



فرم تعریف پروژه فارغ التحصیلی دوره کارشناسی



تاریخ: شماره:

عنوان پروژه: طراحی سامانهی تشخیص ضایعه دنتی جروس از عکسهای رادیوگرافی با استفاده از روشهای یادگیری عمیق

استاد راهنمای پروژه: دکتر حامد فربه

مشخصات دانشجو:

گرایش: مهندسی کامپیوتر

نام و نام خانوادگی: رضا توسلی $^{\prime}$ – آریا وارستهنژاد †

ترم ثبت نام پروژه: دوم ۹۸–۹۹

شماره دانشجوئی: ۹۵۳۱۴۳۵ – ۹۵۳۱۰۱۹

امضاء داور:

داور پروژه: دکتر محمد رحمتی مشاور پروژه: دکتر سینا وارستهنژاد

امضاء مشاور:

شرح پروژه (در صورت مشترک بودن بخشی از کار که بعهده دانشجو می باشد مشخص شود):

تصاویر پزشکی از مهمترین المانهای در دسترس پزشکان برای تشخیص وجود یا عدم وجود بیماری و تشخیص شدت بیماری هستند. پردازش این تصاویر از این جهت در علم پزشکی بسیار پراهمیت است که می تواند دقت تشخیص را بالاتر ببرد و به پزشک برای امکان ارائه طرح بهینه درمان کمک کند. پزشکان از روشهای گوناگونی با توجه به هدف خود و قابلیتهای تصویربرداری استفاده می کنند. توانمندی و قدرت بالای معماری شبکههای عصبی عمیق ما را تشویق می کند که از آنها برای تحلیل تصاویر پزشکی استفاده نماییم. در میان ساختارهای عمیق، به دلیل موفقیتهای اخیر شبکههای عصبی کانولوشنی آ، بر روی این ساختارها متمرکز می شویم. در این پروژه، مطالعات بر روی تصاویر رادیو گرافی دندانی انجام خواهد شد و از طبقه بندی کننده شبکه ی عصبی عمیق به کمک کتاب خانههای تنسر فلو † و کراس استفاده خواهد شد. مجموعه ی دادههای عکسهای رادیولوژی با توجه به تعداد دادههای گردآوری شده به سه دسته آموزش، توسعه و آزمون تقسیم شده و مورد استفاده قرار می گیرند و برای ارزیابی نتایج حاصل شده از دقت 5 ، صحت 6 ، بازیابی 6 و حساسیت 6 به همراه معیار 17 استفاده خواهد شد.

در این پروژه بخشهای گردآوری مجموعهی داده، پیشپردازش تصاویر، دادهافزایی، جستجوی معماریهای شبکه عصبی، آموزش شبکه عصبی و تحلیل و ارائه نتایج به کمک نرم افزار SPSS بر عهده آریا وارستهنژاد و جستجوی معماریهای شبکه عصبی، بررسی معماریهای حاصل از جستجو، انتخاب معماری مناسب، آموزش شبکه عصبی، طراحی و پیادهسازی برنامه وب و طراحی و پیادهسازی برنامه موبایل برای Android و Android و Android توسلی خواهد بود.

وسائل مورد نیاز:

- دسترسی به کامپیوتر متصل به اینترنت
- دسترسی به سیستم مناسب برای آموزش شبکه عصبی
 - امکان دسترسی به مقالات مرتبط
- همکاری مراکز تصویر برداری برای جمع آوری مجموعهی داده

تاریخ شروع: تیرماه ۱۳۹۹

محل انجام پروژه: دانشکده مهندسی کامپیوتر دانشگاه صنعتی امیرکبیر

تاریخ تحویل به آموزش دانشکده:

اسم و امضاء:

تاریخ تصویب در گروه:

اسم و امضاء:

تاریخ تصویب در دانشکده:

اصلاحات لازم در تعریف پروژه:

¹ rezatavasoli@aut.ac.ir

² a.varaste.n@gmail.com

³ Convolutional Neural Network

⁴ Tensorflow

⁵ Keras

⁶ Precision

⁷ Accuracy

⁸ Recall

⁹ Specificity

¹⁰ F1 score

۱- مقدمه

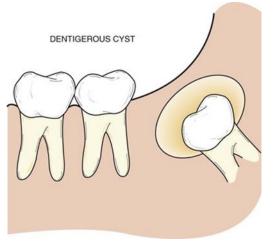
مجموعهی کنونی سامانههای هوش مصنوعی، انقلاب فناورانه گستردهای را با خود به ارمغان آورده است. انقلابی که یکی از بازیگران مهم آن یادگیری عمیق است. این تغییرات می توانند شیوههای فعلی تشخیص در پزشکی را تغییر دهند و آنها را به سمت تشخیصهای دقیق تر، سریع تر و قابل اعتماد تر هدایت کنند. در سطح حرفهای، پزشکان نیازمند توسعه تحقیقات و همکاریهای بین رشتهای برای دستیابی به سیستمهای یادگیری بر اساس هوش مصنوعی هستند.

