به نام خدا دانشگاه صنعتی امیرکبیر (پلی تکنیک تهران) دانشکده مهندسی کامپیوتر



گزارش تمرین دوم درس یادگیری ماشین

پاسخ مسئلههای تشریحی

استاد درس: دكتر احسان ناظرفرد

دانشجو: فاطمه غلامزاده ۹۹۱۳۱۰۰۳

نیم سال دوم ۱۳۹۹–۱۴۰۰

سوال ۱)

از بیش برازش شدن جلوگیری می کند. زمانی که عمق درخت زیاد می شود لازم است هرس کردن انجام شود. با هرس کردن شاخههایی که دادههای کمی دارند و به یک پدر متعلق هستند را یکی می کند و برای هر کلاس احتمال آنرا نشان می دهد.

روش های جلوگیری از بیش برازش در درخت تصمیم:

- ۱- Pre-pruning : درختی با تعداد شاخههای کمتری از درختی که باید تولید میشد ساخته میشود. یعنی پیش از آن که درخت تمام دادههای آموزش را دسته بندی کند رشد آن را متوقف می کنیم.
- ۲- Post-pruning: درخت به طور کامل ساخته میشود و بعد قسمتهایی از آن حذف میشود. یعنی درخت به طور کامل داده ها آموزش را دسته بندی میکند و بعد هرس میشود.
- ۳- فیچرهای غیرمرتبط و نامناسب می توانند موجب بیش برازش در درخت تصمیم شوند بنابراین حذف این فیچرها می تواند از بیش برازش جلوگیری کند.
 - ۴- افزایش تعداد دادههای آموزش.

سوال۲)

الف) ماتریس در هم ریختگی به صورت زیر است:

=== Confusion Matrix ===

$$\frac{Precision}{Precision} = \frac{TP}{TP+FP} = \frac{14}{23} = 0.6$$

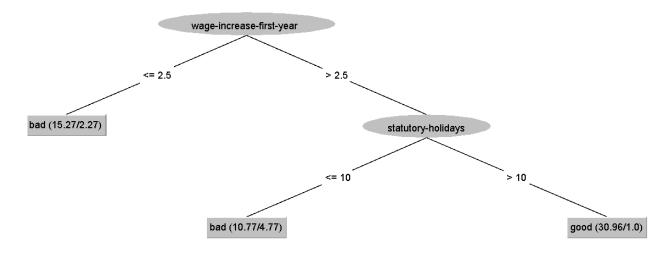
$$Recall = TP/(TP+FN) = 14/20 = 0.7$$

$$Accuracy = \frac{\#TP + \#TN}{\#P + \#N} = \frac{\#TP + \#TN}{\#TP + \#FN + \#TN + \#FP}$$

$$F_1 = 2 \cdot rac{ ext{precision} \cdot ext{recall}}{ ext{precision} + ext{recall}} = rac{ ext{TP}}{ ext{TP} + rac{1}{2}(ext{FP} + ext{FN})}$$

$$\Rightarrow$$
 F1-measure = 2*(0.6)*(0.7)/(1.3) = 0.64

درخت تصمیم ساخته شده به صورت زیر است:



دادهی مورد سوال، در کلاس b یعنی good قرار می گیرد. زیرا ابتدا فیچر wage-increase-first-year مورد بررسی قرار می گیرد که مقدار آن ۳ است پس به شاخه سمت راست میرویم (بزرگتر از ۲٫۵)

بعد فیچر statutory-holidays مورد بررسی قرار می گیرد که برای داده ی مورد سوال مقدار آن ۱۲ است پس به شاخه سمت راست می ویم که کلاس این داده مشخص می شود و good است.

ب) پارامتر unpruned این مورد را تعیین می کند که درخت تصمیم هرس بشود یا خیر، اگر مقدار آن False باشد درخت ساخته شده هرس می شود و اگر مقدار آن True باشد درخت هرس نمی شود. در واقع در حالتی که عمق درخت زیاد شود و به اصطلاح overfitting رخ دهد، با هرس کردن درخت بعضی از شاخه ها حذف شده و در ریشه ی مربوطه احتمال آنها نوشته می شود. انتظار میرود که با فعال کردن این گزینه عمق درخت بیشتر شود.

