Лабораторна робота №2 Моделювання випадкових подій

Мета роботи — ознайомитися з алгоритмами моделювання результатів випробувань випадкових подій; побудувати імітаційну модель функціонування системи протягом деякого часу.

Короткі теоретичні відомості

При побудові алгоритмів, які моделюють будь-який складний процес для розв'язання задачі методом статистичних випробувань, доводиться працювати із випадковими об'єктами різноманітної природи. Зокрема, в багатьох випадках виникає необхідність моделювання результатів незалежних або залежних випробувань в схемі випадкових подій.

Нехай в результаті випробувань подія A наступає з ймовірністю p, протилежна подія \overline{A} — з ймовірністю 1-p. Для того щоб імітувати результат випробувань, вибираючи випадкове число із сукупності з рівномірним законом розподілу в інтервалі [0, 1], необхідно подію A замінити деякою іншою подією B, яка може відбутися з тією ж ймовірністю. Отже, виконаємо випробування відносно події B. Якщо при імітаційному випробуванні відбудеться подія B, то будемо вважати, що в імітаційній схемі відбулася подія A; здійснення події \overline{B} поставимо у відповідність здійсненню події \overline{A} імітаційної схеми.

Далі, нехай X — випадкова величина з рівномірним законом розподілу в інтервалі [0,1]. Визначимо подію B як подію, що полягає в тому, що вибране значення ξ випадкової величини X виявиться меншим або рівним p:

$$B = \{ \xi \le p \} \tag{2.1}$$

Ймовірність події B визначаємо за формулою: $P(B) = \int_{0}^{p} dx = p$.

Таким чином, отримаємо, що P(B) = P(A), то подію B може імітувати подія A. Протилежна подія \overline{B} визначається як

$$\overline{B} = \{ \xi > p \},\tag{2.2}$$

TOMY
$$P(\overline{B}) = \int_{p}^{1} dx = 1 - p = P(\overline{A}).$$

Складемо алгоритм моделювання результату випробування в вказаній схемі.

Вибираємо випадкове число ξ із сукупності з рівномірним законом розподілу в інтервалі [0,1] та порівнюємо його із p.

Якщо виконується умова:

$$\xi$$

(тобто відбулася подія B, що визначається за (2.1)), то результатом випробування вважаємо A.

Якщо умова (2.3) не виконується, тобто відбулася подія \overline{B} , яка визначається за умовою (2.2), то вважаємо, що результатом випробування є подія \overline{A} .

В загальному випадку маємо A_1 , A_2 , ..., A_s – повну групу несумісних подій, що відбуваються з ймовірностями $p_1, p_2, ..., p_s$ відповідно. В цьому випадку $p_1 + p_2 + ... + p_s = 1$.

Визначимо імітаційну повну групу несумісних подій $B_1, B_2, ..., B_s$ наступним чином. Подія B_m (m=1, 2, ..., s) полягає в тому, що вибрані значення ξ випадкової величини X задовольняють нерівностям

$$lm-1 < \xi \le lm, \tag{2.4}$$

де

$$l_r = \sum_{i=1}^r p_i. (2.5)$$

В такому випадку
$$P(B_m) = \int_{l_{m-1}}^{l_m} dx = p_m = P(A_m).$$

Цю процедуру іноді називають «вибором за жеребкуванням». Моделюючий алгоритм для імітації результату випробувань в даній схемі полягає в наступному.

Формуємо довільно випадкове число ξ вихідної рівномірної сукупності та порівнюємо його послідовно із всіма величинами l_r , що визначаються рівностями (2.5), а так як група подій B_1 , B_2 , ..., B_s повна, то обов'язково відбудеться будь-яка подія B_m , яка полягає в виконанні нерівностей (2.4); тоді вважаємо, що результатом імітаційного випробування є подія A_m .

При розв'язані прикладних задач часто доводиться моделювати *сумісні випробування*. Розберемо принципи такого моделювання на простому прикладі.

Нехай *незалежні події* A_1 і A_2 мають ймовірності p_1 і p_2 відповідно. Для моделювання результату сумісних випробувань необхідно довільно вибрати два випадкових числа та здійснити два порівняння, послідовно перевіряючи умову, аналогічну (2.3), відносно подій A_1 і A_2 .

