

Chapitre V

Décomposition en valeurs singulières

1. Introduction
2. Forme complète de la SVD
3. Propriétés
4. Interprétation géométrique
5. Méthode pratique
6. Application

1. Introduction

Exemple introductif

On considère la matrice 3×2 suivante : $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$

Cette matrice est de rang 2 (les 2 vecteurs colonnes sont libres).

On pose : $\mathbf{M} = \mathbf{A}^T \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 6 & 2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$ et $\mathbf{N} = \mathbf{A} \mathbf{A}^T = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 3 & 5 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}$

Les matrices \mathbf{M} et \mathbf{N} sont symétriques (matrices de Gram), donc d'après le théorème spectral on a :

$$\bullet \quad \mathbf{M} = \mathbf{V} \mathbf{D}_1 \mathbf{V}^T \quad \text{avec} \quad \mathbf{D}_1 = \begin{pmatrix} 7 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \mathbf{V} = \begin{pmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} & -\frac{1}{\sqrt{5}} \\ 1 & 2 \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{5}} \end{pmatrix}$$

$$\bullet \quad \mathbf{N} = \mathbf{U} \mathbf{D}_2 \mathbf{U}^T \quad \text{avec} \quad \mathbf{D}_2 = \begin{pmatrix} 7 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \mathbf{U} = \begin{pmatrix} \frac{3}{\sqrt{5}\sqrt{7}} & \frac{1}{\sqrt{2}\sqrt{5}} & \frac{3}{\sqrt{2}\sqrt{7}} \\ 5 & 0 & 2 \\ \frac{1}{\sqrt{5}\sqrt{7}} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}\sqrt{7}} \\ -\frac{1}{\sqrt{5}\sqrt{7}} & \frac{3}{\sqrt{2}\sqrt{5}} & -\frac{1}{\sqrt{2}\sqrt{7}} \end{pmatrix}$$

1. Introduction

On a alors :

$$\mathbf{M} = \mathbf{V}\mathbf{D}_1\mathbf{V}^T \quad \Leftrightarrow \quad \mathbf{V}^T\mathbf{M}\mathbf{V} = \mathbf{D}_1 = \mathbf{\Lambda}_1^2 \quad \text{avec} \quad \mathbf{\Lambda}_1 = \begin{pmatrix} \sqrt{7} & 0 \\ 0 & \sqrt{2} \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \mathbf{\Lambda}_1^{-1}\mathbf{V}^T\mathbf{A}^T\mathbf{A}\mathbf{V}\mathbf{\Lambda}_1^{-1} = \mathbf{I}$$

$$\Leftrightarrow (\mathbf{A}\mathbf{V}\mathbf{\Lambda}_1^{-1})^T\mathbf{A}\mathbf{V}\mathbf{\Lambda}_1^{-1} = \mathbf{I}$$

$\mathbf{A}\mathbf{V}\mathbf{\Lambda}_1^{-1}$ est une matrice orthogonale et cette matrice est :

$$\mathbf{A}\mathbf{V}\mathbf{\Lambda}_1^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} & -\frac{1}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{7}} & 0 \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = \dots = \begin{pmatrix} \frac{3}{\sqrt{5}\sqrt{7}} & \frac{1}{\sqrt{2}\sqrt{5}} \\ \frac{5}{\sqrt{5}\sqrt{7}} & 0 \\ -\frac{1}{\sqrt{5}\sqrt{7}} & \frac{3}{\sqrt{2}\sqrt{5}} \end{pmatrix} = \mathbf{U}_1$$

1. Introduction

Finalement :

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \mathbf{U}_1 \mathbf{\Lambda}_1 \mathbf{V}^T = \begin{pmatrix} \frac{3}{\sqrt{5}\sqrt{7}} & \frac{1}{\sqrt{2}\sqrt{5}} \\ \frac{5}{\sqrt{5}\sqrt{7}} & 0 \\ -\frac{1}{\sqrt{5}\sqrt{7}} & \frac{3}{\sqrt{2}\sqrt{5}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sqrt{7} & 0 \\ 0 & \sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{5}} \\ -\frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \end{pmatrix}$$

Les valeurs $\sigma_1 = \sqrt{7}$ et $\sigma_2 = \sqrt{2}$ sont appelées **valeurs singulières** de \mathbf{A} (ce sont les racines carrées des valeurs propres de $\mathbf{M} = \mathbf{A}^T \mathbf{A}$).

