Estrutura de Dados

Métodos de Ordenação Quicksort

Prof. Nilton Luiz Queiroz Jr.

Métodos de ordenação

- Dentro da categoria de métodos de ordenação em memória primária existem alguns métodos de ordenação que são mais eficientes que os métodos simples:
 - Mergesort;
 - Quicksort;
 - Heapsort;
 - Shellsort;

- O quicksort é um método de ordenação rápido e é considerado um dos método de ordenação mais eficientes;
- Método proposto por C. A. Hoare, em 1962, na Universidade de Moscou;
- Utiliza a estratégia de dividir para conquistar;
 - Dividir o problema em subproblemas menores;
 - Combinar as soluções para obtenção da solução final;

- O quicksort divide o vetor em duas partes quando possível;
- Ordena cada uma das partes usando o quicksort;
- Possui tempo computacional bem menor que os métodos simples;
- Recomendado para conjuntos grandes;

- O método consiste em:
 - Escolher um pivo x;
 - Colocar todos itens com chave menor que x à esquerda de x, formando uma sequência
 SE;
 - Colocar todos itens com chave maior que x à direita de x, formando uma sequência SD;
 - Após isso, aplica-se o quicksort em cada uma das sequências SE e SD;
 - Esse processo deve ser aplicado sucessivamente até que as sequências tenham apenas um elemento;
- O processo de dividir o vetor em elementos maiores que o pivo e elementos menores que o pivo deve ser feito em tempo linear;
 - Em geral o procedimento é chamado de partition;

- O algoritmo segue os seguintes passos:
 - Selecione o pivo;
 - Percorra o vetor, colocando todos os valores menores que o pivô da posição inicial do vetor mais 1 até a posição j do vetor;
 - Quando encontrar um valor menor que o pivo coloque-o na posição j;
 - Ao terminar de percorrer o vetor troque o pivo com o elemento da posição j-1;
 - Repita o quicksort da para os vetores da posição inicial do vetor até a posição antecessora à que o pivo doi colocado, e para a posição sucessora à que o pivo foi colocado até a posição final do vetor;
- Em geral tanto a posição inicial quanto a posição final são parâmetros do algoritmo;

Obs: A posição inicial e a posição final do vetor mudam conforme a chamada recursiva

- Em geral o pivô é o primeiro elemento;
 - o Uma alternativa é selecionar o pivo aleatoriamente e o colocar na primeira posição;

3	5	2	6	1	7	4
pivo	ij					

3	5	2	6	1	7	4
pivo	j	i				

- pivo > v[i]
 - Trocar v[i] com v[j] e incrementar j

3	2	5	6	1	7	4
pivo		ij				

3	2	5	6	1	7	4
pivo		j	i			

3	2	5	6	1	7	4
pivo		j		i		

- Pivo maior que v[i]
 - o Trocar v[i] com v[j] e incrementar j

3	2	1	6	5	7	4
pivo			j	i		

3	2	1	6	5	7	4
pivo			j		i	

3	2	1	6	5	7	4	
pivo			j			i	

- Percorreu o vetor a primeira vez
 - o Troca pivo com elemento da posição j-1;

3	2	1	6	5	7	4
pivo			j			i

1	2	3	6	5	7	4	
		pivo	j			i	

- Aplicar o quicksort da posição inicial do vetor até a nova posição do pivo-1;
- Aplicar o quicksort da nova posição do pivo+1 até a posição final do vetor;

1	2	3	6	5	7	4
		pivo	j			i

• Trocar pivo com elemento da posição j-1;

1	2	3	6	5	7	4	
pivo	ij						

- Somente um elemento;
 - Ordenado

1	2	3	6	5	7	4	
	pivo						

- Aplicando quicksort para o outro lado
 - Note voltamos ao ponto da recursão em que o pivo era 3, e então fizemos a chamada do quicksort para o lado esquerdo do pivo (nova posição do pivo + 1 até posição final);

1	2	3	6	5	7	4
			pivo	ij		

- Pivo > v[i]
 - Trocar v[i] com v[j] e incrementar j;

1	2	3	6	5	7	4
			pivo		ij	

1	2	3	6	5	7	4
			pivo		j	i

- Pivo > v[i]
 - o trocar v[i] com v[j] e incrementar j

1	2	3	6	5	4	7
			pivo			ij

1	2	3	6	5	4	7	
			pivo			ij	

- Fim do vetor
 - o Trocar pivo com v[j-1]

1	2	3	4	5	6	7
					pivo	ij

Aplicar quicksort nos dois subconjuntos

1	2	3	4	5	6	7
					pivo	ij

- Terminou o vetor
 - Trocar pivo com v[j-1]

1	2	3	4	5	6	7
			pivo	ij		

• Somente um elemento

1	2	3	4	5	6	7	
				pivo			

- Aplicando quicksort do outro lado do pivo;
- Somente um elemento;

1	2	3	4	5	6	7
						pivo

1	2	3	4	5	6	7

 Pode-se utilizar um procedimento auxiliar para trocar dois valores na implementação do quicksort;

```
void trocar(int *a,int *b){
  int aux;
  aux=*a;
  *a=*b;
  *b=aux;
}
```

- Para implementar o quicksort, podemos implementar um subprograma para particionar um sub-vetor;
 - Delimitando o **índice** de posição inicial por um parâmetro ini e o **índice** de sua posição final por um parâmetro fim;
 - É interessante retornar a posição em que o ficou pivo, pois o algoritmo quicksort irá utiliza-la como base;

```
int partition(int v[],int ini,int fim){
  /*algoritmo*/
}
```

```
int partition(int v[],int ini,int fim){
  int i,j,pivo;
   pivo=v[ini];
  j=ini+1;
  for(i=ini+1;i <= fim;i++){}
       if(v[i]<pivo){
              trocar(&v[i],&v[j]);
              j++;
  trocar(&v[j-1],&v[ini]);
  return j-1;
```

- Considerando a função partition, a implementação do quicksort pode ser feita de maneira recursiva;
 - Vale lembrar que após a execução da função partition, o pivo está em seu lugar, e o valor retornado é a posição em que o pivo está;

```
void quicksort(int v[], int ini, int fim){
  int pos_pivo;
  if(ini < fim){
     pos_pivo=partition(v,ini,fim);
     quicksort(v,ini,pos_pivo-1);
     quicksort(v,pos_pivo+1,fim);
  }
}</pre>
```

- Vantagem:
 - O melhor caso e o caso médio do quicksort tem tempo de execução na ordem de O(n log₂ n);
 - o O algoritmo ordena os elementos in situ;
 - Não usa estruturas auxiliares;
- Desvantagem:
 - Seu pior caso tem tempo de execução $O(n^2)$;
 - É possível utilizar algumas estratégias para evitar o pior caso:
 - Mediana de 3;
 - Trocar o algoritmo de ordenação quando o pior caso for detectado;

Exercícios

- Mostre o passo a passo da ordenação dos seguintes valores com o algoritmo quicksort:
 - a. 1, 6, 5, 25, 15, 3, 9, 7
 - b. 6, 3, 2, 4, 1, 9, 0