

# LA Blatt 7

Lorenz Bung (lorenz.bung@students.uni-freiburg.de)  
Matr.-Nr. 5113060

Tobias Remde (tobias.remde@gmx.de)  
Matr.-Nr. 5100067

A 3]

$$v_1 = (1, -3, 3), v_2 = (1, 1, 0), v_3 = (1, -4, 7)$$

(a)  $A = \{v_1, v_2, v_3\}$  ist Basis von  $\mathbb{R}^3$ , wenn:

- $A$  ist Erzeugendensystem
- $A$  ist lin. unabh.

Bew.:

Z. 2.:  $A$  ist lin. unabh., wenn

$$\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0.$$

wir erhalten das LGS

$$\lambda_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 3 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_3 \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ 7 \end{pmatrix} = 0$$

$$\Leftrightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ -3 & 1 & -4 & 0 \\ 3 & 0 & 7 & 0 \end{array} \right).$$

(Zerlegen)

Durch Umformungen erhalten wir

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ -3 & 1 & -4 & 0 \\ 3 & 0 & 7 & 0 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ -3 & 1 & -4 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 0 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 4 & -1 & 0 \end{array} \right)$$

$$\rightsquigarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -13 & 0 \end{array} \right).$$

wir erhalten  $\lambda_3 = 0 \Rightarrow \lambda_2 = 0 \Rightarrow \lambda_1 = 0$ ,

Damit sind  $\{v_1, v_2, v_3\}$  lin. unabh.

A3 (a) 2.2.:  $\{v_1, v_2, v_3\}$  ist Erzeugendensystem von  $\mathbb{R}^3$ .

$A$  ist Erz.-sys., wenn sich jeder Vektor  $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$  als LK von  $\{v_1, v_2, v_3\}$  darstellen lässt, also

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \lambda_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 3 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_3 \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ 7 \end{pmatrix}.$$

Wir erhalten das LGS

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -3 & 1 & -4 & 1 \\ 3 & 0 & 7 & 1 \end{array} \right) \text{ und durch Äquivalenzumformungen}$$

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 7 & 1 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & -3 & 4 & -3 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 12 & 4 \end{array} \right).$$

Damit haben wir

$$\lambda_3 = \frac{1}{3} x_3, \quad \lambda_2 = 2x_2 - 3 \cancel{\lambda_3} \quad \lambda_3 = 2x_2 - x_3,$$

$$\begin{aligned} \lambda_1 &= x_1 - \lambda_2 - \lambda_3 = x_1 - (2x_2 - x_3) - \cancel{\frac{1}{3} x_3} \\ &= x_1 - 2x_2 + \frac{2}{3} x_3. \end{aligned}$$

Damit lässt sich  $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$  als LK der Vektoren  $\{v_1, v_2, v_3\}$  darstellen und  $A$  ist somit ein Erzeugendensystem von  $\mathbb{R}^3$ .



A3] (b) Wir berechnen zunächst die Übergangsmatrix  $S$  von der kanonischen Basis  $\{e_1, e_2, e_3\}$  nach der Basis  $\{v_1, v_2, v_3\}$ :

wir haben  $\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right\}$  und  $\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ 7 \end{pmatrix}\right\}$ .

$$\cancel{S \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}}$$

$S = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -3 & 1 & -4 \\ 3 & 0 & 7 \end{pmatrix}$  ist die Übergangsmatrix, denn

$$S \cdot e_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -3 & 1 & -4 \\ 3 & 0 & 7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 3 \end{pmatrix} = v_1,$$

$$S \cdot e_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -3 & 1 & -4 \\ 3 & 0 & 7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = v_2,$$

$$S \cdot e_3 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -3 & 1 & -4 \\ 3 & 0 & 7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ 7 \end{pmatrix} = v_3.$$

Die Abbildung  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  mit  $(x, y, z) \mapsto (x+y+z, y-z, 3z-x+2y)$  wird (bzw. der kanonischen Basis) durch eine Matrix  $B$  charakterisiert, und

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & 2 & 3 \end{pmatrix};$$

$$B \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x+y+z \\ y-z \\ 3z-x+2y \end{pmatrix}.$$

