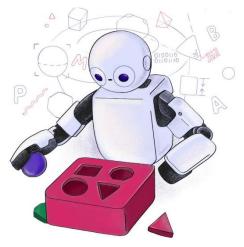
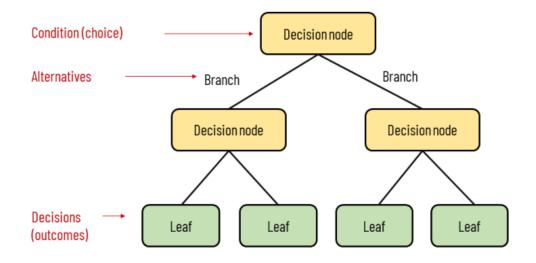
### TP555 - Inteligência Artificial e Machine Learning: **Árvores de Decisão**





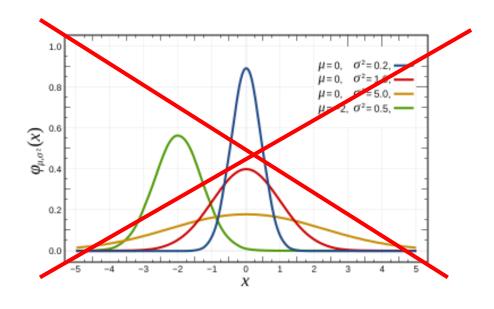
Felipe Augusto Pereira de Figueiredo felipe.figueiredo@inatel.br

#### Elements of a decision tree



- Assim como o k-NN, uma árvore de decisão (do inglês, decision trees), é um algoritmo de aprendizado supervisionado não-paramétrico e não-linear que pode ser utilizado tanto para classificação quanto para regressão.
- Podemos fazer uma analogia com estruturas de controle de fluxo.

### Árvores de decisão: modelo não-paramétrico

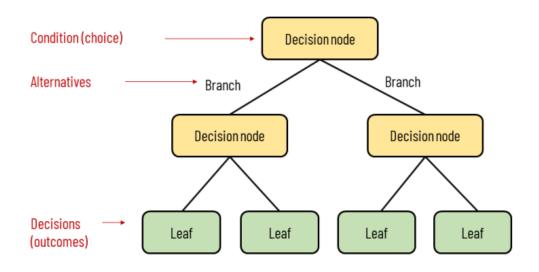


$$h(x) = a_0 + a_1 x$$

- Elas não fazem suposições sobre a distribuição dos dados ou sobre a forma da função que estão tentando aprender.
- Consequentemente, não definem um número fixo de parâmetros como em modelos lineares, que têm um número fixo de pesos.
- Em vez de definir um número fixo de parâmetros, as *árvores de decisão ajustam sua complexidade à medida que crescem*, dependendo da estrutura dos dados.

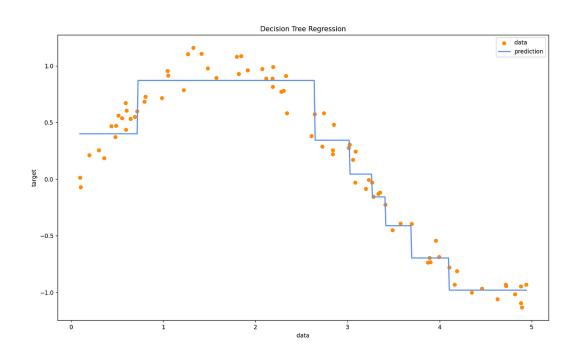
### Árvores de decisão: modelo não-paramétrico

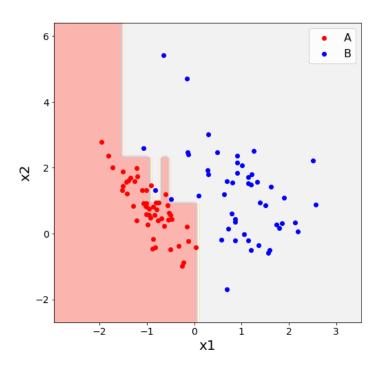
#### Elements of a decision tree



- Ou seja, os parâmetros são criados durante o treinamento para explicar os dados.
- O modelo é construído apenas com base nos dados observados
- O tamanho da árvore, i.e., o número de parâmetros, tende a crescer com a base de dados.
- Não-linear: funções hipótese e discriminante são funções não-lineares, i.e., os dados não são aproximados ou separados por um hiperplano.

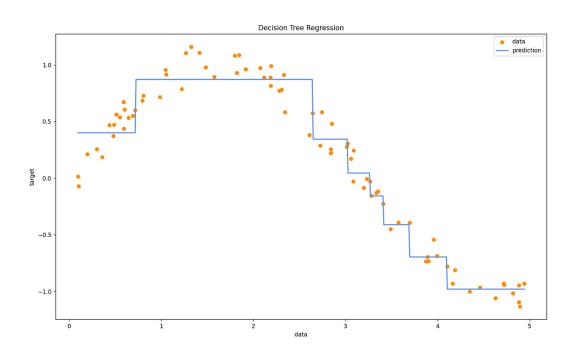
#### Árvores de decisão: modelos não-lineares

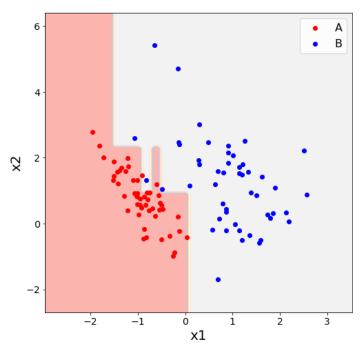




• As funções hipótese e discriminante são *funções não-lineares*, i.e., os dados *são aproximados ou separados por conjuntos de hiperplanos*.

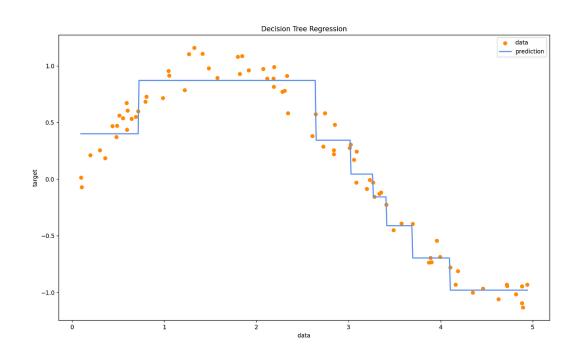
### Árvores de decisão: modelos não-lineares

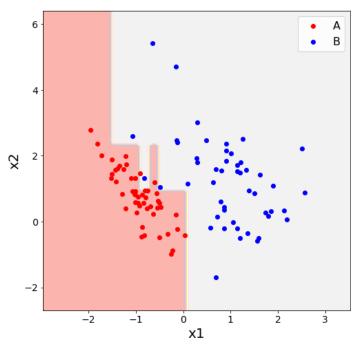




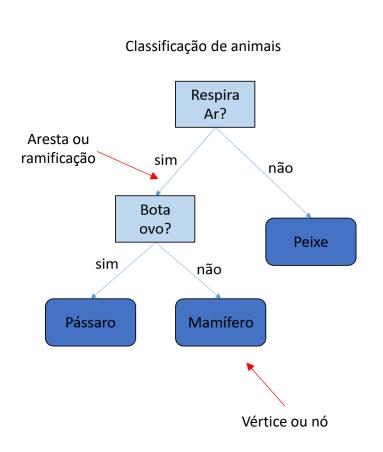
- As árvores criam uma estrutura (i.e., função) *não-linear* e *discreta*, *baseada nas regras* de decisão aplicadas em cada nó da árvore.
- A função é composta por trechos perpendiculares aos eixos dos atributos.

