

29. Метод стрельбы для решения краевых  
задач. Сведение дифференциального уравнения  
высшего порядка к системе уравнений первого  
порядка

Андрей Бареков      Ярослав Пылаев  
По лекциям Устинова С.М.

June 26, 2020

# 1 Методы решения краевых задач для дифференциальных уравнений

$$\frac{dx}{dt} = f(t, x), \quad t \in [a, b].$$

В задаче Коши все начальные условия задаются в точке  $a$ . В общем случае они могут задаваться в любой точке на промежутке  $[a, b]$ , чаще всего их задают на концах (краях) промежутка - такие задачи называются *краевые*.

Методы решения краевых задач делится на две группы, когда исходная задача сводится к

- многократному решению задачи Коши;
- решению систем линейных и нелинейных алгебраических уравнений.

Типичным представителем первой группы является *метод стрельбы*.

## 1.1 Метод стрельбы (пристрелки)

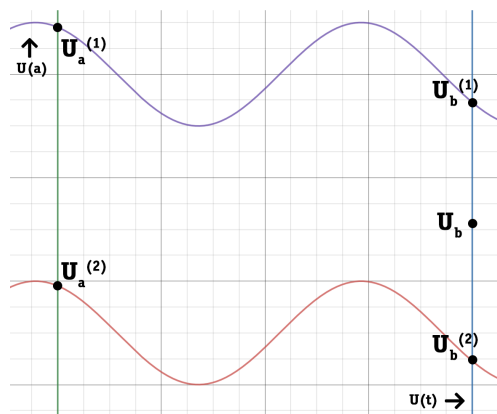
Проиллюстрируем на примере уравнения 2-го порядка:

$$x = \begin{pmatrix} U \\ V \end{pmatrix}, \quad \frac{dU}{dt} = f_1(t, U, V), \quad \frac{dV}{dt} = f_2(t, U, V), \quad t \in [a, b],$$

с граничными условиями

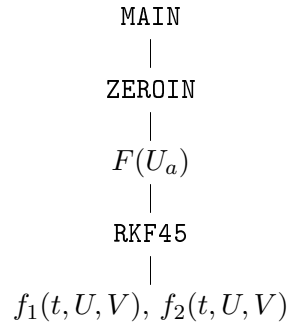
$$\underbrace{U(a) = U_a, V(a) = V_a}, \quad \underbrace{U(b) = U_b, V(b) = V_b}.$$

Выразим через  $U_a$  из левого краевого условия правое условие. Затем методом подбора находим такие значения  $U_a^{(1)}$  и  $U_a^{(2)}$ , что  $U_b^{(1)} > U_b$ ,  $U_b^{(2)} < U_b$ , и реализуем метод бисекции, секущих и т.д. для решения нелинейного уравнения.



$$F(U_a) = \underbrace{U(b)}_{compute} - U_b = 0$$

$U(b)$  получается решением системы уравнений при помощи **RKF45**, для этих целей еще можно использовать **ZEROIN**. Тогда последовательность вызова процедур следующая:



### 1.1.1 Линейный случай

Если исходная система является линейной, то решение линейно зависит от краевых начальных условий (функция  $F(U_a)$  является линейной).

Строим интерполяционный полином первой степени:

$$F(U_a) = \frac{U_a - U_a^{(2)}}{U_a^{(1)} - U_a^{(2)}} F(U_a^{(1)}) + \frac{U_a - U_a^{(1)}}{U_a^{(2)} - U_a^{(1)}} F(U_a^{(2)}) = 0,$$

нужное значение  $U_a$  получаем как корень этого полинома.

## 2 Сведение дифференциального уравнения высокого порядка к системе дифференциальных уравнений

$$\frac{d^N y}{dt^N} = F\left(t, \frac{d^{N-1}y}{dt^{N-1}}, \frac{d^{N-2}y}{dt^{N-2}}, \dots, \frac{dy}{dt}, y\right)$$

Выполним замену переменных, введя вектор  $z = \begin{pmatrix} z^{(1)} \\ z^{(2)} \\ \dots \\ z^{(N)} \end{pmatrix}$

Компоненты вектора выглядят следующим образом:

$$\begin{aligned} z^{(1)} &= \frac{d^{N-1}y}{dt^{N-1}}, \\ z^{(2)} &= \frac{d^{N-2}y}{dt^{N-2}}, \\ &\dots \\ z^{(N-1)} &= \frac{dy}{dt}, \\ z^{(N)} &= y. \end{aligned}$$

Решаем систему ДУ при помощи RKF45

$$\begin{cases} \frac{dz^{(1)}}{dt} = F(t, z^{(1)}, z^{(2)}, \dots, z^{(N)}), \\ \frac{dz^{(2)}}{dt} = z^{(1)}, \\ \frac{dz^{(3)}}{dt} = z^{(2)}, \\ \dots \\ \frac{dz^{(N)}}{dt} = z^{(N-1)}. \end{cases}$$