

# Instituto Politécnico Nacional Escuela Superior de Cómputo



#### Introducción a los Controladores Digitales de Señales

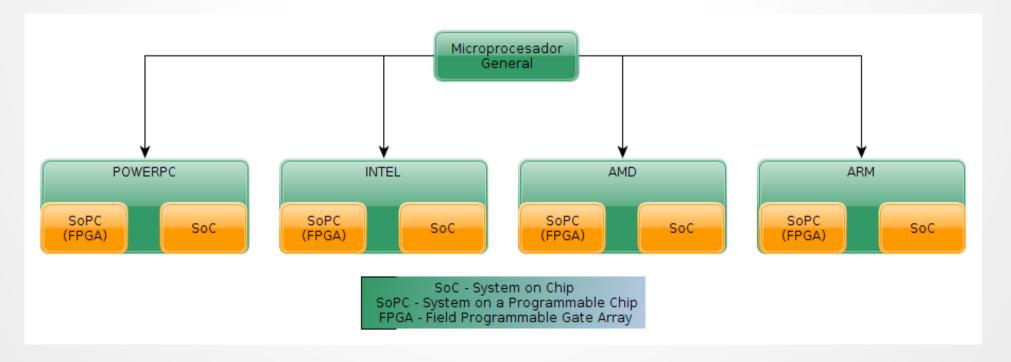
M. En C. Victor Hugo García Ortega



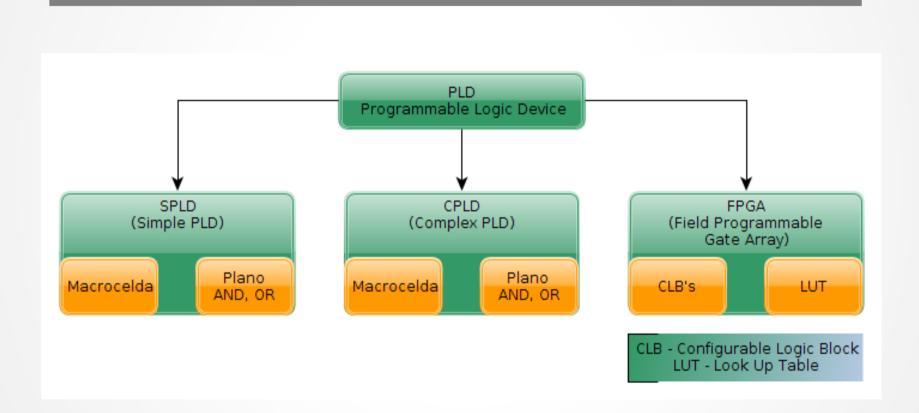
Av. Juan de Dios Batiz s/n Col Lindavista, GAM Unidad Profesional Zacatenco 07738, Ciudad de México.

## Dispositivos programables

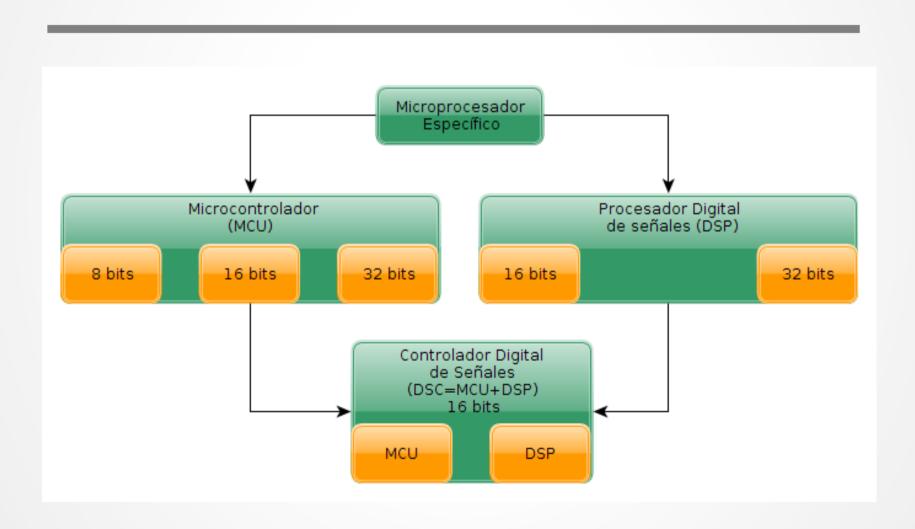
Es un elemento capaz de realizar una tarea especifica de procesamiento de información mediante el uso de un lenguaje de programación para su configuración.



