



缓存替换策略 从基础到前沿

Cache Replacement Policies: From Fundamentals to State-of-the-Art

硬件与软件缓存替换算法全面解析

涵盖 LRU、LFU、ARC、S3-FIFO、SIEVE、DRRIP、
Hawkeye、SHiP 等

2026年2月

目录

第1章 缓存基础

1.1 缓存的基本概念

1.2 缓存替换问题

1.3 评估指标

第2章 基本替换策略

2.1 FIFO (先进先出)

2.2 LRU (最近最少使用)

2.3 LFU (最少使用频率)

2.4 CLOCK算法

第3章 软件缓存替换策略

3.1 ARC (自适应替换缓存)

3.2 2Q算法

3.3 S3-FIFO

3.4 SIEVE

3.5 MGLRU (多代LRU)

第4章 硬件缓存替换策略

4.1 RRIP与DRRIP

4.2 SHiP

4.3 Hawkeye

第5章 算法比较与总结

5.1 硬件与软件缓存的区别

5.2 算法选择指南

5.3 未来发展趋势

参考文献

第1章 缓存基础

1.1 缓存的基本概念

缓存（Cache）是计算机系统中一种关键的高速存储层次，用于弥合快速处理器与相对较慢的主存储器之间的速度差距。从CPU寄存器到磁盘缓存，从操作系统页缓存到分布式系统中的内容分发网络（CDN），缓存技术无处不在。

缓存的核心思想基于程序访问的局部性原理：

定义 1.1：局部性原理

时间局部性（Temporal Locality）：如果一个数据项被访问，那么它在不久的将来很可能再次被访问。

空间局部性（Spatial Locality）：如果一个数据项被访问，那么与它相邻的数据项很可能在不久的将来被访问。

缓存系统通常由三个关键组件构成：

- **缓存存储器**：容量有限但访问速度快的高速存储区域
- **映射策略**：决定数据块如何放置到缓存中（直接映射、组相联、全相联）
- **替换策略**：当缓存满时，决定替换哪个数据块

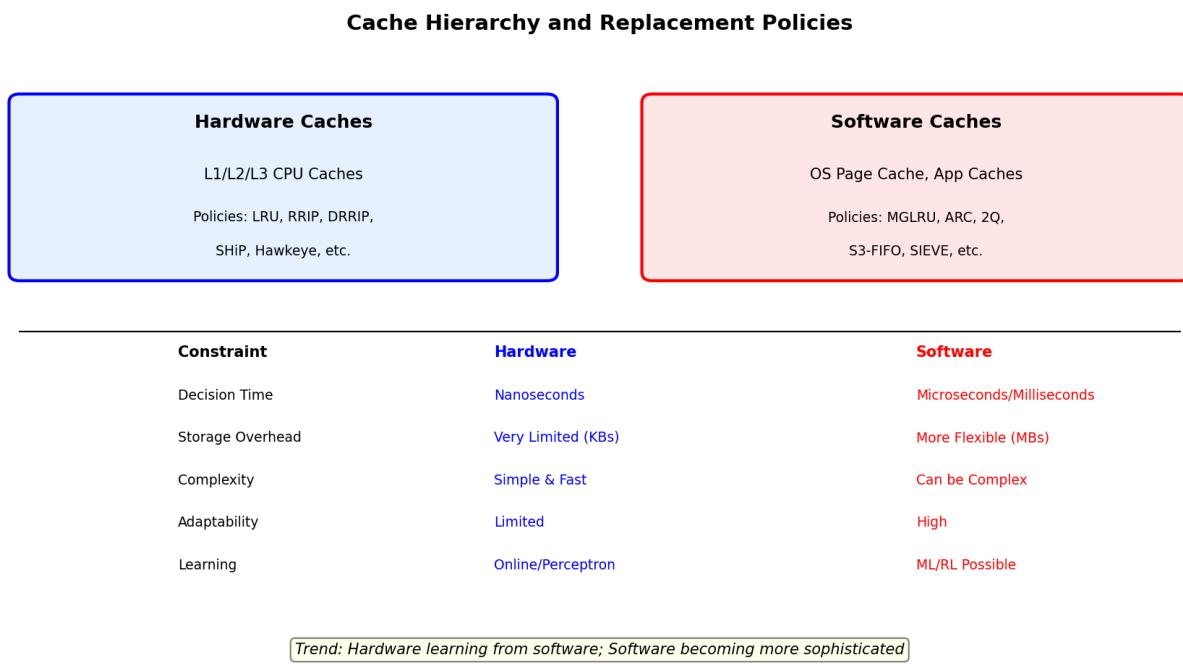


图 1-1 缓存层次结构与替换策略分类

1.2 缓存替换问题

缓存替换问题是缓存管理中最核心的决策问题。当缓存已满且需要加载新的数据块时，替换策略必须决定哪个现有数据块应该被驱逐（evict）。理想的替换策略应该最大化缓存命中率，即尽可能让后续访问在缓存中找到所需数据。

Belady最优算法 (MIN)

Belady在1966年证明了最优的缓存替换策略：当需要替换时，选择下一次访问距离最远的数据块进行驱逐。这个算法被称为Belady's MIN或OPT算法。

然而，Belady最优算法在实际中是不可实现的，因为它需要预知未来的访问序列。因此，所有的实际替换策略都是基于启发式方法，试图近似最优算法的行为。

1.3 评估指标

评估缓存替换策略的主要指标包括：

表 1-1 缓存替换策略评估指标

指标	定义	说明
命中率 (Hit Ratio)	命中次数 / 总访问次数	最重要的性能指标
缺失率 (Miss Ratio)	1 - 命中率	需要访问慢速存储的比例
平均访问时间	命中时间 × 命中率 + 缺失时间 × 缺失率	综合性能指标
实现复杂度	时间复杂度和空间复杂度	影响实际部署
扫描抵抗性	抵抗顺序扫描的能力	防止一次性访问污染缓存

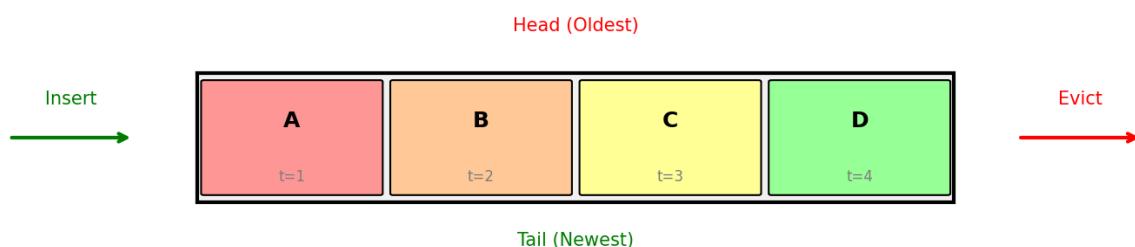
第2章 基本替换策略

本章介绍最基础的缓存替换策略，这些策略构成了理解更复杂算法的基础。尽管它们的设计简单，但在许多场景下仍然表现良好。

2.1 FIFO（先进先出）

FIFO（First-In-First-Out）是最简单的缓存替换策略。它按照数据块进入缓存的先后顺序进行管理，当需要替换时，选择最早进入缓存的数据块进行驱逐。

FIFO (First-In-First-Out) Algorithm



FIFO Principle:
• Evict the oldest block in the cache
• Simple implementation using a queue
• Not scan-resistant; sequential access pollutes cache

图 2-1 FIFO 算法工作原理

算法 2.1：FIFO替换策略

```
当访问数据块 X 时：  
    如果 X 在缓存中：  
        返回命中  
    否则：  
        如果缓存已满：  
            驱逐队列头部的数据块  
        将 X 插入队列尾部  
        返回缺失
```