### Árvores de decisão: modelos não-lineares

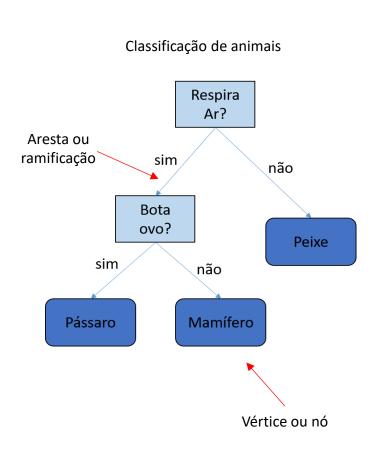




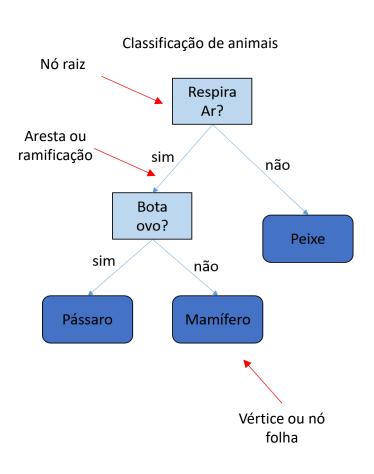
- Quanto *mais profunda* (mais divisões) for a árvore, *mais complexa/não-linear* será a função.
- Isso pode levar a *funções que se ajustam muito bem aos dados de treinamento*, mas também corre o risco de *overfitting*.



- O objetivo é criar um modelo que realize predições aprendendo regras de decisão inferidas a partir dos atributos do conjunto de treinamento.
- As árvores de decisão são os componentes fundamentais das florestas aleatórias (do inglês, random forests) que estão entre os algoritmos mais poderosos de aprendizado de máquina disponíveis atualmente.



- Formalmente, uma árvore é um *grafo não-direcionado* no qual dois *vértices* quaisquer se conectam por um único caminho (ou seja, um *grafo acíclico não-direcionado*) [Wikipedia, 2019].
  - Um ciclo é um caminho em que o primeiro e o último vértice coincidem.
- Por exemplo, o vértice "Pássaro" só se conecta com o vértice "Mamífero" através do vértice "Bota ovo?" e não existe um caminho que termine no mesmo vértice de início.



- A árvore possui um *nó raiz*, do qual *parte o processo de decisão*.
- No processo de decisão, valores distintos dos atributos geram arestas (i.e., ramificações) e, quando se chega a um nó folha, ocorre uma atribuição de uma classe ou valor.



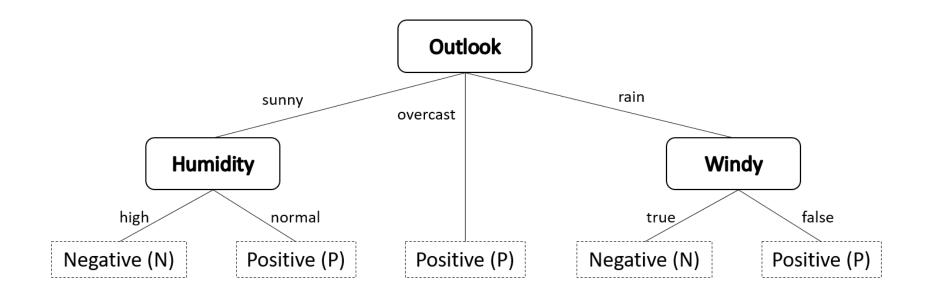
- Árvores de decisão são modelos de caixa branca, ou seja, é possível entender e explicar facilmente como o modelo realiza a classificação ou regressão baseando-se nos atributos.
- Elas são o oposto dos modelos de *caixa preta*, onde os resultados são difíceis de interpretar e *não é fácil entender como os diferentes* atributos interagem entre si para gerar a saída (e.g., redes neurais artificiais).

 A figura abaixo mostra uma árvore de decisão criada a partir de informações se jogadores jogarão tênis ou não dependendo dos valores dos atributos Clima, Humidade e Vento.

 Cada nó da árvore atua como um caso de teste para algum atributo, e cada extremidade, ou seja, uma terminação ou folha, corresponde a uma

classe. Outlook rain sunny overcast **Humidity** Windy high false normal true Negative (N) Positive (P) Positive (P) Negative (N) Positive (P)

- Na figura, cada atributo leva a uma ramificação até que se atinja um nó folha, onde decide-se sobre jogar ou não.
- O uso da árvore para classificar padrões (e regressão) é direto, mas é preciso responder uma questão crucial.

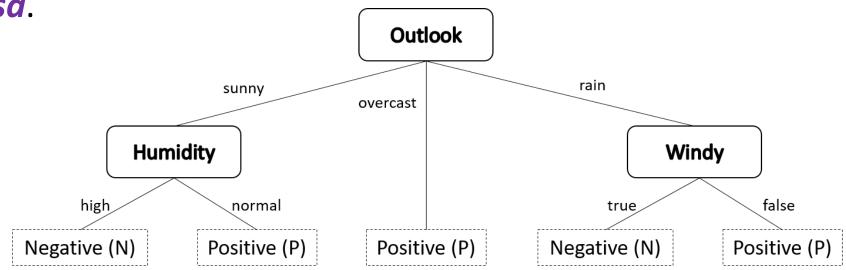


# Como induzimos uma árvore de decisão a partir dos dados de treinamento?

 Uma primeira abordagem para induzir uma árvore poderia ser construir, de maneira exaustiva, todas as árvores capazes de resolver o problema (classificação ou regressão) e selecionar a mais simples (i.e., menos complexa) utilizando a regra da Navalha de Occam.

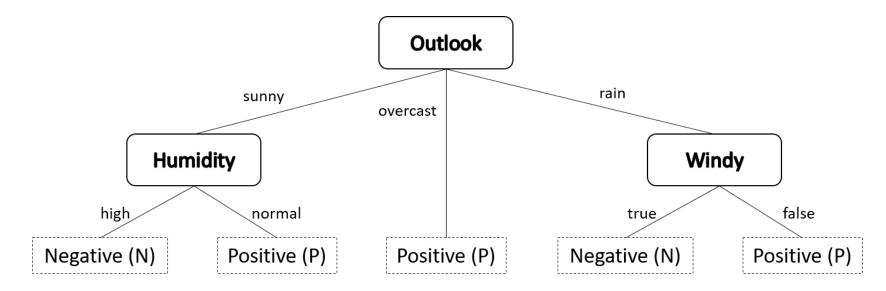
• Entretanto, essa abordagem pode ser computacionalmente muito

custosa.



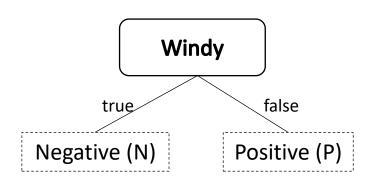
- Encontrar uma árvore de decisão ótima é um problema de *tempo polinomial não-determinístico completo* (NP-completo).
- São problemas:
  - Cuja solução pode ser verificada em tempo polinomial.
    - $\circ$  Um algoritmo roda em tempo polinomial se o tempo necessário para resolver um problema de tamanho n é limitado por uma função polinomial de n.
    - $\circ$  Por exemplo, a inversa de uma matriz  $n \times n$  pode ser calculada em  $n^3$ .
  - Não se sabe se existe um algoritmo eficiente (polinomial) para *resolver* o problema.
- Exemplos incluem problemas clássicos como da Satisfatibilidade Booleana, Caixeiro Viajante e o Caminho Hamiltoniano, etc.

- Como a indução de árvores são problemas NP-completos, em geral, usa-se abordagens heurísticas para induzir árvores de decisão.
  - Heurística: estratégia prática para encontrar uma solução rápida e aproximada.
- Dentre os mais conhecidos podemos citar: ID3, C4.5, C5.0 e CART (scikit-learn).