تصاویر پزشکی از مهمترین المانهای در دسترس پزشکان برای تشخیص وجود یا عدم وجود بیماری و تعیین شدت آن هستند. پردازش این تصاویر از آن جهت در علم پزشکی مهم است که میتواند دقت تشخیص را بالاتر ببرد و به پزشک برای امکان ارائه طرح بهینهی درمان کمک کند. پزشکان از روشهای گوناگونی با توجه به هدف خود و قابلیتهای انواع تصویربرداری استفاده میکنند. روشهای تصویربرداری در حالت کلی به دو گروه ساختاری و عملکردی تقسیم میشوند. روشهای ساختاری روشهایی هستند که آناتومی ارگانهای بدن را مشخص میکنند. روشهای عملکردی، روشهایی هستند که ارتباطی به ساختار ارگانها و اعضای بدن ندارند بلکه میزان عملکرد ارگان مورد نظر و فیزیولوژی آن را بررسی میکنند. از روشهای مشهور ساختاری میتوان به سیتیاسکن و امآرآی اشاره کرد. پردازش تصاویر به عنوان دستیار پزشکی به پزشک کمک میکند که دقت تشخیص را بالاتر ببرد و در حقیقت پزشک میتواند از خروجی این پردازش تصاویر به عنوان دستیار خود استفاده کند [۶].

پردازش تصاویر پزشکی که توسط متخصصان پردازش تصویر انجام میشود نیاز به صرف زمان و انرژی زیادی برای استخراج ویژگیهای تصاویر دارد. برای کاهش مشکل استخراج ویژگی از دادههای ورودی، نسل جدید الگوریتمهای یادگیری ماشین که به عنوان الگوریتمهای یادگیری عمیق شناخته میشوند تلاش می کنند استخراج ویژگی در فرآیند آموزش و توسط خود الگوریتم صورت پذیرد. این نکته بسیار مهم و همچنین دقت بالای این شبکهها در بسیاری از وظیفههایی که قبلاً توسط الگوریتمهای معمولی یادگیری ماشین انجام شده بود، باعث شد که از سال ۲۰۱۲ به بعد این حوزه با سرعتی چشمگیر رشد کند [۶]. آنچه فناوری هوش مصنوعی را از فناوریهای قدیمی در مسائل مرتبط با سلامت متمایز می کند، توانایی کسب اطلاعات، پردازش آن و ارائه خروجی دقیق به کاربر نهایی است. هوش مصنوعی این عملیات را با استفاده از الگوریتمهایی مانند یادگیری عمیق انجام می دهد که می توانند الگوها را در تصاویر تشخیص دهند.

۲- ضایعه سیست دنتی جروس

سیست دنتی جروس 7 ، دومین سیست شایع فکین است که دور تاج دندانی رویش نیافته یا اضافی شکل می گیرد و محل آن دقیقاً بالای تاج دندان در گیر است [Y]. این نوع از سیست می تواند در ارتباط با هر دندان رویش نیافته ای در فک رخدهد اما، معمولاً دندانهای خلف فک پایین را در گیر می کند (مطابق شکل ۱) $[\Lambda]$. در نتیجه اهمیت بررسی ادواری دندانهای عقل نهفته باید بیشتر مورد توجه قرار گیرد. اگرچه این سیست ممکن است در یک دامنه وسیع سنی مشاهده شود، اما اغلب در بیماران بین ۱۰ تا ۳۰ سال شیوع بیشتری دارد.