优点：

- 实现极其简单，只需维护一个队列
- 时间复杂度为 $O(1)$
- 无需在每次访问时更新元数据

缺点：

- 完全不考虑访问频率或最近访问情况
- 对扫描型访问模式（sequential scan）没有抵抗力
- 可能驱逐仍然频繁使用的数据块

2.2 LRU（最近最少使用）

LRU（Least Recently Used）基于时间局部性原理，认为最近被访问的数据块在不久的将来很可能再次被访问。当需要替换时，LRU选择最长时间未被访问的数据块进行驱逐。

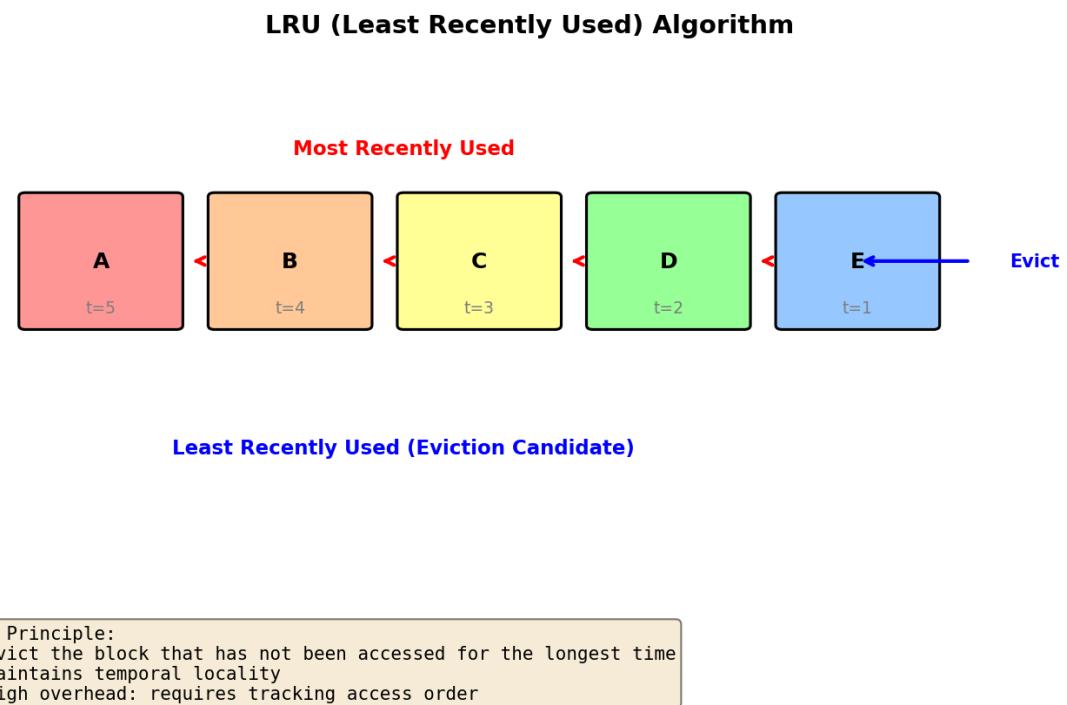


图 2-2 LRU算法工作原理

算法 2.2：LRU替换策略

当访问数据块 X 时：

如果 X 在缓存中：

 将 X 移动到链表头部

 返回命中

否则：

 如果缓存已满：

 驱逐链表尾部的数据块

 将 X 插入链表头部

 返回缺失

LRU通常使用双向链表和哈希表的组合来实现，保证 O(1) 的时间复杂度。然而，LRU也存在一些问题：

- **扫描抵抗性差**：顺序扫描会迅速填满缓存，并将原有的热数据驱逐出去

2.3 LFU（最少使用频率）

LFU（Least Frequently Used）基于访问频率来决定替换。它维护每个数据块的访问计数，当需要替换时，选择访问次数最少的数据块进行驱逐。

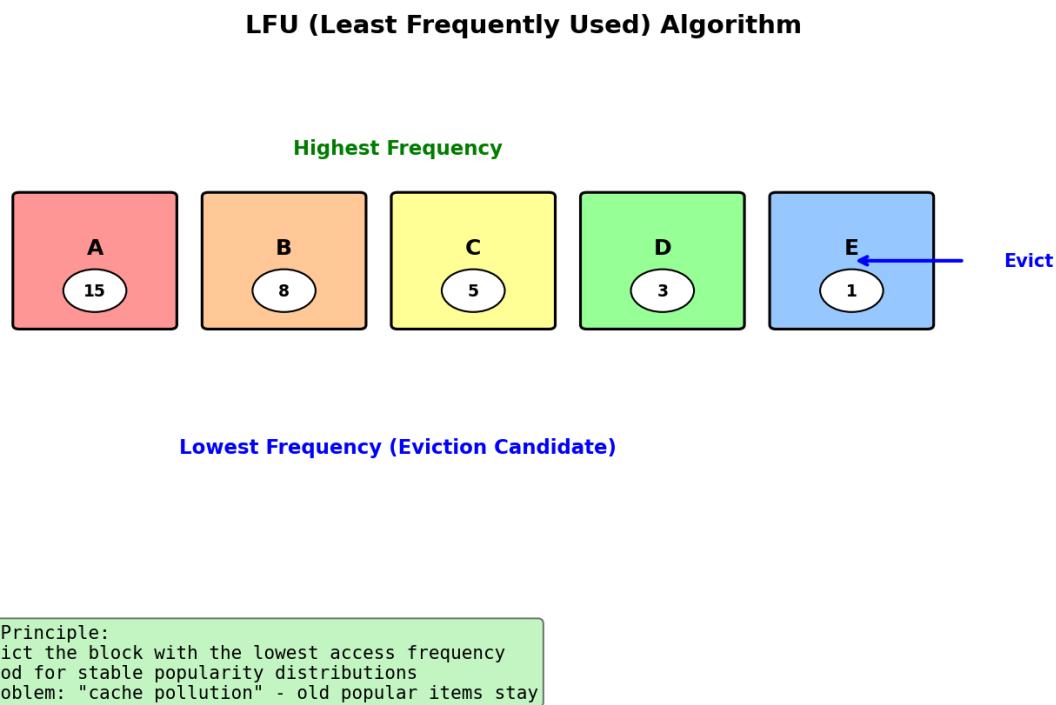


图 2-3 LFU算法工作原理

算法 2.3：LFU替换策略

```
当访问数据块 X 时：  
    如果 X 在缓存中：  
        X.count += 1  
        返回命中  
    否则：  
        如果缓存已满：  
            驱逐计数最小的数据块  
            将 X 插入缓存，X.count = 1  
        返回缺失
```

- **对新数据不友好：**新加入的数据块需要很长时间才能积累足够的计数
- **实现复杂度高：**需要维护有序结构来快速找到最小计数，通常为 $O(\log n)$

为了解决这些问题，提出了多种LFU的改进版本，如LFU-Aging、LFU*等，通过定期衰减计数来适应访问模式的变化。

2.4 CLOCK算法

CLOCK算法（也称为Second Chance算法）是对LRU的一种近似实现，使用更少的内存开销。它将缓存块组织成一个环形缓冲区，每个块有一个引用位（reference bit）。

算法 2.4：CLOCK替换策略

初始化：所有引用位设为0，时钟指针指向任意位置

当访问数据块 X 时：

如果 X 在缓存中：

```
X.ref = 1
返回命中
```

否则：

循环：

 如果时钟指向的块.ref == 0：

```
驱逐该块，插入X, X.ref = 0
时钟指针前移
返回缺失
```

 否则：

```
该块.ref = 0
时钟指针前移
```

CLOCK算法的优势在于：

- 使用数组而非链表，内存开销更小
- 无需在每次命中时移动数据块
- 实现简单，适合硬件实现

研究表明，CLOCK在许多工作负载下不仅比LRU开销更低，而且命中率也更好。这启发了后续许多基于CLOCK的改进算法。

第3章 软件缓存替换策略

软件缓存（如操作系统页缓存、应用程序缓存、数据库缓冲池等）与硬件缓存相比，具有更大的灵活性。软件缓存可以采用更复杂的算法，使用更多的元数据，甚至可以利用机器学习技术。本章介绍几种最重要的软件缓存替换策略。

