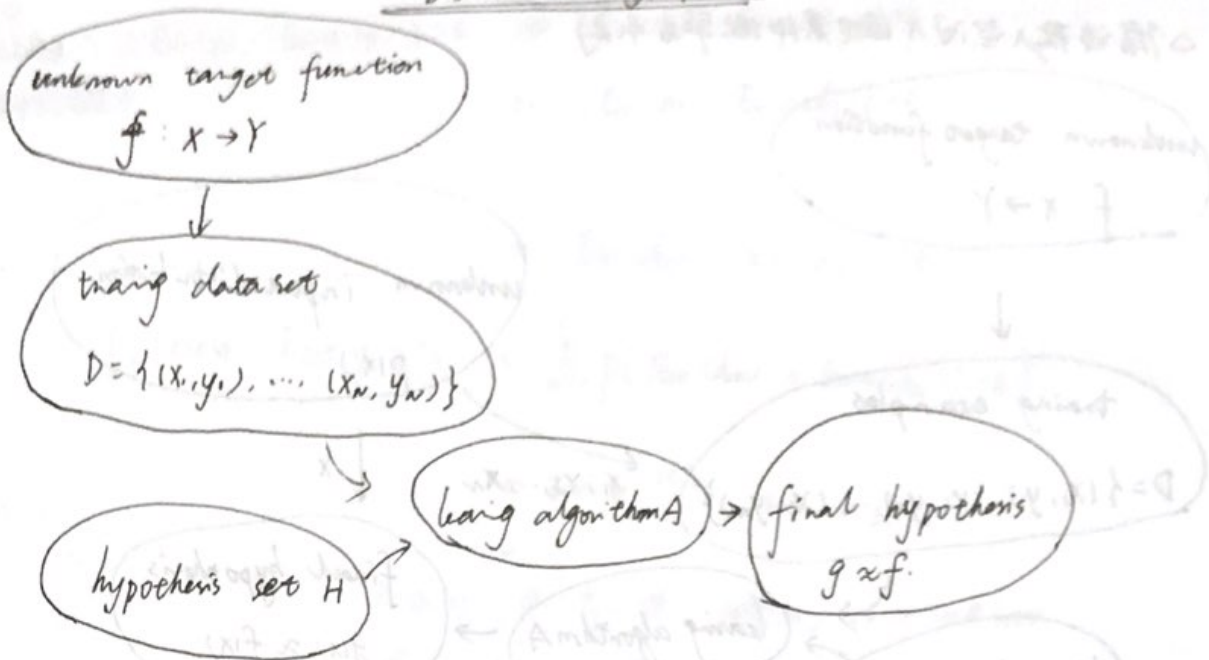


学习问题: learning problem.



hypothesis set: 假设目标函数是线性函数.

learning algorithm: 梯度下降, 牛顿法.

学习是否可信: Is learning feasible?

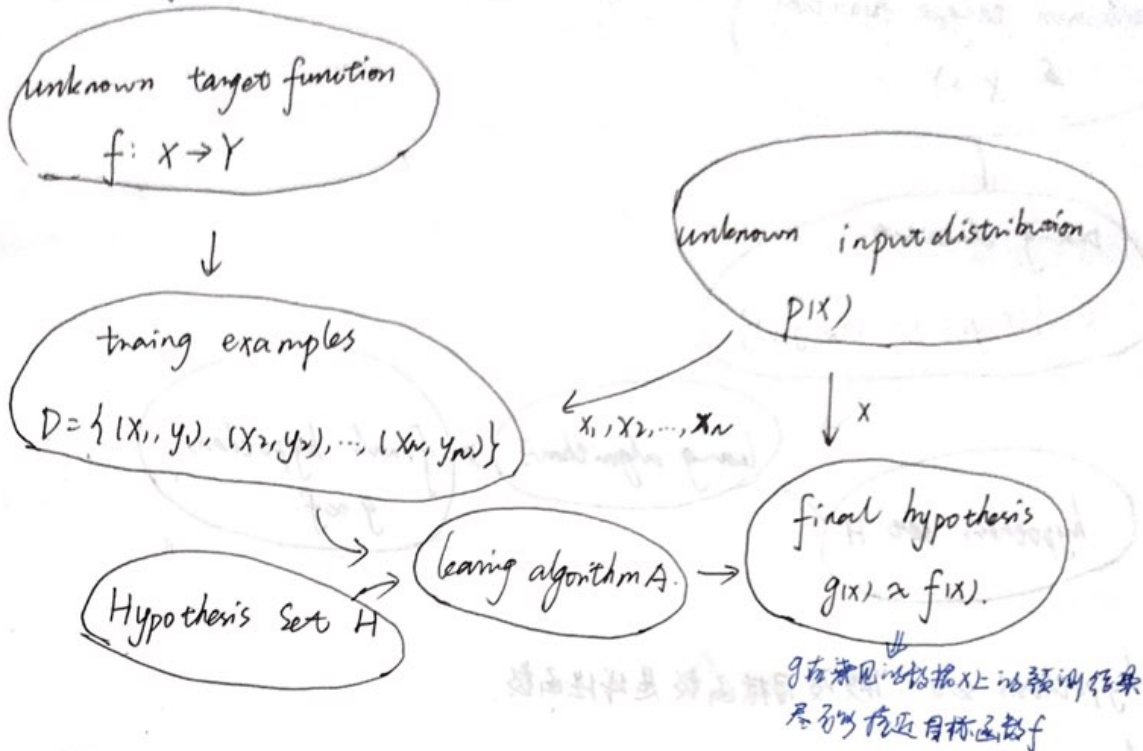
\* How could a limited data set reveal enough information to pin down the entire target function?

