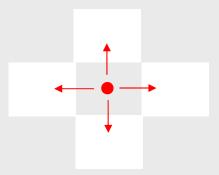
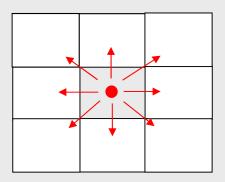
Sistemas Gráficos/ Computação Gráfica e Interfaces

- Classificação dos algoritmos:
 - Preenchimento segundo contorno existente
 - Por difusão [flood-fill]:
 - a. Limitado por contorno
 - b. Limitado ao interior de região
 - Por análise do contorno [boundary algorithm]
 - Preenchimento por varrimento segundo descrição de contorno [scan conversion]
 - Algoritmo da lista de pontos de fronteira ordenados
 - Algoritmo da lista de arestas ativas

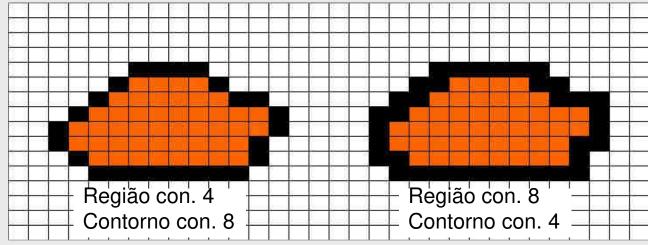
Conectividade 4

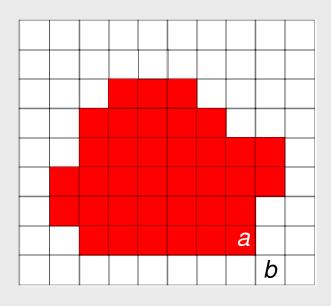


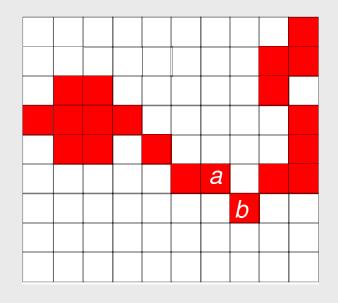
Conectividade 8



Aplicam-se a contorno e região





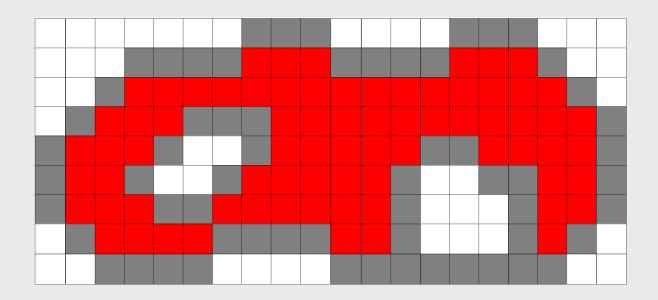


Região de conectividade 4 **b** não é vizinho de **a**

Região de conectividade 8 **b** é vizinho de **a**

Preenchimento segundo contorno existente [flood-fill]

Limitado pelo contorno

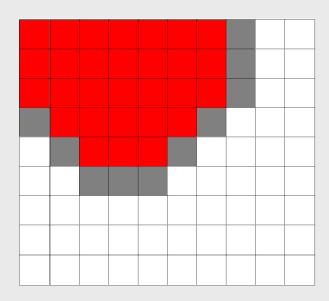


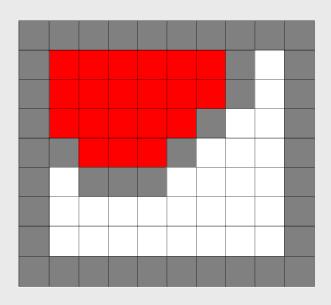
Princípio: Começa num ponto interior e "espalha-se" como se fosse líquido.

