

Amirkabir University of Technology (Tehran Polytechnic)

Department of Computer Engineering

BSc Thesis

Design of a Dentigerous Lesion Detection System from Radiographic Images Using Deep Learning

> By Arya Varaste Nezhad and Reza Tavasoli

> > Supervisor Dr. Hamed Farbeh

April 2021



دانشگاه صنعتی امیرکبیر (پلی تکنیک تهران) دانشکده مهندسی کامپیوتر

پایاننامه کارشناسی

طراحی سامانهی تشخیص ضایعه دنتی جروس از عکسهای رادیوگرافی با استفاده از روشهای یادگیری عمیق

> نگارش آریا وارستهنژاد رضا توسلی

> استاد راهنما دکتر حامد فربه

صفحه فرم ارزیابی و تصویب پایان نامه - فرم تأیید اعضاء کمیته دفاع

در این صفحه (هر سه مقطع تحصیلی) باید فرم ارزیابی یا تایید و تصویب پایاننامه/رساله موسوم به فرم کمیته دفاع برای ارشد و دکترا و فرم تصویب برای کارشناسی، موجود در پرونده آموزشی را قرار دهند.

به نام خدا



تعهدنامه اصالت اثر



اینجانب آریا وارسته نژاد و رضا توسلی متعهد می شویم که مطالب مندرج در این پایان نامه حاصل کار پژوهشی ما تحت نظارت و راهنمایی اساتید دانشگاه صنعتی امیر کبیر بوده و به دستاوردهای دیگران که در این پژوهش از آنها استفاده شده است مطابق مقررات و روال متعارف ارجاع و در فهرست منابع و ماخذ ذکر گردیده است. این پایان نامه قبلاً برای احراز هیچ مدرک هم سطح یا بالاتر ارائه نگردیده است.

در صورت اثبات تخلف در هر زمان، مدرک تحصیلی صادر شده توسط دانشگاه از درجه اعتبار ساقط بوده و دانشگاه حق پیگیری قانونی خواهد داشت.

کلیه نتایج و حقوق حاصل از این پایان نامه متعلق به دانشگاه صنعتی امیرکبیر میباشد. هرگونه استفاده از نتایج علمی و عملی، واگذاری اطلاعات به دیگران یا چاپ و تکثیر، نسخهبرداری، ترجمه و اقتباس از این پایان نامه بدون موافقت کتبی دانشگاه صنعتی امیرکبیر ممنوع است. نقل مطالب با ذکر مآخذ بلامانع است.

آریا وارستهنژاد رضا توسلی امضا امضا

ت تقدیم به نرستان تلاسکر و تام بمکارانشان تعدیم به نرستان تلاسکر و تام بمکارانشان

زندگی صحنه یکتای هنرمندی ماست، هرکسی نغمه خود خواند و از صحنه رود، صحنه پیوسته بجاست، خرم آن نغمه که مردم بسپارند به یاد.

خدا را شاکریم که به ما توفیق داد تا بتوانیم در راه شناخت جهان پیرامونمان تلاش کنیم.

بدین وسیله مراتب قدردانی و امتنان خود را خدمت،

- جناب آقای **دکتر حامد فربه**، استاد راهنمای گرانقدر، بابت تلاشها، التفات و راهنماییهای ایشان،
- جناب آقای **دکتــر ســینا وارســتهنـــژاد**، بابــت تــلاشهــا و رهنمودهـای بیدریغشان،
- جناب آقای مهندس سید امیر حسین سعیدی، بابت هدایتها و صبوریهای ایشان،
 - سرکار خانم مهندس انیسه درستکار، بابت راهنماییهای ایشان،
- تمامی اعضاء گرامی آزمایشگاه زیرساختهای محاسباتی و ارتباطی هوشمند،
- و در پایان، از دوستان عزیزمان، آقایان سید سیروش مجد و پارسا توسلی بابت نظرات و راهنماییهای دلسوزانه آنها

ابراز و از تمامی زحمات آنان تشکر می نماییم.

آریا وارستهنژاد و رضا توسلی – بهار ۱۴۰۰

چکیده

تصاویر پزشکی از مهم ترین المانهای در دسترس پزشکان برای تشخیص وجود یا عدم وجود بیماری و تشخیص شدت بیماری هستند. پردازش این تصاویر از این جهت در علم پزشکی بسیار پراهمیت است که می تواند دقت تشخیص را بالاتر ببرد و به پزشک برای امکان ارائه طرح بهینه درمان کمک کند. پزشکان از روشهای گوناگونی با توجه به هدف خود و قابلیتهای تصویربرداری استفاده می کنند. توانمندی و قدرت بالای معماری شبکههای عصبی عمیق ما را تشویق می کند که از آنها برای تحلیل تصاویر پزشکی استفاده نماییم. در میان ساختارهای عمیق، به دلیل موفقیتهای اخیر شبکههای عصبی کانولوشنی ، بر روی این ساختارها متمرکز می شویم. در این پروژه، به دلیل اهمیت بالای تشخیص زود هنگام ضایعه دنتی جروس، مطالعات بر روی تصاویر رادیوگرافی دندانی انجام می شود و از یک طبقه بندی کننده به کمک کتابخانه تنسرفلو استفاده خواهد شد. مجموعه ی دادههای عکسهای کمک شبکهی عصبی به کمک کتابخانه تنسرفلو استفاده خواهدشد. مجموعه ی دادههای عکسهای رادیولوژی با توجه به تعداد دادههای گردآوری شده به سه دسته آموزش، اعتبارسنجی و آزمون تقسیم شده و مورد استفاده قرار می گیرند و برای ارزیابی نتایج حاصل شده، از دقت آ، صحت و بازیابی مورد همراه معیار ۴۲۱ استفاده خواهد شد. خروجی این پروژه شامل یک مجموعه داده متشکل از ۹۳۶ تصویر رادیوگرافی، طراحی و پیادهسازی یک شبکه عصبی با دقت ۹۳٪ و یک سامانه وب جهت سهولت استفاده کاربر نهائی از سیستم خواهد بود.

واژههای کلیدی:

يادگيري عميق، دنتي جروس، تصاوير راديولوژي، تشخيص پزشكي، شبكه عصبي

¹ Convolutional Neural Network

² Tensorflow

³ Precision

⁴ Accuracy

⁵ Recall

⁶ F1 score

صفحه	فهرست مطالب
١	فصل اول مقدمه
9	فصل دوم معرفی مسئل <i>ه</i>
	۰ - ۲ - ضایعه سیست دنتیجروس
	۱-۱-۲ حدود و شکل
	۱-۱- حدود و سکل
	۲-۲- یادگیری عمیق
	۲-۳- شبکه عصبی کانولوشنی
11	۴-۲- سوابق موضوع
١۵	۵-۲- جمعبندی
19	فصل سوم روش پیشنهادی
١٨	۱ –۳– تهیه داده
١٨	۳-۲- یادگیری عمیق
١٨	۳-۲-۳ شبکههای عصبی
	٣-٢-١-١- تابع فعال سازي
19	٣-٢-١-٢- تابع زيان
19	۳-۲-۳- خطای آنتروپی متقاطع
۲٠	۳-۲-۳- نرخ یادگیری و بهینهسازها
۲٠	٣-٢-٣ -۵- برون ندازی
۲٠	٣-٢-٢-٩ تكرار
71	۳-۲-۲- شبکههای عصبی کانولوشنی
71	٣-٢-٢-١ لايه كانولوشني
71	٣-٢-٢-٢ لايه ادغام
71	٣-٢-٢-٣ لايه تمام متصل
77	٣-٣- سامانه تشخيص ضايعه دنتىجروس
74	۴–۳– جمع بندی
۲۵	فصل چهارم پیادهسازی و ارزیابی
79	۴-۱- پیادهسازی
75	۴-۱-۱ مجموعه داده
	۴-۱-۱-۱- آمادهسازی تصاویر
	۴-۱-۱-۲- اجرای آماده سازی
٣٠	4-1-۴- تقسيم مجموعه داده
٣٠	۴-۱-۳- مدل شبکه عصبی کانولوشنی

٣١	۴-۱-۴- أموزش شبكه عصبي
٣٢	۴-۱-۴- آموزش شبکه عصبی
٣٣	۴-۱-۵- طراحی سیستم تشخیص ضایعه دنتیجروس
٣۴	۱-۵-۱-۴ پردازش تصاویر ورودی
	۲-۵-۱-۴ خروجی سیستم
٣۶	۴-۱-۶- طراحی سامانه وب برای استفاده یکپارچه از سیستم
٣٩	۴-۲- خروجی و ارزیابی
٣٩	۴-۲-۱ خروجی
	۲-۲-۴ نتایج
٣٩	۴-۲-۲-۱ شيوه ارزيابي
	۲-۲-۲-۴ نتایج بدست آمده
۴۳	۴-۳- جمع بندی
۴۴	فصل پنجم جمعبندی و پیشنهاد کارهای آتی
۴۵	۱-۵ جمع بندی
	۵-۲- پیشنهاد کارهای آتی
۴٧	منابع و مراجع

فهرست اشكال

۲	شکل ۱-۱: استخراج ویژگیها در یادگیری عمیق به صورت خودگار
۸	شکل ۲-۲: التهاب وسیع ناشی از تشخیص دیرهنگام ضایعه دنتیجروس
۹	شکل ۲-۳: اشکال حالت هایمختلف ضایعه دنتیجروس [۱]
۹	شکل ۲-۴: نمای تیره ضایعه دنتیجروس در عکس رادیوگرافی
۱٠	شکل ۲-۵: نمایی از ورودی، محاسبات و خروجی داخل یک گره از لایههای مخفی شبکه عصبی [۲]
۱۱	شکل ۲-۶: معماری شبکه ChexNet] [۹]
۱۸	شکل ۳-۱: ساختار یک شبکه عصبی [۳]
۱۹	شکل ۳–۲: توابع فعالسازی رایج [۳]
۲٠	شکل ۳–۳: بروناندازی واحدها در شبکه عصبی
۲۴	شکل ۳–۴: شمای کلی سیستم پیشنهادی
۲۷	شکل ۴-۱: برش دستی تصاویر ورودی مدل شبکه عصبی
۲۸	شکل ۴-۲: یکدستسازی رنگ تصاویر
۲۸	شکل ۴-۳: برش و جدا کردن نواحی حاوی ضایعه
۲۹	شکل ۴–۴: اعمال روشهای داده افزایی روی تصویر اولیه (تصویر کادر دار)
۳۱	شکل ۴-۵: ساختار شبکه عصبی طراحی شده
۳۱	شکل ۴-۶: تغییرات دقت و خطا در حین آموزش شبکه عصبی
۳۲	شکل ۴-۷: دقت مدل شبکه عصبی براساس مقادیر ابرپارامترها
۳۳	شکل ۴-۸: مشاهده تاثیر مقدار ابرپارامترها روی دقت نهایی مدل شبکه عصبی
۳۵	شکل ۴–۹: ناحیههای بدست آمده از تصاویر برش خورده در سامانه
۳۵	شکل ۴-۱۰: برش تصاویر OPG در سامانه
۳٧	شکل ۴–۱۱: نمایی از واسط کاربری سامانه وب
۳۸	شکل۴–۱۲: نمایی از نحوه نمایش نتایج توسط سامانه (تشخیص وجود ضایعه و نمایش محدوده)
۳۸	شکل ۴–۱۳: نمایی از نحوه نمایش نتایج توسط سامانه (تشخیص عدم وجود ضایعه)
۴۱	شکل ۴–۱۴: ساختار شبکه عصبی کانولوشنی طراحی شده یک (مدل دولایه)
۴۱	شکل۴–۱۵: ساختار شبکه عصبی کانولوشنی طراحی شده سه (مدل چهار لایه)
	شکل ۴–۱۶: ساختار شبکه عصبی کانولوشنی طراحی شده دو (مدل سه لایه)
۴۲	شکل۴–۱۷: نمودار مقایسه سه دقت برتر مدلهای طراحی شده
۴۳	شکل ۴–۱۸: مقایسه تعداد تصاویر ضایعه دنتی جروس

صفحه	فهرست جداول
14	جدول ۲-۱: جزئیات و نتایج فعالیتهای پیشین
٣٢	جدول ۴-۱: نتایج حاصله از شبکه عصبی
۴٠	جدول ۴–۲: ماتریس آشفتگی

فصل اول مقدمه

مقدمه

مجموعه ی کنونی سامانههای هوش مصنوعی، انقلاب فناورانه گستردهای را با خود به ارمغان آورده است. انقلابی که یکی از بازیگران مهم آن یادگیری عمیق است. این تغییرات میتوانند شیوههای فعلی تشخیص در پزشکی را تغییر دهند و آنها را به سمت تشخیصهای دقیق تر، سریع تر و قابل اعتمادت هدایت کنند. در سطح حرفهای، پزشکان نیازمند توسعه تحقیقات و همکاریهای بین رشتهای برای دستیابی به سیستمهای یادگیری بر اساس هوش مصنوعی هستند.

