

第5章 数组和广义表

5.1 数组的定义

5.2 数组的顺序与实现

5.3 矩阵的压缩存储

5.4 广义表的定义

5.5 广义表的存储结构

5.1 数组的定义

■ 数组

- ❑ 数组是由 $n(n>1)$ 个具有相同数据类型的数据元素 a_1, a_2, \dots, a_n 组成的有序序列，且该序列必须存储在一块地址连续的存储单元中。
- ❑ 数组中的数据元素具有相同数据类型。
- ❑ 数组是一种随机存取结构，给定一组下标，就可以直接访问与其对应的数据元素。
- ❑ 数组中的数据元素个数是固定的，是一种定长的线性表。
- ❑ 数组一般不作插入和删除操作，一旦建立了数组，则结构中的数据元素个数和数据元素之间的关系就不再发生变动。

5.1 数组的定义

- 数组是一组偶对(下标值, 数据元素值)的集合。
 - 在数组中, 对于一组有意义的下标, 都存在一个与其对应的值。一维数组对应着一个下标值, 二维数组对应着两个下标值, 如此类推。
 - 数组中的每个数据元素都对应于一组下标 (j_1, j_2, \dots, j_n)

其中: $0 \leq j_i \leq b_i - 1$

b_i 称为第 i 维的长度 ($i=1, 2, \dots, n$)

5.1 数组的定义

■ 数组的抽象数据类型定义

ADT Array{

数据对象: $j_i = 0, 1, \dots, b_i - 1$, $i = 1, 2, \dots, n$;

$D = \{ a_{j_1 j_2 \dots j_n} \mid n(>0) \text{ 称为数组的维数, } b_i \text{ 是数组第 } i \text{ 维的长度, } j_i \text{ 是数组元素第 } i \text{ 维的下标, } a_{j_1 j_2 \dots j_n} \in \text{ElemSet} \}$

数据关系: $R = \{R1, R2, \dots, Rn\}$

$R_i = \{ \langle a_{j_1 j_2 \dots j_i \dots j_n}, a_{j_1 j_2 \dots j_{i+1} \dots j_n} \rangle \mid 0 \leq j_k \leq b_k - 1, 1 \leq k \leq n \text{ 且 } k \neq i, 0 \leq j_i \leq b_i - 2, a_{j_1 j_2 \dots j_i \dots j_n}, a_{j_1 j_2 \dots j_{i+1} \dots j_n} \in D, i = 1, 2, \dots, n \}$

基本操作: 取值、赋值

} ADT Array

5.1 数组的定义

■ 直观的n维数组

以二维数组为例讨论。将二维数组看成是一个定长的线性表，其每个元素又是一个定长的线性表。

设二维数组 $A=(a_{ij})_{m \times n}$ ，则

$$A=(\alpha_0, \alpha_2, \dots, \alpha_p) \quad (p=m-1 \text{ 或 } n-1)$$

其中，每个数据元素 α_j 是一个列向量(线性表)：

$$\alpha_j=(a_{0j}, a_{1j}, \dots, a_{m-1,j}) \quad 0 \leq j \leq n-1$$

或是一个行向量：

$$\alpha_i=(a_{i0}, a_{i1}, \dots, a_{i,n-1}) \quad 0 \leq i \leq m-1$$

5.1 数组的定义

■ 直观的n维数组

$$A = \begin{pmatrix} a_{00} & a_{01} & \cdots & a_{0,n-1} \\ a_{10} & a_{11} & \cdots & a_{1,n-1} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m-1,0} & a_{m-1,1} & \cdots & a_{m-1,n-1} \end{pmatrix}$$

(a) 矩阵形式表示

$$A = \begin{pmatrix} [a_{00} & a_{01} & \cdots & a_{0,n-1}] \\ [a_{10} & a_{11} & \cdots & a_{1,n-1}] \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ [a_{m-1,0} & a_{m-1,1} & \cdots & a_{m-1,n-1}] \end{pmatrix}$$

(b) 行向量的一维数组

$$A = \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{00} \\ a_{10} \\ \vdots \\ a_{m-1,0} \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} a_{01} \\ a_{11} \\ \vdots \\ a_{m-1,1} \end{pmatrix} & \cdots & \begin{pmatrix} a_{0,n-1} \\ a_{1,n-1} \\ \vdots \\ a_{m-1,n-1} \end{pmatrix} \end{pmatrix}$$

(c) 列向量的一维数组

5.2 数组的顺序表示和实现

一. 数组的顺序存储

- 数组一般不做插入和删除操作，也就是说，数组一旦建立，结构中的元素个数和元素间的关系就不再发生变化
- 因此一般都是采用顺序存储的方法来表示数组。
- **问题：**计算机的内存结构是一维(线性)地址结构，对于多维数组，将其存放(映射)到内存一维结构时，有个**次序约定**问题。即必须按某种次序将数组元素排成一列序列，然后将这个线性序列存放到内存中。

5.2 数组的顺序表示和实现

■ 多维数组的两种顺序存储方式

- **行优先顺序(Row Major Order)**：将数组元素按行排列，第*i*+1个行向量紧接在第*i*个行向量后面。对二维数组，按行优先顺序存储的线性序列为：