Ceci n'est pas une diagonalisation (puisque \mathbf{A} n'est pas carrée) mais ça y ressemble beaucoup ! On dit plutôt que \mathbf{A} a été décomposée en valeurs singulières. Il s'agit ici plus exactement de la forme réduite de la décomposition en valeurs singulières de \mathbf{A} .

2. Forme complète de la SVD

La forme complète et générale de la SVD s'énonce de la façon suivante :

Soit $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$. Il existe une matrice orthogonale $\mathbf{U} \in \mathbb{R}^{m \times m}$, une matrice orthogonale $\mathbf{V} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ et une matrice « diagonale » $\mathbf{\Lambda} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ à coefficients diagonaux positifs ou nuls telles que :

$$\mathbf{A} = \mathbf{U} \mathbf{\Lambda} \mathbf{V}^T$$

C'est-à-dire :

$$\begin{array}{c}
 \mathbf{A} = \left(\begin{array}{c|c|c|c|c} \mathbf{u}_1 & \mathbf{u}_2 & \mathbf{u}_3 & \dots & \mathbf{u}_m \end{array} \right) \left(\begin{array}{ccc|c} \sigma_1 & & & \\ & \sigma_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \sigma_n \\ \hline 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{array} \right) \left(\begin{array}{c} \mathbf{v}_1^T \\ \mathbf{v}_2^T \\ \mathbf{v}_3^T \\ \vdots \\ \mathbf{v}_n^T \end{array} \right) \\
 \uparrow \qquad \underbrace{\hspace{10em}}_{\mathbf{U}} \quad \underbrace{\hspace{10em}}_{\mathbf{\Lambda}} \quad \underbrace{\hspace{10em}}_{\mathbf{V}^T} \\
 m \times n \qquad m \times m \qquad m \times n \qquad n \times n
 \end{array}$$

Les réels $\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_n$ sont positifs ou nuls et sont appelés **valeurs singulières** de \mathbf{A} et on dit que \mathbf{A} est décomposée en valeurs singulières (SVD : Singular Values Decomposition).

2. Forme complète de la SVD

Un simple calcul par blocs permet d'écrire :

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{c|c|c|c|c} \mathbf{u}_1 & \mathbf{u}_2 & \mathbf{u}_3 & \dots & \mathbf{u}_m \end{array} \right) \begin{pmatrix} \sigma_1 & & & & \\ & \sigma_2 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \sigma_n & \\ \hline 0 & 0 & \dots & 0 & \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{v}_1^T \\ \mathbf{v}_2^T \\ \mathbf{v}_3^T \\ \vdots \\ \mathbf{v}_n^T \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{c|c|c|c|c} \sigma_1 \mathbf{u}_1 & \sigma_2 \mathbf{u}_2 & \sigma_3 \mathbf{u}_3 & \dots & \sigma_n \mathbf{u}_n \end{array} \right) \begin{pmatrix} \mathbf{v}_1^T \\ \mathbf{v}_2^T \\ \mathbf{v}_3^T \\ \vdots \\ \mathbf{v}_n^T \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{A} = \sigma_1 \mathbf{u}_1 \mathbf{v}_1^T + \sigma_2 \mathbf{u}_2 \mathbf{v}_2^T + \dots + \sigma_n \mathbf{u}_n \mathbf{v}_n^T$$

$$\mathbf{A} = \sum_{i=1}^n \sigma_i \mathbf{u}_i \mathbf{v}_i^T$$

combinaison linéaire des matrices $\mathbf{u}_i \mathbf{v}_i^T$

2. Forme complète de la SVD

La forme complète de la SVD de la matrice de l'exemple introductif s'écrit :