در این قسمت پارامتر unpruned به true مقداردهی شد. ماتریس درهمریختگی به صورت زیر در آمد:

=== Confusion Matrix ===

FN = 6, TP = 14, TN = 31, FP = 6

$$\frac{Precision}{Precision} = \frac{TP}{TP+FP} = \frac{14}{20} = 0.7$$

$$Recall = TP/(TP+FN) = 14/20 = 0.7$$

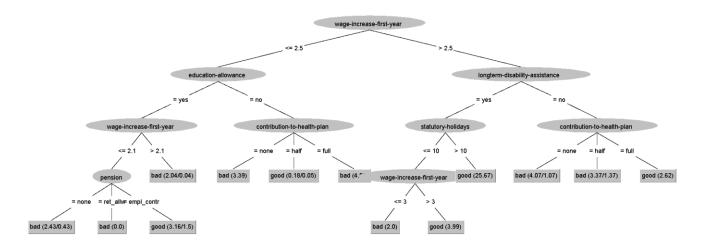
$$Accuracy = \frac{\#TP + \#TN}{\#P + \#N} = \frac{\#TP + \#TN}{\#TP + \#FN + \#TN + \#FP}$$

$$\Rightarrow$$
 Accuracy = 14+28/57=45/57=0.78

$$F_1 = 2 \cdot rac{ ext{precision} \cdot ext{recall}}{ ext{precision} + ext{recall}} = rac{ ext{TP}}{ ext{TP} + rac{1}{2}(ext{FP} + ext{FN})}$$

$$F1$$
-measure = $2*(0.7)*(0.7)/(1.4) = 0.7$

درخت تصمیم ساخته شده به این صورت است:



برای داده مورد سوال ابتدا فیچر wage-increase-first-year بررسی می شود و چون v> v است به شاخه سمت راست می رویم. سپس فیچر longterm-disability-assistant بررسی می شود و چون v است به شاخه سمت v است و از v بیشتر است به شاخه سمت v است و از v بیشتر است به شاخه سمت راست می رویم و کلاس داده برابر v می شود.

تفاوت درختها: در این قسمت چون پارامتر unpruned را true کردیم درخت رسم شده هرس نشده و عمق و عرض آن بیشتر است و فیچرهای بیشتری در آن مورد بررسی قرار میگیرد. با توجه به دقتهای به دست آمده مشاهده می شود که با هرس نکردن درخت، نسبت به حالت هرس شده دقت ها افزایش یافته اند.

سوال ۳)

بله افزایش مییابد. هر چقدر که ابعاد داده ها بیشتر باشد این فضای با ابعاد بالا با چگالی و فشردگی کمتری از نقاط داده های آموزش روبه روست و نیاز داریم تا حجم زیادی از فضا را جستجو کنیم تا همسایه های داده تست را پیدا کنیم. هم چنین با افزایش ابعاد داده ها، فاصله دوبه دوی میان نقاط نیز افزایش پیدا می کند. در این صورت همسایه های یک داده تست ممکن است به حدی از آن دور باشند که در واقع هیچ وجه اشتراکی با این داده نداشته باشند و این امر موجب خطا در دسته بندی می شود. به این مسئله، Curse of dimensionality گفته می شود.

فرض کنیم که دادههای آموزش در یک فضای D بعدی به طور یکنواخت در مکعب واحد پراکنده شدهاند و هم چنین فرض کنیم که میخواهیم چگالی برچسبهای کلاس ها را با رشد یک مکعب واحد در اطراف داده تست تخمین بزنیم. یعنی مکعب آن قدر رشد می کند تا تعداد داده مورد نظر ما در آن قرار بگیرد و فرض کنیم این تعداد مورد نظر f باشد. امید ریاضی طول ضلع این مکعب از رابطه زیر به دست می آید:

$$e_D(f)=f^{rac{1}{D}}$$

این رابطه نشان میدهد که سایز ضلع مکعب مورد نیاز برای اینکه تعداد مشخصی داده آموزشی در آن قرار بگیرد، با افزایش ابعاد دادهها به شدت افزایش پیدا می کند. شکل زیر این مورد را نشان میدهد:

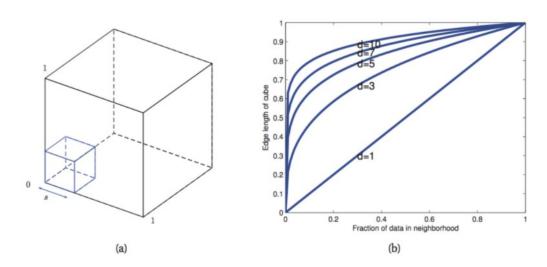


Figure 1.16 Illustration of the curse of dimensionality. (a) We embed a small cube of side s inside a larger unit cube. (b) We plot the edge length of a cube needed to cover a given volume of the unit cube as a function of the number of dimensions. Based on Figure 2.6 from (Hastie et al. 2009). Figure generated by curseDimensionality.

سوال۴)

مدل های مولد توزیع واقعی داده ها را مدل می کنند و مدل ها تمایزگر یک مرز تصمیم را مدل میکنند. در الگوریتم های مولد دسته بند مقادیر p(Y|X) را محاسبه می کند. برای محاسبه ی این احتمال p(Y|X) را بدست می آورد. با این محاسبات الگوریتم توزیع داده ها را فرا می گیرد و می تواند خودش داده ها را دوباره تولید کند.مدل تمایز گر (Discriminative) برای دسته بندی تنها یک مرز تصمیم را می آموزد و بر اساس آن دسته بندی را انجام می دهد. مدل مولد احتمال توزیع توام p(x,y) را می آموزد. این مدل احتمال شرطی را با کمک قضیه بیز پیش بینی می کند اما مدل تمایز گر احتمال توزیع شرطی p(y|x) را فرا میگیرد.

نمونه هایی از دسته بندهایی که مولد هستند:

- Naïve Bayes
- Bayesian networks
- · Markov random fields
- Hidden Markov Models (HMM)

نمونه هایی از دسته بند های تمایز گر:

- Logistic regression
- Scalar Vector Machine
- Traditional neural networks
- · Nearest neighbour
- Conditional Random Fields (CRF)s

سوال۵)

این دو دسته بندی کننده از دو نوع مختلف دسته بندی کننده های generative و محتلف هستند. بیز ساده از نوع generative بیعنی مولد است. در الگوریتم های مولد دسته بند مقادیر p(Y|X) را محاسبه می کند. برای محاسبه ی این احتمال p(X|Y) را بدست می آورد. با این محاسبات الگوریتم توزیع داده ها را فرا می گیرد و می تواند خودش داده ها را دوباره تولید کند. همانطور که میدانیم، الگوریتم بیز ساده این احتمال ها را بدست می آورد.

رگرسیون لاجستیک از نوع discriminative ؛ یعنی تمایزدهنده است. به این معنا که برای دسته بندی تنها یک مرز تصمیم را می آموزد و بر اساس آن دسته بندی را انجام می دهد. در بیز ساده ابتدا احتمال p(Y|X) به شکل زیر بازنویسی می شود. سپس مقادیر P(X|Y) از داده های آموزشی محاسبه می شود.

$$\mathbf{X} = , X_i \perp \!\!\! \perp X_j \mid Y \ (s.t: i, j = 1, 2, ..., n \& i \neq j)$$

$$y_{MLE} = \underset{y \in \{+,-\}}{\operatorname{argmax}} p(X, Y = y) = \underset{y \in \{+,-\}}{\operatorname{argmax}} p(X|Y = y) p(Y = y)$$

$$= \underset{y \in \{+,-\}}{\operatorname{argmax}} p(X_1|Y = y) p(X_2|Y = y) \dots p(X_n|Y = y) p(Y = y)$$

$$= \underset{y \in \{+,-\}}{\operatorname{argmax}} p(Y = y) \prod_{i=1}^{n} p(X_i = x_i|Y = y)$$

رگرسیون لاجستیک برای دستهبندی مقدار p(Y|X) را مستقیما محاسبه می کند و بر اساس مقدار آن دستهبندی را انجام می دهد. در ادامه توابعی که احتمال از آنها محاسبه میشود برای حالت دو کلاسه آورده شده است. رگرسیون لاجستیک از تابع سیگموئید برای محاسبه کلاس مثبت استفاده می کند و ورودی این تابع یک ترکیب خطی از ویژگیهای مختلف داده هاست. پس در واقع لاجستیک رگرسیون یک دستهبندی کننده خطی است. وزنهای این ترکیب خطی به کمک داده های آموزشی و روش های بهینه سازی بدست می آیند. (البته لاجستیک غیر خطی نیز وجود دارد که ترکیب غیر خطی ویژگی ها به عنوان ورودی تابع سیگموئید در نظر گرفته می شود.)