■ $a_{00}, a_{01}, a_{02}, \dots, a_{0,n-1}, a_{10}, a_{11}, \dots, a_{1,n-1}, \dots, a_{m-1,0}, a_{m-1,1}, \dots, a_{m-1,n-1}$

■ PASCAL、C是按行优先顺序存储的。

- **列优先顺序(Column Major Order)**：将数组元素按列向量排列，第*j*+1个列向量紧接在第*j*个列向量之后，对二维数组，按列优先顺序存储的线性序列为：

■ $a_{00}, a_{10}, \dots, a_{m-1,0}, a_{01}, a_{11}, \dots, a_{m-1,1}, \dots,$

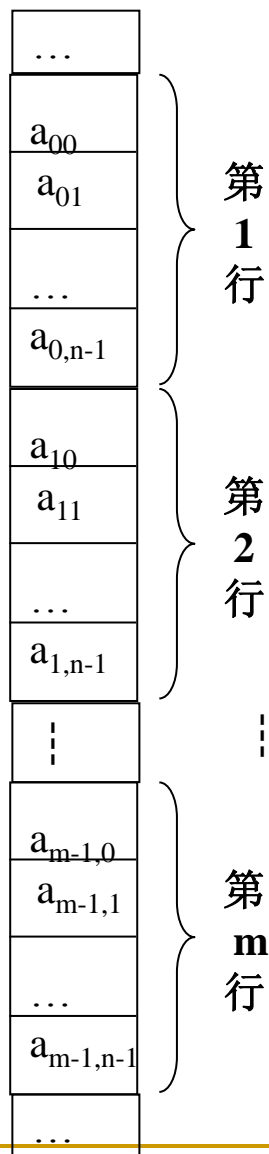
■ Fortune语言是以列为优先顺序存储

5.2 数组的顺序表示和实现

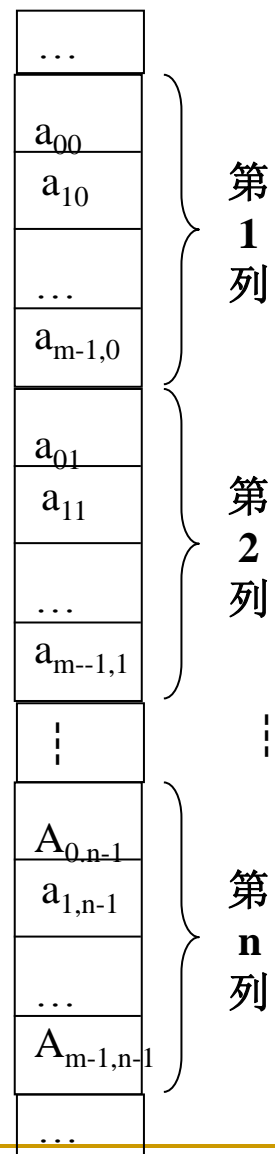
$$A = \begin{pmatrix} a_{00} & a_{01} & \dots & a_{0,n-1} \\ a_{10} & a_{11} & \dots & a_{1,n-1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m-1,0} & a_{m-1,1} & \dots & a_{m-1,n-1} \end{pmatrix}$$

(a) 二维数组

二维数组及其顺序存储图例形式



(b) 行优先顺序存储



(c) 列优先顺序存储

5.2 数组的顺序表示和实现

二. 数组的地址计算

■ 以二维数组为例

□ 设有二维数组 $A=(a_{ij})_{m \times n}$ ，若每个元素占用的存储单元数为 d (个)， $LOC[a_{00}]$ 表示元素 a_{00} 的首地址（即数组的首地址（基地址）），以行优先存储，则元素 $LOC[a_{ij}]$ 的存储地址为？

(1) 第0行中的每个元素对应的地址是：

$$LOC[a_{0j}] = LOC[a_{00}] + j \times d \quad j=0,1,2, \dots, n-1$$

(2) 第1行中的每个元素对应的地址是：

$$LOC[a_{1j}] = LOC[a_{00}] + (1 \times n + j) \times d \quad j=0,1,2, \dots, n-1$$

.....

5.2 数组的顺序表示和实现

二. 数组的地址计算

■ 以行优先存储

(3) 第 $m-1$ 行中的每个元素对应的(首)地址是:

$$\text{LOC}[a_{m-1,j}] = \text{LOC}[a_{00}] + ((m-1) \times n + j) \times d \quad j=0,1,2, \dots, n-1$$

由此可知, 二维数组中任一元素 a_{ij} 的地址是:

$$\text{LOC}[a_{ij}] = \text{LOC}[a_{00}] + (i \times n + j) \times d$$

$$i=0,1,2, \dots, m-1 \quad j=0,1,2, \dots, n-1$$

5.2 数组的顺序表示和实现

二. 数组的地址计算

$A_{m \times n}$ 以列序为主序存储

$$A_{m \times n} = \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{00} \\ a_{10} \\ \vdots \\ a_{m-1,0} \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} a_{01} \\ a_{11} \\ \vdots \\ a_{m-1,1} \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} a_{02} \\ a_{12} \\ \vdots \\ a_{m-1,2} \end{pmatrix} & \cdots & \begin{pmatrix} a_{0,n-1} \\ a_{1,n-1} \\ \vdots \\ a_{m-1,n-1} \end{pmatrix} \end{pmatrix}$$

a_{00}	a_{10}	\cdots	$a_{m-1,0}$	a_{01}	a_{11}	\cdots	$a_{m-1,1}$	\cdots	$a_{0,n-1}$	\cdots	$a_{m-1,n-1}$
----------	----------	----------	-------------	----------	----------	----------	-------------	----------	-------------	----------	---------------