В іншому випадку сумісні випробування мають повну групу можливих результатів з відповідними ймовірностями:

$$AB = p_1 p_2$$

$$\overline{AB} = (1 - p_1) p_2$$

$$A\overline{B} = p_1 (1 - p_2)$$

$$\overline{AB} = (1 - p_1)(1 - p_2)$$

Для моделювання результату сумісних випробувань необхідно визначити один із можливих станів. Для цього необхідно вибрати одне випадкове число ξ , але порівнянь може бути набагато більше.

Використання одного або іншого варіанту полягає в зручності побудови алгоритму, економії машинного часу та оперативної пам'яті. Звичайно перший варіант виявляється більш економічним, ніж другий.

При сумісних випробуваннях може статися, що події A_1 і A_2 - залежні. В такому випадку нехай задані p_1 і p_2 - ймовірності безумовного настання відповідно подій A_1 і A_2 та $P(A_2|A_1)$ - умовна ймовірність події A_2 за умови, що відбулася подія A_1 . Так само, як і у разі моделювання незалежних сумісних випробувань, тут можна проводити моделювання по двох алгоритмах.

Перший алгоритм можна побудувати таким чином.

Вибираємо випадкове число ξ_l із сукупності з рівномірним законом розподілу і перевіряємо умову:

$$\xi_1 \le p_1 \tag{2.6}$$

Виконання умови (2.6) означає здійснення події A_1 , а, отже, при моделюванні випробування щодо події A_2 потрібно скористатися ймовірністю $P(A_2|A_1)$. Для цього вибираємо наступне випадкове число ξ_2 і перевіряємо умову

$$\xi_2 \le P(A_2 \mid A_1) \tag{2.7}$$

Якщо умова (2.7) виконана, то ми отримаємо кінцевий результат: відбулася подія A_1A_2 . Якщо ж умова (2.7) не виконана, то кінцевий результат сумісних випробувань буде $A_1\overline{A_2}$.

Ми розглянули ланцюжок алгоритму за умови виконання нерівності (2.6); якщо ж воно виявилося невиконаним, то відбулася подія $\overline{A_1}$ і надалі нам потрібна ймовірність $P(A_2 | \overline{A_1})$, яку легко визначити, користуючись теоремою про повну ймовірність:

$$P(A_2) = P(A_1) \cdot P(A_2 | A_1) + P(\overline{A_1}) \cdot P(A_2 | \overline{A_1})$$
(2.8)

Визначаючи із співвідношення (2.8) ймовірність $P(A_2 \mid \overline{A_1})$ та замінюючи $P(A_1) = p_1$, $P(A_2) = p_2$, отримаємо

$$P(A2 \mid \overline{A_1}) = \frac{p_2 - p_1 P(A_2 \mid A_1)}{1 - p_1}$$
 (2.9)

Потім знову витягуємо випадкове число ξ_2 , перевіряємо виконання нерівності

$$\xi_2 \le P(A_2 \mid \overline{A_1}) \tag{2.10}$$

і одержуємо кінцевий результат випробувань: $\overline{A_1}A_2$ або $\overline{A_1}\overline{A_2}$, залежно від того, виконується нерівність (2.10) або ні.

Другий алгоритм моделює здійснення однієї події з повної групи $A_1A_2,\ A_1\overline{A_2}$, $\overline{A_1}A_2$ і $\overline{A_1}\overline{A_2}$ з відповідними ймовірностями:

$$\begin{aligned} A_1 A_2 &= p_1 P(A_2 \mid A_1) \\ A_1 \overline{A_2} &= p_1 [1 - P(A_2 \mid A_1)] \\ \overline{A_1 A_2} &= (1 - p_1) P(A_2 \mid \overline{A_1}) \\ \overline{A_1 A_2} &= (1 - p_1) [1 - P(A_2 \mid \overline{A_1})] \end{aligned}$$

де $P(A_2|\overline{A_1})$ визначається співвідношенням (2.9).

Необхідно відзначити, що алгоритми в розглянутих прикладах опиняються справедливими лише у тому випадку, коли при моделюванні використовуються випадкові числа, вибрані з сукупності з рівномірним розподілом ймовірності в інтервалі [0, 1].

Проте, при реалізації алгоритмів на комп'ютері можуть бути використані лише випадкові числа ξ^* з квазірівномірним розподілом. Якщо випадкові числа, які використовуються при моделюванні, виявляються малорозрядними, то в алгоритми необхідно ввести деякі зміни для того, щоб уникнути грубих помилок в результатах моделювання.

Зупинимося детальніше на особливостях, пов'язаних із застосуванням квазірівномірних випадкових чисел.

