# NOIP2018 提高组模拟赛题解

# Jingze Xing

## 2018年8月1日

# 目录

1	Strategy			
	1.1	70 pts	2	
	1.2	100 pts	2	
2	Easy LCA			
	2.1	10 pts	3	
	2.2	20 pts	3	
	2.3	30 pts	3	
	2.4	50 pts	3	
	2.5	100 pts	3	
3	Scar	rborough Fair	4	
	3.1	15 pts	4	
	3.2	50 pts	4	
	3.3	80 pts	4	
	3.4	100 pts	4	
4	Star	ndard solution: execTime and execMemory	5	

### 1 Strategy

#### 1.1 70 pts

注意到这道题相当于是对  $i=1\ldots n$  求不包含物品 i 的背包。所以只要暴力做 n 次背包即可,复杂度  $O(n^3)$ ,这是本场比赛设计的签到分。

#### 1.2 100 pts

由于这种背包是传统的取 min 的背包,所以只能添加不能删除,CTSC2018Day1T1 的退背包的算法无法奏效。考虑分治法,在处理区间 [l,r] 的答案时,已经将区间 [1,l-1] 和 [r+1,n] 中的物品加入背包。将当前的背包复制一份,然后将 [mid+1,r] 的物品加入背包中,递归处理区间 [l,mid] 的答案。然后将 [l,mid] 的物品加入复制下来的背包中。这样总共  $\log n$  层,每层中加入背包的物品是 n 个,所以总复杂度是  $O(n^2\log n)$ 。

这道题的模型来自于 CTSC2018 D1T1 假面,但是通过更改背包的性质,使得分治法成为唯一正确的算法。事实上,该算法在 CTSC2018 赛场上因为常数小也得到了满分。由于此题仅仅是分治法的简单应用,所以适合作为一道不太简单的签到题。

## 2 Easy LCA

#### 2.1 10 pts

 $n \leq 5000$ ,此时对于每个左端点暴力往右扫, $lca[l,i] \leftarrow LCA(lca[l,i-1],p_i)$ ,使用 O(1) 求 LCA 更新,可以做到  $O(n^2)$ 。

#### 2.2 20 pts

注意到 LCA 只会向上抬升, 所以每次暴力将 lca[l,i-1] 向上移动直到  $p_i$  在它的子树中, 这样对于每个左端点复杂度均摊 O(n), 复杂度较小, 常数较小, 经过常数优化可以轻松通过  $n \leq 25000$  的点。

#### \* 判断一个点是否在另一个点的子树中可以用 DFS 序。

#### 2.3 30 pts

可以发现此时  $lca[l,r] = \min_{l \leq i \leq r} p_i$ ,考虑从前向后扫并且维护后缀最小值,由于 LCA 深度随着后缀长度增长而减小,所以可以维护一个递增的单调栈,每次不断把栈顶大于  $p_i$  的元素拿出来,最后把这些点压缩成一个带权点加入栈中。均摊复杂度 O(n),结合上一个算法可以得到 30 分。

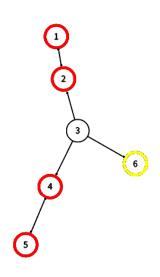
#### 2.4 50 pts

由于随机树深度期望是  $O(\log n)$  的,所以对于每一个左端点,暴力向后二分出 LCA 发生变化的第一个位置,使用 O(1) 求 LCA 可以做到  $O(n\log^2 n)$ 。

#### 2.5 100 pts

考虑扩展算法 3。如图,当前后缀的 LCA 一定是在一条链上,我们在所有后缀后加上一个点时,相当于把图中 4、5 号点向上抬升到 3 号点。维护一个深度递增的栈,这里的 3 号点其实就是栈顶的点和新插入点的 LCA,设该点为 v,则每次操作不断把栈顶深度超过 depth[v] 的点弹出,将带权的点 v 和  $p_i$  重新推入栈中。总复杂度  $O(n\log n)$ ,可以通过所有测试点。

此题的模型参考了虚树的建树过程,是一道思维较灵活,而算法简单,代码易实现的 NOIP 中档题,适合作为 T2。



### 3 Scarborough Fair

#### 3.1 15 pts

由于  $m \le 21$ , 所以直接 DFS 枚举每条边的状态, 在 DFS 的过程中用并查集合并联通块, 可以做到  $O(2^m \cdot \alpha(n))$ 。

#### 3.2 50 pts

这档部分分是为状压动规准备的。在 n=11 时,一个集合 (元素不可重) 的划分方案数为贝尔数 Bell(n)=678570。考虑用最小表示法状压联通状态,则状态数恰好等于 Bell(n),依次加入每条边,每条边的转移复杂度在最小表示法上,总复杂度约为  $O(Bell(n)\cdot nm)$ 。由于状态十分不满,所以可以通过该部分测试点。

\* 注意记录状态要使用哈希表,不能用 std::map。

#### 3.3 80 pts

75 分的算法和 100 分算法思路基本上是相同的。考虑分别计算每个极大联通块的贡献,问题转化成计算每个点集联通的概率。按点集大小从小到大依次处理,只需求出这个点集不联通的概率 p,那么 1-p 就是点集联通的概率。枚举当前点集 s 中某一个点所在的极大子联通块 t,那么对 p 产生的贡献即是  $f(t)*P_{t\ disconnect\ s\backslash t}$ 。枚举 t 中的每个点,计算它和  $s\backslash t$  不连边的概率。总复杂度  $O(3^n\cdot n)$ 。

#### 3.4 100 pts

上一个算法的瓶颈在于计算两个点集不联通的概率,设 bet(s) 表示整个点集 s 内部所有边都不相连的概率, $inv(s) \equiv bet(s)^{-1} \pmod{998244353}$ ,那么  $P_{t\ disconnect\ s \setminus t} = bet(s) \cdot inv(t) \cdot inv(s \setminus t)$  优化为 O(1)。 预处理出 bet(s) 和 inv(s),总复杂度  $O(3^n)$ 。

此题考察了状态压缩 DP 的计数技巧,难度较高,部分分较多,区分度高,从多方面考察了 选手的计数和 DP 能力,是一道恰到好处的 NOIP T3。

## 4 Standard solution: execTime and execMemory



figure 1: 从上往下依次为 strategy local/xjoi、eazy local、fair local/xjoi。