

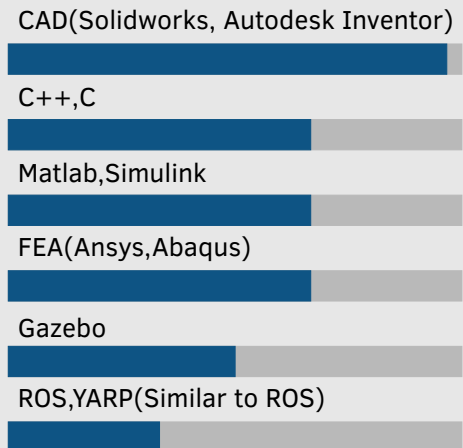


Vibhor Aggarwal

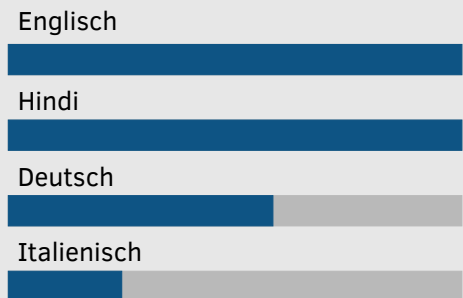
Masterstudentin, Fahrzeugtechnik
RWTH Aachen

- 24 Februar, 1996 (23years)
- Bayernalle 7, Aachen, Deutschland
- (+49)17659896222
- vibhoraggarwal.github.io/
- vibhor.aggarwal@rwth-aachen.de

Kompetenzen*



Sprachen*



*Skala 1: Anfänger bis 6: Kompetent

Fotos & Videos der Projekte



Zusammenfassung

Fahrzeugingenieur mit Erfahrung in der Spitzenforschung zu Mensch-Roboter Kollaboration und Fahrzeugdynamik. Interessiert an arbeiten im Bereich des automatisierten Fahrens oder moderner Fahrzeugsysteme, wie der ESC.

STUDIUM

M.Sc, Fahrzeugtechnik
RWTH Aachen, Deutschland

Sep, 2018-Heute

B.Tech, Hauptfach:: Maschinenbau
Schwerpunkt:: Applied Mathematik
Indian Institute of Technology Kanpur(IIT), Indien

July 2013-June 2017

ERREICHUNG

Beste Abschluss-Projekt im Maschinenbau des IIT Kanpur 2017
Ranjan Kumar Memorial Award für beste sozial relevante Projekt am IIT Kanpur 2017
3. im Bundesland und landesweit auf 914. unter 1,4 Millionen Studenten in JEE 2013
Goldmedaille in Nationalen Mathematik-Olympiade unter Leitung von AISMTA 2013

ERFAHRUNGEN

Studentische Hilfskraft **C++** **Simulink** Mai 2019-Heute
Institut für Regelungstechnik, RWTH Aachen, Deutschland

- Sensorfusion zur Navigation und Bahnplanung eines unbemanntes Fluggerät
- Erstellen eines C++ frameworks unter Interprozesskommunikation über UDP

Forschung Mitarbeiter DIC lab **Simulink** **YARP** **Gazebo** **C++** Nov 2017-Aug 2018
Leiten: Dr. Daniele Pucci
talian Institute of Technology, Genua, Italien Zentrum für Mensch-Roboter-Kollaboration

- Implementieren des Framework für low level von humanoider Roboter, iCub
- Identifizierung der übertragungsfunktion zwischen der Spannung und Gelenk des iCub

Ingenieur-Trainee **MS Excel** Juli 2017-Oct 2017
Hero Motocorp Ltd, Haridwar, Indien Das weltweit größte Zweiradunternehmen

- Leitete Total Productive Maintenance (TPM) für Maschinenqualität, in-Process-Inspektion und Ressourcenplanung
- Produziert bearbeitete teile durch Programmieren der CNC-Maschine

Praktikant, Maschinenbauingenieur **CAD** **FEA** Mai 2016-Juli 2016
Grey Orange Robotics Pte. Ltd, Gurugram, Indien Firma für Lagerautomation

- Tätigkeiten am Aufhängungssystem eines bidirektional skalierbaren robot
- Optimierte die montage durch des Längslenkers in das Federungssystem, unter Verwendung von DFMA-Techniken

Projekte

Roboter-Exoskelett-Arm **CAD** **Matlab** **FEA** Aug 2016-April 2017
Leiten: Dr. Sumit Basu, IIT Kanpur, Indien Beste Abschluss-Projekt des IIT Kanpur

- Ausgenutzte Pneumatische Luftmuskeln, basierend auf Proportionaldruckpneumatik
- Bessere Mobilität für Menschen im Alter und Cerebralparese-Patienten

Geländefahrzeugen **CAD** **Matlab** **FEA** Dec 2013-Jan 2016
Leiten: Dr. Avinash Kumar Agarwal, IIT Kanpur Für Wettkampf ähnlich FSAE & Baja SAE

- Optimierte mathematische Modelle für Aufhängungssysteme mit bis zu 5 Freiheitsgraden

Andere Informationen

Führen Sie das Motorsport-Team am IIT Kanpur mit mehr als 25 Mitgliedern. Ir-
gendwann das technisch beste Team im Wettbewerb