

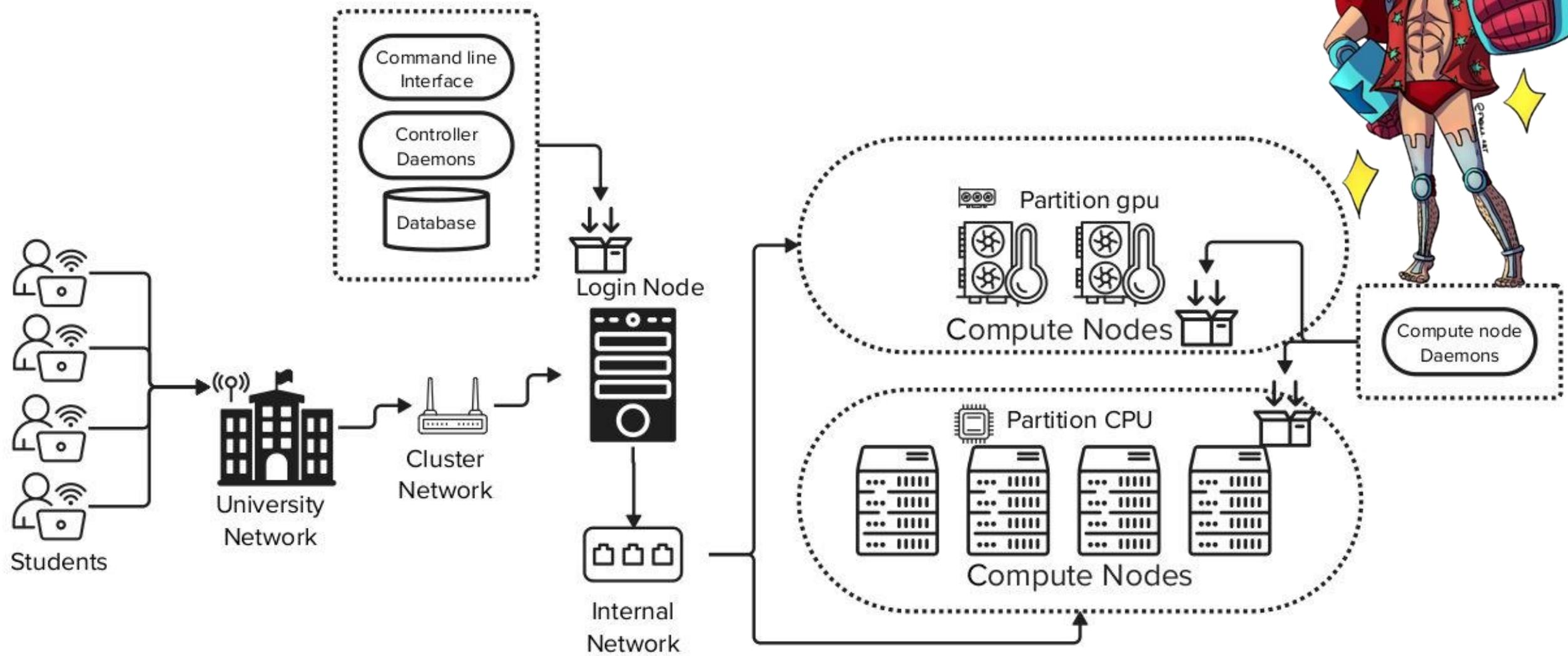
Aula 03

STL , Vector e Tilling



Recapitulando...

Arquitetura Cluster Franky



SRUN

srun --nodelist=compute10 --partition=normal --ntasks=1 --pty bash

```
who-am-I@compute10:$ Terminal dentro do nó de computação
```

```
who-am-I@compute10:$ ls
```

```
todos    os.py    seus.txt    arquivos.bin    e_binários.cpp    sao_acessíveis.sh  
Aqui.sbatch        s2.txt            out.out
```

srun --partition=normal --ntasks=4 ./meu_programa_paralelo

```
#####
```

PRINTS DO SEU CÓDIGO SERÃO EXIBIDOS NO TERMINAL

Seu código será executado em um nó de computação e você poderá interagir com seus outputs pelo terminal.