Funciona em regiões com buracos.

```
Algoritmo para região de conectividade 4:
(contorno pode ser de conectividade 4 ou 8)
void floodfill(int x, int y)
{ if (pointColor(x,y) <> ContourColor && (pointColor(x,y) <> FillColor)
   { ChangeColor(x,y, FillColor);
     // apelo recursivo aos 4 vizinhos
     floodfill(x+1,y);
                                     Problema: consumo de stack (pilha)
     floodfill (x-1, y);
                                     Soluções:
     floodfill(x,y+1);
                                        - Evitar declarar variáveis locais
     floodfill(x, y-1);
                                        - Não passar a cor de preenchimento como
                                        parâmetro...
  Para região de conetividade 8: chama recursivamente a função
   floodfill() para os oito vizinhos. Para além dos indicados temos:
        (x+1, y+1), (x-1, y+1), (x-1, y-1), (x+1, y-1)
```

Fronteira não completamente fechada -> pode originar erro durante a execução





Evitam-se os erros se a leitura pointColor(x,y) fornecer o valor correspondente a ContourColor no caso do ponto se encontrar fora do ecrã.

Preenchimento segundo contorno existente [flood-fill]

região definida pelo seu interior

Aplicação: para substituir uma cor por outra

Problemas: consumo de *stack* (pilha)

Solução:

- Evitar declarar variáveis locais
- Não passar a cor de preenchimento como parâmetro

Notar que agora não existe o problema da fronteira incompleta.

- Classificação dos algoritmos:
 - Preenchimento segundo contorno existente
 - Por difusão [flood-fill]:
 - a. Limitado por contorno
 - b. Limitado ao interior de região
 - Por análise do contorno [boundary algorithm]
 - Preenchimento por varrimento segundo descrição de contorno [scan conversion]
 - Algoritmo da lista de pontos de fronteira ordenados
 - Algoritmo da lista de arestas ativas

Preenchimento segundo contorno existente

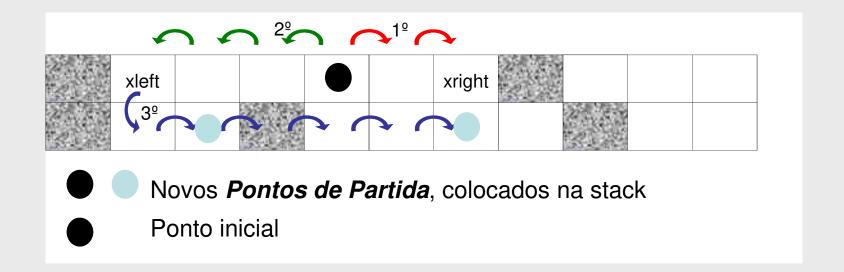
Por análise do contorno [boundary algorithm]

Princípio: trabalha linha a linha e apenas coloca na pilha alguns "pontos de partida".

Algoritmo:

- 1. Parte de um ponto inicial, situado no interior, que começa por ser colocado na pilha.
- 2. Se pilha vazia, então termina,
 - senão retira um ponto da pilha.
- 3. A partir desse ponto preenche na horizontal, para a direita e, em seguida, para a esquerda até encontrar o contorno. Toma nota das extremidades Xleft e Xright.
- 4. Na linha imediatamente abaixo procura, entre Xleft e Xright, os novos pontos de partida. Estes pontos são colocados na pilha.
- 5. Idem 4, para a linha imediatamente acima.
- 6. Salta para 2.

