به نام خدا دانشگاه صنعتی امیرکبیر (پلی تکنیک تهران) دانشکده مهندسی کامپیوتر



## گزارش تمرین چهارم درس یادگیری ماشین

استاد درس: دكتر احسان ناظرفرد

دانشجو: فاطمه غلامزاده ۹۹۱۳۱۰۰۳

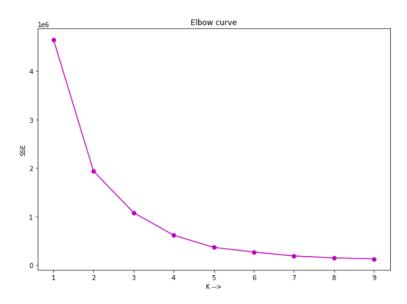
نیم سال دوم ۱۳۹۹–۱۴۰۰

# سوالات پیاده سازی

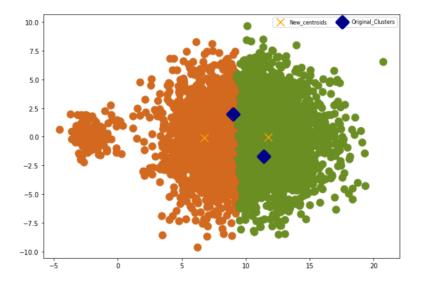
#### مسئله ١:

: data\_kmeans\_1 مجموعه داده

نمودار elbow برای مجموعه داده اول به این صورت است:

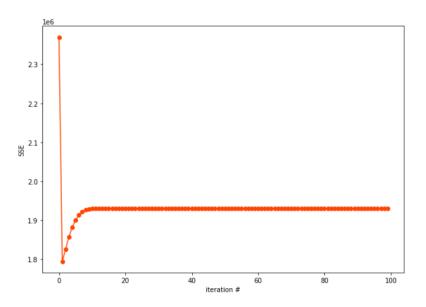


از روی نمودار به نظر میرسد که تعداد مناسب خوشهها ۲ است. بنابراین خوشهبندی را با ۲ کلاستر انجام می-دهیم:



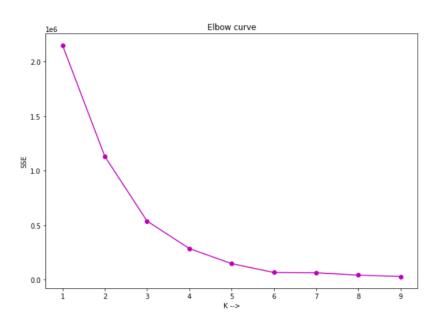
**نتیجه گیری:** همانطور که در نتیجه خوشه بندی برای این دیتاست مشاهده میکنید الگوریتم Kmeans وابسته به میانگین دادهها میباشد. بدین معنا که اگر یک خوشه دارای تعداد بسیاری داده نسبت به خوشه دیگر باشد، سعی میکند و بایاس است به سمت اینکه در داخل تعداد دادههای بیشتر و یا به عبارت دیگر قسمت چگالتر دادهها تولید خوشه کند که مناسب نیست.

نمودار SSE به ازای تکرارهای مختلف:

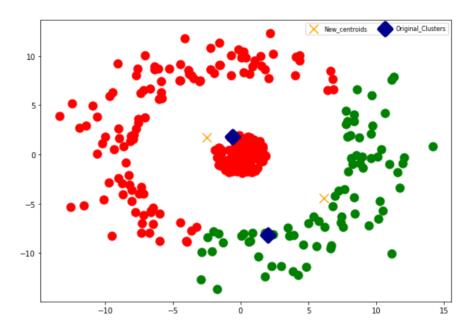


: data\_kmeans\_2 مجموعه داده

نمودار elbow

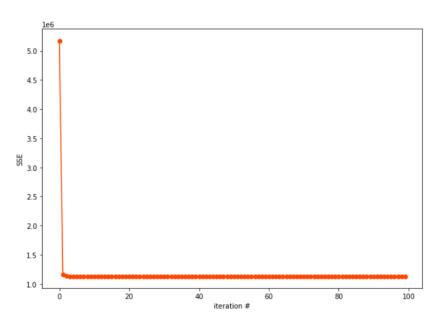


تعداد مناسب خوشهها : ۲ نمودار خوشهبندی:

