

MultiMedia Systems HW2
Armaghan Sarvar 9531807

سوال ۱

از آنجا که می‌توانستیم با زبان‌های برنامه‌نویسی دیگر نیز کار کنیم، این تمرین با پایتون انجام شد.

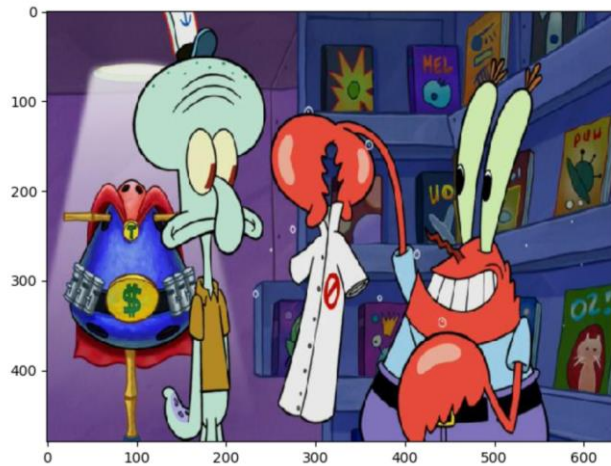
۱/۱

میدانیم باید:

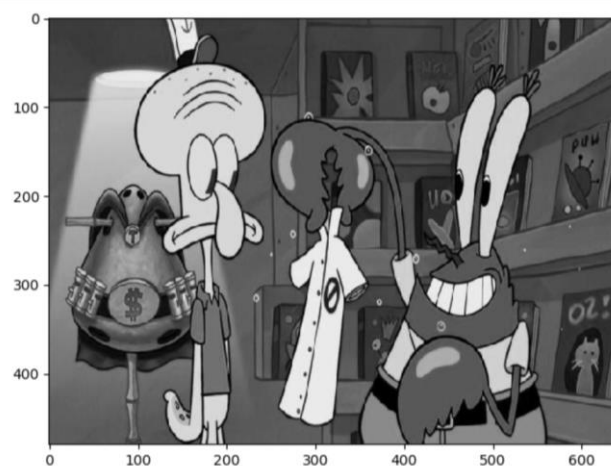
$$L = R * 299/1000 + G * 587/1000 + B * 114/1000$$

پس در تابع مربوط به این بخش، فرمول را پیاده‌سازی می‌کنیم.

تصویر اصلی:



تصویر gray-scale:



بعد از آن که تصویر به ۸ بیتی سیاه و سفید تبدیل شد، یک threshold برای مقادیر پیکسل‌ها در نظر می‌گیریم (برای از ۱۲۷ کمتر و یا بیشتر) و تصویر زیر بدست می‌آید.



سوال ۲

۲/۱

دیترینگ به طور کلی یک مبادله رزولوشن شدت است برای رزولوشن مکانی. در اصل این روش برای به دست آوردن الگوهایی است که به کمک آن‌ها مقادیر بین ۰ و ۲۵۵ قابل نمایش باشند و تصویر خاکستری داشته باشیم. همچنین می‌توان آن‌را یک نوع نویز عمدی برای از بین بردن و کاهش خطای گسسته‌سازی در نظر گرفت. دیترینگ از تکنیک halftone (مثلا ایجاد چند سطح خاکستری با استفاده از ۲ رنگ سیاه و سفید) برای افزایش سطوح بصری رنگ استفاده می‌نماید.

floyd-steinberg			original			after error distribution		
	pixel	$\frac{7}{16}$.5	.5		1	0,2813
$\frac{3}{16}$	$\frac{5}{16}$	$\frac{1}{16}$.5	.5	.5	0,4063	0,3438	0,4688