\* learning is feasible  $\Rightarrow$  we can learn something from seen dataset, which we didn't know before.



reveal in probabilistic way

△ 假设输入空间  $X$  满足某种概率分布  $P$ 。



## Hoeffding Inequality

$$P[|v - \mu| < \epsilon] \leq 2e^{-2\epsilon^2 n} \rightarrow \# \text{ samples.}$$

$\downarrow$  hypothesis       $\downarrow$  target function  
in-sample error      out-sample error

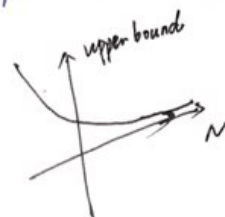
使用某种方式求  
假变量  $g$  和  $f$  的逼近程度。

$$\Rightarrow P[|E_{in}(g) - E_{out}(g)| > \epsilon] \leq 2e^{-2\epsilon^2 n}, \quad \epsilon > 0. \quad (1)$$

$$\begin{cases} E_{in}(g) = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N I[g(x_n) \neq f(x_n)] & \text{in-sample error} \\ E_{out}(g) = P[g(x) \neq f(x)] & \text{out-sample error} \end{cases}$$

⇒ 为了压低上界，使得  $E_{in}$  和  $E_{out}$  尽可能接近，所以增大  $N$ 。

⇒ 从  $e^{-x}$  的曲线来看，当  $N$  达到一定数量，增大  $N$  带来的好处很少。



$\Downarrow$   
 我们不知道  $g$ ,  $\therefore |E_{in}(g) - E_{out}(g)| > \epsilon \Rightarrow |E_{in}(h_1) - E_{out}(h_1)| > \epsilon$   
 但是我们知道  $h_1$ .

or  $|E_{in}(h_2) - E_{out}(h_2)| > \epsilon$

...

or  $|E_{in}(h_m) - E_{out}(h_m)| > \epsilon$

$$\therefore P[|E_{in}(g) - E_{out}(g)| > \epsilon] \leq \sum_{m=1}^M P[|E_{in}(h_m) - E_{out}(h_m)| > \epsilon]$$

