

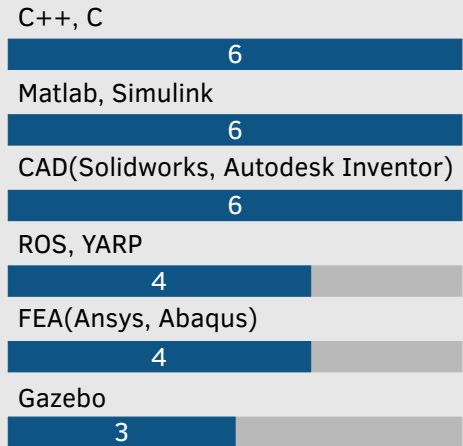


Vibhor Aggarwal

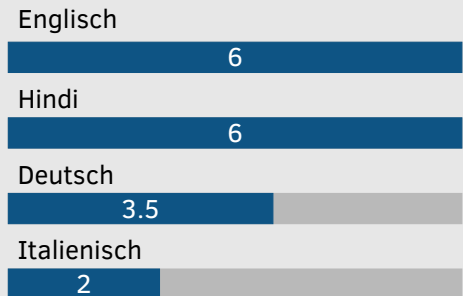
Masterstudent, Fahrzeugtechnik
RWTH Aachen

- 24. Februar 1996 (23 Jahre)
- Bayernalle 7, Aachen, DE
- (+49)17659896222
- vibhoraggarwal.github.io/
- vibhor.aggarwal@rwth-aachen.de

Fähigkeiten*



Sprachen*



*Skala 1: Anfänger bis 6: Kompetent

Fotos & Videos der Projekte



Kurzprofil

Fahrzeugingenieur mit Erfahrung in der Spitzenforschung im Bereich Mensch-Roboter Kollaboration und Fahrzeugdynamik. Daran interessiert, im Bereich des *Advanced Driver Assistance Systems*, Automatisierten Fahrens, und Elektromobilität zu arbeiten.

Studium

M.Sc, Fahrzeugtechnik
RWTH Aachen, Deutschland
B.Tech, Hauptfach:: Maschinenbau
Nebenfach:: Angewandte Mathematik
Indian Institute of Technology Kanpur(IIT), Indien

Sep 2018-Heute

July 2013-June 2017

Erfolge

Bestes Abschluss-Projekt im Maschinenbau des IIT Kanpur 2017
Ranjan Kumar Memorial Award für das beste gesellschaftlich relevante Projekt 2017
3. im Bundesland und landesweit auf 914. unter 1,4 Millionen Studenten in JEE 2013
Goldmedaille in Nationalen Mathematik-Olympiade unter der Leitung von AISMTA2013

Erfahrung

Studentische Hilfskraft **C++** **Simulink** Mai 2019-Heute
Institut für Regelungstechnik, RWTH Aachen, Deutschland

- Sensorfusion zur Navigation und Bahnplanung eines unbemannten Fluggeräts
- Erstellen eines C++ frameworks unter Interprozesskommunikation über UDP

Forschung Mitarbeiter DIC lab **C++** **Gazebo** **Simulink** **YARP** Nov 2017-Aug 2018
Leiten: Dr. Daniele Pucci
Italian Institute of Technology, Genua, Italien Zentrum für Mensch-Roboter-Kollaboration

- Implementierung des Frameworks für die low level Drehmomentsteuerung von Humanoid Roboter, iCub
- Identifizierung der Übertragungsfunktion zwischen der Spannung der Motoren und das Drehmoment jedes Gelenks

Ingenieur-Trainee **MS Excel** **TPM** Juli 2017-Oct 2017
Hero Motocorp Ltd, Haridwar, Indien Das weltweit größte Zweiradunternehmen

- TPM für Maschinenqualität, in-Process-Inspektion und Ressourcenplanung
- Maschinell Produziert Teile durch Programmieren der CNC-Maschine

Praktikant, Maschinenbauingenieur **CAD** **FEA** Mai 2016-Juli 2016
Grey Orange Robotics Pte. Ltd, Gurugram, Indien Firma für Lagerautomation

- Tätigkeiten am Aufhängungssystem eines bidirektional skalierbaren Roboters
- Optimierte Montage durch *Design for Manufacturing and Assembly* Techniken

Projekte

Objektwahrnehmung für Automatisiertes Fahren **C++** **ROS** Nov 2019-Heute
Institut für Kraftfahrzeuge, RWTH Aachen, Deutschland

- Entwicklung von Bewertungskriterien zur Messung von Sichtbehinderungen auf städtischen Straßenkreuzungen

Roboter-Exoskelett-Arm **CAD** **FEA** **Matlab** Aug 2016-April 2017
Leiten: Dr. Sumit Basu, IIT Kanpur, Indien Beste Abschluss- Projekt des IIT Kanpur

- Entwicklung von Pneumatische Luftmuskeln (Proportional Druck Pneumatik)

Offroad-fahrzeug **CAD** **FEA** **Matlab** Dec 2013-Jan 2016
Leiten: Dr. Avinash Kumar Agarwal, IIT Kanpur Für Wettkampf ähnlich FSAE & Baja SAE

- Erstellen einer mathematischen Modelle für Multilink- Federungssystem

Weitere Informationen

- Führung des Motorsport-Teams am IIT Kanpur mit mehr als 25 Mitgliedern.
- Interessen: Abstrakter Expressionismus, Wandern, Philosophie, Laufen

