Intégration [L3]

Brandon LIN

November 13, 2023

Contents

Chapter 1	Intégration sur un segment des fonctions à valeurs réelles F	Page 2
1.1	Continuité Uniforme (Révision)	2
	Fonctions uniformément continues — 2 • Théorèm de Heine — 2	
1.2	Fonctions en escaliers	2
	Subdivision d'un segment — 2 • Fonctions en escaliers — 3 • Intégrale d'une fonction en escalier Propriétés de l'intégrale d'une fonction en escaliers — 3	· — 3 •
1.3	Fonctions continues par morceaux Définitions et propriétés — 4 • Approximation des fonctions par morceaux par les fonctions en est 4 • Intégrale d'une fonction continue par morceaux — 6 • Propriétés de l'intégrale — 6 • Magfondamentales — 7	
1.4	Primitive et intégrale d'une fonction continue Définitions — $8 \cdot \text{TFA} - 9 \cdot \text{Valeur moyenne} - 10$	8
1.5	Calcul de primitives et d'intégrales IPP — 10 • Changement de variable — 11	10
1.6	Formules de Taylor Formule de Taylor avec reste intégral — 11 • Inégalité de Taylor-Lagrange — 11 • Formule de Taylor — 12 • Utilisation des trois formules de Taylor — 12	11 or-Young
1.7	Méthode des rectangles, Sommes de Riemann	12
Chapter 2	Intégration sur un espace mesurablePa	nge 14
2.1	Espace mesurable	15
2.1	Topologie — 15 • Tribu — 15 • Mesure — 16 • Négligeable, Presque partout, presque sûrement Partie négligeable, complétée — 19	
2.2	Intégrale de Lebesgne Fonction mesurable — $20 \bullet $ Fonction étagée — $20 \bullet $ Intégrale — $21 $	20
2.3	Intégrabilité Existence d'intégrale de Riemann — 21 • Existence d'intégrale d'une fonction quelconque — 22	21
2.4	Convergence monotone Théorème de convergence monotone — 24 • Lemme de Fatou — 26	24
2.5	Convergence dominée Théorème de convergence dominée — 28	28
2.6	Théorème de Fubini Mesure σ -finie — 31 • Théorème de Fubini-Tonelli — 31 • Théorème de Fubini-Lebesgue — 32	31
2.7	Changement de variable Tribu image, mesure image — 34 • Théorème de changement de variable — 34 • Théorème de change variable pour un \mathscr{C}^1 -difféomorphisme — 35	34 ement de

Chapter 1

Intégration sur un segment des fonctions à valeurs réelles

Requirements: Continuité

Last update: 13 Septembre, 2023, Shanghai

1.1 Continuité Uniforme (Révision)

1.1.1 Fonctions uniformément continues

Definition 1.1.1: Fonction uniformément continue

Soit $f:I \to \mathbb{R}, f$ est uniformément continue lorsque

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists \eta > 0, \ \forall (x, y) \in I^2, \ |x - y| \le \eta \implies |f(x) - f(y)| \le \varepsilon \tag{1.1}$$

Proposition 1.1.1 Lipschitz, uniformément continue, continue

Soit $f: I \to \mathbb{R}$, donc : f lipschitizenne $\Longrightarrow f$ uniformément continue $\Longrightarrow f$ continue.

1.1.2 Théorèm de Heine

Theorem 1.1.1 Théorème de Heine

Une fonction continue sur un segment est uniformément continue sur ce segment.

1.2 Fonctions en escaliers

1.2.1 Subdivision d'un segment

Definition 1.2.1: Subdivision

Une **subdivision** de [a,b] est une suite finie $\sigma = (a_k)_{k \in [0,n]}$ strictement croissante avec $a_0 = a$ et $a_n = b$. On peut alors écrire :

$$a = a_0 < a_1 < a_2 < \dots < a_{n-1} < a_n = b \tag{1.2}$$

1.2.2 Fonctions en escaliers

Definition 1.2.2: Fonction en escalier

On appelle fonction en escalier sur [a,b] toute fonction φ définie sur [a,b] pour laquelle il existe une subdivision $\sigma = (a_k)_{k \in [0,n]}$ de [a,b] vérifiant

$$\forall k \in [1, n], \ \exists \lambda_k \in \mathbb{R}, \ \forall x \in]a_{k-1}, a_k[, \ \varphi(x) = \lambda_k \tag{1.3}$$

Remarque : La subdivision σ introduite eset **subordonnée** à φ

1.2.3 Intégrale d'une fonction en escalier

Definition 1.2.3: Intégrale d'une fonction en escaliers

$$\int_{[a,b]} \varphi = \sum_{k=0}^{n-1} c_k (x_{k+1} - x_k)$$
 (1.4)

1.2.4 Propriétés de l'intégrale d'une fonction en escaliers

- Linéarité: L'intégrale d'une somme de fonctions en escalier est égale à la somme des intégrales de chaque fonction. De même, l'intégrale d'une fonction en escalier multipliée par un scalaire est égale au scalaire multiplié par l'intégrale de la fonction.
- Additivité : L'intégrale sur un segment peut être divisée en intégrales sur des sous-segments. Si le segment est divisé en sous-segments, l'intégrale sur le segment entier est la somme des intégrales sur chaque sous-segment.
- Valeur Absolue : L'intégrale de la valeur absolue d'une fonction en escalier est toujours supérieure ou égale à la valeur absolue de l'intégrale de la fonction.
- Inégalité de l'intégrale : Si une fonction en escalier est toujours supérieure ou égale à une autre sur un segment, alors son intégrale sur ce segment est également supérieure ou égale à celle de l'autre fonction.

1.3 Fonctions continues par morceaux

1.3.1 Définitions et propriétés

Definition 1.3.1: Fonction continue par morceaux sur un segment

Soit [a,b] un segment. $\varphi:[a,b]\to\mathbb{R}$ est **continue par morceaux** sur [a,b] lorsqu'il existe une subdivision τ du segment telle que

- $\forall k \in \llbracket [0, n-1 \rrbracket], \varphi|_{]x_k, x_{k+1}[}$ est continue
- $\varphi|_{]x_k,x_{k+1}[}$ est prolongeable par continuité sur $]x_k,x_{k+1}[.$

Une telle subdivision est dite adaptée ou subordonnée à φ .

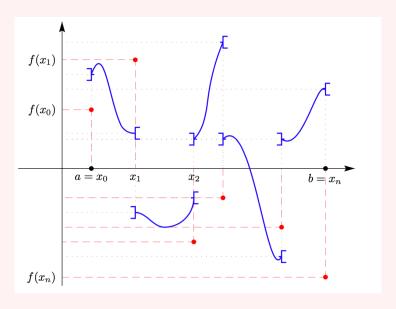


Figure 1.1: Fonction continue par morceaux sur un segment

Toute fonction en escalier sur [a, b] est **continue par morceaux** sur [a, b].

Proposition 1.3.1 Bornée d'une fonction continue par morceaux

Soit φ est une fonction **continue par morceaux** sur [a,b] donc elle est bornée.

Proof: Soit f fonction continue, pour chaque $i \in [0, k-1]$, \bar{f}_i la fonction continue prolongé défini sur un segment $[x_i, x_{i+1}]$ pour chaque petit intervalle. Donc elle est bornée.

Proposition 1.3.2

L'ensemble des fonctions réelles **continues par morceaux** sur [a,b] est un <u>sous-espace vectoriel</u> de $\mathcal{F}([a,b],\mathbb{R})$

1.3.2 Approximation des fonctions par morceaux par les fonctions en escalier

Theorem 1.3.1 Approximation d'une fonction continue par une fonction en escalier Soit f une fonction continue sur le segment [a,b] et $\varepsilon > 0$.

Donc, il existe une fonction en escalier φ telle que

$$\|f-\varphi\|_{\infty}=\sup_{x\in[a,b]}|f(x)-\varphi(x)|\leq\varepsilon$$

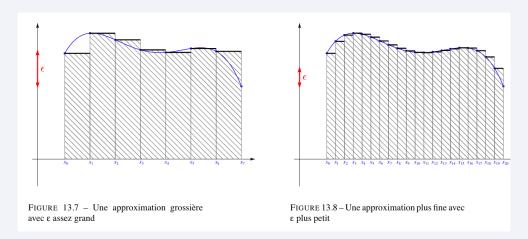


Figure 1.2: Approximation d'une fonction continue

Proof: f est continue sur le segment, donc uniformément continue. (Théorème de Heine 1.1.2) Dans l'écriture $\varepsilon - \eta$, prenons $h = (b - a)/n \le \varepsilon$, construisons :

$$x_i = a + ih, \ \forall x \in [x_i, x_{i+1}[, \ \varphi(x) = f(x_i), \ \varphi(b) = f(b)]$$
 (1.5)

Lenma 1.3.1 Décomposition d'une fonction continue par morceaux

Soit f une fonction continue par morceaux sur le gement [a,b]. Il existe

- une fonction g continue sur [a, b]
- une fonction ψ en escalier sur [a,b]

telles que $f=g+\psi$

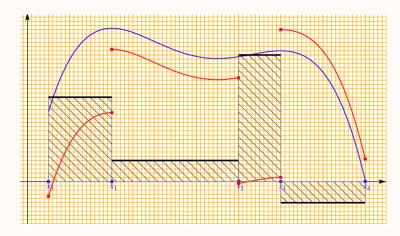


Figure 1.3: Décomposition d'une fonction continue par morceaux

Corollary 1.3.1 Approximation uniforme d'une fonction continue par morceaux par une foncution en escalier Soit f une fonction continue par morceaux sur le segment [a,b] et $\varepsilon > 0$. Il existe φ en escalier sur [a,b] telle que $||f - \varphi||_{\infty} \le \varepsilon$.