شکل ۱: محل قرارگیری کسیت دنتی جروس و شکل کلی آن[۸]

¹ CT Scan

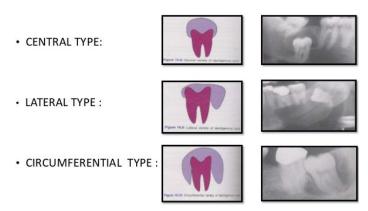
² MRI

³ Dentigerous cyst

سیستهای دنتی جروس کوچک معمولاً بدون علامت هستند و تنها در آزمایشهای رادیوگرافی و یا زمانی که برای تعیین علت عدم رویش دندان عکسبرداری میشود، کشف میشوند. این سیست قادر به رشد با اندازه قابل توجهی است و سیستهای بزرگتر ممکن است در ارتباط با یک تورم استخوانی بدون درد در ناحیه درگیر باشند. ضایعات وسیع از این نوع در نهایت می توانند باعث عدم تقارن در صورت شوند. یک نکته تشخیصی با اهمیت این است که این سیست در محل اتصال مینا به ریشه شکل می گیرد. از عوارض مهم و قابل ذکر این ضایعه تمایل به جابجایی و تحلیل دندانهای مجاور است [۷].

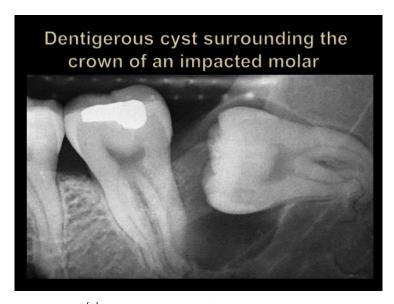
حدود و شکل: سیست دنتی جروس معمولاً دارای محدوده ای با حدود مشخص و حدود خارجی انحنادار یا گرد می باشد و به لحاظ ظاهری سه دسته کلی مطابق شکل ۲ دارند [۱] و در نمای داخلی بجز ناحیه تاج دندان در گیر کاملاً رادیولوسنت ۲ (وجود نمای تیره در عکس رادیو گرافیک) است [۷].

RADIOLOGICAL FEATURES



شكل ٢: اشكال حالت هاى مختلف ضايعه دنتى جروس [١]

روشهای تشخیص: تشخیص براساس مشاهده اتصال سیست به مرز مینا و ریشه دندان به دو روش تهاجمی (جراحی) و غیرتهاجمی (عکس رادیوگرافی) صورت میگیرد (شکل ۳) و خطرات، هزینهها و عوارض ناشی از روش جراحی باعث ایجاد تمایل برای تشخیص با روش عکسبرداری میشود [۷].



شکل ۳: نمای رادیوگرافی از ضایعه دنتی جروس [۲]

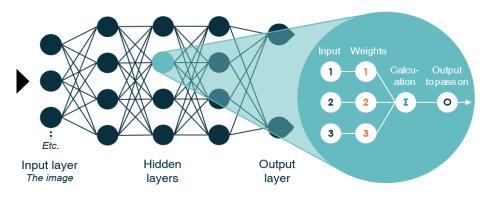
² Radiolucent

¹ Cortex

٣- يادگيري عميق

یادگیری عمیق، تشخیص الگو و یادگیری ماشین را متحول ساخته است. اصطلاح یادگیری عمیق اولین بار به ماشین یادگیری دکارت و شبکههای عصبی مصنوعی اطلاق شد. در یادگیری عمیق، ویژگیهای غیرخطی در چندین لایه استخراج میشوند و به یک دستهبندی کننده داده می شوند تا یک پیش بینی انجام شود. یکی از مواردی که ما را به استفاده از تعداد لایههای بیشتر در یادگیری عمیق ترغیب می کند استخراج ویژگیهای بیشتر است.

الگوریتمهای یادگیری عمیق بیشتر در بستر شبکههای عصبی مصنوعی توسعه یافتهاند. در شبکههای عصبی معمولی، تعداد لایههای مخفی مخفی مغمولاً بیشتر از دو لایه نیست. به همین سبب به این شبکهها، کمعمق گفته می شود. در مقابل وقتی که تعداد لایههای مخفی افزایش می یابد این شبکهها را شبکههای عمیق نام می دهند [۶]. نمایی از ورودی، محاسبات و خروجی داخل یک گره از لایههای مخفی شبکه عصبی در شکل ۴ نشان داده شده است.



شکل ۴: نمایی از ورودی، محاسبات و خروجی داخل یک گره از لایههای مخفی شبکه عصبی [۳]

۴ – شبکه عصبی کانولوشنی

در سالهای اخیر روشهای جدیدی برای تشخیص و طبقهبندی تصاویر پزشکی بدون نیاز به استخراج ویژگیها به صورت دستی، مبتنی بر شبکههای عصبی کانولوشنی ارائه شدهاند که نسبت به شبکههای عصبی معمولی به علت داشتن لایههای کانولوشن و مخفی بیشتر در زمینه کار با ورودی با ابعاد بالاتر مانند تصاویر دارای توانمندی بیشتری هستند.

