TP555 - Inteligência Artificial e Machine Learning: *TensorFlow*



Inatel

Felipe Augusto Pereira de Figueiredo felipe.figueiredo@inatel.br

À seguir, veremos alguns conceitos básicos do *TensorFlow*, da instalação à criação, execução, salvamento e visualização de *grafos computacionais* simples. É importante dominar essas noções básicas antes de criarmos nossa primeira rede neural.

conda install tensorflow

ou

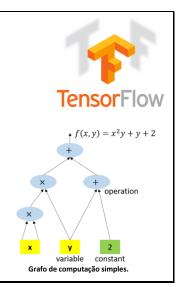
pip3 install --upgrade tensorflow

OBS.: Para suporte à GPU, você precisa instalar o tensorflow-gpu em vez do tensorflow

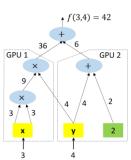
Para testar sua instalação, digite o seguinte comando. Ele deve gerar a versão do TensorFlow que você instalou.

python3 -c 'import tensorflow; print(tensorflow.__version__)'

- O TensorFlow é uma poderosa biblioteca de software de código aberto para computação numérica, adequada e customizada para a execução de algortimos de aprendizado de máquina em larga escala.
- Seu princípio básico de funcionamento é simples: primeiro, define-se em *Python* um *grafo de computação* a ser executado (como mostrado na figura abaixo) e, em seguida, o *TensorFlow* transforma esse *grafo* em código C++ otimizado e o executa com eficiência.



- O TensorFlow possibilita dividir o grafo em vários pedaços e executá-los em paralelo em várias CPUs ou GPUs, como mostrado na figura ao lado.
- O *TensorFlow* também suporta *computação distribuída*: pode-se treinar *redes neurais* gigantescas com *conjuntos de treinamento* imensos em um período de tempo razoável, dividindo os cálculos através de centenas de servidores.
- Por exemplo, o *TensorFlow* pode treinar uma *rede neural* com milhões de *parâmetros* (i.e., pesos) com um conjunto de treinamento composto por bilhões de exemplos com milhões de *atributos* cada.
- O *TensorFlow* foi desenvolvido pelo time da *Google* chamado de *Google Brain* e é utilizado em vários produtos da empresa, e.g., Google Photos, Google Search, entre outros.



- O TensorFlow foi projetado para ser flexível, escalável e pronto para produção. Alguns destaques do TensorFlow são:
 - Roda não apenas no Windows, Linux e macOS, mas também em dispositivos móveis, incluindo iOS e Android.
 - Fornece uma application programming interface (API) em *Python* muito simples chamada **TFLearn** (*tensorflow.contrib.learn*) que é compatível com o Scikit-Learn.
 - Também fornece outra API simples chamada **TF-slim** (*tensorflow.contrib.slim*) para simplificar a criação, o treinamento e a validação de *redes neurais*.
 - Existem várias APIs de alto nível que foram construídas sobre o *TensorFlow*, como *Keras* ou *Pretty Tensor*, que facilitam seu uso em detrimento de uma menor flexibilidade.
 - Entretanto, as APIs originais do *TensorFlow* oferecem muito mais flexibilidade (ao custo de maior complexidade) para criar todos os tipos de cálculos, incluindo qualquer arquitetura de *rede neural* que você possa imaginar.

O TensorFlow é fácil de usar, é confiável (estável), de fácil manutenção, esclável e bem documentado.

TF.Learn, como você verá, pode ser usado para treinar vários tipos de redes neurais em apenas algumas linhas de código. Anteriormente, era um projeto independente chamado Scikit Flow (ou skflow).

- Inclui implementações em C++ altamente eficientes de muitas operações de aprendizado de máquina, particularmente aquelas necessárias para construir redes neurais. Há também uma API em C++ para que usuários definam suas próprias operações de alto desempenho.
- Fornece vários *nós* de otimização para encontrar os *parâmetros* (i.e., pesos) que minimizam uma *função de custo* (ou de *erro*). Eles são muito fáceis de usar, pois o *TensorFlow* cuida automaticamente do cálculo dos gradientes das funções que você define. Isso é chamado de *diferenciação automática* (ou *autodiff*).
- Oferece uma excelente ferramenta de visualização chamada *TensorBoard*, que permite navegar pelo *grafo de computação*, visualizar curvas de aprendizado e muito mais.
- Possui uma equipe dedicada de desenvolvedores e uma comunidade crescente que contribui para melhorá-lo.

O TensorFlow não se limita às redes neurais ou mesmo ao aprendizado de máquina; você pode executar simulações de física quântica, se quiser, por exemplo.