- $LOC(a_{00})$ 是二维数组的起始存储地址， d 为每个数据元素占用存储单元的长度(数目)，则

$$LOC(a_{ij}) = LOC(a_{00}) + (i + j \times m) \times d$$

其中， $i=0,1,2,\dots,m-1$ $j=0,1,2,\dots,n-1$

5.2 数组的顺序表示和实现

二. 数组的地址计算

- 推而广之，对于n维数组中任一元素 $a_{j_1 j_2 \dots j_n}$ 的地址是

$$\begin{aligned} \text{LOC}(a_{j_1 j_2 \dots j_n}) = & \text{LOC}(a_{00 \dots 0}) + [(b_2 \times \dots \times b_n) \times j_1 \\ & + (b_3 \times \dots \times b_n) \times j_2 + \dots \\ & + b_n \times j_{n-1} + j_n] \times d \end{aligned}$$

例题

例：一个二维数组A，行下标的范围是1到6，列下标的范围是0到7，每个数组元素用相邻的6个字节存储，存储器按字节编址。那么，这个数组的体积是288个字节。

例题

例：已知二维数组 $A_{m,m}$ 按行存储的元素地址公式是：

$\text{Loc}(a_{ij}) = \text{Loc}(a_{11}) + [(i-1) \times m + (j-1)] \times K$ ，请问按列存储的公式相同吗？

答：尽管是方阵，但公式仍不同。应为：

$$\text{Loc}(a_{ij}) = \text{Loc}(a_{11}) + [(j-1) \times m + (i-1)] \times K$$

例题

〔考研题〕：设数组 $a[1 \cdots 60, 1 \cdots 70]$ 的基地址为2048，每个元素占2个存储单元，若以列序为主序顺序存储，则元素 $a[32, 58]$ 的存储地址为 8950。

答：请注意审题！

根据列优先公式 $\text{Loc}(a_{ij}) = \text{Loc}(a_{11}) + [(j-1) \times m + (i-1)] \times K$

得： $\text{Loc}(a_{32, 58}) = 2048 + [(58-1) \times 60 + (32-1)] \times 2 = 8950$

想一想：若数组是 $a[0 \cdots 59, 0 \cdots 69]$ ，结果是否仍为8950？

维界虽未变，但此时的 $a[32, 58]$ 不再是原来的 $a[32, 58]$

练习

- 一. 已知二维数组 $A_{40 \times 50}$ ，数组左上角元素下标为 $[0,0]$ ，每个元素使用4个字节空间，数组A的起始存储地址为10000。
- 若采用行序为主，求数组元素 $A[20, 31]$ 在内存的地址；
 - 若采用列序为主，求数组元素 $A[20, 31]$ 在内存的地址。

5.3 矩阵的压缩存储

- 在科学与工程计算问题中，矩阵是一种常用的数学对象，在高级语言编程时，通常将一个矩阵描述为一个二维数组。这样，可以对其元素进行随机存取，进行各种矩阵运算。
- 对于高阶矩阵，若其中非零元素呈某种规律分布或者矩阵中有大量的零元素，为了节省存储空间，避免存储重复的非零元素或零元素。对这类矩阵进行压缩存储：
 - 多个相同的非零元素只分配一个存储空间；
 - 零元素不分配空间。

5.3 矩阵的压缩存储

一. 特殊矩阵

- 特殊矩阵是指非零元素或零元素的分布有一定规律的矩阵
 - 对称矩阵：矩阵中，对角线两边对应位置上元素的值相同 ($a_{ij}=a_{ji}$)
 - 三角矩阵：矩阵中，对角线上(下)边元素值为常数(或者0)，称下(上)三角矩阵
 - 如果只存储对称矩阵对角线上的值和对角线以上部分的值，则与上三角矩阵存储方法相同
 - 如果只存储对称矩阵对角线上的值和对角线以下部分的值，则与下三角矩阵存储方法相同

5.3 矩阵的压缩存储

一. 特殊矩阵

- 特殊矩阵是指非零元素或零元素的分布有一定规律的矩阵
- **对称矩阵**，若一个n阶方阵 $A=(a_{ij})_{n \times n}$ 中的元素满足性质：

$$a_{ij}=a_{ji} \quad 1 \leq i, j \leq n \text{ 且 } i \neq j$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 1 & 3 & 7 \\ 5 & 0 & 8 & 0 & 0 \\ 1 & 8 & 9 & 2 & 6 \\ 3 & 0 & 2 & 5 & 1 \\ 7 & 0 & 6 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & & & & \\ a_{21} & a_{22} & & & \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & & \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & & a_{nn} \end{pmatrix}$$