SLURM - SBATCH

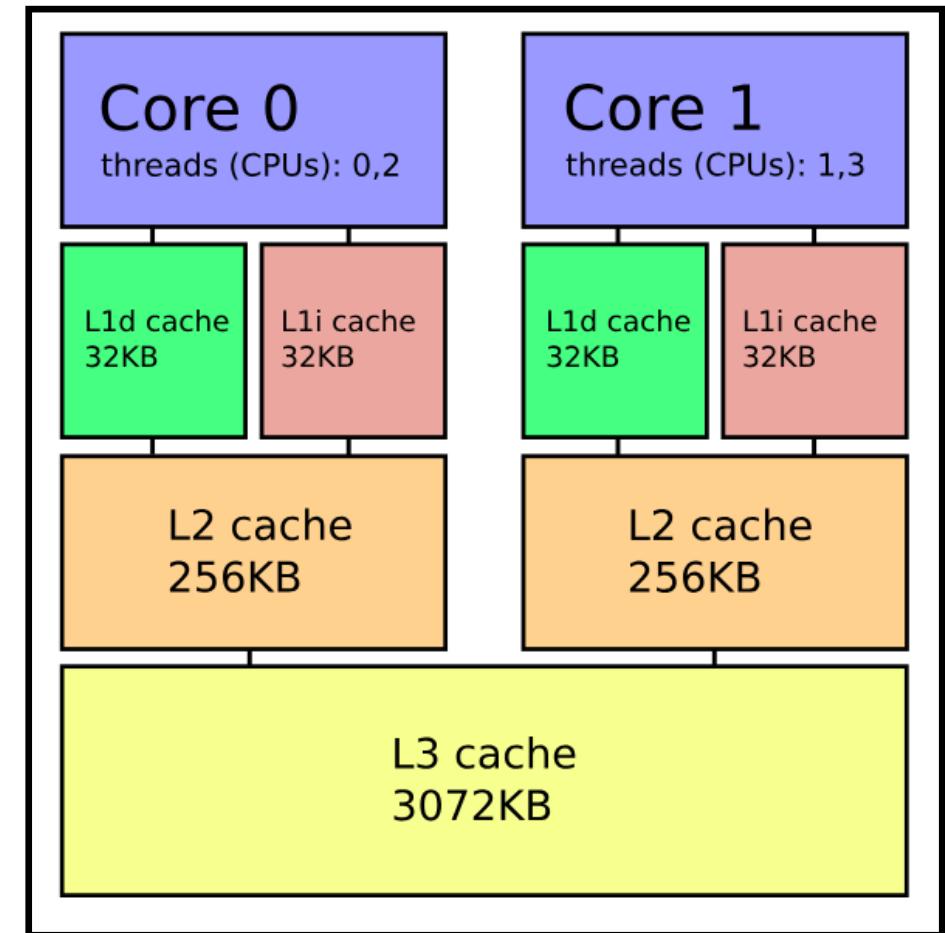
Enquanto trabalhamos com código sequenciais, nosso arquivo `.slurm` deve ser:

```
#!/bin/bash
#SBATCH --job-name=nome_que_vc_quiser
#SBATCH --output=nome_do_arquivo_de_saida_%j.txt
#SBATCH --ntasks=1
#SBATCH --cpus-per-task=1
#SBATCH --mem=quantidade_de_memoria_RAM
#SBATCH --time=tempo_do_seu_codigo
#SBATCH --partition=nome_da_fila
```

Mapa de Memória

CPU ↔ L1 ↔ L2 ↔ L3 ↔ RAM.

- L1: muito rápida, mas pequena.
- L2: intermediária.
- L3: maior, mas mais lenta.
- RAM: muito maior, mas centenas de vezes mais lenta.



Princípio da Localidade Temporal

Princípio da Localidade Temporal

Se uma variável foi acessada recentemente, há grandes chances dela ser acessada de novo em breve.

Quando você roda um loop que soma várias vezes a mesma variável, essa variável fica na cache e é usada repetidamente sem precisar buscar de novo na RAM.

c

```
for (int i = 0; i < 1000; i++) {  
    sum += array[i];  
}
```

Nesse loop, a variável **sum** é acessada repetidamente em todas as operações

Princípio da Localidade Espacial

Princípio da Localidade Espacial

Se uma variável foi acessada, é provável que outros dados próximos na memória também sejam acessados logo em seguida.

Ao percorrer um vetor em ordem, a CPU já traz um “bloco” de elementos para a cache, aproveitando que você vai usar os vizinhos.

C

```
for (int i = 0; i < 1000; i++) {  
    sum += array[i];  
}
```

Quando a CPU acessa **array[0]**, ela não traz apenas esse elemento, ele traz um bloco de dados vizinhos

Sem considerar Princípio da Localidade Espacial

- **A[i][k]** é acessado em ordem contígua (boa localidade espacial).
- Mas **B[k][j]** é acessado pulando dados (péssima localidade espacial.)

cpp

```
for (int i = 0; i < N; i++) {  
    for (int j = 0; j < N; j++) {  
        for (int k = 0; k < N; k++) {  
            C[i][j] += A[i][k] * B[k][j];  
        }  
    }  
}
```

k	A[i][k]	Ponteiro
0	A[0][0]	0
1	A[0][1]	1
2	A[0][2]	2
3	A[0][3]	3
...

k	B[k][j]	Ponteiro
0	B[0][0]	0
1	B[1][0]	3
2	B[2][0]	6
3	B[3][0]	9
...

