

Bonjour

1) Poser des questions

2) Barème du cours : évaluation

40% : projets

40% : évaluation continue

* QCM.

* TP Notés ?

20% : attitude (* absences, retards... (négative))

* questions/répondre, coller.


Raphaël: Collier? 3 collier durant le semestre.

W4-11, W13-16

Projets: en groupe.

Mercureli: 2 CM sur le chapitre espace vectoriel

10' (on aura 20' pour le faire) - 11 questions
notées sur 10.

La dualité:  cours qui paraît facile, mais qui est difficile

À quoi ça sert ?

Idee: Pour étudier un \mathbb{K} -espace vectoriel E , on va étudier

$$\mathcal{L}(E, \mathbb{K}) \quad (\mathbb{K} = \mathbb{R} \text{ ou } \mathbb{C}).$$

ça paraît plus compliqué ??!

Théorème: $\dim E = \dim \mathcal{L}(E, \mathbb{K})$ si $\dim E < +\infty$.

Eugène: Vect $(x \mapsto x^k, k \in \mathbb{N})$ de dimension infinie
 $\mathcal{P}^k(I, \mathbb{R})$ où I intervalle de \mathbb{R} , $k \in \mathbb{N} \cup \{\infty\}$.

Qui apporte la dualité ?

* Mise en équation de sous-espaces vectoriels (particuliers)

Exemple : ① $\{ f \in \mathcal{C}([0,1], \mathbb{R}), f(0) = 0 \} = F$

est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{C}([0,1], \mathbb{R})$,
d'équation

Pascal : $f(0) = 0$ est l'équation de F .

② $E = \text{Vect}(x \mapsto x^k, k \in \mathbb{N})$.

$F = \text{Vect}(x \mapsto x^k, k \in \mathbb{N}^*)$

équation de F : $[f \in F] \Leftrightarrow [f(0) = 0]$ (Lemma).

* Mécanique quantique : Bra, Ket

$\underbrace{\langle a |}_{\text{forme linéaire}} \underbrace{| b \rangle}_{\text{vecteur.}}$

si $\varphi \in \mathcal{L}(E, K)$
 $x \in E$

$$\varphi(x) \stackrel{\text{Not}}{=} \langle \varphi | x \rangle.$$

ça fait penser à (Élodie) un produit scalaire

→ faire des raisonnements comme avec un produit scalaire

* Équations aux dérivées partielles (linéaires) $\subset \mathbb{R}^2$ ou \mathbb{R}^n

(PDE in English)

chercher des solutions d'une EDP dans $\mathcal{L}(C^k(\Omega, \mathbb{R}), \mathbb{R})$

donne la notion de « solution faible ».

Q.
 Agathe
 Raphaël
 Roxane

exemple: $a(x, y) \partial_1 f + b(x, y) \partial_2 f = c(x, y).$

Table des matières

1	Dualité	3
1.1	Étude du dual	4
1.2	Hyperplans	12
2	Endomorphismes particuliers d'un espace euclidien	27
2.1	Adjoint d'un endomorphisme	27
2.2	Endomorphismes auto-adjoints	34
2.3	Automorphismes orthogonaux	51
2.4	Endomorphismes antisymétriques	64
2.5	Bilan	72
2.6	Quelques décompositions matricielles	76
2.7	Méthodes numériques	84
2.7.1	Itération	84
2.7.2	Méthode de quadrature de Gauss	87

3	Réduction des endomorphismes	97
3.1	Éléments propres	98
3.2	Polynôme caractéristique	119
3.3	Diagonalisation	126
3.4	Trigonalisation	135
3.5	Réduction simultanée	144
3.6	Applications de la réduction	152
3.6.1	Systèmes linéaires récurrents à coefficients constants	152
3.6.2	Systèmes linéaires différentiels à coefficients constants	173
3.6.3	Espaces stables	187
4	Formes quadratiques	197
4.1	Cadre général	197
4.2	Cas euclidien	216
5	Compléments sur les espaces hermitiens	227
5.1	Formulation vectorielle	227
5.1.1	Propriétés des espaces préhilbertiens complexes	229
5.1.2	Propriétés des espaces hermitiens	239
5.2	Formulation matricielle	248

Chapitre 1

Dualité

注释 1.1

本小节介绍了线性空间的对偶空间和超平面。

1.1 Étude du dual

Définition 1.1 – Dual d'un espace vectoriel

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel, on appelle *dual de E* et on note

$$E^{\star} \stackrel{\text{Not}}{=} \mathcal{L}(E, \mathbb{K})$$

Les éléments de E^{\star} s'appellent des *formes linéaires*^a.

