Lista 1 - Computação Gráfica

1. Descreva detalhadamente o que é renderização.

È o processo pelo qual se obtém um produto de um processamento digital. Renderização aplicada ao um modelo 3D produz uma imagem 2D. Esse processo recebe um conjunto de objetos 3D, e produz como saída uma imagem 2D como um vetor de pixels.

2. Descreva quais são as duas formas básicas de renderização. Qual a principal diferença entre os dois processos?

Na ordem do objeto: Para cada objeto, os pixels que influenciam são localizados e atualizados

Ordem da imagem: Para cada pixel são buscados os objetos que os influenciam e o valor do pixel é calculado.

A renderização por ordem da imagem é mais flexível quanto os efeitos produzidos, mas leva mais tempo de execução.

3. O algoritmo ray-tracing se enquadra em qual das duas categorias descritas na questão anterior?

Ordem da imagem.

4. Descreva detalhadamente o objetivo do algoritmo ray-tracing . Além disso, diga quais são suas etapas e o que ocorre em cada uma delas.

Para cada pixel, encontra-se o objeto que interceptado pelo seu raio de visão, uma vez encontrado o objeto, é calculado a cor do pixel usando uma operação de sombreamento.

Passos do Ray Tracing

Ray Generation: Calcula a origem e a direção do raio de visão de cada pixel.

Ray Intersection: Procura o objeto mais próximo da câmera que intercepta o raio de visão do pixel.

Shading: Calcula a cor do pixel.

5. O que é a perspectiva no contexto de imagens?

Técnica para representar um ambiente tridimensional possibilitando a ilusão da imagem possuir espessura e profundidade.

6. Fora o nome, quais as principais diferenças entre projeção ortográfica e projeção oblíqua.

A projeção ortográfica preserva o tamanho e a forma dos objetos com cada raio de visão saindo de cada pixel da imagem, todas com a mesma direção. Já a projeção oblíqua, os raios de visão parte de um único ponto em direções diferentes com isso o tamanho do objeto reduz com a distância.

7. Considerando o ponto de visão (câmera frame) e localizado em (2, 2, 3) em relação ao sistema de coordenadas global, quais as expressões da direção e origem dos raios utilizando uma visão ortográfica com plano da imagem na origem do sistema de coordenadas? Considere uma imagem raster de tamanho 640×480 e que o plano da imagem é formado pelo retângulo cujos limites são: I = 2, r = 10, b = - 3 e t = 20.

```
direção = -w = [-0.4851, -0.4851, -0.7276]
origem = [2,2,3] + (U^* [-0.8321, 5.3862e-05, 0.5547]) + (V^* [0.2690, -0.8745, 0.4036])
```

8. Considere o mesmo caso da questão anterior, mas com uma projeção oblíqua e distância focal d = 4. Diga quais as expressões que descrevem a origem e a direção dos raios que passam pela imagem. Além disso, verifique se o raio que passa pelo pixel (3, 4) da imagem raster intercepta a esfera de centro (2, 2, 1) em relação ao sistema de coordenadas globais e raio r = 3.

```
relação ao sistema de coordenadas globals e raio r = 3. 

origem = e = [2,2,3] 

direção = (-4*[0.4851,0.4851,0.7276]) + (U * [-0.8321, 5.3862e-05, 0.5547]) + (V * [0.2690, -0.8745,0.4036]) 

Pixel (3,4) 

U = 2.0438 

V = -2.7844 

portanto, temos: 

direção = (-4*[0.4851,0.4851,0.7276]) + (2.0438 * [-0.8321, 5.3862e-05, 0.5547]) + (-2.7844 * [0.2690, -0.8745,0.4036]) 

direção = [-4.3899, 0.4947, -2.9007] 

origem = e = [2,2,3] 

\Delta = (2d\cdot(e-c))^{\Delta} - 4(d\cdot d)((e-c)\cdot(e-c)-r^{\Delta})
\Delta = 6.932171015075542e+02
\Delta > 0, logo o raio do pixel (3,4) intercepta a esfera em dois pontos.
```

9. Qual o parâmetro do raio no ponto de interseção entre o raio (1, 1, 1) + t (−1, −1, −1) e a esfera de raio 1 localizada na origem?

```
\Delta = (2d \cdot (e-c))^2 - 4(d \cdot d)((e-c) \cdot (e-c) - r^2)

\Delta = 12.

t' = 1.5774.

t'' = 0.4226.
```

10. Quais são as coordenadas do ponto de interseção p e qual parâmetro do raio no ponto onde o raio (1, 1, 1) + t(-1, -1, -1) toca o triângulo com vértices (1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)?

Para obter o vetor normal faz-se produto vetorial entre dois vetores a partir dos vértices do triângulo.

Calculando pelo MATLAB,

T = 0.6667.

Ponto de interseção: p=[0.3333,0.3333,0.3333].