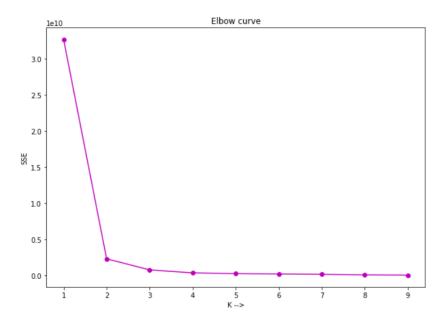


در این دادگان نیز ضعف اصلی این الگوریتم یعنی عدم توجه به چگالی و تراکم دادها و صرفا در نظر گرفتن میانگین دادها به چشم میآید.

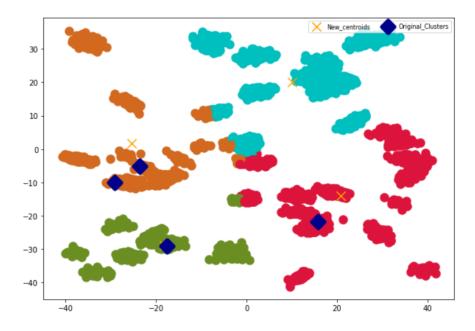
نمودار SSE به ازای تکرارهای مختلف:



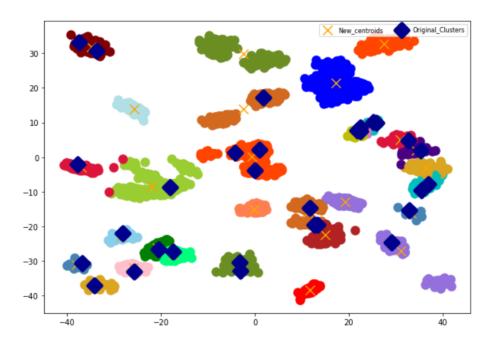
مجموعه داده data\_kmeans\_3 ،



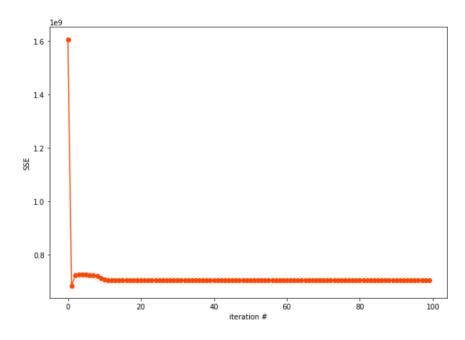
با توجه به نمودار elbow به نظر می رسد که تعداد مناسب خوشه ها حدود \* تا باشد. برای \* خوشه بندی به این صورت است:



از آنجایی که به نظر میرسد تعداد ۴ خوشه برای شکل دادهها خیلی کم است، خوشه بندی با k=30 هم انجام شد که نتیجه به صورت زیر است:

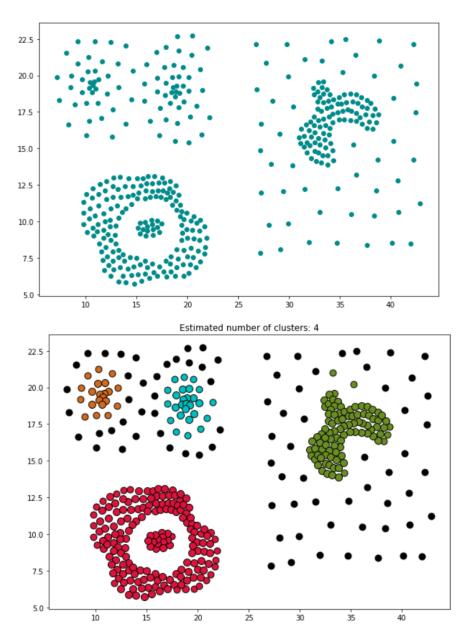


نمودار SSE به ازای تکرارهای مختلف:



### مسئله ۲:

۱. مجموعه داده Compound :



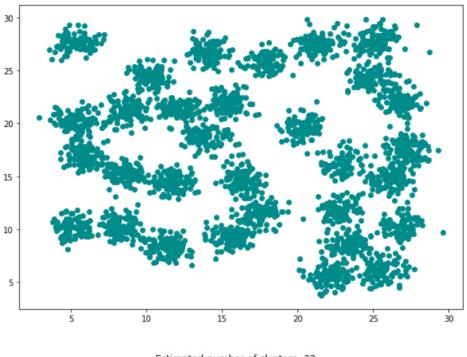
پارامترهای DBScan:

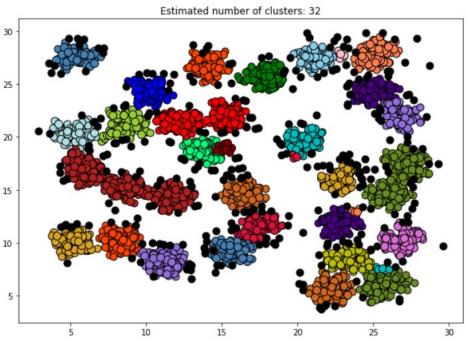
eps=1.6, min\_samples=12

. purity :

Purity 0.7919799498746867

۲. مجموعه داده D31:





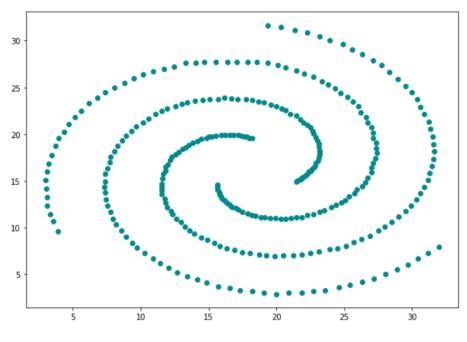
پارامترهای DBScan:

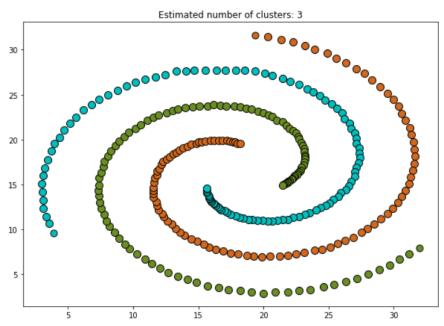
eps=0.45, min\_samples=5

معيار purity :

Purity 0.8790322580645162

### ۳. مجموعه داده Spiral :





پارامترهای DBScan:

eps=3.5, min\_samples=5

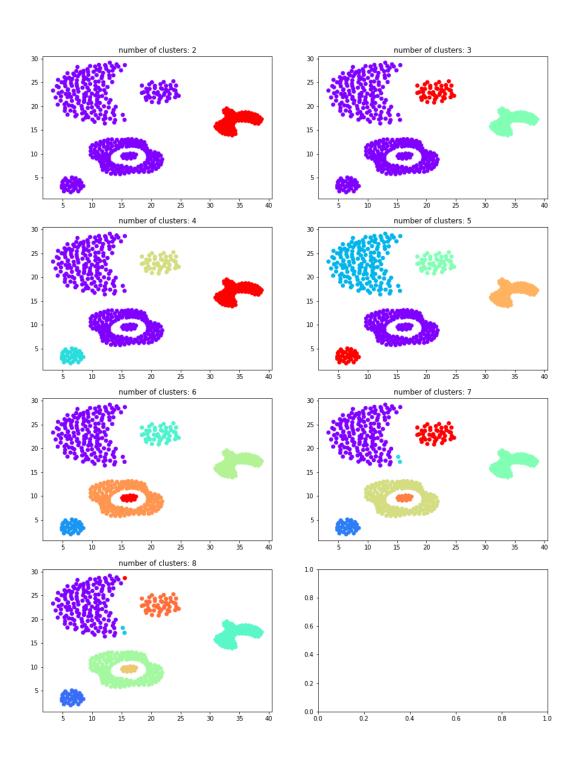
. purity :