Proof: Soit
$$f = g + \psi$$
, $\exists \xi$ telle que $\|g - \xi\|_{\infty} \le \varepsilon$, notons $\varphi = \psi + \xi$, $\|f - \varphi\|_{\infty} = \|g - \xi\|_{\infty} \le \varepsilon$

Corollary 1.3.2 Encadrement d'une fonction continue par morceaux par deux fonctions en escalier Soit f une fonction continue par morceaux sur le segment [a,b] et $\varepsilon > 0$. $\exists \varphi, \psi \in \mathcal{E}([a,b],\mathbb{R})$ vérifiant :

- $\varphi \leq f \leq \psi$
- $\|\psi \varphi\|_{\infty} \le \varepsilon$

1.3.3 Intégrale d'une fonction continue par morceaux

 $\textbf{Proposition 1.3.3} \ \, \textbf{Intégrale de Riemann d'une fonction continue par morceaux} \\$

Soit f continue par morceaux sur [a,b]. Les ensembles

$$I_{< f} = \left\{ \int_{[a,b]} \varphi, \ \varphi \in \mathcal{E}([a,b], \mathbb{R}), \ \varphi \le f \right\}$$
 (1.6)

$$I_{\geq f} = \left\{ \int_{[a,b]} \varphi, \ \varphi \in \mathcal{E}([a,b], \mathbb{R}), \ \varphi \geq f \right\}$$
 (1.7)

On a

- $I_{\leq f}$ admet une borne supérieur
- $I_{>f}$ admet une borne inférieur
- $\sup I_{< f} = \inf I_{> f}$

Definition 1.3.2: Intégrale de Riemann

L'intégrale de Riemann de la fonction continue par morceaux f sur [a,b] par :

$$\int_{[a,b]} f = \sup I_{< f} = \inf I_{> f} \tag{1.8}$$

Note:-

Pour montrer qu'une fonction f est **intégrable sur un segment**, il suffit de montrer que f est continue par morceaux sur ce segment.

1.3.4 Propriétés de l'intégrale

Theorem 1.3.2 Forme linéaire

L'intégrale est une forme linéaire sur l'espace vectoriel des fonctions continues par morceaux.

Proposition 1.3.4 L'intégrale d'une fonction continue par morceaux positive

Soit φ continue par morceaux sur [a, b]. Alors,

$$\forall x \in [a, b], \ \varphi(x) \ge 0 \implies \int_{[a, b]} \varphi_1 \ge 0 \tag{1.9}$$

Corollary 1.3.3

$$\varphi_1 \le \varphi_2 \implies \int_{[a,b]} \varphi_1 \le \int_{[a,b]} \varphi_2 \tag{1.10}$$

Proposition 1.3.5 Relation de Chasles

$$\int_{[a,b]} f = \int_{[a,c]} f + \int_{[c,b]} f \tag{1.11}$$

1.3.5 Majorations fondamentales

Theorem 1.3.3

Soient f une fonction réelle continue par morceaux sur le segment [a,b]. Donc, il existe $(m,M) \in \mathbb{R}^2$ tels que $\forall x \in [a,b], m \leq f(x) \leq M$. donc,

$$\left| m(b-a) \le \int_{[a,b]} f(x) \mathrm{d}x \le M(b-a) \right| \tag{1.12}$$

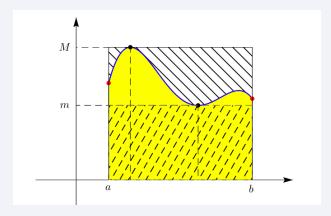


Figure 1.4: Encadrement d'une intégrale

Theorem 1.3.4 Inégalité triangulaire intégral

Soit f une fonction continue par morceaux sur le segment [a,b]. Donc, f est bornée sur [a,b] et

$$\left| \int_{a}^{b} f(x) dx \right| \le \int_{a}^{b} |f(x)| dx \le (b - a) \sup_{[a,b]} |f|$$

$$\tag{1.13}$$

Proof:
$$-|f| \le f \le |f|| \implies -\int |f| \le \int f \le \int |f|$$
.

Theorem 1.3.5 Inégalité de la moyenne

Soient f, g continues par morceaux sur [a, b]. Alors,

$$\left| \int_{[a,b]} f g \right| \le \sup_{[a,b]} |f| \int_{[a,b]} |g| \tag{1.14}$$

Theorem 1.3.6 Inégalité de Cauchy-Schwarz

Soient f et g continues sur le segment [a,b]. Notons $||f||_2 = \sqrt{\int_{[a,b]} f^2(x) dx}$, on obtient

$$\langle fg \rangle \le \|f\|_2 \|g\|_2 \implies \left[\left| \int_{[a,b]} fg \right| \le \sqrt{\int_{[a,b]} f^2} \sqrt{\int_{[a,b]} g^2} \right]$$
 (1.15)

Proof: D'après la positivité de

$$P = \int_{[a,b]} (f + \alpha g)^2 \tag{1.16}$$

(2)

Theorem 1.3.7 Inégalité de Minkowski

Soient f et g continues sur le segment [a,b]. Notons $||f||_2 = \sqrt{\int_{[a,b]} f^2(x) dx}$, on obtient

$$||f + g||_2 \le ||f||_2 + ||g||_2 \tag{1.17}$$

Proof: Développer $\int_{[a,b]} (f+g)^2$ et utilisons Cauchy-Schwarz.

1.4 Primitive et intégrale d'une fonction continue

1.4.1 Définitions

Definition 1.4.1: Primitive

Soit $f:I\to\mathbb{R}$ définie sur un <u>intervalle</u> $I.\ F:I\to\mathbb{R}$ est **primitive** de f sur I si et seulement si :

- \bullet F dérivable sur I
- et $\forall x \in I$, F'(x) = f(x)

Proposition 1.4.1 Deux primitives d'une même fonction

Les primitives d'une même fonction diffèrent d'une constante. Soit F, G primitives de $f: I \to \mathbb{R}$. Alors, $\exists c \in \mathbb{R}, F = G + c$

Lenma 1.4.1 Continuité de la primitive

Si $f:I \to \mathbb{R}$ continue par morceaux, alors F continue sur I.

Proof: Comme f continue par morceaux sur un intervalle, donc elle est bornée. Soient $(x, y) \in I^2$, alors

$$|F(y) - F(x)| = \left| \int_{a}^{y} f(t) dt - \int_{a}^{x} f(t) dt \right| \le \int_{x}^{y} |f(t)| dt \le \sup_{x \in [a,b]} |f(x)| |y - x|$$
 (1.18)

donc lipschitizenne, donc continue.

1.4.2 TFA

Theorem 1.4.1 Théorème fondamental de l'analyse (TFA)

Soit f continue sur un intervalle I de \mathbb{R} , soit $a \in I$.

Alors, la fonction $F: I \to \mathbb{R}$

$$F: x \mapsto \int_{a}^{x} f(t) dt \tag{1.19}$$

est de classe \mathscr{C}^1 sur I et est la seule primitive de f qui s'annule en a :

$$F' = f, \quad F(a) = 0$$
 (1.20)

Corollary 1.4.1

Une fonction continue sur un intervalle de \mathbb{R} possède une primitive sur I.

Corollary 1.4.2 Calcul d'intégrale

Soit $f: I \to \mathbb{R}$ continue sur le segment $[a,b] \subset I$. Soit G une primitive de f (c'est-à-dire, $G_c = F + c$). Alors l'**intégrale** de F sur [a,b] est :

$$\int_{a}^{b} f(t)dt = G(b) - G(a)$$

$$\tag{1.21}$$

Theorem 1.4.2 TFA (deuxième forme)

Soit f une fonction de classe C^1 sur I de \mathbb{R} , soit $(a,b) \in I^2$, on a :

$$f(b) - f(a) = \int_{a}^{b} f'(t)dt \tag{1.22}$$

Note:-

Quand on a une hypothèse sur f', et je souhaite de svaoir f.

Example 1.4.1 (L'inégalité de Poincaré)

Soit $E = \{ f \in C^1([a, b], \mathbb{R}), f(a) = 0 \}. \exists C \ge 0 \text{ telle que}$

$$\forall f \in E, \ \|f\|_2 \le C\|f'\|_2 \tag{1.23}$$

Proof: Soit $x \in [a, b]$

$$f(x) = f(a) + \int_{a}^{x} f'(t)dt = \int_{a}^{x} f'(t)dt$$
 (1.24)

(Cauchy-Schwarz)
$$\Longrightarrow f^2(x) \le \int_a^x 1^2 dt \int_a^x f'^2(t) dt \le (x-a) \int_a^b f'^2(t) dt$$
 (1.25)

$$\int_{a}^{b} f^{2}(t) dt \le \int_{a}^{b} f^{2}(t) dt \times \int_{a}^{b} (x - a) dx = \frac{(b - a)^{2}}{2} \int_{a}^{b} f^{2}(t) dt \implies C = \frac{b - a}{\sqrt{2}}$$
(1.26)

Theorem 1.4.3 Dérivée d'une fonction définie par une integrale

Soit f continue sur $I,\,u,v:J\to I$ dérivables sur J. Alors, $G:J\to\mathbb{R}$ définie au-dessous est dérivable sur J:

$$G: x \mapsto \int_{u(x)}^{v(x)} f(t) dt, \quad G'(x) = v'(x) f[v(x)] - u'(x) f[u(x)]$$
 (1.27)

Proof:

$$G(x) = \int_{a}^{v(x)} f(t)d(t) - \int_{a}^{u(x)} f(t)d(t) = F(v(x)) - F(u(x)) \implies G = F \circ v - F \circ u$$
 (1.28)

Example 1.4.2

Variations de la fonction : $g:]1,+\infty[\to \mathbb{R}:$

$$g: x \mapsto \int_{x}^{x^2} \frac{\mathrm{d}t}{t^2 - 1} \tag{1.29}$$

Proof:

$$g'(x) = 2xf(x^2) - f(x) \text{ avec } f: x \mapsto \frac{1}{x^2 - 1}$$
 (1.30)