تصاویر پزشکی به این دلیل که می توانند حاوی اطلاعات ارزشمندی جهت تشخیص انواع بیماریها و تعیین شدت و مراحل آنها باشند، همواره به عنوان یکی از ابزارهای مهم در دسترس پزشکان که باعث بهبود دقت و صحت تشخیص و نهایتاً اتخاذ مناسبترین طرح درمان مناسب می شود، بهشمار می آیند. پزشکان از روشهای گوناگونی با توجه به هدف خود و قابلیتهای انواع تصویربرداری استفاده می کنند. روشهای تصویربرداری در حالت کلی به دو گروه ساختاری و عملکردی تقسیم می شوند. روشهای ساختاری روشهایی هستند که آناتومی ارگانهای بدن را مشخص می کنند. روشهای عملکردی، روشهایی هستند که ارتباطی به ساختار ارگانها و اعضای بدن ندارند بلکه میزان عملکرد ارگان مورد نظر و فیزیولوژی آن را بررسی می کنند. از روشهای مشهور ساختاری می توان به سی تی اسکن و ام آر آی اشاره کرد. پردازش تصاویر پزشکی به پزشک کمک می کند که دقت تشخیص را بالاتر ببرد و در حقیقت پزشک می تواند از خروجی این پردازش تصاویر به عنوان دستیار خود استفاده کند

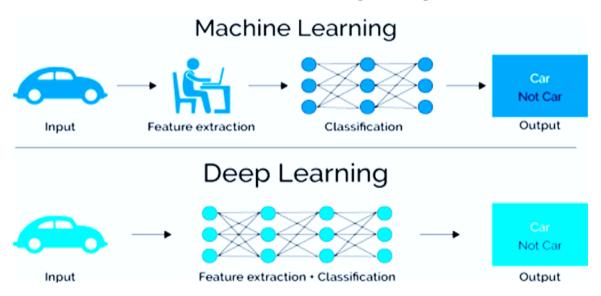
سیستمهای کانولوشنی CAD³ برای موفقیت در کشف ضایعات نیازمند استخراج ویژگیهای مهم هستند و این امر کاری بسیار زمانبر و طاقت فرسا است. با استفاده از روشهای مبتنی بر یادگیری عمیق می توان بر این چالشها غلبه کرده و استخراج ویژگیها را به صورت خودکار انجام داد (شکل ۱-۱). به همین دلیل روشهای یادگیری عمیق به طور گستردهای در حل مسائل پیچیده در رادیولوژی استفاده می شوند.

¹ CT Scan

² MRI

³ Computer-aided diagnosis/detection

برای کاهش مشکل استخراج ویژگی از دادههای ورودی، نسل جدید الگوریتمهای یادگیری ماشین که به عنوان الگوریتمهای یادگیری عمیق شناخته میشوند تلاش میکنند استخراج ویژگی در فرآیند آموزش و توسط خود الگوریتم صورت پذیرد. این نکته بسیار مهم و همچنین دقت بالای این شبکهها در بسیاری از وظیفههایی که قبلاً توسط الگوریتمهای معمولی یادگیری ماشین انجام شده بود، باعث شد که از سال ۲۰۱۲ به بعد این حوزه با سرعتی چشمگیر رشد کند. آنچه فناوری هوش مصنوعی را از فناوریهای قدیمی در مسائل مرتبط با سلامت متمایز میکند، توانایی کسب اطلاعات، پردازش آن و ارائه خروجی دقیق به کاربر نهایی است. هوش مصنوعی این عملیات را با استفاده از الگوریتمهایی مانند یادگیری عمیق انجام میدهد که می توانند الگوها را در تصاویر تشخیص دهند.



شکل ۱-۱: استخراج ویژگیها در یادگیری عمیق به صورت خودکار

یادگیری ماشین یکی از زیرشاخههای اصلی هوش مصنوعی است که مدل رایانهای را قادر به یادگیری و پیشبینی برای شناخت الگوها می کند، به همان روش که رادیولوژیستها با ارزیابی مکرر تصاویر پزشکی آموزش می بینند. مزیت اصلی یادگیری ماشین این است که مدل هوش مصنوعی طراحی شده قادر است با افزایش آموزش مبتنی بر مجموعه دادههای تصویر بزرگ و جدید، تجربه خود را بهبود بخشد و یاد بگیرد. تعداد زیادی از مطالعات کاربردهای مدلهای تشخیصی هوش مصنوعی را گزارش کردهاند. به عنوان مثال، می توان به تشخیص تودههای ریوی (1, 1) بلیپهای روده بزرگ (2, 1) گشاد شدن

¹ Pulmonary Nodules

² Colon Polyps

موضعی شریانهای مغزی'، سرطان پروستات'، رسوب کلسیم در عروق تغذیه کننده قلب'، تشخیص ضایعات پوستی'، تودههای خوشخیم و بدخیم ریوی و تخمین سن بر اساس استخوان اشاره کرد. با کمک مدلهای تشخیصی هوش مصنوعی، رادیولوژیستها امیدوارند که نه تنها از خواندن و گزارشنویسی برای تعداد زیادی از تصاویر پزشکی آسوده شوند، بلکه برای بهبود کارایی کارشان و دستیابی به نتایج دقیق تر در مورد تشخیص نهایی انواع مختلف بیماریها از هوش مصنوعی کمک بگیرند [۵].

در حوزه رادیولوژی دندان و فکوصورت نیز مطالعات پیش بالینی گزارش شده از مدلهای تشخیص هوش مصنوعی برای مواردی مثل پیدا کردن محل دقیق روزنههای کانال ریشه، تشخیص شکستگیهای عمودی ریشه و پوسیدگیهای دندانی نتایج مطلوبی داشته و این نتایج پیشبالینی ما را به مطالعات بیشتر در این زمینه جهت سوق دادن یافتههای حاصله به سمت کاربردهای بالینی تشویق می کند [۵].

بیمارانی که به مراکز دندان پزشکی مراجعه می کنند در ابتدا به عنوان اولین مشاوره معمولاً تحت عکسبرداری پانورامیک ^۶ قرار می گیرند. عکسبرداریهای پانورامیک می توانند یافتههای مفیدی در مورد مشکل مورد شکایت بیمار بدست بدهند یا در خیلی موارد به صورت اتفاقی ما را از مشکلاتی مطلع سازند که انگیزه اصلی بیمار از مراجعه نیستند. این مشکلات معمولاً از دید دندان پزشکانی که مشغلههای زیادی در درمانگاهها دارند پنهان باقی میماند.

در این پروژه، برای حل این مشکلات و بهبود وضعیت فعلی، با استفاده از یک شبکه عصبی، یک سیستم کمککار کامپیوتری برای کشف وجود ضایعه دنتی جروس طراحی کرده و توسعه می دهیم. مجموعه داده ما در این پروژه متشکل از ۹۳۶ تصویر است که ۳۵۷ تصویر حاوی ضایعه دنتی جروس هستند و ۹۷۹ تصویر فاقد ضایعه دنتی جروس می باشد. برای افزایش مقاومت و کلی تر شدن مجموعه داده از روشهای داده از روشهای داده از روشهای داده از روشهای داده فزایی استفاده می کنیم و با استفاده از معیارهای دقت، صحت و بازیابی به همراه

¹ Cerebral Aneurysms

² Prostate Cancer

³ Coronary Artery Calcification

⁴ Differentiate Skin Lesions

⁵ Lung Nodules

⁶ Panoramic

معیار F1 نتایج حاصله را مورد ارزیابی و مقایسه قرار می دهیم. دقت حاصل از مدل شبکه عصبی طراحی شده در این پروژه جهت تشخیص وجود دنتی جروس بر روی داده های تست، ۹۳٪ اندازه گیری شده است.

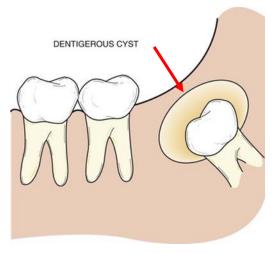
در ادامه، در فصل دوم ضایعه دنتی جروس و یادگیری عمیق را معرفی کرده و سپس روش پیشنهادی در فصل سوم تشریح می شود. فصل چهارم جزئیات پیاده سازی را شرح داده و نتایج بدست آمده را ارائه می دهد. در انتها هم جمع بندی و پیشنهاد کارهای آتی در فصل پنجم بیان می شود.

فصل دوم معرفی مسئله

معرفي مسئله

در این بخش ابتدا با ضایعه دنتی جروس آشنا شده، حدود و شکل و روشهای تشخیص آن را بررسی کرده و سپس مقدمهای بر یادگیری عمیق و شبکههای عصبی خواهیم داشت در آخر سوابق گذشته در این حوزه را بررسی می کنیم.

۲-۱- ضایعه سیست دنتی جروس



شکل ۲-۱: محل قرارگیری سسیت دنتیجروس و شکل کلی آن [۷]

1 -

¹ Dentigerous Cyst

² Mandible

سیستهای دنتی جروس کوچک معمولاً بدون درد و علامت هستند و تنها در آزمایشهای رادیو گرافی و یا زمانی که برای تعیین علت عدم رویش دندان عکسبرداری میشود، کشف می شوند. این سیست قادر به رشد با اندازه قابل توجهی است و سیستهای بزرگتر ممکن است در ارتباط با یک تورم استخوانی بدون درد در ناحیه در گیر باشند. ضایعات وسیع از این نوع در نهایت می توانند مانند شکل ۲-۲ باعث عدم تقارن در صورت شوند. یک نکته تشخیصی با اهمیت این است که این سیست در محل اتصال مینا به ریشه شکل می گیرد. از عوارض مهم و قابل ذکر این ضایعه تمایل به جابجایی و تحلیل دندانهای مجاور است

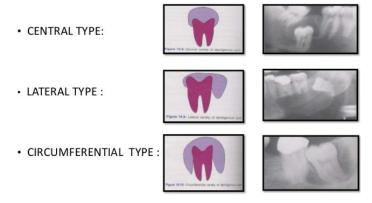


شكل ٢-٢: التهاب وسيع ناشي از تشخيص ديرهنگام ضايعه دنتي جروس

1-1-7 حدود و شکل

سیست دنتی جروس معمولاً دارای محدوده ای با حدود مشخص و حدود خارجی انحنادار یا گرد می باشد و به لحاظ ظاهری سه دسته کلی مطابق شکل ۲-۳ دارند [۱] و در نمای داخلی بجز ناحیه تاج دندان در گیر کاملاً رادیولوسنت (وجود نمای تیره در عکس رادیوگرافیک) است [۶].

