






Estimação da Rotação de Fase em Sinais QAM Utilizando ML

Msc. Eduardo Saia Lima
Eng. Gustavo Marengo

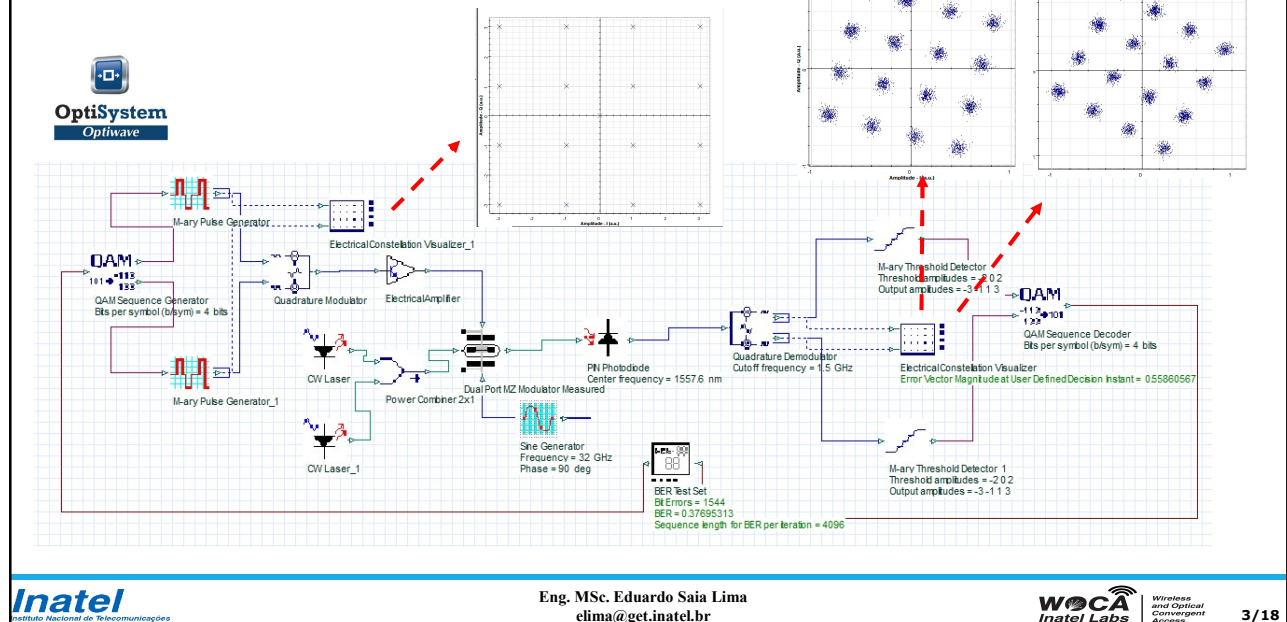
Prof. Dr. Felipe Augusto Pereira de Figueiredo

23 de Junho de 2020

AGENDA

- Motivação e Coleta de Dados
- Estimação da Rotação de Fase Utilizando Regressão Linear
- Estimação da Rotação de Fase Utilizando Multi-layer Perceptron (MLPRegressor)
- Conclusões e Trabalhos Futuros