^a. Le mot « forme », désigne en général une application à valeurs dans le corps de base. On aura des formes linéaires, des formes bilinéaires, etc.

Propriété 1.1

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel. Alors E^{\star} est un \mathbb{K} -espace vectoriel.

对偶空间本身也是线性空间，它的元素是线性映射也称作线性泛函。


Démonstration

C'est un cas particulier de la propriété 1.23, page 41 de [1].

Notre ensemble de travail est $\mathcal{L}(E, K)$ où E est un K -espace vectoriel.

* il s'appelle dual de E (dualité = étude du dual).

* il se note E^*

( je dirai «star» E^*
* je dirai «étoile» $\mathbb{R}^* = \mathbb{R} \setminus \{0\}$)

Propriétés : 1) E^* est un K -espace vectoriel

2) si E est de dimension finie, $\dim E = \dim E^*$,
ils sont isomorphes

Rappel : si E et E' sont deux K -espaces vectoriels.

on dit que E est isomorphe à E' si

		<u>il existe $u \in \mathcal{L}(E, E')$ bijective</u>		injective $\text{Ker } u = \{0_E\}$
		surjective $\text{Im } u = E'$		

Objectif de la dualité : travailler en dimension infinie

Propriété 1.2

Si E est de dimension finie, alors E^* est de dimension finie et

$$\dim E = \dim E^*$$

En dimension finie, les deux espaces sont donc isomorphes. C'est faux en dimension infinie.

在有限维时, 线性空间 E 和它的对偶空间 E^* 是同构的。

Démonstration

Si E est de dimension finie, c'est un cas particulier de la proposition 1.8, page 57 de [1].

$$\dim E^* = \dim \mathcal{L}(E, \mathbb{K}) = \dim E \times \dim \mathbb{K} = \dim E \times 1 = \dim E$$

Si E n'est pas de dimension finie, voir l'exemple ci-dessous.

Exemple 1.1 – Dual et espace non isomorphes

Prenons

$E = \text{Vect}(\{x \mapsto x^n, n \in \mathbb{N}\})$, sous-espace vectoriel du \mathbb{Q} -espace vectoriel $\mathcal{F}(\mathbb{Q}, \mathbb{Q})$

On a alors

En dimension infinie E et E^* ne sont jamais isomorphes

(E^* est toujours plus gros)

Exemple: $|K| = \mathbb{Q}$ est infini, dénombrable. (en bijection avec \mathbb{N}).

(on admet qu'on sait bien faire des \mathbb{Q} -espaces vectoriels

$$\begin{aligned} \mathbb{Q} \times E &\rightarrow E \\ (\lambda, x) &\mapsto \lambda \cdot x \end{aligned}$$

(a) E est isomorphe à $\mathcal{L}(\mathbb{Q}, E)$

$$E^* = \mathcal{L}(E, \mathbb{Q}).$$

(b) et $\mathcal{L}(\mathbb{Q}, E)$ n'est pas isomorphe à $\mathcal{L}(E, \mathbb{Q})$.

$$\textcircled{a} \quad E \rightarrow \mathcal{L}(\mathbb{Q}, E).$$

$$\psi: x \mapsto (\lambda \mapsto \lambda \cdot x) \quad \psi \text{ est un isomorphisme de } E \text{ sur } \mathcal{L}(\mathbb{Q}, E).$$

$$1) \quad \psi \text{ est linéaire et } \quad * \text{ Soit } (x, y) \in E^2$$

$$\psi(x+y) = (\lambda \mapsto \lambda \cdot (x+y) = \lambda \cdot x + \lambda \cdot y)$$

$$\text{donc } \psi(x+y) = \psi(x) + \psi(y)$$

$$2) \quad \text{Ker } \psi = \{0_E\}.$$

$$* \text{ soit } x \in E, \mu \in \mathbb{Q}.$$

$$3) \quad \text{Im } \psi = \mathcal{L}(\mathbb{Q}, E).$$

$$\psi(\mu \cdot x) = (\lambda \mapsto \lambda \cdot (\mu \cdot x) = (\lambda \mu) \cdot x)$$

$$= (\lambda \mu) \cdot x$$

$$= (\lambda \mu) \cdot x$$

$$= \mu \cdot (\lambda \cdot x) = \mu \cdot \psi(x)$$

$$2) \quad \text{Soit } x \in E, \text{ pour tout } \lambda \in \mathbb{Q}, \lambda \cdot x = 0_E$$

$$\text{si } \lambda = 1 \quad x = 0_E$$

$$3) \quad \text{Soit } \varphi \in \mathcal{L}(\mathbb{Q}, E), \quad x = \varphi(1) \quad \text{alors } \varphi(\lambda) = \varphi(\lambda \times 1) = \lambda \cdot \varphi(1)$$

$$= \lambda \cdot x$$

$$= \psi(x)(\lambda)$$

⑤ $E^* = \mathcal{L}(E, \mathbb{Q})$.