۲/۲

داریم:

```
find_closest_palette_color(oldpixel) = round(oldpixel / 255)
```

Year: Month: Day:

$$\text{مب: } \begin{bmatrix} 10 & 200 & 10 \\ 0 & 210 & 00 \\ 90 & 00 & 0 \end{bmatrix}$$

$$(0,0): \quad 10 \rightarrow 0 \quad 200 \rightarrow 200 + \frac{V \times 10}{14}$$

$$0 \rightarrow \frac{0 \times 10}{14} \quad 210 \rightarrow 210 + \frac{100}{14}$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 210 & 10 \\ 22 & 222 & 00 \\ 90 & 00 & 0 \end{bmatrix}$$

$$(0,1): \quad 200 \rightarrow 200 \quad 10 \rightarrow 10 + \frac{V \times V4}{14}$$

$$00 \rightarrow 00 + \frac{V4}{14}$$

$$22 \rightarrow 22 + \frac{2 \times V4}{14}$$

$$222 \rightarrow 222 + \frac{0 \times V4}{14}$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 200 & 21 \\ 22 & 224 & 70 \\ 90 & 00 & 0 \end{bmatrix}$$

$$(0,2): \quad 10 \rightarrow 0 \quad 224 \rightarrow 224 + \frac{C \times 21}{14}$$

$$70 \rightarrow 70 + \frac{0 \times 21}{14}$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 200 & 0 \\ 22 & 220 & 70 \\ 90 & 00 & 0 \end{bmatrix}$$

$$(1,0): \quad 0 \rightarrow 0 \quad 200 \rightarrow 200 + \frac{V \times 22}{14}$$

$$90 \rightarrow 90 + \frac{0 \times 22}{14} \quad 00 \rightarrow 00 + \frac{22}{14}$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 200 & 0 \\ 0 & 224 & 70 \\ 110 & 00 & 0 \end{bmatrix}$$



Scanned with
CamScanner

Year : Month : Day :

$$C(1,1): \quad 2V \rightarrow 200 \quad VD \rightarrow VD + \frac{V \times 21}{14} \quad 110 \rightarrow 110 + \frac{2 \times 21}{14}$$

$$2Z \rightarrow 2Z + \frac{2 \times 21}{14} \Rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 200 & 0 \\ 0 & 200 & 12 \\ 112 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$C(1,2): \quad 12 \rightarrow 0 \quad 20 \rightarrow 20 + \frac{2 \times 12}{14} \quad 1 \rightarrow 1 + \frac{2 \times 12}{14}$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 200 & 0 \\ 0 & 200 & 0 \\ 112 & 24 & 24 \end{bmatrix}$$

$$C(2,1): \quad 112 \rightarrow 0 \quad 24 \rightarrow 24 + \frac{V \times 112}{14} \Rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 200 & 0 \\ 0 & 200 & 0 \\ 0 & 124 & 24 \end{bmatrix}$$

$$C(2,2): \quad 124 \rightarrow 0 \quad 24 \rightarrow 24 + \frac{V \times 124}{14} \Rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 200 & 0 \\ 0 & 200 & 0 \\ 0 & 0 & 12 \end{bmatrix}$$

$$C(2,3): \quad 12 \rightarrow 0 \Rightarrow \text{النتيجة: } \begin{bmatrix} 0 & 200 & 0 \\ 0 & 200 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

با انتشار خطا:

floyd Steinberg with error



بدون انتشار خطا:

در این قسمت فقط quantize می‌کنیم.

floyd Steinberg without error



هنگامی که مقادیر همسایه‌ها برای هر پیکسل در نظر گرفته می‌شوند و خطا انتشار می‌یابد، پیکسل‌ها استقلال خود را از دست می‌دهند و ظاهری وابسته به همسایه‌ها می‌گیرند. بنابراین ممکن است دقت رنگ‌های قرمز و آبی و سبز برای یک پیکسل تغییر کند و برای همین در عکس نهایی، نقاط ریزی مانند نویز می‌بینیم. اما تمام رنگ‌های اصلی حفظ شده‌اند. (خطا نرم‌تر می‌شود)