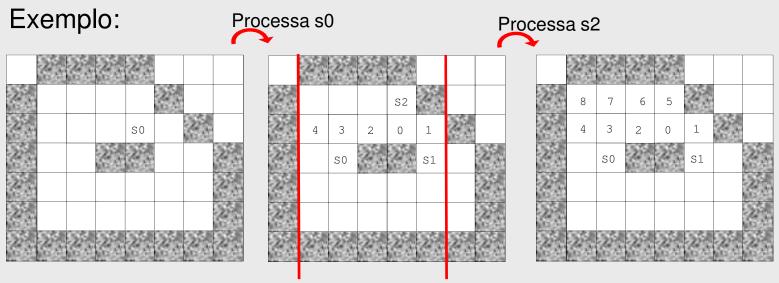
Preenchimento de regiões por análise do contorno



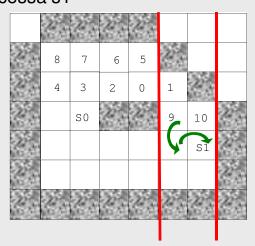
Ponto de partida:

- 1- Pixel de região que possui à sua direita um pixel de contorno
- 2- Pixel de região na coordenada XRight

Preenchimento de regiões por análise do contorno

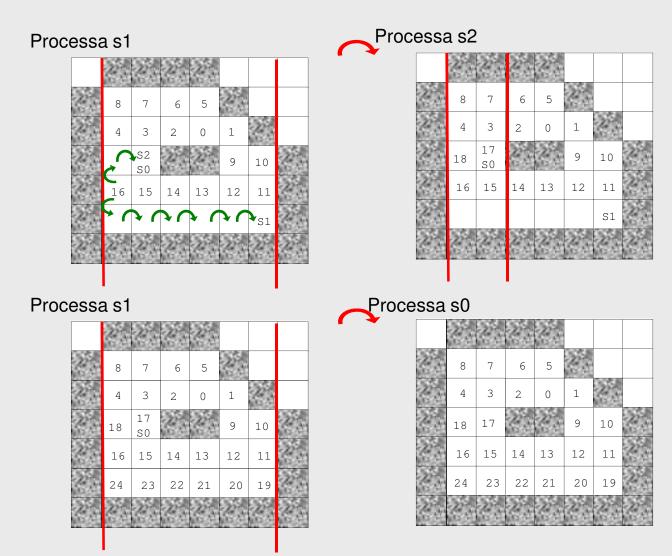


Processa s1



Ponto seguinte?

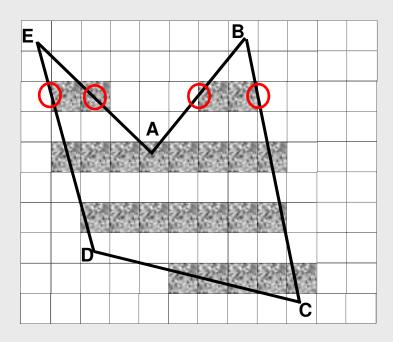
Preenchimento de regiões por análise do contorno



Pilha vazia - Fim

- Classificação dos algoritmos:
 - Preenchimento segundo contorno existente
 - Por difusão [flood-fill]:
 - a. Limitado por contorno
 - b. Limitado ao interior de região
 - Por análise do contorno [boundary algorithm]
 - Preenchimento por varrimento segundo descrição de contorno [scan conversion]
 - > Algoritmo da lista de pontos de fronteira ordenados
 - Algoritmo da lista de arestas ativas

Preenchimento por varrimento segundo descrição de contorno [scan conversion] - Algoritmo da lista de pontos de fronteira ordenados



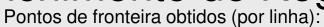
O algoritmo determina os pontos de interseção das arestas com as linhas de varrimento do ecrã e ordena-os. Os pontos a preencher estão entre pares de pontos.

Algoritmo:

- 1. Determinação dos Pontos de Fronteira
 - Intersecções das arestas com as linhas de varrimento do ecrã (utilizando, por exemplo, o algoritmo MidPoint modificado, de tal forma que produza um só ponto por horizontal)
- Ordenação dos Pontos de Fronteira. Primeiro segundo Y e, em seguida, para o mesmo Y, segundo X.