3.1 ARC（自适应替换缓存）

ARC（Adaptive Replacement Cache）由Megiddo和Modha于2003年提出，是一种自调优的缓存替换算法。ARC的核心思想是同时维护最近使用（recency）和频繁使用（frequency）两个列表，并根据工作负载动态调整它们之间的平衡。

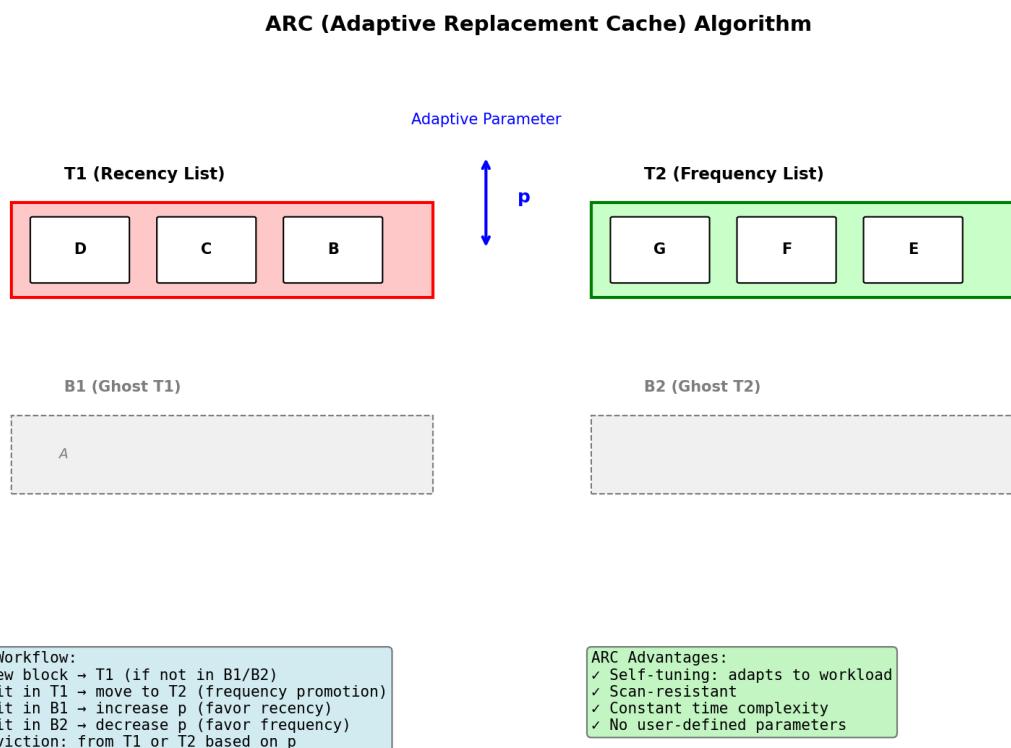


图 3-1 ARC算法结构示意图

3.1.1 ARC的结构

ARC维护四个列表：

- T1：最近访问一次的页面列表（LRU顺序）

3.1.2 工作流程

算法 3.1：ARC替换策略

当请求页面 X 时：

情况1: X 在 T1 或 T2 中（命中）

 将 X 移动到 T2 的MRU位置

情况2: X 在 B1 中（幽灵命中T1）

 // 说明最近访问的页面有价值

 增加 p: $p = \min(p + \max(B2.length/B1.length, 1), cache_size)$

 从 B1 移除 X，将 X 放入 T2 的MRU位置

 执行替换（见下文）

情况3: X 在 B2 中（幽灵命中T2）

 // 说明频繁访问的页面有价值

 减少 p: $p = \max(p - \max(B1.length/B2.length, 1), 0)$

 从 B2 移除 X，将 X 放入 T2 的MRU位置

 执行替换

情况4: X 不在任何列表中（冷缺失）

 如果 $T1.length + B1.length == cache_size$:

 如果 $T1.length < cache_size$:

 从 B1 驱逐LRU页面

 执行替换

 否则:

 从 T1 驱逐LRU页面

 否则如果 $T1.length + B1.length < cache_size$:

 如果 $T1.length + T2.length + B1.length + B2.length \geq cache_size$:

 如果 $T1.length + T2.length + B1.length + B2.length == 2 * cache_size$:

 从 B2 驱逐LRU页面

 执行替换

 将 X 放入 T1 的MRU位置

替换过程：

 如果 $T1.length > 0$ 且 ($T1.length > p$ 或 (X 在 B2 中且 $T1.length == p$)):

 从 T1 驱逐LRU页面到 B1

 否则:

 从 T2 驱逐LRU页面到 B2

3.1.3 ARC的优势

ARC的关键特性

- **自适应性**: 自动调整以适应工作负载的变化
- **扫描抵抗性**: 一次性扫描不会污染缓存
- **常数时间复杂度**: 每个请求的处理时间为 $O(1)$
- **无需调参**: 不需要用户指定任何参数
- **性能保证**: 在实践中表现至少与调优后的LRU-2相当

ARC已被广泛应用于各种系统中，包括ZFS文件系统、PostgreSQL数据库等。研究表明，在多种工作负载下，ARC的命中率可以比传统LRU提高10%以上。

3.2 2Q算法

2Q (Two Queue) 算法由Johnson和Shasha于1994年提出，旨在解决LRU的扫描抵抗问题。2Q使用两个队列来区分短期访问和长期访问的数据块。

3.2.1 2Q的结构

2Q将缓存分为三个部分：

- **A_m (Main LRU)**: 主LRU队列，占缓存大小的 3/4
- **A_{1in} (Small FIFO)**: 小型FIFO队列，占缓存大小的 1/4
- **A_{1out} (Ghost FIFO)**: 幽灵FIFO队列，只存储元数据，大小约为缓存的一半

3.2.2 工作流程

算法 3.2：2Q替换策略

```
当访问数据块 X 时：  
    如果 X 在 Am 中：  
        将 X 移动到 Am 的MRU位置  
        返回命中  
  
    如果 X 在 A1in 中：  
        // 不做任何操作，保持在A1in中  
        返回命中  
  
    如果 X 在 A1out 中：  
        // 曾经被驱逐但又被访问，说明是热数据  
        从 A1out 移除 X  
        如果 Am 已满：  
            从 Am 驱逐LRU页面到 A1out  
            将 X 放入 Am 的MRU位置  
            返回缺失  
  
    // X 不在任何队列中（冷缺失）  
    如果 A1in 已满：  
        从 A1in 驱逐FIFO页面到 A1out  
        将 X 放入 A1in 的尾部  
        返回缺失
```

2Q的核心思想是使用A1in作为过滤器：只有那些在A1in中被驱逐后又被重新访问的数据块才能进入主缓存Am。这有效地防止了扫描型访问污染缓存。

3.2.3 2Q的局限性

- **高LRU开销：**Am使用LRU，需要维护链表，CPU和内存开销较高
- **A1in过大：**25%的缓存分配给A1in，在现代大缓存环境下可能过大
- **热数据额外缺失：**热数据块必须先经过A1in和A1out才能进入Am，造成额外的一次缺失

3.3 S3-FIFO

S3-FIFO (Simple and Scalable FIFO-based Cache) 由Yang等人于2023年提出，是一种基于FIFO队列的新型缓存替换算法。S3-FIFO的设计目标是简单、可扩展且具有高命中率。