$$\begin{array}{c}
 \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \mathbf{U}\mathbf{\Lambda}\mathbf{V}^T = \underbrace{\begin{pmatrix} \frac{3}{\sqrt{5}\sqrt{7}} & \frac{1}{\sqrt{2}\sqrt{5}} & \frac{3}{\sqrt{2}\sqrt{7}} \\ 5 & 0 & 2 \\ \frac{1}{\sqrt{5}\sqrt{7}} & 0 & -\frac{2}{\sqrt{2}\sqrt{7}} \\ 1 & 3 & 1 \\ -\frac{1}{\sqrt{5}\sqrt{7}} & \frac{3}{\sqrt{2}\sqrt{5}} & -\frac{1}{\sqrt{2}\sqrt{7}} \end{pmatrix}}_{\mathbf{U}} \underbrace{\begin{pmatrix} \sqrt{7} & 0 \\ 0 & \sqrt{2} \\ 0 & 0 \end{pmatrix}}_{\mathbf{\Lambda}} \underbrace{\begin{pmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \\ -\frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{5}} \end{pmatrix}}_{\mathbf{V}^T} \\
 \begin{array}{c} \uparrow \\ 3 \times 2 \end{array} \qquad \qquad \qquad \begin{array}{c} 3 \times 3 \qquad \qquad 3 \times 2 \qquad \qquad 2 \times 2 \end{array}
 \end{array}$$

3. Propriétés

Soit $\mathbf{A} = (a_{ij}) = \mathbf{U}\mathbf{\Lambda}\mathbf{V}^T$ la SVD d'une matrice $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$. On note r le nombre de valeurs singulières non nulles.

Alors :

$$1. \quad \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n a_{ij}^2 = \sum_{k=1}^r \sigma_k^2 \quad \text{conservation de l'énergie}$$

2. $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $(\sigma_k^2, \mathbf{v}_k)$ est un couple d'éléments propres de $\mathbf{M} = \mathbf{A}^T \mathbf{A}$ et

$\forall k \in \llbracket 1, m \rrbracket$, $(\sigma_k^2, \mathbf{u}_k)$ est un couple d'éléments propres de $\mathbf{N} = \mathbf{A} \mathbf{A}^T$

$$3. \quad \mathbf{A} \mathbf{v}_k = \begin{cases} \sigma_k \mathbf{u}_k & 1 \leq k \leq r \\ 0 & r+1 \leq k \leq n \end{cases} \quad \text{et} \quad \mathbf{A}^T \mathbf{u}_k = \begin{cases} \sigma_k \mathbf{v}_k & 1 \leq k \leq r \\ 0 & r+1 \leq k \leq m \end{cases}$$

$$4. \quad \text{Im } \mathbf{A} = \text{Vect}(\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_r) \quad (\text{donc } \text{rg } \mathbf{A} = r) \quad \text{et} \quad \text{Im } \mathbf{A}^T = \text{Vect}(\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_r)$$

$$5. \quad \text{Ker } \mathbf{A} = \text{Vect}(\mathbf{v}_{r+1}, \mathbf{v}_{r+2}, \dots, \mathbf{v}_n) \quad \text{et} \quad \text{Ker } \mathbf{A}^T = \text{Vect}(\mathbf{u}_{r+1}, \mathbf{u}_{r+2}, \dots, \mathbf{u}_m)$$

4. Interprétation géométrique

Image de la sphère unité

Soient $\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{\Lambda}\mathbf{V}^T$ la SVD d'une matrice $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ et r le nombre de valeurs singulières non nulles.

$$\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{\Lambda}\mathbf{V}^T \quad \Leftrightarrow \quad \mathbf{A}\mathbf{V} = \mathbf{U}\mathbf{\Lambda}$$

- La matrice \mathbf{V} est orthogonale, ses vecteurs colonnes sont donc normés, ils appartiennent donc à la sphère unité de \mathbb{R}^n . De même les vecteurs colonnes de \mathbf{U} appartiennent à la sphère unité de \mathbb{R}^m .
- $\mathbf{U}\mathbf{\Lambda}$ est donc l'image de la sphère unité de \mathbb{R}^n par la matrice \mathbf{A} .
- Par ailleurs :