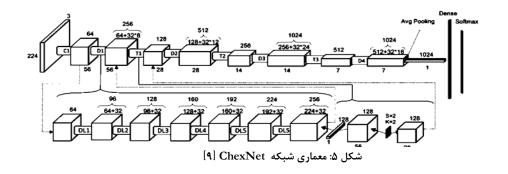
برای پیادهسازی شبکههای عصبی عمیق از جمله شبکه کانولوشنی معمولاً به مجموعهی داده ۲ عظیمی نیاز است. در پردازش تصاویر پزشکی مجموعهی داده بزرگ به ندرت یافت می شود و نکته دیگر اینکه زمان اجرا هم طولانی است. بدین منظور شبکههایی با لایههای زیاد از قبل آموزش داده شدهاند و برای این مساله خاص با مجموعهی داده کوچکتر و ایجاد تغییرات کوچکی در معماری مخصوصاً لایه آخر، مسئله خود را حل می کنیم.

برخی از تحقیقاتی که روی طبقهبندی تصاویر پزشکی با استفاده از شبکه عصبی کانولوشنی انجام شدهاست، توانستهاند کارایی بهتری نسبت به تشخیص متخصصان این حوزه داشته باشند. سامانه ^۳ChexNet که معماری آن در شکل ۵ قابل مشاهده است، یک شبکه عصبی کانولوشنی با ۱۲۱ لایه است و با مجموعهی دادهای با بیش از ۱۰۰۰۰ تصویر Xray قفسه سینه تمرین داده شده است [۹] توانسته میانگین کارایی بهتری نسبت به رادیولوژیستها داشته باشد.

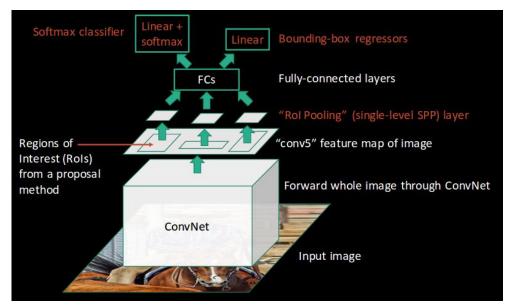
¹ Classifier

² Dataset

³ https://stanfordmlgroup.github.io/projects/chexnet/



یکی از شبکههای عصبی کانولوشنی که برای پردازش تصویر پزشکی و به خصوص تصاویر دندان استفاده می شود، -Fast R-CNN است. در Fast R-CNN عکسی که به عنوان ورودی داده Fast R-CNN است. و Fast R-CNN به عنوان ورودی داده می شود، به یک Forwhet فرستاده می شود تا ناحیههای مطلوب تولید شوند. سپس یک لایه ادغام روی تمامی این ناحیهها اعمال می شود تا آنها را هم شکل کند. سپس هر ناحیه به شبکه کاملا همبند داده می شود. یک لایه Softmax بالای شبکه کاملا همبند قرار داده می شود تا کلاسهای خروجی را تولید کند. همراه با این لایه، یک لایه رگرسیون خطی نیز بصورت موازی استفاده می شود تا مختصات کادرهای محدودکننده را در کلاسهای پیش بینی شده نشان دهد. معماری Fast R-CNN در شکل ۶ نشان داده است [۱۰].



شكل ۶: معماري Fast R-CNN

در Fast R-CNN برای انتخاب مناطق مطلوب از الگوریتم جستجوی انتخابی استفاده می شود که سرعت پایینی دارد. برای حل این مشکل در Faster R-CNN از شبکه پیشنهاد ناحیه کاندید (RPN) استفاده می شود. RPN بر نقشههای ویژگی اعمال می شود و که امتیاز را برای هر ناحیه مشخص می کند. نقشه ویژگی خروجی است که از ConvNet بعد از وارد کردن تصویر ورودی، دریافت می شود. یک لایه ادغام ROI بر این پیشنهادها اعمال می شود تا اندازه آنها را یکسان کند. در آخر این پیشنهادها به یک شبکه کاملا همبند فرستاده می شوند تا کلاس بندی انجام شود. معماری Faster R-CNN در شکل ۷ نشان داده شده است [۱۰].