Imaginons que E ait une basis $(e_i)_{i \in I}$

$\mathcal{L}(E, \mathbb{Q})$ est alors isomorphe à \mathbb{Q}^I

par

$$\boxed{\begin{array}{l} \mathcal{L}(E, \mathbb{Q}) \rightarrow \mathbb{Q}^I \\ u \mapsto (u(e_i))_{i \in I} \end{array}}$$

Exemple: I infini $E = \text{Vect}(\underbrace{x \mapsto x^k}_{e_k}, k \in \mathbb{N})$. $K = \mathbb{Q}$

$I = \mathbb{N}$

$\mathcal{L}(E, \mathbb{Q})$ est en bijection avec $\mathbb{Q}^{\mathbb{N}}$ qui n'est pas dénombrable.

E en bijection avec $\mathcal{L}(\mathbb{Q}, E)$. (2)

$$E = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \underbrace{\text{Vect}(x \mapsto x^k, k \in [0, n])}_{\text{isomorphe à } \mathbb{Q}^{n+1}}.$$

$$((d_0, \dots, d_n) \mapsto (x \mapsto \sum_{k=0}^n d_k x^k))$$

et \mathbb{Q}^{n+1} est dénombrable.

et E est réunion dénombrable d'ensembles dénombrables,
donc E est dénombrable

et $\mathcal{L}(\mathbb{Q}, E)$ est dénombrable



Bilan: Ici, E n'est pas isomorphe à E^*

$$\times \mathcal{L}(E, \mathbb{Q}) \xrightarrow{\quad} \mathcal{L}(\mathbb{Q}, E) \quad \Bigg)$$

Vrai dir que
dim $E = +\infty$

— E est dénombrable car

$$E = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \underbrace{\text{Vect}(\{x \mapsto x^k, k \in \llbracket 0, n \rrbracket\})}_{\text{en bijection avec } \mathbb{Q}^{n+1} \text{ donc } \mathbb{Q}},$$

et une réunion dénombrable d'ensembles dénombrables est dénombrable.

— E^\star n'est pas dénombrable car

E^\star isomorphe à (donc en bijection avec) $\mathbb{Q}^\mathbb{N}$

par l'isomorphisme usuel

$$\varphi \mapsto (\varphi(x \mapsto x^n))_{n \in \mathbb{N}}$$

Or, $\mathbb{Q}^\mathbb{N}$ n'est pas dénombrable (voir le procédé diagonal de Cantor)^a.

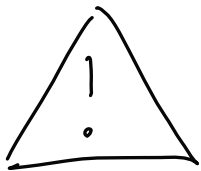
Remarquons que le dual est toujours *plus gros que l'espace de départ* !

C'est donc un isomorphisme non-géométrique.

a. Ceci est aussi un exemple où

$\mathcal{L}(E, E')$ n'est pas isomorphe à $\mathcal{L}(E', E)$

Toute correction d'erreurs sur le livre ou le polycopié est
TRÈS appréciée



En général $\mathcal{L}(E, F)$ N'EST PAS isomorphe à $\mathcal{L}(F, E)$.

Par si E de dimension $p \in \mathbb{N}$
 F ————— $q \in \mathbb{N}$

$$\dim \mathcal{L}(E, F) = p \times q \quad (\text{Véctor})$$

$$\dim \mathcal{L}(F, E) = q \times p$$

$\mathcal{M}_{p,q}(\mathbb{K})$ est isomorphe à $\mathcal{M}_{q,p}(\mathbb{K})$

$$A \mapsto {}^t A \quad (\text{Transposée}).$$

Dans l'avis des espaces vectoriels il y a 2 types d'isomorphismes.

1) Ceux qui passent à la dimension infinie

→ isomorphismes traduisent une situation géométrique.

2) Ceux qui n'existent plus en dimension infinie

~~Exemple~~: Soit E un K -espace vectoriel F un sous-espace vectoriel de E , G_1 et G_2 deux supplémentaires de F

Exercice

alors G_1 et G_2 sont isomorphes

$$(E = F \oplus G_1 = F \oplus G_2) \Rightarrow [G_1 \simeq G_2].$$

13/21/2023