Motivação e Coleta de Dados



Estimação da Rotação de Fase Utilizando Regressão Linear

```
df = pd.read_csv('recp15.csv', header=None)
x1 = df[0].to_numpy()
y1 = 1j*df[1].to_numpy()

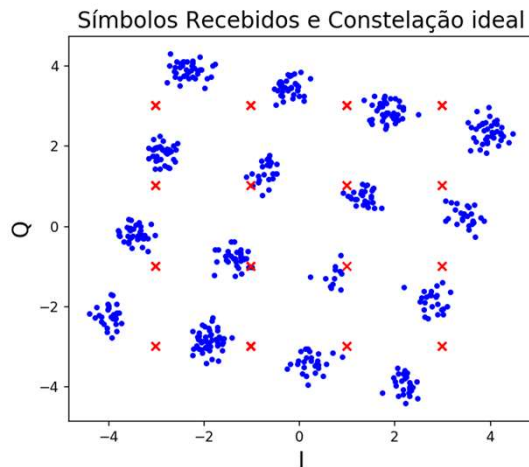
y = np.array(len(x1))
vetordefasesrx = list(range(len(x1)))
variacao = list(range(len(x1)))
phaserx = list(range(len(x1)))

for i in range(0, len(x1)):
    y = x1 + y1
    phaserx[i] = cmath.phase(y[i])

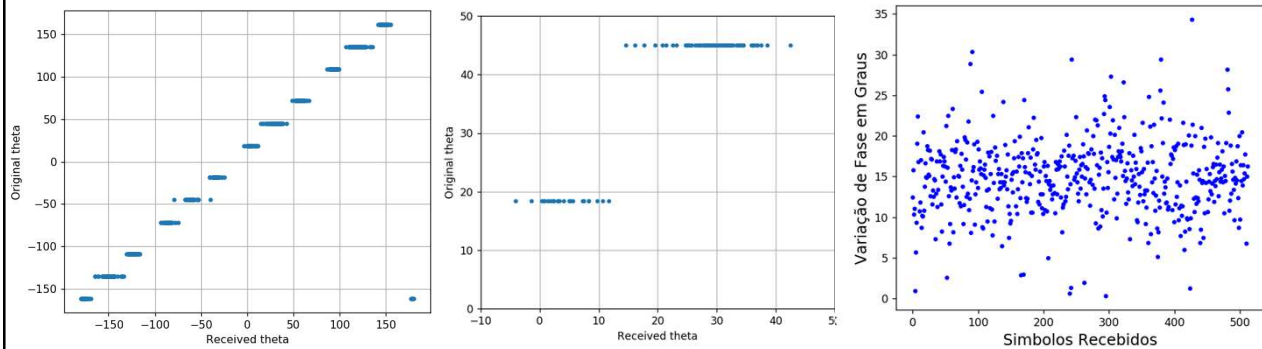
    vetordefasesrx[i] = numpy.degrees(phaserx[i])

    if (vetordefasesrx[i] > vetordefasesrx[i]):
        variacao[i] = (vetordefasesrx[i] - vetordefasesrx[i])
    else:
        variacao[i] = (vetordefasesrx[i] - vetordefasesrx[i])
    if (variacao[i] > 270):
        variacao[i] = 360 - variacao[i]

fig = plt.figure(figsize=(6,5))
plt.plot(y.real, y.imag, 'b.') #simbolos recebidos
plt.plot(x.real, x.imag, 'rx') #simbolos ideais
plt.xlabel('I', fontsize=16)
plt.ylabel('Q', fontsize=16)
plt.title('Simbolos Recebidos e Constelação ideal', fontsize=16)
plt.show()
```