Considerando Princípio da Localidade Espacial

cpp

```
for (int i = 0; i < N; i++)  
    for (int k = 0; k < N; k++) {  
        double aik = A[i][k];           // reuso (temporal)  
        for (int j = 0; j < N; j++)  
            C[i][j] += aik * B[k][j];   // B por Linha (contíguo)  
    }
```

k	A[i][k]	Ponteiro
0	A[0][0]	0
1	A[0][1]	1
2	A[0][2]	2
3	A[0][3]	3
...

k	B[k][j]	Ponteiro
0	B[0][0]	0
1	B[0][1]	1
2	B[0][2]	2
3	B[0][3]	3
...

- **A[i][k] e B[k][j]** é acessado em ordem contígua

Tiling – Fatiamento de dados

- É a técnica de quebrar a matriz em blocos menores (submatrizes).
- Cada tamanho de bloco é escolhido para caber na cache, evitando que a CPU precise buscar dados da RAM o tempo todo.



Afinal, como saber
quanto cabe na memória?

Get Memory Size

You can check how much memory a variable type uses with the `sizeof` operator:

Example

```
#include <iostream>
using namespace std;

int main() {
    int myInt;
    float myFloat;
    double myDouble;
    char myChar;

    cout << sizeof(myInt) << "\n";      // 4 bytes (typically)
    cout << sizeof(myFloat) << "\n";     // 4 bytes
    cout << sizeof(myDouble) << "\n";   // 8 bytes
    cout << sizeof(myChar) << "\n";     // 1 byte
    return 0;
}
```

[Try it Yourself »](#)

Fonte: https://www.w3schools.com/cpp/cpp_memory_management.asp

Tomando como base o hardware do monstrão, ele tem um processador **Intel Xeon Gold 5215**, que possui:

L1d cache: 32 KiB por núcleo

L2 cache: 1 MiB por núcleo

L3 cache: 13.75 MiB por socket

$$L1d = 32 \text{ KiB} = 32 \times 1024 = 32768 \text{ bytes}$$

Cada double = 8 bytes

$$\text{Nº de doubles na L1} = \frac{32768}{8} = 4096$$

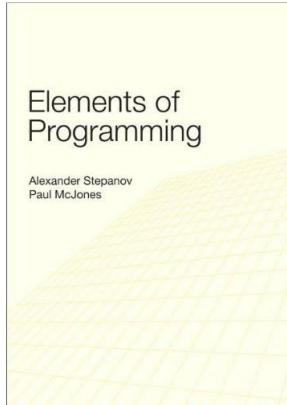
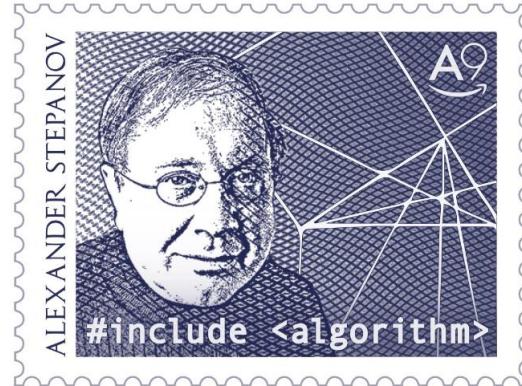
Ou seja, até 4096 doubles caberiam, se só a sua matriz estivesse ocupando a cache.

STL

The Standard Template Library

The Standard Template Library

using namespace std



Alexander Stepanov and Paul McJones.
2009. *Elements of Programming* (1st
ed.). Addison-Wesley Professional.

C++ library headers				
<algorithm>	<iomanip>	<list>	<ostream>	<streambuf>
<set>	<ios>	<locale>	<queue>	<string>
<complex>	<iostream>	<map>	<set>	<typeinfo>
<deque>	<iosfwd>	<memory>	<sstream>	<utility>
<exception>	<istream>	<new>	<stack>	<valarray>
<fstream>	<iterator>	<numeric>	<stdexcept>	<vector>
<functional>	<limits>			
Headers added in C++11				
<array>	<condition_variable>	<mutex>	<scoped_allocator>	<type_traits>
<atomic>	<forward_list>	<random>	<system_error>	<typeindex>
<chrono>	<future>	<ratio>	<thread>	<unordered_map>
<codecvt>	<initializer_list>	<regex>	<tuple>	<unordered_set>
Headers added in C++14				
<shared_mutex>				
Headers added in C++17				
<any>	<execution>	<memory_resource>	<string_view>	<variant>
<charconv>	<filesystem>	<optional>		

.

.

.