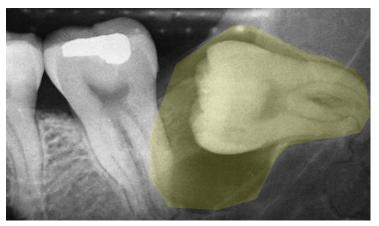
RADIOLOGICAL FEATURES



شكل ٢-٣: اشكال حالت هاىمختلف ضايعه دنتى جروس [١]

۲-۱-۲ روشهای تشخیص

تشخیص براساس مشاهده اتصال سیست به مرز مینا و ریشه دندان (شکل ۲-۴) به دو روش تهاجمی (جراحی) و غیرتهاجمی (عکس رادیوگرافی) صورت میگیرد و خطرات، هزینهها و عوارض ناشی از روش جراحی باعث ایجاد تمایل برای تشخیص با روش عکسبرداری میشود [۶].



شکل ۲-۴: نمای تیره ضایعه دنتی جروس در عکس رادیوگرافی

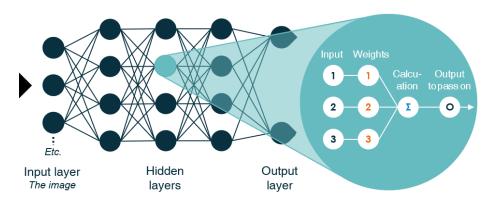
¹ Cortex

² Radiolucent

۲-۲- یادگیری عمیق

یادگیری عمیق، تشخیص الگو و یادگیری ماشین را متحول ساخته است. اصطلاح یادگیری عمیق اولین بار به ماشین یادگیری دکارت و شبکههای عصبی مصنوعی اطلاق شد. در یادگیری عمیق، ویژگیهای غیرخطی در چندین لایه استخراج میشوند و به یک دستهبندی کننده داده میشوند تا یک پیشبینی انجام شود. یکی از مواردی که ما را به استفاده از تعداد لایههای بیشتر در یادگیری عمیق ترغیب می کند استخراج ویژگیهای بیشتر است.

الگوریتمهای یادگیری عمیق بیشتر در بستر شبکههای عصبی مصنوعی توسعه یافتهاند. در شبکههای عصبی معمولی، تعداد لایههای مخفی معمولاً بیشتر از دو لایه نیست. به همین سبب به این شبکهها، کمعمق گفته می شود. در مقابل وقتی که تعداد لایههای مخفی افزایش می یابد این شبکهها را شبکههای عمیق نام می دهند [۴]. نمایی از ورودی، محاسبات و خروجی داخل یک گره از لایههای مخفی شبکه عصبی در شکل ۲-۵ نشان داده شده است.



شکل ۲-۵: نمایی از ورودی، محاسبات و خروجی داخل یک گره از لایههای مخفی شبکه عصبی [۲]

۲-۳- شبکه عصبی کانولوشنی

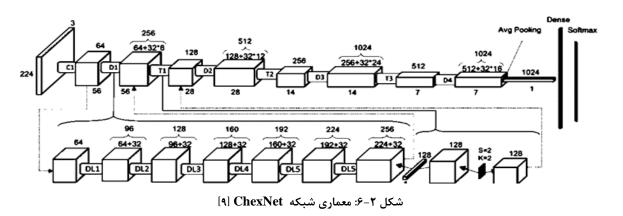
در سالهای اخیر روشهای جدیدی برای تشخیص و طبقهبندی تصاویر پزشکی بدون نیاز به استخراج ویژگیها به صورت دستی، مبتنی بر شبکههای عصبی کانولوشنی ارائه شدهاند که نسبت به شبکههای عصبی معمولی به علت داشتن لایههای کانولوشن و مخفی بیشتر در زمینه استخراج ویژگی از دادههایی با ابعاد بالاتر مانند تصاویر دارای توانمندی بیشتری هستند.

¹ Classifier

برای پیادهسازی شبکههای عصبی عمیق از جمله شبکه کانولوشنی معمولاً به مجموعهی داده ٔ عظیمی نیاز است. در پردازش تصاویر پزشکی مجموعهی داده بزرگ به ندرت یافت می شود و نکته دیگر اینکه زمان آموزش هم طولانی است.

۲-۴- سوابق موضوع

برخی از تحقیقاتی که روی طبقهبندی تصاویر پزشکی با استفاده از شبکه عصبی کانولوشنی انجام شدهاست، توانستهاند کارایی بهتری نسبت به تشخیص متخصصان این حوزه داشته باشند. چهارچوب شبکه عصبی شبکه عصبی ^۲ChexNet که معماری آن در شکل ۲-۶ قابل مشاهده است، یک شبکه عصبی کانولوشنی با ۱۲۱ لایه است و با مجموعه ی داده ای با بیش از ۱۰۰۰۰ تصویر ۲۲۵ قفسه سینه آموزش داده شدهاست [۹] توانسته میانگین کارایی بهتری نسبت به رادیولوژیستها داشته باشد.



در سال ۲۰۲۰، Ariji و همکاران در پژوهشی کارایی روشهای یادگیری عمیق برای تشخیص ضایعات فک بالا از تصاویر پانورامیک با تعداد ۱۱۷۴ تصویر در سه کلاس شامل ۵۸۷ تصویر از افراد سالم و ۴۱۶ تصویر دارای التهاب در فک بالا و ۱۷۱ تصویر شامل انواع سیستها منجمله سیست دنتی جروس با شبکه DetectNet به انجام رساندند [۱۰]. معیار دقت کلی برای تشخیص ضایعات در پژوهش مذکور به طور میانگین ۴۰٪ گزارش شده است.

Dataset

² Https://Stanfordmlgroup.Github.Io/Projects/Chexnet/

آلسستهای فکین با شبکههای عصبی کانولوشنی عمیق بر روی تشخیص خودکار تومورها و سیستهای فکین با شبکههای عصبی کانولوشنی عمیق بر روی تصاویر پانورامیک انجام دادند [۱۱]. آنها در پژوهش خود با تغییر دادن شبکه معروف YOLOv3 تالاش داشتند تومورهای ادنتوژنیک را تشخیص و طبقهبندی نمایند. در این راستا مجموعه دادهای شامل ۱۲۸۲ تصویر متشکل از ۳۵۰ تصویر از سیست دنتیجروس، ۳۰۳ تصویر از سیست پریاپیکال ۲، ۳۰۰ تصویر از ادنتوژنیک کراتوسیست ۳، ۲۳۰ تصویر از آملوبلاستوما و ۱۰۰ تصویر از فکین عادی و بدون بیماری گردآوری کردند. در این پژوهش آنها موفق شدند تسویر از موارد دارای سیست دنتیجروس را به درستی کشف و دستهبندی کنند.

در پژوهشی در سال ۲۰۱۹ اساس تصاویر پانورامیک به کمک یادگیری عمیق ضایعات رادیولوسنت در فک پایین بر اساس تصاویر پانورامیک به کمک یادگیری عمیق داشتند [۱۲]. در این مطالعه در مجموع ۲۸۵ تصویر مورد استفاده قرار گرفت که شامل ۹۰ تصویر از ضایعه دنتی جروس می شد. نسبت تقسیم داده ها برای آموزش و تست به ترتیب حدوداً ۷۵ به ۲۵ بوده و به دقت مدل اشاره نشده اما حسایست تشخیص بدست آمده برای ضایعه دنتی جروس ۸۸٪ و حساسیت دسته بندی آن، ۸۲٪ گزارش شده است.

در سال ۲۰۲۱ او همکاران در پژوهشی برای تشخیص ضایعات سیست مانند از تصاویر CBCT به کمک شبکههای عصبی عمیق کوشیدند [۱۳]. در این پروژه مانند از تصاویر پانورامیک گردآوری شد که از این تعداد ۴۶۳ تصویر حاوی سیست ۱۱۴۰ تصویر پانورامیک گردآوری شد که از این تعداد ۱۵۳۳ تصویر حاوی سیست دنتی جروس بودند. در این فعالیت آنها با استفاده از شبکه -CBCT و پانورامیک توانستند به حساسیت کلی ۲۸۸.۲ برای تصاویر پانورامیک و حساسیت کلی ۹۶.۱٪ برای تصاویر CBCT دست پیدا کنند.

در پژوهشی برای تشخیص ضایعات سیست مانند در فک بالا از تصاویر پانورامیک و به کمک یادگیری عمیق در سال ۲۰۲۰ توسط Ariji و همکاران [۱۴]، به کمک شبکه DetectNet تصاویر پانورامیک ۴۱۲ بیمار شامل ۳۶ مورد ضایعه دنتی جروس مورد

² Periapical Cysts

¹ Odontogenic

³ Odontogenic Keratocyst

⁴ Ameloblastomas

مطالعه قرار گرفت. بر این اساس آنها به مقدار یادآوری کلی ۷۴.۶٪، صحت کلی ۸۹.۸٪ و معیار F1 کلی ۸۱.۵٪ دست پیدا کردند.

در جدول ۲-۱ اطلاعات نتایج و فعالیتهای مطرح شده ارائه شده است.

جدول ۲–۱: جزئیات و نتایج فعالیتهای پیشین

F1معيار	حساسیت	بازيابى	صحت	دقت	نوع تصوير	تصاویر ضایعه دنتیجروس	تعداد کل تصاویر پانورامیک	معماری	سال	عنوان
N/A	86%	N/A	N/A	90%	Panoramic	171(§)	1174	DetectNet	2020	Performance of deep learning object detection technology in the detection and diagnosis of maxillary sinus lesions on panoramic radiographs [10]
85%	87.1%	83%	87%	94.1%	Panoramic	350	1212	YOLOv3- Modified	2020	Automatic Diagnosis for Cysts and Tumors of Both Jaws on Panoramic Radiographs using a Deep Convolution Neural Network [11]
N/A	88% 82%	N/A	N/A	N/A	Panoramic	90	285	DetectNet	2019	Automatic detection and classification of radiolucent lesions in the mandible on panoramic radiographs using a deep learning object detection technique [12]
N/A	88.2% 96.1%	N/A	N/A	N/A	Panoramic & CBCT	463	1140	GoogLeNet Inception- v3	2020	Diagnosis of cystic lesions using panoramic and CBCT images based on deep learning neural network [13]
81.5%	N/A	74.6%	89.8%	N/A	Panoramic	36	412	DetectNet	2020	Deep learning object detection of maxillary cyst-like lesions on panoramic radiographs preliminary study [14]

۲-۵- جمعبندی

در این فصل با ضایعه سیست دنتی جروس آشنا شده و حدود، شکل و همچنین روشهای تشخیص آن را مورد بررسی قرار دادیم. در ادامه مقدمه ای بر یادگیری عمیق و شبکههای عصبی داشتیم و در پایان سوابق موضوع را مورد بررسی قرار دادیم.

فصل سوم روش پیشنهادی

روش پیشنهادی

در فصل پیش رو روش پیشنهادی شامل تهیه داده، مباحث مربوط به یادگیری عمیق و نیز سامانه تشخیص ضایعه دنتی جروس توضیح داده می شوند. جزئیات فنی مربوط به پیاده سازی در فصل چهارم تشریح شده است.

توانمندی و قدرت بالای معماری شبکههای عصبی عمیق ما را تشویق می کند که از این معماریها برای تحلیل تصاویر پزشکی استفاده نماییم. در میان ساختارهای عمیق، به دلیل موفقیتهای اخیر شبکه های عصبی کانولوشنی ، بر روی این ساختارها متمرکز می شویم. کیفیت و دقت خروجی روشهای یادگیری عمیق به مقدار زیاد به کیفیت و تعداد مجموعه دادگان وابستگی دارد. در این پروژه، پس از جمع آوری دادهها، آنها را به سه دستهی آموزش، آزمون و اعتبارسنجی تقسیم می کنیم. این دادهها توسط مشاور برچسبگذاری می شوند. بعد از پیش پردازش عکسها، آنها به عنوان ورودی به شبکه عصبی کانولوشنی داده می شوند تا در یک طبقه بندی دودویی نوع کلاس خروجی عکس که نشان دهنده ی وجود یا عدم وجود می می شوند تا در یک طبقه بندی دودویی نوع کلاس خروجی عکس که نشان دهنده ی کانولوشنی بررسی می شوند و با تغییر و بروزرسانی ابرپارامترها در فریمورک تنسرفلو ، با استفاده از نتایج حاصل از معیارهای ارزیابی، بهترین معماری برای این طبقه بندی انتخاب می شود.