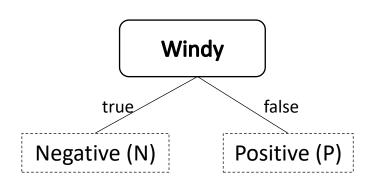


- Um dos métodos *heurísticos* de indução de árvores de decisão mais utilizados é o *ID3* (do inglês, *Iterative Dichotomiser 3*).
- A dicotomização iterativa divide recursivamente o conjunto de dados em duas ou mais partes, baseando-se em um atributo de maior relevância para separar os exemplos.
- O *método ID3 não garante* a obtenção da *menor árvore possível*, mas busca obter *árvores razoáveis num intervalo de tempo relativamente curto*.

- O ID3 usa uma estratégia top-down gananciosa.
- Ou seja, a árvore é *criada de cima para baixo* e um *nó é escolhido* selecionando-se o *atributo que melhor divide o conjunto de dados naquele momento*.
- Mas como se decide qual é o melhor atributo?
- Qual é a métrica usada para essa escolha?
- O método ID3 se baseia na teoria da informação para selecionar o atributo de cada nó da árvore.

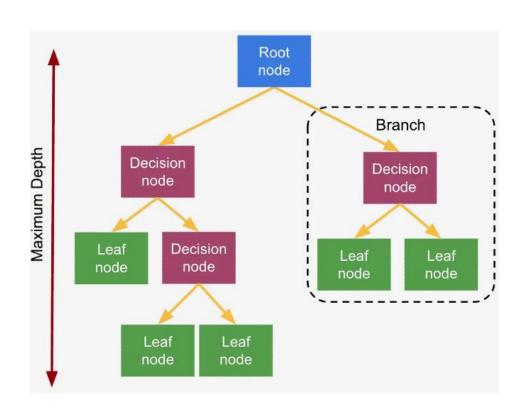


- A ideia do método ID3 é escolher como nó o atributo que for o mais longe possível em dividir os exemplos.
- Um *atributo perfeito* divide perfeitamente todos os exemplos em grupos (ou classes).
- Ou seja, é o atributo que consegue explicar perfeitamente o conjunto de dados.
- Por exemplo, o atributo Windy divide as exemplos perfeitamente em duas classes, i.e., não precisamos de mais ramificações.



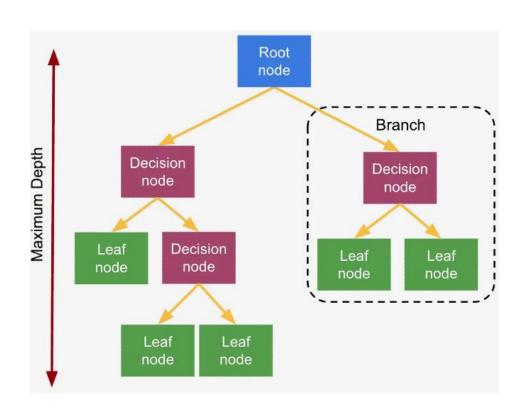
- Então, tudo o que precisamos é uma medida formal de *atributo razoavelmente bom* ou *realmente inútil*.
- O método ID3 utiliza a noção de ganho de informação, o qual é definido em termos da entropia, que é uma quantidade fundamental em teoria da informação.
- A seguir, veremos alguns conceitos úteis para inferirmos árvores de decisão com o *método ID3*.

### Ganho de informação



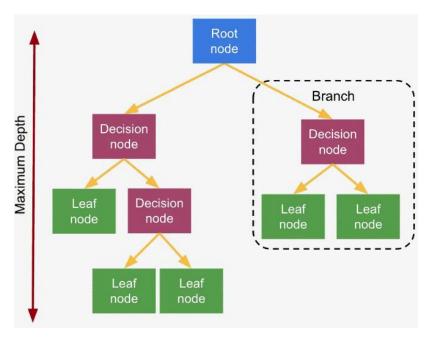
- É uma propriedade estatística que mede o quão bem um determinado atributo separa os exemplos de treinamento de acordo com suas classes.
- O ganho de informação significa uma redução da aleatoriedade, ou seja, da entropia.
- Portanto, construir uma árvore de decisão significa encontrar, a cada momento, um atributo que reduza a aleatoriedade.

### Entropia



- É uma medida da *quantidade de incerteza* ou aleatoriedade de uma variável aleatória (e.g., um conjunto de dados).
- Portanto, um ganho de informação corresponde a uma redução na entropia.
- Quando *ganhamos informação* sobre o conjunto, a *incerteza diminui*.
- No caso do ID3, o ganho é o quanto conseguimos explicar do conjunto com aquele atributo.

### Entropia



- O ganho de informação nos dá a diferença entre a entropia antes e após a divisão do conjunto de dados com base nos valores de um determinado atributo.
- Assim, podemos escrever que o ganho de informação é dado por

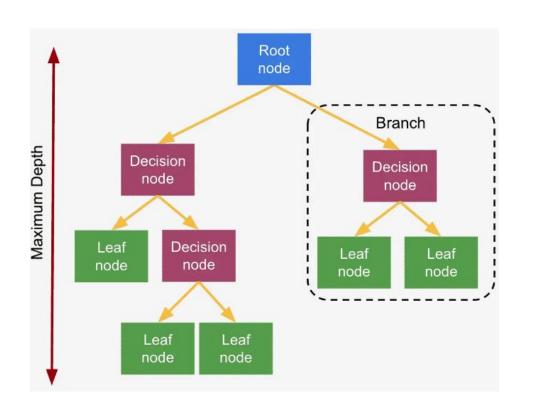
Gain = entropia Antes Da Divisão - entropia Após A Divisão

ou

$$Gain = H(y) - H(y|x)$$

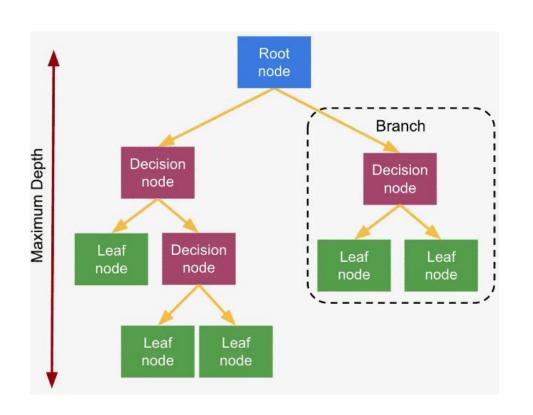
Vejamos alguns exemplos.

### Exemplos de entropia



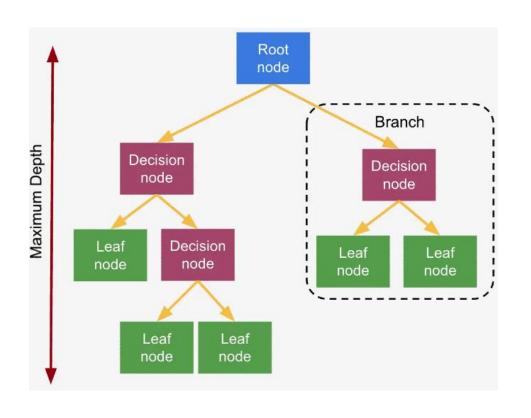
- Uma variável com apenas um único valor (e.g., o arremesso de uma moeda com cara em ambos os lados) não tem nenhuma incerteza associada
- Portanto, sua entropia é igual a zero.
- Isso significa que não se ganha nenhuma informação nova ao se observar o valor.