$$\leq 2Me^{-2\epsilon^2 N}, \quad \epsilon > 0. \quad (2)$$

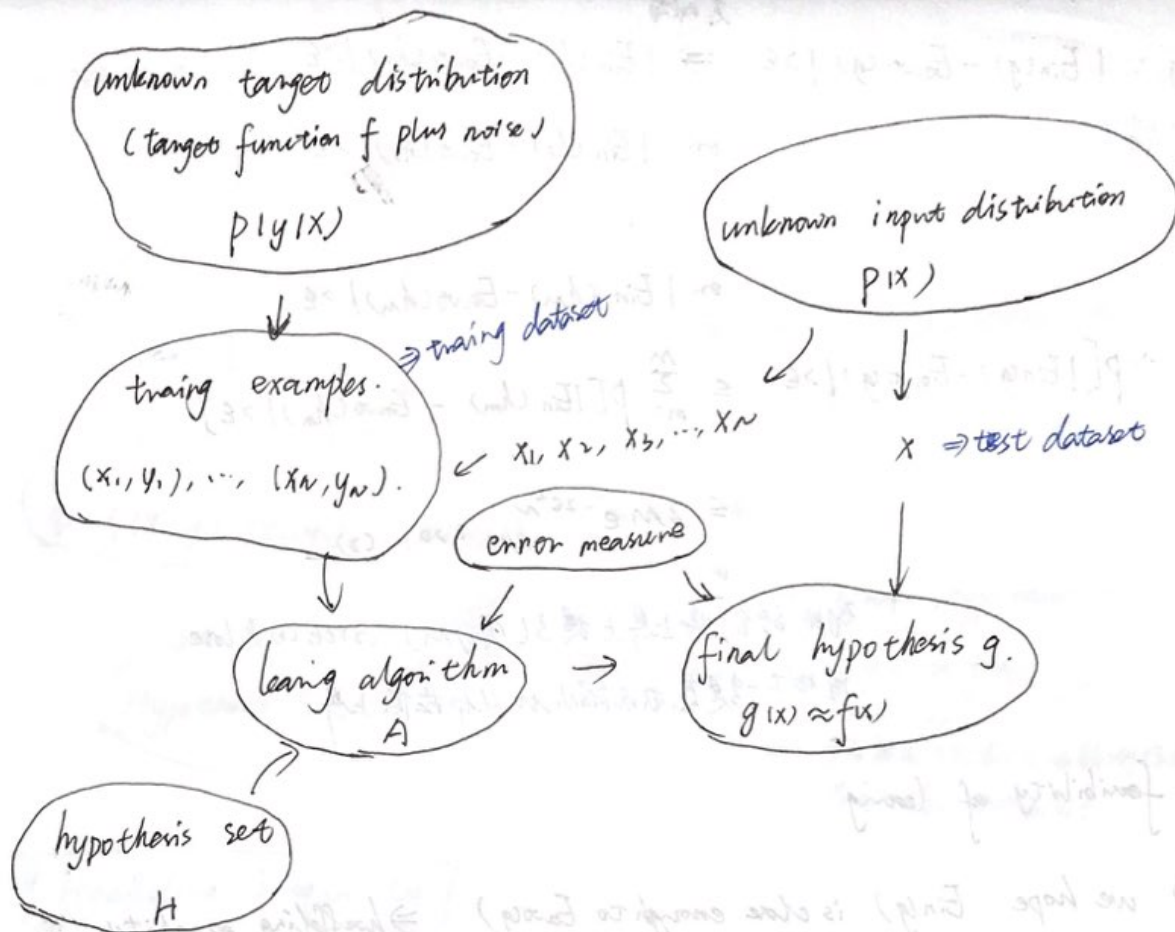
✓

到此, 我们将上界上提了 (因为  $M$ ), (2) 比 (1) 更 loose,  
 因此下一步是想办法减小  $M$ , 从而拉低上界

$\Downarrow$   
 feasibility of learning

- 1) we hope  $E_{in}(g)$  is close enough to  $E_{out}(g) \Rightarrow$  hoeffding equality
- 2) we hope  $E_{in}(g)$  small enough  $\Rightarrow$  test  $g$  with training set

$\Rightarrow E_{out}(g)$  is small enough.





## Training vs Testing

由 Hoeffding Inequality 有:

$$P[|E_{in}(g) - E_{out}(g)| > \epsilon] \leq 2ne^{-2\epsilon^2 n}, \quad \epsilon > 0.$$

$\therefore$  至少有  $1 - 2ne^{-2\epsilon^2 n}$  的概率,  $E_{out}(g) \leq E_{in}(g) + \epsilon$ .

设  $\delta = 1 - 2ne^{-2\epsilon^2 n}$ .  $\Rightarrow \epsilon = \sqrt{\frac{1}{2n\delta} \ln \frac{2n}{\delta}}$

$\therefore$  至少有  $1 - \delta$  的概率,

$$E_{out}(g) \leq E_{in}(g) + \sqrt{\frac{1}{2n\delta} \ln \frac{2n}{\delta}} \quad (3)$$

$\Downarrow$   
generalization bound.

$\Rightarrow$  目标: 使用一个更小的值来替换  $n$ , 从而缩小  $E_{out}(g)$  的上界.

1) 定义 growth function.  $\Rightarrow$  表征假设空间中的有效假设个数.

2) 找到 growth function 的上界.

3) 使用 growth function 替换  $n$  得到更 tight 的 generalization bound.