برای پیادهسازی از زبان پایتون و فریمورکهای تنسرفلو و کراس استفاده خواهد شد. برای محیط پیادهسازی از زبان پایتون Google Colab استفاده خواهد شد. این محیط برای مراحل آموزش و آزمون سختافزار واحد پردازش گرافیکی و واحد پردازش مرکزی رایگان بر بستر ابر ارائه می دهد و بصورت پیش فرض قابلیت استفاده از فریمورکهای ذکرشده را دارا است.

¹ Convolutional Neural Network

² Tensorflow

³ Python

⁴ Keras

⁵ Graphic Processing Unit

⁶ Central Processing Unit

۳-۱- تهیه داده

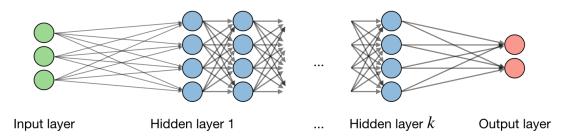
مجموعه دادگان این پروژه با جستجو دقیق به کمک موتورهای جستجو از اینترنت گردآوری شده و برای برچسبگذاری از تشخیص متخصصان دندان پزشکی بهره گرفته شده است. تصاویر حاوی ضایعه پس از برچسبگذاری به صورت دستی برش خورده تا به عنوان ورودی برای مراحل بعدی در اختیار مدل پیشنهادی قرار گیرند.

۳-۲- یادگیری عمیق

یادگیری عمیق، زیر شاخهای از یادگیری ماشین است که از مغز انسان الهام گرفته است. برای این منظور، از یک ساختار چند لایه به نام شبکههای عصبی استفاده می کند. در ادامه به معرفی شبکههای عصبی و مفاهیم مربوط به آن پرداخته شده است.

۳-۲-۱ شبکههای عصبی

ساختار شبکههای عصبی به صورت لایهای شکل می گیرد. شبکههای عصبی کانولوشنی (CNN) و شبکههای عصبی بازگشتی (RNN) انواع رایج شبکههای عصبی هستند. برای نمونه معماری یک شبکه عصبی در شکل ۳-۱ نشان داده شده است.



شکل ۱-۳: ساختار یک شبکه عصبی [۳]

اگر x را به عنوان ورودی، i را لایه i ام و i را به عنوان واحد i ام پنهان آن لایه در نظر بگیریم، داریم: $z_j^{[i]} = w_j^{[i]^T} x + b_j^{[i]}$

که در آن b ،w و z به ترتیب: وزن، بایاس $^{\prime}$ و خروجی آن واحد هستند. خروجی این واحد به یک تابع فعال سازی داده می شود.

7 ابع فعالسازی 7

تابع فعال سازی در انتهای هریک از واحدها بجز واحدهای لایه ورودی برای اعمال پیچیدگی غیرخطی به مدل استفاده می شود. در صورت استفاده نکردن از تابع فعال سازی، هر واحد تنها یک ترکیب خطی از ورودی ها را انجام می دهد که باعث کاهش توانایی شبکه عصبی برای یادگیری مدل های پیچیده تر می شود. در شکل ۳-۲، رایج ترین توابع فعال سازی نشان داده شده است.

Sig	moid	Tanh	ReLU	Leaky ReLU
g(z) =	$\frac{1}{1+e^{-z}}$	$g(z)=rac{e^z-e^{-z}}{e^z+e^{-z}}$	$g(z) = \max(0,z)$	$g(z) = \max(\epsilon z, z)$ with $\epsilon \ll 1$
$\begin{array}{c} 1 \\ \frac{1}{2} \\ -4 \end{array}$	4	1 — 1 — 4 — — — — — — — — — — — — — — —	0 1	0 1

شكل ٣-٣: توابع فعالسازي رايج [٣]

٣-٢-١-٢- تابع زيان

تابع زیان معیاری برای سنجش مناسب بودن مدل از نظر قابلیت و توانایی در پیشگویی مقدارهای جدید است که در واقع میزان خطای اجرای شبکهی عصبی را بر روی دادههای آموزشی نمایش میدهد.

$^{"}$ -۱-۲- $^{"}$ خطای آنتروپی متقاطع

یکی از توابعی که برای محاسبه ی خطای شبکه عصبی و به تبع آن سنجش کارایی مدل استفاده می شود، تابع خطای آنتروپی متقاطع است که در زیر فرمول مربوط به آن آمده است.

$$L(z, y) = -[ylog(z) + (1 - y)log(1 - z)]$$

² Activation Function

¹ Bias

³ Cross-Entropy Loss

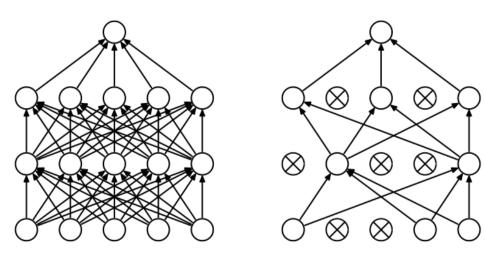
در این تابع میزان این که خروجی حقیقی y تا چه حد به شکل صحیح توسط خروجی z مدل پیشبینی شده است را محاسبه می کنیم [7].

۳-۲-۱-۴ نرخ یادگیری و بهینهسازها۱

نرخ یادگیری بیانگر سرعت بروزرسانی وزنها است که ممکن است مقداری ثابت باشد یا بصورت سازگارشونده تغییر کند. بهینه سازها، الگوریتم یا روشی برای تغییر ویژگی هایی مانند وزن و نرخ یادگیری هستند و به منظور کاهش تابع زیان استفاده می شوند. یکی از رایج ترین بهینه سازهایی که نرخ یادگیری را در حین فرآیند آموزش شبکه عصبی تنظیم می کند، بهینه ساز Adam است.

$^{\mathsf{Y}}$ بروناندازی $^{\mathsf{Y}}$

برون انسدازی روشی بیرای جلوگیری از بیش بیش برازش آروی داده های آموزشی با حدف تصادفی واحدها در یک شبکه عصبی است. در ایس روش مانند شکل ۱۰ یک واحد با احتمال p حذف یا با احتمال p حفظ می شوند.



شکل ۳-۳: بروناندازی واحدها در شبکه عصبی

٣-٢-١-۶ تكرار

یک مدل شبکه عصبی در یک دوره تکرار [†]تمامی نمونههای آموزشی را برای بروزرسانی وزنهای میبیند.

¹ Learning Rate

² Dropout

³ Overfit

⁴ Epoch

۳-۲-۲ شبکههای عصبی کانولوشنی

شبکههای عصبی کانولوشنی یک نوع خاص از شبکههای عصبی هستند که عموماً از لایههای کانولوشنی، لایههای ادغام او لایههای تمام متصل تشکیل شدهاند و برای سیستمهایی که عکسها ورودی آنها هستند، شبکه عصبی مناسبی است.

٣-٢-٢-١ لايه كانولوشني

لایههای کانولوشنی با استفاده از فیلترها عمل کانولوشن را بر دادههای ورودی انجام میدهند. از این لایهها برای استخراج ویژگیهایی مانند خطوط افقی و عمودی از یک تصویر ورودی استفاده میشوند.

۳-۲-۲-۲ لايه ادغام

از این لایه برای نمونه کاهی استفاده می کنند که باعث کاهش بار محاسباتی و کاهش تعداد مقادیر ورودی می شود. این لایه معمولاً بعد از لایه کانولوشنی قرار داده می شود. ادغام بیشینه ورودی را در نظر می گیرد.

٣-٢-٢-٣ لايه تمام متصل

لایه تمام متصل عملیات را بر روی یک ورودی مسطح انجام میدهد به طوری که هر ورودی به تمام واحدها متصل است. این لایهها عموماً در انتهای معماری شبکه عصبی کانولوشنی قرار دارند و برای بهینه سازی اهدافی مانند امتیازات کلاس خروجی استفاده می شوند.

² Fully Connected

¹ Pooling

³ Pooling Layer

⁴ Downsampling

⁵ Max Pooling

٣-٣- سامانه تشخيص ضايعه دنتي جروس

در این پروژه ابتدا یک مدل شبکه عصبی کانولوشنی برای تشخیص ضایعه دنتی جروس طراحی کرده و آن را با مجموعه دادگان گردآوری شده تحت آموزش قرار می دهیم. دقت و کیفیت خروجی یادگیری عمیق تا حد بسیار زیادی به تعداد و کیفیت تصاویر مجموعه ی داده آموزشی بستگی دارد و در دسترس نبودن مجموعه ی داده یکی از بزرگترین موانع برای موفقیت یادگیری عمیق در تصویربرداری پزشکی است. از طرف دیگر، گردآوری یک مجموعه ی داده، کاری بسیار زمان بر است. در این پروژه ما جهت بر چسب گذاری از همکاری متخصصان دندان پزشکی و رادیولوژی استفاده می کنیم.

تصاویر مجموعه داده گردآوری شده در این پروژه به دلیل تفاوتهای عمده و اساسی در دستگاههای عکسبرداری مراکز تصویربرداری پزشکی، تفاوتهای زیادی از نظر ابعاد، محدوده، کیفیت، رنگ و سایر موارد با یکدیگر دارند، به همین جهت برای یکدست کردن عکسها، ابتدا آنها را به صورت یکنواخت در میآوریم. همچنین تصاویر را به صورت دستی برش داده و برای نواحی فاقد ضایعه برشهایی با محدودههای مشابه تصاویر دارای ضایعه میدهیم تا بتوانند به عنوان ورودی برای شبکه عصبی کانولوشنی به کار روند.

برای افزایش اندازه مجموعه داده و جهت کلی تر و مقاوم تر شدن آن از داده افزایی برای داده های آموزش استفاده می کنیم. روشهای داده افزایی امانند قرینه سازی آ، چرخش آ، تغییر روشنایی و تغییر مقیاس آموزش استفاده می کارآیی مجموعه ی داده ی کوچک مفید هستند که در این پروژه به کار رفته اند. برای پیش پردازش تصاویر از امکاناتی که تنسرفلو در اختیار کاربران قرار می دهد، استفاده می کنیم. در مرجله طراحی شبکه عصبی، با استفاده از تنسرفلو یک مدل ترتیبی می سازیم و هر بار یک لایه را به آن

در مرجله طراحی سبکه عصبی، با استفاده از تنسرفلو یک مدل تربیبی می سازیم و هر بار یک لایه را به آن اضافه می کنیم برای ارزیابی مدلهای طراحی شده مقادیر Recall ،Precision و F1 Score برای دو کلاس خروجی را محاسبه می نماییم و در مرحله آموزش، داده ها را به سه دسته ی آموزش، ارزیابی و آزمون با نسبتهای ۴۰٪، ۲۰٪ و ۲۰٪ تقسیم بندی می کنیم. بنابراین از ۹۳۶ تصویر، ۵۶۱ تصویر به عنوان داده های آزمون در داده های مرحله آموزش، ۱۸۷ تصویر به عنوان داده های ارزیابی و ۱۸۸ تصویر به عنوان داده های آزمون و نظر گرفته می شوند که هر کدام دارای دو کلاس هستند. مقدار پارامترها و ابرپارامترها بصورت آزمون و

¹ Data augmentation

² Flip

³ Rotate

⁴ Scale

خطا با طراحی چندین مدل و مقایسه نتایج حاصله از آنها انتخاب میشوند. برای تنظیم ابرپارامترها با استفاده از Tensorboard چندین ابرپارامتر و محدوده مقداری آنها را مشخص می کنیم.