Criando e executando um grafo simples A primeira parte do código ao lado cria um grafo de computação representando a figura abaixo. # Creating the graph. x = tf.Variable(3, name="x") y = tf.Variable(4, name="y") f = x*x*y + y + 2

Executing the calculation graph.
sess = tf.Session()
sess.run(x.initializer)
sess.run(y.initializer)
result = sess.run(t)
print(result) + sess.close()

with tf.Session() as sess: x.initializer.run() y.initializer.run() result = f.eval()

- Importante: a primeira parte do código, não executa nenhum cálculo, ela apenas cria um grafo de computação. Na verdade, nem mesmo as variáveis foram inicializadas ainda.
- Para avaliar esse ${\it grafo}$, é necessário abrir uma ${\it sessão}$ do ${\it TensorFlow}$ e usá-la para inicializar as ${\it variáveis}$ e avaliar a função f .
- trick.y) = x²y+y+2
 Uma sessão do TensorFlow é responsável por colocar as operações em CPUs e/ou GPUs, executá-las, e manter os valores das variáveis.
 A segunda parte do código ao lado, cria uma sessão, inicializa as variáveis, avalia a função f e finaliza a sessão (o que libera recursos).

- Ter que repetir *sess.run()* o tempo todo é um pouco chato, mas felizmente existe uma maneira melhor, que é mostrada no trecho de código ao lado.
- Dentro do bloco with, a sessão é definida como a sessão padrão. E portanto, executar x.initializer.run() é equivalente a executar tf.get_default_session().run(x.initializer) e da mesma forma f.eval() é equivalente a executar tf.get_default_session().run(f). Isso facilita a leitura do código. Além disso, a sessão é finalizada (ou encerrada) automaticamente ao final do bloco.

Criando e executando um grafo simples

Create an init node init = tf.global_variables_initializer()

with tf.Session() as sess:

actually initialize all the variables init.run() result = f.eval()

- Ao invés de executar manualmente o inicializador para cada variável, você pode usar a função global_variables_initializer().
- Observe que essa função, na verdade, não executa a inicialização imediatamente, mas cria um nó no grafo que inicializará todas as variáveis quando for executado, conforme mostrado no trecho de código ao lado.
- Conforme vocês devem ter percebido, um programa utilizando o TensorFlow normalmente é dividido em duas partes:
 - A primeira parte cria um *grafo de computação* (isso é chamado de *fase de construção*)
 A segunda parte executa o *grafo* (esta é a *fase de execução*).
- A fase de construção cria um grafo de computação representando o modelo de aprendizado de máquina e os cálculos necessários para treiná-lo.
- Já a *fase de execução*, executa um loop que avalia uma etapa de treinamento repetidamente (por exemplo, uma etapa de treinamento por por mini-batch), melhorando gradualmente os parâmetros do modelo.

Gerenciando grafos

x1 = tf.Variable(1) x1.graph is tf.get_default_graph() True

graph = tf.Graph()
with graph.as_default():
 x2 = tf.Variable(2)

x2.graph is graph
True

x2.graph is tf.get_default_graph()
False

- Qualquer nó criado é adicionado automaticamente ao grafo padrão.
- Na maioria dos casos, isso é bom, mas às vezes você pode querer gerenciar vários grafos independentes.
- Você pode fazer isso criando um novo grafo e tornando-o temporariamente o grafo padrão dentro de um bloco with, como mostrado no trecho ao lado.

Dica

 No Jupyter, é comum executarmos os mesmos comandos mais de uma vez enquanto estamos testando um código. Como resultado, podemos acabar com um *grafo padrão* contendo muitos *nós* duplicados. Uma solução é reiniciar o kernel do Jupyter, porém, uma solução mais conveniente é apenas redefinir o *grafo padrão* executando o comando *tf.reset_default_graph()*.

Ciclo de vida do valor de nó

import tensorflow as tf

w = tf.constant(3) x = w + 2 y = x + 5 z = x * 3

with tf.Session() as sess: print(y.eval()) # 10 print(z.eval()) # 15

- Quando um nó é avaliado, o TensorFlow determina automaticamente o conjunto de nós dos quais ele depende e avalia esses outros nós primeiro.
- Por exemplo, no código do grafo ao lado, incialmente se define o grafo e em seguida, inicia-se uma sessão e executase o grafo para se avaliar o valor de y.
- Nesse caso, o **TensorFlow** detecta automaticamente que y depende de x, que depende de w, então ele avalia primeiro o valor de w, depois o de x, então o de y e retorna o valor final de y.
- Por fim, o código executa o grafo para avaliar o valor de z.
 Mais uma vez, o TensorFlow detecta que ele deve primeiro avaliar os valores de x e w.
- É importante ressaltar que o *TensorFlow* não reutilizará o resultado da avaliação anterior de x e w. Em resumo, o código anterior avalia x e w duas vezes.

Ciclo de vida do valor de nó

with tf.Session() as sess: y_val, z_val = sess.run([y, z]) print(y_val) # 10 print(z_val) # 15

- Todos os valores de um nó são eliminados entre as execuções do grafo, exceto os valores de variáveis, os quais são mantidos pela sessão entre as execuções do grafo.
- Uma variável inicia sua vida útil quando o inicializador é executado e termina quando a sessão é encerrada.
- Se você desejar avaliar y e z eficientemente, sem avaliar w e x duas vezes como no código anterior, você deve orientar o *TensorFlow* para avaliar y e z em apenas uma execução do *grafo*, conforme mostrado no código ao lado.