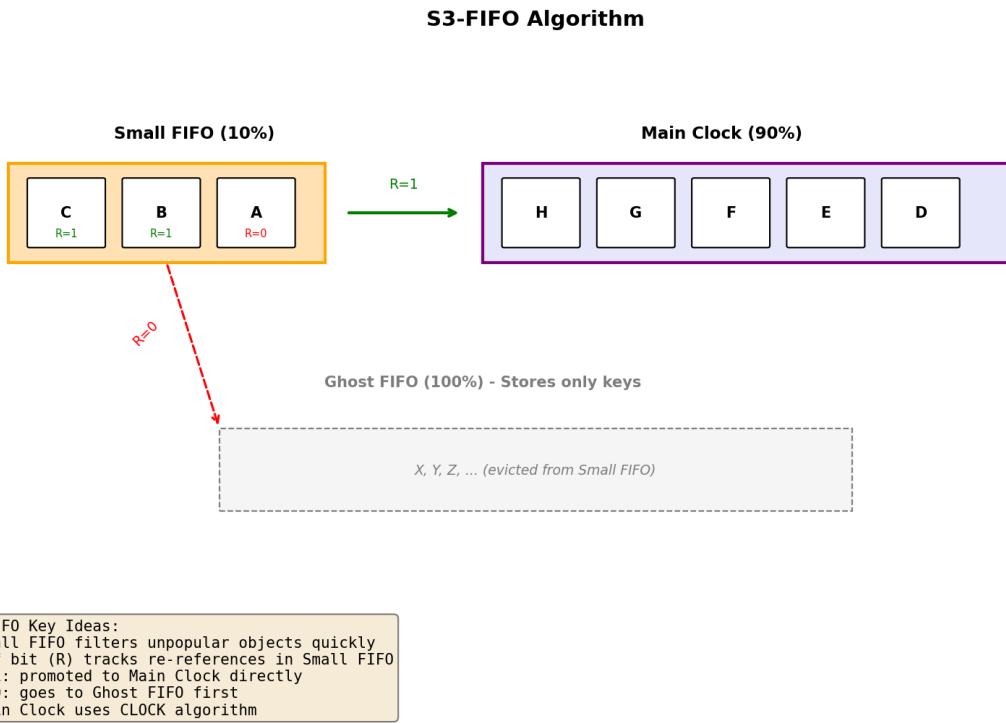


图 3-2 S3-FIFO算法结构示意图

3.3.1 S3-FIFO的结构

S3-FIFO使用三个队列：

- **Small FIFO**: 占缓存大小的10%，用于快速过滤不热门的数据块
- **Main Clock**: 占缓存大小的90%，使用CLOCK算法管理
- **Ghost FIFO**: 大小等于缓存大小，只存储被驱逐数据块的元数据

每个在Small FIFO中的数据块有一个引用位（Ref bit），用于跟踪是否被重新访问。

3.3.2 工作流程

算法 3.3：S3-FIFO替换策略

```
当访问数据块 X 时:  
    如果 X 在 Main Clock 中:  
        X.ref = 1  
        返回命中  
  
    如果 X 在 Small FIFO 中:  
        X.ref = 1  
        返回命中  
  
    如果 X 在 Ghost FIFO 中:  
        从 Ghost FIFO 移除 X  
        如果 Main Clock 已满:  
            使用CLOCK算法驱逐一个页面  
            将 X 插入 Main Clock  
            返回缺失  
  
    // X 不在任何队列中 (冷缺失)  
    如果 Small FIFO 已满:  
        Y = Small FIFO 的头部页面  
        从 Small FIFO 移除 Y  
        如果 Y.ref == 1:  
            // 被重新访问过，是热数据  
            如果 Main Clock 已满:  
                使用CLOCK算法驱逐一个页面  
                将 Y 插入 Main Clock  
            否则:  
                // 冷数据，放入Ghost FIFO  
                将 Y 插入 Ghost FIFO  
  
        将 X 插入 Small FIFO 的尾部, X.ref = 0  
        返回缺失
```

3.3.3 S3-FIFO的优势

S3-FIFO解决了2Q的几个关键问题：

- **低CPU开销**: 使用FIFO和CLOCK，避免了LRU的链表操作
- **合理的队列大小**: Small FIFO只占10%，Main Clock占90%
- **无额外热数据缺失**: 通过Ref位，热数据可以直接从Small FIFO提升到Main Clock

研究表明，S3-FIFO在多种工作负载下的命中率优于ARC和LRU，同时具有更低的CPU开销。

3.4 SIEVE

SIEVE是2024年提出的一种极其简单的缓存替换算法，其设计理念是"比LRU更简单，比LRU更高效"。SIEVE基于CLOCK算法，但采用了不同的指针移动策略。

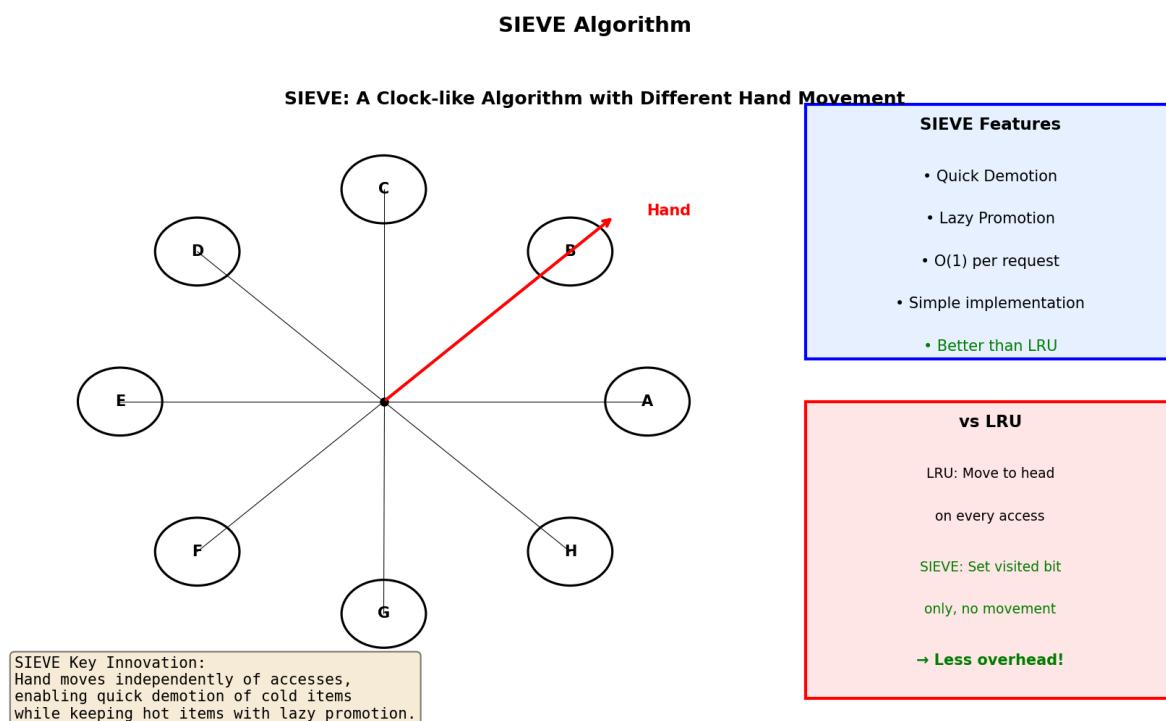


图 3-3 SIEVE算法工作原理

3.4.1 SIEVE的核心思想

SIEVE引入了两种关键机制：

- **Quick Demotion (快速降级)**: 时钟指针独立移动，可以快速识别并驱逐冷数据
- **Lazy Promotion (延迟提升)**: 只在驱逐检查时更新访问状态，而非每次访问都更新