Donc s'annule en $x_0 = 1 + \sqrt{2}$, croissante sur $]1, x_0]$ et décorissante sur $[x_0, +\infty[$

1.4.3 Valeur moyenne

Theorem 1.4.4 Valeur moyenne d'une fonction continue

Soit $f \in C([a,b],\mathbb{R})$, il existe $c \in [a,b]$ tel que

$$\frac{1}{b-a} \int_a^b f(t) \mathrm{d}t = f(c) \tag{1.31}$$

1.5 Calcul de primitives et d'intégrales

1.5.1 IPP

Proposition 1.5.1 Méthode d'intégration par partie (IPP)

Soit u et v des fonctions de classe C^1 sur intervalle I de \mathbb{R} , donc :

$$\int_{a}^{b} u'(t)v(t)dt = [u(t)v(t)]_{a}^{b} - \int_{a}^{b} u(t)v'(t)dt$$
(1.32)

1.5.2 Changement de variable

Proposition 1.5.2 Changement de variable

$$\int_{\varphi(a)}^{\varphi(b)} f(t) dt = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(u)) \varphi'(u) du = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(u)) d(\varphi(u))$$
(1.33)

1.6 Formules de Taylor

1.6.1 Formule de Taylor avec reste intégral

Theorem 1.6.1 Formule de Taylor avec reste intégral

Soit f une fonction de classe \mathcal{C}^{n+1} sur un intervalle I de \mathbb{R} .

$$f(x) = \sum_{k=0}^{n} \frac{f^{(k)}(a)}{k!} (x - a)^k + \int_a^x \frac{(x - t)^n}{n!} f^{(n+1)}(t) dt$$
 (1.34)

• Polynôme de Taylor de f de degré n :

$$T_n(x) = f(a) + \frac{x - a}{1!}f'(a) + \dots + \frac{(x - a)^n}{n!}f^{(n)}(a)$$
 (1.35)

• Reste intégral :

$$R_n(x) = \int_a^x \frac{(x-t)^n}{n!} f^{(n+1)}(t) dt$$
 (1.36)

Note:-

L'idée principal:

- TFA(2)
- IPP

Proof: Si la fonction f de classe \mathscr{C}^1 , on sait que

$$f(x) = f(a) + \int_{a}^{x} f'(t)dt \tag{1.37}$$

Faisons une IPP à la dernière terme, et supposons que f de classe \mathscr{C}^2 . Donc, en admettant que

$$f(x) = f(a) + [tf'(t)]_a^x - \int_a^x tf''(t)dt = f(a) + xf'(x) - af'(a) - \int_a^x tf''(t)dt$$
 (1.38)

On ne sait pas f'(x). Maintenant, considérons la primitive de $g:t\mapsto 1$ s'annule en x

$$f(x) = f(a) + [-(x-t)f'(t)]_a^x + \int_a^x (x-t)f''(t)dt = f(a) + (x-a)f'(a) + \int_a^x (x-t)f''(t)dt$$
(1.39)

Ensuite, une simple récurrence.

1.6.2 Inégalité de Taylor-Lagrange

Theorem 1.6.2 Inégalité de Taylor-Lagrange

Dans la formule 1.6.1, on a $f = T_n + R_n$:

$$f(x) = \sum_{k=0}^{n} \frac{f^{(k)}(a)}{k!} (x - a)^k + \int_a^x \frac{(x - t)^n}{n!} f^{(n+1)}(t) dt$$
 (1.40)

On a alors,

$$|R_n(x)| \le \frac{|x-a|^{n+1}}{(n+1)!} \sup_{t \in [a,x]} |f^{(n+1)}(t)| \tag{1.41}$$

Proof: Utiliser les téchniques dans 1.3.5

1.6.3 Formule de Taylor-Young

Theorem 1.6.3 Formule de Taylor-Young

Soient f de classe \mathcal{C}^n . Dans la formule 1.6.1, on a $f = T_n + R_n$. Il existe une fonction $\varepsilon(x) \xrightarrow[x \to a]{} 0$ telle que

$$\forall x \in I, \ f(x) = T_n(x) + (x - a)^n \varepsilon(x) \tag{1.42}$$

Proof: • Si f de classe \mathcal{C}^{n+1} , d'après le théorème 1.6.2, on trouve $\frac{|R_n(x)|}{|x-a|^n} \to 0$.

1.6.4 Utilisation des trois formules de Taylor

- La formule de Taylor-intégrale est la plus précise, et les deux autres formules en sont une conséquence.
- Formule de Taylor-Young donne une approximation locale au voisinage d'un point a.
- Inégalité de Taylor-Lagrange fournit une majoration globale du reste R_n de cette approximation sur un segment [a, x].

1.7 Méthode des rectangles, Sommes de Riemann

Theorem 1.7.1 Méthode des rectangles

- Approximation d'intégrale. Soit f de classe \mathscr{C}^1 sur [a,b].
 - On effectue une subdivison du segment [a,b] de pas constant h=(b-a)/n.
 - On pose pour chaque $k \in [0, n], x_k = a + kh$.
 - Posons

$$R_n = h.(f(x_1) + \dots + f(x_n)) = \frac{b-a}{n} \sum_{k=0}^{n-1} f(x_k)$$
 (1.43)

• Majoration de l'erreur. Suposons que I l'intégrale de la fonction f.

$$|I - R_n| \le \frac{(b-a)^2}{2n} ||f'||_{\infty}$$
 (1.44)

Proof: Pour chaque segment, l'erreur :

$$\varepsilon_{n,k} = \left| \int_{x_k}^{x_{k+1}} f(t) dt - \frac{b-a}{n} f(x_k) \right| \le \int_{x_k}^{x_{k+1}} |f(t) - f(x_k)| dt$$
 (1.45)

$$|f(t) - f(x_k)| = \left| \int_{x_k}^t f'(t) dt \right| \le \sup_{[x \in [a,b]]} |f'(x)| (t - x_k)$$
(1.46)

$$|\varepsilon_{n,k}| \le ||f'||_{\infty} \frac{(x_{k+1} - x_k)^2}{2} = ||f'||_{\infty} \frac{(b-a)^2}{2n^2}$$
 (1.47)

Theorem 1.7.2 Convergence d'une somme de Riemann

Soit f continue sur le segment [0,1], on a

$$R_n = \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} f\left(\frac{k}{n}\right) \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} \int_0^1 f(x) \mathrm{d}x \tag{1.48}$$

$$T_n = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n f\left(\frac{k}{n}\right) \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} \int_0^1 f(x) dx \tag{1.49}$$

Plus généralement, si f une fonction continue sur le segment [a,b], et si $\xi_k \in [a+kh,a+(k+1)h]$, on a

$$u_n = \frac{b-a}{n} \sum_{k=0}^{n-1} f(\xi_k) \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} \int_a^b f(x) dx$$
 (1.50)

Proof: • Si $f \in \mathcal{C}^1$, d'après le théorème précédante.

- Si f est uniquement continue.
 - Montrons que $||f \varphi_n||_{\infty} \xrightarrow[n \to \infty]{} 0$ (Théorème de Heine Importance d'un segment !!)
 - Donc,

$$|I - R_n| \le \int_0^1 |f(t) - \varphi_n(t)| dt \le ||f - \varphi_n||_{\infty} \underset{n \to \infty}{\longrightarrow} 0$$
(1.51)

Example 1.7.1

Limite de suite

$$u_n = \sum_{p=n}^{2n-1} \frac{1}{2p+1} \xrightarrow[n \to +\infty]{} \frac{\ln(2)}{2}$$
 (1.52)

Chapter 2

Intégration sur un espace mesurable

Requirements:

- Topologie
- Suites et Séries
- Familles sommables

Contents:

- Définitions
 - 1. Tribu (σ -algèbre), tribu borélienne
 - 2. Mesure (positive, σ -finie)
 - 3. μ -négligeable, presque partout (ou sûrment), μ -complétée
 - 4. Fonction mesurable, étagée
 - 5. Fonction intégrable
 - 6. Tribu image, mesure image
 - 7. \mathcal{C}^k -difféomorphisme
- Théorèmes, propositions, propriétés
 - 1. Propriétés de fonction intégrable (linéarité, croissance, restriction, relation de Chasles)
 - 2. Théorème de convergence monotone
 - 3. Lemme de Fatou
 - 4. Théorème de convergence dominée
 - 5. Tribu produit, mesure produit
 - 6. Théorème de Fubini-Tonelli, Fubini-Lebesgue (pas forcément savoir la démonstration)
 - 7. Changement de variable
 - 8. \mathscr{C}^1 -difféomorphisme

Last update: 12 Novembre, 2023, Shanghai

2.1 Espace mesurable

2.1.1 Topologie

Rappel : $\mathbb{R} \to \mathbb{R}^n \to E$ de dimension finie $\to (E,d) \to E$ muni d'une topologie

Definition 2.1.1: Topologie

Une topologie sur E est un ensemble TO de parties de E qui vérifie l'ensembles des ouverts de E

- $\emptyset \in \mathcal{T}O, E \in \mathcal{T}O$
- Stabilité par réunion quelconque des ouverts : Si $(O_i)_{i \in I} \in \mathcal{TO}^I$, alors $\bigcup_{i \in I} O_i \in \mathcal{TO}^I$
- Stabilité par intersection finie des ouverts : Si $n \in \mathbb{N}^*$, $(O_1, \ldots, O_n) \in \mathcal{TO}^n$, $\bigcap_{k=1}^n O_k \in \mathcal{TO}$.

Note:-

Ouf! On ne va pas utiliser cette formalisation. Mais, on va souvent considérér \mathcal{TO} les ouverts de E.