$$P(Y = 1|X) = \frac{1}{1 + \exp(w_0 + \sum_{i=1}^{n} w_i X_i)}$$

$$P(Y = 0|X) = \frac{\exp(w_0 + \sum_{i=1}^{n} w_i X_i)}{1 + \exp(w_0 + \sum_{i=1}^{n} w_i X_i)}$$

مقایسه عملکرد مدلهای لاجستیک و بیزسادهی گوسی:

بیز ساده بایاس زیادی نسبت به دادههای آموزش دارد. رگرسیون لاجستیک واریانس زیادی دارد که می توان میزان آن را با تغییر در تابع بهینهسازی بهبود بخشید .اگر تعداد دادههای آموزش به سمت بی نهایت برود و بیز ساده مفروضاتی مانند برابر بودن پراکندگی دادهها در کلاس های مختلف داشته باشد ، نتایج دو مدل همگرا است یعنی هر دو مدل یک نتیجه را می دهند . اما در غیر این صورت رگرسیون لاجستیک به دلیل اینکه پارامترهای خود را براساس تمام دادهها محاسبه می کند دقت بیشتری نسبت به بیز ساده دارد.

$$P(A) = 0.1Y \qquad P(A') = 0.1N$$

$$P(C) = P(C|A)P(A) + P(C|\overline{A})P(\overline{A}) = (0.1^{11} \times 0.1Y) + (0.1^{11} \times 0.1YY)$$

$$P(\overline{C}) = 1 - P(C) = 1 - 0.1YY = 0.1YY$$

$$P(D|B=T) = P(D|B,C)P(C) + P(D|B,\overline{C})P(\overline{C})$$

$$= (0.1^{11} \times 0.1YY) + (0.1^{11} \times 0.1YY) = 0.1YY$$
C5 Scanned with CamScanner

mell(Y)

شکل ۳:

برچسب داده ی تست A است. میانگین داده های A و B در راستای X و X تقریبا با هم برابر است. اما واریانس داده های A در هر دو راستا از B بیشتر است. هم چنین احتمال اولیهی تعلق به کلاس A بیشتر است چون نسبت تعداد داده های A به کل داده ها از تسبت تعداد داده های B به کل داده ها بیشتر است. بنابراین A مورد از A موردی که در هم ضرب می شوند برای A بزرگتر و مورد سوم هم تقریبا با هم برابر است و احتمال تعلق داده تست به کلاس A بیشتر خواهد شد.

شکل۴:

برچسب داده ی تست B است. چون در راستای x1 انحراف معیار B از A بیشتر است و احتمال متعلق بودن داده ی تست به کلاس B بیشتر مساوی از احتمال متعلق بودن آن به کلاس A است. از طرف دیگر در راستای x2 نیز احتمال متعلق بودن داده ی تست به کلاس B بیشتر است. چون اگر فرض کنیم میانگین هر دو کلاس در یک نقطه است و داده ی تست روی میانگین قرار دارد، چون انحراف معیار A بیشتر از B است پس ارتفاع قله ی B بیشتر از A است و داده ی تست به کلاس B بیشتر است. و دلیل آخر اینکه احتمال اولیه ی کلاس B نیز

B بیشتر از کلاس A است. به همین سه دلیل زمانی که احتمالها در هم ضرب می شوند حاصل نهایی برای کلاس B بیشتر می شود و داده ی تست برچسب کلاس B را می گیرد.

سوال ۸)

عمل regularization موجب می شود که بایاس مدل افزایش یابد و overfitting اتفاق نیفتد. وقتی لاندا را افزایش می در واقع این بایاس را بیشتر می کنیم اما وقتی پارامتر لاندا را بیش از اندازه بزرگ کنیم میزان فیت شدن آن به داده به حدی کاهش می یابد که موجب می شود مدل به درستی داده های آموزش را فرا نگیرد، در نتیجه عملکرد تست و train هر دو بدتر می شود و بهم نزدیک می شود.