

x	y	z	w	t	s	
1	0	0	$-r_1$	0	0	q_1
0	1	0	$-r_2$	0	0	q_2
0	0	1	$-r_3$	0	0	q_3
1	0	0	0	$-u_1$	$-v_1$	p_1
0	1	0	0	$-u_2$	$-v_2$	p_2
0	0	1	0	$-u_3$	$-v_3$	p_3

oder schematisch

\vec{r}	w	t	s	
I	$-\vec{r}$			\vec{q}
I		$-\vec{u}$	$-\vec{v}$	\vec{p}