### Exemplos de entropia



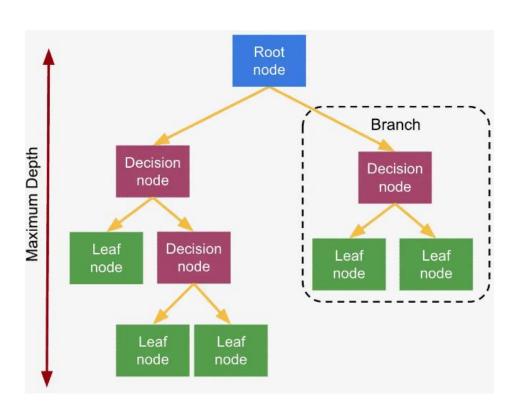
- Por outro lado, o resultado de se arremessar uma moeda honesta é igualmente provável de resultar em cara ou coroa, os quais são associados aos valores 0 ou 1, respectivamente.
- Neste caso, esta variável tem 1 bit de entropia, significando que se necessita de 1 bit para representar os 2 possíveis resultados.

### Exemplos de entropia



- Dessa forma, a variável aleatória que representa o resultado de se rolar um dado honesto de 4 lados, tem 2 bits de entropia, pois necessita-se de 2 bits para se representar os 4 possíveis valores.
- Agora imaginem um moeda desonesta que tenha uma probabilidade de resultar em cara em 99% dos arremessos.
- Nesse caso, a entropia deve ser um valor muito próximo de zero, pois a incerteza do resultado é muito baixa.

### Cálculo da entropia



• Assim, a *entropia* de uma *variável aleatória discreta*, V, com valores  $v_i$ , onde cada um dos valores tem probabilidade  $P(v_i)$ , é definida como

$$H(V) = -\sum_{i} P(v_i) \log_2(P(v_i)).$$

- OBS.: a entropia é sempre maior ou igual a 0.
- Na sequência, vamos entender como o método ID3 funciona com um problema de classificação binário.

 Retornando ao problema da indução de árvores de decisão nós temos que se um conjunto de treinamento, E, contém p exemplos pertencentes à classe positiva (P) e n exemplos pertencentes à classe negativa (N), então a entropia do objetivo (i.e., o rótulo) para todo o conjunto de treinamento é dada por

$$H(Goal) = B\left(\frac{p}{p+n}\right)$$

$$= -\left[\frac{p}{p+n}\log_2\left(\frac{p}{p+n}\right) + \left(1 - \frac{p}{p+n}\right)\log_2\left(1 - \frac{p}{p+n}\right)\right],$$

onde B(q) é a entropia de uma variável booleana que é verdadeira com probabilidade igual a q, ou seja

$$B(q) = -(q\log_2(q) + (1-q)\log_2(1-q)), \text{ onde } q = \frac{p}{p+n}.$$

- Um teste com um único atributo,  $x_k$ , pode nos dar toda ou parte da entropia do objetivo, H(Goal).
- Nós podemos medir exatamente o quanto cada atributo contribui para a entropia do objetivo através do cálculo da entropia restante após o teste do atributo.
- Um atributo  $x_k$  com d valores distintos divide o conjunto de treinamento E em d subconjuntos:  $E_1, \ldots, E_d$ .
- Cada subconjunto  $E_i$ ,  $i \in \{1, ... d\}$ , possui  $p_i$ ,  $i \in \{1, ... d\}$ , exemplos da classe positiva, P, e  $n_i$ ,  $i \in \{1, ... d\}$ , exemplos da classe negativa, N.

- Um exemplo escolhido aleatoriamente do conjunto de treinamento tem probabilidade igual a  $(p_i + n_i)/(p + n)$  de pertencer ao i-ésimo subconjunto,  $E_i$ , do atributo  $x_k$ .
- Assim, a *entropia restante* após o teste do atributo  $x_k$  é dada por

Remainder
$$(x_k) = H(y|x_k) = \sum_{i=1}^{a} \frac{p_i + n_i}{p + n} B\left(\frac{p_i}{p_i + n_i}\right).$$

• O ganho de informação com o atributo  $x_k$  é a redução na entropia do objetivo, H(y), que é dado por

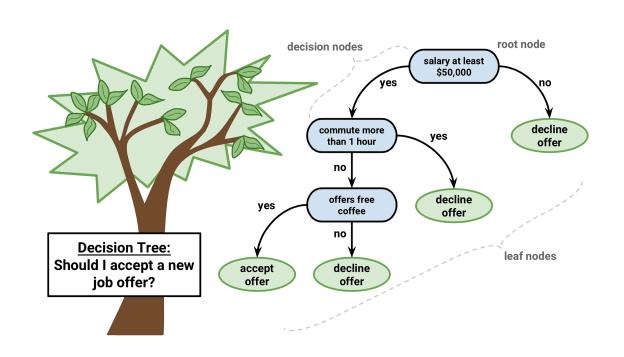
*objetivo*, 
$$H(y)$$
, que é dado por 
$$Gain(x_k) = B\left(\frac{p}{p+n}\right) - Remainder(x_k) \ge 0.$$

- $Gain(x_k)$  é maximizado o quão menor for  $Remainder(x_k)$ .
- $Gain(x_k)$  atinge seu valor máximo se  $Remainder(x_k) = 0$ , portanto

$$Gain(x_k) = B\left(\frac{p}{p+n}\right) \ge 0.$$

• Ou seja, se  $x_k$  explicar totalmente o conjunto de dados, a incerteza quanto àquele conjunto se torna igual a  $\mathbf{0}$ .

#### Método ID3

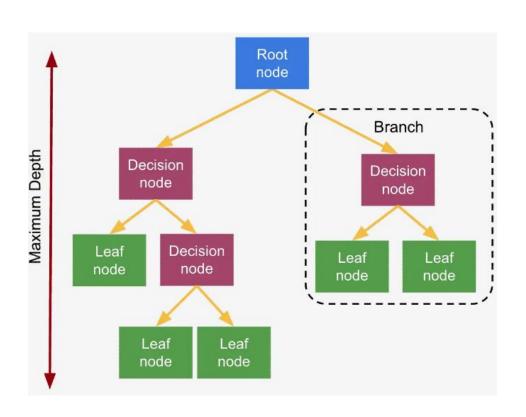


- A ideia por trás do método ID3 é encontrar o atributo x<sub>k</sub> que maximiza o ganho de informação e, então, usar o procedimento recursivamente com os demais atributos.
- Ou seja, escolhe-se o atributo que gera a primeira ramificação e, então, se repete o processo usando os demais atributos para construir o restante da árvore.

### Sequência de passos para inferência com o método ID3

- a) Cálculo da *entropia do objetivo* para o (sub)conjunto de treinamento *corrente*.
  - OBS.: um novo (sub)conjunto é criado a cada iteração de acordo com os valores do nó anterior (atributo).
- b) Cálculo do *ganho de informação* com cada atributo,  $x_k$ ,  $\forall k$ , do conjunto de treinamento, E.
- c) Criação de um nó com o atributo  $x_k$  que maximiza o  $\emph{ganho de informação}$ .
- d) Particionamento do (sub)conjunto em subconjuntos usando os valores de  $x_k$  que maximizou o ganho de informação.
- e) Repetir os itens a) até d) em *subconjuntos de treinamento* usando os atributos restantes. Essa sequência *continua até que a árvore classifique perfeitamente todos os exemplos de treinamento* ou *até que todos os atributos tenham sido utilizados*.