2.1.2 Tribu

Definition 2.1.2: Tribu, σ -algèbre

Une **tribu** ou σ -algèbre sur un ensemble Ω est une collection \mathcal{T} de sous-ensembles de A qui possède les propriétés suivantes :

- Non vide : $\emptyset \in \mathcal{T}$
- Stabilité par passage au complémentaire : $\forall A \in \mathcal{T}, A^c \in \mathcal{T}$
- Stabilité par réunion dénombrable : Soit $(A_n)_{n\in\mathbb{N}}\in\mathcal{T}^{\mathbb{N}}$, alors $\bigcup_{n\in\mathbb{N}}A_n\in\mathcal{T}$

Les parties de \mathcal{T} sont dites parties mesurables. On le note (Ω, \mathcal{T}) .

Definition 2.1.3: Espace mesurable

Un ensemble muni d'une tribu est dit espace mesurable.

Mais on travaille la plupart du temps dans un espace vectoriel normé (ou un espace métrique). Pour faire le lien, on aimerait que les ouverts soient des parties mesurables.

Definition 2.1.4: Tribu borélienne

Si (E,d) un espace métrique (donc on peut définir des boules), on appelle **tribu borélienne** la plus petite tribu contenant les <u>ouverts</u> de E. On la note $\boxed{\mathcal{BO}(E)}$

Proof: Existence du **tribu borélienne** : $\mathcal{F} = \{\mathcal{T} \text{ tribu sur } E, \mathcal{T} \supset \mathcal{T}O\}$ (Rappel : $\mathcal{T}O$ est l'ensemble des ouverts de E)

- $\mathcal{F} \neq \emptyset$ car $\mathcal{P}(E) \in \mathcal{F}$
- \mathcal{F} stable par intersection (très simple)

Donc, $\mathcal{BO}(E) = \bigcap_{\mathcal{T} \in \mathcal{T}} \mathcal{T}$ est la plus petite tribu contenant \mathcal{TO}

Proposition 2.1.1 Tribu borélienne dans \mathbb{R}

Dans R, les ouverts sont réunions dénombrables d'intervalles ouverts. (Vois cours topologie)

Donc,

• Tribu borélienne

 $\mathcal{B}O(\mathbb{R})$ = Plus petit tribu contenant tous les]a,b[

• Tous les intervalles de \mathbb{R} sont dans $\mathcal{BO}(\mathbb{R})$.

Proof: Une tribu \mathcal{T} est stable par réunion finie ou dénombrable, donc aussi stable par intersection finie ou dénombrable : soit $(B_0, \ldots, B_n) \in \mathcal{T}^{n+1}$, on construisons $A_0 = B_0, \ldots, A_n = B_n$, $\forall k > n, A_k = \emptyset \in \mathcal{T}$ (Formule de Moivre)

$$\left(\bigcup_{n\in\mathbb{N}}A_n\right)^c = \bigcap_{n\in\mathbb{N}}(A_n^c) \tag{2.1}$$

On peut construire tout intervalle sur $\mathbb R$ à partir des ensembles ouverts, des complémentaires, et des intersections dénombrables :

$$[a,b] = (]-\infty, a[\cup]b, +\infty[)^c \in \mathcal{T}$$
(2.2)

(2)

Example 2.1.1

Dans \mathbb{R}^n , $\mathcal{B}O(\mathbb{R}^n)$ = plus petite tribu contenant $\prod_{k=1}^n]a_k, b_k[$

Proposition 2.1.2 Tribu produit

Soient $(\Omega_1, \mathcal{T}_1)$ et $(\Omega_2, \mathcal{T}_2)$ deux **espaces mesurables**, on appelle **tribu produit** sur $\Omega_1 \times \Omega_2$ et on note $\mathcal{T}_1 \otimes \mathcal{T}_2$ la plus petite tribu contenant $A_1 \times A_2$ où $A_1 \in \mathcal{T}_1$ et $A_2 \in \mathcal{T}_2$.

2.1.3 Mesure

Definition 2.1.5: Mesure (positive)

Soit (Ω, \mathcal{T}) un espace mesurable, on appelle **mesure** (**positive**) sur Ω , toute <u>application</u> $\mu : \mathcal{T} \to \mathbb{R}_+ \cup \{+\infty\}$ et qui vérifie :

- $\mu(\emptyset) = 0$
- σ -additivité (dénombrable) : $\forall (A_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \mathcal{T}^{\mathbb{N}}$, disjointes 2 à 2, $\mu(A_n)_{n \in \mathbb{N}}$ nécessairement sommable.

$$\forall (A_n)_{n\in\mathbb{N}} \in \mathcal{T}^{\mathbb{N}}, \ \left[\forall (i,j) \in \mathbb{N}^2, [i \neq j] \implies \left[A_i \cap A_j = \emptyset\right]\right] \implies \left|\mu\left(\bigcup_{n\in\mathbb{N}} A_n\right) = \sum_{n\in\mathbb{N}} \mu(A_n)\right| \quad (2.3)$$

 $(\Omega, \mathcal{T}, \mu)$ s'appelle **espace mesuré**.

Theorem 2.1.1 Mesure de Lebesgne (\mathbb{R})

Dans \mathbb{R} , il <u>existe</u> une <u>unique</u> mesure (dite **mesure de Lebesgne** et notée λ) sur $\mathcal{BO}(\mathbb{R})$ qui vérifie

$$\forall (a, b) \in \mathbb{R}^2, [a < b] \implies [\lambda([a, b]) = b - a] \tag{2.4}$$

Proof: Admis.

Theorem 2.1.2 Mesure de Lebesgne (\mathbb{R}^n)

Dans \mathbb{R} , il existe une unique mesure (dite **mesure de Lebesgne** et notée λ) sur $\mathcal{BO}(\mathbb{R}^n)$ qui vérifie

$$\forall k \in [1, n], [a_k \le b_k] \implies \lambda \left(\prod_{k=1}^n]a_k, b_k[\right) = \prod_{k=1}^n (b_k - a_k)$$
 (2.5)

Example 2.1.2 (Mesure de comptage sur les parties)

$$\forall A \subset \Omega, \ \mu(A) = \begin{cases} +\infty \text{ si } A \text{ est infini} \\ \operatorname{card}(A) \text{ sinon} \end{cases}$$
 (2.6)

Example 2.1.3 (Mesure de comptage des entiers sur les parties de \mathbb{R})

$$\forall A \subset \Omega, \ \mu(A) = \begin{cases} +\infty \text{ si } A \in \mathbb{N} \text{ est infini} \\ \operatorname{card}(A \cap \mathbb{N}) \text{ sinon} \end{cases}$$
 (2.7)

Proposition 2.1.3 Propriétés d'un espace mesuré

Soit $(\Omega, \mathcal{T}, \mu)$ un espace mesuré (resp. $(\Omega, \mathcal{T}, \mathbb{P})$ un espace probabilisé) :

Note:-

Remplacer μ par $\mathbb P$ et on retrouve les résultats dans le cours de probabilité.

• Croissance:

$$\forall (A, B) \in \mathcal{T}^2, [A \subset B] \implies [\mu(A) \le \mu(B)]$$
 (2.8)

• Réunion + Intersection :

$$\forall (A,B) \in \mathcal{T}^2, \ \mu(A) + \mu(B) = \mu(A \cap B) + \mu(A \cup B) \tag{2.9}$$

• Limite croissante :

$$\forall (A_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \mathcal{T}^{\mathbb{N}}, \ [\forall n \in \mathbb{N}, A_n \subset A_{n+1}] \implies \left[\mu\left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n\right)\right] = \lim_{n \to +\infty} \mu(A_n) \tag{2.10}$$

• Limite décroissante

$$\forall (A_n)_{n\in\mathbb{N}}\in\mathcal{T}^{\mathbb{N}},\ \mu(A_0)\neq +\infty,\ [\forall n\in\mathbb{N},A_n\supset A_{n+1}]\implies \left[\mu\left(\bigcap_{n\in\mathbb{N}}A_n\right)\right]=\lim_{n\to+\infty}\mu(A_n)\qquad (2.11)$$

On note les deux limites :

$$\lim_{n \to +\infty} \uparrow \mu(A_n), \quad \lim_{n \to +\infty} \downarrow \mu(A_n) \tag{2.12}$$

• Sous σ -addivité :

$$\forall (A_n)_{n\in\mathbb{N}} \in \mathcal{T}^{\mathbb{N}}, \ \mu\left(\bigcup_{n\in\mathbb{N}} A_n\right) \leq \sum_{k\in\mathbb{N}} \mu(A_k)$$
 (2.13)

Proof: Soit $(A, B) \in \mathcal{T}^2$,

• $A \subset B$ donc $B = A \cup (B \setminus A)$. De plus $B \setminus A = B \cap A^c$, donc

$$\mu(B) = \mu(A) + \mu(B \setminus A) \ge \mu(A) \tag{2.14}$$

• Si $\mu(A \cup B) = +\infty$ alors $\mu(A) = +\infty$ ou $\mu(B) = +\infty$. Puisque, sinon,

$$A \cup B = A \cup (B \setminus A) \implies \mu(A \cup B) = \mu(A) + \mu(B \setminus A) \le \mu(A) + \mu(B)$$
 (2.15)

Si $\mu(A \cup B) < +\infty$, considérer $B = (A \cap B) \cup (B \setminus A)$

• Construisons $B_n = A_n \setminus A_{n-1}$, $B_0 = A_0$.

$$\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} B_n \tag{2.16}$$

$$\mu\left(\bigcup_{n\in\mathbb{N}}A_n\right) = \sum_{n\in\mathbb{N}}\mu(B_n) = \mu(B_0) = \sum_{n\in\mathbb{N}}\left(\mu(A_n) - \mu(A_{n-1})\right) \underset{n\to+\infty}{\longrightarrow} \mu(A_n) \tag{2.17}$$

- $A_0 \setminus \bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n$, appliquer la limite croissante.
- Construisons $B_0 = A_0$, $B_n = A_n \setminus \left(\bigcup_{k=0}^{n-1} A_k \right)$

2.1.4 Négligeable, Presque partout, presque sûrement

Definition 2.1.6: μ -négligeable

Soit $(\Omega, \mathcal{T}, \mu)$ un ensemble mesuré, soit $A \subset \Omega$, on dit que A est μ -négligeable si :

$$\exists T \in \mathcal{T}, \ A \subset T, \ \mathrm{et} \ \mu(T) = 0$$
 (2.18)

Proposition 2.1.4

Dans \mathbb{R} (\mathbb{R}^n), tout ensemble dénombrable est de mesure nulle.