# 1) Define Growth Function.

假设  $H$  将输入空间  $X$  映射为  $\{-1, +1\}$ , 那么有:

$$(x_1, x_2, \dots, x_n) \xrightarrow{h_1} (h_1(x_1), h_1(x_2), \dots, h_1(x_n)) \Rightarrow \text{1个 dichotomy}$$

$$(x_1, x_2, \dots, x_n) \xrightarrow{h_2} (h_2(x_1), h_2(x_2), \dots, h_2(x_n)) \Rightarrow \text{1个 dichotomy}$$

1° 由一个假设  $h$  生成的划分结果 (1个  $n$ -tuple) 是一个 dichotomy.  
因为它将  $n$  个点 = 分为  $\pm$  ( $-1$  或  $+1$  类).

2°  $h_1$  和  $h_2$  不是 dichotomy, 它们的预测结果才是。2个假设生成相同 的 dichotomy.  
因此 dichotomy 的数量小于  $n$ .

**Definition** 由假设空间  $H$  在  $x_1, \dots, x_n \in X$   $n$  个点生成的 **dichotomies** 定义为:

$$H(x_1, x_2, \dots, x_n) = \{ (h(x_1), h(x_2), \dots, h(x_n)) \mid h \in H \}$$

**Definition** **growth function**

$$m_H(n) = \max_{x_1, \dots, x_n \in X} |H(x_1, \dots, x_n)|$$

growth function 定义为假设集  $H$  在给定的  $n$  个样本上可以生成最多多少个 dichotomy 的数量.

因为  $H$  将  $X$  映射为 2 个类别, 因此:  $m_H(n) \leq 2^n < \infty$

↓  
从而使用  $m_H(n)$  替换  $n$  得到更 tight 的上界.

我们说  $H$  是 shatter  $x_1, \dots, x_n$  意味着  $H$  可以生成所有的 dichotomies. 并且  $m_H(n) = 2^n$ .

### Definition

如果  $H$  不能 shatter 任何包含  $k$  个点的子集, 那么  $k$  就是  $H$  的一个 break point. 并且  $m_H(k) < 2^k$ .

### Definition

给定  $n$  个点, 定义  $B(N, k)$  为这  $n$  个点上的最大 dichotomies 个数, 且这些 dichotomies 无法 shatter 任何包含  $k$  个点的子集. 因此有  $m_H(N) \leq B(N, k)$ , 如果  $k$  是  $H$  的 break point.

### Bounding Growth Function

定义

$$\begin{cases} B(N, 1) = 1 \\ B(N, k) = 2, \text{ for } k > 1 \end{cases}$$

$$\therefore B(N, k) = \alpha + 2\beta.$$

$$\alpha + \beta \leq B(N-1, k)$$

$$\beta \leq B(N-1, k-1).$$

$$\therefore B(N, k) = \alpha + 2\beta \leq B(N-1, k) + B(N-1, k-1)$$

### Lemma

$$B(N, k) \leq \sum_{i=0}^{k-1} \binom{N}{i}$$

Proof. 已知  $B(N_0, k)$  设  $N = N_0 + 1$ , 证:

$$\begin{aligned} B(N_0+1, k) &\leq B(N_0, k) + B(N_0, k-1) \\ &\leq \sum_{i=0}^{k-1} \binom{N_0}{i} + \sum_{i=0}^{k-2} \binom{N_0}{i} = 1 + \sum_{i=1}^{k-1} \binom{N_0}{i} + \sum_{i=1}^{k-1} \binom{N_0}{i-1} \\ &= 1 + \sum_{i=1}^{k-1} \left[ \binom{N_0}{i} + \binom{N_0}{i-1} \right] = 1 + \sum_{i=1}^{k-1} \binom{N_0+1}{i} = \sum_{i=0}^{k-1} \binom{N}{i} \end{aligned}$$

# Theorem

$$m_H(N) \leq \sum_{i=0}^{k-1} \binom{N}{i}$$

## Definition

VC dimension. 一个假设集的 VC dimension 定义为  $H$  最多 shatter 的数据点个数, 即  $m_H(dvc) = 2^{dvc}$ .

因此  $k = dvc + 1$  是一个 break point, 有: 
$$m_H(N) \leq \sum_{i=0}^{dvc} \binom{N}{i}$$

$$m_H(N) \leq N^{dvc} + 1$$

## Definition

(VC generalization bound). For any tolerance  $\delta > 0$ ,

$$E_{out}(g) \leq E_{in}(g) + \sqrt{\frac{8}{N} \ln \frac{4m_H(2N)}{\delta}}$$

with probability  $\geq 1 - \delta$ .

## Sample Complexity

假设给定  $\delta > 0$ , 我们希望泛化误差最多只有  $\epsilon$ , 则.

$$N \geq \frac{8}{\epsilon^2} \ln \left( \frac{4((2N)^{dvc} + 1)}{\delta} \right)$$