CVPR 第二次作业

强基数学 002 吴天阳 2204210460

1.1 图像参数化几何变换原理

1. 平移变换(自由度为2)

$$oldsymbol{x}' = oldsymbol{x} + oldsymbol{t} \iff oldsymbol{x}' = egin{bmatrix} 1 & 0 & t_1 \ 0 & 1 & t_2 \ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} egin{bmatrix} x_1 \ x_2 \ 1 \end{bmatrix}$$

2. 旋转变换(自由度为1)

$$m{x}' = R_{ heta} m{x} \iff m{x}' = egin{bmatrix} \cos heta & -\sin heta & 0 \ \sin heta & \cos heta & 0 \ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} egin{bmatrix} x_1 \ x_2 \ 1 \end{bmatrix}$$

3. 欧式变化(自由度为3)

$$m{x}' = [R_{ heta} | m{t}] m{x} \iff m{x}' = egin{bmatrix} \cos heta & -\sin heta & t_1 \ \sin heta & \cos heta & t_2 \ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} egin{bmatrix} x_1 \ x_2 \ 1 \end{bmatrix}$$

4. 相似变换(自由度为4)

$$m{x}' = [R_{ heta} | m{t}] m{x} \iff m{x}' = egin{bmatrix} s \cdot \cos \theta & -s \cdot \sin \theta & t_1 \\ s \cdot \sin \theta & s \cdot \cos \theta & t_2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} egin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

5. 放射变换(自由度为6)

$$oldsymbol{x}' = oldsymbol{x} + oldsymbol{t} \iff oldsymbol{x}' = egin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & t_1 \ a_{21} & a_{22} & t_2 \ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} egin{bmatrix} x_1 \ x_2 \ 1 \end{bmatrix}$$

1.2 前向变换与逆向变换

设变换矩阵为 T, 原图像记为 $f(\cdot)$, 变换后的图像记为 $g(\cdot)$, 则有

$$g(T\boldsymbol{x}) = f(\boldsymbol{x}), \qquad g(\boldsymbol{x}) = f(T^{-1}\boldsymbol{x}).$$

其中, 前者为前向变换 (forward warping), 后者为逆向变换 (inverse warping).

前向变换中,由于 x 的参数为整数,而 Tx 不一定为整数,所以填充时会出现空缺部分;而逆向变换中,计算 $T^{-1}x$ 非整数时,可通过像素插值算法获得该像素处的近似值,可以很好解决空缺问题.

1.3 下抽样原理与内插方法原理

1.3.1 采样定理

下抽样原理即采样定理. 下面定理描述的是对一维信号进行采样的结论,可类比得到二维图像的采样结论.

定理 1.1 (Shannon-Nyquist 定理, 采样定理). 设采样频率为 f_s , 信号中最大频率为 f_{max} , 当 $f_x > 2f_{max}$ 时, 采样后的信息完整保留了原始信号的信息, 也即可通过采样信息复原出原始信号. (实际引用中一般取采样频率为最大频率的 2.56 ~ 4 倍)

证明. 考虑对原信号做基数为 N 的离散 Fourier 级数展开,将一组 Fourier 基记为(即对 复平面单位圆做 N 等分)

$$B_k(x) = e^{\frac{2\pi i k x}{N}} = e\left(\frac{kx}{N}\right), \quad (0 \leqslant k \leqslant N-1)$$

其中 $e(x) = e^{2\pi ix}$. 于是原始信号可表示为

$$g(x) = \sum_{k=0}^{N-1} c_k B_k(x).$$

其中 c_k 可通过对原信号进行快速 Fourier 变换得到.

注:由 Euler 公式可知, $B_k(x) = \cos(\frac{2\pi kx}{N}) + i\sin(\frac{2\pi kx}{N})$,所以 B_k 在原信号中对应的频率为 $\frac{k}{N}$.由于单位圆具有对称性, $\forall 0 \leqslant k \leqslant \lfloor \frac{N-1}{2} \rfloor$ 有 $B_{N-k} = B_{-k}$,所以 B_k 与 B_{N-k} 具有相同的频率. 这说明,如果 f 为 Fourier 级数中最大的频率,则频域图的周期为 2f.

假设采样周期为 P,则采样频率为 $f_s = \frac{1}{P}$,则有

$$B_{k+\frac{N}{P}}(nP) = \mathbf{e}\left(\frac{(k+\frac{N}{P})nP}{N}\right) = \mathbf{e}\left(\frac{knP}{N} + n\right) = \mathbf{e}\left(\frac{knP}{N}\right) = B_k(nP), \quad (n=1,2,\cdots)$$

上式说明,若原信号中同时存在频率为 $\frac{k}{N}$ 与 $\frac{k}{N}$ + $\frac{1}{P}$ 的信号,则它们会在 $P, 2P, \cdots, nP$ 处取值相同,则无法通过采样信息将这两种频率的区分开,所以只需保证这两种频率的信号不同时出现在原信号中即可.

设 f_{max} 为原信号中的最大频率,且能通过 Fourier 级数表出,由上述的注释可知,频域的周期为 $2f_{max}$,所以

$$\frac{k}{N} + \frac{1}{P} - \frac{k}{N} > 2f_{max} \Rightarrow f_s > 2f_{max}.$$

1.3.2 内插方法原理

内插方法: 设原图像大小为 $N \times M$,记为 $f(x,y), x \in [1,N], y \in [1,M]$,考虑二维平面中非整数点 (x^*,y^*) ,一种求解 $f(x^*,y^*)$ 的方法. (也即将 f 延拓到 \mathbb{R}^2 中)

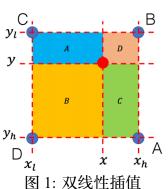
近邻插值:使用原图中距离 (x^*, y^*) 最近的像素进行代换. 记

$$(x_0,y_0) = \mathop{\arg\min}_{(x,y) \in [1,N] \times [1,M] \cap \mathbb{N}^2} ||(x,y) - (x^*,y^*)||_2,$$

其中 $||\cdot||_2$ 表示 2-范数,则 $f(x^*,y^*)=f(x_0,y_0)$.

双线性插值: 将 (x^*, y^*) 与周围整数点所围成的面积反比作为整数点对应像素的加权值,设 $O(x^*, y^*)$ 周围存在四个整数点 $A(x_h, y_h)$, $B(x_h, y_l)$, $C(x_l, y_l)$, $D(x_l, y_h)$, 对应的面积分别为 $S_A = S(O, C)$, $S_B = S(O, D)$, $S_C = S(O, A)$, $S_D = S(O, B)$, 其中 S(O, A)表示由点 O, A 所围成的面积,参考图1. 则有

$$f(x^*, y^*) = S_A f(A) + S_B f(B) + S_C f(C) + S_D f(D).$$



1.4 几何变换实验