对称矩阵示例

5.3 矩阵的压缩存储

一. 特殊矩阵

- 对称矩阵中的元素关于主对角线对称，因此，让每一对对称元素 a_{ij} 和 $a_{ji}(i \neq j)$ 分配一个存储空间，则 n^2 个元素压缩存储到 $n(n+1)/2$ 个存储空间，能节约近一半的存储空间。

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \cdots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \cdots & a_{3n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \cdots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \cdots & a_{3n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

5.3 矩阵的压缩存储

一. 特殊矩阵

■ 假设按“行优先顺序”存储下三角(包括对角线)中的元素

- 设用一维数组(向量) $M[\frac{n(n+1)}{2}]$ 存储 n 阶对称矩阵, 为了便于访问, 必须找出矩阵 A 中的元素的下标值 (i, j) 和向量 $M[k]$ 的下标值 k 之间的对应关系。

k	0	1	2	3	...	n(n-1)/2	...	$\frac{n \times (n+1)}{2} - 1$			
M	a₁₁	a₂₁	a₂₂	a₃₁	a₃₂	a₃₃	...	a_{n1}	a_{n2}	...	a_{nn}

对称矩阵的压缩存储示例

5.3 矩阵的压缩存储

一. 特殊矩阵

- 根据上述的下标对应关系，对于矩阵中的任意元素 a_{ij} ，均可在一维数组 M 中唯一确定其位置 k ；反之，对所有 $k=0,1,2, \dots, n(n+1)/2-1$ ，都能确定 $M[k]$ 中的元素在矩阵 A 中的位置 (i,j) 。
称 $M[n(n+1)/2]$ 为 n 阶对称矩阵 A 的压缩存储。

5.3 矩阵的压缩存储

一. 特殊矩阵

■ K与下标i、j的关系

- 若 $i \geq j$: a_{ij} 在下三角中, 直接保存在M中。 a_{ij} 之前的 $i-1$ 行共有元素个数:

$$1+2+\dots+(i-1) = i \times (i-1) / 2$$

而在第 i 行上, a_{ij} 之前恰有 $j-1$ 个元素, 因此, 元素 a_{ij} 保存在向量M中时的下标值 k 之间的对应关系是 $k = i \times (i-1) / 2 + j - 1$

- 若 $i < j$: 则 a_{ij} 是在上三角中。因为 $a_{ij} = a_{ji}$, 在向量M中保存的是 a_{ji} 。依上述分析可得:

$$k = j \times (j-1) / 2 + i - 1 \quad i < j$$

- 所以, 若以行序为主序存储矩阵的下三角 (包括对角线) 中的元素, 则

$$K = \begin{cases} i \times (i-1) / 2 + (j-1) & i \geq j \\ j \times (j-1) / 2 + (i-1) & i < j \end{cases} \quad 1 \leq i, j \leq n \quad k = 0, 1, \dots, n \times (n+1) / 2 - 1$$

5.3 矩阵的压缩存储

一. 特殊矩阵

■ **三角矩阵**: 以主对角线划分, 三角矩阵有上三角和下三角两种。

- 上三角矩阵的下三角 (不包括主对角线) 中的元素均为常数 **c** (一般为 **0**)。
- 下三角矩阵正好相反, 它的主对角线上方均为常数,

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \mathbf{c} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \mathbf{c} & \mathbf{c} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

(a) 上三角矩阵示例

$$\begin{pmatrix} a_{11} & \mathbf{c} & \dots & \mathbf{c} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & \mathbf{c} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

(b) 下三角矩阵示例

5.3 矩阵的压缩存储

一. 特殊矩阵

- 三角矩阵中的重复元素**c**可共享一个存储空间，其余的元素

正好有 $\frac{n \times (n+1)}{2}$ 个，因此，三角矩阵可压缩存储到向量

$M[0, \dots, \frac{n \times (n+1)}{2}]$ 中，其中**c**存放在向量的最后1个分量中。

5.3 矩阵的压缩存储

下三角矩阵

$$\begin{bmatrix} a_{11} & c & c & \cdots & c \\ a_{21} & a_{22} & c & \cdots & c \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \cdots & c \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & c \\ a_{n,1} & a_{n,2} & a_{n,3} & \cdots & a_{n,n} \end{bmatrix}$$

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	n(n+1)/2-1		
M	a_{11}	a_{21}	a_{22}	a_{31}	a_{32}	a_{33}	a_{41}	a_{42}	a_{43}	a_{nn}	c

若 $i \geq j$, 矩阵元素 a_{ij} 在数组M中的存放位置为

$$\underbrace{1 + 2 + \cdots + (i-1)}_{\text{前 } i-1 \text{ 行元素总数}} + \underbrace{j-1}_{\text{第 } i \text{ 行第 } j \text{ 个元素前的元素个数}} = i * (i - 1) / 2 + j - 1$$

前 $i-1$ 行元素总数

第 i 行第 j 个元素

前的元素个数

5.3 矩阵的压缩存储

一. 特殊矩阵

- 下三角矩阵元素 a_{ij} 保存在向量 M 中时的下标值 k 与 (i,j) 之间的对应关系是:

$$K = \begin{cases} \frac{i \times (i-1)}{2} + (j-1) & \text{当 } i \geq j \text{ 时} \\ \frac{n \times (n+1)}{2} & \text{当 } i < j \text{ 时} \end{cases} \quad 1 \leq i, j \leq n$$

