Міністерство освіти і науки України Національний авіаційний університет Факультет кібербезпеки, комп'ютерної та програмної інженерії Кафедра комп'ютеризованих систем управління

Лабораторна робота № 1.3 з дисципліни «Дослідження операцій» на тему «Симплексний метод розв'язку задачі лінійного програмування. Метод штучного базису»

> Виконав: студент ФККПІ групи СП-425 Клокун В. Д. Перевірила: Яковенко Л. В.

1. Завдання роботи

Розв'язати задачу лінійного програмування:

$$L = -4x_1 - 3x_2 + 2x_3 \to \min,$$

$$\begin{cases} x_1 + x_2 \ge -2, \\ -2x_1 + -2x_2 + 1x_3 = 4, \\ x_3 \le -5, \quad x_1 \ge 0, \quad x_2 \ge 0, \quad x_3 \ge 0. \end{cases}$$

2. ХІД РОБОТИ

Щоб розв'язати поставлену задачу симплексним методом, спочатку треба звести її до матричного вигляду. Нехай c — вектор коефіцієнтів при керованих змінних у цільовій функції, $A_{\rm ub}$ — матриця коефіцієнтів при керованих змінних у нерівностях обмежень зверху, x — вектор керованих змінних, $b_{\rm ub}$ — вектор вільних членів при нерівностях обмежень зверху, $A_{\rm eq}$ — матриця коефіцієнтів при керованих змінних у рівняннях обмежень, $b_{\rm eq}$ — вектор вільних членів при рівняннях обмежень, l — вектор обмежень керованих змінних знизу, u — вектор обмежень керованих змінних зверху. Тоді задачу лінійного програмування можна представити так:

$$\min_{x_1,x_2,x_3} c^T x$$
, враховуючи такі обмеження: $A_{\mathbf{ub}} x \leqslant b_{\mathbf{ub}}, A_{\mathbf{eq}} x = b_{\mathbf{eq}}, \ l \leqslant x \leqslant u$.

Так як одне з обмежень — нерівність виду $ax \geqslant b$, приведемо її до вигляду $ax \leqslant b$. Для цього помножимо обидві частини нерівності $x_1 + x_2 \geqslant -2$ на -1, змінимо знак і отримаємо нерівність $-x_1 + -x_2 \leqslant 2$. Тоді маємо задачу:

$$L = -4x_1 - 3x_2 + 2x_3 \rightarrow \min$$

$$\begin{cases}
-1x_1 + -1x_2 + 0x_3 \leqslant 2, \\
0x_1 + 0x_2 + 1x_3 \leqslant -5, \\
-2x_1 + -2x_2 + 1x_3 = 4, \\
0 \leqslant x_i \leqslant \infty, \quad i \in \{1, 2, 3\}.
\end{cases}$$

Запишемо задачу у матричному представленні:

$$c = (-4, -3, 2)$$
 $A_{eq} = \begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 \end{pmatrix}$ $b_{eq} = (4)$ $l = (0, 0, 0)$
$$A_{ub} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
 $b_{ub} = (2, -5)$ $u = (\infty, \infty, \infty)$.

Отримане матричне представлення подає умову задачі у вигляді, зручному для програмного розв'язання симплекс-методом. Отримавши зручне представлення умови задачі, розробляємо програму, яка розв'яже поставлену задачу (лістинг А.1), і запускаємо її (рис. 1).

```
> python solver.py
con: array([4.])
fun: 0.0
message: 'The problem is (trivially) infeasible because a singleton row in the upper bound constraints is inconsistent with the bounds.'
nit: 0
slack: array([2., -5.])
status: 2
success: False
x: array([0., 0., 0.])
```

Рис. 1: Результат розв'язання задачі програмою

В результаті бачимо, як розроблена програма повідомляє, що дана задача не має розв'язків, оскільки обмеження значень керованих змінних зверху, накладені нерівностями обмежень, несумісні із загальними обмеженнями значень керованих змінних. Дійсно: не існує такого значення x_3 , при якому буде істинною система нерівностей $\{x_3 \le -5, x_3 \ge 0\}$, а тому задача не має розв'язків.

3. Висновок

Виконуючи дану лабораторну роботу, ми навчились використовувати симплексметод для розв'язання задач лінійного програмування, а також розробляти програмне забезпечення для допомоги при розв'язанні задачі лінійного програмування симплекс-методом.

А. ПРОГРАМА ДЛЯ РОЗВ'ЯЗКУ ПОСТАВЛЕНОЇ ЗАДАЧІ

Лістинг А.1: Початковий код програми для розв'язання поставленої задачі лінійного програмування симплекс-методом

```
from scipy.optimize import linprog
2
3 # Objective function coefficients
4 c = [-4, -3, 2]
5
   # Upper bound inegality constraints coefficients
6
   A ub = [
7
        [-1, -1, 0],
8
        [0, 0, 1],
9
10
   ]
11
```

```
# Upper bound inequality (less than) constraints vector
   b_ub = [
13
        2,
14
        -5
15
   ]
16
17
   # Equation constraints coefficients
18
   A_eq = [
19
20
       [-2, -2, 1],
21
   # Equation constraints vector
22
   b_eq = [
       4,
24
25
26
27 # Variable bounds (x_{1}, 2, 3) \neq 0
x1_bounds = (0, None)
   x2\_bounds = (0, None)
29
x3_bounds = (0, None)
31
   # Solve the problem
32
33
   res = linprog(
34
       c=c,
       A_ub=A_ub,
35
36
        b_ub=b_ub,
       A_eq=A_eq,
37
        b_eq=b_eq,
38
39
        bounds=[x1_bounds, x2_bounds, x3_bounds],
        method="revised-simplex",
40
   )
41
42
  # Print the result
43
   print(res)
```

Лістинг А.2: Файл з описом залежностей розробленої програми

```
numpy==1.17.2
scipy==1.3.1
```