算法 3.4：SIEVE替换策略

初始化：时钟指针指向缓存的任意位置

当访问数据块 X 时：

 如果 X 在缓存中：

$X.visited = true$

 返回命中

 否则：

 如果缓存已满：

 循环直到找到驱逐候选：

 如果当前指针位置的块. $visited == false$ ：

 驱逐该块

 在该位置插入 X

$X.visited = false$

 指针前移

 跳出循环

 否则：

 当前块. $visited = false$

 指针前移

 否则：

 在任意空闲位置插入 X

$X.visited = false$

 返回缺失

3.4.2 SIEVE的优势

SIEVE的关键特性

- **极简实现：**只需修改几行代码即可将LRU替换为SIEVE
- **O(1)复杂度：**每个请求的处理时间为常数
- **高命中率：**在超过45%的测试 traces 上优于所有现有算法
- **低开销：**无需链表操作，只需设置一个标志位

大规模评估表明，SIEVE可以将FIFO的缺失率降低超过42%，相比ARC平均降低1.5%，最高可降低63.2%。

3.5 MGLRU（多代LRU）

MGLRU（Multi-Generation LRU）是Google为Linux内核开发的新型页替换算法，旨在解决传统LRU在复杂工作负载下的性能问题。MGLRU已被合并到Linux内核6.1版本。

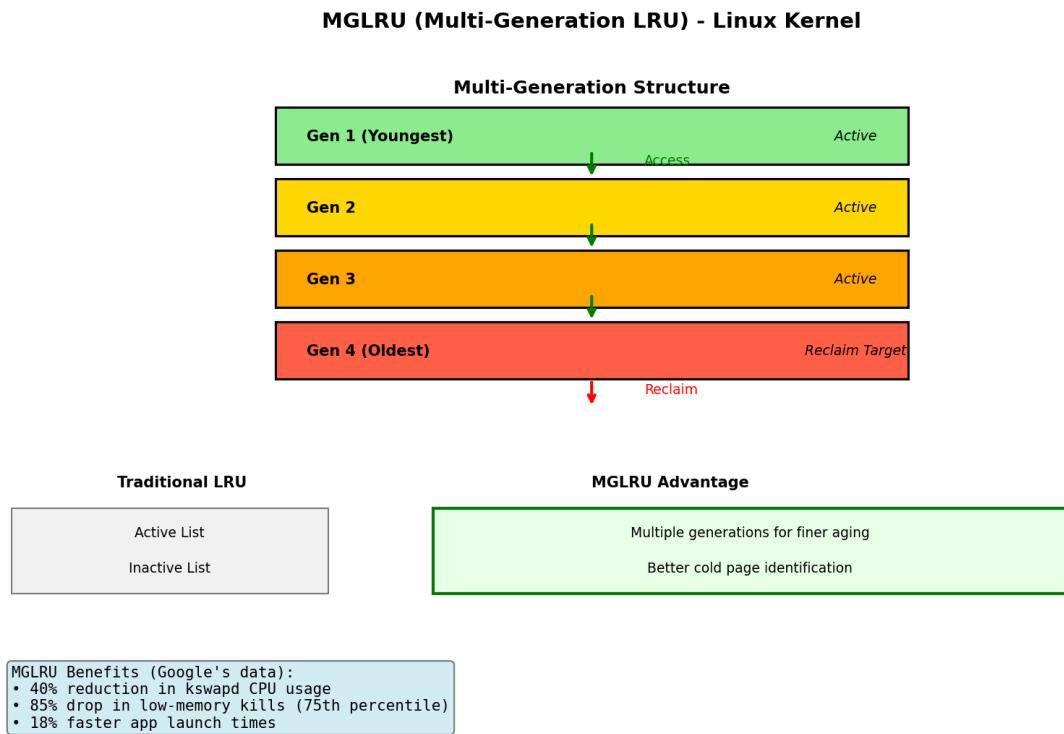


图 3-4 MGLRU多代结构示意图

3.5.1 MGLRU的设计动机

传统Linux页替换使用两个LRU列表（active/inactive），存在以下问题：

- 高CPU使用率（kswapd进程消耗大量CPU）
- 不必要的页面扫描
- 在内存受限设备上容易出现OOM（Out of Memory）杀死进程

3.5.2 MGLRU的结构

MGLRU使用多个世代（generation）来跟踪页面的使用情况：

- **Gen 1（最年轻）**：最近访问的页面

页面在不同世代之间移动基于访问情况。当页面被访问时，它被提升到最年轻的世代。当需要回收内存时，从最老的世代开始扫描。

3.5.3 MGLRU的优势

Google在其Chrome OS和Android设备上的测试表明：

- **kswapd CPU使用率降低40%**
- **低内存杀死事件减少85%（第75百分位）**
- **应用启动时间提升18%（第50百分位）**

MGLRU的多代设计使得系统能够更准确地识别真正的冷页面，减少不必要的扫描，从而提高整体性能。

第4章 硬件缓存替换策略

硬件缓存（如CPU的L1/L2/L3缓存）与软件缓存面临不同的约束和挑战。硬件缓存需要在纳秒级别做出替换决策，因此算法必须极其简单且易于硬件实现。本章介绍几种最先进的硬件缓存替换策略。

4.1 RRIP与DRRIP

RRIP（Re-Reference Interval Prediction）是由Jaleel等人于2010年提出的一类硬件缓存替换策略。RRIP通过预测数据块的重新引用间隔来做出替换决策。

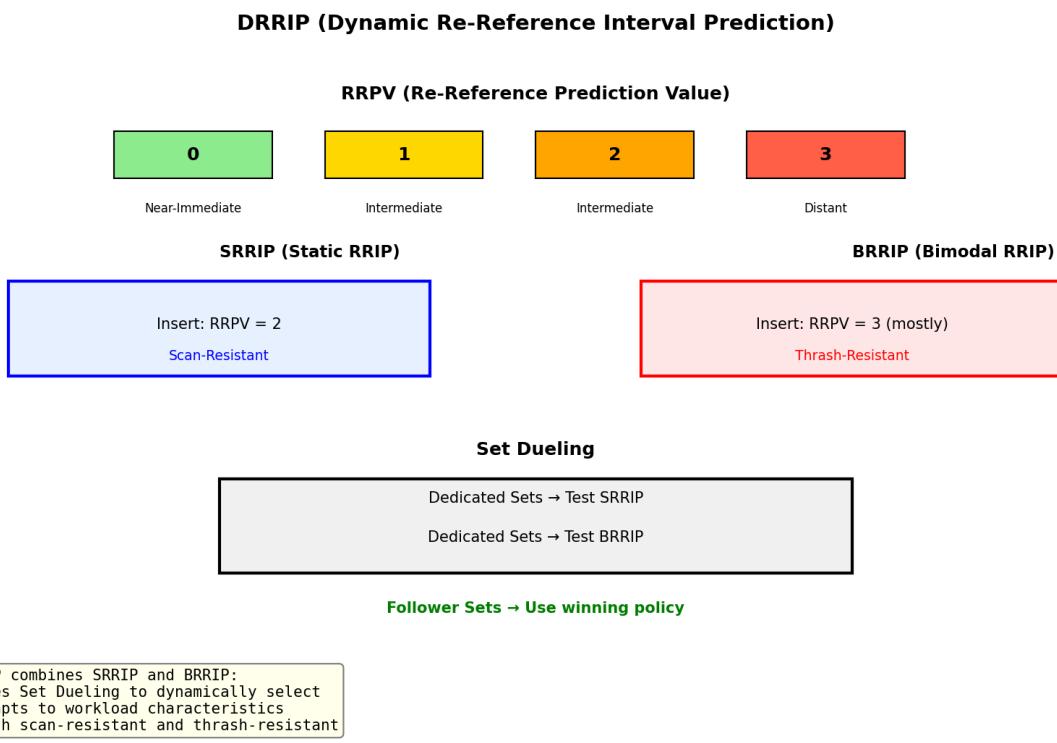


图 4-1 DRRIP算法与RRPV值说明

4.1.1 RRPV (重新引用预测值)

RRIP为每个缓存块维护一个2位的RRPV (Re-Reference Prediction Value)，表示预测的重新引用间隔：

表 4-1 RRPV值含义

RRPV	含义	描述
0	Near-Immediate	预计很快会被重新访问
1	Intermediate	预计中等时间后被访问
2	Intermediate	预计较长时间后被访问
3	Distant	预计很久之后或不会被访问