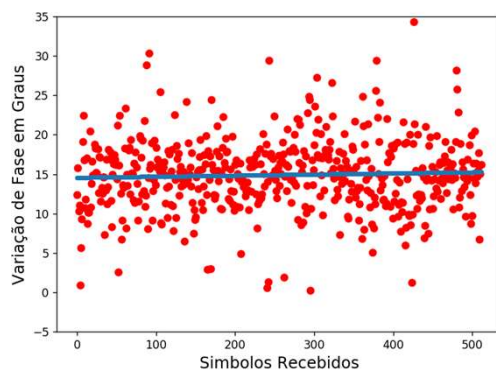


Estimação da Rotação de Fase Utilizando Regressão Linear



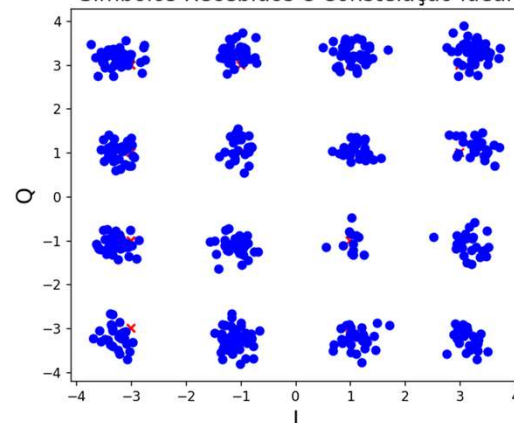
Estimação da Rotação de Fase Utilizando Regressão Linear

Gradiente descendente por batelada

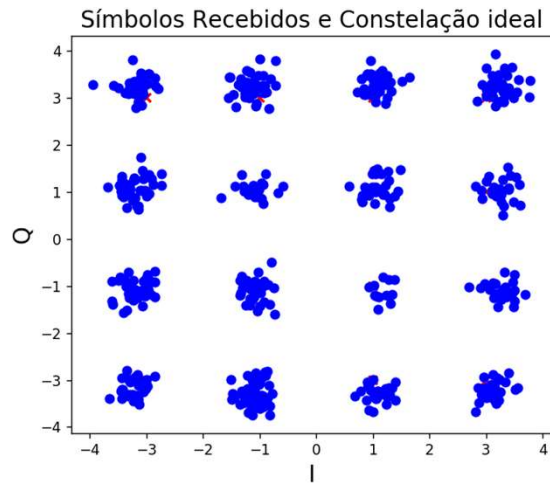
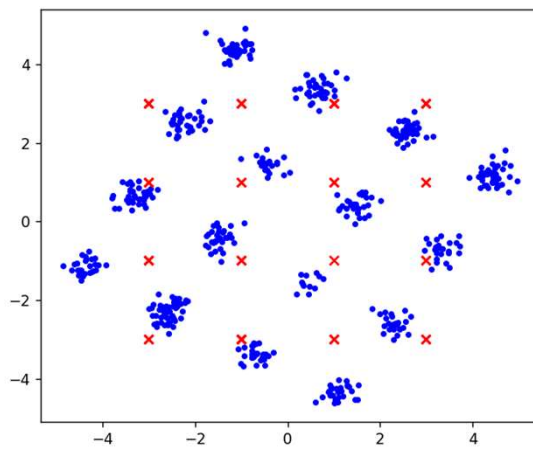


$a = \text{sum}(y\text{hat})/\text{len}(y\text{hat})$ $\text{anguloderotacaoemrad} = a * 3.1415/180$
[14.92161289] [0.26042359]

Símbolos Recebidos e Constelação ideal



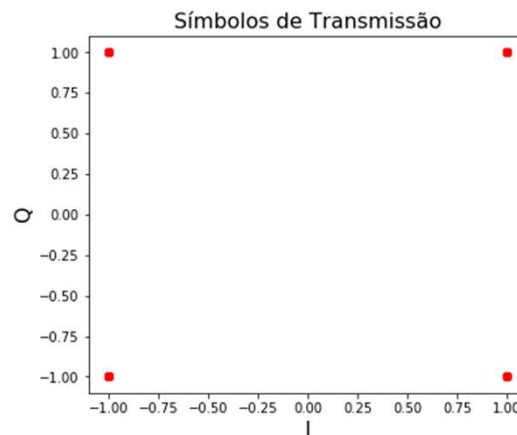
Estimação da Rotação de Fase Utilizando Regressão Linear