No single-process TensorFlow, várias sessões não compartilham nenhum estado, mesmo que reutilizem o mesmo grafo (cada sessão teria sua própria cópia de cada variável). No TensorFlow distribuído, o estado variável é armazenado nos servidores, não nas sessões, portanto, várias sessões podem compartilhar as mesmas variáveis

Regressão Linear com TensorFlow

- As **operações** do **TensorFlow** (abreviadas como **ops**) podem receber qualquer número de entradas (atributos) e produzir qualquer número de saídas (rótulos).
- Por exemplo, as *operações* de adição e multiplicação do *grafo* anterior recebem duas entradas e produzem uma saída.
- Constantes e variáveis não recebem entradas, sendo então, chamadas operações de origem (ou do Inglês source).
- As entradas e saídas são matrizes multidimensionais, denominadas tensores (do Inglês tensors) (daí o nome "tensor flow").
- Assim como as matrizes da biblioteca *NumPy*, os *tensores* têm um *tipo* e uma *forma* (i.e., dimensão). Na verdade, os *tensores* da API do Python são simplesmente representados por arrays do tipo *ndarrays* da biblioteca *NumPy*.
- Essas arrays geralmente contêm *floats*, mas você também pode usá-los para armazenar *strings* (i.e., sequências de caracteres).

Regressão Linear com TensorFlow

import numpy as np from sklearn.datasets import fetch_california_housing

housing = fetch_california_housing()
m, n = housing.data.shape
housing_data_plus_bias = np.c_[np.ones((m, 1)), housing.data]

with tf.Session() as sess: theta_value = theta.eval()

OBS.: O principal benefício desse código em comparação ao cálculo direto da equação normal usando o NumPy é que o TensorFlow o executará automaticamente em sua placa de video GPU, caso você tenha uma e que você tenha instalado o TensorFlow com suporte a GPUs.

- Nos exemplos que vimos até agora, os *tensores* continham apenas um valor *escalar*, mas também é possível executar cálculos em matrizes de qualquer formato.
- Por exemplo, o código ao lado manipula matrizes 2D para realizar regressão linear com o conjunto de dados de preços de casas no estado da Califórnia.
- Casas no estado da California. O exemplo começa baixando o conjunto de dados. Em seguida, adiciona um **atributo** extra de entrada, o **bias** $(x_0=1)$, a todos os exemplos de treinamento (faz-se isso usando a biblioteca **NumPy** e portanto, esse trecho é executado imediatamente), depois, cria dois **nós constantes** do **TensorFlow**, X e y, para armazenar esses dados e os rótulos, e usa algumas das operações de matriz fornecidas pelo **TensorFlow** para definir **theta**.
- As funções matriciais: transpose(), matmul() e matrix_inverse(), são autoexplicativas, mas como discutido antes, elas não realizam cálculos imediatamente, em vez disso, o TensorFlow cria nós no grafo que as executará quando o grafo for executado.
- Nós podemos reconhecer que a definição de **teta** corresponde à **equação normal** $\hat{\theta} = (X^TX)^{-1}X^Ty$.
- Finalmente, o código cria uma $\it sess\~ao$ e a utiliza para avaliar o valor de $\it theta$.

Implementando o Gradiente Descendente

- Agora vamos usar o *gradiente descendente em lote* em vez da *equação normal* para encontrar os parâmetros.
- Incialmente, faremos isso calculando os gradientes manualmente, em seguida, usaremos o recurso do *autodiff* disponibilizado pelo *TensorFlow*, o qual permite que o *TensorFlow* calcule os gradientes automaticamente e, finalmente, usaremos alguns *otimizadores* prontos disponibilizados pelo *TensorFlow*.

Ao usar o gradiente desecndente, lembre-se de que é importante normalizar primeiro os vetores de atributos de entrada, ou o treinamento pode se tornar muito lento. Você pode fazer isso usando o TensorFlow, NumPy, StandardScaler da ScikitLearn ou qualquer outra solução que você preferir.

Calculando os gradientes manualmente

n_epochs = 1000
learning_rate = 0.01

X = tf.constant[scaled_housing_data_plus_bias, dtype=tf.float32, name="\n"]
y = tf.constant[housing_target.reshape(-1, 1), dtype=tf.float32, name="\n"]
theta = tf.Variable(tf.random_uniform([n + 1, 1], -1.0, 1.0), name="theta")
y_pred = tf.mathrull(X, theta, name="predictions")
error = y_pred - y
mse = tf.reduce_mean[tf.square(error), name="mse")
gradients = 2/m * tf.mathrul(tf.transpose(X), error)
training_op = tf.assign(theta, theta - learning_rate * gradients)
init = tf.global_variables_initializer()
with tf.Session() as sess:
sess.run(init)
for epoch in range(n=pochs):
if epoch * 100 = 0:
 print("Epoch", epoch, "MSE =", mse.eval())
sess.run(raining_op)
best_theta = theta.eval()