به دلیل تفاوت محدوده تصاویر در مجموعه داده برای افزایش مشابهت بین تصاویری که به ورودی سیستم داده می شود، برای تصاویری که دارای ضایعه دنتی جروس هستند، با برش دادن خود کار عکسها قسمت مربوط به ضایعه و اطراف آن را حفظ کرده و سایر قسمتها را حذف می کنیم و سایر تصاویر که عاری از ضایعه هستند هم نواحی خلف فک بالا و پایین را حفظ کرده و سایر قسمتها را کنار می گذاریم. پس از آموزش شبکه عصبی و بدست آوردن یک مدل آموزش دیده با تصاویر رادیوگرافی دندان جمهت تشخیص وجود ضایعه دنتی جروس، برای تسهیل استفاده کاربر نهایی یک سیستم تحت وب یکپارچه طراحی و پیاده سازی می کنیم تا کاربر نهایی (مراکز تصویر برداری یا درمانگاههای دندان پزشکی) بتواند به سادگی و تنها با وارد کردن تصویر کل فک ۱۰ ز وجود یا عدم وجود ضایعه دنتی جروس به سرعت مطلع سادگی و تنها با وارد کردن تصویر کل فک ۱۰ ز وجود یا عدم وجود ضایعه دنتی جروس به سرعت مطلع

شده و در صورت وجود ضایعه محل آن برای کاربر با کشیدن یک مستطیل بر روی تصویر مشخص شود.

در همین راستا یکی از چالشهایی که باید در نظر گرفته شود، برش دادن تصاویری است که از سوی کاربر نهایی به سیستم وارد شده است. زیرا جهت یک دست بودن دادههای آموزشی شبکه عصبی طراحی شده، تصاویر آموزشی را به صورت محدودهای به مدل شبکه عصبی داده بودیم، اما سیستم نهایی در این پروژه تصاویر کل فک را از کاربر نهایی دریافت خواهد کرد. لذا باید سازوکاری طراحی و پیادهسازی کنیم که محدوده تصاویر ورودی سامانه را تا حد زیادی با محدوده تصاویری که مدل شبکه عصبی با آنها آموزش دیده یکسان نماید به این صورت که در سامانه تحت وب برای برش تصاویر ورودی از سوی کاربر نهایی، به کمک کتابخانه OpenCV ابتدا طول و عرض تصاویر را به ترتیب به هشت و پنج بخش مساوی تقسیم کرده و از سمت چپ و راست یک هشتم و از سمت بالا و پایین یک پنجم کناری را حذف می کنیم، سپس محدوده باقی مانده از تصویر را به سه بخش مساوی تقسیم کرده و بخشهای راست و چپ را به عنوان محدودههای اصلی در نظر می گیریم. پس از آن به دلیل متفاوت بودن ابعاد تصاویر ورودی و متفاوت بودن محدوده فک و دندانها، علاوه بر قسمتهای قرمز برای هر کدام از محدودهها چهار تصویر دیگر که حاصل از جابجا کردن محدوده قرمز به اندازه ۲۰/۰ از طول عکس در جهتهای بالا و پایین دیگر که حاصل از جابجا کردن محدوده قرمز به اندازه ۲۰/۰ از طول عکس در جهتهای بالا و پایین هستند هم از تصویر اولیه استخراج شده و در نهایت ده تصویر حاصل شده برای بررسی وجود ضایعه به

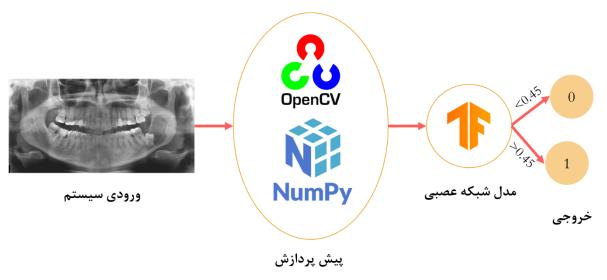
¹ OPG (Orthopantomogram)

مدل شبکه عصبی داخل سامانه داده خواهد شد و در صورت وجود ضایعه در هر کدام از این تصاویر، نتیجه تشخیص وجود ضایعه دنتی جروس مثبت اعلام خواهد شد. در این عملیات مقادیر برش باید به گونهای انتخاب شوند که تصاویر بیشتری شباهت را با دادههای آموزشی داشته باشند و همچنین در صورتی که در گوشههایی از تصویر، لوگو یا نامی قرار گرفته باشد، حذف شود.

برای هر ورودی کاربر نهایی ده تصویر بدست به دست آمده از مراحل قبل را به عنوان ورودی به مدل شبکه عصبی آموزش دیده میدهیم تا نتیجهی تشخیص را اعلام کند. نتیجهای که اعلام میشود یک احتمال از صفر تا یک خواهد بود. مقادیری که کمتر از ۴۵/۰ هستند را فاقد ضایعه و مقادیر احتمالی که بیشتر از ۴۵/۰ هستند را دارای ضایعه اعلام میکنیم.

برای ساخت برنامه کاربردی وب، از فریمورک Flask برای توسعه استفاده می کنیم. در این سامانه، قسمت Backend با Backend و قسمت Frontend و تسمت است.

در شکل ۳-۴ شمای کلی سیستم پیشنهادی به تصویر کشیده شده است.



شکل ۳-۴: شمای کلی سیستم پیشنهادی

۳-۴- جمعبندی

در این فصل ابتدا به مباحثی از یادگیری عمیق که در این فعالیت دارای اهمیت هستند اشاره شد و در ادامه روش پیشنهادی مبتنی بر یادگیری عمیق ارائه گردید.

فصل چهارم پیادهسازی و ارزیابی

پیادهسازی و ارزیابی

در این فصل ابتدا نحوه جمعآوری مجموعه دادگان، آمادهسازی و پیشپردازش تصاویر به طور جزئی تر بیان شده و سپس جزئیات فنی و نحوه پیادهسازی مدل شبکه عصبی به طور دقیق تشریح می شود در ادامه اطلاعات مربوط به سامانه تحت وب و جزئیات طراحی، پیاده سازی و نحوه استفاده از آن بیان می گردد در پایان خروجی های طرح توضیح داده شده و سپس نحوه ارزیابی و نتایج حاصله ارائه می گردند.

۴–۱– پیادهسازی

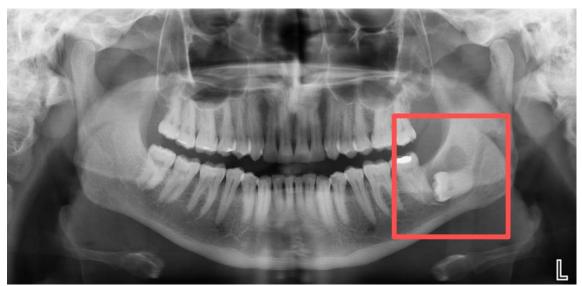
در مرحله پیادهسازی فعالیتهای گردآوری مجموعهداده، آمادهسازی تصاویر، طراحی، پیادهسازی و آموزش مدل شبکه عصبی کانولوشنی و طراحی و پیادهسازی سیستم پیشنهادی صورت گرفته که در ادامه جزئیات این فعالیتها شرح داده خواهدشد.

۴-۱-۱- مجموعه داده

یادگیری عمیق نیاز به تعداد زیادی مجموعه ی داده آموزشی دارد. دقت طبقه بندی کننده یادگیری عمیق تا حد زیادی به کیفیت و اندازه مجموعه ی داده بستگی دارد. در دسترس نبودن مجموعه ی داده یکی از بزرگترین موانع برای موفقیت یادگیری عمیق در تصویربرداری پزشکی است. از طرف دیگر، توسعه یک مجموعه ی داده، کاری بسیار زمان بر است. برای برچسبگذاری از همکاری متخصصان دندان پزشکی و رادیولوژی در این پروژه شامل ۹۳۶ تصویر رادیولوژی در دو کلاس دارای ضایعه و فاقد ضایعه می باشد.

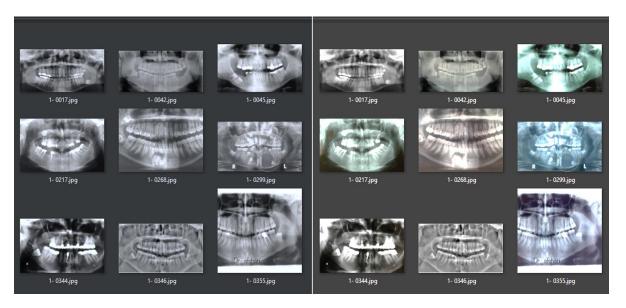
۴-۱-۱-۱ آمادهسازی تصاویر

برای تصاویر دارای ضایعه، محدودههای حاوی ضایعه از تصاویر رادیوگرافی دندان به صورت دستی برش خورده (شکل۴-۱) و برای نواحی فاقد ضایعه برشهایی با محدودههای مشابه تصاویر دارای ضایعه میدهیم تا بتوانند به عنوان ورودی برای شبکه عصبی کانولوشنی به کار روند.



شکل ۱-۴: برش دستی تصاویر ورودی مدل شبکه عصبی

تصاویر مجموعه داده گردآوری شده در این پروژه به دلیل تفاوتهای عمده و اساسی در دستگاههای عکسبرداری مراکز تصویربرداری پزشکی، تفاوتهای زیادی از نظر ابعاد، محدوده، کیفیت، رنگ و سایر موارد با یکدیگر دارند، به همین جهت برای یکدست کردن عکسها، نیاز است ابتدا آنها را به صورت یکنواخت به رنگ سیاه و سفید در آورده تا فقط دارای یک کانال رنگی باشند (شکل۴-۲). با بررسیهای صورت گرفته اعمال تغییرات بالا موجب افزایش ۱.۸۴ درصدی در دقت مدل شبکه عصبی گردید.



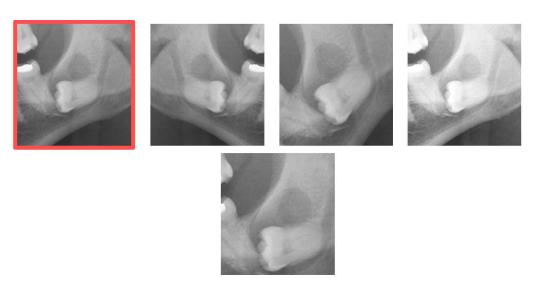
شکل ۴-۲: یکدستسازی رنگ تصاویر

همچنین، به دلیل تفاوت محدوده تصاویر در مجموعه داده برای افزایش مشابهت بین تصاویری که به ورودی سیستم داده می شود، برای تصاویری که دارای ضایعه دنتی جروس هستند، با برش دادن عکسها قسمت مربوط به ضایعه و اطراف آن را حفظ کرده و سایر قسمتها را حذف می کنیم و سایر تصاویر که عاری از ضایعه هستند هم نواحی خلف فک بالا و پایین را حفظ کرده و سایر قسمتها را کنار می گذاریم (شکل ۴–۳) زیرا سیست دنتی جروس اغلب در این نواحی قرار دارد.



شکل ۴-۳: برش و جدا کردن نواحی حاوی ضایعه

برای افزایش اندازه مجموعه داده و جهت کلی تر و مقاوم تر شدن آن از دادهافزایی برای دادههای آموزش استفاده می کنیم. روشهای دادهافزایی 1 مانند قرینه سازی 2 ، چرخش 3 ، تغییر روشنایی و تغییر مقیاس 4 که برای افزایش کارآیی مجموعه ی داده ی کوچک مفید هستند که در این پروژه به کار رفته اند (شکل 4).



شکل ۴-۴: اعمال روشهای داده افزایی روی تصویر اولیه (تصویر کادر دار)

۴-۱-۱-۲ اجرای آماده سازی

برای پیشپردازش تصاویر از امکاناتی که تنسرفلو در اختیار کاربران قرار می دهد، استفاده می کنیم. در تنسرفلو با استفاده از ImageDataGenerator اقدام به اعمال تبدیل رنگ تصاویر به سیاه و سفید و تغییر ابعاد تصاویر ورودی به مربعهایی با اندازه ۱۵۰×۱۵۰ و نیز داده افزایی می کنیم (داده افزایی تنها بر روی دادههای آموزشی اعمال می شود). همچنین به منظور افزایش سرعت همگرایی مدل شبکه عصبی کانولوشنی و نیز کاهش بار محاسباتی و زمان مورد نیاز برای آموزش شبکه، تصاویر را با تقسیم تمامی پیکسلهای آن بر عدد ۲۵۵، هنجارسازی می کنیم تا هر تصویر، پیکسلهایی در محدوده [۱۰۰] داشته باشد.