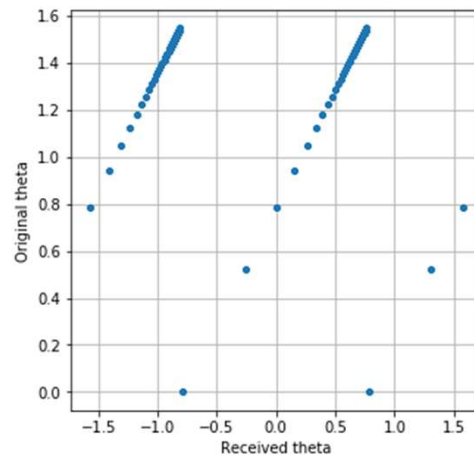
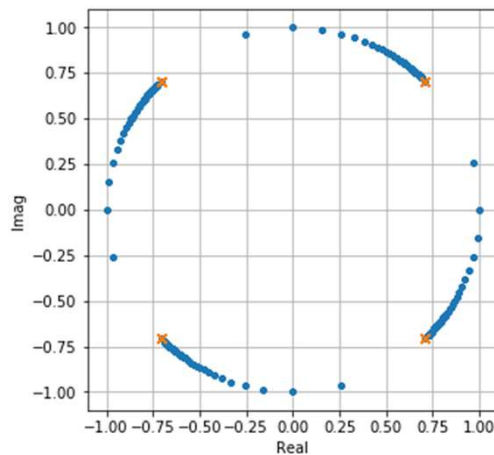
Estimação da Rotação de Fase Utilizando Multi-layer Perceptron (MLPRegressor)

```
def mod(V):
    ip = np.zeros((len(V),1),dtype=complex)
    inc = 0
    for v in V:
        if(v==0):
            ip[inc] = -1.0 - 1j*1.0
        elif(v==1):
            ip[inc] = -1.0 + 1j*1.0
        elif(v==2):
            ip[inc] = 1.0 - 1j*1.0
        else:
            ip[inc] = 1.0 + 1j*1.0
        inc += 1
    # Normalization of energy to 1.
    s = (1/np.sqrt(2))*ip;
    return s

def demod(c):
    c_seq = mod(np.array([0,1,2,3]))
    c_seq = c_seq[:,0]
    e = []
    for i in range(0,len(c_seq)):
        e.append(np.abs(c_seq[i] - c)**2)
    return e.index(np.min(e))
```



Estimação da Rotação de Fase Utilizando Multi-layer Perceptron (MLPRegressor)

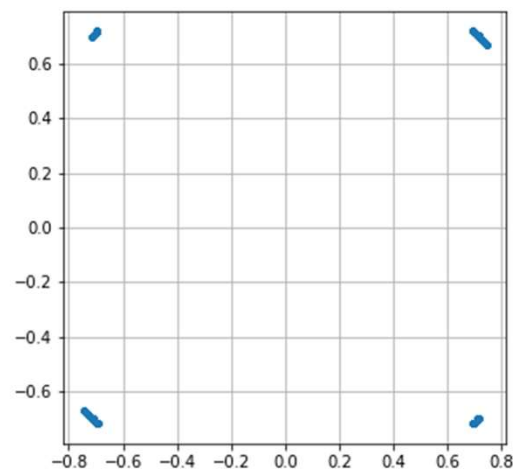


Estimação da Rotação de Fase Utilizando Multi-layer Perceptron (MLPRegressor)