Functions

`operator==`
`operator!=` (removed in C++20)
`operator<` (removed in C++20)
`operator<=` (removed in C++20)
`operator>` (removed in C++20)
`operator>=` (removed in C++20)
`operator<>` (C++20)

`std::swap(std::vector)`

`erase(std::vector)` (C++20)
`erase_if(std::vector)`

Range access

`begin` (C++11)
`cbegin` (C++14)

`end` (C++11)
`cend` (C++14)

`rbegin` (C++14)
`crbegin`

`rend`
`crend` (C++14)

`size` (C++17)
`ssize` (C++20)

`empty` (C++17)

`data` (C++17)

lexicographically compares the values of two vectors
(function template)

specializes the `std::swap` algorithm
(function template)

erases all elements satisfying specific criteria
(function template)

Includes

`<compare>` (C++20)

`<initializer_list>` (C++11)

Three-way comparison operator support

`std::initializer_list` class template

Classes

`vector`

`vector<bool>`

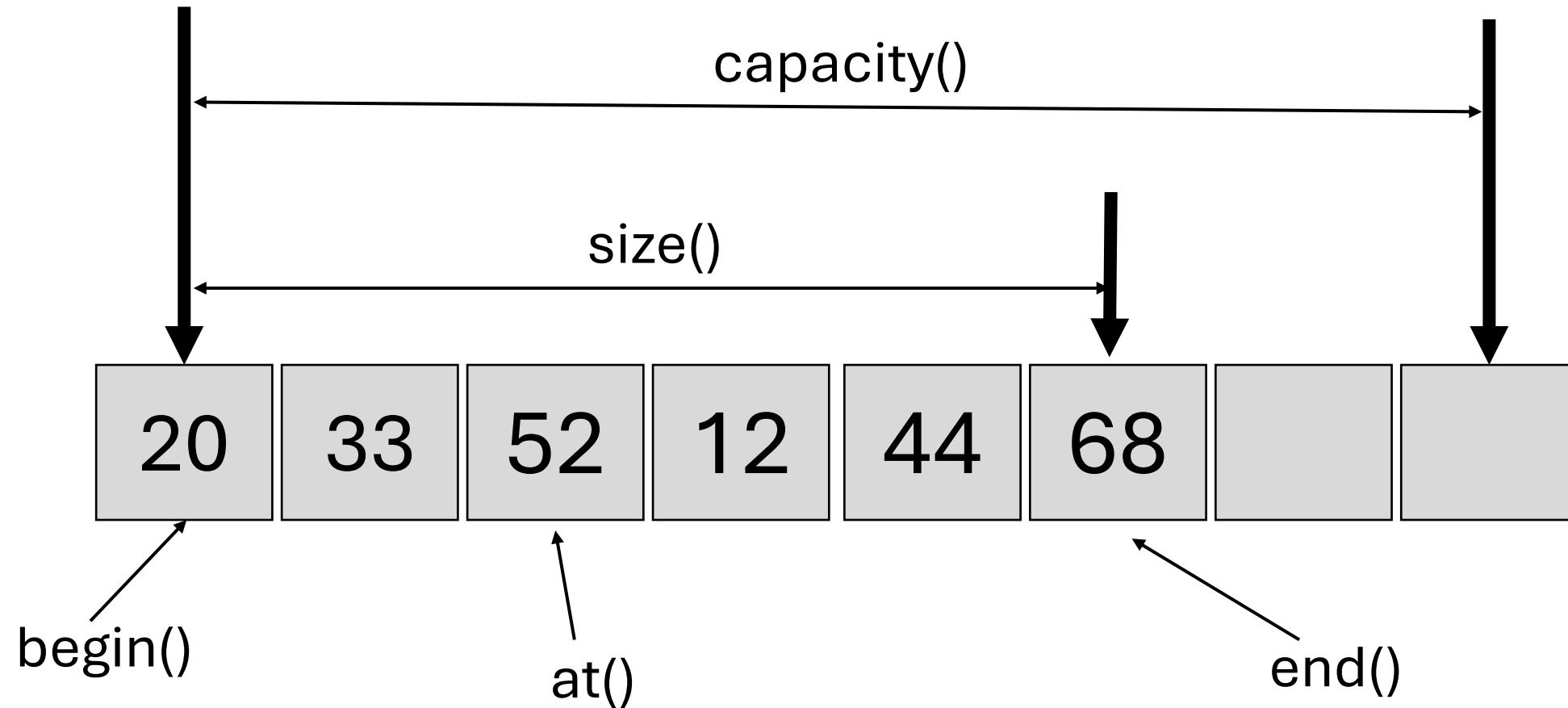
resizable contiguous array
(class template)

space-efficient dynamic bitset
(class template specialization)

`std::hash<std::vector<bool>>` (C++11)

hash support for `std::vector<bool>`
(class template specialization)

```
std::vector<int> meu_vector = {20,33,52,12,44,68};
```



SUAVETZ