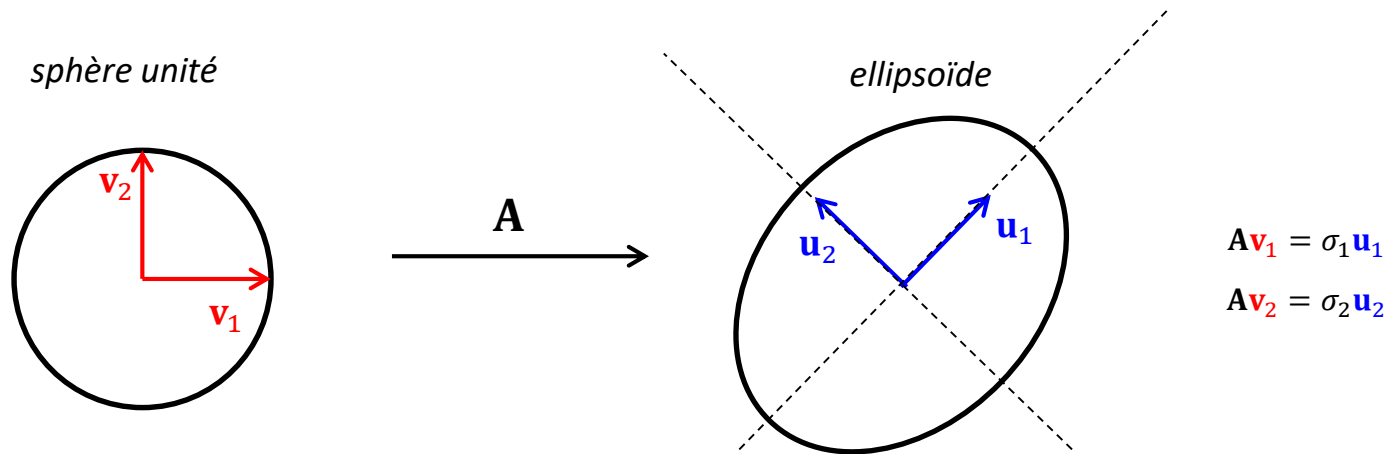
$$\mathbf{U}\mathbf{\Lambda} = \left(\begin{array}{c|c|c|c|c} \mathbf{u}_1 & \mathbf{u}_2 & \mathbf{u}_3 & \dots & \mathbf{u}_m \end{array} \right) \left(\begin{array}{cccc} \sigma_1 & & & \\ & \sigma_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \sigma_n \\ \hline 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{array} \right) = \left(\begin{array}{c|c|c|c|c} \sigma_1 \mathbf{u}_1 & \dots & \sigma_r \mathbf{u}_r & \dots & 0 \end{array} \right)$$

4. Interprétation géométrique

Image de la sphère unité (suite)

- Les vecteurs colonnes de $\mathbf{U}\mathbf{\Lambda}$ sont de longueurs $\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_r$, ils appartiennent donc à un ellipsoïde de \mathbb{R}^r dont les axes sont les vecteurs $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_r$.
- Les valeurs singulières $\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_r$ correspondent alors aux facteurs de déformation subie par les vecteurs de la sphère unité lorsqu'on leur applique la matrice \mathbf{A} .

Schématiquement :



- σ_1 et σ_2 correspondent respectivement au demi-grand axe et au demi-petit axe
- \mathbf{u}_1 , correspondant à la plus grande valeur singulière, donne la direction principale
- \mathbf{u}_2 , correspondant à la plus petite valeur singulière, donne la direction secondaire

5. Méthode pratique

Méthode pratique pour faire la SVD d'une matrice « à la main » (*cas où $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ avec $m \geq n$*)

- Diagonalisation de $\mathbf{M} = \mathbf{A}^T \mathbf{A} \Rightarrow \mathbf{M} = \mathbf{V} \mathbf{D}_1 \mathbf{V}^T$ avec $\mathbf{D}_1 = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$

- Diagonalisation de $\mathbf{N} = \mathbf{A} \mathbf{A}^T \Rightarrow \mathbf{N} = \mathbf{U} \mathbf{D}_2 \mathbf{U}^T$ avec $\mathbf{D}_2 = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n, 0, \dots, 0)$

- la SVD de \mathbf{A} s'écrit alors :

5. Méthode pratique

Exercice

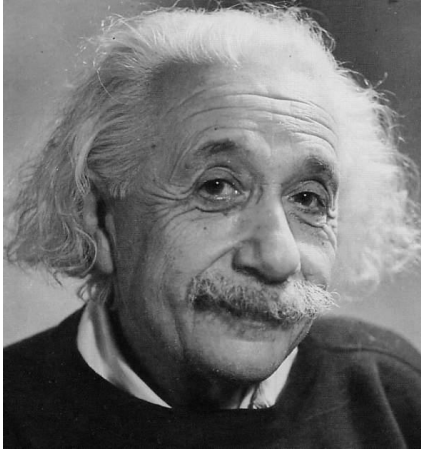
Appliquer la méthode précédente pour faire la SVD de $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 3 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$.