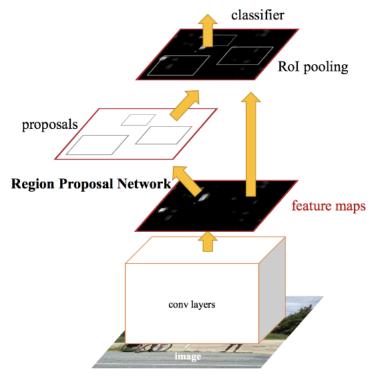
¹ ROI

² Pooling Layer

³ Bounding Box

⁴ Regional Proposal Network

⁵ Feature Maps

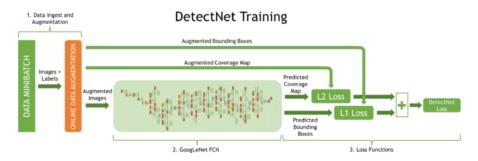


شكل ٧: معماري Faster R-CNN

شبکه عصبی کانولوشنی دیگری که برای پردازش تصاویر دندان استفاده میشود، شبکه عصبی DetectNet است. DetectNet یک شبکه عصبی عمیق دارای ۵ بخش شبکه عصبی عمیق دارای ۵ نفش شبکه عصبی عمیق دارای ۵ بخش است. این شبکه عصبی عمیق دارای ۵ بخش است.

- ۱) وارد کردن دادهها و اضافه کردن افزونگی به آنها
- (fully-convolutional network) یک شبکه کاملا کانولوشنی
 - ۳) اندازه گیری تابع زیان (Loss function)
- ۴) تابع خوشهبندی (clustering function) که نتیجه پیش بینی را نشان می دهد.
 - ۵) محاسبه ی Mean Average Precision

در این معماری، لایهای از شبکه اوی تصویر قرار داده می شود که اندازه ی خانههای این شبکه را کمی کوچکتر از کوچکترین شی ای که می خواهیم شناسایی کنیم، قرار می دهیم. هر خانه شبکه با دو برچسب مشخص می شود. برچسب اول نوع کلاس شی ای که داخل خانه وجود دارد را مشخص می کند و برچسب دوم مختصات این خانه را نسبت به مرکز شبکه بیان می کند. بعد از آموزش، این شبکه باید وجود یا عدم وجود شی در هر خانه شبکه را پیش بینی کند و مختصات آن خانه را برگرداند. در شکل ۸ ساختار DetectNet برای مرحله ی آموزش و در شکل ۹ ساختار برای مرحله ی ارزیابی نشان داده شده است [۵].



شكل ٨: ساختار DetecNet براى آموزش [۵]

¹ grid

Predicted Coverage Map Walidation Images GoogleNet FCN CoogleNet FCN A. Bounding Box S A. Bounding Box Clustering A. Bounding Box S Threshold and Clustering Box Clustering A. Bounding Box Clustering A. Bounding Box Clustering Calculation

شکل ۹: ساختار DetectNet برای ارزیابی [۵]

۵– سوابق موضوع

در سال ۲۰۱۸ و المتفاده از شبکههای عصبی کانولوشنی روشی ارائه دادند [۱۱] برای این پژوهش ۲۰۰۰ تصویر رادیوگرافی گردآوری شد که از ۲۴۰۰ تصویر برای آموزش شبکه عصبی و از کانولوشنی روشی ارائه دادند [۱۱] برای این پژوهش ۲۰۰۰ تصویر رادیوگرافی گردآوری شد که از ۲۴۰۰ تصویر برای آزمون استفاده شد. برای پیشپردازش و یادگیری انتقالی، شبکه عصبی توانست با دقت ۸۹٪ پوسیدگی دندان را تشخیص ارزیابی این پژوهش، معیارهای حساسیت، دقت و صحت محاسبه شد که این شبکه عصبی توانست با دقت ۸۹٪ پوسیدگی دندان را تشخیص دهد. Imangaliyev و همکارانش در سال ۲۰۱۶ تحقیقاتی برای دستهبندی پلاکهای دندانی با روشهای یادگیری عمیق به کمک تصاویر انجام دادند در این مقاله یک مدل طبقهبندی تصویر مبتنی بر شبکه عصبی کانولوشنی برای تصاویر فلورسانس نوری کمی ناشی از نور استفاده میشود [۱۲]. Jae-Hong به همراه همکاران خود تحقیقاتی با هدف توسعه یک سیستم تشخیص کامپیوتری براساس یادگیری عمیق با شبکههای عصبی کانولوشنی به منظور ارزیابی سودمندی و دقت این سیستمها و آشنایی با تواناییهایی این روشها در جهت تشخیص دندانهایی که در معرض خطر قرار دارند در سال ۲۰۱۸ انجام داد. در این پژوهش محققان از شبکههای از پیش تعلیم دادهشده استفاده کردند. مجموعهی دادههای مورد استفاده خود را به سه دسته با اندازههای ۱۰۴۴ برای تمرین، ۳۴۸ برای اعتبارسنجی و ۳۴۸ مورد برای آزمون تقسیم کردند. دقت بدست آمده در این سامانه برابر با ۷۳۴۰٪ بود [۱۲].