¹ Data augmentation

² Flip

³ Rotate

⁴ Scale

۲-۱-۴ تقسیم مجموعه داده

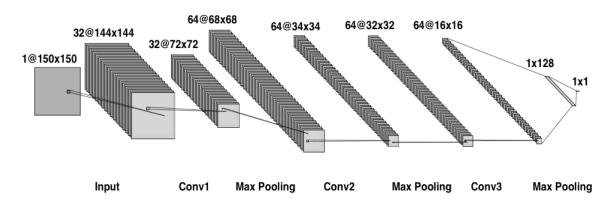
پس از پیشپردازش، با استفاده از دستور Shuffle در کتابخانهی Random زبان پایتون، تصاویر را درهمریزی می کنیم و با کمک کتابخانه NumPy دادهها را به سه دستهی آموزش، ارزیابی و آزمون با نسبتهای ۶۰٪، ۲۰٪ و ۲۰٪ تقسیمبندی می کنیم. بنابراین از ۹۳۶ تصویر، ۵۶۱ تصویر به عنوان دادههای آزمون دادههای مرحله آموزش، ۱۸۷ تصویر به عنوان دادههای ارزیابی و ۱۸۸ تصویر به عنوان دادههای آزمون در نظر گرفته می شوند که هر کدام دارای دو کلاس هستند.

۴-۱-۳ مدل شبکه عصبی کانولوشنی

با استفاده از تنسرفلو یک مدل ترتیبی میسازیم و هر بار یک لایه را به آن اضافه میکنیم. این لایهها به ترتیب در زیر آمدهاند:

- ۱) لایه کانولوشنی: ۳۲ فیلتر، اندازه کرنل ۷×۷، تابع فعال سازی ReLU
 - ۲) لایه ادغام بیشینه: اندازه فیلتر ۲×۲
- ۳) لایه کانولوشنی: ۶۴ فیلتر، اندازه کرنل ۵×۵، تابع فعالسازی ReLU
 - ۴) لایه ادغام بیشینه: اندازه فیلتر ۲×۲
- ۵) لایه کانولوشنی: ۶۴ فیلتر، اندازه کرنل ۳×۳، تابع فعالسازی ReLU
 - ReLU کیه تمام متصل: ۱۲۸ نورون، تابع فعالسازی (۶
 - ۷) لایه بروناندازی: احتمال بروناندازی ۰/۵
 - ۸) لایه تمام متصل: یک نورون، تابع فعالسازی Sigmoid

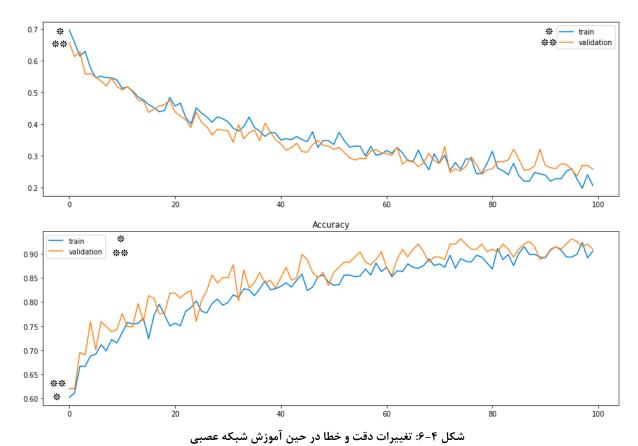
ورودی شبکه عصبی تصاویر سیاه و سفید دارای یک کانال رنگی با اندازه ی ۱۵۰×۱۵۰ هستند. در لایههای میانی از تابع فعالسازی ReLU استفاده شده است، اما در لایه آخر که تنها یک نورون خروجی دارد و احتمال کلاس خروجی را تعیین می کند از تابع فعالسازی Sigmoid استفاده شده است. زیرا این تابع احتمال کلاس خروجی را بین صفر تا یک تعیین می کند که برای مشخص کردن احتمال کلاس خروجی، راحت تر است. برای بهینهسازی از بهینهساز Adam با نرخ یادگیری 1.0 - 1.0 استفاده کرده ایم. تابع آنتروپی متقاطع دودویی نیز برای اندازه گیری خطا به کار رفته است. در شکل 1.0 - 1.0 شمای این مدل آمده است.



شکل ۴-۵: ساختار شبکه عصبی طراحی شده

۴-۱-۴ آموزش شبکه عصبی

شبکه عصبی را در ۱۰۰ تکرار آموزش میدهیم و در حین آموزش معیار دقت را بر روی دادههای ارزیابی اندازه گیری می کنیم. دقت این شبکه عصبی کانولوشنی بر روی دادههای تست ۹۳٪ و مقدار خطای آن /۲۲ است. نمودار تغییرات خطا و دقت در حین آموزش در شکل ۴-۶ قرار داده شده است.



۳١

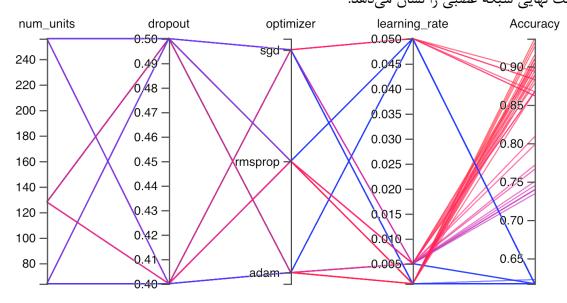
همچنین مقادیر Recall ،Precision و F1 Score برای دو کلاس خروجی در جدول ۴-۱ آمده است.

Class	Precision	Recall	F1-Score	Accuracy
0	0.93	0.97	0.95	0.2.4
1	0.94	0.88	0.91	93.6

جدول۴-۱: نتایج حاصله از شبکه عصبی

۴-۱-۴- تنظیم پارامترها و ابرپارامترها

مقدار پارامترها و ابرپارامترها بصورت آزمون و خطا با طراحی چندین مدل و مقایسه نتایج حاصله از آنها بدست آمدهاند. افزایش تعداد لایهها منجر به افزایش بار محاسباتی و همچنین افزایش زمان آموزش شبکه عصبی خواهد شد و در این پروژه، این مقدار بار محاسباتی مد نظر نبوده است. برای تنظیم ابرپارامترها با استفاده از Tensorboard چندین ابرپارامتر و محدوده مقداری آنها را مشخص می کنیم. ابرپارامترهایی که تغییر آنها بر روی دقت بررسی شده است عبارتند از: تعداد نورونهای لایه تمام متصل، احتمال بروناندازی، نوع بهینهساز و نرخ یادگیری. Tensorboard این امکان را به ما می دهد که به ازای مقادیر ابرپارامترهای مختلف نتایج حاصله از آنها را مشاهده کنیم و همچنین خروجی این اعجام ایست نمودار یا فایلهای CSV و JSON و خیره کنیم. در شکل ۴-۷ خروجی بخش Parallel نتایج را بصورت نمودار یا فایلهای Tensorboard نشان داده شده است که روابط بین مقادیر ابرپارامترها و Tensorboard نشان داده شده است که روابط بین مقادیر ابرپارامترها و تقت نهایی شبکه عصبی را نشان می دهد.



شکل ۴-۷: دقت مدل شبکه عصبی براساس مقادیر ابرپارامترها

همچنین در شکل * - * این اطلاعات بصورت یک جدول نشان داده شدهاند. با توجه به این نتایج، پارامترهایی را انتخاب کردیم تا بهترین دقت را حاصل کند.

TensorBoard so	ALARS HPARAMS	TIME SERIES		INACTIVE	<u>·</u> C 🌣 🤊
✓ 64.000 ✓ 128.00 ✓ 256.00 ✓ dropout	TABLE VIEV	V PARALI	EL COORDINATES VIEW	SCATTER PL	OT MATRIX VIEW
Min -infinity	num_units	dropout	optimizer	learning_rate	Accuracy
Max	128.00	0.50000	adam	0.0010000	0.93617
+infinity	256.00	0.50000	adam	0.0010000	0.93085
✓ optimizer ✓ adam	64.000	0.50000	adam	0.0010000	0.92553
rmsprop	128.00	0.40000	adam	0.0010000	0.91489
✓ sgd ✓ learning_rate	128.00	0.40000	rmsprop	0.0010000	0.90957
✓ 0.0010000✓ 0.0050000	64.000	0.50000	rmsprop	0.0010000	0.90957
0.050000	64.000	0.50000	rmsprop	0.0050000	0.90426
Metrics	256.00	0.40000	adam	0.0010000	0.90426
Min Max -infinity +infinity	256.00	0.40000	adam	0.0050000	0.89894
	128.00	0.50000	rmsprop	0.0010000	0.89894
	64.000	0.40000	rmsprop	0.0010000	0.89362

شکل ۴-۸: مشاهده تاثیر مقدار ابرپارامترها روی دقت نهایی مدل شبکه عصبی

-4-1-4 طراحی سیستم تشخیص ضایعه دنتی جروس

پس از آموزش شبکه عصبی و بدست آوردن یک مدل آموزش دیده با تصاویر رادیوگرافی دندان جهت تشخیص وجود ضایعه دنتی جروس، برای تسهیل استفاده کاربر نهایی یک سیستم تحت وب یکپارچه طراحی و پیاده سازی می کنیم تا کاربر نهایی بتواند با وارد کردن تصویر کل فک ، از وجود یا عدم وجود ضایعه دنتی جروس مطلع شده و در صورت وجود ضایعه محل آن برای کاربر با کشیدن یک مستطیل بر روی تصویر مشخص شود.

در همین راستا یکی از چالشهایی که باید در نظر گرفته شود، برش دادن تصاویری است که از سوی کاربر نهایی به سیستم وارد شده است. زیرا جهت یک دست بودن دادههای آموزشی شبکه عصبی

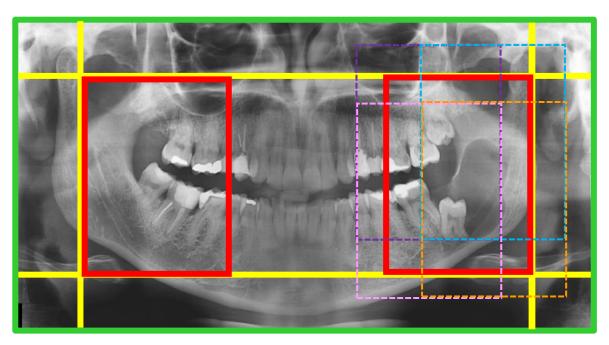
¹ OPG (Orthopantomogram)

طراحی شده، تصاویر آموزشی را به صورت محدودهای به مدل شبکه عصبی داده بودیم، اما سیستم نهایی در این پروژه تصاویر کل فک را از کاربر نهایی دریافت خواهد کرد. لذا باید سازوکاری طراحی و پیادهسازی کنیم که محدوده تصاویر ورودی سامانه را تا حد زیادی با محدوده تصاویری که مدل شبکه عصبی با آنها آموزش دیده یکسان نماید.