Example 2.1.4 (Mesure nulle)

- Ensemble dénombrable : $\lambda(\mathbb{Q})=0$ en effet, $\mathbb{Q}=\bigcup_{q\in\mathbb{Q}}\{q\}$ donc $\lambda(\mathbb{Q})=\sum_{q\in\mathbb{Q}}\lambda(\{q\})=q-q=0$
- Ensemble non dénombrable (Ensemble de Cantor) :

$$K = \left\{ x \in [0, 1], \ \exists (\varepsilon_k)_{k \in \mathbb{N}} \in \{0, 2\}^{\mathbb{N}}, \ x = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{\varepsilon_k}{3^{k+1}} \right\}$$
 (2.19)

est λ -négligeable mais pas dénombrable.



Figure 2.1: Ensemble de Cantor

Proof: L'ensemble de Cantor est créé en enlevant répétitivement le tiers moyen d'un intervalle. Chaque point dans l'ensemble de Cantor peut être représenté de manière unique par une série infinie de 0 et de 2, cette représentation est similaire à une représentation binaire, donc bijection à \mathbb{R} . Donc, elle n'est pas dénombrable. Θ

Definition 2.1.7: μ -presque partout, μ -presque sûrement

• Soit $(\Omega, \mathcal{T}, \mu)$ un espace <u>mesuré</u> et P une propriété définie sur Ω . On dit que P est **vraie** (μ) -presque partout si

$$\{\omega \in \Omega, P(\omega) \text{ est fausse}\}\ \text{est }\mu\text{-n\'egligeable}$$

• Soit $(\Omega, \mathcal{T}, \mathbb{P})$ un espace <u>probabilisé</u> et P une propriété définie sur Ω . On dit que P est **vraie** (μ) -presque sûrement si

$$\{\omega \in \Omega, P(\omega) \text{ est fausse}\}\$$
 est μ -négligeable

On les note resp. P vraie (μ)-p.p. et P vraie (\mathbb{P})-p.s.

Example 2.1.5

Soit $(\Omega, \mathcal{T}, \mathbb{P})$. Soit X une variable aléatoire réelle suivant une loi uniforme $\mathcal{U}(0,1)$, alors : $X \in [0,1]$ p.s.

2.1.5 Partie négligeable, complétée

Definition 2.1.8: Partie μ -négligeable

Soit $(\Omega, \mathcal{T}, \mu)$ un espace mesuré. Une partie A de Ω est dite μ -négligeable s'il existe

$$T \in \mathcal{T}, A \subset T, \mu(T) = 0$$
 (2.20)

Definition 2.1.9: μ-complétée

Soit $(\Omega, \mathcal{T}, \mu)$ un espace mesuré, on pose

$$\mathcal{N} = \{ A \subset \Omega, A \ \mu - \text{n\'egligeable} \}$$
 (2.21)

On appelle **tribu** μ -complétée de \mathcal{T} la tribu définie par

$$\boxed{\mathcal{T}^* = \{ T \cup N, \ T \in \mathcal{T}, \ N \in \mathcal{N} \}}$$
(2.22)

Le mesure μ se prolonge à \mathcal{T}^* par $\forall A \in \mathcal{T}^*$, $\mu^*(T \cup N) = \mu(T)$.

2.2 Intégrale de Lebesgne

2.2.1 Fonction mesurable

On voulait créer une intégrale sur des fonctions $f:\Omega\to\mathbb{R}$ où (Ω,\mathcal{T},μ) un espace mesuré. Quelle propriété faut-il à f pour pouvoir définir son intégrale ?

Definition 2.2.1: Fonction mesurable

Soit (Ω, \mathcal{T}) , (Ω', \mathcal{T}') deux espaces mesurables. $f: \Omega \to \Omega'$ est dite **mesurable** si

$$\forall T' \in \mathcal{T}', \ f^{-1}(T') \in \mathcal{T} \tag{2.23}$$

Remarque:

- Lorsque $(\Omega', \mathcal{T}') = (\mathbb{R}, \mathcal{BO}(\mathbb{R}))$, si f est **mesurable**, $f^{-1}(]a, b[) \in \mathcal{T}$. (Rappel : La plus petite tribu contenant les ouverts de \mathbb{R})
- De plus, si \mathcal{T} est la tribu borélienne de (Ω, d) alors, f continue sur Ω donc f mesurable sur Ω .

Definition 2.2.2: Fonction mesurable (2eme édition)

Soit (Ω, \mathcal{T}) et $f: \Omega \to [-\infty, +\infty]$, on dit que f est **mesurable** si

$$\forall A \in \mathcal{BO}(\mathbb{R}), \ f^{-1}(A) \in \mathcal{T}$$
 (2.24)

2.2.2 Fonction étagée

Note:- 🛉

Rappel : Notation semblable à Fonctions en escalier, découplage de [a,b]

Definition 2.2.3: Fonctions étagées

Soit (Ω, \mathcal{T}) et $f: \Omega \to [-\infty, +\infty]$ à valeurs réels, on dit que f est **étagée** si

- f est mesurable
- et $\operatorname{card}(f(\Omega))$ est fini

Proposition 2.2.1

Une fonction en escalier sur [a, b] est étagée.

Proof: • Continue par morceaux donc mesurable

• Prenant un nombre fini de valeurs

Example 2.2.1 (Fonction étagée)

Fonction étagée $\xi_{\mathbb{Q}}: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$:

$$\xi_{\mathbb{O}}: x \mapsto \mathbb{1}_{\mathbb{O}} \tag{2.25}$$

Proposition 2.2.2

Soit $(\Omega, \mathcal{T}, \mu)$, toute focntion positive et mesurable est <u>limite croissante</u> d'une suite de fonctions

2.2.3 Intégrale

Definition 2.2.4: Intégrale

1. Soit f une fonction étagée, positive, définie sur Ω , on pose

$$\int_{\Omega} f d\mu = \sum_{\alpha \in f(\Omega)} \alpha \mu(f^{-1}(\{\alpha\})) \in [0, +\infty]$$
(2.26)

2. Soit f une fonction positive, mesurable définie sur Ω , donc

$$\int_{\Omega} f d\mu = \sup_{g \in \Sigma_f} \left(\int_{\Omega} g d\mu \right) \in [0, +\infty]$$
(2.27)

où $\Sigma_f = \{g: \Omega \to \mathbb{R}_+, \ g \text{ étagée et } g \leq f\}.$

Notation : Si $\alpha=0$ et $\mu(f^{-1}(\{0\}))=+\infty,$ alors $\alpha\mu(f^{-1}(\{\alpha\}))=0$

2.3 Intégrabilité

2.3.1 Existence d'intégrale de Riemann

Le problème est que on souhaite de montrer f est intégrable sur I, un intervalle donné, supposons]a,b[ou]a,b[ou etc.

- Continuité sur un intervalle fermé, ou après un prolongement de la fonction
- On peut trouver $c \in [a, b]$ tels que les deux limites existent :

$$\lim_{\alpha \to a^{+}} \int_{\alpha}^{c} f(x) dx, \quad \lim_{\beta \to b^{-}} \int_{c}^{\beta} f(x) dx \tag{2.28}$$

• Comparaison asymptotique avec une intégrale de Riemann convergente

2.3.2 Existence d'intégrale d'une fonction quelconque

Definition 2.3.1: Intégrable

Soit $(\Omega, \mathcal{T}, \mu)$, considérer une fonction $f: \Omega \to [-\infty, +\infty]$ mesurable sur Ω .

1. Si f est positive, on dit f est **intégrable** si

$$\int_{\Omega} f \, \mathrm{d}\mu < +\infty \tag{2.29}$$

2. Si f n'est plus toujours positive, on dit f est **intégrable** si

$$\int_{\Omega} |f| \mathrm{d}\mu < +\infty \tag{2.30}$$

et on pose

$$\int_{\Omega} |f| \mathrm{d}\mu = \int_{\Omega} f^{+} \mathrm{d}\mu - \int_{\Omega} f^{-} \mathrm{d}\mu \tag{2.31}$$

où $f^+(\omega) = \max(0, f(\omega))$ et $f^-(\omega) = \max(0, -f(\omega))$

Proposition 2.3.1

Si f et g intégrables sur Ω et si $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$, alors :

1. Linéarité

$$\alpha f + \mu g$$
 intégrable sur Ω ,
$$\int_{\Omega} (\alpha f + \mu g) d\mu = \alpha \int_{\Omega} f d\mu + \beta \int_{\Omega} g d\mu$$
 (2.32)

2. Croissance

$$f \le g \text{ p.p.} \implies \int_{\Omega} f d\mu \le \int_{\Omega} g d\mu$$
 (2.33)

3. Restriction

$$A \in \mathcal{T} \implies f_{|A} \text{ intégrable sur } A, \quad \int_A f_{|A} d\mu_{|A} = \int_{\Omega} \mathbb{1}_A f d\mu$$
 (2.34)

4. Relation de Chasles

$$(A,B) \in \mathcal{T}^2, \ \mu(A \cap B) = 0 \implies \int_{A \cup B} f \mathrm{d}\mu = \int_A f \mathrm{d}\mu + \int_B f \mathrm{d}\mu$$
 (2.35)

Proposition 2.3.2

Si f intégrable sur I,

$$\int_{I} f d\lambda = \int_{a=\inf I}^{b=\sup I} f d\lambda < +\infty$$
(2.36)

Mais le sens inverse est faux : Existence de $\int_a^b f \mathrm{d}\lambda,$ c'est-à-dire,

- ou bien I = [a, b], toujours s'applique aux fonctions continue par morceaux.
- ou bien on peut trouver $c \in [a, b]$ tels que les deux limites existent :

$$\lim_{\alpha \to a^{+}} \int_{\alpha}^{c} f(x) dx, \quad \lim_{\beta \to b^{-}} \int_{c}^{\beta} f(x) dx \tag{2.37}$$

n'implique pas f est intégrable.