X1,Y1 precede X2,Y2 se
$$(Y1 < Y2)$$
 OR se $(Y1 = Y2)$ AND $(X1 <= X2)$

3. Os segmentos horizontais de preenchimento são agora especificados considerando pares de pontos consecutivos.





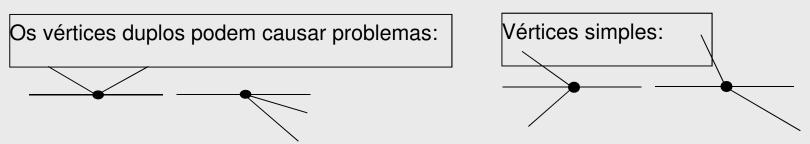
Esta aresta só gera um ponto de intersecção

Simplificação da estrutura de dados: guardar por segmentos (x1, x2, y).

Ex: (0,0,9) (7,7,9)

(0,1,8) (6,7,8)

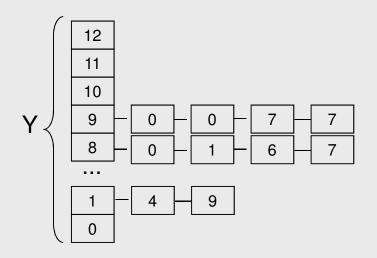
Cuidado com os vértices duplos



Desvantagem do algoritmo: a ordenação pode ser um processo lento por envolver um elevado número de pontos.

Melhoramento: Algoritmo da tabela de listas de pontos ordenados

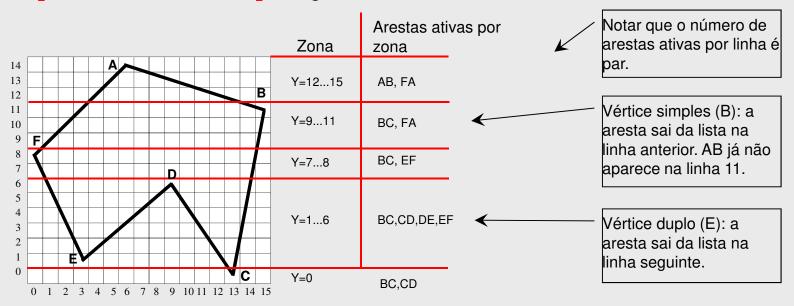
Consiste em construir uma lista ordenada de pontos para cada valor de Y.



Algoritmo:

- 1. Determinar as intersecções (x_i,y_i) para cada aresta. Para cada intersecção colocar x_i na lista y_i.
- 2. Em cada lista y_i, ordenar os valores X por ordem crescente.
- 3. Em cada lista y_i, considerar os pares de valores X consecutivos, que definem os segmentos horizontais a visualizar.

Preenchimento por varrimento segundo descrição de contorno [scan conversion] - Algoritmo da lista das arestas ativas



- O preenchimento realiza-se por linha de varrimento do ecrã, pelo que será viável tratar e memorizar apenas os pontos relativos a essa linha.
- Só as arestas ativas são usadas no preenchimento de uma linha de varrimento.
- → Interessa manter a Lista das Arestas Ativas.
- Esta lista é atualizada sempre que se entra numa nova zona vertical.

Algoritmos de Preenchimento de Regiões - Algoritmo da lista das arestas ativas

Algoritmo da Lista das Arestas Ativas (AEL):

- 1. Constituição da Tabela das Arestas
 - Para cada aresta é calculado e memorizado:
 - A coordenada X (valor inicial a partir do primeiro vértice).
 - DX, valor a adicionar a X, para encontrar o ponto seguinte da aresta quando se incrementa Y de 1.
 - LongY, altura da aresta segundo o eixo Y.
- 2. Para cada linha de varrimento:
 - Verificar na tabela de arestas se existem novas arestas nesta linha. Em caso afirmativo, juntamse à AEL.
 - Ordenar AEL pelos valores de X.
- 3. Agrupa AEL aos pares de arestas, segundo os valores de X.
- 4. No final da linha preparar a informação para a linha seguinte:

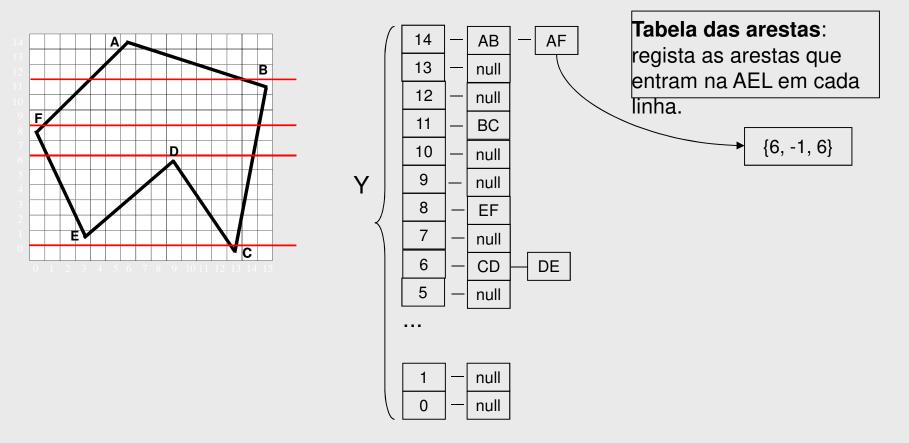
Para cada Aresta Ativa:

Decrementar o valor LongY. Se LongY=0, então a aresta respetiva sai da lista das arestas ativas, senão é calculado o novo X, adicionando DX ao valor atual.

Voltar a 2.

Algoritmos de Preenchimento de Regiões - Algoritmo da lista das arestas ativas

O primeiro passo do algoritmo será a classificação dos **vértices** em: **simples** ou **duplos**. A seguir constrói-se a tabela das arestas.

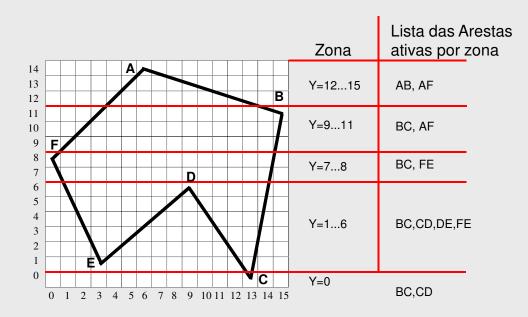


Algoritmos de Preenchimento de Regiões - Algoritmo da lista das arestas ativas

A análise é efetuada de cima para baixo e da direita para a esquerda.

Se vértice simples: longY = y2 - y1

Se vértice duplo: longY = y2 - y1 + 1



{X, DX, LongY}

 $AB \rightarrow \{6, 3, 3\}$

 $BC \rightarrow \{15, -0.18, 12\}$

 $CD \rightarrow \{9, 0.66, 7\}$

 $DE \rightarrow \{9, -1.2, 6\}$

 $FE \rightarrow \{0, 0.43, 8\}$

 $AF \rightarrow \{6, -1, 6\}$

Exercício

- 5. Seja um polígono definido pela sucessão de vértices {(1,6), (6,2), (6,6)} a ser preenchido pelo algoritmo da lista de pontos de fronteira ordenados.
- a) Apresente o resultado dos dois passos iniciais do algoritmo, quando aplicado ao polígono em questão.
- b) Explique como se efetua o preenchimento do polígono, com base nos resultados da alínea anterior.

(Exame de 20 de Junho de 2002)

 Seja um polígono fechado, definido pela sucessão de vértices seguinte, a ser preenchido pelo algoritmo da Lista de Arestas Activas.

$$\{(5,1),(2,4),(4,6),(9,6),(11,4),(8,1),(8,4),(6,2),(5,3)\}$$

- a)- Mostre qual é o conteúdo da tabela de arestas inicial.
- b)- Mostre qual é o estado da lista de arestas activas AEL nas linhas de varrimento 2, 3 e 4, logo após a inserção das novas arestas respectivas.

(Exame de 13 de Julho de 2002)