4.1.2 SRRIP (静态RRIP)

算法 4.1：SRRIP替换策略

初始化：所有RRPV设为最大值（3）

当访问缓存块 X 时：

如果 X 在缓存中（命中）：

X.RRPV = 0 // 预测很快会被再次访问

返回命中

否则（缺失）：

循环直到找到驱逐候选：

在当前集合中查找RRPV == 3的块

如果找到：

驱逐该块

插入X，X.RRPV = 2 // 静态插入为Intermediate

返回缺失

否则：

将集合中所有块的RRPV加1（饱和到3）

SRRIP具有扫描抵抗性，因为新插入的块RRPV为2，需要经过几次扫描才会被驱逐。但如果工作负载具有突发性（thrashing），SRRIP表现不佳。

4.1.3 BRRIP（双模态RRIP）

BRRIP（Bimodal RRIP）针对thrashing工作负载进行了优化。它大多数时间将新块的RRPV设为3（Distant），偶尔设为2：

算法 4.2：BRRIP替换策略

参数： $\epsilon = 1/32$ （小概率）

当插入新块 X 时：

以概率 $1-\epsilon$: $X.RRPV = 3$ (Distant)
以概率 ϵ : $X.RRPV = 2$ (Intermediate)

BRRIP的thrash抵抗机制：在thrashing情况下，大多数新块会被赋予RRPV=3，只有少量“幸存者”能获得RRPV=2，从而保护这些幸存者不被快速驱逐。

4.1.4 DRRIP（动态RRIP）

DRRIP（Dynamic RRIP）使用Set Dueling机制在SRRIP和BRRIP之间动态选择。Set Dueling的核心思想是：

- 将部分缓存集合（sets）专门用于测试SRRIP
- 将部分缓存集合专门用于测试BRRIP
- 其余的“跟随者”集合（follower sets）使用表现更好的策略

算法 4.3：DRRIP的Set Dueling机制

初始化：
选择32个集合作为SRRIP专用集合
选择32个集合作为BRRIP专用集合
其余为跟随者集合
`policy_selector = 0 (偏向SRRIP)`

当发生缓存缺失时：
如果当前集合是SRRIP专用：
 使用SRRIP
 如果是 thrash-resistant miss：
 `policy_selector -= 1 (偏向BRRIP)`
 否则如果当前集合是BRRIP专用：
 使用BRRIP
 如果是 scan-resistant miss：
 `policy_selector += 1 (偏向SRRIP)`
 否则（跟随者集合）：
 如果 `policy_selector >= 0`：
 使用SRRIP
 否则：
 使用BRRIP

DRRIP结合了SRRIP的扫描抵抗性和BRRIP的thrash抵抗性，能够适应不同的工作负载特性。

4.2 SHiP

SHiP (Signature-based Hit Predictor) 由Wu等人于2011年提出，是一种基于签名的命中预测器。SHiP在RRIP的基础上增加了基于历史行为的预测机制。

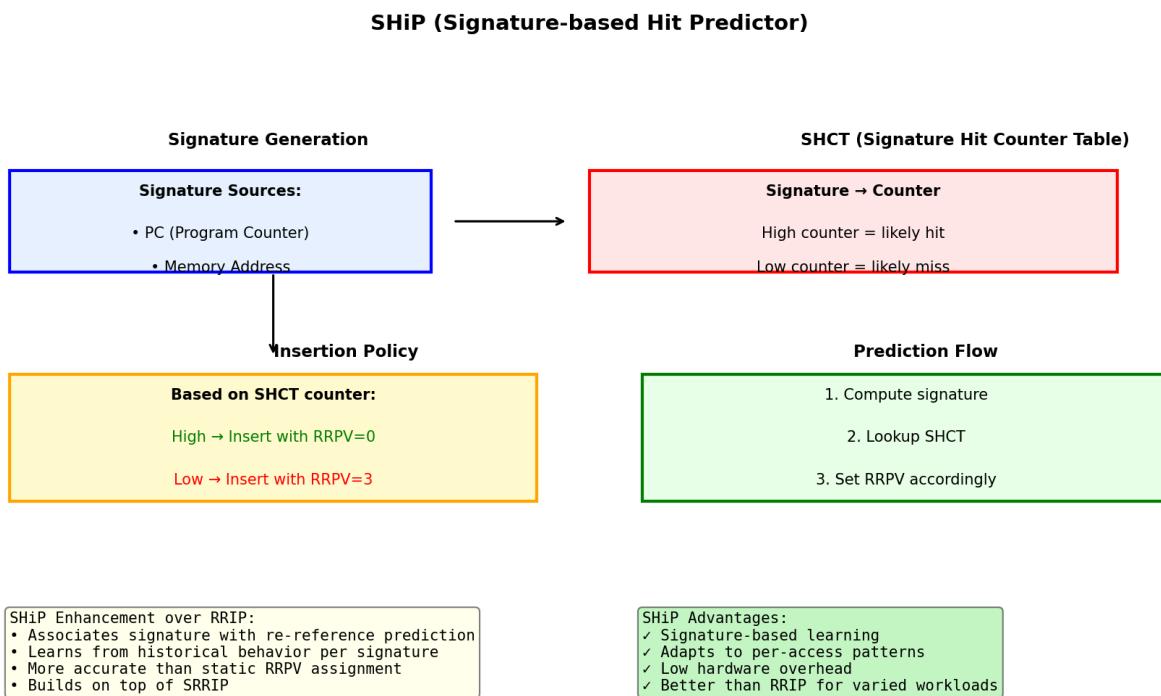


图 4-2 SHiP算法结构示意图

4.2.1 SHiP的核心思想

SHiP的核心洞察是：不同内存访问模式（由程序计数器PC或内存地址标识）具有不同的重新引用特性。SHiP通过学习这些模式来做出更准确的插入决策。

4.2.2 SHiP的结构

SHiP包含两个主要组件：

- **签名生成器**：基于PC或内存地址生成签名
- **SHCT (Signature Hit Counter Table)**：记录每个签名的历史命中情况

算法 4.4：SHiP替换策略

```
初始化：SHCT所有计数器设为0

当访问缓存块 X (由签名 S 访问) 时：
    如果 X 在缓存中 (命中)：
        X.RRPV = 0
        如果 SHCT[S] < 最大值：
            SHCT[S] += 1 // 增加该签名的命中计数
        返回命中
    否则 (缺失)：
        使用RRIP找到驱逐候选 Y
        驱逐 Y

    // 根据SHCT决定插入RRPV
    如果 SHCT[S] == 0:
        X.RRPV = 3 // 从未命中过, 设为Distant
    否则:
        X.RRPV = 2 // 有过命中历史, 设为Intermediate
        如果 SHCT[S] > 0:
            SHCT[S] -= 1 // 衰减计数器

    插入 X
    返回缺失
```

4.2.3 SHiP的优势

- **签名校学习：**通过学习访问模式而非单个块的行为，提高了泛化能力
- **低开销：**SHCT通常只需要64KB存储
- **兼容性强：**可以构建在任何基于RRIP的策略之上