Purity 1.0

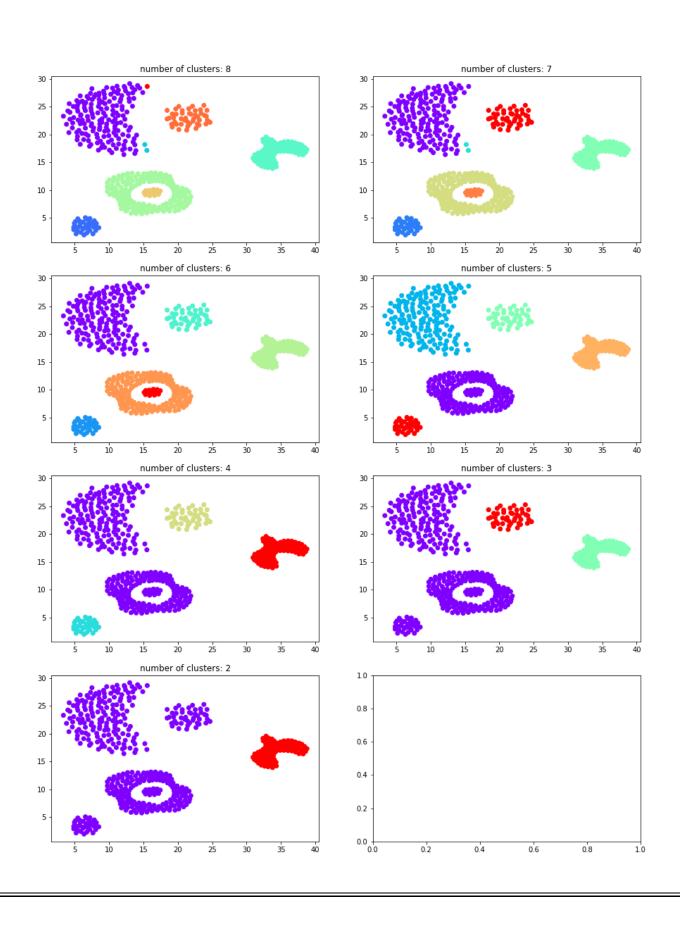
### مسئله ۳:

### نتایج در زیر آورده شده است :

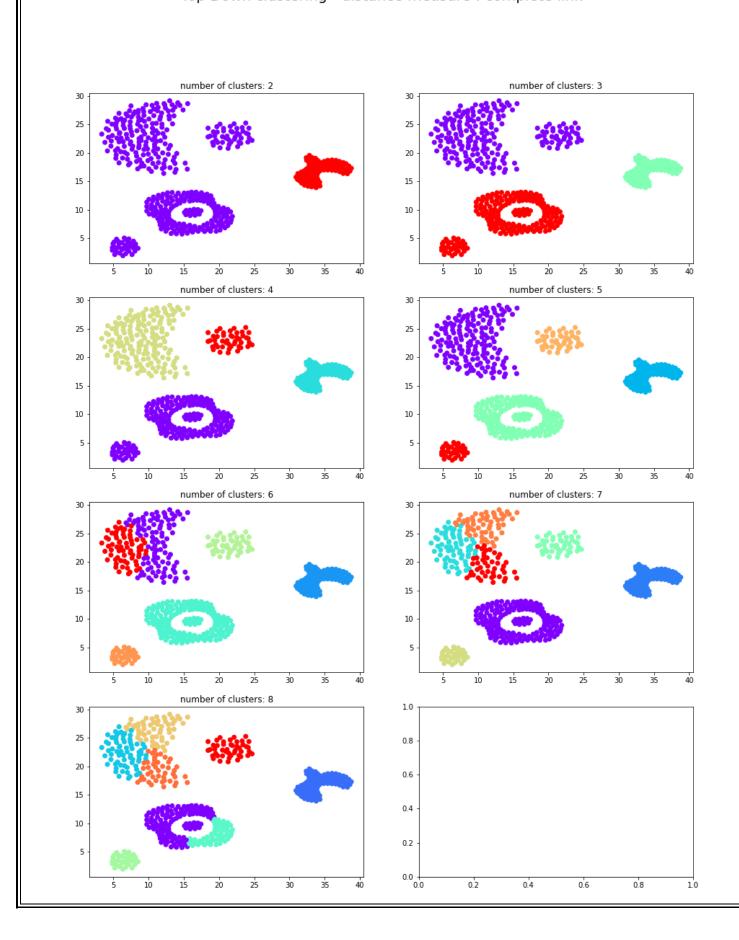
Top Down clustering - distance measure : single link