Example 2.3.1 (Sens inverse)

La fonction $f:x\mapsto \sin x/x$ n'est pas intégrable sur $I=]0,+\infty[$ mais $\int_0^{+\infty} \frac{\sin x}{x} \mathrm{d}x$ existe.

Proof: • f n'est pas intégrable sur I.

- |f| est mesurable sur $[0, +\infty[$ car continue sur $[0, +\infty[$ après un prolongement par f(0) = 1
- Construisons une suite $u_n = \int_{n\pi}^{(n+1)\pi} |f(x)| dx$, donc la série $S_n(u) = \int_0^{(n+1)\pi} |f(x)| dx$

$$u_{n} = \int_{0}^{\pi} \left| \frac{\sin(t + n\pi)}{t + n\pi} \right| dt = \int_{0}^{\pi} \frac{\sin t}{t + n\pi} dt \ge \int_{0}^{\pi} \frac{\sin t}{n + n\pi} dt = -\left[\frac{\cos t}{n + n\pi} \right]_{0}^{\pi} \implies u_{n} \ge \frac{2}{n + u\pi} = v_{n}$$
(2.38)

- v_n est une suite divergente, donc $S_n(u) \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} +\infty$ donc n'est pas intégrable.
- L'"intégrale" existe.

Prenons c = 1.

- $-\int_0^1 f(x) \mathrm{d}x$ car f est continue sur [0,1] après un prolongement.
- -X > 1

$$\int_{1}^{X} f(x) dx = \left[\frac{-\cos x}{x} \right]_{1}^{X} - \int_{1}^{X} \frac{\cos x}{x^{2}} dx = O\left(\frac{1}{x^{2}} \right)$$
 (2.39)

2.4 Convergence monotone

On a énoncé : Si $f: I \to \mathbb{R} \in C^0_{pm}$, posons que $a = \inf I$, $b = \sup I$, f intégrable sur I si et seulement si $\int_a^b |f(t)| dt$ l'est.

On a de plus:

- La possibilité de faire des intégrales de fonctions $f:\Omega\to [-\infty,+\infty]$ où (Ω,\mathcal{T},μ) est un espace mesuré $(\Omega$ n'est pas nécessairement un intervalle)
- On s'intéresse aux fonctions mesurables (ce n'est plus nécessairement une fonction continue par morceaux)

2.4.1 Théorème de convergence monotone

Theorem 2.4.1 de convergence monotone

Soit $(\Omega, \mathcal{T}, \mu)$ un espace mesuré et $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite <u>croissante</u> de fonctions <u>positives</u>, <u>mesurables !!</u> sur Ω . Alors, il existe une fonction f positive, mesurable sur Ω telle que (voir notation 2.12)

$$\forall \omega \in \Omega, \ f(\omega) = \lim_{n \to +\infty} \uparrow f_n(\omega)$$
 (2.40)

et plus important, on a:

$$\int_{\Omega} f \, \mathrm{d}\mu = \lim_{n \to +\infty} \uparrow \left(\int_{\Omega} f_n \, \mathrm{d}\mu \right)$$
 (2.41)

Autre écriture : interversion de limites

$$\int_{\Omega} f_n d\mu \xrightarrow[n \to +\infty]{} \int_{\Omega} f d\mu \tag{2.42}$$

Note:-

- On ne nous dit pas que f est intégrable sur Ω . (seulement mesurable)
- L'existence de f n'est pas une information nouvelle, mais ce qui est nouveau : f est mesurable sur Ω .

Note:-

Comment utiliser ce théorème?

- Comment montrer qu'une fonction est mesurable ?
 - 1_B est mesurable
 - Une fonction continue ou continue par morceaux est mesurable
 - Une combinaison des fonctions au-dessus est mesurable
 - -f est limite des fonctions mesurables (À voir au-dessous)
- Un problème étant donné, comment se ramener à une suite croissante ?

Example 2.4.1

Montrer que $F:]0, +\infty[\to \mathbb{R}$

$$F: a \mapsto \int_0^1 \frac{\mathrm{d}x}{\sqrt{(x^2+1)(x^2+a^2)}}$$
 (2.43)

vérifie :

$$F(a) \xrightarrow[a \to 0^+]{} +\infty \quad F(a) \underset{+\infty}{\sim} \frac{\ln(1+\sqrt{2})}{a}$$
 (2.44)

Proof: • Comportement en 0^+ .

– Construisons une suite $(a_n)_{n\in\mathbb{N}}\in]0,+\infty[^{\mathbb{N}}$ décroissante et $a_n\underset{n\to+\infty}{\longrightarrow}0^+,$ donc

$$f_n: [0,1] \to \mathbb{R}_+ \tag{2.45}$$

$$x \mapsto \frac{1}{\sqrt{(x^2+1)(x^2+a_n^2)}}$$
 (2.46)

- Si $n \in \mathbb{N}$, f_n est positive et mesurable car elle est continue.
- $-f_n$ est croissante comme a_n est décroissante.
- D'après le théorème de convergence monotone,

$$f_n \xrightarrow[n \to +\infty]{} f : \begin{cases} [0,1] \to]0, +\infty[\\ x \mapsto \begin{cases} +\infty \text{ si } x = 0\\ \frac{1}{\sqrt{1+x^2 \times x}} \text{ si } x \in]0,1] \end{cases}$$
 (2.47)

- Donc,

$$\forall x \in [0,1], \ f_n(x) \ge \frac{1}{2\sqrt{x^2 + a_n^2}} \implies \int_0^1 f_n(x) \mathrm{d}x \ge \left[\frac{1}{2}\ln(x + \sqrt{x^2 + a_n^2})\right]_{x=0}^{x=1} \xrightarrow[n \to +\infty]{} + \infty \tag{2.48}$$

- $-F(a_n) \xrightarrow[n \to +\infty]{} +\infty \text{ implique } F(a) \xrightarrow[a \to 0^+]{} +\infty$
- Comportement en $+\infty$, on va étudier aF(a) lorsque $a \to +\infty$.
 - On calcul:

$$aF(a) = \int_0^1 \frac{a}{\sqrt{(x^2 + 1)(x^2 + a^2)}} = \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{(x^2 + 1)\left(1 + (x/a_n)^2\right)}} \ge 0$$
 (2.49)

– Supposons $(a_n)_{n\in\mathbb{N}}\in]0,+\infty[^{\mathbb{N}}$ croissante et $a_n\underset{n\to+\infty}{\longrightarrow}+\infty,$ donc

$$f_n: x \mapsto \frac{1}{\sqrt{(x^2+1)(1+(x/a_n)^2)}}$$
 (2.50)

est croissante.

- D'après le théorème, lorsque $x \in [0, 1]$,

$$f_n(x) \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} \frac{1}{\sqrt{x^2 + 1}} \tag{2.51}$$

- D'après le théorème,

$$\int_0^1 f_n(x) dx \xrightarrow[n \to +\infty]{} \int_0^1 f(x) dx = \int_0^1 \frac{dx}{\sqrt{x^2 + 1}} = \left[\ln(x + \sqrt{x^2 + 1}) \right]_{x=0}^{x=1} = \ln(1 + \sqrt{2})$$
 (2.52)

- Enfin,

$$a_n F(a_n) \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} \ln(1 + \sqrt{2}) \implies F(a) \sim \frac{1}{a} \ln(1 + \sqrt{2})$$
 (2.53)

Example 2.4.2

Montrer que $a \to +\infty$,

$$\int_0^{+\infty} \frac{\mathrm{d}x}{(1+x^2)\sqrt{x^2+a^2}} \, \sim \frac{\pi}{a\to +\infty} \, \frac{\pi}{2a}$$
 (2.54)

Proof: On construit une suite $(a_n)_{n\in\mathbb{N}}$ croissante,

$$f_n(x) = \frac{a_n}{(1+x^2)\sqrt{x^2+a_n^2}}$$
 (2.55)

$$= \frac{1}{(1+x^2)\sqrt{(x/a_n)^2+1}} \xrightarrow[a_n \to \uparrow +\infty]{} \frac{1}{1+x^2}$$
 (2.56)

(2.57)

Donc,

$$\int_0^{+\infty} f_n(x) dx \xrightarrow[n \to +\infty]{} \int_0^{+\infty} \frac{dx}{1+x^2} = \left[\arctan x\right]_0^{+\infty} = \frac{\pi}{2}$$
 (2.58)

(

Example 2.4.3

Montrer que $a \to 0^+$,

$$\int_0^{+\infty} \frac{\mathrm{d}x}{(1+x^4)(a^2+x^2)} \underset{a\to 0^+}{\sim} \frac{\pi}{2a}$$
 (2.59)

Proof: • Changement de variable :

$$\int_0^{+\infty} \frac{\mathrm{d}x}{(x^2 + a^2)(1 + x^4)} = \int_0^{+\infty} \frac{a \, \mathrm{d}u}{a^2 (1 + u^2)(1 + a^4 u^4)}$$
 (2.60)

• Avec une suite $(a_n)_{n\in\mathbb{N}}$ décroissante tendant vers 0^+ ,

$$f_n(u) = \frac{1}{(1+u^2)(1+u^4a^4)} \xrightarrow[n \to +\infty]{} \frac{1}{1+u^2}$$
 (2.61)

• Donc,

$$\int_0^{+\infty} f_n(u) du \xrightarrow[a \to 0^+]{} \frac{\pi}{2}, \quad \int_0^{+\infty} f_n(u) \frac{1}{a} du \underset{a \to 0^+}{\sim} \frac{\pi}{2a}$$
 (2.62)

(2)

2.4.2 Lemme de Fatou

Definition 2.4.1: Limite supérieure, limite inférieure

Soit $u=(u_n)_{n\in\mathbb{N}}.$ On appelle :

- Limite supérieure de la suite \boldsymbol{u} :

$$\limsup u_n = \overline{\lim} u_n = \max(\mathrm{Adh}(u)) \in [-\infty, +\infty]$$
 (2.63)

• Limite inférieure de la suite u:

$$\liminf u_n = \underline{\lim} u_n = \min(\mathrm{Adh}(u)) \in [-\infty, +\infty]$$
(2.64)

Notons $Adh(u) \in [-\infty, +\infty]$, donc en ce cas, d'après le théorème de Bolzano-Weierstrass, Adh(u) est toujours non vide.

