

1) Diga se a afirmativa é verdadeira ou falsa, apresentando justificativa.

- a) O algoritmo de Dijkstra para caminhos mínimos a partir de origem fixa funciona para todos os digrafos que não possuem ciclos de custo negativo.

Falso. A existência de uma única aresta de custo negativo já é suficiente para levar o algoritmo de Dijkstra a uma resposta incorreta.

- b) É possível resolver o problema da árvore geradora *máxima* para um certo grafo G rodando o algoritmo de Kruskal para árvore geradora mínima num grafo G' que tenha os mesmos vértices e arestas de G , mas onde o custo de cada aresta seja igual ao da aresta correspondente em G multiplicado por -1 .

Verdadeiro. O algoritmo funciona normalmente com arestas de custo negativo. Sua prova de corretude não demanda que sejam não-negativas.

- c) A técnica da programação dinâmica por memoização permite resolver problemas numa abordagem *top-down*, reduzindo sempre, em relação à abordagem tradicional de programação dinâmica *bottom-up*, a quantidade de soluções de subproblemas que precisam ser efetivamente computadas.

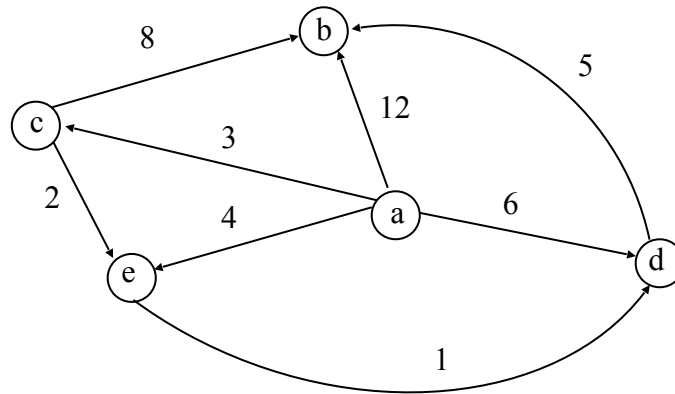
Falso. Nem sempre.

- d) O laço do algoritmo seguinte, que descobre se um inteiro $x > 1$ é primo ou composto, é executado no máximo $x-2$ vezes, cada uma das quais demandando tempo constante. Portanto, trata-se de um algoritmo que roda em tempo polinomial no tamanho da entrada.

```
para todo  $j$  de 2 a  $x-1$ 
    se  $x$  for divisível por  $j$  retorne 'composto'
retorne 'primo'
```

Falso. Trata-se de um algoritmo de tempo $O(x)$, onde x é um número codificado por $n = \log_2 x$ bits. Sendo assim, $O(x)$ é considerado pseudo-polinomial, já que é polinomial em um valor numérico, e não no tamanho da entrada. Como função do tamanho da entrada, ele é $O(2^n)$, e portanto exponencial.

- 2) Seja o digrafo D abaixo. Deseja-se determinar os caminhos de custo mínimo entre o vértice a (origem fixa) e os demais vértices de D .



Suponha que o algoritmo dado a seguir será executado.

```
Entrada: custo[1..n,1..n] // matriz de adjacências
para cada vértice v de D: d[v] = ∞; ant[v] = null;
d[a] = 0; ant[a] = null;
seja L uma ordenação topológica para os vértices de D;
para cada vértice v, na ordem em que aparecem em L:
    para cada vértice w que é vizinho de saída de v:
        relaxar(v,w);
para cada vértice v de D: imprima v, d[v], ant[v];
```

- a) Escreva em pseudocódigo a função *relaxar*, cuja entrada compreende os vértices incidentes à aresta que deve ser relaxada, bem como os vetores d e ant a serem (possivelmente) atualizados.

```
relaxar(x,y):
    if estimativa[x] + custo(x,y) < estimativa[y]:
        estimativa[y] = estimativa[x] + custo(x,y)
        antecessor[y] = x
```

- b) Exatamente quantas chamadas a *relaxar* são feitas ao longo de sua execução quando a entrada é o digrafo D dado?

8 chamadas; uma por aresta.

c) O algoritmo acima funciona para todo digrafo acíclico e sem arestas negativas?