Solution

$$\begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 3 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{6}}{6} & \frac{2\sqrt{5}}{5} & \frac{\sqrt{30}}{30} \\ \frac{2\sqrt{6}}{6} & -\frac{\sqrt{5}}{5} & \frac{2\sqrt{30}}{30} \\ \frac{\sqrt{6}}{6} & 0 & \frac{-5\sqrt{30}}{30} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sqrt{12} & 0 \\ 0 & \sqrt{10} \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix}$$

6. Application

Application de la SVD en traitement d'image



- Une image en niveaux de gris peut être représentée par une matrice dont chaque coefficient détermine l'intensité du pixel correspondant.
- Par exemple, l'image d'A. Einstein ci-contre possède 590×629 pixels, elle peut être représentée par une matrice \mathbf{A} de $m = 629$ lignes et $n = 590$ colonnes, c'est-à-dire par 371 110 nombres compris entre 0 et 255.
- La décomposition en valeurs singulières de \mathbf{A} permet de l'écrire sous la forme :

$$\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{\Lambda}\mathbf{V}^T = \sum_{i=1}^r \sigma_i \mathbf{u}_i \mathbf{v}_i^T$$

où r est le nombre de valeurs singulières non nulles (ici $r = 590$).

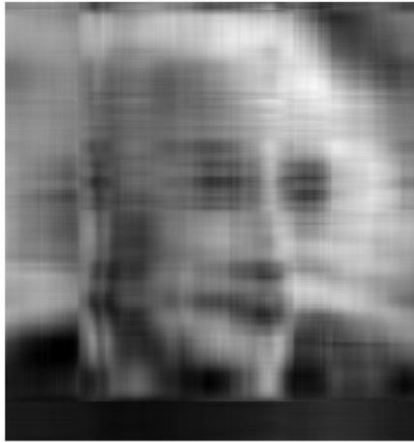
Question : que se passe-t-il si dans la somme ci-dessus on prend en compte un nombre de valeurs singulières k inférieur à r ?

En d'autres termes, à quoi ressemble l'image d'A. Einstein lorsqu'elle est reconstruite à l'aide de la matrice :

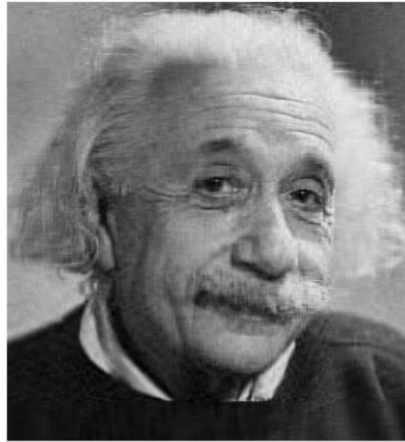
$$\mathbf{A}_k = \sum_{i=1}^k \sigma_i \mathbf{u}_i \mathbf{v}_i^T \quad \text{avec } k < r = 590$$

6. Application

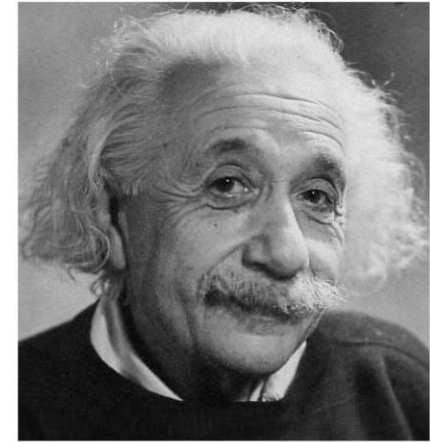
Application de la SVD en traitement d'image (suite)



$k = 5$



$k = 40$



$k = 100$

- Bien évidemment, l'image est reconstruite à l'identique si $k = r = 590$.
- On observe que pour $k = 100$, c'est-à-dire en utilisant moins d'information que dans l'image originale, l'image reconstruite est d'une assez bonne qualité
- Cela s'explique par la forte décroissance des valeurs singulières (cf. figure ci-contre)
- Application à la compression d'image

