

Formas de Cálculo para la matriz de transición de estados $\phi(t)$

1) De la definición con un número limitado de sumandos

$$\phi(t) = I + \frac{At}{1!} + \frac{A^2 t^2}{2!} + \dots$$

2) Según Fórmula de Sylvester

$$\phi(t) = \sum_{i=1}^n e^{\lambda_i t} F_i$$

$$F_i = \prod_{j=1, j \neq i}^n \frac{A - \lambda_j I}{\lambda_i - \lambda_j}$$

3) Usando la matriz de vectores propios

$$\phi(t) = V \operatorname{diag} e^{\lambda_i t} V^{-1}$$

$$\phi(t) = V \hat{\phi}(t) V^{-1}$$

4) Usando la transformada inversa de Laplace

Definición:

$$\phi(t) = L^{-1}\{\phi(s)\}$$

$$\phi(t) = L^{-1}\{(sI - A)^{-1}\}$$

Pasos para el cálculo por Laplace:

- Cálculo de $\phi(s)$:

$$\phi(s) = (sI - A)^{-1} = \frac{\text{adj}(sI - A)}{\det(sI - A)}$$

- Cálculo de la transformada inversa de Laplace

Se transforma cada elemento de la matriz

Ejemplo 4.1: Cálculo de $\phi(t)$ usando la fórmula de Sylvester:

$$A = \begin{bmatrix} -\frac{1}{T_1} & 0 \\ \frac{1}{T_2} & -\frac{1}{T_2} \end{bmatrix} \quad \text{Práctica 3, \#1.1}$$

$$\phi(t) = e^{\lambda_1 t} F_1 + e^{\lambda_2 t} F_2$$

$$\det(\lambda I - A) = 0 \quad \text{Ecuación característica}$$

$$\det \left(\begin{bmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} -\frac{1}{T_1} & 0 \\ \frac{1}{T_2} & -\frac{1}{T_2} \end{bmatrix} \right) = 0$$

$$\det \begin{bmatrix} \left(\lambda + \frac{1}{T_1} \right) & 0 \\ -\frac{1}{T_2} & \left(\lambda + \frac{1}{T_2} \right) \end{bmatrix} = 0$$

$$\lambda_1 = -\frac{1}{T_1}$$

$$\lambda_2 = -\frac{1}{T_2}$$

$$\phi(t) = e^{-\frac{1}{T_1}t} F_1 + e^{-\frac{1}{T_2}t} F_2$$

$$F_1 = \frac{A - \lambda_2 I}{\lambda_1 - \lambda_2} = \frac{\begin{bmatrix} -\frac{1}{T_1} & 0 \\ \frac{1}{T_2} & -\frac{1}{T_2} \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} -\frac{1}{T_2} & 0 \\ 0 & -\frac{1}{T_2} \end{bmatrix}}{\left(-\frac{1}{T_1} - \left(-\frac{1}{T_2}\right)\right)}$$

$$F_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{1 - \frac{T_2}{T_1}} & 0 \end{bmatrix}$$

$$F_2 = \frac{A - \lambda_1 I}{\lambda_2 - \lambda_1} = \frac{\begin{bmatrix} -\frac{1}{T_1} & 0 \\ \frac{1}{T_2} & -\frac{1}{T_2} \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} -\frac{1}{T_1} & 0 \\ 0 & -\frac{1}{T_1} \end{bmatrix}}{\left(-\frac{1}{T_2} - \left(-\frac{1}{T_1}\right)\right)}$$

$$F_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ \frac{1}{\frac{T_2}{T_1} - 1} & 1 \end{bmatrix}$$

$$\phi(t) = e^{-\frac{1}{T_1}t} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{1-\frac{T_2}{T_1}} & 0 \end{bmatrix} + e^{-\frac{1}{T_2}t} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ \frac{1}{\frac{T_2}{T_1}-1} & 1 \end{bmatrix}$$

$$\phi(t) = \begin{bmatrix} e^{-\frac{1}{T_1}t} & 0 \\ \frac{e^{-\frac{t}{T_1}} - e^{-\frac{t}{T_2}}}{\left(1 - \frac{T_2}{T_1}\right)} & e^{-\frac{1}{T_2}t} \end{bmatrix}$$

Ejemplo 4.2: Cálculo de $\phi(t)$ usando la Transformada inversa de Laplace

$$\phi(t) = \mathbf{L}^{-1} \left\{ (s\mathbf{I} - \mathbf{A})^{-1} \right\}$$

$$\phi(t) = \mathbf{L}^{-1} \left\{ \left(\begin{bmatrix} s & 0 \\ 0 & s \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} -\frac{1}{T_1} & 0 \\ \frac{1}{T_2} & -\frac{1}{T_2} \end{bmatrix} \right)^{-1} \right\}$$

$$\phi(t) = \mathbf{L}^{-1} \left\{ \begin{bmatrix} \left(s + \frac{1}{T_1} \right) & 0 \\ -\frac{1}{T_2} & \left(s + \frac{1}{T_2} \right) \end{bmatrix}^{-1} \right\}$$

$$\Phi(t) = \mathbf{L}^{-1} \left\{ \frac{\text{adj} \begin{bmatrix} \left(s + \frac{1}{T_1}\right) & 0 \\ -\frac{1}{T_2} & \left(s + \frac{1}{T_2}\right) \end{bmatrix}}{\left(s + \frac{1}{T_1}\right) \left(s + \frac{1}{T_2}\right)} \right\}$$

$$\Phi(t) = \mathbf{L}^{-1} \left\{ \frac{\begin{bmatrix} \left(s + \frac{1}{T_2} \right) & 0 \\ \frac{1}{T_2} & \left(s + \frac{1}{T_1} \right) \end{bmatrix}}{\left(s + \frac{1}{T_1} \right) \left(s + \frac{1}{T_2} \right)} \right\}$$

$$\Phi(t) = \mathbf{L}^{-1} \left\{ \begin{bmatrix} \frac{1}{\left(s + \frac{1}{T_1} \right)} & 0 \\ \frac{1}{T_2} & \frac{1}{\left(s + \frac{1}{T_2} \right)} \end{bmatrix} \right\}$$

Se sacan las transformadas inversas de cada elemento de la matriz

$$\frac{1}{s + \frac{1}{T_1}} \quad \text{Es directa}$$

$$0 \quad \text{Es cero}$$

$$\frac{\frac{1}{T_2}}{\left(s + \frac{1}{T_1}\right)\left(s + \frac{1}{T_2}\right)} \quad \text{Por fracciones parciales (asumiendo valores propios diferentes)}$$

$$\frac{1}{s + \frac{1}{T_2}} \quad \text{Es directa}$$

Sustituyendo las respectivas transformadas inversas se tiene

$$\phi(t) = \begin{bmatrix} e^{-\frac{t}{T_1}} & 0 \\ \left(\frac{T_1}{T_1 - T_2}\right)\left(e^{-\frac{t}{T_1}} - e^{-\frac{t}{T_2}}\right) & e^{-\frac{t}{T_2}} \end{bmatrix}$$