

# World Class

<b>Reverse Engineering</b>																
Mand in de basis								Ja	Nee							
Jullie model ligt in de basis en is 'identiek'								Ja	Nee							
<b>Deuren openen</b>																
Deur geopend door de hendel omlaag te drukken								Ja	Nee							
<b>Projectonderwijs</b>																
Lussen aan de weegschaal								0	1	2	3	4	5	6	7	8
<b>Stagelopen</b>																
Model getoond aan de scheidsrechter								Ja	Nee							
Raakt de cirkel, niet in de basis en poppetjes verbonden								Ja	Nee							
<b>Zoekmachine</b>																
Alleen de schuif heeft het wiel 1+ keer rondgedraaid								Ja	Nee							
Alleen de juiste lus is verwijderd								Ja	Nee							
<b>Sport</b>																
Schot genomen vanuit positie Noord-Oost van de lijn								Ja	Nee							
Bal raakt de mat in het doel aan het eind van de wedstrijd								Ja	Nee							
<b>Robotwedstrijden</b>																
Alleen het robotelement is geïnstalleerd in de robotarm								Ja	Nee							
Lus raakt de robotarm niet aan								Ja	Nee							
<b>Gebruik de juiste zintuigen en leerstijlen</b>																
Lus raakt het model niet aan								Ja	Nee							
<b>Leren/communiceren op afstand</b>																
Scheids zag de robot de schuif verplaatsen								Ja	Nee							
<b>Outside the Box denken</b>																
Idee-model raakt de doos niet, Doos niet in basis geweest, Lamp is naar boven gericht								Ja	Nee							
Idee-model raakt de doos niet, Doos niet in basis geweest, Lamp is naar beneden gericht								Ja	Nee							
<b>Gemeenschappelijk leren</b>																
Lus raakt het model niet aan								Ja	Nee							
<b>Cloud toegang</b>																
SD card staat omhoog omdat de juiste "key" is ingebracht								Ja	Nee							
<b>Betrokkenheid</b>																
Gele gedeelte is naar het zuiden verplaatst								Ja	Nee							
Aangewezen kleur																
NVT	Rood 10%	Oranje 16%	Groen 22%	Blauw 28%	Rood 34%	Blauw 40%	Groen 46%	Oranje 52%	Rood 58%							
Klikken voorbij de kleur								NVT	0	1	2	3	4	5		
<b>Flexibiliteit</b>																
Model is 90 graden tegen de klok in gedraaid								Ja	Nee							
<b>Strafpunten</b>																
Robot, rommel of uitvouwstrafpunten								0	1	2	3	4	5	6	7	8