- O código ao lado é bastante autoexplicativo, exceto por alguns detalhes:
 - A função random_uniform() cria um nó no grafo que cria um tensor contendo valores aleatórios, dada sua forma e faixa de valores, bem como a função rand() da biblioteca NumPy.
 - A função **assign()** cria um **nó** que atribui um novo valor a uma **variável**. Nesse caso, ela implementa o passo do **gradiente descendente em lote** $\theta^{(\text{next step})} = \theta \alpha \nabla_{\theta} \text{MSE}(\theta)$.
 - O loop principal executa o passo de treinamento acima repetidamente (n_epochs vezes) e a cada 100 iterações imprime o erro quadrático médio (MSE) atual.
 - O MSE deve diminuir a cada iteração.

Usando autodiff para cálculo dos gradientes

- O código anterior funciona bem, mas requer que os gradientes da *função de custo* sejam derivados manualmente.
- No caso da regressão linear, isso é razoavelmente fácil, mas se você tivesse que fazer isso para redes neurais com várias camadas você teria muita dor de cabeça: seria tedioso e propenso a erros.
- Uma solução seria o uso de diferenciação simbólica para encontrar automaticamente as equações das derivadas parciais, mas o código resultante não seria eficiente.
- Felizmente, o TensorFlow disponibiliza um recurso muito útil, o autodiff, que calcula de forma automática e eficiente os gradientes.
- Para utilizá-lo, simplesmente substitua a linha

gradients = 2/m * tf.matmul(tf.transpose(X), error)

no código anterior pela linha a seguir, o código continuará funcionando perfeitamente

gradients = tf.gradients(mse, [theta])[0]

- A função gradients() usa uma op (neste caso mse) e uma lista de variáveis (nesse caso, apenas theta), e cria uma lista de ops (uma por variável) para calcular os gradientes da op em relação a cada variável.
- Portanto, o *nó gradients* calculará o *vetor gradiente* do MSE em relação ao vetor *theta*.
- Entre as várias abordagens para se calcular gradientes automaticamente, o TensorFlow adota o reversemode autodiff, que calcula os gradientes de forma eficiente e precisa quando há muitas entradas e poucas saídas, como costuma ocorrer com redes neurais.

Usando otimizadores prontos

- Como vimos, o *TensorFlow* calcula os gradientes automaticamente. Além disso, ele também fornece vários *otimizadores* prontos para uso, incluindo um *otimizador* de *gradiente descendente*.
- Para usar o *otimizador de gradiente descendente* do *TensorFlow*, basta substituir as linhas

gradients = 2/m * tf.matmul(tf.transpose(X), error)
training_op = tf.assign(theta, theta - learning_rate * gradients)

pelo código

 $optimizer = tf.train.GradientDescentOptimizer(learning_rate=learning_rate) \\ training_op = optimizer.minimize(mse)$

 Para usar um tipo diferente de otimizador, basta alterar uma linha. Por exemplo, podemos usar um otimizador de momento (que geralmente converge muito mais rápido que otimizador de gradiente descendente) definindo o otimizador da seguinte maneira:

optimizer = tf.train.MomentumOptimizer(learning_rate=learning_rate, momentum=0.9)

Outros otimizadores podem ser encontrados na documentação do TensorFlow: https://www.tensorflow.org/api docs/python/tf/compat/v1/train#classes

Suprindo dados aos grafos em tempo de execução

- Vamos modificar o código anterior para implementar o gradiente descendente em mini-batches.
- ullet Para isso, precisamos de uma maneira de substituir X e y a cada iteração pelo próximo mini-batch.
- A maneira mais simples de fazer isso é usar nós conhecidos como placeholders.
- Esses *nós* são especiais porque, na verdade, eles não realizam nenhum tipo de cálculo, eles apenas transferem os dados que você define em *tempo de execução* para o *grafo* sendo executado.
- Eles são usados para passar os dados de treinamento para o *TensorFlow* durante o treinamento.

OBS.: Caso você não especifique um valor em tempo de execução para um nó placeholder, você receberá uma exceção.

Suprindo dados aos grafos em tempo de execução

```
A = tf.placeholder(tf.float32, shape=(None, 3))
A = tf.placenoider[trainousch, B = A + 5]
B = A + 5
B, val_1 = B.eval[feed_dict={A: [[1, 2, 3]]})
B, val_2 = B.eval[feed_dict={A: [[4, 5, 6], [7, 8, 9]]})

print(B_val_1)

a Tunição p. acciding a constant do tensor de saída.

• Opcionalmente, você também pode especificar sua dimensão. Se você especificar None para uma dimensão. Se você especificar "qualquer tamanho".
 print(B_val_1)
[[ 6. 7. 8.]]
print(B_val_2)
[[ 9. 10. 11.]
[ 12. 13. 14.]]
```

- Para criar um **nó** de **placeholder**, você deve chamar a função **placeholder()** e especificar o tipo de dados
- Por exemplo, o código ao lado cria um nó de placeholder A e também um nó B, que recebe o valor A + 5.
- Quando avaliamos o valor do nó B, passamos um feed_dict para o método eval() que especifica o valor do nó A.
- Observe que A deve ter 2 dimensões (ou seja, deve ser uma array bidimensional) e deve haver três colunas, mas ele pode ter qualquer número de linhas.