Sim. Sem problemas.

d) Suponha que, ao invés do algoritmo acima, o algoritmo de Bellman-Ford seja executado para esta entrada D . Quantas chamadas a *relaxar* são feitas ao longo de sua execução (desconsiderando a etapa final do algoritmo, que verifica a existência de ciclos de custo negativo)?

24 chamadas (3 iterações completas de 8 relaxamentos cada), se as arestas são relaxadas, a cada iteração, em ordem lexicográfica.

3) Simule a execução das 2 (duas) primeiras iterações do laço principal do algoritmo de programação dinâmica de Floyd-Warshall para caminho mínimo entre todos os pares de vértices, quando a entrada é o digrafo D da questão 2. Suponha os vértices considerados em ordem alfabética no laço principal do algoritmo.

a) Ao fim da segunda iteração, quais os antecessores $ant(i,j)$ e estimativas $d[i,j]$ para o custo de um caminho mínimo entre cada par de vértices i,j de D ?

	a	b	c	d	e
a	0/-	12/a	3/a	6/a	4/a
b		0/-			
c		8/c	0/-		2/c
d		5/d		0/-	
e				1/e	0/-

	a	b	c	d	e
a	0/-	12/a	3/a	6/a	4/a
b		0/-			
c		8/c	0/-		2/c
d		5/d		0/-	
e				1/e	0/-

Nada muda na primeira iteração, pois o vértice a é fonte (e portanto não “ajuda” nenhum caminho).

	a	b	c	d	e
a	0/-	12/a	3/a	6/a	4/a
b		0/-			
c		8/c	0/-		2/c
d		5/d		0/-	
e				1/e	0/-

Nada muda na segunda iteração, pois o vértice b é sumidouro (e portanto não “ajuda” nenhum caminho).

- b) Escreva, em pseudocódigo, como é feito o teste e a eventual atualização de uma célula $d[i,j]$ e $ant[i,j]$, a cada iteração, em função dos valores anteriores guardados nas matrizes de estimativas e de antecessores.

Na k -ésima iteração, a célula (i, j) será atualizada da seguinte forma:

```
if  $d[i,k] + d[k,j] < d[i,j]$ :  
     $d[i,j] = d[i,k] + d[k,j]$   
     $ant[i,j] = ant[k,j]$ 
```

- 4) Seja G o grafo subjacente ao mesmo digrafo D da questão 2 (isto é, G é idêntico a D , exceto pelo fato de que suas arestas não são orientadas).
- a) Simule a execução das 3 (três) primeiras iterações do algoritmo guloso de Kruskal para determinação de uma árvore geradora de custo mínimo com entrada G , apresentando a estrutura obtida ao fim de sua terceira iteração.

1a iteração: aresta e,d é adicionada

2a iteração: aresta c,e é adicionada

3a iteração: aresta acc é adicionada

A estrutura é uma floresta com as seguintes árvores:

($a \text{---} c \text{---} e \text{---} d$)

(b)

- b) Idem, trocando Kruskal por Prim, e considerando c como o vértice inicial.

Estado inicial: vértice c é adicionado à árvore que está sendo construída

1a iteração: vértice e é adicionado via aresta c,e

2a iteração: vértice d é adicionado via aresta e,d

3a iteração: vértice a é adicionado via aresta a,c

A estrutura é uma árvore com os vértices a, c, e, d .

- 5) Seja mais uma vez o digrafo D da questão 2, onde os pesos das arestas representam suas capacidades, no contexto do problema do fluxo máximo. **ACRESCENTE A ARESTA $b \rightarrow c$ COM CAPACIDADE 8, E MODIFIQUE A CAPACIDADE DA ARESTA $a \rightarrow c$ PARA 8.** Seja a a fonte e c o sumidouro da rede. Suponha que o método de Ford-Fulkerson esteja sendo aplicado e que, num dado momento, o valor

do fluxo na rede é igual a 7 unidades de fluxo, das quais 5 unidades estão indo da fonte ao sumidouro pelo caminho $a-c$, e 2 unidades estão indo pelo caminho $a-b-c$.

a) Desenhe o que seria, nesse momento, a rede residual.