# Dispositivos programables

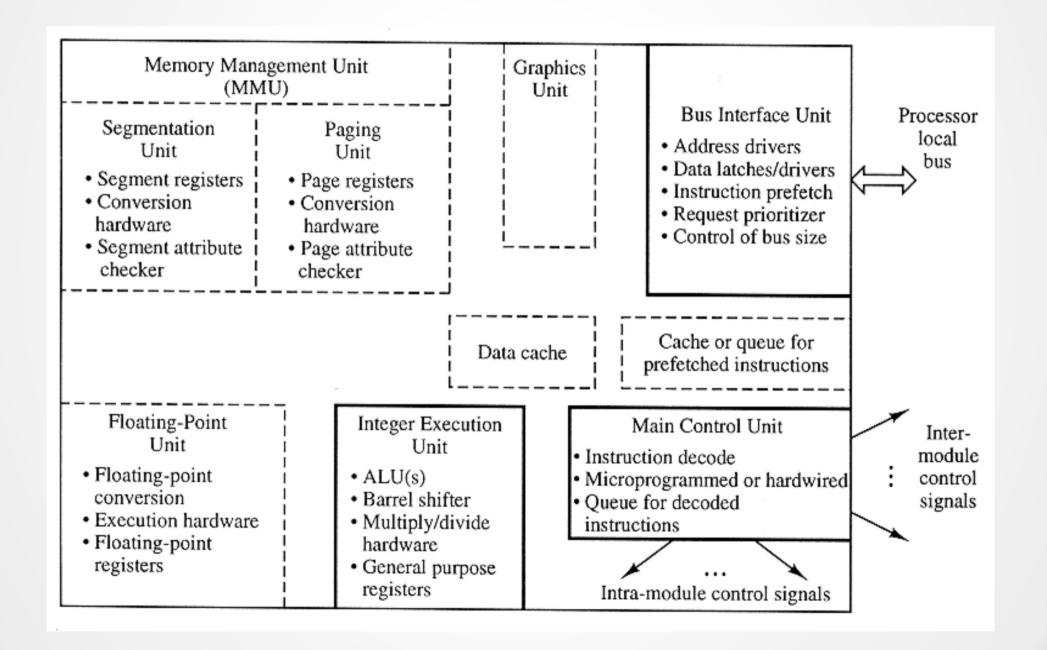


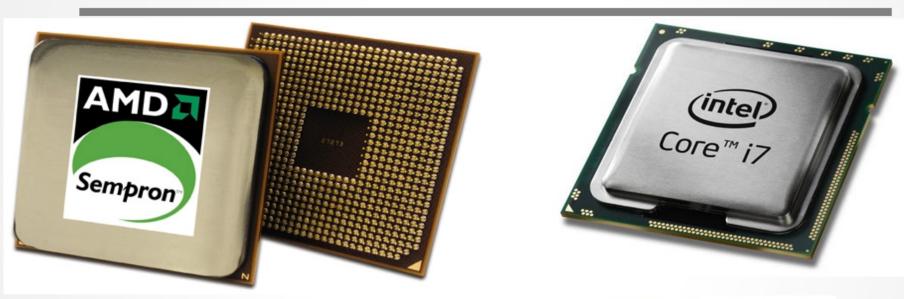
# Dispositivos programables



Es un diseño digital que dispone de un conjunto de Instrucciones para ejecutar un programa. Tiene tradicionalmente las siguientes unidades funcionales básicas:

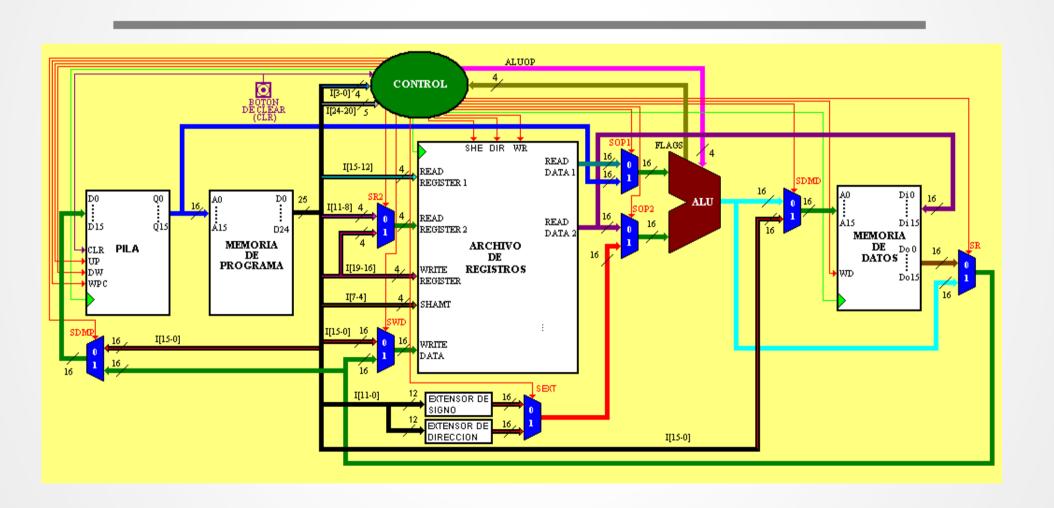
- >Unidad de control.
- Unidad de ejecución entera.
- >Unidad de interfaz de bus.
- >FPU (opcional).
- Cache interna (opcional).MMU (opcional).
- >Unidad Gráfica (opcional).





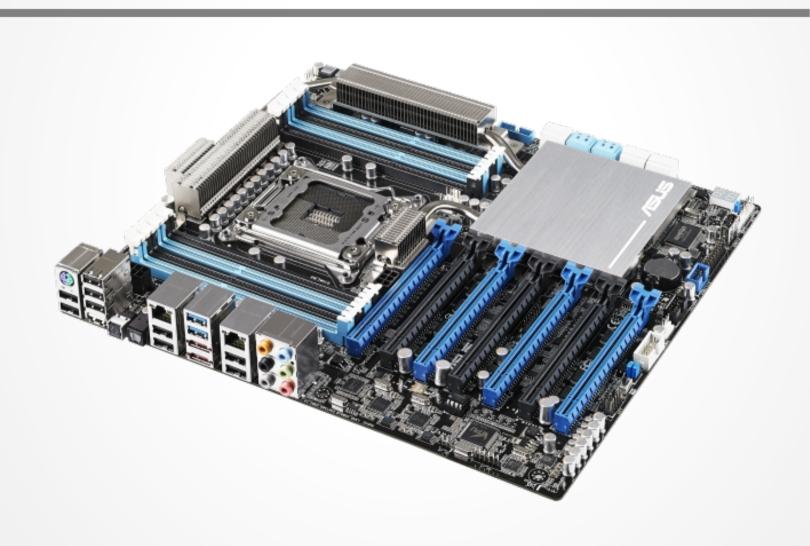






El microprocesador en un SoC cuyas terminales sacan al exterior las líneas de sus buses de datos, direcciones y control. El microprocesador por si solo no puede funcionar, sino que es necesario conectar de forma externa memoria y recursos periféricos para formar lo que conocemos como "MotherBoard".

Por esta razón un microprocesador es un sistema abierto con el que se puede diseñar un sistema mínimo con las características que el usuario desee, acoplándole los módulos necesarios.



Es un circuito integrado que contiene un microprocesador de forma interna, con todos los componentes para poder funcionar de forma autónoma.

Los elementos que normalmente integran un microcontrolador son:

Microprocesador.

Memoria de datos RAM.

Memoria de programa ROM/PROM/EPROM.