OBS.: Você pode alimentar a saída de qualquer operação, não apenas deplaceholders. Nesse caso, o TensorFlow não tenta avaliar essas operações; Ele usa os valores que você passa.

Suprindo dados aos grafos em tempo de execução

X = tf.placeholder(tf.float32, shape={None, n + 1}, name="\"")
y = tf.placeholder(tf.float32, shape={None, 1}, name="\"")
batch_size = 100
n_batches = int(np.ceil(m / batch_size))

def fetch_batch(epoch, batch_index, batch_size):
np.random.seed(epoch * n_batches + batch_index)
indices = np.random.randint(m, size-batch_size)
X_batch = scaled_housing_data_plus_blas[indices]
y_batch = housing_targetreshape{-1, 1}[indices]
return X_batch, y_batch
with tf.Session() as sess:
sess.run(init)
for epoch in range{n_epochs}:
 for batch_index in range{n_batches}:
 X_batch_y_batch = fetch_batch(epoch, batch_index, batch_size)
sess.run(training_op_feed_dict={X: X_batch, y: y_batch})
best_theta = theta.eval()

- Para implementar o gradiente descendente em mini-batch, precisamos apenas modificar um pouco o código anterior.
- Primeiro devemos mudar a definição de X e y na fase de construção do grafo para torná-los nós de placeholder.
- Em seguida, definimos o tamanho de um batch e calculamos seu número total.
- Por fim, na fase de execução, lemos os mini-batches um por um e fornecemos os valores de X e y através do parâmetro feed_dict ao avaliar um nó que depende deles.

OBS.: Não precisamos passar os valores de X e y ao avaliar teta, pois ele não depende de nenhum deles.

Salvando e restaurando modelos

n_epochs = 1000 learning_rate = 0.01

x = tf.constant(scaled_housing_data_plus_bias, dtype=tf.float32, name="%")
y = tf.constant(housing_target_reshape(-1, 1), dtype=tf.float32, name="%")
y = tf.constant(housing_target_reshape(-1, 1), dtype=tf.float32, name="\"")
theta = tf.Variable(tf.random_uniform(in + 1, 1), -1.0, 1.0, seed=42), name="theta")
y_ned = tf.matmul(X, theta, name="predictions")
error = y_pred - y
mise = tf.reduce_mean(tf.square(error), name="mse")
optimizer = tf.train.GradlentDescentOptimizer(learning_rate=learning_rate)
training_op = optimizer_minimize(mse)

init = tf.global_variables_initializer()
saver = tf.train.Saver()

with tf.Session() as sess: sess.run(init)

for epoch in range(n_epochs):
If epoch % 100 == 0:
print("Epoch", epoch, "MSE =", mse.eval())
save_path = saver.save(sess, "/tmp/my_model.ckpt")
sess.run(training_op)

best_theta = theta.eval() save_path = saver.save(sess, "/tmp/my_model_final.ckpt")

- Depois de treinar um modelo, pode-se salvar seus parâmetros em disco para poder utilizá-los sempre que se quiser.
- Você pode usá-los em outro programa, compará-lo com outros modelos e assim por diante.
- Além disso, você vai provavelmente querer salvar os parâmetros em intervalos regulares durante o treinamento do modelo, para que, se o computador travar durante o treinamento, você possa continuar do último ponto de verificação salvo em vez de começar do zero.
- O Tensorflow possibilita que se salve e restaure um modelo. Para isto, basta criar um nó do tipo Saver no final da fase de construção, ou seja, depois que todos os nós do tipo Variável tiverem sido criados.
- Em seguida, na fase de execução, chame o método save() sempre que desejar salvar o modelo, passando a sessão e o caminho do arquivo onde se deseja salvar o ponto de verificação.

Salvando e restaurando modelos

 Restaurar um modelo também é fácil: você cria um nó do tipo Saver no final da fase de construção como anteriormente, mas no início da fase de execução, em vez de inicializar as variáveis usando o nó de inicialização, você chama o método restore() do objeto Saver, conforme mostrado no código abaixo.

```
with tf.Session() as sess:
    saver.restore(sess, "/tmp/my_model_final.ckpt")
    best_theta_restored = theta.eval()
```

- Por padrão, um objeto *Saver* salva e restaura todas as variáveis com seu próprio nome, mas se você precisar de mais controle, poderá especificar quais variáveis salvar ou restaurar e quais nomes usar.
- Por exemplo, o objeto *Saver* no código abaixo salva ou restaura apenas a variável *theta* com o nome *weights*.

saver = tf.train.Saver({"weights": theta})