4.3 Hawkeye

Hawkeye由Jain和Lin于2016年提出，是一种从Belady最优算法学习的缓存替换策略。Hawkeye使用监督学习来预测缓存块是否应该被保留。

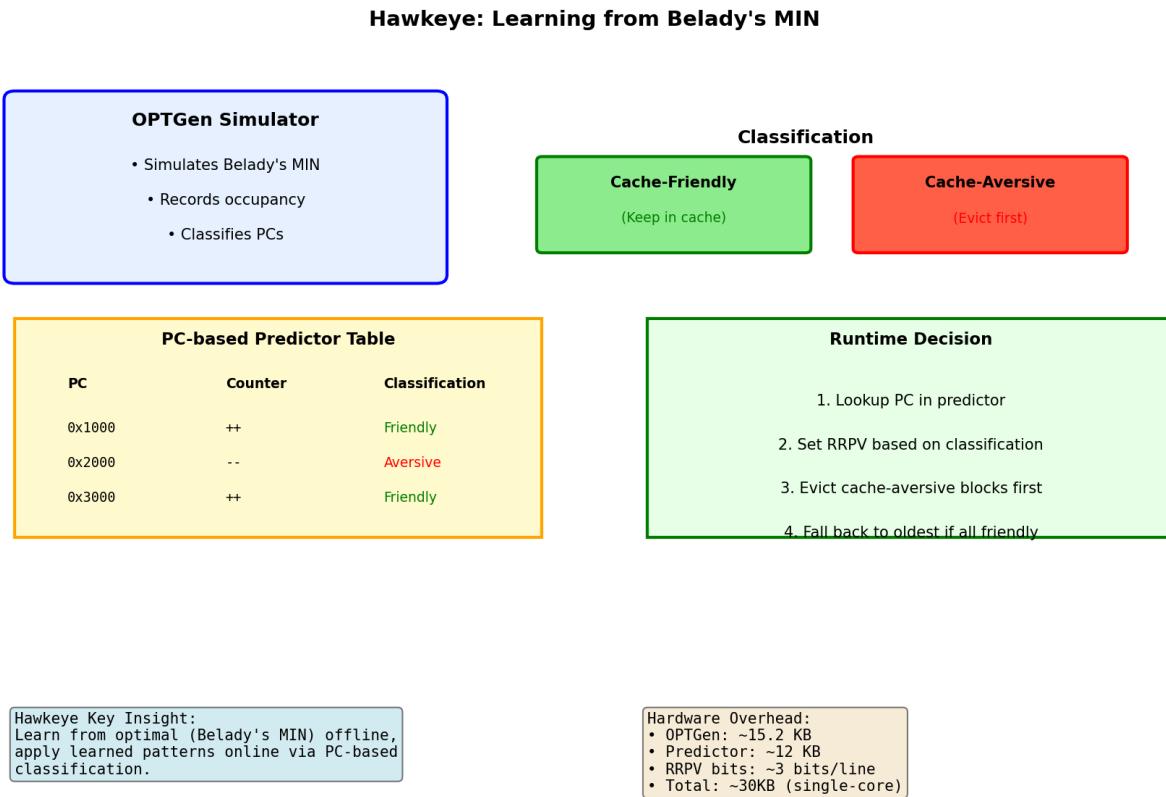


图 4-3 Hawkeye算法工作原理

4.3.1 Hawkeye的核心思想

Hawkeye的核心洞察是：虽然Belady最优算法需要预知未来，但我们可以从历史访问中学习，识别哪些访问模式倾向于产生缓存友好的块，哪些产生缓存不友好的块。

Hawkeye将加载指令（由PC标识）分为两类：

- **Cache-Friendly (缓存友好)**：该PC加载的块应该保留在缓存中
- **Cache-Aversive (缓存不友好)**：该PC加载的块应该被优先驱逐

4.3.2 OPTGen模拟器

Hawkeye使用OPTGen (Optimal Generator) 来离线模拟Belady最优算法，并生成训练标签：

算法 4.5：OPTGen工作原理

OPTGen模拟Belady最优算法：

对于每个访问，记录缓存集合的占用情况（occupancy）

如果当前访问在Belady最优下是命中：

 标记该PC为Cache-Friendly

否则：

 标记该PC为Cache-Aversive

占用情况计算：

对于访问序列中的每个地址，计算其重用间隔内

最多有多少个不同的地址被访问（最大重叠数）

如果最大重叠数 \geq 缓存相联度，则为缺失

4.3.3 Hawkeye的预测器

Hawkeye使用PC作为特征，构建一个二进制分类器。在实际硬件中，使用一个简单的计数器表来实现：

算法 4.6：Hawkeye运行时策略

预测器表：PC → 计数器（正数表示Friendly，负数表示Aversive）

当由PC P访问缓存块 X 时：

如果 X 在缓存中：

 返回命中

否则：

 查找预测器表中P的计数器

 如果计数器 > 0：

 // Cache-Friendly

 插入X, RRPV = 0 (Near-Immediate)

 否则：

 // Cache-Aversive

 插入X, RRPV = 3 (Distant)

// 驱逐时优先驱逐Cache-Aversive的块

如果集合中有RRPV == 3的块：

 驱逐其中一个

否则：

 驱逐最老的块

4.3.4 Hawkeye的硬件开销

表 4-2 Hawkeye硬件开销

组件	单核	四核
OPTGen	15.2 KB	~45 KB
预测器表	12 KB	~36 KB
RRPV位	3 bits/line	3 bits/line
总计	~30 KB	~90 KB

Hawkeye代表了硬件缓存替换策略的一个重要方向：从最优算法中学习，并将学到的知识蒸馏到轻量级预测器中。后续工作如Glider进一步使用深度学习来改进预测准确性。

第5章 算法比较与总结

本章对前面介绍的各种缓存替换策略进行综合比较，并提供算法选择的指导建议。

5.1 硬件与软件缓存的区别

硬件缓存和软件缓存在设计约束和优化目标上存在显著差异：

Cache Replacement Algorithm Comparison

Algorithm	Type	Scan-Resistant	Complexity	Key Feature
FIFO	Basic	✗	O(1)	Simple queue
LRU	Basic	✗	O(1)	Temporal locality
LFU	Basic	✗	O(log n)	Frequency-based
CLOCK	Basic	✗	O(1)	LRU approximation
ARC	Software	✓	O(1)	Adaptive LRU/LFU
2Q	Software	✓	O(1)	Two-queue filter
S3-FIFO	Software	✓	O(1)	Small FIFO + Clock
SIEVE	Software	✓	O(1)	Quick demotion
MGLRU	Software	✓	O(1)	Multi-generation
RRIP	Hardware	✓	O(1)	Re-reference pred.
DRRIP	Hardware	✓	O(1)	Dynamic RRIP
SHiP	Hardware	✓	O(1)	Signature-based
Hawkeye	Hardware	✓	O(1)	Learn from MIN

Software: Red | Hardware: Blue | Basic: Gray

图 5-1 缓存替换算法综合比较

表 5-1 硬件缓存与软件缓存对比

特性	硬件缓存 (CPU L1/L2/L3)	软件缓存 (OS/应用)
决策延迟	纳秒级 (<1ns)	微秒到毫秒级
存储开销	极有限 (KB级)	相对灵活 (MB级)
算法复杂度	必须简单 ($O(1)$)	可以较复杂
元数据	每位都很珍贵	可以更宽松
学习能力	在线学习/感知机	可以使用ML/RL
部署灵活性	硬件固定，难以修改	软件可动态调整

5.2 算法选择指南

选择合适的缓存替换策略需要考虑工作负载特性、系统约束和性能目标。以下是针对不同场景的建议：

5.2.1 软件缓存选择

表 5-2 软件缓存算法选择指南

场景	推荐算法	理由
通用应用缓存	SIEVE 或 S3-FIFO	简单、高效、高命中率
数据库缓冲池	ARC 或 2Q	自适应、扫描抵抗
操作系统页缓存	MGLRU	低CPU开销、高扩展性
CDN/ Web缓存	SIEVE	简单部署、性能优异
文件系统缓存	ARC	ZFS等已验证

5.2.2 硬件缓存选择

表 5-3 硬件缓存算法选择指南

场景	推荐算法	理由
通用处理器LLC	DRRIP 或 SHiP	自适应、低开销
内存密集型负载	Hawkeye	学习最优算法
扫描型负载	SRRIP	扫描抵抗
Thrashing负载	BRRIP	Thrashing抵抗