A rede residual seria essa abaixo:

	a	b	c	d	e
a		10	3	6	4
b	2		6		
c	5	2			2
d		5			
e				1	

b) Aponte um caminho aumentante (qualquer) e indique qual seria seu efeito na atualização do fluxo atual na rede pelo algoritmo de Ford-Fulkerson.

Caminhos aumentantes:

a-c
a-b-c
a-d-b-c
a-e-d-b-c

Se o caminho aumentante escolhido for, por exemplo, $a-d-b-c$, seu gargalo seria a aresta $d-b$ com capacidade 5. Aplicar este caminho aumentante, segundo Ford-Fulkerson, faria o fluxo total aumentar de 7 para 12 unidades.

6) Preciso ir de bicicleta da cidade A à cidade B, cidades estas ligadas por uma única estrada. Carrego na bicicleta um *bidon* (garrafinha) de 600 mililitros, e preciso ingerir 100 mililitros de água a cada 5 Km pedalados, do contrário desidrato e morro. Carrego comigo um mapa que indica a localização exata dos postos de combustível ao longo daquela estrada, locais esses onde posso beber água e encher minha garrafinha.

a) Dê um algoritmo guloso que garanta uma viagem com número mínimo de paradas para abastecimento.

Algoritmo: a partir da posição inicial na cidade A, a próxima parada será no posto mais longe possível da parada anterior que não exceda 35 Km de distância da parada anterior.

Em pseudo-código.

Entrada: um array com as posições de n postos ao longo da estrada, e a posição da cidade B. (A cidade A é assumida como estando na posição zero.)

Saída: os índices dos postos em que devo parar para abastecer.

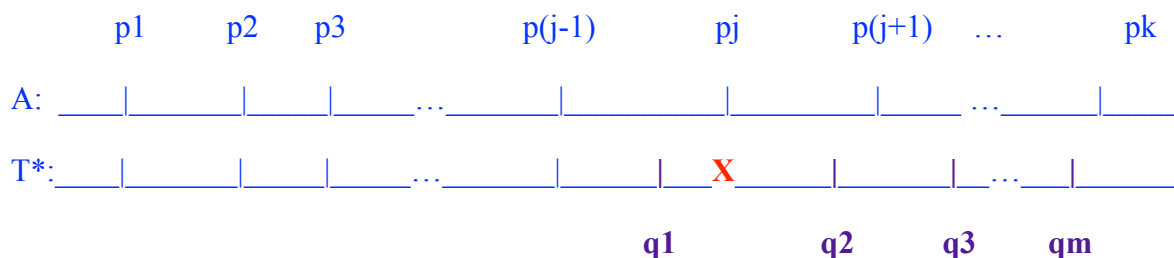
```
stop_indexes = [ ]
current_pos = 0
next_stop_index = 0
pos[n+1] = pos[B]
i = 1
while i <= n+1:
    if pos[i] - current_pos > 35:
        if next_stop_index == 0:
            fail! // não há forma possível de completar o trajeto sem morrer
            stop_indexes += [next_stop_index]
            current_pos = pos[next_stop_index]
        else:
            next_stop_index = i
            i++
return stop_indexes
```

Complexidade: $O(n)$.

b) Prove a corretude de seu algoritmo usando argumento do tipo *cut and paste*.

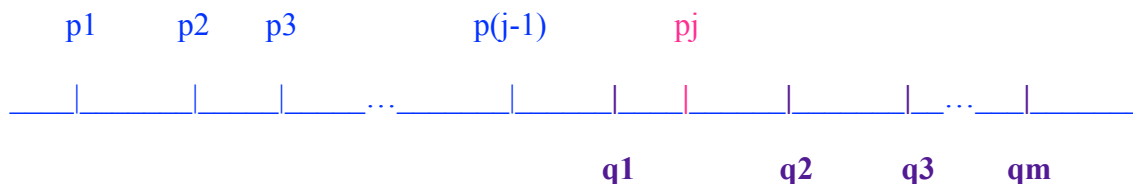
Seja A a saída fornecida pelo algoritmo guloso do item (a) para alguma instância de entrada que tenha conjunto viável não-vazio (se o conjunto viável for vazio, o algoritmo certamente indicará esse caso corretamente). Suponha, para efeito de contradição, que a solução $A = [p_1, p_2, \dots, p_k]$, $k \geq 0$, dada pelo algoritmo, embora claramente viável (por construção), *não seja uma solução ótima* para aquela instância do problema. Vamos agora inferir uma contradição.