- Agora nós temos um grafo de computação que treina um modelo de regressão linear usando o algoritmo do gradiante desecndente em mini-batches e que salva pontos de verificação em intervalos regulares.
- Parece bem avançado, não é? No entanto, ainda estamos confiando na função *print()* para visualizar o progresso do modelo durante o treinamento.
- Entretanto, existe uma maneira muito melhor para se avaliar o progresso do modelo: o *TensorBoard*.
- De posse de algumas estatísticas de treinamento, o TensorBoard exibe visualizações interativas dessas estatísticas no seu navegador web (por exemplo, as curvas de aprendizado).
- Pode-se também fornecer a definição do *grafo de computação* e o *TensorBoard* apresentará uma interface para navegarmos pelo *grafo*.
- Isso é muito útil para identificar erros no grafo, encontrar gargalos de computação entre outras coisas.

- O primeiro passo é ajustar o programa para gravar a definição do *grafo* e algumas estatísticas de treinamento, e.g., o erro de treinamento, em um diretório de log ao qual o *TensorBoard* terá acesso.
- É necessário usar um diretório de log diferente toda vez que se executar o programa, ou o *TensorBoard* irá misturar estatísticas de diferentes execuções, o que atrapalhará as visualizações.
- A solução mais simples para isso é incluir um timestamp (i.e., data e hora) ao nome do diretório de log. Isso pode ser feito com o trecho de código abaixo.

from datetime import datetime
now = datetime.utcnow().strftime("%Y%m%d%H%M%S")
root_logdir = "tf_logs"
logdir = "{}/run-{}/".format(root_logdir, now)

- Em seguida, adicionamos o código abaixo ao final da *fase de construção* do *grafo*.
- A primeira linha cria um nó no grafo que avaliará o valor do erro quadrático médio (MSE) e o gravará em um arquivo de log compatível com TensorBoard chamado de summary.
- A segunda linha cria um objeto FileWriter que é usado para escrever os resultados no arquivo de log.
- O primeiro parâmetro indica o caminho do diretório de log. O segundo parâmetro, que é opcional, é o grafo que você deseja visualizar.
- Após a criação, o objeto FileWriter cria o diretório de log se ele ainda não existir e grava a definição do grafo em um arquivo de log chamado arquivo de eventos.

mse_summary = tf.summary.scalar('MSE', mse) file_writer = tf.summary.FileWriter(logdir, tf.get_default_graph())

Para visualizar o gráfico no Jupyter, usaremos um servidor TensorBoard disponível online em https://tensorboard.appspot.com/. Essa abordagem não funcionará caso você não tenha acesso à Internet. Como alternativa ao servidor TensorBoard, você pode usar a bibioteca tfgraphviz.

A bibioteca tfgraphviz pode ser instalada executando-se os seguintes comandos pip install graphviz pip install tfgraphviz

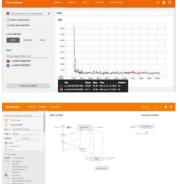
- Em seguida, é necessário atualizar o código da fase de execução para avaliar o nó mse_summary regularmente durante o treinamento (por exemplo, a cada 10 mini-batches).
- Isso produzirá um resumo (i.e., o log) que pode ser gravado no arquivo de eventos usando o file_writer.
- O código atualizado da *fase de execução* é mostrado abaixo.

```
[...]
for batch_index in range(n_batches):
    X_batch, y_batch = fetch_batch(epoch, batch_index, batch_size)
if batch_index % 10 == 0:
    summary_str = mse_summary.eval(feed_dict={X: X_batch, y: y_batch})
    step = epoch * n_batches + batch_index
    file_writer.add_summary(summary_str, step)
    sess.run(training_op, feed_dict={X: X_batch, y: y_batch})
[...]
```

OBS.: Evite logar estatísticas de treinamento em cada etapa do treinamento, pois isso aumentará significativamente o tempo de treinamento.

- Por fim, encerra-se o *FileWriter* no final do programa com *file_writer.close()*.
- Ao executar o programa, ele criará o diretório de log e gravará um arquivo de eventos nesse diretório, contendo a definição do grafo e os valores de MSE.
- Agora podemos iniciar o servidor do *TensorBoard*. Para isso, é necessário ativar o *ambiente virtual*, caso você tenha criado um e, em seguida, inicia-se o servidor executando o comando *tensorboard*, apontando-o para o diretório de logs.
- Esse comando inicia um servidor web do *TensorBoard*, que fica *escutando* na porta 6006.

\$ source env/bin/activate \$ tensorboard --logdir tf_logs/ Starting TensorBoard on port 6006 (You can navigate to http://0.0.0.0:6006)



- Em seguida, abra um navegador e acesse http://0.0.0.0:6006/ (ou http://localhost:6006/).
- Na guia Events, você deverá ver o MSE à direita.
 Se você clicar nele, verá o gráfico do MSE durante o treinamento.
- Você pode marcar ou desmarcar as execuções que deseja ver, aumentar ou diminuir o zoom, passar o mouse sobre a curva para obter detalhes e assim por diante.
- Para visualizar o grafo, basta clicar na guia Graphs.