Розглянемо спочатку моделювання випробування з двома результатами A і \overline{A} . В цьому випадку ми імітували результати A і \overline{A} подіями B і \overline{B} , певними формулами (2.11) та (2.12):

У разі використання рівномірно розподілених випадкових чисел ξ

$$P(A) = P(B), P(\overline{A}) = P(\overline{B}). \tag{2.11}$$

Якщо ж замість події B визначити подію B^* :

$$B^* = \left| \xi^* \le p \right|, \tag{2.12}$$

де ξ^* — квазірівномірне випадкове число з інтервалу [0, 1], тоді рівності $P(B^*) = P(A)$, $P(\overline{B} > P(\overline{A})$ будуть вже, взагалі кажучи, несправедливими. Покажемо це.

Нехай ξ^* — k—розрядне випадкове число із сукупності квазірівномірних випадкових чисел. Тоді його можна представити у вигляді $\xi^* = \frac{i}{2^k - 1}$, де i – одне з чисел 0, 1, 2, ..., 2k – 1.

Для будь-якого значення ймовірності p можна підібрати таке ціле невід'ємне число $t < 2^k - 1$, що буде виконуватись співвідношення:

$$\frac{t}{2^k - 1} \le p < \frac{t + 1}{2^k - 1} \tag{2.13}$$

Знайдемо ймовірність події B^* , що визначається за формулою (2.12). Цю ймовірність $P(B^*)$ можна визначити статистично, тобто відношенням кількості n чисел, менших або рівних p, до загальної кількості N всіх чисел в квазірівномірній сукупності k—розрядних чисел. Як відомо, $N=2^k$ а числа, менші p, очевидно, мають вигляд $\frac{j}{2^k-1}$, де j=0,1,2,... t; кількість таких чисел n=t+1.

Таким чином,

$$P(B^*) = \frac{t+1}{2^k} \,. \tag{2.14}$$

Порівнюючи співвідношення (2.13) та (2.14), ми можемо зробити наступний висновок: для будь-яких значень p в межах (2.13) ймовірність події B^* постійна і визначена (2.14).

Визначимо максимально можливе значення помилки $\Delta p = P(B^*) - P(A)$. Із (2.13) та (2.14) бачимо, що

$$\Delta p_{\text{max}} = \frac{t+1}{2^k - 1} - \frac{t}{2^k - 1} = \frac{1}{2^k - 1}$$
 (2.15)

Із (2.15) бачимо, що із збільшенням k величина помилки Δp швидко спадає, тому нею можна знехтувати при достатньо великій розрядності випадкових чисел.

Аналогічну картину ми маємо і в складнішому випадку — у випадку, коли число результатів випробувань більше двох.

Окрім збільшення розрядності випадкових чисел, для зменшення впливу помилок, пов'язаних з використанням квазірівномірних випадкових чисел, можна вказати ще один шлях — ускладнення алгоритму моделювання випробувань. Наприклад, можна використовувати комбінації подій, що наступають при повторенні випробувань, або інші частинні прийоми, пов'язані з багатократним вибором випадкових чисел, рівномірно розподілених на інтервалі[0, 1].

Зразок розв'язання задачі

 $3a\partial a 4a$ 1. Прилад, що працює протягом часу t, складається з трьох вузлів, кожний з яких незалежно від інших може протягом часу t вийти з ладу. Ймовірність безвідмовної роботи першого вузла дорівнює p_1 = 0,8, другого p_2 = 0,9, третього p_3 = 0,7. Скласти модель роботи приладу протягом часу t.

Розв'язання.

<u>І спосіб</u>. Вибираємо випадкове число $\xi_l \in [0, 1]$ з сукупності із рівномірним законом розподілу та порівнюємо його з 0,8. Якщо $\xi_l \leq 0,8$, то вважаємо, що перший вузол приладу працює безвідмовно; якщо ж $\xi_l > 0,8$, то вважаємо, що перший вузол приладу вийшов з ладу. Потім вибираємо випадкове число ξ_2 , порівнюємо його з 0,9. При $\xi_2 \leq 0,9$ вважаємо, що другий вузол приладу працює безвідмовно, при $\xi_2 > 0,9$ фіксуємо відмову другого вузла приладу. І нарешті, вибравши випадкове число ξ_3 і порівнявши його з 0,7, визначаємо при $\xi_3 \leq 0,7$, що третій вузол приладу працює безвідмовно, а при $\xi_3 > 0,7$ фіксуємо відмову третього вузла приладу.