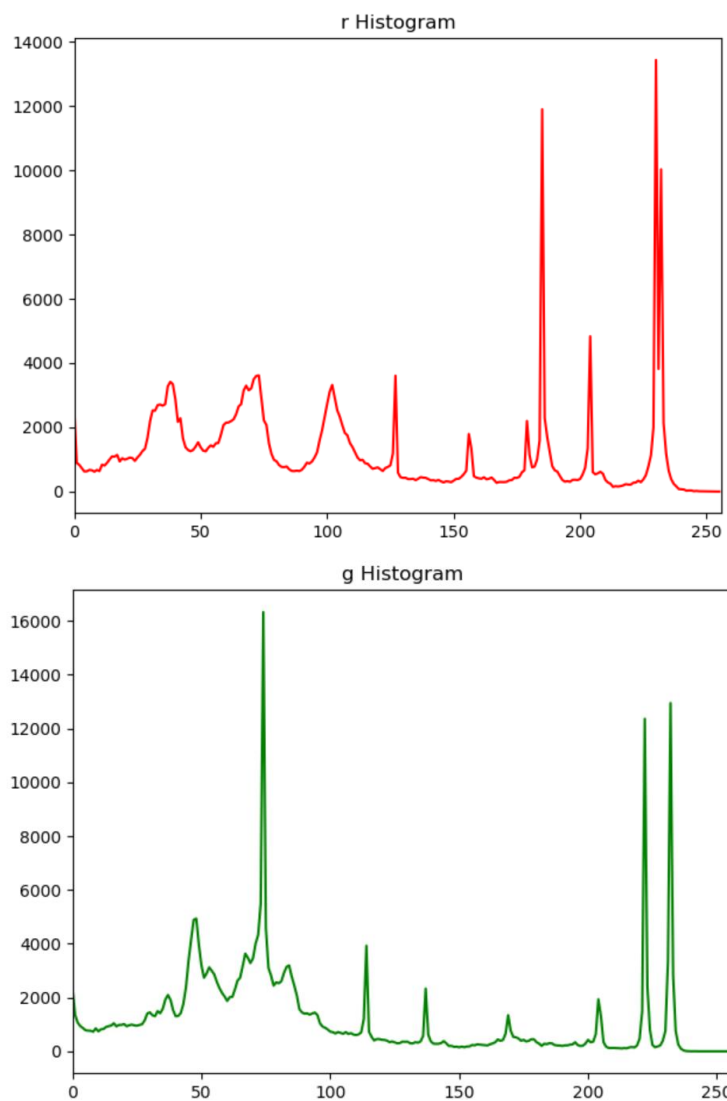
در حالت بدون محاسبه خطا، هر پیکسل تنها به مقدار خود وابسته است. برای همین در این حالت خطا شدیدتر است و جزئیات دقیق قابل مشاهده نیستند پس رنگ پیکسل‌ها تغییر بیشتری نسبت به حالت با خطا پیدا کرده‌اند.

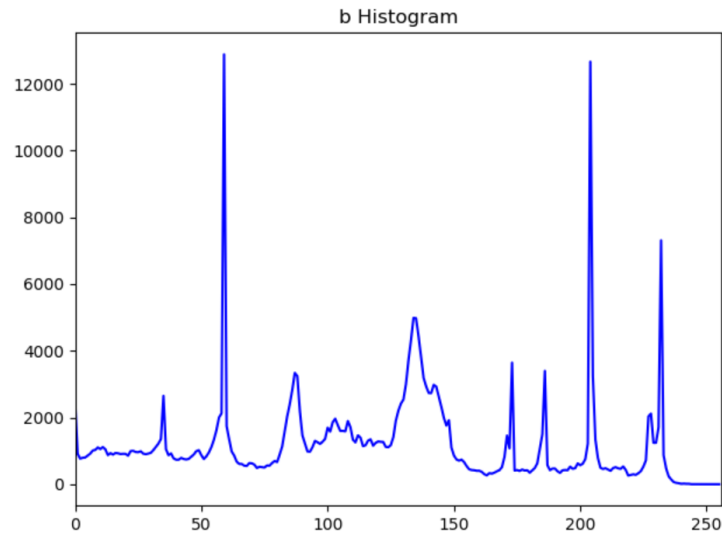
پس با پخش خطا در پیکسل‌ها، هر کدام با یک مقدار متفاوت، به نتیجه بهتر و واقعی‌تری دست یافتیم چون هر نوع باند منحرف کننده نمونه را به حداقل می‌رسانیم و به نتیجه‌ای smooth تر می‌رسیم => این حالت به تصویر واقعی نزدیک‌تر است.

