1. Метод Гаусса-Зейделя + рекуррентная формула Буля:

$$\left\{egin{aligned} x_1 &= 10 \ x_{i-1} + (10 + rac{\cos i}{i}) x_i + x_{i+1} &= -10 + \int_0^5 rac{\sin(t+5)}{1+i+it^2} \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{2,n-1} \ x_n &= 1 \end{aligned}
ight.$$

2. Метод прогонки и метод релаксации + формула Буля:

$$\left\{egin{aligned} x_1 &= 0.5x_2 \ x_{i-1} - (i^3+3)x_i + (i^2+1)x_{i+1} &= -\int_0^\infty \cos(2t) \exp(-i^2t^2 - t^2) \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{2, n-1} \ x_n &= 4 \end{aligned}
ight.$$

3. Метод простой итерации + рекуррентная формула трапеций:

$$n^3 x_i = \sum_{i=1}^n rac{j^2 + \cos j}{1 + j^2 + i^2} x_j + \int_1^3 \ln(\ln(10 + i + \cos(t))) \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{1, n}$$

4. Метод минимальной невязки + формула трапеций:

$$n^4x_i = \sum_{i=1}^n rac{j^3}{1+i^2} \mathrm{sin}(j) x_j + \int_0^\infty \mathrm{sin}\, t \exp(-it) \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{1,n}$$

5. Метод минимальной невязки + формула Симпсона:

$$\left\{egin{aligned} x_1 &= 1 \ x_{i-1} - (4 + rac{\cos^2 i}{i^2 + 2}) x_i + x_{i+1} &= -1 + \int_0^5 rac{\ln(it^2 + 1)}{1 + it + it^2} \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{2, n-1} \ x_n &= 0 \end{aligned}
ight.$$

6. Метод минимальной невязки + метод Симпсона:

$$\left\{egin{aligned} x_1 &= 1 \ x_{i-1} - (4 + rac{\sin 2i}{10 + i}) x_i + x_{i+1} &= -1 + \int_0^1 rac{\cos(2t+1)}{1 + i t^2} \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{2, n-1} \ x_n &= 1 \end{aligned}
ight.$$

7. Метод простой итерации + рекуррентная формула трапеций:

$$\left\{egin{aligned} x_1 &= 0 \ (1+\cos^4i)x_{i-1} - (10+rac{\cos^2i}{i^2})x_i + (1+rac{1}{i})x_{i+1} &= -1 + \int_0^1 rac{\sin^4(t+1)}{1+i^2t^2+\ln(1+t)} \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{2,n-1} \ x_n &= 1 \end{aligned}
ight.$$

8. Метод Гаусса-Зейделя + рекуррентная формула Симпсона:

$$\left\{egin{aligned} x_1 &= 1 \ (1+rac{1}{i})x_{i-1} - (4+rac{\sin i}{i^2} + \cos^2 i)x_i + x_{i+1} &= -1 + \int_2^3 rac{\ln(t+i)}{1+i^2t^2} \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{2,n-1} \ x_n &= 1 \end{aligned}
ight.$$

9. Метод прогонки и метод минимальной невязки + формула Симпсона:

$$\left\{egin{aligned} x_1 &= 1 \ x_{i-1} - (5 + rac{\sin^5 i \cos^2 i}{i^2 + 1}) x_i + (1 + \sin^2 i) x_{i+1} &= -2 + \int_0^1 rac{\sin^2 t \exp(-i^3 t^2)}{1 + \ln(t + 4) + i^3 t^2 \cos^2 t + \ln(1 + t)} \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{2, n-1} \ x_n &= 0.1 x_{n-1} + 2 \end{aligned}
ight.$$

10. Метод прогонки и метод Гаусса-Зейделя + рекуррентная формула Буля:

$$\left\{egin{aligned} x_1 = 0.1x_2 \ (2i+1)x_{i-1} - (6i^2+3)x_i + (4i+2)x_{i+1} = \int_0^1 rac{\exp(-i^2t)}{1+it\sin^2t} \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{2,n-1}. \ x_n = 0.5x_{n-1} \end{aligned}
ight.$$

11. Метод прогонки и метод Гаусса-Зейделя + рекуррентная формула Буля:

$$\left\{egin{aligned} x_1 &= 1 \ (1+\sin^2i)x_{i-1} - (6+rac{\sin^2i}{i+2})x_i + x_{i+1} &= -1 + \int_1^3 \ln(\ln(10+i+\cos(1+\exp(-it)))) \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{2,n-1} \ x_n + x_{n-1} &= 3 \end{aligned}
ight.$$

12. Метод релаксации + формула Буля:

$$\left\{egin{aligned} x_1 &= 1 \ x_{i-1} - (4 + rac{\sin(i+1)}{i^2}) x_i + x_{i+1} &= -4 + \int_0^1 rac{\cos(3t)}{1 + 10it^2} \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{2, n-1} \ x_n &= 4 \end{aligned}
ight.$$