Para reduzir a desorganização, os nós que possuem muitas arestas (por exemplo, conexões com outros nós) são separados para uma área auxiliar à direita (você pode mover um nó para frente e para trás entre o grafo principal e a área auxiliar clicando com o botão direito do mouse em isto). Algumas partes do grafo também são recolhidas por padrão.

Escopos de nome

with tf.name_scope("loss") as scope:
 error = y_pred - y
 mse = tf.reduce_mean(tf.square(error), name="mse")



- Ao lidar com modelos mais complexos, como redes neurais, por exemplo, o grafo pode facilmente ficar complicado com milhares de nós.
- Para evitar isso, podemos criar escopos de nome para agrupar nós relacionados. Por exemplo, vamos modificar o código anterior para definir as operações error e mse dentro de um escopo de nome chamado loss conforme mostrado no trecho de código ao lado.
- No *TensorBoard*, os *nós mse* e *error* agora aparecem dentro do *namespace loss*.

Modularidade

```
n_features = 3

X = tf.placeholder(tf.float32, shape=(None, n_features), name="X")

w1 = tf.Variable(tf.random_normal((n_features, 1)), name="weights1")

w1 = tf.Variable(tf.random_normal((n_features, 1)), name="weights2")

b1 = tf.Variable(0, name="bias1")

b2 = tf.Variable(0, name="bias1")

z2 = tf.add(tf.matmul(X, w1), b1, name="z1")

z2 = tf.add(tf.matmul(X, w2), b2, name="z2")

relu1 = tf.maximum(z1, 0, name="relu1")

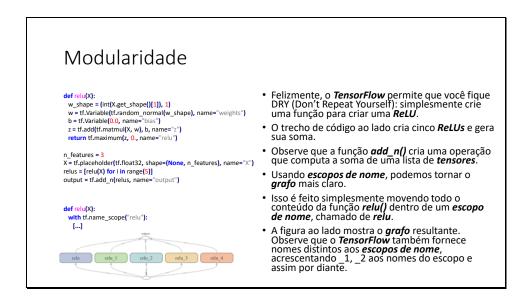
relu2 = tf.maximum(z2, 0, name="relu2")

output = tf.add(relu1, relu2, name="output")
```

- Suponha que você queira criar um *grafo* que adicione a saída de duas *unidades lineares* retificadas (ReLU).
- Uma ReLU calcula uma função linear das entradas e gera como saída o resultado da função linear caso este seja positivo, e 0 caso contrário. A equação da ReLU é mostrada abaixo.

$$h_{\boldsymbol{a}}(\boldsymbol{X}) = \max(\boldsymbol{X}\boldsymbol{a}, 0).$$

- O trecho de código ao lado realiza a tarefa, mas é bastante repetitivo.
- Além disso, é difícil manter esse código repetitivo e ele é propenso a erros.
- Ficaria ainda pior se quiséssemos adicionar mais algumas *ReLUs*.



Observe que, quando você cria um nó, o TensorFlow verifica se o nome já existe e, se existir, acrescenta um sublinhado seguido por um índice para tornar o nome exclusivo. Portanto, a primeira ReLU contém nós denominados "weights", "bias", "z" e "relu" (além de muitos outros nós com o nome padrão, como "MatMul"); a segunda ReLU contém nós denominados "weights_1", "bias_1" e assim por diante; o terceiro ReLU contém nós denominados "weights_2", "bias_2" e assim por diante. O TensorBoard identifica essas séries e as junta para reduzir a desordem.

Compartilhando variáveis

with tf.name_scope("relu"):
[...]
return tf.maximum(z, threshold, name="max")

threshold = tf.Variable(0.0, name="threshold")

X = tf.placeholder(tf.float32, shape=(None, n_features), name="X")
relus = [relu(X, threshold) for i in range(5)]
output = tf.add_n(relux, name="output")

def relu(X, threshold):

- Para compartilhar uma variável entre vários componentes do *grafo*, uma opção simples é criá-la primeiro e depois passá-la como parâmetro para as funções que a utilizam.
- Por exemplo, suponha que você queira controlar o *limiar* (i.e., *threshold*) da *ReLU* (normalmente o limiar é igual 0) usando uma variável de limiar compartilhada com todas as *ReLUs*. Você pode criar essa variável primeiro e depois passá-la para a função *relu()*, conforme mostrado no trecho de código ao lado.
- Essa abordagem funciona bem para poucas variáveis compartilhadas, porém, imagine se houverem muitos parâmetros compartilhados como este, será tedioso ter que passá-los como parâmetros o tempo todo.