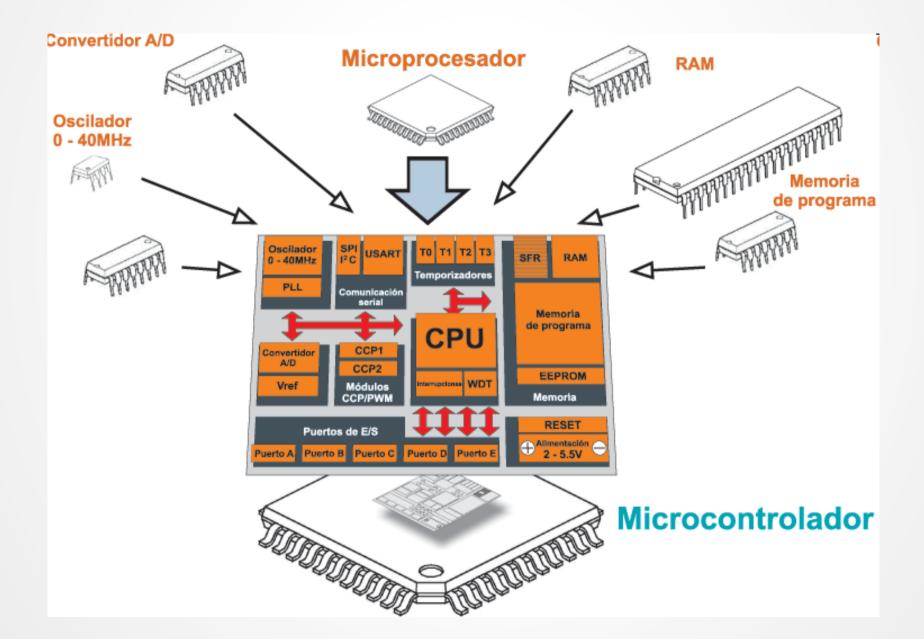
Módulos de E/S para comunicarse con el exterior.

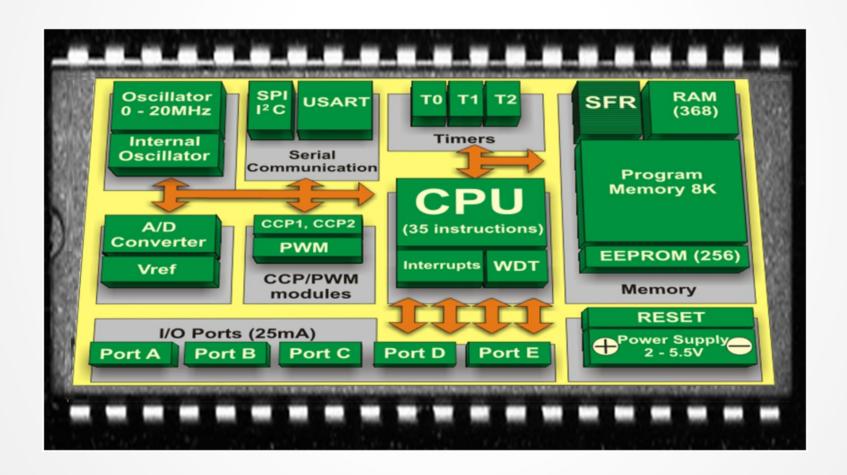
Módulos para el control de procesos.

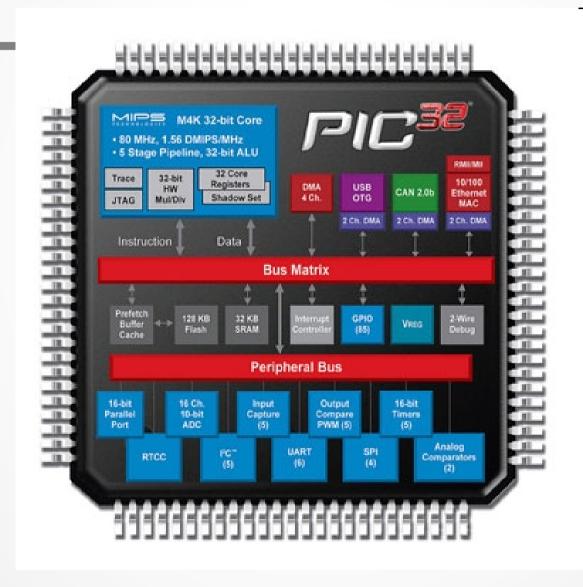
Oscilador interno para generar la señal de reloj.

Cada fabricante tiene numerosas variantes de microcontroladores con diferentes periféricos y memoria.

