# Chapitre VII Méthode de la puissance itérée et méthode de la déflation

- 1. Introduction
- 2. Méthode de la puissance itérée
- Méthode de la déflation

### 1. Introduction

On considère une matrice  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$  diagonalisable admettant n valeurs propres  $\lambda_k$  avec la convention de notation :

$$|\lambda_1| \ge |\lambda_2| \ge \cdots \ge |\lambda_n|$$

On dit que  $\lambda_1$  est la **valeur propre dominante** si  $|\lambda_1| > |\lambda_2|$  et le vecteur propre  $\mathbf{e}_1$  associé à  $\lambda_1$  est appelé **vecteur propre dominant**.

La méthode de la puissance itérée est une méthode numérique qui permet de calculer de façon approchée le couple dominant  $(\lambda_1, \mathbf{e}_1)$ .

Exemple: 
$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 7 & 16 \\ -2 & -5 \end{pmatrix}$$

La matrice **A** est diagonalisable : 
$$\mathbf{A} = \mathbf{P}\mathbf{D}\mathbf{P}^{-1} = \begin{pmatrix} -4 & -2 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -4 & -2 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}^{-1}$$

On définit la suite de vecteurs  $(\mathbf{x}_n)$  suivante :

$$\begin{cases} \mathbf{x}_0 = (1,1)^T \\ \mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{A}\mathbf{x}_k \end{cases}$$

• 
$$\mathbf{x}_1 = \mathbf{A}\mathbf{x}_0 = \begin{pmatrix} 7 & 16 \\ -2 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 23 \\ -7 \end{pmatrix}$$

• 
$$\mathbf{x}_2 = \mathbf{A}\mathbf{x}_1 = \begin{pmatrix} 7 & 16 \\ -2 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 23 \\ -7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 49 \\ -11 \end{pmatrix}$$

• 
$$\mathbf{x}_3 = \mathbf{A}\mathbf{x}_2 = \begin{pmatrix} 7 & 16 \\ -2 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 49 \\ -11 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 167 \\ -43 \end{pmatrix}$$

• 
$$\mathbf{x}_4 = \mathbf{A}\mathbf{x}_3 = \begin{pmatrix} 7 & 16 \\ -2 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 167 \\ -43 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 481 \\ -119 \end{pmatrix}$$

• 
$$\mathbf{x}_5 = \mathbf{A}\mathbf{x}_4 = \begin{pmatrix} 7 & 16 \\ -2 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 481 \\ -119 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1463 \\ -367 \end{pmatrix}$$

• 
$$\mathbf{x}_6 = \mathbf{A}\mathbf{x}_5 = \begin{pmatrix} 7 & 16 \\ -2 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1463 \\ -367 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4369 \\ -1091 \end{pmatrix}$$

#### On remarque que :

- le vecteur  $\mathbf{x}_{k+1}$  est presque proportionnel à  $\mathbf{x}_k$
- le coefficient de proportionnalité est très proche de la valeur propre dominante  $\lambda_1=3$
- le vecteur  $\mathbf{x}_k$  tend vers le vecteur propre dominant  $\mathbf{e}_1 = (-4, \ 1)^T$

#### **Explications**

On a:

$$\forall k \in \mathbb{N}, \quad \mathbf{x}_k = \mathbf{A}\mathbf{x}_{k-1} = \mathbf{A}^2\mathbf{x}_{k-2} = \dots = \mathbf{A}^k\mathbf{x}_0$$

On rappelle (cf. cours chapitre I, diagonalisation) que :

$$\mathbf{A}^k = \sum_{i=1}^n \lambda_i^k \mathbf{M}_i \quad \text{avec} \quad \mathbf{M}_i = \mathbf{e}_i \mathbf{f}_i^T$$

Les vecteurs  $\mathbf{e}_i$  sont les vecteurs propres de  $\mathbf{A}$  (c'est-à-dire les vecteurs colonnes de  $\mathbf{P}$ ) et les vecteurs  $\mathbf{f}_i^T$  sont les vecteurs lignes de la matrice  $\mathbf{P}^{-1}$ . Donc :

$$\forall k \in \mathbb{N}, \quad \mathbf{x}_k =$$

Mais comme  $\lambda_1$  est la valeurs propre dominante on a :

$$\forall i \in [2, n], \qquad \lim_{k \to +\infty} \left(\frac{\lambda_i}{\lambda_1}\right)^k = 0$$

Donc, pour k suffisamment grand :

$$\mathbf{x}_k \simeq \lambda_1^k a_1 \mathbf{e}_1$$

Donc  $\mathbf{x}_k$  est proche d'un vecteur propre dominant (puisque presque proportionnel à  $\mathbf{e}_1$ ).