Nach Kor. 2.64. hat  $f$  damit bzg. der Basen  $\{v_1, v_2, v_3\}$  und  $\{v_1, v_2, v_3\}$  (im Def.- bzw. Bildbereich) die Darstellungsmatrix

$$A = S^{-1} \cdot B \cdot S.$$

A3(b)  $S^{-1}$  erhalten wir durch:

$$S^{-1} \cdot S = \text{Id}_3 = S \cdot S^{-1}, \text{ also}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -3 & 1 & -4 \\ 3 & 0 & 7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Damit erhalten wir für

$$S^{-1} \text{ die Matrix } \begin{pmatrix} \frac{7}{13} & -\frac{7}{13} & -\frac{5}{13} \\ \frac{9}{13} & \frac{4}{13} & \frac{1}{13} \\ -\frac{3}{13} & \frac{3}{13} & \frac{4}{13} \end{pmatrix}, \text{ denn}$$

$$\begin{aligned} S^{-1} \cdot S &= \begin{pmatrix} \frac{7}{13} & -\frac{7}{13} & -\frac{5}{13} \\ \frac{9}{13} & \frac{4}{13} & \frac{1}{13} \\ -\frac{3}{13} & \frac{3}{13} & \frac{4}{13} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -3 & 1 & -4 \\ 3 & 0 & 7 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{7}{13} - 3\left(-\frac{7}{13}\right) + 3\left(-\frac{5}{13}\right) & \dots \\ \vdots & \ddots \\ -\frac{3}{13} - 4\left(\frac{3}{13}\right) + 7\left(\frac{4}{13}\right) & \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \text{Id}_3. \end{aligned}$$

Damit erhalten wir

$$\begin{aligned} A &= S^{-1} \cdot B \cdot S = \begin{pmatrix} \frac{7}{13} & -\frac{7}{13} & -\frac{5}{13} \\ \frac{9}{13} & \frac{4}{13} & \frac{1}{13} \\ -\frac{3}{13} & \frac{3}{13} & \frac{4}{13} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -3 & 1 & -4 \\ 3 & 0 & 7 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 3 & \frac{2}{13} & \frac{45}{13} \\ -1 & \frac{23}{12} & \frac{4}{13} \\ -1 & \frac{1}{13} & \frac{3}{13} \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

A3 (c) In Teilaufgabe (b) hatten wir die Matrix A errechnet durch  $A = S^{-1} \cdot B \cdot S$ .

Nach Def. 2.59. ist das Produkt invertierbarer bzw. regulärer Matrizen wieder regulär.

Über S bzw.  $S^{-1}$  wissen wir bereits, dass diese Matrizen regulär sind, denn  $S \cdot S^{-1} = \text{Id}_3 = S^{-1} \cdot S$ .

Es bleibt also zu zeigen, dass B regulär ist.

Beh.: Es gibt eine Matrix  $B^{-1}$  mit  $B \cdot B^{-1} = \text{Id}_3 = B^{-1} \cdot B$ .

Bew.: Wir wählen  $B^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{5}{7} & -\frac{1}{7} & -\frac{2}{7} \\ \frac{1}{7} & \frac{4}{7} & \frac{1}{7} \\ \frac{1}{7} & -\frac{3}{7} & \frac{1}{7} \end{pmatrix}$ . Dann ist

$$\begin{aligned} B \cdot B^{-1} &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{5}{7} & -\frac{1}{7} & -\frac{2}{7} \\ \frac{1}{7} & \frac{4}{7} & \frac{1}{7} \\ \frac{1}{7} & -\frac{3}{7} & \frac{1}{7} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{5}{7} + \frac{1}{7} + \frac{1}{7} & -\frac{1}{7} + \frac{4}{7} - \frac{3}{7} & -\frac{2}{7} + \frac{1}{7} + \frac{1}{7} \\ \frac{1}{7} - \frac{1}{7} & \frac{4}{7} + \frac{3}{7} & \frac{1}{7} - \frac{1}{7} \\ -\frac{5}{7} + \frac{2}{7} + \frac{3}{7} & \frac{1}{7} + \frac{8}{7} - \frac{9}{7} & \frac{2}{7} + \frac{2}{7} + \frac{3}{7} \end{pmatrix} \\ &= \text{Id}_3. \end{aligned}$$

Also ist B regulär.

Insgesamt sind  $S^{-1}$ , B und S regulär und damit auch A.



A1] (a) wir haben die Abbildung  $F: K[T]_{\leq 2} \rightarrow K[T]_{\leq 3}$

mit  $P \mapsto T \cdot \frac{\partial P}{\partial T} - 2P + 2P(0)$ .

$P$  ist ein Polynom vom Grad  $\leq 2$ , also insbes.

$$a_2 T^2 + a_1 T + a_0 \mapsto T(2a_2 T + a_1) - 2(a_2 T^2 + a_1 T + a_0) + 2a_0.$$

Also

$$a_2 T^2 + a_1 T + a_0 \mapsto 2a_2 T^2 + a_1 T - 2a_2 T^2 - 2a_1 T - 2a_0 + 2a_0$$

und damit

$$a_2 T^2 + a_1 T + a_0 \mapsto -a_1 T.$$

z.z.:  $F$  ist wohldefiniert.