### Sequência de passos do método ID3

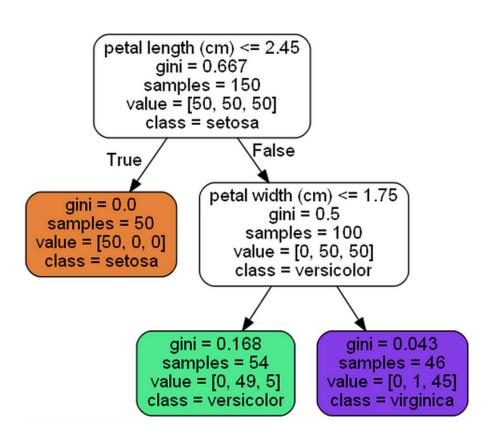


- O *ID3* segue a regra: um *ramo* com uma *entropia igual a zero* é uma *folha* e um *ramo* com *entropia maior do que zero precisa de partição adicional*.
- O **método ID3** será exemplificado através do exemplo apresentado em breve.

#### Características do método ID3

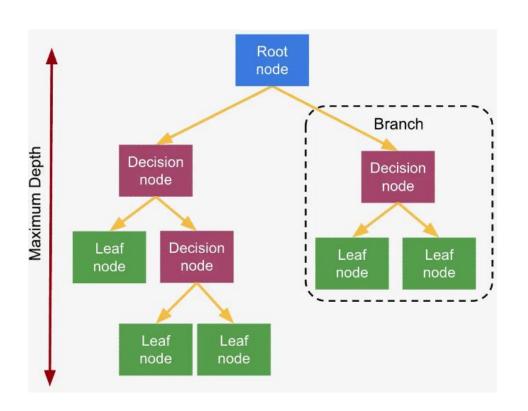
- Por usar uma abordagem baseada em uma heurística gananciosa, o ID3 não garante uma solução ideal.
- Pode sobreajustar aos dados de treinamento
  - Para evitar o sobreajuste, árvores de decisão menores devem ser preferidas ao invés das majores.
- O método ID3 geralmente produz árvores pequenas, *mas nem sempre* produz *a menor árvore possível*.
- É mais difícil de usar com dados contínuos.
- Se os valores de um atributo forem contínuos, podem haver muitos pontos para se dividir os dados com esse atributo, e a busca pelo melhor valor a ser dividido pode se tornar demorada.

#### Observações



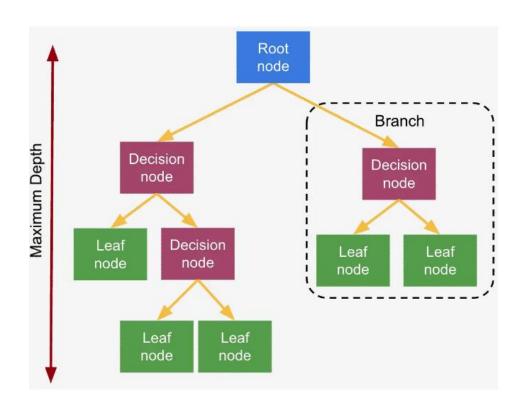
- Além do ganho de informação, existem outras métricas que podem ser usadas para definir as partições.
- Uma possibilidade é usar métricas de distância ou divergência, como o índice de Gini.
- Outro ponto importante é, se for o caso, deve-se buscar metodologias para se lidar com atributos faltantes.
- Existem várias soluções, como por exemplo:
  - Remover o exemplo.
  - Atribuir ao atributo a média de seus valores.

#### Observações



- O conjunto de treinamento é a base para definirmos a *árvore de decisão*.
- Um conjunto que contenha inconsistências, como, por exemplo, dois exemplos com os mesmos valores de atributos, porém de classes diferentes, precisará ser reconsiderado, pois os atributos podem não ser suficientes, por exemplo, precisando de mais atributos.

#### Observações



- Um problema muito comum das *árvores de decisão*, especialmente quando se tem um número muito grande de atributos, é o *sobreajuste (alta variância)*.
- Existem duas formas para se minimizar este problema
  - Podar as árvores de decisão (*tree prunning*).
  - Ou utilizar florestas aleatórias.

- Vamos construir uma árvore de decisão para *predizer se jogadores irão ou não praticar um determinado esporte* baseado em algumas *condições meteorológicas*.
- Vamos considerar um conjunto de dados da forma  $(x_i, d_i)$ , onde  $x_i$  é um vetor de atributos e  $d_i$  é um rótulo correspondente ao vetor de atributos.
- Nesse conjunto, cada entrada diz respeito à condição meteorológica de um dia e se os jogadores jogaram ou não.

- Existem *quatro* atributos categóricos:
  - **Tempo**: {ensolarado, nublado, chuvoso}
  - **Temperatura**: {frio, agradável, quente}
  - Umidade: {alta, normal}
  - Vento: {presente, ausente}
- Os rótulos são apenas dois: **positivo** (P), ou seja, jogar, e **negativo** (N), ou seja, não jogar, denotando um problema binário.
- Um exemplo de condição meteorológica de um determinado dia poderia ser descrito por: {nublado, frio, normal, ausente}.

• O conjunto de treinamento do exemplo é dado pela tabela abaixo.

	Attributes				
Day	Outlook	Temperature	Humidity	Windy	Class (y)
1	sunny	hot	high	false	N
2	sunny	hot	high	true	N
3	overcast	hot	high	false	Р
4	rain	mild	high	false	Р
5	rain	cool	normal	false	Р
6	rain	cool	normal	true	N
7	overcast	cool	normal	true	Р
8	sunny	mild	high	false	N
9	sunny	cool	normal	false	Р
10	rain	mild	normal	false	Р
11	sunny	mild	normal	true	Р
12	overcast	mild	high	true	Р
13	overcast	hot	normal	false	Р
14	rain	mild	high	true	N

• A *entropia do objetivo*, i.e., *y*, para todo o conjunto de treinamento é

$$H(y) = -\left[\frac{9}{14}\log_2\left(\frac{9}{14}\right) + \left(1 - \frac{9}{14}\right)\log_2\left(1 - \frac{9}{14}\right)\right] = 0.9403.$$

• Encontrando o nó raiz: o *ganho de informação* de cada atributo é calculado como

		Jogar?		
		Р	N	
Outlook	sunny	2	3	5
	overcast	4	0	4
	rain	3	2	5
	14			

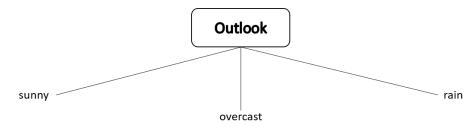
		Jogar?		
		Р	N	
Temperature	hot	2	2	4
	mild	4	2	6
	cool	3	1	4
				14

		Jogar?		
		Р	N	
Ll. maidits.	high	3	4	7
Humidity	normal	6	1	7
				14

		Jog	Jogar?	
		Р	Ν	
\A/: m als a	true	3	3	6
Windy	false	6	2	8
				14

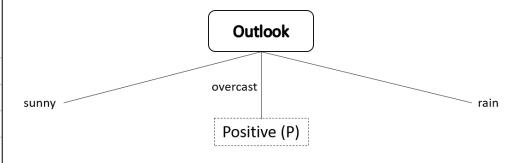
 $Gain(\textbf{outlook}) = 0.9403 - \left[\frac{5}{14}B\left(\frac{2}{5}\right) + \frac{4}{14}B(1) + \frac{5}{14}B\left(\frac{3}{5}\right)\right] = 0.247$   $Gain(\textbf{temperature}) = 0.9403 - \left[\frac{4}{14}B\left(\frac{2}{4}\right) + \frac{6}{14}B\left(\frac{4}{6}\right) + \frac{4}{14}B\left(\frac{3}{4}\right)\right] = 0.029$   $Gain(\textbf{humidity}) = 0.9403 - \left[\frac{7}{14}B\left(\frac{3}{7}\right) + \frac{7}{14}B\left(\frac{6}{7}\right)\right] = 0.1518$   $Gain(\textbf{windy}) = 0.9403 - \left[\frac{6}{14}B\left(\frac{3}{6}\right) + \frac{8}{14}B\left(\frac{6}{8}\right)\right] = 0.04813$ 

O *ganho de informação* é maximizado com o atributo *outlook*, que é, portanto, escolhido como o nó raiz da árvore.