13. Метод Гаусса-Зейделя + рекуррентная формула Буля:

$$\left\{egin{aligned} x_1 &= 10 \ x_{i-1} + (10 + rac{\cos i}{i^2 + i + 1}) x_i + x_{i+1} &= -10 + \int_0^5 rac{\sin(t+5)}{1 + it + it^2}, \qquad i = \overline{2, n-1} \ x_n &= 1 \end{aligned}
ight.$$

14. Метод наискорейшего спуска + формула 3/8:

$$n^2x_i = \sum_{j=1}^n rac{j}{1+i^2} \mathrm{sin}(j) x_j + \int_0^\infty \sin t \exp(-it) \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{1,n}$$

15. Метод прогонки и метод наискорейшего спуска + формула 3/8:

$$\left\{egin{aligned} x_1 &= 1 \ x_{i-1} - (3 + rac{\sin^2 i \cos^5 i}{i+1}) x_i + (1 + \cos^2 i) x_{i+1} &= -\int_0^1 rac{\exp(-i^2 t^2)}{1 + i t \cos^2 t + t^2} \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{2, n-1} \ x_n &= 0.9 x_{n-1} + 1 \end{aligned}
ight.$$

16. Метод релаксации + формула Буля:

$$n^3 x_i = \sum_{j=1}^n rac{1+j+j^2}{1+j+i^2} x_j + \int_1^5 \ln(10+i+\exp(-it)) \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{1,n}$$

17. Метод прогонки и метод минимальной невязки + формула Симпсона:

$$\begin{cases} x_1 = 0 \\ ix_{i-1} - (6i + \frac{\sin^2 i \cos^4 i}{i})x_i + (1 + \frac{\cos^2 i}{i})x_{i+1} = -\int_0^\infty \cos^2(2t) \exp(-i^2t^2 - t^2) \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{2, n-1} \\ x_n = 0.1x_{n-1} + 3 \end{cases}$$

18. Метод релаксации + формула Буля:

$$n^2 x_i = \sum_{j=1}^n rac{j+4\sin j}{1+2i^2+j^4} x_j + \int_0^\infty \sin t \exp(-i^2 t^2) \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{1,n}$$

19. Метод простой итерации + рекуррентная формула трапеций:

$$n^3 x_i = \sum_{j=1}^n rac{j^2 + \sin^2 j}{\ln(1+j+i)} x_j + \int_1^3 \ln(\ln(10+i+\cos(t))) \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{1,n}$$

20. Метод простой итерации + рекуррентная формула трапеций:

$$n^3x_i=\sum_{j=1}^nrac{j+\cos j}{1+j^2+i^2}x_j+\int_0^3\ln(i+\cos t)\mathrm{d}t, \qquad i=\overline{1,n}$$

21. Метод простой итерации + рекуррентная формула трапеций:

$$n^3 x_i = \sum_{i=1}^n rac{j^2 + \sin j}{1 + j^3 + j^2} \mathrm{cos}(j+1) x_j + \int_0^\infty t^2 \exp{(-i^2 t^2)} \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{1,n}$$

22. Метод Гаусса-Зейделя + рекуррентная формула Буля:

$$\left\{egin{aligned} x_1 &= 1 \ (1+\sin^2i)x_{i-1} - (6+rac{\sin i}{i})x_i + x_{i+1} &= -1 + \int_0^5 rac{\ln(t+i^2)}{1+i^2+it^2} \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{2,n-1} \ x_n &= 1 \end{aligned}
ight.$$

23. Метод Зейделя + рекуррентная формула Буля:

$$\left\{egin{aligned} x_1 &= 1 \ (1+rac{1}{i^2+1})x_{i-1} - (4+rac{\sin i}{i})x_i + x_{i+1} &= -1 + \int_0^1 rac{\sin 3t}{1+it^2} \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{2,n-1} \ x_n &= 1 \end{aligned}
ight.$$

24. Метод Гаусса-Зейделя + рекуррентная формула Симпсона:

$$n^2x_i = \sum_{j=1}^n rac{j}{1+i^2} \mathrm{sin}(j) x_j + \int_0^\infty \mathrm{sin}\, t \exp(-it) \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{1,n}$$

25. Метод наимкорейшего спуска + формула 3/8:

$$\left\{egin{aligned} x_1 &= 0 \ 2x_{i-1} - (6+\sin^2i)x_i + x_{i+1} &= -1 + \int_0^1 rac{t^2 + \ln(t+1)}{1 + i^3 t^2 + \ln(1+t)} \mathrm{d}t, \qquad i = \overline{2,n-1} \ x_n &= 1 \end{aligned}
ight.$$