Bew.: Angenommen,  $F$  wäre nicht wohldef. Dann gäbe es zwei Polynome  $P_1 := a_2 T^2 + a_1 T + a_0$  und  $P_2 := b_2 T^2 + b_1 T + b_0$  mit  $F(P_1) = F(P_2)$ , aber  $P_1 \neq P_2$ .

Dann ist

$$\cancel{F(P_1)} = \cancel{F(a_2 T^2 + a_1 T + a_0)} =$$

Dann gäbe es zu einem Polynom  $P := a_2 T^2 + a_1 T + a_0$  mehrere Elemente  $F(P)$  im Bildbereich.

wir haben jedoch

$$F(P) = F(a_2 T^2 + a_1 T + a_0) = -a_1 T,$$

was eindeutig ist.

Damit ist  $F$  wohldefiniert.



A1 (a) z-2:  $F$  ist linear.

Bew:  $F$  ist linear, wenn für  $\lambda_1, \lambda_2 \in K$ ,  $P_1, P_2 \in K[T]_{\leq 2}$  gilt, dass  $F(\lambda_1 P_1 + \lambda_2 P_2) = \lambda_1 F(P_1) + \lambda_2 F(P_2)$ .

Seien  $P_1 := a_2 T^2 + a_1 T + a_0$  und

$$P_2 := b_2 T^2 + b_1 T + b_0.$$

Dann ist

$$\begin{aligned} F(\lambda_1 P_1 + \lambda_2 P_2) &= F(\lambda_1(a_2 T^2 + a_1 T + a_0) + \lambda_2(b_2 T^2 + b_1 T + b_0)) \\ &= F(\lambda_1 a_2 T^2 + \lambda_1 a_1 T + \lambda_1 a_0 + \lambda_2 b_2 T^2 + \lambda_2 b_1 T + \lambda_2 b_0) \\ &= F((\lambda_1 a_2 + \lambda_2 b_2) T^2 + (\lambda_1 a_1 + \lambda_2 b_1) T + \lambda_1 a_0 + \lambda_2 b_0) \\ &= -(\lambda_1 a_1 + \lambda_2 b_1) T \\ &= \lambda_1 \cdot (-a_1 T) + \lambda_2 (-b_1 T) \\ &= \lambda_1 \cdot F(a_2 T^2 + a_1 T + a_0) + \lambda_2 F(b_2 T^2 + b_1 T + b_0) \\ &= \lambda_1 F(P_1) + \lambda_2 F(P_2). \end{aligned}$$

Damit ist  $F$  linear. □

(b) Die Darstellungsmatrix von  $F$  bzgl. der Basen  $\{1, T, T^2\}$  und  $\{1, T, T^2, T^3\}$

ist

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \text{ denn für das Polynom } P := a_2 T^2 + a_1 T + a_0$$

$$\text{ergibt sich } F(P) = A \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -a_1 \\ 0 \end{pmatrix},$$

$$\text{also } F(P) = F(a_2 T^2 + a_1 T + a_0) = -a_1 T. \quad \square$$

A1] (c) Nach Bem. 2.66. (bzw. Bem. 2.50.) ist  $Rg(F) = Rg(A)$ .

Der Rang von A ist jedoch die Zahl der nicht-trivialen Zeilen, also 1.

Damit ist  $Rg(F) = Rg(A) = 1$ .

(d) Beh.:  $\{1, T^2\}$  ist eine Basis des Kerns von F.

Bew.:  $\{1, T^2\}$  ist eine Basis des Kerns von F, wenn

1.  $\{1, T^2\}$  lin. unabh. ist

2.  $\{1, T^2\}$  ein Erzeugendensystem des Kerns von F ist.

Die lineare Unabhängigkeit von  $\{1, T^2\}$  folgt sofort, da die Gleichung  $\lambda_2 \cdot T^2 + \lambda_0 \cdot 1 = 0$  nur die Lösung  $\lambda_2 = \lambda_0 = 0$  hat.

Betrachten wir den Kern von F: Er enthält alle Polynome P aus  $\mathbb{K}[T]_{\leq 2}$  mit  $F(P) = 0$ .

Dies ist genau dann der Fall, wenn  $a_1 = 0$  für  $P = a_2 T^2 + a_1 T + a_0$ .

Wir haben also  $\text{Ker}(F) = \{P \in \mathbb{K}[T]_{\leq 2} \mid P = a_2 T^2 + a_0\}$ .

Diese Polynome sind jedoch Linearkombinationen von  $\{1, T^2\}$ .

Also ist  $\{1, T^2\}$  lin. unabh. und ein Erzeugendensystem und damit insgesamt eine Basis.

