

$x$	$y$	$z$	$t$	$s$	
1	0	0	$-u_1$	0	$q_1$
0	1	0	$-u_2$	0	$q_2$
0	0	1	$-u_3$	0	$q_3$
1	0	0	0	$-v_1$	$w_1$
0	1	0	0	$-v_2$	$w_2$
0	0	1	0	$-v_3$	$w_3$

oder schematisch

$\vec{p}$	$t$	$s$	
$E$	$-\vec{u}$		$\vec{q}$
$E$		$-\vec{v}$	$\vec{w}$