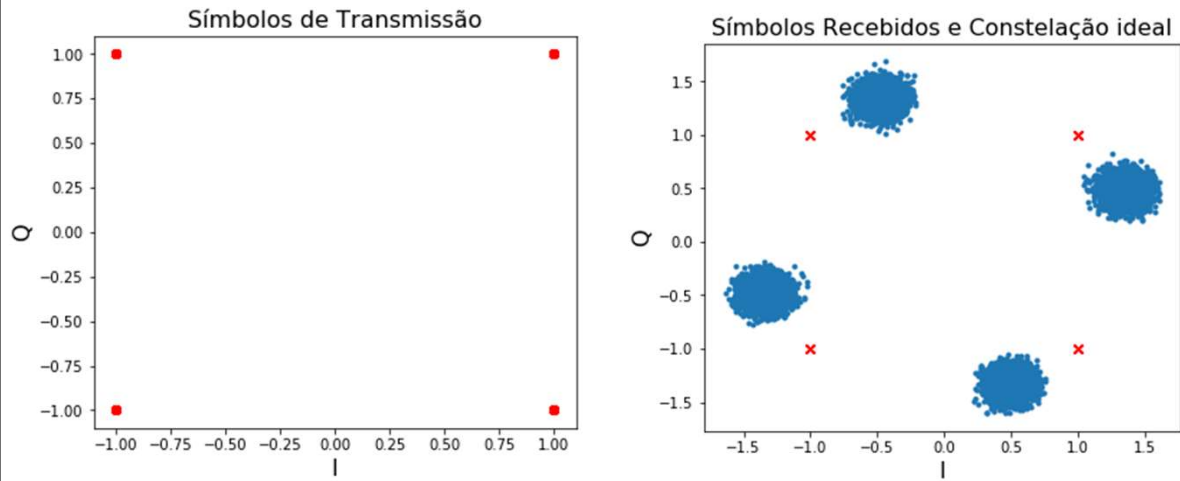
```
reg.score(theta_test, theta_orig_test)
0.9986423491462224

theta_pred = reg.predict(theta_test).reshape(len(theta_test), 1)
y_rec = np.exp(1j*theta_pred)*y_test

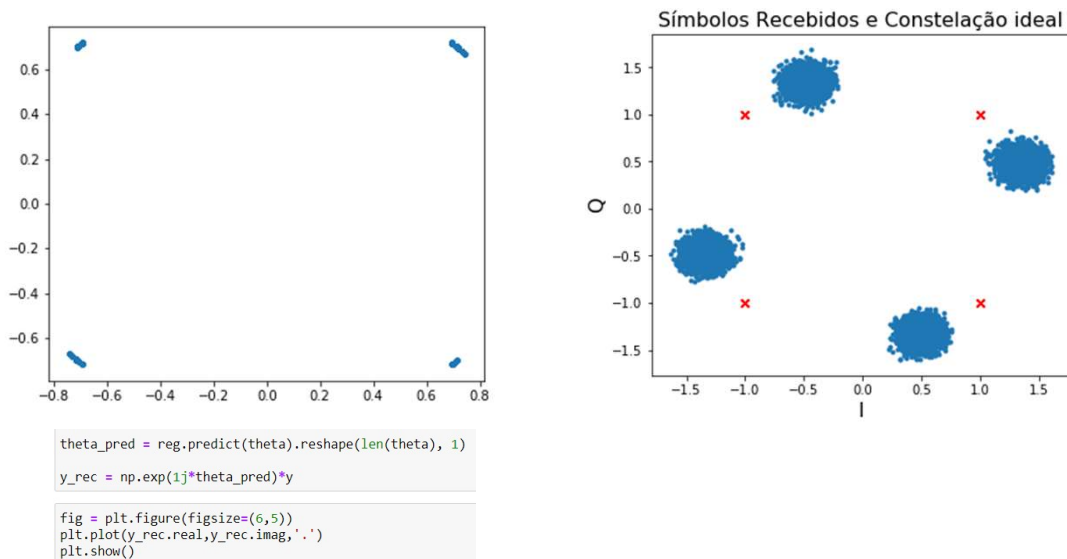
plt.figure(figsize=(5,5))
plt.plot(y_rec.real,y_rec.imag, '. ')
plt.grid()
plt.show()
```



Estimação da Rotação de Fase Utilizando Regressão Linear



Estimação da Rotação de Fase Utilizando Multi-layer Perceptron (MLPRegressor)



Conclusões e Trabalhos Futuros

- . *Vislumbra-se como trabalhos futuros a otimização dos códigos utilizados e aplicação em sistemas ópticos reais.*
- . *Outra proposta seria adequar o código para realizar estimação do canal RoF e wireless sem a utilização de portadoras piloto, otimizando a taxa útil do sistema.*