Seja $S = \{T_i\}$, $0 \leq i \leq t$, o conjunto com todas as $t > 0$ soluções ótimas para aquela instância, e seja T^* dentre essas aquela que maximiza j , o índice da primeira divergência com a solução A . Isto é, T^* contém $p_1, p_2, \dots, p_{(j-1)}$, mas não contém p_j , e nenhuma outra solução em S contém prefixo de A com tamanho maior do que $j-1$. A figura abaixo ilustra esse prefixo comum entre A e T^* , e o **X** vermelho indica que p_j não está presente na solução T^* .



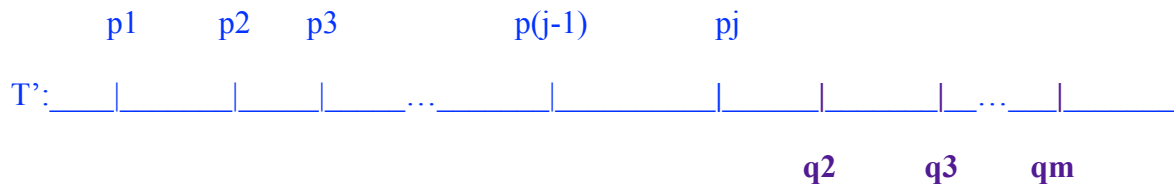
Note que T^* tem outros pontos de parada, à direita de p_j , possivelmente coincidentes, mas não necessariamente coincidentes com pontos de parada da solução A . Note, também, que é necessário que exista um ponto de parada, na solução T^* , *entre* a posição de $p_{(j-1)}$ e a posição de p_j , uma vez que, pela construção gulosa do algoritmo, p_j é o ponto *mais distante* à direita de $p_{(j-1)}$ que pode ser atingido, a partir de $p_{(j-1)}$, sem que o ciclista desidrate. Não seria possível, portanto, que na solução T^* o ciclista reabastecesse em $p_{(j-1)}$ e depois apenas em algum posto à direita de p_j . Chamaremos esse ponto de parada entre $p_{(j-1)}$ e p_j , existente em T^* , de q_1 .

Agora vamos construir T' da seguinte maneira: primeiramente, copiamos todos os pontos de parada de T^* para T' , e *forçamos* a inclusão do ponto de parada p_j nesta solução T' que estamos construindo, como mostra a figura abaixo.



Neste ponto, T' está claramente com um ponto de parada *a mais* em relação a T^* , e, portanto, não é uma solução ótima (embora certamente viável). O que faremos agora será *removermos* de T' justamente o ponto de parada q_1 . Para isso, precisamos garantir que é possível remover esse ponto de parada sem afetar a viabilidade da solução. Ora, remover

esse ponto de parada tem dois efeitos: (1) após reabastecer em $p(j-1)$, o ciclista seguindo a solução T' vai reabastecer apenas em p_j , e não em q_1 , como teria feito se estivesse seguindo a solução T^* ; e (2) o ciclista chegará em q_2 tendo reabastecido em p_j , e não em q_1 . O efeito 1 é claramente ok, pois sabemos que a distância de $p(j-1)$ a p_j é *percorrível* pelo ciclista, uma vez que o ciclista precisa percorrê-la quando segue a solução (viável) A . O efeito 2 também não fere a viabilidade de T' , uma vez que a distância de p_j a q_2 será menor do que a distância de q_1 a q_2 , que, por sua vez, é percorrível. Chegamos assim à solução viável T' mostrada abaixo:



Finalmente, a solução T' acima é viável, como já argumentado, *e é também ótima*, uma vez que tem exatamente a mesma quantidade de paradas de T^* (pois apenas entrou p_j e saiu q_1). Ocorre que o tamanho do prefixo comum de T' e de A , sendo maior ou igual a j , é pelo menos uma unidade maior que o do prefixo comum de T^* e de A , que é $j-1$. E isso é uma contradição, pois T^* tinha sido escolhida como sendo a solução ótima que maximizava o tamanho do prefixo comum com A .

Sendo assim, a solução A precisa ser ótima.