- Agora, criamos subconjuntos para cada um dos valores do atributo *Outlook* e refazemos os cálculos do *ganho de informação* para cada um deles.
- Quando Outlook = overcast, vemos no subconjunto abaixo que os valores dos outros atributos não importam, sendo a classe escolhida sempre a Positiva (P), i.e., a decisão será sempre pela classe Positiva se o tempo estiver nublado.
- A entropia nessa caso é igual a zero, pois não há incerteza, indicando uma folha da árvore.
- Portanto, encontramos a folha deste ramo.

Day		Class			
Day	Outlook	Temperature	Humidity	Windy	(y)
3	overcast	hot	high	false	Р
7	overcast	cool	normal	true	Р
12	overcast	mild	high	true	Р
13	overcast	hot	normal	false	Р



• Quando *Outlook = rain* 

Outlook = rain		Jog	Jogar?	
Outlook =	rain	Р	N	
Temperature	hot	0	0	0
	mild	2	1	3
	cool	1	1	2
				5

Outlook = rain		Jogar?		
Outlook -	- rain	P N		
Humidity	high	1	1	2
	normal	2	1	3
				5

Outlook =	- roin	Jog	Jogar?	
Outlook -	- rain	Р	Ν	
<b>\ \ / !</b>	true	0	2	2
Windy	false	3	N	3
				5

**Outlook** 

Positive (P)

overcast

rain

Windy

Entropia do objetivo para o subconjunto Outlook = rain:  $H(y \mid \text{Outlook} = \text{rain}) = 0.971$   $Gain(\text{temperature}) = 0.971 - \left[\frac{0}{5}B\left(\frac{0}{0}\right) + \frac{3}{5}B\left(\frac{2}{3}\right) + \frac{2}{5}B\left(\frac{1}{2}\right)\right] = 0.02$ Outlook = rain) = 0.971

Gain(temperature) = 0.971 - 
$$\left[\frac{1}{5}B\left(\frac{1}{0}\right) + \frac{3}{5}B\left(\frac{3}{3}\right) + \frac{7}{5}B\right]$$
  
Gain(humidity) = 0.971 -  $\left[\frac{2}{5}B\left(\frac{1}{2}\right) + \frac{3}{5}B\left(\frac{2}{3}\right)\right] = 0.02$   
Gain(windy) = 0.971 -  $\left[\frac{2}{5}B\left(\frac{0}{2}\right) + \frac{3}{5}B\left(\frac{3}{3}\right)\right] = 0.971$ 

- Aqui, o atributo *windy* resulta no valor de *ganho de informação* mais alto quando o tempo estiver chuvoso (i.e., *Outlook = rain*).
- Por isso, o atributo windy será o nó do 2º nível da árvore, no ramo rain de Outlook.

• Se analisarmos o subconjunto onde *Outlook = rain* e *windy = false*, percebemos que a decisão será sempre pela classe *Positiva* (P). A entropia H(y | Outlook = rain, windy = false) = 0.

Attributes					Class
Day	Outlook	Temperature	Humidity	Windy	(y)
4	rain	mild	high	false	Р
5	rain	cool	normal	false	Р
10	rain	mild	normal	false	Р

• Além disso, a decisão sempre será pela classe Negativa (N) se **Outlook =** rain e windy = true. A entropia H(y | Outlook = rain, windy = false) = 0.

Dov	Attributes				Class
Day	Outlook Temper		Humidity	Windy	(y)
6	rain	cool	normal	true	N
14	rain	mild	high	true	N

Outlook

Sunny

Overcast

Positive (P)

Windy

true

false

Negative (N)

Positive (P)

Portanto, encontramos as folhas para os dois ramos,
 true e false do nó windy.

Quando Outlook = sunny

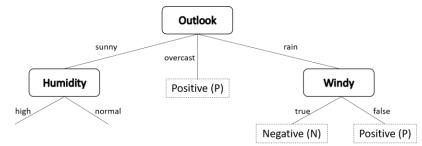
Outlook -	Jogar?			
Outlook = s	sumy	Jogar?         P       N         0       2         1       1         1       0		
Temperature	hot	0	2	2
	mild	1	1	2
	cool	1	0	1
				5

Jogar?			ar?	
Outlook = sunny		Р	Ν	
11	high	0	3	3
Humidity normal		2	0	2

Outlook = sunny		Jogar?		
		Р	Ν	
\A/imals	true	1	1	2
vvinay	<b>Windy</b> false		2	3
				5

*Entropia do objetivo* para o subconjunto dado por **Outlook=sunny**:  $H(y \mid \textbf{Outlook} = \textbf{sunny}) = 0.971$ 

Gain(temperature) = 0.971 - 
$$\left[\frac{2}{5}B\left(\frac{0}{2}\right) + \frac{2}{5}B\left(\frac{1}{2}\right) + \frac{1}{5}B\left(\frac{1}{1}\right)\right] = 0.570$$
  
Gain(humidity) = 0.971 -  $\left[\frac{3}{5}B\left(\frac{0}{3}\right) + \frac{2}{5}B\left(\frac{2}{2}\right)\right] = 0.971$   
Gain(windy) = 0.971 -  $\left[\frac{2}{5}B\left(\frac{1}{2}\right) + \frac{3}{5}B\left(\frac{1}{3}\right)\right] = 0.02$ 



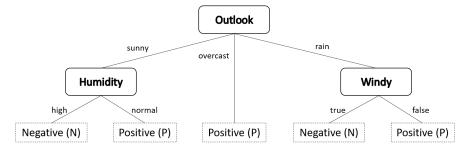
- Aqui, o atributo humidity resulta no ganho de informação mais alto quando o tempo estiver ensolarado (i.e., Outlook = sunny).
- Por isso, o atributo *humidity* será o nó do 2º nível da árvore no ramo *sunny*.

• Analisando o subconjunto onde *Outlook = sunny* e *humidity = normal*, percebemos que a decisão será sempre pela classe *Positiva* (P). A entropia H(y | Outlook = sunny, humidity = normal) = 0.

Davi		Class			
Day	Outlook	Temperature	Humidity	Windy	(y)
9	sunny	cool	normal	false	Р
11	sunny	mild	normal	true	Р

Além disso, a decisão sempre será pela classe Negativa (N) se Outlook = sunny e humidity = high. A entropia H(y Outlook = sunny, humidity = high) = 0

Dov		Class			
Day	Outlook	Temperature	Humidity	Windy	(y)
1	sunny	hot	high	false	N
2	sunny	hot	high	true	N
8	sunny	mild	high	false	N



- Portanto, encontramos as folhas para os dois ramos, *normal* e *high* do nó *humidity*.
- Com isso, a construção da árvore de decisão se encerra e podemos usar as regras encontradas por ela para classificar novos exemplos.
- Algum atributo ficou de fora? Sim, Temperature, indicando que ele não traz informação.