练习

- 一. 在一个**10**阶对称矩阵**A**中，若采用行优先压缩存储矩阵上三角元素，每个元素使用**8**个字节，数组内存首址为**100**。
 - 若**a[1,1]**是数组首元素，求矩阵元素**A[6, 7]**的内存地址；
 - 若**a[0,0]**是数组首元素，求矩阵元素**A[2, 3]**的内存地址。

元素个数

上三角矩阵

$$\begin{bmatrix}
 a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1n} \\
 c & a_{22} & a_{23} & \cdots & a_{2n} \\
 c & c & a_{33} & \cdots & a_{3n} \\
 \cdots & \cdots & \cdots & a_{ii} & a_{in} \\
 c & c & c & \cdots & a_{n,n}
 \end{bmatrix}
 \begin{matrix}
 n \\
 n-1 \\
 n-2 \\
 \cdots \\
 n-i+1 \\
 \cdots \\
 1
 \end{matrix}$$

	0	1	2	◦	◦	◦	(n-1)	n	(n+1)	◦	◦	◦	n(n+1)/2-1
M	a_{11}	a_{12}	a_{13}	...	a_{1n}	a_{22}	a_{23}	a_{nn}	c		

若 $i \leq j$, 矩阵元素 a_{ij} 在数组M中的存放位置为

$$\underbrace{n + (n-1) + (n-2) + \cdots + (n-(i-1)+1)}_{\text{前 } i-1 \text{ 行元素总数}} + \underbrace{j-i}_{\text{第 } i \text{ 行第 } j \text{ 个元素前的元素个数}}$$

前 $i-1$ 行元素总数

第 i 行第 j 个元素
前的元素个数

5.3 矩阵的压缩存储

一. 特殊矩阵

- 矩阵中，除了主对角线和主对角线上或下方若干条对角线上的元素之外，其余元素皆为零。即所有的非零元素集中在以主对角线为中心的带状区域中。

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & 0 & \dots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_{32} & a_{33} & a_{34} & 0 & \dots & 0 \\ & \dots & \dots & \dots & \dots & & \\ 0 & \dots & 0 & a_{n-1\ n-2} & a_{n-1\ n-1} & a_{n-1\ n} \\ 0 & \dots & 0 & 0 & a_{n\ n-1} & a_{n\ n} \end{pmatrix}$$

三对角矩阵示例

5.3 矩阵的压缩存储

一. 特殊矩阵

- 综上所述，各种特殊矩阵其非零元素的分布都是有规律的，因此总能找到一种方法将它们压缩存储到一个向量中，并且一般都能找到矩阵中的元素与该向量的对应关系，通过这个关系，仍能对矩阵的元素进行随机存取。

练习

- 一. 已知矩阵**A[4][5]**，矩阵元素为整型，每个元素使用**4**个字节空间，现用一维数组**B**存储该矩阵，数组**B**的内存首址为**10000**，求矩阵元素**A[2, 3]**在内存的地址（矩阵左上角元素下标为[1,1]）

- 二. 已知对称矩阵**M[5][5]**，矩阵元素为整型，每个元素使用**4**个字节空间，现用一维数组**B**存储该矩阵，数组**B**的内存首址为**10000**，求矩阵元素**M[5, 4]**在内存的地址（矩阵左上角元素下标为[1,1]）

5.3 矩阵的压缩存储

二. 稀疏矩阵

■ 对于稀疏矩阵，目前还没有一个确切的定义。

■ 设矩阵A是一个 $n \times m$ 的矩阵中有s个非零元素，

■ 设 $\delta = s/(n \times m)$ ，称 δ 为稀疏因子，如果某一矩阵的稀疏因子 δ 满足 $\delta \leq 0.05$ 时称为稀疏矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 12 & 9 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -3 & 0 & 0 & 0 & 0 & 14 & 0 \\ 0 & 0 & 24 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 18 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 15 & 0 & 0 & -7 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

稀疏矩阵示例

5.3 矩阵的压缩存储

二. 稀疏矩阵

- 对于稀疏矩阵，采用压缩存储方法时，只存储非0元素
 - 存储非0元素的行下标值、列下标值、元素值
 - 因此一个三元组 (i, j, a_{ij}) 唯一确定稀疏矩阵的一个非零元素。

如上图稀疏矩阵A的三元组线性表为：

$((1,2,12), (1,3,9), (3,1,-3), (3,6,14), (4,3,24), (5,2,18),$
 $(6,1,15), (6,4,-7))$

5.3 矩阵的压缩存储

二. 稀疏矩阵

■ 稀疏矩阵的类型定义

```
typedef struct {  
    int i, j;                //非零元素的下标  
    ElementType e;          //非零元素的值  
}Triple;  
  
typedef struct {  
    Triple data[MAXSIZE];    //非零元素的三元组表  
    int mu, nu, tu;          //矩阵的行数、列数和非零元素的个数  
}TSMatrix;
```