#### Bottom Up clustering - distance measure : single link

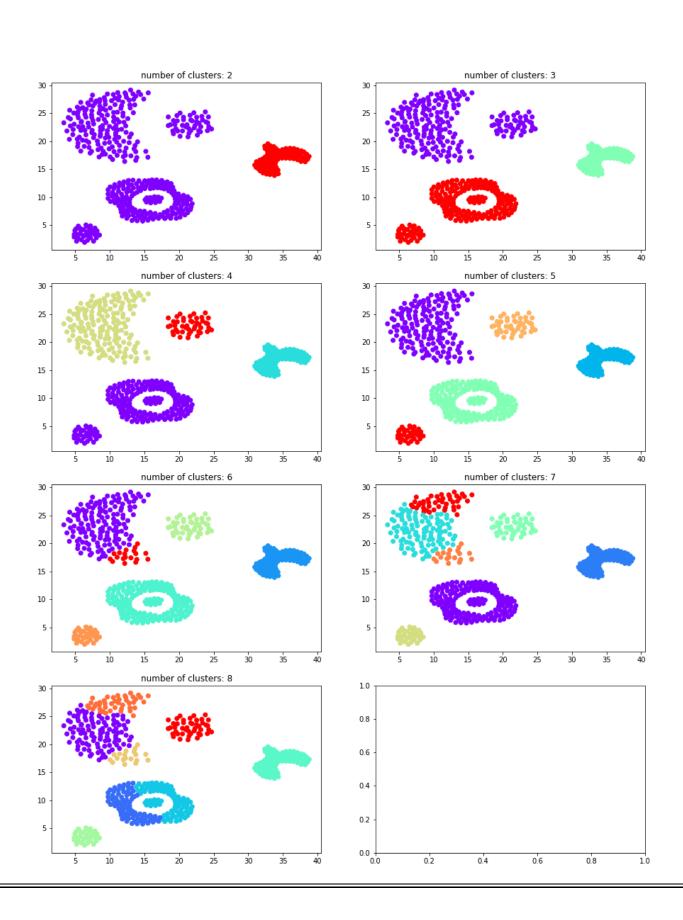


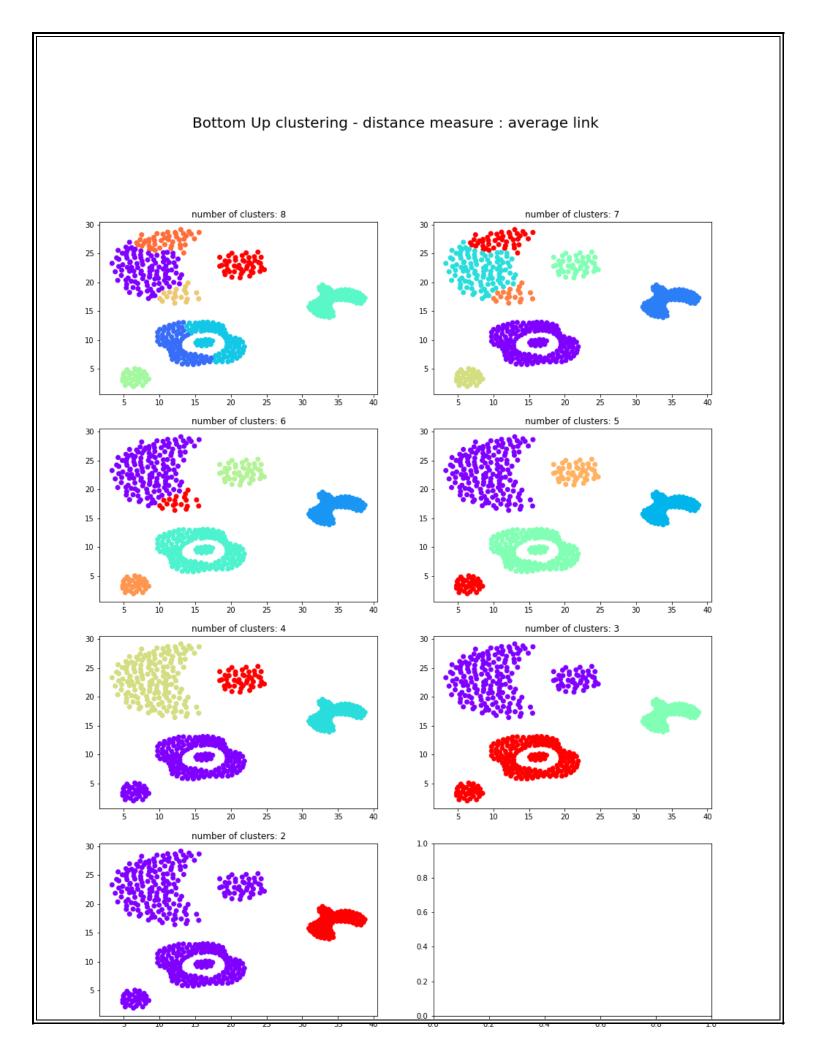
#### Top Down clustering - distance measure : complete link