5.3 未来发展趋势

缓存替换策略的研究正在向以下几个方向发展：

5.3.1 机器学习驱动的替换策略

越来越多的研究将机器学习技术应用于缓存替换：

- **LeCaR**: 使用强化学习在LRU和LFU之间动态选择
- **Cacheus**: 学习SR-LRU和CR-LFU之间的平衡
- **GL-Cache**: 使用机器学习对对象组进行排序
- **3L-Cache**: 低开销的精确学习策略

5.3.2 应用感知缓存

利用应用程序的语义信息来指导缓存决策：

- 预取提示 (prefetch hints)
- 访问模式标注
- 优先级区分

5.3.3 异构存储层次

随着存储技术的发展，缓存需要适应新的存储层次：

- NVM（非易失性内存）缓存
- CXL内存扩展
- 计算存储（Computational Storage）

5.3.4 专用工作负载优化

针对特定应用领域的优化：

- 机器学习推理缓存（KV Cache管理）
- 图数据库缓存
- 时序数据库缓存

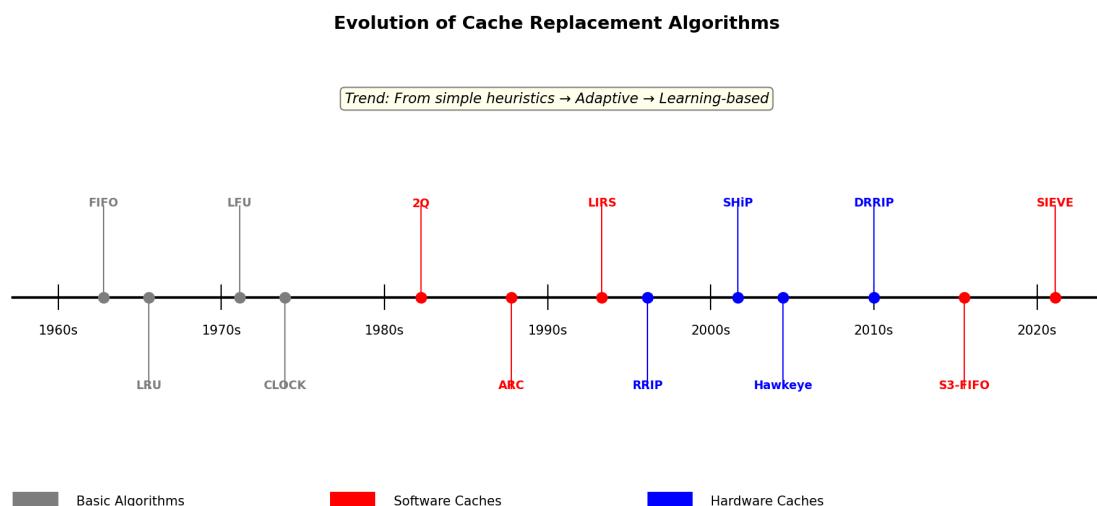


图 5-2 缓存替换算法演进时间线

5.3.5 总结

缓存替换策略从最初的简单启发式（FIFO、LRU、LFU）发展到复杂的自适应算法（ARC、DRRIP），再到如今的机器学习驱动方法（Hawkeye、LeCaR）。这一演进反映了计算机系统对工作负载复杂性的不断适应。

尽管新技术层出不穷，但一些基本原则始终不变：

- **简单性**：简单的算法更容易实现、调试和验证
- **自适应性**：好的算法应该能适应工作负载的变化
- **低开销**：缓存管理本身不应该成为性能瓶颈
- **扫描抵抗**：防止一次性访问污染缓存

未来的缓存替换策略将继续在简单性和复杂性之间寻找平衡，在硬件约束和性能目标之间做出权衡。无论是软件缓存还是硬件缓存，理解这些基本原理都将帮助系统设计者做出更好的选择。

参考文献

1. Belady, L. A. (1966). A study of replacement algorithms for a virtual-storage computer. *IBM Systems Journal*, 5(2), 78-101.
2. Effelsberg, W., & Haerder, T. (1984). Principles of database buffer management. *ACM Transactions on Database Systems*, 9(4), 560-595.
3. Corbato, F. J. (1969). A paging experiment with the Multics system. *MIT Project MAC Report*.
4. Johnson, T., & Shasha, D. (1994). 2Q: A low overhead high performance buffer management replacement algorithm. *Proceedings of the 20th VLDB Conference*, 439-450.
5. Megiddo, N., & Modha, D. S. (2003). ARC: A self-tuning, low overhead replacement cache. *Proceedings of the 2nd USENIX Conference on File and Storage Technologies*, 115-130.
6. Jiang, S., & Zhang, X. (2002). LIRS: An efficient low inter-reference recency set replacement policy to improve buffer cache performance. *ACM SIGMETRICS Performance Evaluation Review*, 30(1), 31-42.
7. Jaleel, A., Theobald, K. B., Steely Jr, S. C., & Emer, J. (2010). High performance cache replacement using re-reference interval prediction (RRIP). *ACM SIGARCH Computer Architecture News*, 38(3), 60-71.
8. Qureshi, M. K., Jaleel, A., Patt, Y. N., Steely Jr, S. C., & Emer, J. (2007). Adaptive insertion policies for high performance caching. *ACM SIGARCH Computer Architecture News*, 35(2), 381-391.
9. Wu, C. J., Jaleel, A., Hasenplaugh, W., Martonosi, M., Steely Jr, S. C., & Emer, J. (2011). SHiP: Signature-based hit predictor for high performance caching. *Proceedings of the 44th Annual IEEE/ACM International Symposium on Microarchitecture*, 430-441.
10. Jain, A., & Lin, C. (2016). Linearizing irregular memory accesses for improved correlated prefetching. *Proceedings of the 42nd Annual International Symposium on Computer Architecture*, 247-259.
11. Yang, J., Yue, Y., & Rashmi, K. V. (2023). FIFO queues are all you need for cache eviction. *Proceedings of the 29th Symposium on Operating Systems Principles*, 130-149.
12. Zhang, Y., Yang, J., Yue, Y., Vigfusson, Y., & Rashmi, K. V. (2024). SIEVE is simpler than LRU: an efficient turn-key eviction algorithm for web caches. *21st USENIX Symposium on Networked Systems Design and Implementation*, 1229-1246.
13. Zhao, Y. (2022). Multi-Generational LRU: The Background. *Linux Kernel Mailing List*.
14. Vietri, G., Lora, M., Salkhordeh, M., Ichkov, V., & Tozun, P. (2018). Driving cache replacement with ML-based LeCaR. *Proceedings of the 10th USENIX Workshop on Hot Topics in Storage and File Systems*.
15. Rodriguez, A., & Kandemir, M. (2021). Cacheus: A cache replacement policy framework using online learning. *Proceedings of the 26th ACM International Conference on Architectural Support for Programming Languages and Operating Systems*.

参考文献

16. Einziger, G., Friedman, R., & Manes, B. (2017). TinyLFU: A highly efficient cache admission policy. *ACM Transactions on Storage*, 13(4), 1-31.
17. Beckmann, N., & Sanchez, D. (2018). LHD: Improving cache hit rate by maximizing hit density. *Proceedings of the 15th USENIX Symposium on Networked Systems Design and Implementation*, 389-403.
18. Shi, X., Li, Q., Jiang, X., & Zhang, C. (2019). Glider: A GPU-based learned index for high-dimensional data. *Proceedings of the 2019 International Conference on Management of Data*.
19. Song, J., Zhang, Y., Qian, Z., & Chen, M. (2020). LRB: Learning-based resource allocation and buffer management. *Proceedings of the 2020 ACM SIGCOMM Conference*.
20. Blankstein, A., Sen, S., & Freedman, M. J. (2017). Hyperbolic caching: Flexible caching for web applications. *Proceedings of the 2017 USENIX Annual Technical Conference*, 499-511.