- Temporizadores (Timers).
- Perro guardián (Watchdog).
- Protección frente a fallo de alimentación (Brown-out).
- Estado de bajo consumo.
- Conversores AD y DA.
- Modulador de anchura de pulsos PWM.
- Comparadores Analógicos.
- Puertos de E/S digital.
- Interfaces de comunicación: UART, I2C, SPI, CAN, USB







Por esta razón, un microcontrolador también es un SoC que contiene un microprocesador con recursos internos que no se pueden modificar. Se dice que es un sistema cerrado.

Sin embargo, es posible agregar nuevos recursos de forma externa mediante el uso de las interfaces de Comunicación UART, I2C Y SPI.





PIC's HCxx

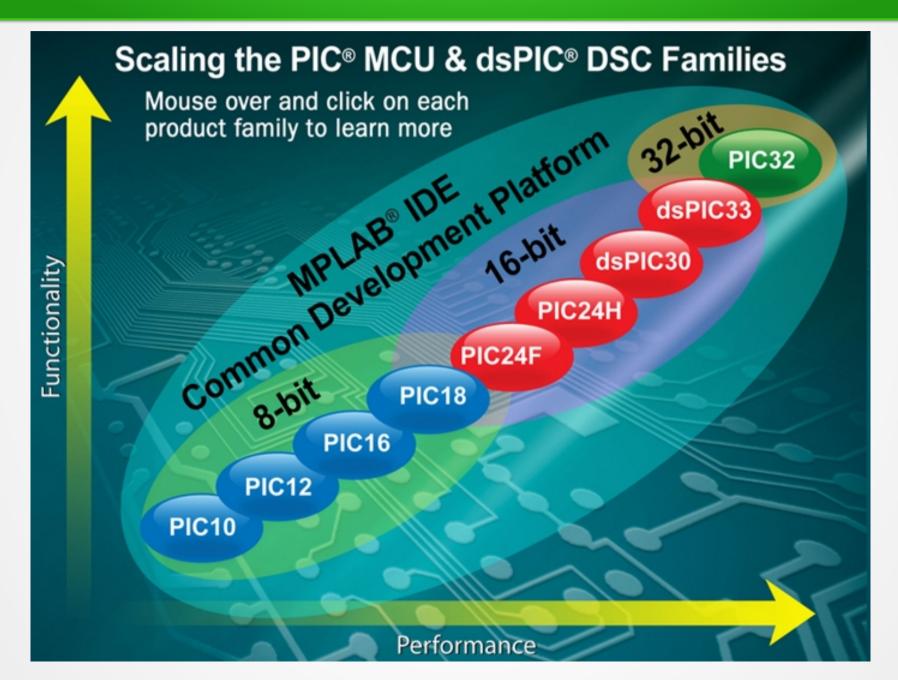


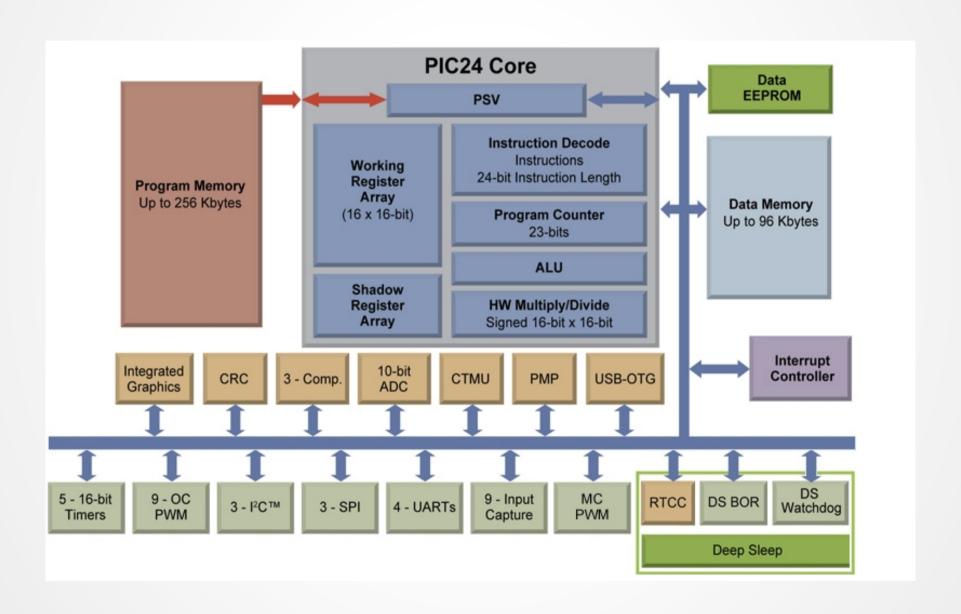


AVR's



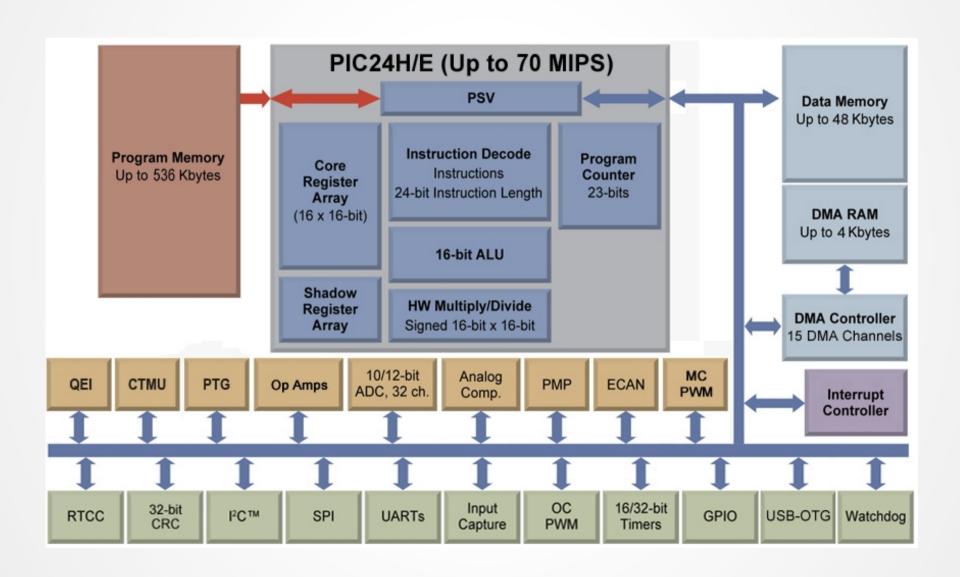
**MSP430** 





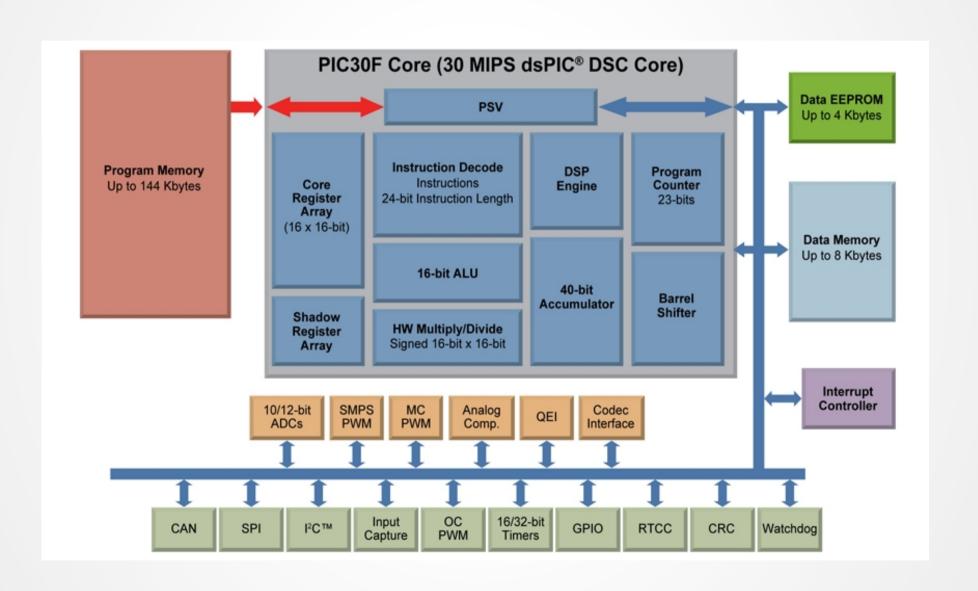
#### Features of PIC24F:

16 MIPS performance at 3.3V
XLP Technology for Sleep current at low as 20 nA
2.0V to 3.6V operation
Highly integrated peripherals for motor control, graphics displays, USB-OTG and capacitive touch implementation
One (8-bit) file select register
Multiple product options and easy migration
Smallest form factors available



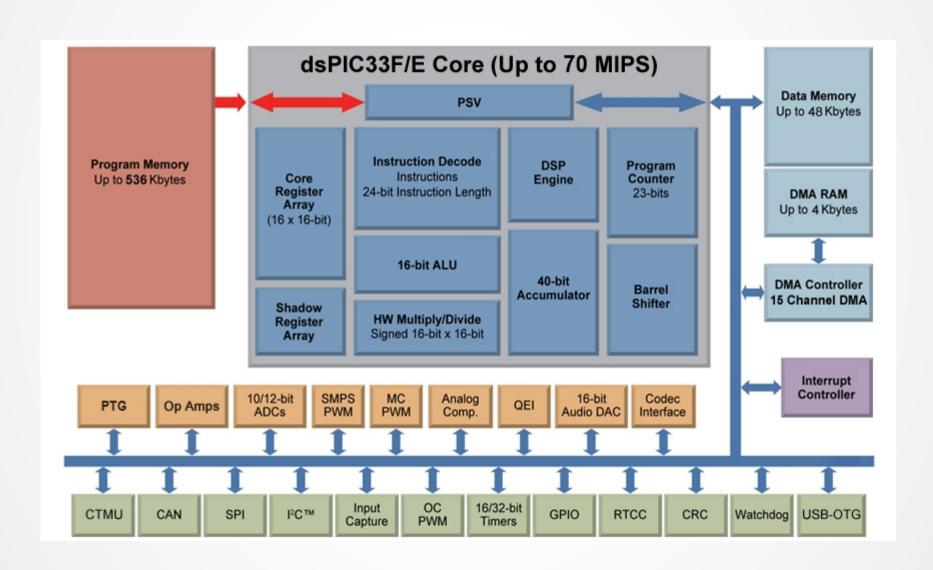
#### Features of PIC24H/E:

Up to 70 MIPS operation at 3.3V
Fast DMA with no cycle stealing
Single cycle execution and fast interrupts (5 cycles)
Motor Control peripherals and integrated Op Amps
High-performance 12-bit ADC and CAN offering
Graphics/HMI through PMP
Wide range of memory/package options
Automotive support (qualified for AEC-Q100) and high-temperature (150°C) options



#### Features of dsPIC30F:

30 MIPS DSC at 5V
Single cycle MAC
40-bit accumulator and dual operand fetches
Saturation and rounding modes
Built-in EEPROM
Highly integrated motor control, SMPS and audio perhipherals



#### Features of dsPIC33F/E:

Up to 70 MIPS DSC at 3.3V
Single cycle 16 x 16 MAC
Integrated Op Amps
40-bit accumulators and dual operand fetches
Fast DMA with no cycle stealing
Highly integrated motor control, SMPS and audio peripherals

	PIC24F	PIC24H	PIC24E	DSPIC30F	DSPIC33F	DSPIC33E
VOLTAJE	3.3V	3.3V	3.3V	5V	3.3V	3.3V
MIPS	16	40	70	30	40	70
PERIFERICOS	SI	SI	SI	NO	SI	SI
REMAPEABLES						
UNIDAD DSP	NO	NO	NO	SI	SI	SI
EPROM	NO	NO	NO	SI	NO	NO
DMA	NO	SI	SI	NO	SI	SI
XLP	SI	NO	NO	NO	NO	NO
FLASH	4K – 256K	12K – 256K	32K – 512K	6K – 144K	12K – 256K	32K – 512K
RAM	512 – 96K	1K – 16K	8K – 52K	256 – 8K	1K – 30K	8K – 52K

El microcontrolador a usar en el curso es el DSPIC30F4013.

Herramientas a utilizar:

IDE de desarrollo MPLAB® X IDE v4.00

Compilador MPLAB® XC16 Compiler v1.31

Descargar de la página de Microchip: http://www.microchip.com

#### Contacto

Gracias por su atención...

E-mail: vgarciaortega@yahoo.com.mx