#### Para casa

- Lista #7:
  - Exercícios #1, #4 e #7

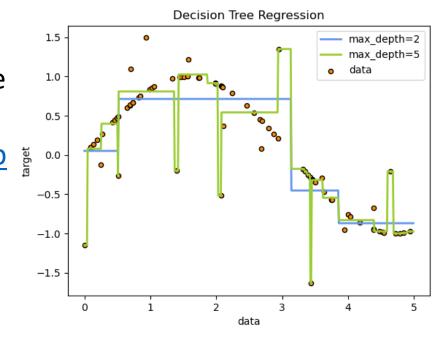
- Uma árvore de decisão infere através dos exemplos do conjunto de treinamento uma sequência de regras que classifica os exemplos de entrada.
  - Portanto, elas são fáceis de serem interpretadas (modelos de caixa branca).
  - Podem ser facilmente interpretadas como uma *estrutura de controle de fluxo*.
- Embora as árvores de decisão sejam poderosos algoritmos de classificação, elas apresentam um longo tempo de treinamento, principalmente quando os atributos são contínuos.
- Em casos onde as classes são separadas por fronteiras de decisão nãolineares, as árvores de decisão apresentam um desempenho de classificação superior ao apresentado por classificadores lineares.
  - Exemplo: <u>DTTwoConcentricClassesClassification.ipynb</u>

- Entretanto, quando as *classes não são bem separadas* (ou seja, se elas se sobrepõem), *as árvores são suscetíveis a sobreajustar* ao conjunto de treinamento, de modo que a *fronteira de decisão linear* dos *classificadores lineares* separa melhor as classes, apresentando melhor desempenho de *classificação*.
  - Exemplo: <u>DTTwoOverlappingClassesClassification.ipynb</u>
- Para evitar *sobreajuste*, existem duas maneiras:
  - 1. Limitamos sua profundidade e/ou o número mínimo de amostras necessárias em um nó folha.
  - 2. Geramos primeiro uma árvore completa e, em seguida, eliminamos alguns ramos (i.e., podamos a árvore).
- Árvores de decisão precisam de muito pouco pré-processamento dos dados. Em particular, elas não necessitam de escalonamento dos atributos, mas valores faltantes devem ser tratados de alguma forma.

- O principal problema das árvores de decisão é que elas são muito sensíveis a pequenas variações nos dados de treinamento (e.g., rotação).
- Árvores de decisão criam fronteiras de decisão ortogonais (i.e., todas as fronteiras de decisão são perpendiculares aos eixos), o que as torna sensíveis à rotação do conjunto de treinamento.
  - Exemplo: <u>DTSensitivityToTrainingSetRotation.ipynb</u>
  - Uma maneira para minimizar esse problema é usar a técnica conhecida como Análise de Componentes Principais (PCA), que rotaciona e dimensiona linearmente a matriz de atributos.
- Alguns algoritmos para inferência de árvores de decisão são estocásticos (e.g., o CART seleciona aleatoriamente o conjunto de atributos para avaliar em cada nó) e, portanto, podem gerar árvores completamente diferentes com o mesmo modelo e conjunto de dados, mas sementes aleatórias diferentes.
  - Exemplo: <u>DTSensitivityToTrainingSetDetails.ipynb</u>
  - As *florestas aleatórias* podem limitar essa instabilidade calculando a média das previsões feitas por diversas *árvores de decisão*.

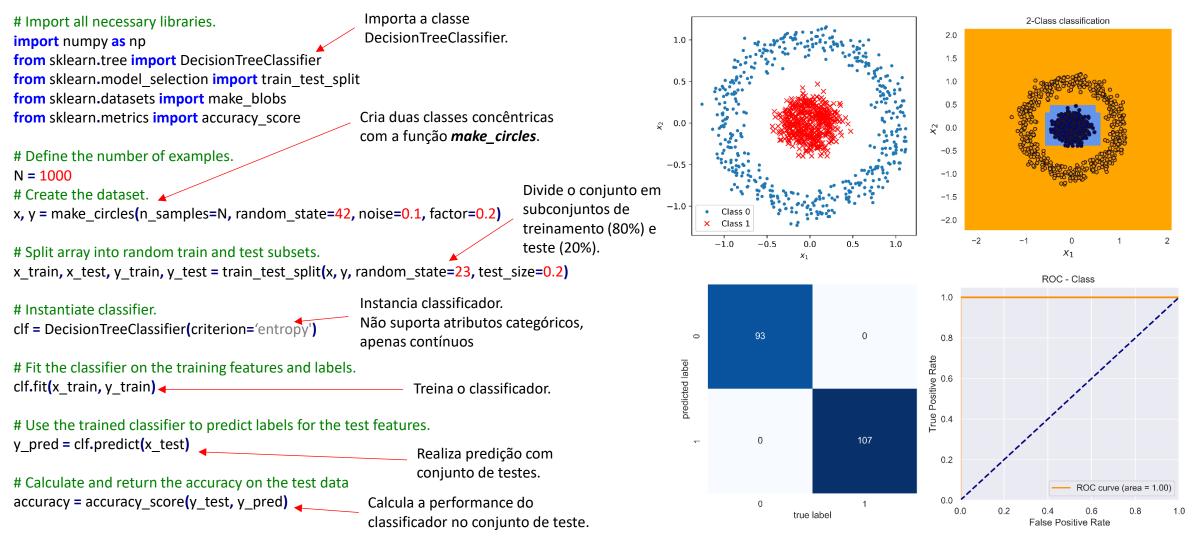
- Se não for restringida, a estrutura de uma árvore de decisão se adaptará aos dados de treinamento, ajustando-se muito bem e, provavelmente, se sobreajustando a eles.
  - Esse modelo é frequentemente chamado de modelo não-paramétrico, não porque não tenha nenhum parâmetro (ele geralmente tem muitos), mas porque o número de parâmetros não é determinado antes do treinamento, de modo que a estrutura do modelo é livre para se adaptar aos dados.
  - Para evitar o sobreajuste do modelo aos dados de treinamento, nós precisamos restringir (pode ser visto como uma forma de regularização) a liberdade da árvore de decisão durante o treinamento.
  - No Scikit-Learn, a regularização pode ser controlada pelos hiperparâmetros: max\_depth, min\_samples\_split, min\_samples\_leaf, min\_weight\_fraction\_leaf, max\_leaf\_nodes e max\_features.
  - *Exemplo*: <u>DTRegularizationHyperparameters.ipynb</u>

- **Árvores de decisão** também podem ser utilizadas para **regressão**.
  - Assim como em tarefas de classificação, as árvores de decisão tendem a se sobreajustar ao conjunto de treinamento ao lidar com tarefas de regressão.
  - Exemplo: DTNoisyQuadraticDatasetRegression.ipynb
- Predições feitas por árvores de decisão não são suaves nem contínuas, mas aproximações constantes por partes/trechos, conforme visto na figura ao lado.
- O valor previsto para cada trecho é sempre o valor médio dos exemplos nesse trecho.



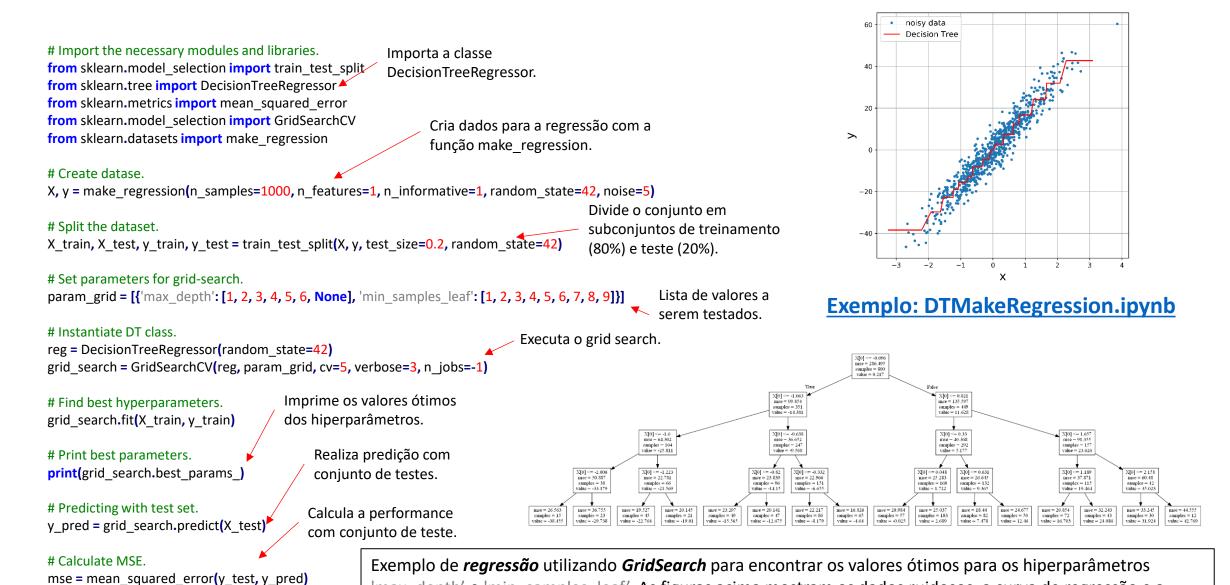
#### Classificação com árvores de decisão e SciKit-Learn

