

SVEUČILIŠTE U ZAGREBU  
FAKULTET ELEKTROTEHNIKE I RAČUNARSTVA

ZAVRŠNI RAD br. 000

**Gusta stereoskopska  
rekonstrukcija poluglobalnim  
podudaranjem**

Nikola Bunjevac

Zagreb, svibanj 2017.

*Umjesto ove stranice umetnite izvornik Vašeg rada.*  
*Da bi ste uklonili ovu stranicu obrišite naredbu \izvornik.*



# SADRŽAJ

<b>1. Uvod</b>	<b>1</b>
<b>2. Stereoskopski sustavi</b>	<b>2</b>
<b>3. Lokalne metode</b>	<b>3</b>
<b>4. Poluglobalno podudaranje</b>	<b>4</b>
<b>5. Rezultati</b>	<b>5</b>
<b>6. Zaključak</b>	<b>6</b>

# 1. Uvod

Računalni vid iznimno je zanimljivo interdisciplinarno područje koje se svrstava kao grana umjetne inteligencije. Ono se bavi omogućavanjem računalima da shvate i interpretiraju podatke iz digitalnih slika i videozapisa. Vid je jedno od najznačajnijih osjetila jer pomoću njega primamo mnoštvo korisnih informacija. Pomoću vida se orijentiramo u prostoru, prepoznavamo druge ljude i njihova lica, čitamo itd. Kada bi računala mogla interpretirati vizualne podražaje poput ljudi, to bi omogućilo velik napredak u umjetnoj inteligenciji. Nažalost, to je još uvijek neriješen problem. Cijelo područje je nastalo šezdesetih godina prošlog stoljeća kada se mislilo da će taj problem relativno brzo riješiti. Naime, profesor je kao zadatak studentu zadao da na robota stavi kameru i da robot opisuje ono što vidi. Vrlo brzo se pokazalo kako je problem puno složeniji nego što se mislilo. S druge strane, ostvareni su veliki napretci u njegovom razvoju.

$$f(x) = x^2 + y_1$$

## **2. Stereoskopski sustavi**

### **3. Lokalne metode**

## **4. Poluglobalno podudaranje**



## **5. Rezultati**

## **6. Zaključak**

Zaključak.

## **Gusta stereoskopska rekonstrukcija poluglobalnim podudaranjem**

### **Sažetak**

Sažetak na hrvatskom jeziku.

**Ključne riječi:** Ključne riječi, odvojene zarezima.

## **Dense stereoscopic reconstruction with semi-global matching**

### **Abstract**

Abstract.

**Keywords:** Keywords.