-1-4-1 پردازش تصاویر ورودی

در ابتدا طول و عرض تصاویر را به ترتیب به هشت و پنج بخش مساوی تقسیم کرده و از سمت چپ و راست یک هشتم و از سمت بالا و پایین یک پنجم کناری را حذف می کنیم تا محدوده زرد رنگ مشخص شده در شکل ۲۰ حاصل شود، سپس محدوده باقی مانده از تصویر را به سه بخش مساوی تقسیم کرده و بخشهای راست و چپ را که در شکل ۲۰ با دو مستطیل با کادر ذخیم رنگ قرمز مشخص کردهایم را به عنوان محدودههای اصلی در نظر می گیریم. پس از آن به دلیل متفاوت بودن ابعاد تصاویر ورودی و متفاوت بودن محدوده فک و دندانها، علاوه بر قسمتهای قرمز برای هر کدام از محدودهها چهار تصویر دیگر که حاصل از جابجا کردن محدوده قرمز به اندازه ۲۰/۰ از طول عکس در جهتهای بالا و پایین هستند هم از تصویر اولیه استخراج شده و در نهایت ده تصویر حاصل شده برای بررسی وجود ضایعه به مدل شبکه عصبی داخل سامانه داده خواهد شد و در صورت وجود ضایعه در هر کدام از این تصاویر، متبحیص وجود ضایعه در شر کدام از این تصاویر، متبحیص وجود ضایعه در شر کدام از این تصاویر، مدل شبکه عصبی داخل سامانه داده خواهد شد و در صورت وجود ضایعه در هر کدام از این تصاویر، نتیجه تشخیص وجود ضایعه دنتی جروس مثبت اعلام می شود.

مقادیر برش به گونهای انتخاب شدهاند تا عکسها حداکثر شباهت را با دادههای آموزشی داشته باشند و همچنین در صورتی که در گوشههایی از تصویر، لوگو یا نامی قرار گرفته باشد، حذف شود. یک نمونه از برش دادن و تبدیل هر قسمت برش به پنج بخش، در شکلهای ۴-۹ و ۴-۱۰ آمده است.



شکل ۴-۹: برش تصاویر OPG در سامانه



شکل ۴-۱۰: ناحیههای بدست آمده از تصاویر برش خورده در سامانه

در انتها، جهت یکسانسازی تصاویر ورودی به سیستم و تصاویری که مدل شبکه عصبی با آنها آموزش در انتها، جهت یکسانسازی تصاویر ورودی به سیستم و Skimage ،OpenCV استفاده می کنیم. به این صورت که ابتدا تصاویر را

سیاه و سفید کرده، همهی مقادیر پیکسلها را بر ۲۵۵ تقسیم میکنیم و سپس اندازهی آنها را به ۱۵۰×۱۵۰ تبدیل میکنیم.

-1-4-7 خروجی سیستم

برای هر ورودی کاربر نهایی ده تصویر بدست به دست آمده از مراحل قبل را به عنوان ورودی به مدل شبکه عصبی آموزش دیده می دهیم تا نتیجه ی تشخیص را اعلام کند. نتیجه ای که اعلام می شود یک احتمال از صفر تا یک خواهد بود. مقادیری که کمتر از ۴۵/۰ هستند را فاقد ضایعه و مقادیر احتمالی که بیشتر از ۴۵/۰ هستند را دارای ضایعه اعلام می کنیم. بنابراین احتمال وجود ضایعه در هر یک از تصاویر، محاسبه می شود و نتیجه نهایی به کاربر اعلام می شود.

دقت سامانه طراحی و پیادهسازی شده برای تصاویر رادیوگرافی کامل فک، برابر با ۱۹۸ است. این دقت بر روی تصاویری بدست آمده که دارای کیفیت مناسبی هستند و میانگین ابعاد آنها بزرگتر از ۱۰۲۴×۵۱۲ است. در صورت استفاده از تصاویر با کیفیت نامناسب و ابعاد کوچک، دقت سامانه به ۷۷٪ کاهش می یابد.

۴-۱-۶ طراحی سامانه وب برای استفاده یکپارچه از سیستم

برای سهولت استفاده از این سیستم در سامانه وب، ابتدا باید میزبانی برای مدل آموزش دیده تهیه کنیم. برای اینکار از Docker که پیشنهاد توسعه دهندگان تنسرفلو است، استفاده می کنیم. مدل را در کانتینر داکر $^{\prime}$ مخصوص تنسرفلو میزبانی می کنیم. با این کار می توان با فرستادن در خواست POST به آدرسی که این کانتینر به ما می دهد، نتیجه خروجی را بصورت یک JSON به دست آورد. در ادامه برای ساخت برنامه کاربردی وب، از فریمورک Flask برای توسعه استفاده می کنیم. در این سامانه، قسمت و Flask با Backend با Backend و قسمت HTML و CSS پیاده سازی شده است.

کاربر این سامانه می تواند تصویر مورد نظر خود را بارگذاری کند و سپس این تصویر، با توجه به موارد قبلی گفته شده، پردازش می شود و یک درخواست POST شامل ده آرایه که از پردازش تصاویر بدست آمدهاند، به میزبان مدل شبکه عصبی فرستاده می شود تا نتیجه را اعلام کند. بعد از بدست آوردن خروجیها و با توجه وجود ضایعه یا عدم وجود ضایعه در هر یک از بخشهای راست و چپ فک، که با

¹ Docker Container

واسط برنامهنویسی کاربردی لهایی که Flask در اختیار ما قرار میدهد به دست آمده، خروجی در یک صفحه ی جدید وب به کاربر نشان داده می شود و در صورت وجود ضایعه، مکان احتمالی آن مشخص می شود و با کمک OpenCV نواحی مستطیلی ترسیم می شود تا این نواحی به کاربر نشان داده شوند. در شکل ۴-۱۲ ضفحه ی بارگذاری عکس، در شکل ۴-۱۲ نحوه ی نمایش خروجی برای تصویری که دارای ضایعه است و در شکل ۴-۱۳ نحوه ی نمایش خروجی برای تصویری که فاقد ضایعه است، آورده



شکل ۴-۱۱: نمایی از واسط کاربری سامانه وب

شده است.

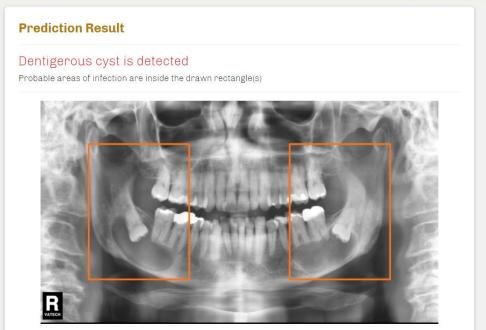
٣٧

¹ Application Programming Interface



Dentigerous Lesion Detection System





ICCI

By Arya Varaste and Reza Tavasoli

شکل ۴-۱۲: نمایی از نحوه نمایش نتایج توسط سامانه (تشخیص وجود ضایعه و نمایش محدوده)

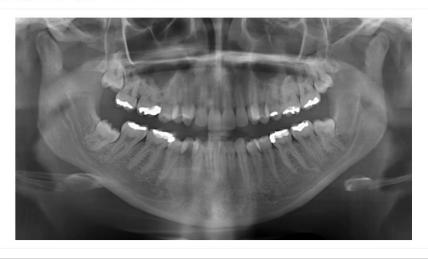


Dentigerous Lesion Detection System



Prediction Result

Dentigerous cyst is not detected



ICCI

By Arya Varaste and Reza Tavasol

شكل ۴-۱۳: نمايي از نحوه نمايش نتايج توسط سامانه (تشخيص عدم وجود ضايعه)

۲-۴- خروجی و ارزیابی

در این قسمت ابتدا خروجی طرح عنوان شده، در ادامه روشهایی که مبنای ارزیابی نتایج پروژه هستند تشریح میشوند و سپس با استفاده از آنها نتایج بدست آمده ارائه شده و با فعالیتهای پیشین مقایسه می گردند.

4-۲-۱ خروجي

در این پروژه، با توجه به طرح پیشنهادی، ابتدا یک مجموعه داده شامل ۹۳۶ تصویر رادیوگرافی متشکل از دو کلاس گردآوری شد و سپس یک مدل شبکه عصبی کانولوشنی طراحی و پیادهسازی شد تا به کمک آن وجود یا عدم وجود ضایعه دنتی جروس در یک تصویر رادیوگرافی دندان را تشخیص بدهیم. برای استفاده آسان از قابلیتهای فراهم شده یک سامانه تحت وب طراحی و پیادهسازی کردهایم تا کاربر نهایی بتواند بدون درگیری با برنامههای متفاوت برای استفاده تنها با یک رابط کاربری گرافیکی ساده و یکپارچه که تعامل داشته باشد. بدین منظور کاربر نهایی با وارد کردن تصویر کامل رادیوگرافی دندان، پس از پیش پردازش این تصویر در سامانه، نتیجهی تشخیص و در صورت وجود ضایعه محل احتمالی آن را مشاهده می کند.

۲-۲-۴ نتایج

در این قسمت نخست روشهایی که مبنای ارزیابی نتایج پروژه هستند تشریح شده و سپس با استفاده از آنها نتایج بدست آمده ارائه می گردند.

۴-۲-۲-۴ شیوه ارزیابی

در این پروژه، پس از مطالعات مقالات و بررسی روشهای مرسوم ارائه نتایج در فعالیتهای مشابه به این جمع بندی رسیدیم که معیارهای Recall ،Precision ،Accuracy و F1-Score که با استفاده از روابط *-1 الی *-* و بر اساس ماتریس آشفتگی جدول *-* محاسبه میشوند میتوانند برای ارزیابی مفید و مؤثر باشند.

آشفتگی	ماتہ بس	٠۴_٢	حدوا
اسعنتي	ماتريس	.1 - 1	جدوں

	Predicted Positives	Predicted Negatives
Positives	True Positives	False Negatives
Negatives	False Positives	True Negatives

$$Precision = \frac{True\ Positives}{True\ Positivs + False\ Positives}$$
 ۱–۴ رابطه

$$Accuracy = \frac{True\ Positives +\ True\ Negatives}{True\ Positivs +\ False\ Positives +\ True\ Negatives +\ False\ Negatives}$$
 ۲-۴ رابطه

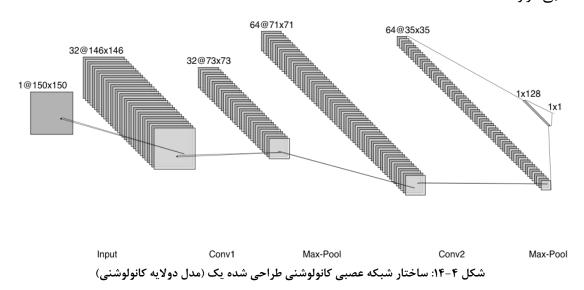
$$Recall = \frac{True\ Positives}{True\ Positivs + False\ Negatives}$$
 ۲-۴ رابطه

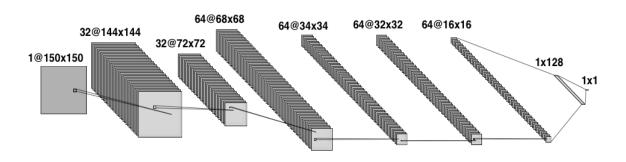
$$F1\ score = rac{2 imes Precision imes Recall}{Precision + Recall}$$
 برابطه $+$ - ۲-۲-۲-۴ نتایج بدست آمده

دقت مدل شبکه عصبی پیشنهادی در این پروژه بر روی دادههای تست ۹۳٪ است. همچنین دقت سیستم تحت وب برای تصاویر با میانگین اندازه ی بزرگتر از ۱۰۲۴×۵۱۲ و کیفیت بالا، ۸۹٪ و برای تصاویر به مراتب کوچکتر و دارای کیفیت نامناسب، ۷۷٪ است. در ادامه جزئیات و نحوه دستیابی به نتایج حاصله بیان می شود و مقایسه ای با نتایج سایر پژوهشها در این حوزه ارائه می نمائیم.