5.3 矩阵的压缩存储

三. 三元组顺序表

■ 矩阵的转置

6	mu行数	
7	nu列数	
8	tu元素个数	
1	2	12
1	3	9
3	1	-3
3	6	14
4	3	24
5	2	18
6	1	15
6	4	-7

↑ ↑ ↑
row col value

(a) 原矩阵的三元组表

7	mu行数	
6	nu列数	
8	tu元素个数	
1	3	-3
1	6	15
2	1	12
2	5	18
3	1	9
3	4	24
4	6	-7
6	3	14

↑ ↑ ↑
row col value

(b) 转置矩阵的三元组表

5.3 矩阵的压缩存储

三. 三元组顺序表

■ 稀疏矩阵的转置

设矩阵列数为m，对矩阵三元组表扫描m次；第k次扫描，找寻所有列号为k的项，将其行号变列号、列号变行号，顺次存于转置矩阵三元组表中。

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & -3 & 0 & 0 & 15 \\ 12 & 0 & 0 & 0 & 18 & 0 \\ 9 & 0 & 0 & 24 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 14 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

行	列	值
0	2	-3
0	5	15
1	0	12
1	4	18
2	0	9
2	3	24
5	2	14

5.3 矩阵的压缩存储

三. 三元组顺序表

■ 稀疏矩阵的转置

设矩阵列数为 m ，对矩阵三元组表扫描 m 次；第 k 次扫描，找寻所有列号为 k 的项，将其行号变列号、列号变行号，顺次存于转置矩阵三元组表中。

行	列	值
0	1	12
0	2	9
2	0	-3
2	5	14
3	2	24
4	1	18
5	0	15

5.4 广义表的定义

一. 概念

- 广义表是线性表的推广和扩充，在人工智能领域中应用十分广泛。
- 在第2章中，我们把线性表定义为 n ($n \geq 0$) 个元素 a_1, a_2, \dots, a_n 的有穷序列，该序列中的所有元素具有相同的数据类型且只能是原子项 (Atom)。
- 所谓原子项可以是一个数或一个结构，是指结构上不可再分的。若放松对元素的这种限制，容许它们具有其自身结构，就产生了广义表的概念。

5.4 广义表的定义

一. 概念

- **广义表**(Lists, 又称为列表): 是由 n ($n \geq 0$) 个元素组成的有穷序列, 记作: $LS = (a_1, a_2, \dots, a_n)$
 - 其中 a_i 或者是原子项, 或者是一个广义表。**LS**是广义表的名字, n 为它的长度。若 a_i 是广义表, 则称为**LS**的子表。
 - 习惯上: 原子用小写字母, 子表用大写字母

5.4 广义表的定义

一. 概念

■ 广义表的术语:

有广义表 $LS = (a_1, a_2, \dots, a_n)$

- 若广义表 LS 非空, 则 a_1 (表中第一个元素)称为**表头**;
- **其余元素**组成的**子表**称为**表尾**: (a_2, a_3, \dots, a_n)
- **表的长度**: 广义表中所包含的元素(包括原子和子表)的个数
- **表的深度**: 广义表中括号的重数, 是 LS 中各 a_i ($i=1, \dots, n$) 的深度的最大值加1。空表的深度为1, 原子的深度为0。

5.4 广义表的定义

一. 概念

■ 广义表的性质

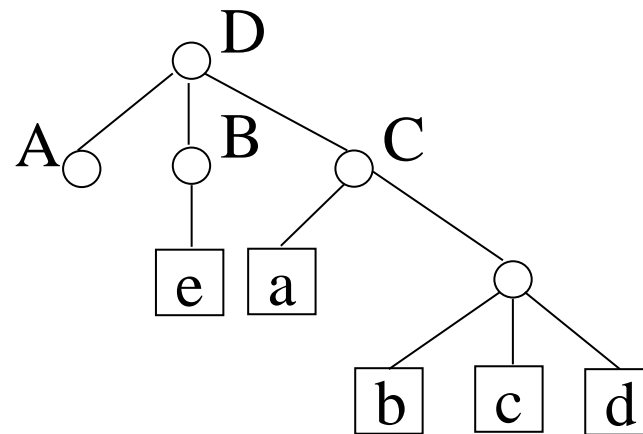
- 广义表的元素可以是原子，也可以是子表，子表的元素又可以是子表， ...。即广义表是一个多层次的结构。
- 广义表可以被其它广义表所共享，也可以共享其它广义表。广义表共享其它广义表时通过表名引用。
- 广义表本身可以是一个递归表。
- 根据对表头、表尾的定义，任何一个非空广义表的表头可以是原子，也可以是子表，而表尾必定是广义表。

5.4 广义表的定义

一. 概念

■ 广义表深度和长度

广 义 表	表长n	表深h
$A=()$	0	1
$B=(e)$	1	1
$C=(a,(b,c,d))$	2	2
$D=(A,B,C)$	3	3
$E=(a,E)$	2	∞
$F=(())$	1	2



广义表的图形表示

5.4 广义表的定义

一. 概念

■ 注意

例如:

$A = ()$

无任何元素的空表

长度为0

深度为1

$B = (()) = (A)$

有一个元素的广义表，此元素为空表

长度为1

深度为2

5.4 广义表的定义

一. 概念

■ 任何一个非空广义表

■ **表头**: 表的第一个元素

■ **表尾**: 表头以外其它表元素组成的表

$$LS = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$$

均可分解为表头和表尾两部分

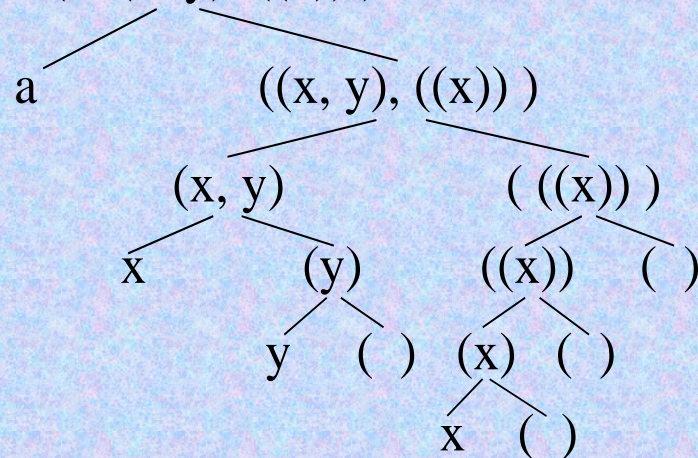
■ 基本运算:

■ 取表头 **Head** (LS) = α_1

■ 取表尾 **Tail** (LS) = ($\alpha_2, \dots, \alpha_n$)

例:

$L = (a, (x, y), ((x)))$



5.4 广义表的定义

一. 概念

■ 例子

$D = (E, F), E = (a, (b, c)), F = (d, (e))$

$\text{Head}(D) = E = (a, (b, c))$ $\text{Tail}(D) = (F) = ((d, (e)))$

$\text{Head}(E) = a$ $\text{Tail}(E) = ((b, c))$

$\text{Head}((b, c)) = (b, c)$ $\text{Tail}((b, c)) = ()$

$\text{Head}(b, c) = (b)$ $\text{Tail}(b, c) = (c)$

$\text{Head}((c)) = (c)$ $\text{Tail}((c)) = ()$

5.4 广义表的定义

二. 存储结构

- 由于广义表中的数据元素具有不同的结构，通常用链式存储结构表示，每个数据元素用一个结点表示。因此，广义表中就有两类结点：
 - 一类是表结点，用来表示广义表项，由标志域，表头指针域，表尾指针域组成；
 - 另一类是原子结点，用来表示原子项，由标志域，原子的值域组成
 - 只要广义表非空，都是由表头和表尾组成。即一个确定的表头和表尾就唯一确定一个广义表。