Proposition 2.4.1

On peut transformer une limite inf. (resp. sup.) en limite croissante (resp. décroissante) :

$$\lim\inf u_n = \lim_{n \to +\infty} \uparrow \left(\inf_{k \ge n} u_k \right) \tag{2.65}$$

Conséquence :

- Toute limite inférieure et limite supérieure d'une suite de fonctions mesurables est mesurable.
- Si une suite de fonctions mesurables définies sur un espace mesuré à valeurs dans $[-\infty, +\infty]$ converge vers une fonction f, alors f est mesurable sur Ω .

Proposition 2.4.2 Lemme de Fatou

Soit $(\Omega, \mathcal{T}, \mu)$, $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite de fonctions mesurables positives définies sur Ω à valeurs dans $[0, +\infty]$:

$$\int_{\Omega} \liminf f_n d\mu \le \liminf \int_{\Omega} f_n d\mu \tag{2.66}$$

Proof: • Soit $n \in \mathbb{N}$ et $p \ge n$.

$$f_p \ge \inf_{k > n} f_k \tag{2.67}$$

$$\int_{\Omega} f_p d\mu \ge \inf_{p \ge n} \int_{\Omega} f_p d\mu \ge \int_{\Omega} \inf_{k \ge n} f_k d\mu$$
 (2.68)

$$\lim \inf \int_{\Omega} f_n d\mu \ge \lim_{n \to +\infty} \left(\int_{\Omega} \inf_{k \ge n} f_k d\mu \right)$$
 (2.69)

• D'après le théorème de convergence monotone,

$$\lim_{n \to +\infty} \left(\int_{\Omega} \inf_{k \ge n} f_k d\mu \right) = \int_{\Omega} \liminf f_n d\mu \tag{2.70}$$

2.5 Convergence dominée

Le théorème de convergence monotone a des hypothèses très fortes. Et pourtant, on aimerait pouvoir dire

$$\left| \int_{\Omega} f_n d\mu \xrightarrow[n \to +\infty]{} \int_{\Omega} f d\mu \text{ avec } \forall \omega \in \Omega, \ f_n(\omega) \xrightarrow[n \to +\infty]{} f(\omega) \right|$$
 (2.71)

Mais, cette relation est fausse en général. Sinon, on parle d'interversion de limites.

Example 2.5.1

Considérons une suite de fonction $(f_n)_{n\in\mathbb{N}}\in\mathcal{C}([0,1],\mathbb{R})^{\mathbb{N}}$ définie comme :

$$f_n: x \mapsto \begin{cases} n^2 \left(x - \frac{1}{n}\right), & x < \frac{1}{n} \\ 0, & x \ge \frac{1}{n} \end{cases}$$
 (2.72)

qui tend vers la fonction $\tilde{0}$. Mais l'intégrale de f_n sur [0,1] est toujours 1/2.

Donc on va chercher des conditions suffisantes pour avoir ce résultat.

2.5.1 Théorème de convergence dominée

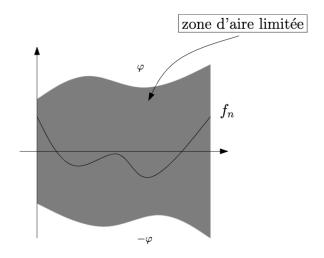


Figure 2.2: Convergence dominée

Theorem 2.5.1 de convergence dominée

Soit $(\Omega, \mathcal{T}, \mu)$ un espace mesuré, et des applications $(f_n) \in (\Omega \to \mathbb{K})^{\mathbb{N}}$ mesurables sur Ω et vérifiant :

1. Convergence simple

Il existe une fonction $f:\Omega\to\mathbb{K}$ mesurable telle que :

$$\forall \omega \in \Omega, \ f_n(\omega) \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} f(\omega) \quad \mu - \text{p.p.}$$
 (2.73)

2. Domination uniforme

Il existe une fonction $\varphi:\Omega\to [0,+\infty]$ intégrable !! sur Ω , telle que :

$$\forall \omega \in \Omega, \ \forall n \in \mathbb{N}, \ |f_n(\omega)| \le \varphi(\omega) \quad \mu - \text{p.p.}$$
 (2.74)

Alors,

- 1. $\forall n \in \mathbb{N}, f_n$ intégrable sur Ω
- 2. f intégrable sur Ω
- 3. De plus

$$\int_{\Omega} f_n d\mu \xrightarrow[n \to +\infty]{} \int_{\Omega} f d\mu \tag{2.75}$$

Note:-

Comment montrer qu'une fonction g est intégrable ? Vérifier deux conditions :

- 1. g doit être mesurable. (souvent si $BO(\Omega)$, g continue ou continue par morceaux est suffisant)
- 2. g = O(h) où h connue intégrable sur Ω

Exemples:

- $x\mapsto 1/x^\alpha$ intégrable sur $[1,+\infty[$ ssi $\alpha>1$
- $x \mapsto a^x$ intégrable sur $[0, +\infty[$ ssi a < 1

Example 2.5.2

Cherchons le comportement asymptotique de :

$$I_n = \int_0^n \left(1 - \frac{x}{n}\right)^n e^{-x} dx \tag{2.76}$$

Solution

- 1. Problème de Ω . $\Omega \neq [0, n]$ car il ne doit pas dépendre de n. On a deux méthodes :
 - Faire un changement de variable pour fixer Ω :

$$\int_0^n \left(1 - \frac{x}{n}\right)^n e^{-x} dx = \int_0^1 n(1 - u)^n e^{-n \cdot u} du$$
 (2.77)

On observe la fontion $u \mapsto n(1-u)^n e^{-nu}$

- est mesurable car elle est continue
- $\operatorname{Si} u \in [0,1], \, f_n(u) \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} +\infty \, \operatorname{si} \, u = 0.$

On n'y arrive pas.

• Fixer Ω en prolongement les fonctions par 0 : Notons

$$f_n: [0, +\infty] \to \mathbb{R}$$
 (2.78)

$$x \mapsto \begin{cases} \left(1 - \frac{x}{n}\right)^n e^{-x}, & x \in [0, n] \\ 0, & x \in]n, +\infty[\end{cases}$$
 (2.79)

- 2. f_n mesurable car elle est continue par morceaux.
- 3. Limite de la suite de fonctions :

$$f_n(x) \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} e^{-2x} = f(x) \tag{2.80}$$

 $\operatorname{car} \left(1 + \frac{u}{n}\right)^n \to e^u$

4. Domination : Soit $x \in [0, +\infty[$, $n \in \mathbb{N}$,

$$|f_n(x)| = \left| \left(1 - \frac{x}{n} \right)^n e^{-x} \right| + 0 \le e^{-x} = \varphi(x)$$
 (2.81)

- φ ne dépend pas de n
- φ mesurable sur \mathbb{R}_+ car elle est continue
- φ est intégrable sur \mathbb{R}_+ car

$$\int_0^{+\infty} e^{-x} \mathrm{d}x = 1 \tag{2.82}$$

5. Le théorème de convergence dominée s'applique et

$$I_n = \int_{[0,+\infty]} f_n d\lambda \xrightarrow[n \to +\infty]{} \int_{[0,+\infty[} f d\lambda = \int_0^{+\infty} e^{-2x} dx = \frac{1}{2}$$
 (2.83)

Example 2.5.3

La limite de I_n lorsque $n \to +\infty$:

$$I_n = \int_1^{+\infty} ne^{-x^n} \mathrm{d}x \tag{2.84}$$

Solution

Notons $\Omega = [1, +\infty[$

- Notons $f_n: x \mapsto ne^{-x^n}, \, f_n$ mesurable car f_n continue
- $x \in [1, +\infty[$,

$$f_n(x) \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} \begin{cases} 0, & x > 1 \\ +\infty, & x = 1 \end{cases}$$
 (2.85)

• Pas de dominant intégrable \rightarrow changement de variable Soit $t=x^n$

$$\int_{1}^{X} ne^{-x^{n}} dx = \int_{1}^{X^{n}} e^{-t} t^{\frac{1}{n}-1} dt$$
 (2.86)

Donc

$$\int_{1}^{X} ne^{-x^{n}} dx \xrightarrow[x \to +\infty]{} \int_{1}^{+\infty} ne^{-x^{n}} dx = \int_{1}^{+\infty} e^{-t} t^{1/n-1} dt$$
(2.87)

Notons $f_n: t \mapsto e^{-t}t^{1/n-1}$

- f_n est mesurable car f_n continue sur $[1, +\infty[$
- Convergence simple :

$$f_n(t) \underset{n \to +\infty}{\longrightarrow} \frac{e^{-t}}{t} = f(t)$$
 (2.88)

• Domination:

$$|f_n(t)| \le e^{-t} = \varphi(t) \tag{2.89}$$

- $-\varphi$ mesurable sur $[1, +\infty[$ car elle est continue
- $-\ \varphi$ intégrable car $\int_1^{+\infty} e^{-t} \mathrm{d}t = 1 < +\infty$

Donc,

$$\int_{[1,+\infty[} f_n d\lambda \xrightarrow[n \to +\infty]{} \int_{[1,+\infty[} f d\lambda, \quad I_n \xrightarrow[n \to +\infty]{} \int_1^{+\infty} \frac{e^{-t}}{t} dt$$
 (2.90)

