 쓰이는 기법

Epoch & Batch-size

- 전체 데이터가 Training 데이터에 들어갈 때 카운팅
- Full-batch를 n번 실행하면 n epoch

- Batch-size 한번에 학습되는 데이터의 개수

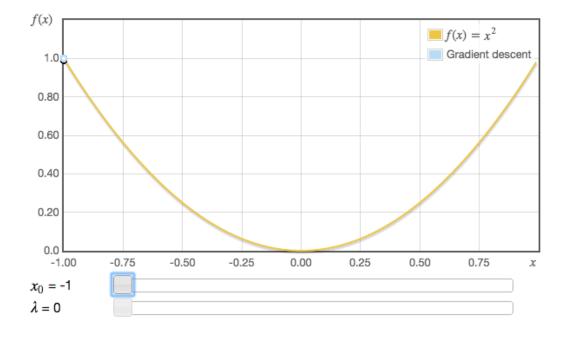
- 총 5,120개의 Training data에 512 batch-size면 몇 번 학습을 해야 1 epoch이 되는가?

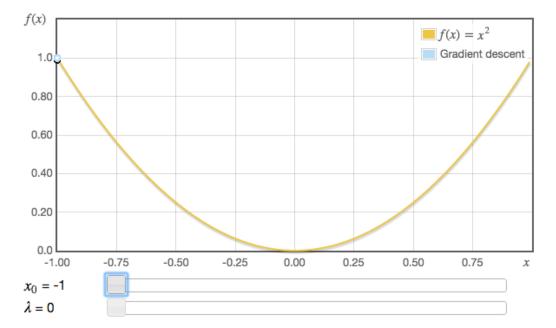
Mini-batch SGD

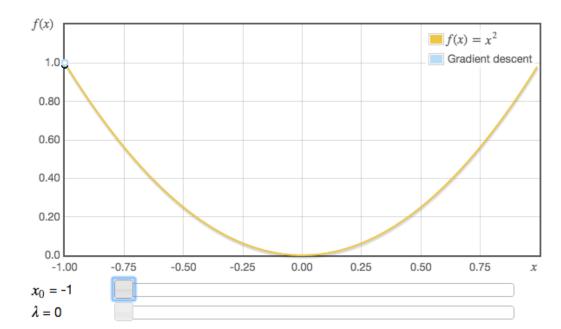
- 1: procedure Mini-batch SGD
- 2: shuffle(X)
- 3: $BS \leftarrow BATCH SIZE$
- 4: $NB \leftarrow Number of Batches$
- 5: $NB \leftarrow len(X)//BS$
- 6: **for** i in NB **do**
- 7: $\theta_j := \theta_j \alpha \sum_{k=i \times BS}^{(i+1)*BS} (\hat{y}^{(k)} y^{(k)}) x_j^{(k)}$

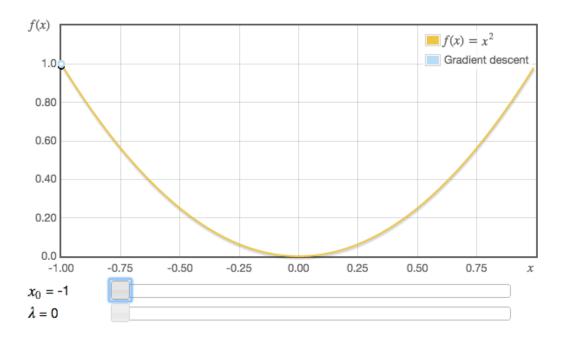
▶ Randomly shuffle data

▶ Batch-sized examples











Human knowledge belongs to the world.