

Technische Universität Berlin

Fakultät IV - Elektrotechnik und Informatik

Fachgebiet AOT

Prof. Dr. Sahin Albayrak

Master Thesis Proposal

Hand Gesture Recognition for Human-Robot
Interaction

Sivalingam Panchadcharam Aravinth

Matrikel-Nummer 342899

Betreuer Dr. Yuan Xu

Inhaltsverzeichnis

Inhaltsverzeichnis	II
1 Motivation	1
2 Zielsetzung	2
3 Aufgabenpakete	3
4 Zeitplan	4
5 Organisatorisches	5
6 Anhang	6

1 Motivation

Im Bereich ... (Warum muss es eine neue Lösung/ einen neuen Ansatz geben)

2 Zielsetzung

Im Rahmen ... (Was will ich ueberhaupt mit meiner Arbeit erreichen? Etwas verbessern, entwickeln, vergleichen...)

3 Aufgabenpakete

Ausgehend von der Zielbeschreibung werden folgende Arbeitspakete definiert:

- Einarbeitung in das Themenbereich. Dazu gehört die Evaluierung relevanter Paper sowie das Berücksichtigen der bereits verfügbaren Komponenten und Implementierungen. Das Arbeitsergebnis ist eine Zusammenfassung relevanter Arbeiten.
- Entwicklung eines Ansatzes ...
- Analyse, Design und Entwurf einer Architektur
- Definition von geeigneten Testszenarien
- Umsetzung der Architektur, Implementierung
- Dokumentation der Architektur und des Programmcodes

4 Zeitplan

Die Bearbeitung dauert maximal 6 Monate. (Am besten eignet sich ein Gannt Diagramm)

5 Organisatorisches

- Sprache der Diplomarbeit:
- Textverarbeitungssystem:
- Programmiersprache: Java 1.5
- Betreuer:
- Gutachter: Prof. Dr. Sahin Albayrak, Dr.- Ing. Stefan Fricke

6 Anhang