سوال ۳

۳/۱

هیستوگرام برای هر کانال به صورت زیر شد: (به ازای همان عکس فوق)



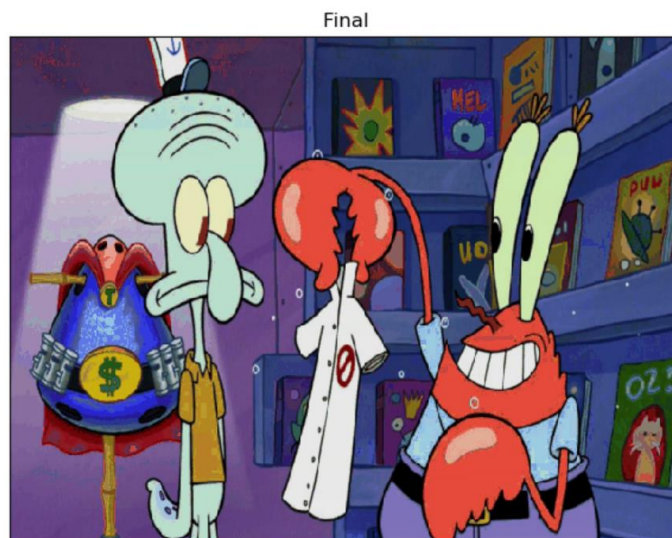


۳/۲

برای پیاده‌سازی الگوریتم median-cut یک تابع بازگشتی نوشته شد که هر بار، لیست پیکسل‌ها طبق یکی از رنگ‌های قرمز و سبز و آبی سورت شده و ۰ یا ۱ به انتهای مقدار پیکسل‌های قبل و بعد از میانه اضافه می‌شود. این فراخوانی‌های بازگشتی باید از بیت ۰ ام تا ۷ ام تکرار شوند تا نهایتاً به هر پیکسل یک مقدار ۸ بیتی (با نام value در کد) تعلق گیرد.

برای اینکه در انتهای کار ۲۵۶ رنگ کلی داشته باشیم، پیکسل‌های با value برابر را به رنگ‌های قرمز، آبی و سبز میانگین در کوچک‌ترین بلاک از پیکسل‌ها نگاشت می‌کنم. (در لیست mapping colors) و این mapping برای نمایش نهایی تصویر استفاده می‌شود.

۳/۳ خروجی حاصل از اجرای الگوریتم: (تصویر مربوطه کیفیت بالا نداشت و نتیجه برای عکس خام، بهتر قابل مشاهده است)



سوال ۴

فرمت PNG: این فایل در قالب Portable Network Graphic ذخیره شده است و شامل یک بیت‌مپ از رنگ‌های ایندکس شده است و از فشرده‌سازی Lossless استفاده می‌نماید. این فرمت معمولاً برای ذخیره‌سازی گرافیک تصاویر وب استفاده می‌شود و برای اولین بار برای رفع محدودیت‌های فرمت GIF به وجود آمد. گرچه نمی‌تواند مانند GIF امکان انیمیشن فراهم سازد، برای این کار می‌توانیم از فرمت MNG استفاده کنیم. همچنین از آنجا که فایل‌های PNG با هدف گرافیک‌های پیشرفته به وجود نیامده‌اند، حاوی پشتیبانی رنگ CMYK نیستند.

فرمت GIF: بیانگر Graphics Interchange Format. در اصل یک فرمت برای تصاویر بوده و برای ذخیره‌سازی داده‌ی مربوط به تصویر، از indexed color استفاده می‌کند. یعنی می‌تواند تا ۲۵۶ رنگ را شامل شود. color mapping در GIF هنگام نمایش چندین عکس، می‌تواند برای هر عکس به طور جداگانه تعریف شود و یا یک نگاشت سراسری برای همه باشد. فرمت‌های 87a و 89a هر دو می‌توانند از انیمیشن، تصاویر transparent و metadata پشتیبانی کنند. اما فرمت 89a می‌تواند از delay در انیمیشن هم برای نمایش تصاویر متحرک در زمان‌های مختلف پشتیبانی نماید.