Muitas pessoas criam um dicionário Python contendo todas as variáveis em seu modelo e o passam para todas as funções. Outras criam uma classe para cada módulo (por exemplo, uma classe ReLU usando variáveis de classe para manipular o parâmetro compartilhado). Ainda outra opção é definir a variável compartilhada como um atributo da função relu() na primeira chamada, assim:

```
def relu(X):
    with tf.name_scope("relu"):
    if not hasattr(relu, "threshold"):
        relu.threshold = tf.Variable(0.0, name="threshold")
    [...]
    return tf.maximum(z, relu.threshold, name="max")
```

Entretanto, o TensorFlow oferece outra opção, que pode levar a um código ligeiramente mais limpo e mais modular do que as soluções anteriores.

Compartilhando variáveis

- O *TensorFlow* oferece uma opção, que pode levar a um código mais limpo e mais modular do que a solução anterior.
- A idéia é usar a função **get_variable()** para criar a variável compartilhada se ela ainda não existir, ou reutilizá-la se ela já existir.
- O comportamento desejado (criação ou reutilização) é controlado por um atributo da função *variable_scope()*. Por exemplo, o trecho de código abaixo cria uma variável chamada "relu/threshold", que é uma variável escalar, pois *shape=()* e usando 0.0 como valor inicial.

with tf.variable_scope("relu"):
 threshold = tf.get_variable("threshold", shape=(), initializer=tf.constant_initializer(0.0))

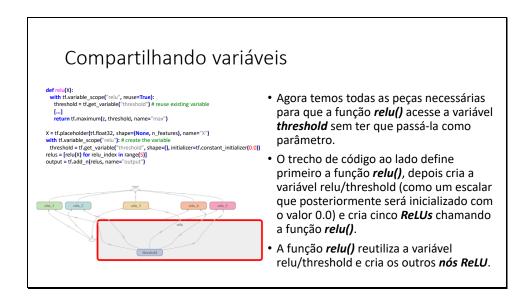
Compartilhando variáveis

- Observe que se a variável já tiver sido criada por uma chamada anterior à função **get_variable()**, esse código gerará uma exceção.
- Esse comportamento evita a reutilização de variáveis por engano. Se você realmente deseja reutilizar uma variável, é necessário dizê-lo explicitamente definindo o atributo de reutilização do escopo da variável como *True*. Nesse caso, não é necessário se especificar a forma ou o inicializador.

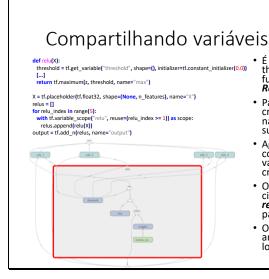
with tf.variable_scope("relu", reuse=True): threshold = tf.get_variable("threshold")

 Este código buscará a variável "relu/threshold" existente ou gerará uma exceção se ela não existir ou se não foi criada usando a função get_variable().

OBS.: Depois que a reutilização estiver configurada como True, ela não poderá ser configurada novamente como False dentro do bloco. Além disso, se você definir outros escopos de variáveis dentro deste, eles herdarão automaticamente reuse=True. Por fim, apenas variáveis criadas pela função get_variable() podem ser reutilizadas dessa maneira.



OBS.: As variáveis criadas usando get_variable() são sempre nomeadas usando o nome de seu variable_scope como um prefixo (por exemplo, "relu/threshold"), mas para todos os outros nós (incluindo variáveis criadas com tf.Variable()), o escopo da variável age como um novo escopo de nome. Em particular, se um escopo de nome com um nome idêntico já foi criado, um sufixo é adicionado para tornar o nome exclusivo. Por exemplo, todos os nós criados no código anterior (exceto a variável de threshold) têm um nome prefixado de "relu_1/" a "relu_5/".

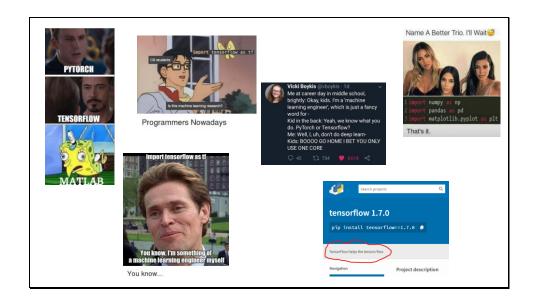


- É um pouco estranho que a variável de threshold (ou limiar) seja definida fora da função *relu()*, onde todo o restante do código *ReLU* reside.
- Para corrigir isso, o trecho de código ao lado cria a variavel de *limiar* dentro da função *relu()* na primeira chamada e a reutiliza nas chamadas subseqüentes.
- Agora, a função relu() não precisa se preocupar com escopos de nome ou compartilhamento de variáveis: ela apenas chama get_variable(), que criará ou reutilizará a variável de limiar.
- O restante do código chama a função relu() cinco vezes, certificando-se de definir reuse=False na primeira chamada e reuse=True para as outras chamadas.
- O grafo resultante é um pouco diferente do anterior, pois a variável compartilhada está localizada na primeira ReLU.

Avisos

- Material já está disponível no site.
- Todas as listas podem ser entregues, impreterivelmente, até dia 23/06.
- Alguns grupos ainda não definiram o horário de suas apresentações.

Obrigado!



Figuras