۶– طرح پیشنهادی

توانمندی و قدرت بالای معماری شبکههای عصبی عمیق ما را تشویق می کند که از این معماریها برای تحلیل تصاویر پزشکی استفاده نماییم. در میان ساختارهای عمیق، به دلیل موفقیتهای اخیر شبکههای عصبی کانولوشنی ابر روی این ساختارها متمرکز می شویم. در این پروژه پس از جمع آوری دادهها، آنها را به سه دسته ی آموزش، آزمایش و توسعه تقسیم می کنیم. این دادهها توسط مشاور برچسب گذاری می شوند. برای نشانه گذاری عکس از نرمافزار LableImg استفاده می شود. بعد از پیش پردازش عکسها، آنها به عنوان ورودی به شبکه عصبی کانولوشنی داده می شوند تا در یک طبقه بندی دودویی نوع کلاس خروجی عکس که نشان دهنده ی وجود یا عدم وجود ضایعه دنتی جروس است، مشخص گردد. برای این کار چندین معماری شبکه عصبی کانولوشنی بررسی می شوند و با تغییر و بروزرسانی ابرپارامترها در فریمور ک تنسرفلو از نتایج حاصل از معیارهای ارزیابی، بهترین معماری برای این طبقه بندی انتخاب می شود.

Google Colab برای پیاده سازی از زبان پایتون و فریمور کهای تنسرفلو و کراس استفاده خواهد شد. برای محیط پیاده سازی از وفریمور کهای تنسرفلو و کراس استفاده خواهد شد. این محیط برای مراحل آموزش و آزمون، سختافزار واحد پردازش گرافیکی و واحد پردازش مرکزی رایگان بر بستر ابر ارائه می دهد و بصورت پیش فرض قابلیت استفاده از فریمور کهای ذکر شده را دارا است.

¹ Convolutional Neural Network

² Tensorflow

³ Python

8-۱- جمع آوری مجموعهی داده

یادگیری عمیق نیاز به تعداد زیادی مجموعه ی داده آموزشی دارد. دقت طبقه بندی کننده یادگیری عمیق تا حد زیادی به کیفیت و اندازه مجموعه ی داده بستگی دارد. در دسترس نبودن مجموعه ی داده یکی از بزرگترین موانع برای موفقیت یادگیری عمیق در تصویربرداری پزشکی است. از طرف دیگر، توسعه یک مجموعه ی داده، کاری بسیار زمان بر است. برای جمعآوری مجموعه ی داده با همکاری مشاور با مراجعه حضوری به دانشکده های دندان پزشکی، درمانگاه ها، مطبهای خصوصی و مراکز رادیولوژی تلاش می شود مجموعه ی داده هرچه بزرگ تری را گردآوری کرد. پس از آن برای برچسب گذاری از همکاری متخصصان دندان پزشکی و رادیولوژی استفاده خواهد شد. برای کمک به معضل اندازه ی مجموعه ی داده از روش های داده افزایی 3 مانند: قرینه سازی 3 چرخش 3 و تغییر مقیاس که برای افزایش کارآیی مجموعه ی داده ی کوچک مفید هستند، استفاده می کنیم.

۶-۲- پیش پر داز ش

۶-۳- آموزش دادن شبکه عصبی

در مرحله آموزش، تصاویر آموزشی به همراه کلاس خروجی آن برای شبکه در نظر گرفته میشود. حین آموزش وزنهای فیلتر در هر تکرار بهروز میشوند و شبکه آموزش میبیند تا بهترین ویژگی را از تصاویر استخراج کند. پس از آموزش، وزنهای بهینه برای مرحله طبقهبندی و تست مورد استفاده قرار میگیرند.

شبکه عصبی در لایه ی ورودی، یک تصویر یا بخشی از تصویر پزشکی دندانها را دریافت می کند. سپس در چندین لایه پنهانی که کار آنها استخراج ویژگی از تصویر است، به هر یک از جنبههای موجود در تصویر متناسب با میزان اهمیت آنها، وزنهای قابل یادگیری و سوگیری ۱۰ تخصیص داده می شود. هر لایه ی خروجی، پاسخ شبکه ی عصبی به ورودی داده شده، نمایش داده می شود. هر گره در شبکه ی عصبی تعدادی ورودی دریافت کرده و سپس حاصل ضرب وزنها در ورودی ها را محاسبه کرده و در انتها به وسیله یک تابع تبدیل غیرخطی که به آن تابع فعال سازی ۱۱ نیز می گویند نتیجهای را ارائه می دهد و خروجی گره را مشخص می کند.