2.6 Théorème de Fubini

2.6.1 Mesure σ -finie

Definition 2.6.1: Mesure σ -finie

Soit $(\Omega, \mathcal{T}, \mu)$ un espace mesuré, on dit que μ est une **mesure** σ - finie s'il existe une famille dénombrable $(A_n) \in \mathcal{T}^{\mathbb{N}}$ vérifiant

- $\Omega = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n$
- $\forall n \in \mathbb{N}, \ \mu(A_n) \in \mathbb{R}_+ \text{ (finie)}$

Example 2.6.1

• La mesure de Lebesgue λ est σ -finie :

$$\mathbb{R} = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} [-n, +n], \quad \lambda([-n, +n]) = 2n \in \mathbb{R}_+$$
 (2.91)

- La mesure de Lebesgue sur \mathbb{R}^p est σ -finie.
- Sur un espace probabilisé, \mathbb{P} est σ -finie.
- La mesure de comptage n'est pas σ -finie :

$$\mu: A \to \operatorname{card}(A)$$
 (2.92)

Proposition 2.6.1

Soit $(\Omega_1, \mathcal{T}_1, \mu_1)$ et $(\Omega_2, \mathcal{T}_2, \mu_2)$ espaces mesurés, où μ_1 et μ_2 σ -finies. Alors il existe une unique mesure μ définie sur $\mathcal{T}_1 \otimes \mathcal{T}_2$ vérifiant :

$$\forall (A_1, A_2) \in \mathcal{T}_1 \times T_2, \ \mu(A_1 \times A_2) = \mu(A_1) \times \mu(A_2)$$
 (2.93)

avec $0 \times +\infty = 0$. On note $\mu = \mu_1 \otimes \mu_2$, et μ est un mesure σ -finie.

Proof: Admis. σ -finie assure l'unicité.

2.6.2 Théorème de Fubini-Tonelli

Le théorème de Fubini-Tonelli sert à montrer l'<u>intégrabilité</u> d'une fonction $f: \Omega_1 \times \Omega_2 \to [0, +\infty]$!! mesurable pour $\mathcal{BO}([-\infty, +\infty])$ et $\mathcal{T}_1 \otimes \mathcal{T}_2$

Theorem 2.6.1 de Fubini-Tonelli

Soit $(\Omega_1, \mathcal{T}_1, \mu_1)$ et $(\Omega_2, \mathcal{T}_2, \mu_2)$ avec mesures étant σ -finies, soit fonction $f : \Omega_1 \times \Omega_2 \to [0, +\infty]$ mesurable pour $\mathcal{BO}([-\infty, +\infty])$ et $\mathcal{T}_1 \otimes \mathcal{T}_2$, alors :

1. L'application F_1 est <u>mesurable</u> par rapport à \mathcal{T}_1

$$F_1: \Omega_1 \to [0, +\infty] \tag{2.94}$$

$$x \mapsto \int_{\Omega_2} f(x, y) d\mu_2$$
 (2.95)

2. L'application F_2 est mesurable par rapport à \mathcal{T}_2

$$F_2: \Omega_2 \to [0, +\infty] \tag{2.96}$$

$$y \mapsto \int_{\Omega_1} f(x, y) \mathrm{d}\mu_1$$
 (2.97)

3. On a la relation:

$$\int_{\Omega} f d(\mu_1 \otimes \mu_2) = \int_{\Omega_1} F_1 d\mu_1 = \int_{\Omega_2} F_2 d\mu_2$$
 (2.98)

Example 2.6.2

Soit la fonction

$$f: [0, +\infty[\times[a, b] \to \mathbb{R}$$

$$(x, y) \mapsto e^{-xy}$$

$$(2.100)$$

Vérifications :

- Mesures de Lebesgue λ est σ -finie
- La fonction est mesurable positive

Après calculs,

•
$$F_1(x) = \left[\frac{-e^{-xy}}{x}\right]_a^b = \frac{1}{x}(e^{-ax} - e^{-bx})$$
 ou $b - a$ si $x = 0$

•
$$F_2(y) = \left[\frac{-e^{-xy}}{x}\right]_0^{+\infty} = \frac{1}{y}$$

D'après le théorème :

- f intégrable sur $[0, +\infty[\times[a, b]$
- Une relation

$$\int_{\mathbb{R}_{+}\times[a,b]} f d(\lambda \otimes \lambda) = \int_{0}^{+\infty} \left(\int_{a}^{b} f(x,y) dy \right) = \int_{a}^{b} \left(\int_{0}^{+\infty} f(x,y) dx \right) dy \implies \int_{0}^{+\infty} \frac{e^{-ax} - e^{-bx}}{x} dx = \ln\left(\frac{b}{a}\right) dx$$
(2.101)

2.6.3 Théorème de Fubini-Lebesgue

Le théorème de Fubini-Lebesgue sert à calculer $\int_{\Omega_1 \times \Omega_2} f d(\mu_1 \otimes \mu_2)$

Theorem 2.6.2 Fubini-Lebesgue

Soit $(\Omega_1, \mathcal{T}_1, \mu_1)$ et $(\Omega_{@}, \mathcal{T}_2, \mu_2)$ deux espaces mesurés avec les mesures σ -finies. Soit $f: \Omega_1 \times \Omega_2 \to [-\infty, +\infty]$, $\mu_1 \otimes \mu_2$ -intégrable sur $\Omega_1 \times \Omega_2$ alors

1. L'application F_1 est définie μ_1 -p.p. et intégrable !! sur Ω_1

$$F_1: \Omega_1 \to [-\infty, +\infty] \tag{2.102}$$

$$x \mapsto \int_{\Omega_2} f(x, y) \mathrm{d}\mu_2$$
 (2.103)

2. L'application F_2 est définie $\mu_2\text{-p.p.}$ et intégrable !! sur Ω_2

$$F_2: \Omega_2 \to [-\infty, +\infty] \tag{2.104}$$

$$y \mapsto \int_{\Omega_1} f(x, y) \mathrm{d}\mu_1$$
 (2.105)

3. On a la relation :

$$\int_{\Omega} f d(\mu_1 \otimes \mu_2) = \int_{\Omega_1} F_1 d\mu_1 = \int_{\Omega_2} F_2 d\mu_2$$
 (2.106)

2.7 Changement de variable

2.7.1 Tribu image, mesure image

Definition 2.7.1: Tribu image, Mesure image

Soit $(\Omega, \mathcal{T}, \mu)$ un espace mesuré, Ω' un ensemble, $f: \Omega \to \Omega'$ On appelle

• tribu image de Ω' :

$$\mathcal{T}_f' = \{ A' \subset \Omega', f^{-1}(A') \in \mathcal{T} \}$$

$$(2.107)$$

• mesure image de μ par f:

$$\forall A' \in \mathcal{T}'_f, \ \mu'_f(A) = \mu(f^{-1}(A')) \tag{2.108}$$

Proposition 2.7.1

Si au départ (Ω', \mathcal{T}') est un espace mesurable et f mesurable, donc

$$T' \subset T'_f \tag{2.109}$$

(2)

Proof: Soit $A' \in \mathcal{T}'$, comme f mesurable, $f^{-1}(A') \in \mathcal{T}$, donc $A' \in \mathcal{T}'_f$

2.7.2 Théorème de changement de variable

Theorem 2.7.1 changement de variable

Soit $(\Omega, \mathcal{T}, \mu)$ un espace mesuré et (Ω', \mathcal{T}') un espace mesurable. Soit la fonction (de changement de variable) $\varphi : \Omega \to \Omega'$ mesurable,

1. Si $f: \Omega' \to [0, +\infty]$ positive, mesurable,

$$\int_{\Omega'} f d(\mu'_{\varphi}) = \int_{\Omega} f \circ \varphi d\mu \tag{2.110}$$

- 2. Si $f: \Omega' \to [-\infty, +\infty]$ mesurable alors,
 - f est $\mu_{\varphi}^{'}$ intégrable sur Ω' ssi $f\circ\varphi$ est intégrable sur Ω
 - Si elles sont intégrables, donc

$$\int_{\Omega'} f d(\mu_{\varphi}') = \int_{\Omega} f \circ \varphi d\mu \tag{2.111}$$

2.7.3 Théorème de changement de variable pour un \mathscr{C}^1 -difféomorphisme

Definition 2.7.2: Difféomorphisme

Soit $f \in \mathcal{C}^k(\Delta, \mathbb{R}^p)$, où Δ est un ouvert et $k \in \mathbb{N}^* \cup \{+\infty\}$, on dit que f est un \mathcal{C}^k -difféomorphisme de Δ si on a :

- f injective
- $f(\Delta)$ est un ouvert dans \mathbb{R}^p
- f^{-1} de classe \mathcal{C}^k

Proposition 2.7.2

Si $f:\Delta\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^p$ est un difféomorphisme, alors

- n=p. La dimension de l'espace d'arrivée est égale à la dimension de l'espace de départ
- Jacobienne de f au point $x \in \mathbb{R}^n$ définie par

$$J_f(x) = [\partial_j f_i(x)]_{(i,j) \in [[1,n]]^2}$$
(2.112)

Mémoire :
$$f: x \to \begin{pmatrix} f_1(x_1, \dots, x_n) \\ \vdots \\ f_n(x_1, \dots, x_n) \end{pmatrix}$$

Theorem 2.7.2 Changement de variable \mathscr{C}^1

Soit U un ouvert de \mathbb{R}^n et $\varphi: U \to \mathbb{R}^n$ un \mathscr{C}^1 -difféomorphisme. Soit une fonction $f: \varphi(U) \to [-\infty, +\infty]$ une fonction mesurable et intégrable sur $\varphi(U)$, alors :

- $|\det(J_{\varphi})|.(f \circ \varphi)$ intégrable sur U
- L'intégration :

$$\int_{\varphi(I)} f d\lambda = \int_{II} |\det(J_{\varphi})| \cdot (f \circ \varphi) d\lambda \tag{2.113}$$