Au rang suivant :

$$\mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{A}\mathbf{x}_k \simeq \lambda_1^k a_1 \mathbf{A} \mathbf{e}_1 = \lambda_1^k a_1 \lambda_1 \mathbf{e}_1 = \lambda_1 (\lambda_1^k a_1 \mathbf{e}_1)$$

Donc:

$$\forall k \in \mathbb{N}, \quad \mathbf{x}_{k+1} \simeq \lambda_1 \mathbf{x}_k$$

Ceci explique le fait que le rapport des composantes est proche de  $\lambda_1$  :

$$|\lambda_1| = \frac{\|\mathbf{x}_{k+1}\|}{\|\mathbf{x}_k\|}$$

#### Remarques

- la convergence est d'autant plus rapide que le rapport  $|\lambda_1|/|\lambda_2|$  est grand
- la méthode ne marche pas si  $|\lambda_1| = |\lambda_2|$
- il est également possible de normer les vecteurs  $\mathbf{x}_k$  à chaque étape afin de les composantes ne deviennent trop grandes (ou trop petites) ; la suite  $(\mathbf{x}_k)$  est alors définie par :

$$\mathbf{x}_{k+1} = \frac{\mathbf{A}\mathbf{x}_k}{\|\mathbf{x}_k\|}$$

## 3. Méthode de la déflation

Pour calculer les autres valeurs propres on utilise la **méthode de déflation** qui consiste à construire une matrice  ${\bf B}$  admettant pour valeurs propres  $0,\lambda_2,\ldots,\lambda_n$  respectivement associées aux vecteurs propres  ${\bf e}_1,{\bf e}_2,\ldots,{\bf e}_n$ . Le couple dominant est alors  $(\lambda_2,{\bf e}_2)$ ; il suffit alors d'appliquer la méthode de la puissance itérée à la matrice  ${\bf B}$ .

#### Construction de la matrice B

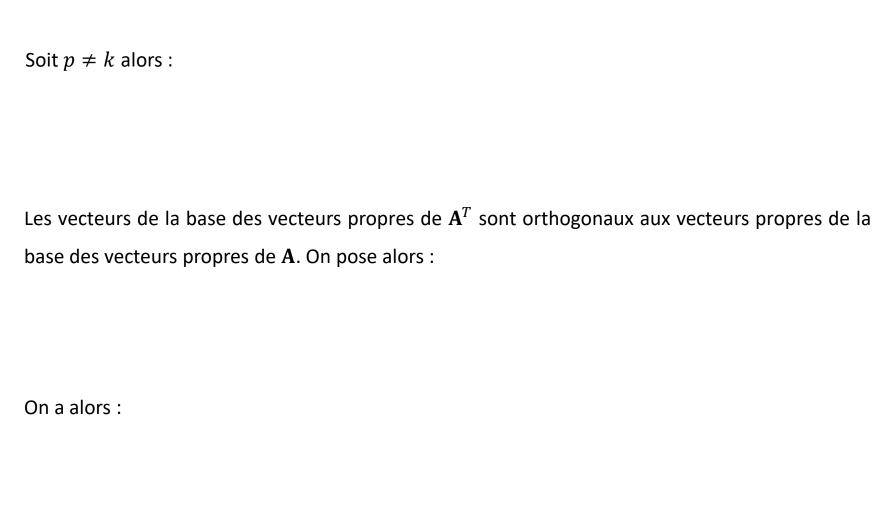
Soit  $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, ..., \mathbf{u}_n$  la base constituée des vecteurs propres de la matrice  $\mathbf{A}^T$  (on rappelle que  $\mathbf{A}$  et  $\mathbf{A}^T$  ont les mêmes valeurs propres), c'est-à-dire :

$$\forall k \in [1, n], \quad \mathbf{A}^T \mathbf{u}_k = \lambda_k \mathbf{u}_k$$

Ou encore (en prenant la transposée de la formule précédente) :

$$\forall k \in [1, n], \quad \mathbf{u}_k^T \mathbf{A} = \lambda_k \mathbf{u}_k^T$$

## 3. Méthode de la déflation



Donc 0 est une valeur propre de  ${\bf B}$  ; elle est associée au vecteur propre  ${\bf e_1}$ .

## 3. Méthode de la déflation

De plus:

Donc  $\lambda_k$  est une valeur propre de  ${\bf B}$  ; elle est associée au vecteur propre  ${\bf e}_k$ .

Finalement, **B** est une matrice diagonalisable admettant pour valeurs propres  $0, \lambda_2, \lambda_3, ..., \lambda_n$  avec :

$$|\lambda_2| \ge |\lambda_3| \ge \cdots \ge |\lambda_n|$$

La valeur propre dominante est alors  $\lambda_2$  et le vecteur propre dominant est  $\mathbf{e}_2$ . Il suffit alors d'appliquer la méthode de la puissance itérée à la matrice  $\mathbf{B}$  pour déterminer le couple dominant  $(\lambda_2, \mathbf{e}_2)$ , et ainsi de suite pour les autres valeurs propres et vecteurs propres.