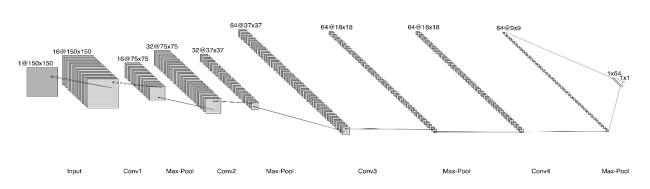
ساختارهای زیادی برای شبکههای عصبی کانولوشنی در این پروژه مورد طراحی و تحلیل قرار گرفتهاند. در این قسمت به طور دقیق تر به بررسی سه مورد از آنها می پردازیم. در شکل ۱، از ۲ لایه کانولوشن که بعد از آنها لایه ادغام بیشینه آمده است، استفاده شده است. بعد از آخرین لایه ادغام، دادهها به یک شبکه تمام متصل با ۱۲۸ نورون داده می شوند و در نهایت یک نورون برای خروجی به کار می رود. در شکل ۲، ۳ لایه کانولوشن به همراه ۳ لایه ادغام بیشینه قرار گرفتهاند و مشابه ساختار قبل، بعد از لایه تمام متصل با ۱۲۸ نورون، یک نورون واحد برای خروجی قرار داده شده است. در ساختاری

که در شکل ۳ نشان داده شده است، از ۴ لایه کانولوشن و ادغام بیشینه استفاده کردهایم که خروجی آنها به یک لایه تمام متصل با ۶۴ نورون داده می شود و یک نورون به عنوان خروجی نهایی شبکه عصبی قرار داده شده است.



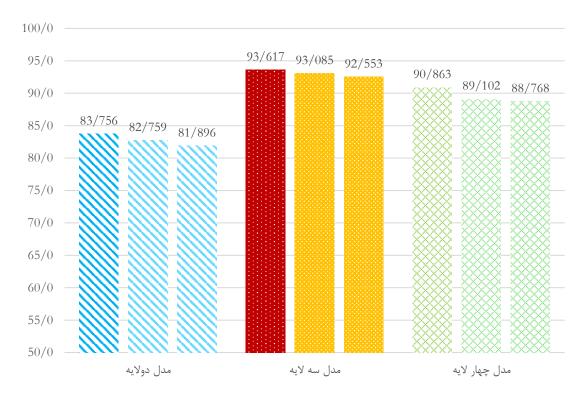


mg شکل ۴-۱۵: ساختار شبکه عصبی کانولوشنی طراحی شده دو (مدل سه لایه کانولوشنی)



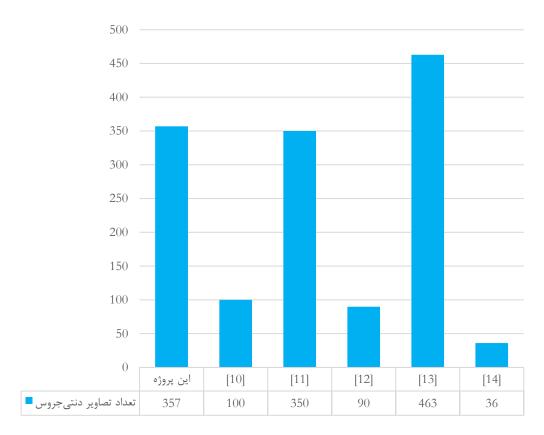
شکل ۴-۱۶: ساختار شبکه عصبی کانولوشنی طراحی شده سه (مدل چهار لایه کانولوشنی)

پس از طراحی این سه شبکه، آنها را آموزش دادهایم و با استفاده از Tensorboard مقادیری را برای ابرپارامترها تعیین کردیم تا بیشترین دقت حاصل شود. برای هر یک از شبکههای عصبی کانولوشنی، سه مقدار از بالاترین میزان دقت هر مدل، در شکل ۴-۱۷ قابل مشاهده است.



شکل ۴-۱۷: نمودار مقایسه سه دقت برتر مدلهای طراحی شده

با توجه به مقادیر بدست آمده از دقت مدلهای طراحی شده، ساختار شکل ۴-۱۵ را برای شبکه عصبی کانولوشنی انتخاب کردیم. با استفاده از این ساختار به دقت ۹۳٪ در دادههای تست دست پیدا کردیم. در شکل ۴-۱۸ تعداد تصاویر حاوی ضایعه دنتی جروس به کار رفته در این پروژه و سایر فعالیتها مقایسه شده است.



شکل ۴-۱۸: مقایسه تعداد تصاویر ضایعه دنتیجروس

۴-۳- جمعبندی

در بخش چهارم نحوه جمع آوری مجموعه دادگان و آماده سازی با جزئیات مطرح گردید و سپس به جزئیات فنی و نحوه پیاده سازی مدل شبکه عصبی به طور دقیق پرداخته شد. در ادامه اطلاعات مربوط به سامانه تحت وب و جزئیات طراحی، پیاده سازی و نحوه استفاده از آن ارائه شد در پایان خروجی های طرح توضیح داده شده و سپس نحوه ارزیابی و نتایج حاصله تشریح شد.

فصل پنجم جمعبندی و پیشنهاد کارهای آتی

۵-۱- جمع بندی

در طول فصول گذشته با ضایعه دنتی جروس آشنا شده و از اهمیت کشف زودهنگام آن اطلاع پیدا کردیم. سپس روشهای یادگیری عمیق و شبکههای عصبی را تشریح نموده، مروری بر برترین فعالیتهای مرتبط در این حوزه داشتیم و براساس آنها طرح پیشنهادی ارائه گردید. در بخش چهارم شرح جزئیات پیاده سازی عنوان گشته و پس از بیان خروجیهای حاصل از طرح، با معرفی روشها و معیارهایی جهت ارزیابی، خروجیهای بدست آمده را ارزیابی کرده و با فعالیتهای برتر مرتبط مقایسه کردیم.

با توجه به نیاز روز افزون کاربردهای پزشکی به فعالیتهای بین رشتهای و نیز نتایج حاصله از عملکرد روشهای هوش مصنوعی به ویژه یادگیری عمیق، به نظر میرسد خروجیهای این پژوهشها امکان رسیدن به مراحل عملیاتی و کاربردی را بتوانند داشته باشند و ظرفیت بالایی برای کار در این حوزه وجود دارد. به طور خلاصه نتایج حاصله (دقت و کیفیت) در این پروژه دارای سطح مطلوبی بوده و خروجی حاصل شده می تواند در کاربردهای بالینی مورد استفاده قرار گیرد و این یعنی شبکههای CNN برای کاربردهایی این چنینی می توانند موفقیت قابل قبولی برای تشخیص از تصاویر پزشکی داشته باشند.

۵-۲- پیشنهاد کارهای آتی

با توجه به نتایج موفقیت آمیز طرح جاری، در راستای تکمیل این فعالیتها و حرکت به سمت دستیابی به سیستم تشخیصی کامل تر می توان با همین مسیر و سبک برای تشخیص ضایعات سیستمانند دیگر همانند سیست پری اپیکال، ادنتوژنیک کراتوسیست، آملوبلاستوما و نظایر آنها کوشید. همچنین سامانه تحت وب تهیه شده در این پروژه، پروژههای آینده را تا حد زیادی از در گیر شدن با طراحی و پیاده سازی سامانه جدید برای به کار گیری شبکه عصبی طراحی شده و آموزش داده شده برای سایر ضایعات بی نیاز می کند.

جهت بکارگیری سیستم فراهم شده در این پروژه در کاربردهای بالینی میتوان آن را در دستگاههای تصویربرداری دندان پزشکی تعبیه کرد تا صورت بیشتر شدن فعالیتها در این حوزه بتوان گزارشهای خودکار مخلتف و تحلیلهای مفیدی به محض تصویربرداری به همراه تصویر ارائه داد یا

سیستم فراهم شده در داخل دستگاههایی که امروزه پزشکان و دندانپزشکان از طریق آنها تصاویر رادیوگرافی را مشاهده و بررسی میکنند تعبیه نمود.

منابع و مراجع

- [1] "Cysts in children." https://www.slideshare.net/drroshnimaurya/cysts-in-children (accessed 1 June, 2020).
- [2] V. FORTUNATI. "How does deep learning work in radiology?" https://www.quantib.com/blog/https/www.quantib.com/blog/how-does-deep-learning-work (accessed 4 June, 2020).
- [3] A. Amidi and S. Āmidi. "CS 230 Deep Learning." Stanford. https://stanford.edu/~shervine/teaching/cs-230/ (accessed 2021).
- [4] "سـمينار: يــادگيرى عميــق" wiki.sbmu.ac.ir/index.php سـمينار: يــادگيرى عميــق (accessed 24, 2020).
- [5] K. Hung, C. Montalvao, R. Tanaka, T. Kawai, and M. M. Bornstein, "The use and performance of artificial intelligence applications in dental and maxillofacial radiology: A systematic review," *Dentomaxillofacial Radiology*, vol. 49, no. 1, p. 20190107, 2020.
- [6] M. J. P. Stuart C. White, *Oral Radiology Principles and Interpretation*, 6 ed. evolve, 2009.
- [7] C. Jeong. "What is the most common location for a dentigerous cyst?" https://blog.studentrdh.com/most-common-location-for-a-dentigerious-cyst-nbdhe/ (accessed 2 June, 2020).
- [8] M. Hr and S. Sv, "Diagnostic imaging of dentigerous cysts of the mandible," *Journal of IMAB*, vol. 2, pp. 8-10, 2008.
- [9] J. I. Pranav Rajpurkar*, Kaylie Zhu, Brandon Yang, Hershel Mehta, Tony Duan, Daisy Ding, Aarti Bagul, Curtis Langlotz, Katie Shpanskaya, Matthew P. Lungren, Andrew Y. Ng. "CheXNet: Radiologist-Level Pneumonia Detection on Chest X-Rays with Deep Learning." https://stanfordmlgroup.github.io/projects/chexnet/(accessed 10 May, 2020).
- [10] R. Kuwana et al., "Performance of deep learning object detection technology in the detection and diagnosis of maxillary sinus lesions

- on panoramic radiographs," *Dentomaxillofacial Radiology*, vol. 50, no. 1, p. 20200171, 2021.
- [11] O. Kwon *et al.*, "Automatic diagnosis for cysts and tumors of both jaws on panoramic radiographs using a deep convolution neural network," *Dentomaxillofacial Radiology*, vol. 49, no. 8, p. 20200185, 2020.
- [12] Y. Ariji et al., "Automatic detection and classification of radiolucent lesions in the mandible on panoramic radiographs using a deep learning object detection technique," *Oral surgery, oral medicine, oral pathology and oral radiology,* vol. 128, no. 4, pp. 424-430, 2019.
- [13] J. H. Lee, D. H. Kim, and S. N. Jeong, "Diagnosis of cystic lesions using panoramic and cone beam computed tomographic images based on deep learning neural network," *Oral diseases*, vol. 26, no. 1, pp. 152-158, 2020.
- [14] H. Watanabe *et al.*, "Deep learning object detection of maxillary cyst-like lesions on panoramic radiographs: preliminary study," *Oral Radiology*, pp. 1-7, 2020.

Abstract

Medical images are one of the most important diagnostic tools at the doctor's disposal in diagnosing the prevalence and nature of the disease, in addition to assessing its severity. Medical science uses these images to help doctors diagnose diseases, find a more accurate diagnosis, and develop an optimal treatment plan. Doctors use a variety of methods depending on their purpose and imaging capabilities of the devices they use. The effectiveness of deep neural networks encourages us to use them in analyzing medical images. In this project, due to the importance of early detection of dentigerous lesions, studies are performed on dental radiographic images, and a neural network classifier using the Tensorflow Library is designed. A data set consisting of 936 radiographic images, a neural network designed and implemented with 93% accuracy, and a user-friendly web application are the output of this project.

Key Words: Deep Learning, Dentigerous, Radiographic Images, Medical Diagnosis, Neural Network



Amirkabir University of Technology (Tehran Polytechnic)

Department of Computer Engineering

BSc Thesis

Design of a Dentigerous Lesion Detection System from Radiographic Images Using Deep Learning

By Arya Varaste Nezhad and Reza Tavasoli

Supervisor Dr. Hamed Farbeh