۶-۴- تنظیم ابریارامترها¹²

ابرپارامترها چگونگی کارکرد شبکهی عصبی و دقت و درستی آن را مشخص می کنند. با انتخاب ابرپارامترهای مناسب، می توان نتایج بهتری از شبکهی عصبی مشخص شوند. ابرپارامترهایی که در این پژوهش باید مشخص شوند. ابرپارامترهایی که در این پژوهش باید مشخص شوند در زیر آمده است:

¹ Keras

² Graphic Processing Unit

³ Central Processing Unit

⁴ Data augmentation

⁵ Flip

⁶ Rotate

⁷ Scale

⁸ Contrast

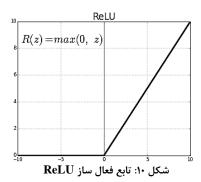
⁹ Luminance

¹⁰ Bias

¹¹ Activation Function

¹² Hyperparameters

- تعداد لایههای شبکه: تعداد لایهها باید با دقت زیادی انتخاب شود. تعداد لایهی زیاد میتواند باعث مشکلاتی نظیر بیشبرازش¹ و محو شدن gradient شود. لایه کم منجر به داشتن سوگیری بالا و پتانسیل کم مدل خواهد شد.
- تابع فعالسازی: انتخاب تابع فعالسازی مناسب، یک فرآیند آزمون و خطا است که در آن، باید مجموعهای از توابع متفاوت را امتحان کرد و بهترین تابع را برای مسأله مورد نظر انتخاب کنیم. در این پژوهش از تابع فعالسازی ReLU که در شکل ۱۰ نشان داده شده برای شروع استفاده میشود.



- نرخ یادگیری^۲: نرخ یادگیری بیانگر سرعت (گام) بروزرسانی وزنها است که میتواند مقداری ثابت باشد یا بهطور سازگار تغییر کند.
- فیلتر: یک ماتریس از وزنها است که با ماتریس ورودی convolve میشود. با فیلترها می توان ویژگیهای مورد نیاز را از تصویر استخراج کرد.
- اندازه حاشیه ۳: با اضافه کردن حاشیه به ماتریس ویژگی، اندازه ماتریس بعد از اعمال کانولوشن حفظ می شود که بـرای نگهداشــتن اطلاعات حاشیه تصویر مفید است.
- اندازه گام[‡]: تعداد پیکسلهایی است که در هر جابهجایی افقی یا عمودی بر روی ماتریس ورودی و در حین کانولوشن از آنها صرفنظر می کنیم. از این عمل برای کاهش اندازه ماتریس ورودی استفاده می شود.
- تعداد کانالها: تعداد کانالها برابر با تعداد کانالهای رنگی تصویر ورودی است. اما در لایههای بعدی، کانالها ِ تعداد فیلترهایی است که برای عمل کانولوشن استفاده میشوند.

۷- شیوه ارزیابی و خروجی طرح

برای ارزیابی نتایج حاصل شده از دقت، صحت، بازیابی و حساسیت به همراه معیار F1 که براساس روابط ۱ الـی ۵ و طبـق مـاتریس آشـفتگی a ارائه شده در جدول ۱ تعریف میشوند، استفاده میشود.

جدول ١: ماتريس آشفتگي

	Predicted Positives	Predicted Negatives
Positives	True Positives	False Negatives
Negatives	False Positives	True Negatives

$$Precision = \frac{True\ Positives}{True\ Positivs + False\ Positives}$$

رابطه ۱

¹ over-fitting

² Learning Rate

³ Padding Size

⁴ Stride Size

⁵ Stride Size

⁵ Confusion matrix

$$Accuracy = \frac{True\ Positives +\ Ttue\ Negatives}{True\ Positivs +\ False\ Positives +\ Ttue\ Negatives +\ False\ Negatives}$$
 $Recall = \frac{True\ Positives}{True\ Positivs +\ False\ Negatives}$
 $Specificity = \frac{True\ Negatives}{True\ Negatives +\ False\ Positives}$
 $F1\ score = \frac{2 \times\ Precision\ \times\ Recall}{Precision\ +\ Recall}$