#### Bottom Up clustering - distance measure : complete link number of clusters: 8 number of clusters: 7 number of clusters: 6 number of clusters: 5 number of clusters: 4 number of clusters: 3 number of clusters: 2 1.0 0.8 0.6 0.4 0.2 0.0 0.2 0.4 0.6 0.8 1.0

#### Top Down clustering - distance measure : average link





#### بررسی تاثیر معیار فاصله:

در خوشه بندی سلسله مراتبی، برای محاسبه فاصله بین دو خوشه، از معیارهای AverageLink و CompleteLink،singleLink

دورترین فاصله یا پیوند کامل(Complete-Linkage

 $\max\{d(a,b):a\in A,b\in B\}$  شيوه محاسبه

نزدیکترین فاصله یا پیوند تکی(Single-Linkage)

 $min\{d(a,b):a\in A,b\in B\}$  شيوه محاسبه :

پیوند میانگین (average link)

 $(1/|A|.|B|)*\sum_{a\in A}\sum_{b\in B}d(a,b)$  شيوه محاسبه:

از نظر حساسیت به داده پرت:

Single-link: به دادههای پرت (outliers) حساس است. به عنوان دلیل می توان گفت که شاید خوشه هایی که به هم ماهیت نزدیکی ندارند به علت داده پرت با هم لینک شوند.

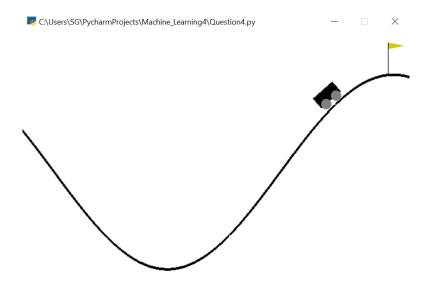
Complete-link: به شدتِ single-link به دادههای پرت حساس نیست ولی باز هم حساس است. در این مورد هم می توان گفت شاید دادهها از نظر ماهیت به هم نزدیک باشند اما به علت فاصله زیاد دادههای پرت به هم لینک نشوند.

Average-link: نسبت به دو مورد دیگر بسیار بسیار کمتر به دادههای پرت حساسیت دارد، زیرا همواره میانگین فاصله را در نظر می گیرد

اگر به نتیجه خوشهبندی با استفاده از معیار link single نگاه کنیم مشاهده می کنیم که دادههایی تکی که به یکدیگر نزدیک هستند را به عنوان خوشه در نظر گرفته است که مناسب نیست و شاید اگر در یک دادگانی که چند داده پرت وجود داشته باشد، به مشکل شدیدتری بخوریم. از طرفی دیگر این مشکل نیز در شرایطی میتواند برای معیار link complete نیز رخ دهد و تنها به نظر میرسد معیار Average link شرایط بهتری دارد. اما در این دادگان که خیلی خاص می باشد به نظر بهترین نتیجه را single link و سپس single link داشته باشد

