



Vibhor Aggarwal

Masterstudent, Fahrzeugtechnik
RWTH Aachen

- 24. Februar 1996 (23 Jahre)
- Bayernalle 7, Aachen, DE
- (+49)17659896222
- vibhoraggarwal.github.io/
- vibhor.aggarwal@rwth-aachen.de

Fähigkeiten*

C++, C	6
Matlab, Simulink	6
CAD(Solidworks, Autodesk Inventor)	6
ROS, YARP	4
FEA(Ansys, Abaqus)	4
Gazebo	3

Sprachen*

Englisch	6
Hindi	6
Deutsch	3.5
Italienisch	2

*Skala 1: Anfänger bis 6: Kompetent

Fotos & Videos der Projekte



Kurzprofil

Fahrzeugingenieur mit Erfahrung in der Spitzenforschung Mensch-Roboter Kollaboration und Fahrzeugdynamik. Daran interessiert, im Bereich des Automatisierten Fahrens und *Advanced Driver Assistance Systems* zu arbeiten.

Studium

M.Sc, Fahrzeugtechnik Sep 2018-Heute
 RWTH Aachen, Deutschland
B.Tech, Hauptfach:: Maschinenbau July 2013-June 2017
Nebenfach:: Angewandte Mathematik
 Indian Institute of Technology Kanpur(IIT), Indien

Erfolge

Bestes Abschluss-Projekt im Maschinenbau des IIT Kanpur 2017
 Ranjan Kumar Memorial Award für das beste gesellschaftlich relevante Projekt 2017
 3. im Bundesland und landesweit auf 914. unter 1,4 Millionen Studenten in JEE 2013
 Goldmedaille in Nationalen Mathematik-Olympiade unter der Leitung von AISMTA2013

Erfahrung

Studentische Hilfskraft C++ Simulink Mai 2019-Heute
 Institut für Regelungstechnik, RWTH Aachen, Deutschland

- Sensorfusion zur Navigation und Bahnplanung eines unbemannten Fluggeräts
- Erstellen eines C++ frameworks unter Interprozesskommunikation über UDP

Forschung Mitarbeiter DIC lab C++ Gazebo Simulink YARP Nov 2017-Aug 2018
 Leiten: Dr. Daniele Pucci
 Italian Institute of Technology, Genua, Italien Zentrum für Mensch-Roboter-Kollaboration

- Implementierung des Frameworks für die low level Drehmomentsteuerung von Hummanoid Roboter, iCub
- Identifizierung der Übertragungsfunktion zwischen der Spannung der Motoren und das Drehmoment jedes Gelenks

Ingenieur-Trainee MS Excel TPM Juli 2017-Oct 2017
 Hero Motocorp Ltd, Haridwar, Indien Das weltweit größte Zweiradunternehmen

- TPM für Maschinenqualität, in-Process-Inspektion und Ressourcenplanung
- Maschinell Produziert Teile durch Programmieren der CNC-Maschine

Praktikant, Maschinenbauingenieur CAD FEA Mai 2016-Juli 2016
 Grey Orange Robotics Pte. Ltd, Gurugram, Indien Firma für Lagerautomation

- Tätigkeiten am Aufhängungssystem eines bidirektional skalierbaren Roboters
- Optimierte Montage durch *Design for Manufacturing and Assembly* Techniken

Projekte

Objektwahrnehmung für Automatisiertes Fahren C++ ROS Nov 2019-Heute
 Institut für Kraftfahrzeuge, RWTH Aachen, Deutschland

- Entwicklung von Bewertungskriterien zur Bestrafung von Verstopfungen an städtischen Kreuzungen

Roboter-Exoskelett-Arm CAD FEA Matlab Aug 2016-April 2017
 Leiten: Dr. Sumit Basu, IIT Kanpur, Indien Beste Abschluss- Projekt des IIT Kanpur

- Entwicklung von Pneumatische Luftmuskeln (Proportional Druck Pneumatik)

Offroad-fahrzeug CAD FEA Matlab Dec 2013-Jan 2016
 Leiten: Dr. Avinash Kumar Agarwal, IIT Kanpur Für Wettkampf ähnlich FSAE & Baja SAE

- Erstellen einer mathematischen Modelle für Multilink- Federungssystem

Weitere Informationen

- Führung des Motorsport-Teams am IIT Kanpur mit mehr als 25 Mitgliedern.
- Interessen: Abstrakter Expressionismus, Wandern, Philosophie, Laufen