در این پروژه مجموعه ی دادهای شامل تصاویر رادیوگرافی دندان که بر اساس وجود یا عدم وجود ضایعه سیست دنتی جروس برچسبگذاری شدهاند گردآوری می شود. خروجی این پروژه بصورت یک سرویس تحت وب و برنامه موبایل برای سیستم عاملهای اندروید و و آن در دسترس خواهد بود این برنامه دارای یک رابط گرافیکی خواهد بود که کاربر با بارگذاری عکس تصویربرداری دندان، نتایج پیش پردازش انجام شده روی تصویر و خروجی نتیجه ی شبکه عصبی عمیق را مشاهده می کند.

λ شرح وظایف به تفکیک

آریا وارستهنژاد

- گردآوری مجموعهی داده
 - پیشپردازش تصاویر
 - دادهافزایی
- جستجوی معماریهای شبکه عصبی
 - آموزش شبکه عصبی
- تحلیل و ارائه نتایج به کمک نرم افزار SPSS

رضا توسلي

- جستجوی معماریهای شبکه عصبی
- بررسی معماریهای حاصل از جستجو
 - انتخاب معماری مناسب
 - آموزش شبکه عصبی
 - طراحی و پیادهسازی برنامه وب
- طراحی و پیاده سازی برنامه موبایل برای سیستم عاملهای Android و iOS

¹ Android

- [1] "Cysts in children." https://www.slideshare.net/drroshnimaurya/cysts-in-children (accessed 1 June, 2020).
- [7] D. Hameed. "Odontogenic cyst dina patho." https://www.slideshare.net/dentistdw00/odontogenic-cyst-dina-patho (accessed 3 May, 20220).
- [7] V.FORTUNATI. "How does deep learning work in radiology?" https://www.quantib.com/blog/https/www.quantib.com/blog/how-does-deep-learning-work (accessed 4 June, 2020).
- [f] P. Sharma. "A Step-by-Step Introduction to the Basic Object Detection Algorithms." https://www.analyticsvidhya.com/blog/2018/10/a-step-by-step-introduction-to-the-basic-object-detection-algorithms-part-1 (accessed 5 May, 2020).
- [a] J. B. Andrew Tao. "DetectNet: Deep Neural Network for Object Detection in DIGITS." https://devblogs.nvidia.com/detectnet-deep-neural-network-object-detection-digits/ (accessed 2 June, 2020).
-].accessed 24, 2020/سمينار:_يادگيري_عميق (wiki.sbmu.ac.ir/index.php"سمينار: يادگيري عميق."
- [Y] M. J. P. Stuart C. White, Oral Radiology Principles and Interpretation, 6 ed. evolve, 2009.
- [A] C. Jeong. "What is the most common location for a dentigerous cyst?" https://blog.studentrdh.com/most-common-location-for-a-dentigerious-cyst-nbdhe/ (accessed 2 June, 2020).
- [9] J. I. Pranav Rajpurkar*, Kaylie Zhu, Brandon Yang, Hershel Mehta, Tony Duan, Daisy Ding, Aarti Bagul, Curtis Langlotz, Katie Shpanskaya, Matthew P. Lungren, Andrew Y. Ng. "CheXNet: Radiologist-Level Pneumonia Detection on Chest X-Rays with Deep Learning." https://stanfordmlgroup.github.io/projects/chexnet/ (accessed 10 May, 2020.(
- [1.] S. Ren, K. He, R. Girshick, and J. Sun, "Faster r-cnn: Towards real-time object detection with region proposal networks," in *Advances in neural information processing systems*, 2015, pp. 91-99.
- [11] J.-H. Lee, D.-H. Kim, S.-N Jeong, and S.-H. Choi, "Detection and diagnosis of dental caries using a deep learning-based convolutional neural network algorithm," *Journal of dentistry*, vol. 77, pp. 106-111, 2018.
- [17] S. Imangaliyev, M. H. van der Veen, C. M. Volgenant, B. J. Keijser, W. Crielaard, and E. Levin, "Deep learning for classification of dental plaque images," in *International Workshop on Machine Learning, Optimization, and Big Data*, 2016: Springer, pp. 407-410.
- [17] J.-H. Lee, D.-h. Kim, S.-N. Jeong, and S.-H. Choi, "Diagnosis and prediction of periodontally compromised teeth using a deep learning-based convolutional neural network algorithm," *Journal of periodontal & implant science*, vol. 48, no. 2, pp. 114-123, 2018.