#### **Exemplo: DTTwoConcentricClassesClassification.ipynb**



Exemplo de classificação de 2 classes concêntricas. As figuras mostram a distribuição das classes, fronteira de decisão, matriz de confusão e curva ROC. Conforme podemos ver a classificação do conjunto de testes é perfeita.

#### Regressão com árvores de decisão e SciKit-Learn



árvore de decisão do regressor.

'max depth' e 'min samples leaf'. As figuras acima mostram os dados ruidosos, a curva de regressão e a

#### **Avisos**

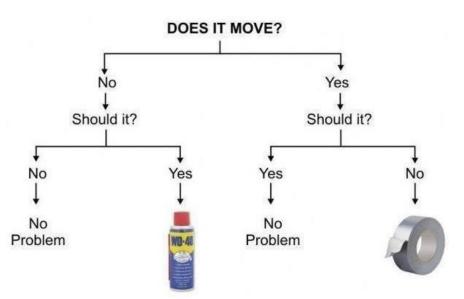
- Nossa próxima aula será um estudo dirigido sobre *florestas aleatórias* (Lista #8) e *k-Means* (Lista #9).
- Material se encontra no github.

#### Material das aulas

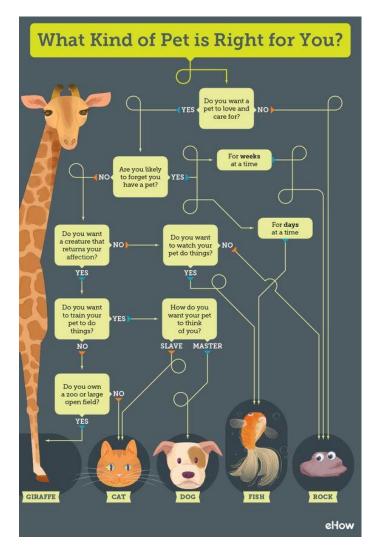
O material das aulas pode ser encontrado na pasta slides e pode ser acessado através dos links abaixo.

- 1. Introdução
- 2. Regressão Linear
- 3. Regressão Não-Linear
- 4. Classificação
- 5. kNN
- 6. Decision Trees
- > 7. Ensemble Learning e Random Forests
- 8. k-Means

### Obrigado!







# Anexo I: Cálculo da entropia para mais de duas classes

#### Cálculo da entropia para mais de duas classes

- Veja a tabela ao lado com os exemplos de treinamento.
- Problema com três classes: 0, 1, e 2. Portanto, o cálculo da entropia terá três termos.
- A entropia do objetivo, i.e., y, para o conjunto de treinamento é

$$H(y) = -\left[\frac{2}{4}\log_2\left(\frac{2}{4}\right) + \left(\frac{1}{4}\right)\log_2\left(\frac{1}{4}\right) + \left(\frac{1}{4}\right)\log_2\left(\frac{1}{4}\right)\right] = 1.5$$

Separando os atributos em tabelas separadas, temos

		Cla	Classes (y)			
		0	1	2		
	0	1	0	0	1	
<b>x1</b>	1	0	0	1	1	
	2	1	1	0	2	
					4	

		Cla	Classes (y)			
		0	1	2		
	0	2	0	0	2	
x2	1	0	1	1	2	
					4	

• O *ganho de informação* de cada atributo é calculado como:

$$Gain(x1) = H(y) - \left\{ \frac{1}{4}H(x1=0) + \frac{1}{4}H(x1=1) + \frac{2}{4}H(x1=2) \right\}$$

$$Gain(x2) = H(y) - \left\{ \frac{2}{4}H(x2=0) + \frac{2}{4}H(x2=1) \right\}$$

Atrik	Rótulos	
<b>x1</b>	x1 x2	
0	0	0
2	1	1
1	1	2
3	0	0

#### Cálculo da entropia para mais de duas classes

Como exemplo do cálculo da entropia, vejamos como H(x1=0) deve ser calculado.

$$H(x1 = 0) = -\sum_{i=0}^{2} p(y = i|x1 = 0)\log_2(p(y = i|x1 = 0))$$

$$= -[p(y = 0|x1 = 0)\log_2(p(y = 0|x1 = 0)) + p(y = 1|x1 = 0)\log_2(p(y = 1|x1 = 0)) + p(y = 2|x1 = 0)\log_2(p(y = 2|x1 = 0))]$$
•  $H(1) = 0$ 
•  $0 * \log_2(0) = 0$ 

Assim, os ganhos de informação para x1 e x2 são calculados como

$$Gain(x1) = H(y) - \left\{ \frac{1}{4}H(x1 = 0) + \frac{1}{4}H(x1 = 1) + \frac{2}{4}H(x1 = 2) \right\}$$

$$= H(y) - \left\{ \frac{1}{4} \left[ \frac{1}{1} \log_2 \left( \frac{1}{1} \right) \right] + \frac{1}{4} \left[ \frac{1}{1} \log_2 \left( \frac{1}{1} \right) \right] + \frac{2}{4} \left[ \frac{1}{2} \log_2 \left( \frac{1}{2} \right) + \frac{1}{2} \log_2 \left( \frac{1}{2} \right) \right] \right\}$$

$$Gain(x2) = H(y) - \left\{ \frac{2}{4}H(x2 = 0) + \frac{2}{4}H(x2 = 1) \right\}$$

$$= H(y) - \left\{ \frac{2}{4} \left[ \frac{2}{2} \log_2 \left( \frac{2}{2} \right) \right] + \frac{2}{4} \left[ \frac{1}{2} \log_2 \left( \frac{1}{2} \right) + \frac{1}{2} \log_2 \left( \frac{1}{2} \right) \right] \right\}$$

		Cla			
		0	1	2	
	0	1	0	0	1
<b>x1</b>	1	0	0	1	1
	2	1	1	0	2
					4

Obs.:

• H(0) = 0

		Cla			
		0	1	2	
	0	2	0	0	2
x2	1	0	1	1	2
					4

### Anexo II: Qual a entropia de 0?

#### Qual a entropia de 0?

- À primeira vista, pode parecer que  $-x \log_2(x)$  para x = 0 é um valor indeterminado, pois resulta em  $0 \times -\infty$ .
- Porém, se fizermos uma pequena modificação na equação,

$$H(x) = -x \log_2(x) = -\frac{\log_2(x)}{\frac{1}{x}},$$

e, na sequência, aplicarmos a regra de L'Hôpital, conseguimos encontrar o valor quando x se aproxima de zero do lado positivo  $(0_+)$ :

$$\lim_{x \to 0_+} H(x) = \lim_{x \to 0_+} -\frac{\overline{x \log_2(2)}}{-\frac{1}{x^2}} = \lim_{x \to 0_+} \frac{x}{\log_2(2)} = 0.$$

Assim, H(x) = 0.

### Figuras