<u>ІІ спосіб</u>. Розглянемо повну групу можливих станів приладів протягом часу t. Нехай A_i означає подію, що полягає в тому, що i-й вузол приладу працює безвідмовно протягом часу t (i = 1, 2, 3). Тоді повну групу можливих несумісних станів, враховуючи, що події A_i незалежні, можемо записати ймовірності, які відповідають можливим станам приладу:

Тепер обчислимо $l_r = \sum_{i=1}^r p_i$:

0,504; 0,72; 0,776; 0,8; 0,926; 0,98; 0,994; 1.

Потім вибираємо випадкове число ξ_i з рівномірним законом розподілу на інтервалі [0,1] та порівнюємо ξ_i з одержаними l_r . Нехай, наприклад, $\xi_i=0,68345$, тоді виконується нерівність: 0,504<0,68345<0,72.

Отже, вважаємо, що відбулася подія, тобто перші два вузли за час t працюють безвідмовно, а третій вузол вийшов з ладу.

 $3a\partial a ua~2$. Два блоки агрегату пов'язані між собою. Ймовірність безвідмовної роботи першого блоку протягом часу t дорівнює 0,9. Ймовірність безвідмовної роботи другого блоку залежить від стану першого блоку. Якщо перший блок не вийшов з ладу, то ймовірність

безвідмовної роботи другого блоку 0.8, а якщо вийшов з ладу, то 0.2. Скласти модель спільної роботи блоків протягом часу t.

Розв'язання.

<u>І спосіб</u>. Спочатку перевіряємо, як працює перший блок. Для цього вибираємо випадкове число $\xi_l \in [0, 1]$ з рівномірним законом розподілу і порівнюємо його з ймовірністю безвідмовної роботи першого блоку. Якщо $\xi_l \leq 0,9$, то вважаємо, що перший блок працює безвідмовної роботи другого блоку за умови безвідмовної роботи першого, тобто з 0,8. Якщо $\xi_2 \leq 0,8$, то вважаємо, що другий блок працює безвідмовної роботи першого, тобто з 0,8. Якщо $\xi_2 \leq 0,8$, то вважаємо, що другий блок працює безвідмовно, а якщо $\xi_2 > 0,8$, то вважаємо, що другий блок вийшов з ладу. Якщо ж виявилось, що $\xi_l > 0,9$, то вважаємо, що перший блок вийшов з ладу, і в цьому випадку вибране друге випадкове число ξ_2 порівнюємо з умовною ймовірністю безвідмовної роботи за умови, що перший блок вийшов з ладу, тобто з 0,2. Якщо $\xi_2 \leq 0,6$, то вважаємо, що другий блок працює безвідмовно, а якщо $\xi_2 > 0,6$, то фіксуємо відмову другого блоку.

<u>ІІ спосіб.</u> Як і в попередньому прикладі, складаємо повну групу несумісних подій: A_1A_2 ; $A_1\overline{A_2}$; $\overline{A_1}A_2$; $\overline{A_1}A_2$; $\overline{A_1}$, де A_i – ймовірність безвідмовної роботи i-го блоку протягом часу t_i (i=1,2). Ймовірності, які відповідають перерахованим подіям, наступні: 0,72; 0,18; 0,06; 0,04.

Подальша процедура абсолютно аналогічна описаній в прикладі 1.

Завдання для самостійного виконання

- 1. Задано задачу 1 загального виду: система SI працює протягом деякого часу t і складається з m підсистем, кожна з яких незалежно одна від одної може вийти з ладу продовж деякого часу t. Ймовірність безвідмовної роботи n_1 підсистеми $P(n_1)=p_1$, другої підсистеми $P(n_2)=p_2,\ldots,n_k$ -тої підсистеми $P(n_k)=p_k$ ($k=\overline{1,m}$). Побудувати імітаційну модель функціонування системи SI протягом часу t, використовуючи ГПВЧ на інтервалі (0; 1). Всі дані вводяться користувачем.
- 2. Задано задачу 2 загального виду: система S2 складається з двох підсистем, які пов'язані між собою. Ймовірність безвідмовної роботи першої підсистеми n_1 протягом часу $t \in P(n_1) = p_1$. Ймовірність безвідмовної роботи другої підсистеми n_2 залежить від стану першої підсистеми. Якщо підсистема n_1 не вийшла з ладу, то ймовірність безвідмовної роботи другої підсистеми $n_2 \in P(n_2) = p_2$, а якщо вийшла з ладу, то $P(n_2) = p_2$. Побудувати імітаційну модель функціонування системи S2 протягом часу t, використовуючи ГПВЧ на інтервалі (0; 1).