#### مسئله ۴:

ابتدا باید فضای مسئله را از حالت پیوسته به حالت گسسته تبدیل کنیم. طبق کد منبع کتابخانه gym مکان اتومبیل در اتومبیل می تواند در بازه [0.7 0.7] باشد. در ابتدا اتومبیل در نقطه ای با مختصات تصادفی ولی نزدیک به دره قرار دارد و سرعت آن صفر است. تصویری از محیط و عامل :

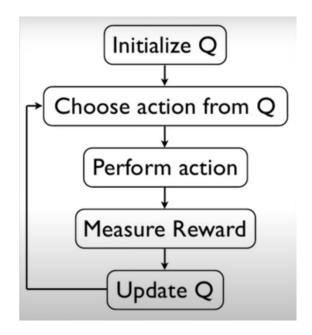


تابع Q را طبق فرمول زیر آپدیت می کنیم:

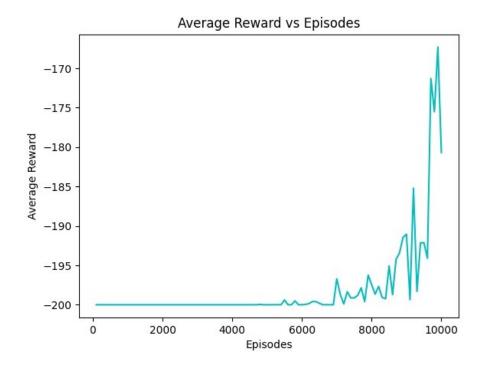
$$Q(s,a) = R(s,a) + \gamma \sum_{s'} \left( P\left(s,a,s'
ight) \max_{a'} Q\left(s',a'
ight) 
ight)$$

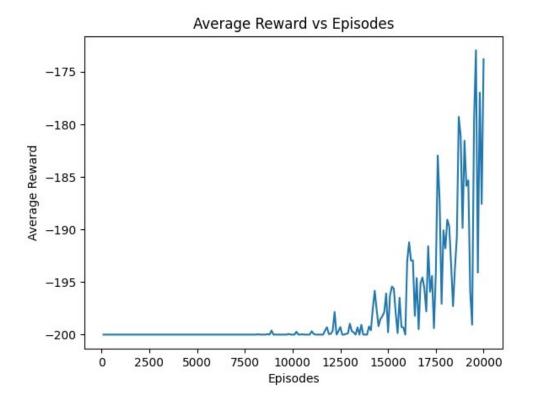
برای موازنه میان exploration و exploitation به طور تصادفی و با احتمال مشخصی برای قدم بعدی، بین حالت بهینه و حالت رندوم یکی را انتخاب می کنیم. همچنین احتمال انتخاب حالت حریصانه را با گذشت زمان زیاد می کنیم.

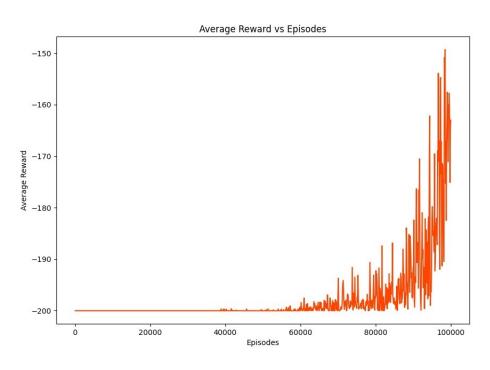
فلوچارت کلی الگوریتم در شکل زیر آورده شده است:



نمودار میانگین پاداش دریافتی عامل به ازای تعداد مختلفی از تکرار ها در شکلهای زیر رسم شده است:







همانطور که مشاهده می شود با اینکه نمودارها حالت نویزی دارند اما در همه آنها استراتژی کلی افزایش پاداش است یعنی عامل سعی دارد که در دراز مدت پاداش خود را ماکزیمم کند.