标志tag=0	原子的值
---------	------

(a) 原子结点

标志tag=1	表头指针hp	表尾指针tp
---------	--------	--------

(b) 表结点

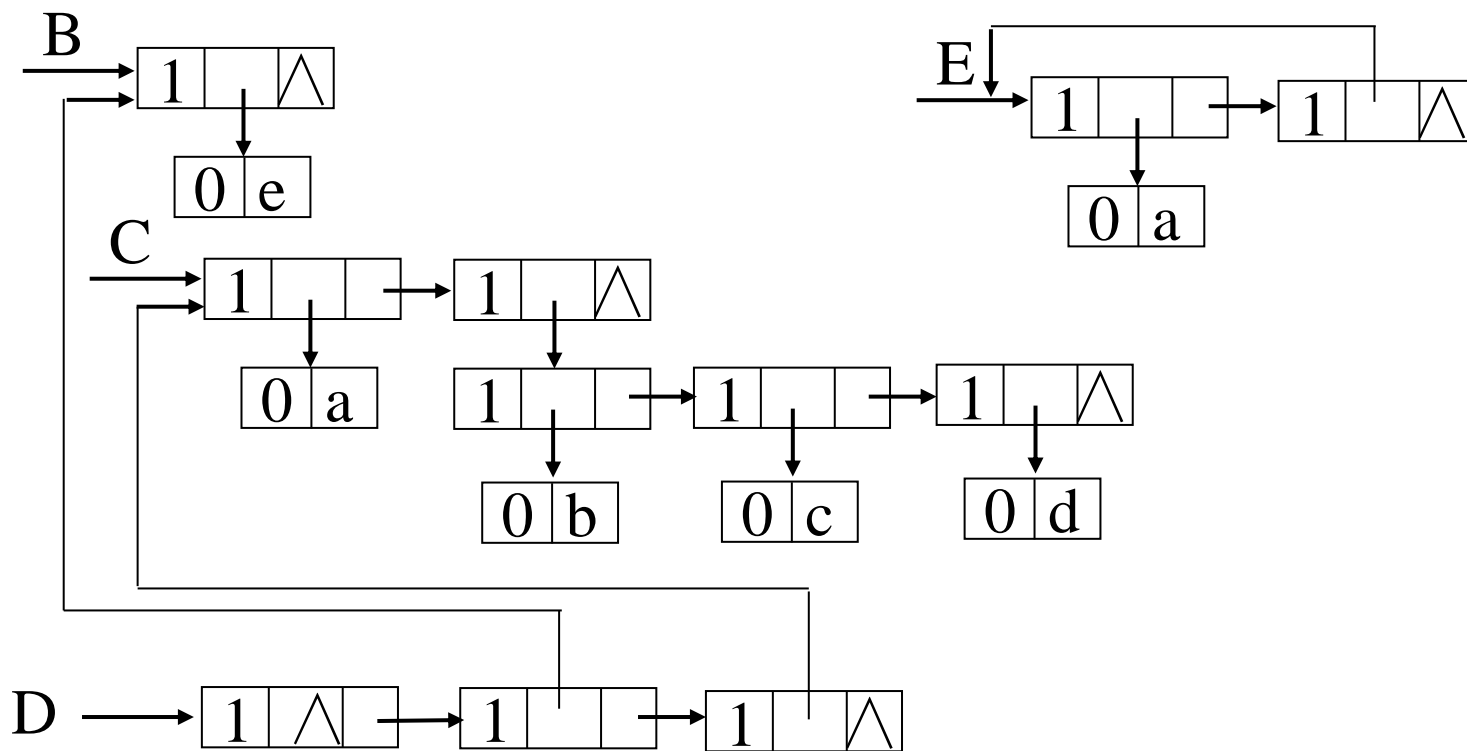
5.4 广义表的定义

二. 存储结构

■ 广义表的存储结构示例

■ 例子 $A=()$, $B=(e)$, $C=(a, (b, c, d))$, $D=(A, B, C)$, $E=(a, E)$

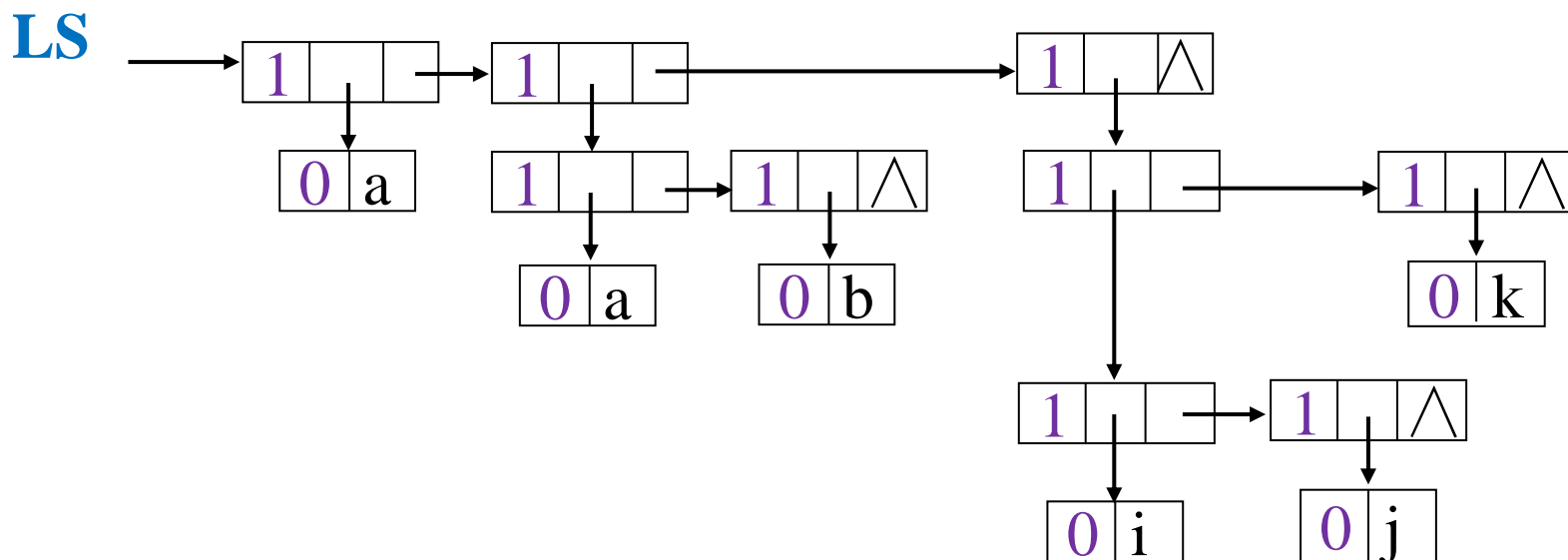
$A=NULL$



广义表的存储结构示意图

练习

- 一. 一个广义表是 $(a, (a, b), ((i, j), k))$ ，请画出该广义表的链式存储结构。



第5章总结

- 数组是一组偶对的集合，必然带： 下标值，数据值
- 数组的顺序存储
 - 行优先顺序、列优先顺序
 - 二维数组位置 ij 和一维数组位置 k 之间的地址转换
- 特殊矩阵：非零元素或零元素的分布有一定规律的矩阵
 - 对称矩阵、三角矩阵、 K 对角矩阵
 - 掌握对称矩阵用一维数组存储时，矩阵下标 ij 和数组位置 k 的转换
- 稀疏矩阵：非0元素占矩阵元素总数比例较少的矩阵
 - 三元组顺序表的表示方法
- 广义表是线性表的推广和扩充，是由 n 个元素组成的有穷序列
 - 基本概念：表头、表尾、长度、深度
 - 链式存储结构表示